Ejercicio 1. Divide y vencerás

[ITIS/ITIG, Septiembre 2008] Se dispone de un vector de secuencias de vídeo video[1..N] en el que cada elemento contiene dos atributos: duración (en segundos) y secuencia (contiene el fragmento de vídeo). Se quiere ordenar este vector en orden creciente de duración.

Sin embargo, no es posible utilizar directamente uno de los algoritmos de ordenación conocidos, ya que las secuencias de vídeo almacenadas en el atributo secuencia ocupan gran cantidad de memoria y se quiere evitar mover estos datos de forma innecesaria durante el proceso de ordenación. Diseña un algoritmo basado en la técnica **Divide y Vencerás** que proporcione un vector ordenado de secuencias de vídeo, de forma que realice una sola copia de los datos contenidos en el atributo *secuencia* de cada elemento del vector de origen *video*[1..*N*] al vector ordenado. Detalla lo siguiente:

- (0,5 puntos) las estructuras de datos utilizadas
- (2 puntos) el código completo del algoritmo

```
proc videos(video[1..n],sol[1..n])
  crear vp[1..n]
  //vp[i] tiene dos atributos: duracion y la posicion en la que se encuentra en video[i]
  desde i \leftarrow 1 hasta n hacer
     vp[i].duracion \leftarrow video[i].duracion ; vp[i].pos \leftarrow i
  fin desde
  mergesort(vp)
  desde i \leftarrow 1 hasta n hacer
     sol[i] \leftarrow video[vp[i].pos]
  fin desde
fin proc
```

Solución ejercicio 1 (Cont.)

```
proc mergesort(vp[1..n])
  h \leftarrow | n/2 |; m \leftarrow n-h
  crear U[1..h], V[1..m]
  // U[] y V[] tienen la misma estructura que vp[]
  si n>1 entonces
     U[1..h] \leftarrow vp[1..h]
     V[1..m] \leftarrow vp[h+1..n]
     mergesort(U)
     mergesort(V)
     combinar(U,V,S)
  fin si
fin proc
```

Solución ejercicio 1 (Cont.)

```
proc combinar(U[1..h],V[1..m],S[1..h+m])
  i \leftarrow 1 : i \leftarrow 1 : k \leftarrow 1
  mientras i < h Y i < m hacer
     si U[i].duracion < V[i].duracion entonces
        S[k] \leftarrow U[i] : i \leftarrow i+1
     si no
        S[k] \leftarrow V[i] : i \leftarrow i+1
     fin si
     k \leftarrow k+1
  fin mientras
  si i>h entonces S[k..h+m] \leftarrow V[j..m]
  si no S[k..h+m] \leftarrow U[i..h]
fin proc
```

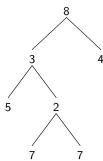
Ejercicio 2. Divide y vencerás

[ITIS/ITIG, Junio 2008] Un montículo ascendente es un árbol binario en el que cada nodo es mayor que sus hijos (si existen). Consideremos un montículo de m nodos con valores positivos implementado mediante un vector de la siguiente manera. Dado un nodo que se encuentra en la posición i del vector:

- El hijo izquierdo (si existe) está en la posición 2i.
- El hijo derecho (si existe) está en la posición 2i + 1.
- Si la posición *i* corresponde a un hijo inexistente, esta posición contiene el valor 0. Diseña una función utilizando la técnica *Divide y Vencerás* que determine si un árbol binario implementado mediante un array de *P* elementos contiene un montículo ascendente.

Ejemplo de implementación de un árbol binario mediante un array:

Array:										
8	3	4	5	2	0	0	0	0	7	7



```
fun chequear_monticulo(i,v[1..P])
  monticulo \leftarrow cierto
  si 2i < P entonces
     si (v[i]>0 \land v[i]>v[2i]) \lor (v[i]=0 \land v[2i]=0) entonces
        monticulo \leftarrow chequear\_monticulo(2i,v)
     si no
        monticulo ← falso
     fin si
     si monticulo \land 2i+1 \le P entonces
        si (v[i]>0 \land v[i]>v[2i+1]) \lor (v[i]=0 \land v[2i+1]=0) entonces
          monticulo \leftarrow chequear\_monticulo(2i+1,v)
        si no
          monticulo ← falso
        fin si
     fin si
  fin si
  devolver monticulo
fin fun
```

Ejercicio 3. Divide y vencerás

[ITIS/ITIG, Junio 2007] Dada una matriz cuadrada M, cuya dimensión es potencia de 2, diseña un algoritmo que calcule su traspuesta M^t , mediante la técnica Divide y Vencerás.

Ayuda:

Puede ser útil utilizar la siguiente convención: M[i..j, k..l] es la submatriz obtenida al considerar las filas que van desde la i hasta la j y las columnas que van desde la k hasta la l.

Notas:

- Se puede considerar que la función que devuelve la parte entera de un número está implementada: ent(x).
- Se puede utilizar el operador asignación (←) para realizar operaciones entre arrays y/o estructuras.

```
1: fun Trasponer(M[i..j, k..l])
        si i-1 = i entonces
 2:
            // tamaño 2x2
 3:
            aux \leftarrow M[i,l] ; M[i,l] \leftarrow M[i,k] ; M[j,k] \leftarrow aux
 4:
         si no
 5:
            crear M_{aux}[1..\frac{J-I}{2},1..\frac{J-k}{2}]
 6:
            M_{aux} \leftarrow M[ent(\frac{i+j}{2}) + 1..j, k..ent(\frac{k+l}{2})]
 7:
            M[ent(\frac{i+j}{2}) + 1..i,k..ent(\frac{k+l}{2})] \leftarrow M[i..ent(\frac{i+j}{2}),ent(\frac{k+l}{2}) + 1..l]
 8:
            M[i..ent(\frac{i+j}{2}),ent(\frac{k+l}{2})+1..l] \leftarrow M_{aux}
 9:
            Trasponer(M[i..ent(\frac{i+j}{2}), k..ent(\frac{k+l}{2})])
10:
            Trasponer(M[ent(\frac{i+j}{2}) + 1..j,k..ent(\frac{k+l}{2})])
11:
            Trasponer(M[i..ent(\frac{i+j}{2}),ent(\frac{k+l}{2}) + 1...|)
12:
            Trasponer(M[ent(\frac{i+j}{2}) + 1..j,ent(\frac{k+l}{2}) + 1..l])
13:
14:
         fin si
15: fin fun
```

Solución ejercicio 3 (Cont.)

• Si la matriz M es de la forma:

$$M = \left(\begin{array}{cc} M_{11} & M_{12} \\ M_{21} & M_{22} \end{array}\right)$$

• Las líneas 9, 10 y 11 producen el siguiente resultado

$$M' = \left(\begin{array}{cc} M_{11} & M_{21} \\ M_{12} & M_{22} \end{array} \right)$$

Ejercicio 4. Divide y vencerás

[GV00], p. 136. **Subsecuencia de suma máxima.** Dados n enteros cualesquiera a_1, a_2, \ldots, a_n , mecesitamos calcular el valor de la expresión:

$$\max_{1 \le i \le j \le n} \left\{ \sum_{k=i}^{j} a_k \right\}$$

que calcula el máximo de las sumas parciales de elementos consecutivos. Como ejemplo, dados 6 números enteros

$$(-2, 11, -4, 13, -5, -2)$$

la solución al problema es 20 (suma de a_2 hasta a_4). Deseamos implementar un algoritmo Divide y Vencerás de complejidad *nlogn* que resuelva el problema. ¿Existe algún otro algoritmo que lo resuelva en menos tiempo?

- Para resolver este problema aplicando la técnica Divide y Vencerás, seguiremos la siguiente idea:
- Dividir el problema en tres subproblemas más pequeños, sobre cuyas soluciones construiremos la solución final.
- La subsecuencia de suma máxima puede encontrarse en tres lugares:
 - 1. En la primera mitad del vector
 - 2. En la segunda mitad del vector
 - 3. Contiene el punto medio y se encuentra en ambas mitades

- Para resolver este problema aplicando la técnica Divide y Vencerás, seguiremos la siguiente idea:
- Dividir el problema en tres subproblemas más pequeños, sobre cuyas soluciones construiremos la solución final.
- La subsecuencia de suma máxima puede encontrarse en tres lugares:
 - 1. En la primera mitad del vector
 - 2. En la segunda mitad del vector
 - 3. Contiene el punto medio y se encuentra en ambas mitades
- Los casos 1. y 2. se resuelven recursivamente (max_1, max_2)
- Respecto al tercer caso:

Yolanda García, Jesús Correas (DSIC - UCM)

- se calcula la subsecuencia máxima de la primera mitad que contine a su último elemento (aux_max1)
- se calcula la subsecuencia máxima de la segunda mitad que contine a su primer elemento (aux_max₂)
- concatenar las dos secuencias anteriores con el elemento central para construir la subsecuencia máxima que contiene al elemento central (max₃ = aux_max₁ + aux_max₂)
- Solución = $max\{max_1, max_2, max_3\}$

• Si tenemos la lista:

-2	11	-4	13	-5	-2	

• Dividimos en 2

$$\begin{array}{c|c}
-2 & 11 & -4 \\
max_1 = 11 & (a_2 \rightarrow a_2)
\end{array}$$

$$\begin{array}{|c|c|c|} \hline \textbf{13} & -5 & -2 \\ \hline max_2 = 13 & (a_4 \rightarrow a_4) \\ \hline \end{array}$$

• Si tenemos la lista:

or terrerios la lista.							
-2	11	-4	13	-5	-2		

Dividimos en 2

 Calculamos la subsecuencia máxima que contiene al último y al primero de las dos mitades

- Así, $max_3 = aux_max_1 + aux_max_2 = 7 + 13 = 20 (a_2 \rightarrow a_4)$
- Solución : maximo $\{max_1, max_2, max_3\} = 20 \ (a_2 \rightarrow a_4)$

• El algoritmo resultante es:

```
fun SumaMax(V[1..n], prim, ult)
  si prim = ult entonces devolver V[prim]
  mitad \leftarrow | (prim + ult) / 2 |
  max_1 \leftarrow SumaMax(V, prim, mitad) /* primer caso */
  max_2 \leftarrow SumaMax(V, mitad+1, ult) /* segundo caso */
  suma \leftarrow 0, aux\_max_1 \leftarrow -\infty /* tercer caso */
  desde i=mitad hasta prim hacer
     suma ← suma + V[i]
     aux\_max_1 \leftarrow maximo \{suma, aux\_max_1\}
  fin desde
  suma \leftarrow 0. aux\_max_2 \leftarrow -\infty
  desde i=mitad+1 hasta ult hacer
     suma ← suma + V[i]
     aux\_max_2 \leftarrow maximo \{suma, aux\_max_2\}
  fin desde
  devolver maximo \{max_1, max_2, aux\_max_2 + aux\_max_1\}
fin fun
```

• Análisis de complejidad:

El tiempo de ejecución T(n) del algoritmo anterior viene dado por la ecuación de recurrencia:

$$T(n) = \begin{cases} 7 & \text{si } n = 1\\ 2 \cdot T(n/2) + C \cdot n & \text{si } n > 1 \end{cases}$$

donde C es una constante

Ejercicio 5. Divide y vencerás

[GV00], p. 110. **Búsqueda ternaria.** Se trata de decidir si existe un elemento dado X en un vector de enteros. Plantear un algoritmo con la siguiente estrategia: En primer lugar comparar el elemento dado X con el elemento que se encuentra en la posición n/3 del vector. Si este es menor que el elemento X, entonces lo compara con el elemento que se encuentra en la posición 2n/3, y si no coincide con X, busca recursivamente en el correspondiente subvector de tamaño 1/3 del original.

- ¿Qué complejidad tiene este algoritmo?
- Compáralo con el de búsqueda binaria.

• El algoritmo resultante es:

```
fun busqueda_ternaria(V[1..n], x, inf, sup)
  si inf >= sup entonces devolver V[sup]=x
  terc \leftarrow | (sup - inf +1) / 3 |
  si \times V[inf+terc] entonces
    devolver cierto
  si no si x < V[inf+terc] entonces
    devolver busqueda_ternaria(V, x, inf, inf+terc-1)
  si no si x = V[sup-terc] entonces
    devolver cierto
  si no si x < V[sup-terc] entonces
    devolver busqueda_ternaria(V, x, inf+terc, sup-terc)
  si no
    devolver busqueda_ternaria(V, x, sup-terc+1, sup)
  fin si
fin fun
```

Solución ejercicio 5 (Cont.)

- Análisis de la complejidad de este algoritmo en el caso peor
- El caso peor puede ocurrir cuando X es mayor a cualquier elemento de la lista
- En cada llamada recursiva, el tamaño del vector es un tercio del tamaño del vector en la llamada anterior
- Suponiendo que n es una potencia de 3, la complejidad del algoritmo es

$$W(n) = \begin{cases} 4 & \text{si } n = 1 \\ W(n/3) + 23 & \text{si } n > 1 \end{cases}$$

• Resolviendo esta ecuación de recurrencia, nos queda $W(n) = 23log_3n + 4 \in \Theta(lg\ n)$

Ejercicio 6. Divide y vencerás

[ITIG, Febrero 2008] En una instalación de producción de energía eólica se quieren sustituir algunos de los generadores existentes por otros de última generación.

La instalación está formada por una serie de generadores formando una hilera. Para reducir los costes de la sustitución, sólo puede sustituirse un conjunto de generadores consecutivos de la hilera.

Con el fin de amortizar lo antes posible la inversión, se pretende sustituir la mayor secuencia consecutiva de generadores que en el pasado han resultado en conjunto más rentables (ya que algunos no reciben suficiente viento y son deficitarios —con rentabilidad negativa). A tal fin, se dispone de la información de rentabilidad de cada uno de los generadores en el último año.

- Diseña mediante la técnica divide y vencerás un algoritmo eficiente que proporcione la secuencia de generadores consecutivos que en conjunto sean más rentables (2.5 puntos).
- Estudia la complejidad temporal del algoritmo proporcionado (0.5 puntos).

- Este problema es similar al ejercicio de la subsecuencia de suma máxima visto en clase
- La única diferencia es que, además de la suma, debemos devolver la secuencia. Para ello, basta con devolver los elementos inicial y final
- Para resolver este problema utilizando la técnica divide y vencerás, se puede subdividir el vector en dos, y calcular la subsecuencia de suma máxima de cada una de las dos partes
- la subsecuencia del vector original puede estar en cualquiera de las dos partes, o bien entre las dos
- Una versión sencilla del algoritmo es la siguiente:

Solución ejercicio 6 (cont.)

```
fun summax(A[ini..fin],iniMax,finMax)
  si ini=fin entonces
     iniMax \leftarrow ini ; finMax \leftarrow fin ; suma \leftarrow A[ini]
     devolver suma
  fin si
  mitad \leftarrow | ini + fin / 2 |
  suma1 \leftarrow summax(A[ini..mitad],iniMax1,finMax1)
  suma2 \leftarrow summax(A[mitad+1..fin],iniMax2,finMax2)
  suma3 ← summitad(A[ini..fin],mitad,iniMax3,finMax3)
  si suma1 > suma2 entonces
     si suma1 > suma3 entonces
       iniMax \leftarrow iniMax1 : finMax \leftarrow finMax1 : return suma1
    si no
       iniMax ← iniMax3 ; finMax ← finMax3 ; return suma3
     fin si
  si no
     si suma2 > suma3 entonces
       iniMax \leftarrow iniMax2 : finMax \leftarrow finMax2 : return suma2
    si no
       iniMax ← iniMax3 ; finMax ← finMax3 ; return suma3
     fin si
  fin si
fin fun
```

Solución ejercicio 6 (cont.)

```
fun summitad(A[ini..fin],mitad,iniMax3,finMax3)
  suma3i \leftarrow -\infty; suma3d \leftarrow -\infty
  suma\_aux \leftarrow 0; iniMax3 \leftarrow mitad; finMax3 \leftarrow mitad
  desde i ← mitad hasta ini sumando -1 hacer
     suma_aux \leftarrow suma_aux + A[i]
     si suma_aux > suma3i entonces
       suma3i ← suma_aux ; iniMax3 ← i
     fin si
  fin desde
  suma_aux ← 0
  desde i ← mitad+1 hasta fin hacer
     suma_aux \leftarrow suma_aux + A[i]
     si suma_aux ≥ suma3d entonces
       suma3d \leftarrow suma\_aux ; finMax3 \leftarrow i
     fin si
  fin desde
  devolver suma3i + suma3d
fin fun
```

- La complejidad de summitad() está en $\Theta(n)$
- Por el teorema de reducción por división (caso $a=b^k$), la complejidad de summax() está en $\Theta(n \mid g \mid n)$
- Se podría hacer de complejidad lineal, como se indica en [GV00].