

Función de Transferencia

CONTENIDO

- TRANSFORMADA DE LAPLACE
- TRANSFORMADAS DE LAPLACE MÁS COMUNES EN MODELADO
- APLICACIÓN A MODELOS
- FUNCIÓN DE TRANSFERENCIA

REPRESENTACIÓN DE UN SISTEMA

1. MODELO EN EL TIEMPO
2. REPRESENTACIÓN
 - INTERNA: ECUACIONES DE ESTADO
 - Variables internas
 - EXTERNA: FUNCIÓN DE TRANSFERENCIA
 - Transformada de Laplace

FUNCIÓN DE TRANSFERENCIA

- OBTENER LAS ECUACIONES DIFERENCIALES
- APLICAR LA TRANSFORMADA DE LAPLACE A LAS ECUACIONES DIFERENCIALES
- RESOLVER LA ECUACIÓN DE LA VARIABLE DE INTERÉS (SALIDA/ENTRADA)

TRANSFORMADA DE LAPLACE

■ Par de Transformadas

$$F(s) = \int_0^{\infty} f(t) e^{-st} dt = L[f(t)]$$

$$f(t) = \frac{1}{2\pi j} \int_{\sigma-j\infty}^{\sigma+j\infty} F(s) e^{+st} ds = L^{-1}[F(s)]$$

TRANSFORMADA DE LAPLACE

■ OPERADOR DIFERENCIAL

$$s.F(s) \equiv \frac{df(t)}{dt}$$

■ OPERADOR INTEGRAL

$$\frac{1}{s} F(s) \equiv \int_0^t f(t) dt$$

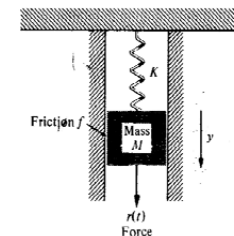
PARES DE TL MÁS COMUNES

Table 2.5. Important Laplace Transform Pairs

$f(t)$	$F(s)$
Step function, $u(t)$	$\frac{1}{s}$
e^{-at}	$\frac{1}{s+a}$
$\sin \omega t$	$\frac{\omega}{s^2 + \omega^2}$
$\cos \omega t$	$\frac{s}{s^2 + \omega^2}$
$e^{-at}f(t)$	$F(s+a)$
t^n	$\frac{n!}{s^{n+1}}$
$f^{(k)}(t) = \frac{d^k f(t)}{dt^k}$	$s^k F(s) - s^{k-1}f(0^+) - s^{k-2}f'(0^+) - \dots - f^{(k-1)}(0^+)$
$\int_{-\infty}^t f(t) dt$	$\frac{F(s)}{s} + \frac{\int_{-\infty}^0 f(t) dt}{s}$
Impulse function $\delta(t)$	1

APLICACIÓN A MODELOS

■ Spring-mass-damper



$$M \frac{d^2 y(t)}{dt^2} + f \frac{dy(t)}{dt} + K y(t) = r(t)$$

APLICACIÓN A MODELOS

$$M \frac{d^2 y(t)}{dt^2} + f \frac{dy(t)}{dt} + Ky(t) = r(t)$$

$$Ms^2 Y(s) - Msy_0 - M\dot{y}_0 + fsY(s) - fy_0 + KY(s) = R(s)$$

$$\begin{aligned} y(0) &= y_0 \\ y'(0) &= y'_0 = 0 \end{aligned} \quad \frac{Y(s)}{R(s)} = \frac{(Ms + f)y_0}{Ms^2 + fs + K}$$

FUNCIÓN DE TRANSFERENCIA

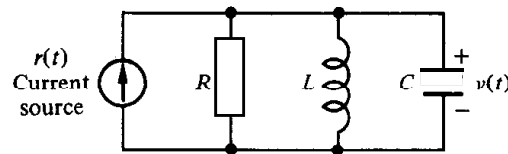
- Spring-mass-damper
 - Condiciones iniciales nulas (reposo)

$$Ms^2 Y(s) + fsY(s) + KY(s) = R(s)$$

$$\frac{Y(s)}{R(s)} = \frac{\overset{\text{ceros}}{1}}{\underset{\text{polos}}{Ms^2 + fs + K}} = G(s)$$

APLICACIÓN A MODELOS

- Circuito RLC



$$\frac{v(t)}{R} + C \frac{dv(t)}{dt} + \frac{1}{L} \int_0^t v(t) dt = r(t)$$

$$\frac{V(s)}{R} + CsV(s) + \frac{1}{L} \frac{V(s)}{s} = R(s)$$