```
1
    import cv2
 2
    import numpy as np
 3
    import math
    import csv
 4
 5
    import time
 6
    from datetime import datetime
 7
 8
    # Kameradan görüntü al
 9
    cap = cv2.VideoCapture(∅)
10
11
    # Referans noktası (değiştirilebilir)
12
    ref_x, ref_y = 250, 250
13
14
    # CSV dosya adı
15
    dosya_adi = "angularinstant.csv"
16
17
    # Kaydetme durumu ve zaman kontrolü
18
    kayit_basladi = False
19
    last_recorded_time = None
20
21
    # Kullanıcı tarafından ayarlanabilir veri alma hızı (Hz)
22
    interval_ms = 20
23
24
    # Dosyayı başta sıfırlama
    with open(dosya_adi, "w", newline="") as file:
25
         writer = csv.writer(file)
26
27
         writer.writerow(["Time", "Angle (deg)"]) # Başlıklar
28
29
    while True:
30
         ret, frame = cap.read()
31
         if not ret:
32
             break
33
34
         # Görüntüyü HSV'ye cevir
35
         hsv = cv2.cvtColor(frame, cv2.COLOR_BGR2HSV)
36
37
         # Kırmızı renk aralıkları
         lower red1 = np.array([0, 120, 70]) # İlk aralık (0° civarı)
38
39
         upper_red1 = np.array([10, 255, 255])
40
         lower_red2 = np.array([170, 120, 70]) # İkinci aralık (360° civarı)
41
         upper_red2 = np.array([180, 255, 255])
42
43
         # Maskeler
44
         mask1 = cv2.inRange(hsv, lower red1, upper red1)
45
         mask2 = cv2.inRange(hsv, lower red2, upper red2)
46
         mask = mask1 + mask2
47
         # Gürültü azaltma
48
49
         mask = cv2.medianBlur(mask, 5)
50
51
         # Konturları bul
         contours, = cv2.findContours(mask, cv2.RETR TREE, cv2.CHAIN APPROX SIMPLE)
52
53
54
         # En büyük konturu bul
55
         largest_contour = None
56
         max area = 0
57
         for contour in contours:
58
             area = cv2.contourArea(contour)
59
             if area > max_area:
```

```
60
                  max_area = area
 61
                  largest_contour = contour
 62
          ball angle = None
 63
 64
          if largest_contour is not None:
 65
 66
              # Minimum çevreleyen daire
              (x, y), radius = cv2.minEnclosingCircle(largest_contour)
 67
 68
              if radius > 2: # Çok küçük nesneleri yok say
 69
                  # Merkez noktayı ekrana yazdır
 70
                  cv2.circle(frame, (int(x), int(y)), int(radius), (0, 255, 0), 2)
 71
                  cv2.circle(frame, (int(x), int(y)), 5, (255, 0, 0), -1) # Merkez
      noktası
 72
                  cv2.putText(frame, f"Center: (\{int(x)\}, \{int(y)\})", (int(x) + 10, int(y))
      - 10),
                              cv2.FONT_HERSHEY_SIMPLEX, 0.6, (0, 255, 0), 2)
 73
 74
 75
                  # Açı hesaplama
 76
                  dx = x - ref_x
 77
                  dy = ref_y - y # Pozitif y ekseni yukarı doğru
 78
                  angle = math.degrees(math.atan2(dy, dx))
 79
                  if angle <= 0:</pre>
 80
                      angle += 360 # Açıyı pozitif yap
 81
 82
                  ball_angle = angle
 83
                  cv2.putText(frame, f"Angle: {int(angle)} deg", (int(x) + 10, int(y) +
      20),
                              cv2.FONT_HERSHEY_SIMPLEX, 0.6, (0, 255, 255), 2)
 84
 85
 86
                  # Kaydetme işlemi aktifse açıyı CSV'ye kaydet
 87
                  if kayit_basladi:
 88
                      current_time = datetime.now()
 89
                      formatted_time = current_time.strftime("%H:%M:%S.%f")[:-3] #
      Milisaniyeye kadar
 90
 91
                      # Eğer bir önceki kayıttan interval_ms geçmişse kaydet
 92
                      if last_recorded_time is None or (
 93
                               (current_time - last_recorded_time).total_seconds() * 1000
      >= interval_ms):
 94
                          with open(dosya adi, "w", newline="") as file: # "w" ile tek
      satır üzerine yazar
 95
                              writer = csv.writer(file)
 96
                              writer.writerow(["Time", "Angle (deg)"])
 97
                              writer.writerow([formatted_time, ball_angle])
 98
                              last_recorded_time = current_time
 99
100
          # Referans noktasını çiz
          cv2.drawMarker(frame, (ref_x, ref_y), (0, 0, 255), cv2.MARKER_TILTED_CROSS, 20,
101
      2)
102
          cv2.putText(frame, f"Ref: ({ref_x}, {ref_y})", (ref_x + 10, ref_y - 10),
103
                      cv2.FONT_HERSHEY_SIMPLEX, 0.6, (0, 0, 255), 2)
104
105
          # Sonucu göster
          cv2.imshow("Kamera", frame)
106
107
          cv2.imshow("Maske", mask)
108
109
          # Tuş kontrolü
          key = cv2.waitKey(1) & 0xFF
110
111
          if key == ord('q'): # Çıkış
112
              break
113
          elif key == ord('w'): # Referans noktasını yukarı taşı
```

3.01.2025 14:14 imageprocessing

```
114
             ref_y -= 5
115
          elif key == ord('s'): # Referans noktasını aşağı taşı
116
              ref_y += 5
          elif key == ord('a'): # Referans noktasını sola taşı
117
             ref_x -= 5
118
          elif key == ord('d'): # Referans noktasını sağa taşı
119
120
              ref_x += 5
121
          elif key == ord('r'): # Kaydı başlat veya yeniden başlat
             with open(dosya_adi, "w", newline="") as file:
122
                 writer = csv.writer(file)
123
                 writer.writerow(["Time", "Angle (deg)"]) # Başlıklar
124
125
              kayit_basladi = True
             last_recorded_time = None
126
             print("Kayıt başladı ve dosya sıfırlandı.")
127
          elif key == ord('t'): # Kayd1 durdur
128
129
             kayit_basladi = False
130
             print("Kayıt durduruldu.")
131
132
     cap.release()
     cv2.destroyAllWindows()
133
134
```