

دانشگاه صنعتی اصفهان دانشکده برق و کامپیوتر

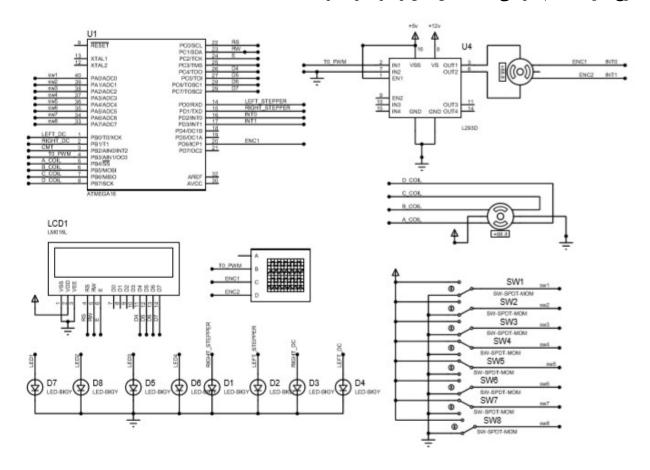
آزمایشگاه ریزپردازنده گروه معماری ، هوش و رباتیک

## آزمایش چهارم: آشنایی با موتورهای الکتریکی

منابع: دستور کار آزمایشگاه ریزپردازنده - بر گه ی راهنمای atmega16 و سایر المانها

نرم افزارها: CodeVision-Proteus 8.9 sp2

شرح کار: سیستم طراحی شده شکل ذیل را در نظر بگیرید:



1- زیربرنامه ای بنویسید که با استفاده از تایمر صفر موجی PWM با دوره تناوب 65 میلی ثانیه در خروجی PB3 ایجاد نماید. سپس دور موتور dc را با استفاده از نمایشگر نشان داده شده در محیط یروتئوس در جدول زیر یادداشت نمایید.

Pwm_duty cycle%	10	30	50	70	90
Speed(rpm)					
Compare register(OCR0)					

2- در بند 1، رابطه خطی بین OCRO و PWM\_DUTY cycle را بدست آوردید.

- 3- با استفاده از بند 1 و 2، زیربرنامه ای بنویسید که با استفاده از تایمر صفر موجی PWM با دوره تناوب 65 میلی ثانیه در خروجی PB3 ایجاد نماید. Duty cycle این موج PWM از طریق سوییچ های متصل به پورت A به عنوان آرگومان ورودی، در محدوده 5 تا 95 درصد، در نظر گرفته شود. صفر ورودی به عنوان 5 در صد در نظر بگیرید.
- 4- زیر برنامه ای بنویسید که با استفاده از تایمر دو، موتور پله ای را به با سرعت دلخواه به حرکت دربیاورد و سرعت آن روی LCD نمایش داده شود. .( ابتدا راستگرد، سپس کمی استراحت و چپ گرد )
  - 5- تمام زیر برنامه های فوق را در قالب یک پروژه در آورید.

(اختیاری) : (بند ذیل را میتوانید به دلخواه انجام دهید و نهایتا کد این قسمت را در بخش جداگانه ای که در Ims قرار میگیرد ارسال نمایید. این بند تاثیر مثبت در نمره نهایی شما خواهد داشت. )

یکی از خروجی های انکدر موتور dc را به پایه PD6 متصل است. تایمر یک را در مد cc را به پایه PD6 متصل است. تایمر یک را در موتور dc راه اندازی نمایید و دور موتور dc را محاسبه نمایید و سپس با دقت 5 دور در دقیقه روی LCD نمایش دهید.

## تكليف تحويلى:

- 1- در مورد سروو موتورها تحقیق نمایید. (در حد 10 خط)
- ارایه برنامه کد ویژن (شامل تمام فایلها) بندهای 1 تا 5
- 3- شبیه سازی برنامه در محیط پروتئوس با استفاده از فایل پروتئوس اسال شده