

Algoritmos voraces

January 20, 2011

- Utilización en problemas de optimización.
- Plantean la búsqueda de la solución a través de una serie de etapas.
- En cada etapa se toma una "decisión" (elección voraz) que nunca se reconsidera → Debe ser correcta.
- Son eficientes y fáciles de implementar.
- No pueden resolver todos los problemas de optimización.

Problema

Dada una cantidad C y un sistema monetario, encontrar mínimo número de monedas cuya suma es C .

Planteamiento:

- Se trata de un problema de optimización.
- Cada etapa consiste en la inclusion de una nueva moneda.
- La "decisión" (la nueva moneda a incluir) será la de mayor valor.
- Variables:
 - `valor_moneda[I]`: valor de la moneda I .
 - `cambio[I]`: número de monedas de tipo I .

Algoritmo

```
proc devolver – cambio(cant, valor – moneda[1..N], cambio[1..N], error)
  desde  $i \leftarrow 1$  hasta  $n$  hacer
     $cambio[i] \leftarrow 0$ 
  fin desde
   $suma \leftarrow 0$  //Suma de la cantidad del cambio
  mientras  $suma \neq cant \wedge \neg error$  hacer
    //Aún no hemos completado la cantidad
     $X \leftarrow mayor(valor - monedas, cant, suma, no - existe)$ 
    si no – existe entonces
       $error \leftarrow cierto$ 
    si no
       $cambio[X] ++$ 
       $suma \leftarrow suma + valor - moneda[X]$ 
    fin si
  fin mientras
fin proc
```

donde:

Algoritmo

```

fun mayor(valor – moneda, cant, suma, no – existe)
    no – existe ← cierto
    maximo ← 0
    num – moneda ← 1
    mientras num – moneda ≤ n hacer
        si valor – moneda[num – moneda] + suma ≤ cant entonces
            si maximo < valor – moneda[num – moneda] entonces
                maximo ← valor – moneda[num – moneda]
                no – existe ← falso
                quien ← num – moneda
            fin si
        fin si
        num – moneda ++
    fin mientras
    devolver quien
fin fun

```

Traza

 $N = 3$ $\text{valor_monedas} = [10, 5, 1]$ $\text{cant} = 27$

	0	1	2	3	4	5
cambio	(0,0,0)	(1,0,0)	(2,0,0)	(2,1,0)	(2,1,1)	(2,1,2)
suma	0	10	20	25	26	27

Traza

 $N = 3$ $\text{valor_monedas} = [11, 5, 1]$ $\text{cant} = 15$

	0	1	2	3	4	5
cambio	(0,0,0)	(1,0,0)	(1,0,1)	(1,0,2)	(1,0,3)	(1,0,4)
suma	0	11	12	13	14	15

↓

Solución incorrecta!!!.

Requisitos del sistema monetario para que funcione correctamente: P, P^2, \dots, P^M con $P > 0$ y $M > 0$

Elementos de la programación voraz y variables del programa:

Un conjunto de candidatos	Todas las monedas
Un conjunto de seleccionados	Las monedas del cambio
Una función de selección	Elegir la moneda de valor más alto
Compatibilidad de la elección con la solución	No sobrepasar la cantidad
Determinar si hemos alcanzado la solución	$Suma = cant$
El valor de la optimización	$cambio[1..N]$

Problema

Dados N objetos con un peso y un valor conocidos, y dada una mochila con capacidad en peso W_t , encuentra la composición de la mochila cuyo valor sea máximo. Los objetos son fraccionables y moldeables.

Planteamiento:

- Es un problema de optimización.
- En cada etapa insertamos un objeto (o fracción) en la mochila.
- Posibles estrategias voraces (¿qué elemento elegir?):
 - El de menor peso.
 - El de mayor peso.
 - El de mayor proporción entre valor y peso.
- Esquema del programa:

$$\begin{aligned} & \text{maximizar } \sum_{i=1}^N X_i V_i \\ \text{sujeto a: } & \sum_{i=1}^N X_i W_i \leq W_t \end{aligned}$$

Algoritmo

```
proc mochila( $w[1..N], v[1..N], W_t, x[1..N]$ )  
  desde  $i \leftarrow 1$  hasta  $n$  hacer  
     $x[i] \leftarrow 0$   
  fin desde  
  peso  $\leftarrow 0$   
  mientras peso  $< W_t$  hacer  
    //Caben más objetos en la mochila  
    num - obj  $\leftarrow seleccionar(w, v, x)$   
    si peso +  $w[num - obj] \leq W_t$  entonces  
      //Cabe entero  
       $x[num - obj] \leftarrow 1$   
      peso  $\leftarrow peso + w[num - obj]$   
    si no  
      //Insertamos la fracción que quepa  
       $x[num - obj] \leftarrow (W_t - peso) / w[num - obj]$   
      peso  $\leftarrow W_t$   
    fin si  
  fin mientras  
fin proc
```

Traza

$$N = 4$$

$$v = (100, 20, 50, 10)$$

$$w = (10, 100, 50, 2)$$

$$v/w = (10, 0.2, 1, 5)$$

$$W_t = 130$$

	0	1	2	3	4
$x[1..N]$	(0,0,0,0)	(1,0,0,0)	(1,0,0,1)	(1,0,1,1)	(1,0.68,1,1)
Peso	0	10	12	62	130
Valor	0	100	110	160	173.6

Supongamos los objetos no fraccionables:
Ahora el código quedaría de la siguiente forma:

Algoritmo

```
si  $\text{peso} + w[I] \leq W_t$  entonces  
    //Cabe entero  
     $x[\text{num} - \text{obj}] \leftarrow 1$   
     $\text{peso} \leftarrow \text{peso} + w[\text{num} - \text{obj}]$   
si no  
    //Insertamos la fracción que quepa  
     $x[\text{num} - \text{obj}] \leftarrow 0$   
fin si
```

Traza

$$N = 3$$

$$v = (11, 6, 6)$$

$$w = (5, 3, 3)$$

$$W_t = 6$$

	0	1	2
$x[1..N]$	(0,0,0)	(1,0,0)	
Peso	0	5	
Valor	0	11	

↓

Erróneo!!!

Problema

Dado un tablero de ajedrez de tamaño $N \times N$ y un caballo en una casilla inicial, determina si es posible que un caballo pise cada casilla exactamente una vez.

Planteamiento:

- No es un problema de optimización.
- En cada etapa realizamos un movimiento del caballo.
- Estrategia (¿qué movimiento realizar?): mover el caballo a aquella posición en la cual domine el **menor** número de casillas no visitadas.
- Variables:
 - $T[X, Y]$: número del movimiento en el cual pasamos por X, Y .
 - Casilla no visitada: $T[X, Y] \neq 0$
 - Condición de finalización: $I = N^2$, donde I es el número de movimiento realizado.

Una numeración de los movimientos del caballo

	2		3	
1				4
		C		
8				5
	7		6	

Algoritmo

```

proc caballo(Tablero[1..N, 1..N], X, Y, existe – solucion)
  desde J ← 1 hasta n hacer
    desde K ← 1 hasta n hacer
      Tablero[J, K] ← 0
    fin desde
  fin desde
  fin ← falso
  I ← 1
  mientras  $I \leq N^2 \wedge \neg fin$  hacer
    //Movimiento I-esimo del caballo
    Tablero[X, Y] ← I
    Generar – nuevo – movimiento(Tablero, X, Y, existe – mov)
    si  $I < N^2 \wedge \neg existe - mov$  entonces
      fin ← cierto
    si no
      si  $I < N^2$  entonces
        I ← I + 1
      fin si
    fin si
  fin mientras
  si  $I = N^2 \wedge \neg existe - mov$  entonces
    existe – solucion ← cierto
  si no
    existe – solucion ← falso
  fin si
fin proc

```

Algoritmo

```

proc Generar – nuevo – movimiento(Tablero, X, Y, existe – mov)
  num – cas  $\leftarrow \infty$  //Número de casillas accesibles
  desde k  $\leftarrow 1$  hasta 8 hacer
    si salto(Tablero, k, x, y, nueva – x, nueva – y) entonces
      //Generamos el k-esimo salto del caballo
      acc  $\leftarrow$  cuenta(Tablero, nueva – x, nueva – y)
      //Numero de casillas accesibles desde: nueva-x, nueva-y
      si acc > 0  $\wedge$  acc < num – cas entonces
        num – cas  $\leftarrow$  acc
        solx  $\leftarrow$  nueva – x
        soly  $\leftarrow$  nueva – y
      fin si
    fin si
  fin desde
  x  $\leftarrow$  solx
  y  $\leftarrow$  soly
  si um – cas <  $\infty$  entonces
    existe – mov  $\leftarrow$  cierto
  si no
    existe – mov  $\leftarrow$  falso
  fin si
fin proc

```

Características generales

Devolución del cambio

Mochila de N objetos

Caballo de ajedrez

Caminos mínimos. Algoritmo de Dijkstra

Árbol de recubrimiento mínimo

Ejercicios

Algoritmo

```
fun cuenta(Tablero, X, Y)
  // Número de posiciones válidas desde X,Y
   $N - pos \leftarrow 0$ 
  desde  $J \leftarrow 1$  hasta 8 hacer
    si salto(Tablero, J, X, Y,  $Nx$ ,  $Ny$ ) entonces
       $N - pos \leftarrow N - pos + 1$ 
    fin si
  fin desde
  devolver  $N - pos$ 
fin fun
```

Algoritmo

```
fun salto(Tablero, J, X, Y, Nx, Ny)
  casos
    J = 1 :
      Nx ← X - 2; Ny ← Y + 1
    J = 2 :
      Nx ← X - 1; Ny ← Y + 2
    ...
    J = 8 :
      Nx ← X - 2, Ny ← Y - 1
  fin casos
  si  $(1 \leq Nx) \wedge (Nx \leq N) \wedge (1 \leq Ny) \wedge (Ny \leq N) \wedge (T[Nx, Ny] = 0)$  entonces
    OK ← cierto
  si no
    OK ← falso
  fin si
  devolver OK
fin fun
```

Problema

Dado un grafo dirigido y un vértice, establecer el camino mínimo desde ese vértice al resto de los vértices del grafo.

Planteamiento:

- Sea el grafo $G = (V, A)$, donde V es el conjunto de los vértices y A es el conjunto de las aristas. Sea $L[1..N, 1..N]$ la matriz de adyacencia:

$$L[1..N, 1..N] \rightarrow \begin{cases} L[I, J] \geq 0, & \text{si existe la arista} \\ L[I, J] = \infty, & \text{si no existe la arista} \end{cases}$$

- Consideremos los siguientes conjuntos:
 - S : aquellos nodos para los cuales hemos calculado su camino mínimo
 - $C \equiv V \setminus S$.
- En cada etapa elegiremos un nodo de C y lo insertaremos en S .
- Inicialmente: $S = 1$.
- Al final: $S = V$.

Cuestión: ¿qué nodo elegir? (elección voraz):

- Sea el camino: $\hat{v} = \{v_1, v_2, \dots, v_{k-1}, v_k\}$, diremos que \hat{v} es especial si $\{v_1, v_2, \dots, v_{k-1}\} \in S$.
- Para todo nodo de C existe un camino especial que lleva a él desde 1 (quizás de longitud infinita).
- Sea $D[2..N] \rightarrow D[I]$: la longitud del camino especial más corto al nodo I donde $I \in C$.
- Inicialmente: $S = \{1\} \Rightarrow D[J] = L[1, J] \forall J$.
- Para aquel nodo de C que minimice el valor de D , el valor del camino especial más corto coincidirá con la longitud del camino mínimo.
- Una vez que hemos cogido un nodo de C , actualizamos D y repetimos el proceso.

Algoritmo

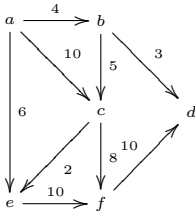
```
proc camino( $L[1..N, 1..N]$ ,  $D[2..N]$ )  
  //El nodo 1 es el origen  
  desde  $J \leftarrow 2$  hasta  $N$  hacer  
     $D[J] \leftarrow L[1, J]$   
  fin desde  
   $C \leftarrow 2, \dots, N$   
  desde  $J \leftarrow 1$  hasta  $N - 2$  hacer  
    //Determinamos aquel  $v$  de  $C$  que minimiza  $D$   
     $v \leftarrow \text{minimo}(D, C)$   
    //Lo insertamos en  $S$   
     $C \leftarrow C \setminus \{v\}$   
    //Actualizamos  $C$   
    desde  $w \leftarrow 1$  hasta  $N$  hacer  
      si  $w \in C$  entonces  
         $D[w] \leftarrow \min\{D[w], D[v] + L[v, w]\}$   
      fin si  
    fin desde  
  fin desde  
fin proc
```

Versión generalizada:

Algoritmo

```
proc camino( $L[1..N, 1..N], ini, D[2..N]$ )  
  //El nodo  $ini$  es el origen  
  desde  $J \leftarrow 1$  hasta  $N$  hacer  
     $D[J] \leftarrow L[ini, J]$   
  fin desde  
   $C \leftarrow V \setminus ini$   
  desde  $J \leftarrow 1$  hasta  $N - 2$  hacer  
    //Determinamos aquel  $v$  de  $C$  que minimiza  $D$   
     $v \leftarrow \text{minimo}(D, C)$   
    //Lo insertamos en  $S$   
     $C \leftarrow C \setminus \{v\}$   
    //Actualizamos  $C$   
    desde  $w \leftarrow 1$  hasta  $N$  hacer  
      si  $w \in C$  entonces  
         $D[w] \leftarrow \min\{D[w], D[v] + L[v, w]\}$   
      fin si  
    fin desde  
  fin desde  
fin proc
```

Traza:



Características generales

Devolución del cambio

Mochila de N objetos

Caballo de ajedrez

Caminos mínimos. Algoritmo de Dijkstra

Árbol de recubrimiento mínimo

Ejercicios

	0	1	2	3	4
D[1..N]	$(0, 4, \infty, 10, 6, \infty)$	$(0, 4, 9, 7, 6, \infty)$	$(0, 4, 9, 7, 6, 16)$	$(0, 4, 9, 7, 6, 16)$	$(0, 4, 9, 7, 6, 16)$
C	(b, c, d, e, f)	(c, d, e, f)	(c, d, f)	(d, f)	(f)

Solución: $D=(0, 4, 7, 9, 6, 16)$.

Definición

Sea un grafo conexo no dirigido, $G = (V, A)$, entonces $T = (V, \hat{A})$ será un árbol de recubrimiento si T es conexo y $\hat{A} \subseteq A$.

$T = (V, \hat{A})$ será un árbol de recubrimiento mínimo si, además, la suma de las aristas \hat{A} es mínima.

Problema

Sea un grafo conexo no dirigido, $G = (V, A)$, determina su árbol de recubrimiento mínimo.

Características voraces:

- Conjunto de candidatos: todas las aristas del grafo.
- Conjunto de seleccionados: aquellas que recubren el grafo con longitud mínima.
- Función a optimizar: la longitud de las aristas seleccionadas.

Planteamiento:

- Consideremos el árbol de recubrimiento parcial: $F = (R, T)$, donde:
 - R : es el conjunto de los vértices para los cuales tenemos calculado un árbol de recubrimiento mínimo.
 - $C \equiv V \setminus R$.
 - T : es el conjunto de aristas de ese árbol de recubrimiento mínimo.
- En cada etapa introduciremos un nodo de C en R y una arista \leftrightarrow Nuestro árbol de recubrimiento crecerá.
- Inicialmente: $R = \{1\}$ y $T = \emptyset$.
- Finalizará cuando $R = V \Rightarrow T$ es el árbol de recubrimiento de $G = (V, A)$.

- Propiedad: Sea $F = (R, T)$ un árbol de recubrimiento mínimo parcial y sea la arista (v, w) de menor longitud donde $v \in R$ y $w \notin R$. Entonces $(R \cup \{w\}, T \cup \{(v, w)\})$ es un árbol de recubrimiento mínimo.
- Esquema del algoritmo:

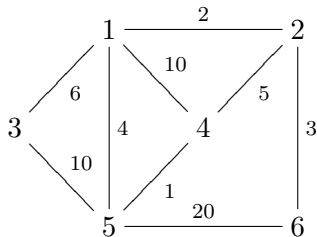

```

 $T \leftarrow \emptyset$ 
 $R \leftarrow \text{azar}(G(V, A))$ 
mientras  $R \neq V$  hacer
    buscar arista  $(v, w)$  de longitud mínima
     $T \leftarrow T \cup \{(v, w)\}$ 
     $R \leftarrow R \cup \{w\}$ 
fin mientras
      
```
- Variables utilizadas:
 - $\text{max} - \text{proximo}[1..N] \rightarrow \text{max} - \text{proximo}[i]$: vértice de R más próximo a i .
 - $\text{dis} - \text{min}[1..N] \rightarrow \text{dis} - \text{min}[i]$: distancia al vértice de R más próximo a i .

Algoritmo

```
proc Prim( $L[1..N, 1..N], T$ )  
   $T \leftarrow \emptyset$   
  desde  $J \leftarrow 2$  hasta  $N$  hacer  
     $mas\_proximo[J] \leftarrow 1$   
     $dis\_min[J] \leftarrow L[J, 1]$   
  fin desde  
  desde  $I \leftarrow 1$  hasta  $N - 1$  hacer  
     $minimo \leftarrow \infty$   
    desde  $J \leftarrow 2$  hasta  $N$  hacer  
      si  $0 \leq dis\_min[J] < minimo$  entonces  
         $minimo \leftarrow dis\_min[J]$   
         $K \leftarrow J$   
      fin si  
    fin desde  
     $T \leftarrow T \cup \{mas\_proximo[K], K\}$   
     $dis\_min[K] \leftarrow -1$   
    //Actualizamos  
    desde  $J \leftarrow 2$  hasta  $N$  hacer  
      si  $L[J, K] < dis\_min[J]$  entonces  
         $dis\_min[J] \leftarrow L[J, K]$   
         $mas\_proximo[J] \leftarrow K$   
      fin si  
    fin desde  
  fin desde  
fin proc
```

Traza:



	3	4	5
R	{1,2,5,6}	{1,2,4,5,6}	{1,2,3,4,5,6}
T	{(1,2),(2,6),(1,5)}	{(1,2),(2,6),(1,5),(4,5)}	{(1,2),(2,6),(1,5),(4,5),(3,1)}
mas-proximo	(-1,1,5,1,2)	(-1,1,5,1,2)	(-1,1,5,1,2)
dis-min	(-,-1,6,1,-1,-1)	(-,-1,6,-1,-1,-1)	(-,-1,-1,-1,-1,-1)

Planteamiento:

- En cada momento suponemos que tenemos varios subárboles de recubrimiento mínimo parciales:
 $S_i = (N_i, A_i)$ donde $V = \cup N_i \forall i$.
- **Propiedad:** Si $\{(v, w)\}$ es la arista de menor longitud que cumple $v \in S_i$ y $w \in S_j (i \neq j)$ donde S_i, S_j son dos árboles de recubrimiento parciales, entonces $(N_i \cup N_j, A_i \cup A_j \cup \{(v, w)\})$ es un árbol de recubrimiento parcial.
- Inicialmente tendremos N subárboles de recubrimientos parciales (\equiv componentes conexas):
 $S_k = (v_k, \emptyset)$.
- En cada etapa añadiremos la arista de menor longitud que una vértices de diferentes componentes conexas y las fusionaremos.
- Fusionar dos componentes conexas consiste en reetiquetar una de ellas con la etiqueta de la otra.
- Al final tendremos una única componente conexa cuyas aristas son el árbol de recubrimiento mínimo.

Variables:

- El grafo inicial $G = (V, A) \rightarrow L[1..N, 1..N]$.
- $c[1..N] \rightarrow c[i]$: componente conexas a la que pertenece el nodo i .
- Inicialmente: $c[i] = i$
- Al final $c[i] = 1$ (dependiendo de la política de etiquetado).

Algoritmo

```
proc kruskal( $L[1..N, 1..N], T$ )  
  inicializar( $comp - conexa[1..N]$ )  
   $T \leftarrow \emptyset$   
  ordenar - aristas( $L, aristas, num - aristas$ )  
   $I \leftarrow 0$   
  mientras  $\neg fin(comp - conexa) \wedge I < num - aristas$  hacer  
     $I \leftarrow I + 1$   
     $C_1 \leftarrow comp - conexa[arista[I].origen]$   
     $C_2 \leftarrow comp - conexa[arista[I].destino]$   
    si  $C_1 \neq C_2$  entonces  
      fusionar - comp - conexas( $comp - conexa, C_1, C_2$ )  
       $T \leftarrow T \cup (arista[I].origen, arista[I].destino)$   
    fin si  
  fin mientras  
fin proc
```

donde:

Algoritmo

```

proc inicializar(comp – conexa[1..N])
    inicializar(comp – conexa[1..N])
    desde  $J \leftarrow 1$  hasta  $N$  hacer
        comp – conexa[ $J$ ]  $\leftarrow J$ 
    fin desde
fin proc
proc fusionar – comp – conexas(comp – conexa[1..N],  $A$ ,  $B$ )
    si  $A > B$  entonces
        aux  $\leftarrow A$ 
         $A \leftarrow B$ 
         $B \leftarrow aux$ 
    fin si
    desde  $J \leftarrow 1$  hasta  $N$  hacer
        si comp – conexa[ $J$ ] =  $B$  entonces
            comp – conexa[ $J$ ]  $\leftarrow A$ 
        fin si
    fin desde
fin proc

```

Características generales

Devolución del cambio

Mochila de N objetos

Caballo de ajedrez

Caminos mínimos. Algoritmo de Dijkstra

Árbol de recubrimiento mínimo

Ejercicios

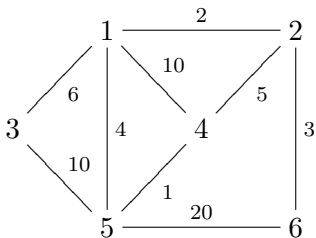
Algoritmo de Prim

Algoritmo de Kruskal

Algoritmo

```
proc fin(comp - conexa)
  seguir ← cierto
  mientras  $I \leq N \wedge$  seguir hacer
    si comp - conexa[I]  $\neq 1$  entonces
      seguir ← falso
    fin si
    I ++
  fin mientras
  devolver seguir
fin proc
```


Traza:



	0	1	2	3
c[1..6]	(1,2,3,4,5,6)	(1,2,3,4,4,6)	(1,1,3,4,4,6)	(1,1,3,4,4,1)
T	\emptyset	{(4,5)}	{(4,5),(1,5)}	{(4,5),(1,5),(2,6)}
	4		5	
c[1..6]	(1,1,3,1,1,1)		(1,1,1,1,1,1)	
T	{(4,5),(1,2),(2,6),(1,5)}		{(4,5),(1,2),(2,6),(1,5),(1,3)}	

Problema

En una región con una determinada capital deseamos comunicar el mayor número de ciudades mediante autopistas. La red debe ser tal que se pueda ir desde la capital a cualquier ciudad de la red exclusivamente por autopistas. Para ello disponemos de un presupuesto. Son conocidas todas las distancias entre ciudades. Además, existen carreteras ya construidas entre algunas de ellas. El coste por kilómetros de autopista, p , se reduce a una cuarta parte si hay una carretera ya construida. Mediante un algoritmo voraz que siempre llegue a la solución resuelve el problema.

Esquema de la solución:

- $D[1..N, 1..N]$: distancias entre las ciudades.
- $\text{Carreteras}[1..N, 1..N] \rightarrow \text{carretera}[l, j]$: cierto si existe la carretera entre l y j .
- p : precio por kilómetro de la autopista.
- red : tramos de autopistas realizados.

Algoritmo

proc*construir* – *autopistas*($D[1..N, 1..N]$, *Carreteras*[$1..N, 1..N$], p , *presupuesto*, T , *capital*) $R \leftarrow \{capital\}$ $T \leftarrow \text{vacío}$

// Creación del grafo de costes:

desde $I \leftarrow 1$ **hasta** N **hacer** **desde** $desdeJ \leftarrow 1$ **hasta** N **hacer** **si** *carreteras*[I, J] **entonces** $coste[I, J] \leftarrow D[I, J] * P/4$ **si no** $coste[I, J] \leftarrow D[I, J] * P$ **fin si** **fin desde****fin desde** $dis - min[capital] \leftarrow -1$ **desde** $J \leftarrow 1$ **hasta** N **hacer** **si** $J \neq capital$ **entonces** $mas - proximo[J] \leftarrow capital$ $dis - min[J] \leftarrow coste[capital, J]$ **fin si****fin desde**

...

fin proc

Algoritmo

```

proc
construir – autopistas( $D[1..N, 1..N]$ , Carreteras[ $1..N, 1..N$ ],  $p$ , presupuesto,  $T$ , capital)
...
 $Num \leftarrow 1$ 
mientras  $Num \leq N - 1 \wedge \neg fin$  hacer
     $minimo \leftarrow \infty$ 
    desde  $J \leftarrow 1$  hasta  $N$  hacer
        si  $0 \leq dis - min[J] < minimo$  entonces
             $minimo \leftarrow dis - min[J]$ 
             $K \leftarrow J$ 
        fin si
    fin desde
    si  $coste[K, mas - proximo[K]] \leq presupuesto$  entonces
         $T \leftarrow T \cup \{mas - proximo[K], K\}$ 
         $dis - min[K] \leftarrow -1$ 
        //Actualizamos
        desde  $J \leftarrow 1$  hasta  $N$  hacer
            si  $coste[K, mas - proximo[J]] \leq presupuesto$  entonces
                 $dis - min[J] \leftarrow coste[J, K]$ 
                 $mas - proximo[J] \leftarrow K$ 
            fin si
        fin desde
         $presupuesto \leftarrow presupuesto - coste[K, mas - proximo[K]]$ 
    si no
         $fin \leftarrow cierto$ 
    fin si
fin mientras
fin proc
    
```

Problema

En el año 82 d.C. Plinio El Joven se presentó por octava vez a las oposiciones de cuestor. El ejercicio que tenía que resolver era el siguiente. En una provincia romana amenazada por el enemigo hay N ciudades. Cada ciudad de la región no puede hacer por sí sola frente al enemigo pero puede resistir cierto tiempo hasta que llegue la única legión que existe en la provincia. La estrategia para defender la región es la siguiente: colocar la legión en la ciudad adecuada de forma que sea capaz de socorrer el mayor número de ciudades, es decir, de llegar antes de que la ciudad caiga. Un ejemplo, una ciudad con un tiempo de resistencia grande podría estar situada lejos de la ciudad donde se encuentra la legión. Diseñar un algoritmo, total o parcialmente voraz, que determine en qué ciudad colocar la legión. Datos:

- El tiempo de viaje de la legión entre cada par de ciudades.
- El tiempo de resistencia de cada ciudad.
- El tiempo de alerta se supone cero.

Algoritmo

```
proc legiones( $L[1..N, 1..N], Tr[1..N], Lugar$ )  
   $max \leftarrow 0$   
  desde  $origen \leftarrow 1$  hasta  $N$  hacer  
     $num \leftarrow 0$   
     $dijkstra(L, origen, D[1..N])$   
    desde  $q \leftarrow 1$  hasta  $N$  hacer  
      si  $Tr[q] \geq D[q]$  entonces  
         $num ++$   
      fin si  
    fin desde  
    si  $max < num$  entonces  
       $lugar \leftarrow origen$   
       $max \leftarrow num$   
    fin si  
  fin desde  
fin proc
```