

Communication par laser à grande distance, listings de code

Table des matières

1 Émission	1
2 Réception (code principal)	3
3 Réception (K-mean)	4
4 Réception (Traitement)	5
5 Réception (Hamming)	6
6 Réception (Conversion)	8
7 Topographie de l'irradiance	9
8 Caractérisation du faisceau Gaussien :	10
9 Caractérisation des photorésistances :	11

1 Émission

```
1 from machine import Pin, PWM, ADC # type: ignore
2 from time import sleep
3
4 def format_bis(entier, nb_bits):
5     """
6     Convertit un entier en binaire sur un nombre fixe de bits.
7
8     Args:
9         entier (int): L'entier à convertir.
10        nb_bits (int): Le nombre de bits pour la représentation binaire.
11
12    Returns:
13        str: La représentation binaire de l'entier sur le nombre de bits
14            spécifié.
15    """
16    # Convertit l'entier en binaire
17    binaire = ""
18    while entier > 0:
19        binaire = str(entier % 2) + binaire
20        entier //= 2
21
22    # Ajoute des zéros de remplissage si nécessaire
23    while len(binaire) < nb_bits:
24        binaire = "0" + binaire
25
26    # Tronque la chaîne si elle est trop longue
27    if len(binaire) > nb_bits:
```

```

27         binaire = binaire[-nb_bits:]
28
29     return binaire
30
31 led = Pin('LED', Pin.OUT)
32 laser = Pin(16, Pin.OUT)
33
34 # Alphabet personnalisé codé sur 32 caractères (chacun pouvant ainsi être
   codé sur 5 bits)
35 alphabet = {'a':1, 'b':2, 'c':3, 'd':4, 'e':5, 'f':6, 'g':7, 'h':8, 'i':9, 'j':10,
   'k':11, 'l':12,
36             'm':13, 'n':14, 'o':15, 'p':16, 'q':17, 'r':18, 's':19, 't':20, 'u'
   :21, 'v':22, 'w':23,
37             'x':24, 'y':25, 'z':26, ' ':27, ',':28, '.':29, '!':30, '?':31, '"':
   :32}
38
39 # Inversion du dictionnaire pour obtenir une correspondance valeur ->
   lettre
40 tebahpla = {i: j for j, i in alphabet.items()}
41
42 def text_to_binary(message): #Entrée : str
43     # Stocker le résultat
44     binary_message = ""
45     # Parcourir chaque caractère
46     for c in message:
47         if c in alphabet:
48             # On attribue une valeur au caractère
49             value = alphabet[c]
50             # Convertir la valeur en binaire sur 5 bits
51             binary_c = format_bis(value, 5)
52             binary_message += binary_c
53         else:
54             print("Caractère '{c}' non supporté dans l'alphabet
   personnalisé.")
55     return binary_message
56
57 def hamming_encode(str):
58     reverse_str=str[::-1]
59     n=len(str)
60     k = 0
61     while (2 ** k) < (n + k + 1): #Calcul du nombre k de bits de contrôle
62         k += 1
63     result = [0 for u in range (n+k)]
64     i = 0
65     for x in range(1,n+k+1): #Ajoute les bits d'informations aux bons
   emplacements
66         if x & (x-1) != 0: #Vérifie si x n'est pas une puissance de 2, &
   est l'opérateur ET logique qui compare en binaire x et x-1.
67         #L'idée avec x et x-1 est que si x est une puissance de 2,
   son binaire ne possède qu'un 1, x-1 inverse alors tous les
   bits.
68         #Donc aucun des bits ne sera commun à x et x-1 donc "l'

```

```

        indicatrice" & ne s'allume jamais et on a 0.
69         result[x-1]=reverse_str[i]
70         i+=1
71     bits_1=[]
72     bin_bits_1=[]
73     for x in range(n+k):
74         if result[x] == '1':
75             bits_1.append(x+1) #stock la position de tous les bits valant
76             1
77         for x in bits_1:
78             bin_bits_1.append(format_bis(x,k))
79     parity=[0 for i in range(k)]
80     for x in bin_bits_1:
81         for i in range(len(x)):
82             parity[i]+=int(x[::-1][i]) #Calcule la parité de chaque bit
83             de contrôle
84     for u in range(len(parity)):
85         if parity[u]%2==1:
86             result[(2*u)-1]='1' #Ajuste la valeur du bit de contrôle
87             selon sa parité
88     final=''
89     for y in result[::-1]:
90         final+=y
91     return(final)
92
93 def emission(binary, f):
94     binary2="1"+str(binary)+"1"
95     for x in binary2:
96         if x == "1":
97             laser.high()
98             sleep(1/f)
99             laser.low()
100         else:
101             sleep(1/f)
102
103 def text_to_light(message, f):
104     return(emission(text_to_binary(message), f))
105
106 def text_to_light_hamming(message, f):
107     return(emission(hamming_encode(text_to_binary(message)), f))

```

2 Réception (code principal)

```

1 from machine import Pin, ADC # type: ignore
2 import kmean
3 import error_detection
4 import convertors
5 import hamming

```

```

6  from time import sleep
7
8  photo = ADC(Pin(26))
9  base = ADC(Pin(27))
10 switch = Pin(0, Pin.IN)
11
12 f_emit = 7
13 bit_duration = 3
14 f_recep = f_emit*bit_duration
15
16 data = []
17
18 while switch.value() == 0:
19     pass
20
21 while switch.value() == 1:
22     data.append([photo.read_u16(), base.read_u16()])
23     sleep(1/f_recep)
24
25 centers = [[min(point[0] for point in data), min(point[1] for point in
26             data)], [max(point[0] for point in data), max(point[1] for point in
27                     data)]]
28
29 centers, labels = kmean.k_means(data, centers, n = 100)
30 bits = error_detection.clean_signal(labels, bit_duration)
31 bits = converters.list_to_str(bits)
32
33 ### sans hamming
34 message = converters.binary_to_text(bits)
35
36 ### avec hamming
37 hamminged_message = hamming.hamming_decode(bits)
38 message = converters.binary_to_text(hamminged_message)
39 print(message)

```

3 Réception (K-mean)

```

1  from math import sqrt
2
3  def distance(p1, p2):
4      return sqrt((p1[0] - p2[0])**2 + (p1[1] - p2[1])**2)
5
6  def k_means(data, centers, n=100):
7      n_points = len(data)
8      n_clusters = len(centers)
9
10     labels = [0]*n_points

```

```

11
12     for _ in range(n):
13         # update labels
14         new_labels = []
15         for i in range(n_points):
16             # compute all distances, attribute new centers
17             distances = [distance(data[i], center) for center in centers]
18             new_labels.append(distances.index(min(distances)))
19
20         # update clusters
21         new_centers = []
22         for k in range(n_clusters):
23             cluster_points = [data[i] for i in range(n_points) if
24                             new_labels[i] == k]
25             if cluster_points != []: # for not empty clusters
26                 mean_x = sum(point[0] for point in cluster_points) / len(
27                     cluster_points)
28                 mean_y = sum(point[1] for point in cluster_points) / len(
29                     cluster_points)
30                 new_centers.append([mean_x, mean_y])
31
32             else: # for empty clusters
33                 new_centers.append(centers[k])
34
35         # check for convergence
36         if new_centers == centers:
37             break
38         centers = new_centers
39         labels = new_labels
40
41     print("labels")
42     print(labels)
43
44     return centers, labels

```

4 Réception (Traitement)

```

1 def clean_signal(bits, bit_duration):
2     output = rmv_first_zeros(bits, bit_duration)
3     output = filtering(output, bit_duration)
4     output = rmv_last_zeros(output)
5
6     output = output[1:-1]
7
8     print("clean_signal")
9     print(output)
10
11     return output

```

```

12
13 def rmv_first_zeros(bits, bit_duration):
14     init = True
15
16     while init :
17         while bits[0] == 0:
18             bits.pop(0)
19
20         mean = round(sum(bits[:bit_duration])/bit_duration)
21
22         if mean == 1:
23             init = False
24
25         else:
26             bits.pop(0)
27
28     return bits
29
30 def filtering(bits, bit_duration):
31     n = len(bits)
32     groups = [bits[i:i+bit_duration] for i in range(0, n, bit_duration)]
33     output = []
34
35     for group in groups:
36         mean = round(sum(group)/bit_duration)
37         output.append(mean)
38
39     return output
40
41 def fintering2(bits, bit_duration):
42     n = len(bits)
43     groups = [bits[i:i+bit_duration] for i in range(0, n, bit_duration)]
44     output = []
45
46     for group in groups:
47         mean = round(sum(group[1:-1])/(bit_duration-2))
48         output.append(mean)
49
50     return output
51
52 def rmv_last_zeros(bits):
53     while bits[-1] == 0:
54         bits.pop(-1)
55
56     return bits

```

5 Réception (Hamming)

```

1  def format_bis(entier , nb_bits):
2      """
3      Convertit un entier en binaire sur un nombre fixe de bits.
4
5      Args:
6          entier (int): L'entier à convertir.
7          nb_bits (int): Le nombre de bits pour la représentation binaire.
8
9      Returns:
10         str: La représentation binaire de l'entier sur le nombre de bits
11             spécifié.
12         """
13         # Convertit l'entier en binaire
14         binaire = ""
15         while entier > 0:
16             binaire = str(entier % 2) + binaire
17             entier //= 2
18
19         # Ajoute des zéros de remplissage si nécessaire
20         while len(binaire) < nb_bits:
21             binaire = "0" + binaire
22
23         # Tronque la chaîne si elle est trop longue
24         if len(binaire) > nb_bits:
25             binaire = binaire[-nb_bits:]
26
27         return binaire
28
29  def hamming_decode(stri:str)->str:
30      reverse_str=list(stri[::-1])
31      n=len(stri)
32      k = 0
33      while (2 ** k) < (n + 1): #Cherche le nombre de bits de contrôle
34          k += 1
35      result=[]
36      bits_1=[]
37      bin_bits_1=[]
38      for x in range(n):
39          if reverse_str[x] == '1':
40              bits_1.append(x+1) #stock la position de tous les bits valant
41              1
42      for x in bits_1:
43          bin_bits_1.append(format_bis(x,k))
44      parity=[0 for i in range(k)]
45      for x in bin_bits_1:
46          for i in range(len(x)):
47              parity[i]+=int(x[::-1][i]) #Calcule la parité de chaque bit
48              de contrôle
49      ok=0 #Tant que ok=0, aucune erreur détectée
50      bit_error = 0
51      for u in range(len(parity)):
52          if parity[u]%2==1:

```

```

50         ok+=1
51         bit_error+=2**u
52         index_bit_error=bit_error-1
53     if ok == 0:
54         print("Aucune erreur détectée")
55     else:
56         print("Erreur détectée au bit",bit_error)
57         reverse_str[index_bit_error] = '0' if reverse_str[index_bit_error
58             ] == '1' else '1'
59     for u in range(n):
60         if u+1 & u != 0:
61             result.append(reverse_str[u])
62     final=''
63     for y in result[::-1]:
64         final+=y
65     return final

```

6 Réception (Conversion)

```

1  # personalized alphabet coded on 32 characters (each character can be
   coded on 5 bits)
2  alphabet = {'a':1, 'b':2, 'c':3, 'd':4, 'e':5, 'f':6, 'g':7, 'h':8, 'i':9, 'j':10,
   'k':11, 'l':12,
3      'm':13, 'n':14, 'o':15, 'p':16, 'q':17, 'r':18, 's':19, 't':20, 'u'
   :21, 'v':22, 'w':23,
4      'x':24, 'y':25, 'z':26, ' ':27, ',':28, '.':29, '!':30, '?':31, '"'
   :32}
5
6  # inverting the dictionary to get a value -> letter
7  tebahpla = {i: j for j, i in alphabet.items()}
8
9  def list_to_str(list:list) -> str:
10     output = ""
11     for i in list :
12         output += str(i)
13     return output
14
15
16  def binary_to_text(binary_message, tebahpla:dict=tebahpla) -> str:
17     """Convert a "01" string to a string of ASCII characters."""
18
19     if type(binary_message) != str:
20         binary_message = list_to_str(binary_message)
21
22     message = ""
23
24     # parse the binary string into groups of 5 bits
25     for i in range(0, len(binary_message), 5):

```



```

26         bit = binary_message[i:i+5]
27
28         # convert the 5 bits to an integer, convert the integer to a
           character
29         try :
30             message += tebahpla[int(bit, 2)]
31
32         # if wrong char
33         except KeyError:
34             message += "*"
35
36     return message

```

7 Topographie de l'irradiance

```

1  import numpy as np
2  import matplotlib.pyplot as plt
3
4  z_max = 3
5  r_max = 5
6  z_r = 1
7  w_0 = 1
8  I_0 = 1
9
10 z_list = np.linspace(0, z_max, 300)
11 r_list = np.linspace(-r_max, r_max, 300)
12 Z, R = np.meshgrid(z_list, r_list)
13
14 def div(z, A, B):
15     return A * np.sqrt(1 + (z / B) ** 2)
16
17 def gaussian(r, A, B):
18     return A * np.exp(-2 * r**2 / B**2)
19
20 def radiance(z, r):
21     w = div(z, w_0, z_r)
22     return gaussian(r, I_0 * (w_0 / w)**2, w)
23
24 I = radiance(Z, R)
25
26 plt.figure('Irradiance faisceau laser gaussien')
27 extent = [z_list.min(), z_list.max(), r_list.min(), r_list.max()]
28 plt.imshow(I, extent=extent, aspect='auto', cmap='inferno')
29 plt.xlabel('Distance laser/réception (m)')
30 plt.ylabel('Rayon (mm)')
31 plt.title('Irradiance du faisceau laser gaussien (valeurs arbitraires)')
32 plt.colorbar(label=r'Irradiance ($W \cdot m^{-2}$)')
33 plt.tight_layout()

```

```
34 plt.show()
```

8 Caractérisation du faisceau Gaussien :

```
1 import numpy as np
2 import matplotlib.pyplot as plt
3 import sqlite3
4 from scipy.optimize import curve_fit
5 import seaborn as sns
6
7 def gauss(x, A, B):
8     y = A*np.exp(-2*x**2/(B**2))
9     return y
10
11 def div(x,A,B):
12     y = A*np.sqrt(1+(x/B)**2)
13     return y
14
15 def get_r_v(z):
16     global cur
17     cur.execute(f'SELECT data.Radius, data.Voltage FROM data WHERE data.
18         distance = {z} AND data.radius >= {0} ORDER BY data.Radius')
19     rows = cur.fetchall()
20     r = np.array([row[0] for row in rows])
21     v = np.array([row[1] for row in rows])
22     return np.array(r),np.array(v)
23
24 conn = sqlite3.connect('V2/data2.db')
25 cur = conn.cursor()
26
27 z_list = cur.execute('SELECT DISTINCT data.distance FROM data ORDER BY
28     data.distance').fetchall()
29 z_list = [z[0] for z in z_list]
30 W_list = []
31
32 for z in z_list:
33     R,V = get_r_v(z)
34     parameters,covariance = curve_fit(gauss, R, V)
35     fit_A = parameters[0]
36     fit_B = parameters[1]
37
38     W_list.append(fit_B)
39
40     fit_r = np.linspace(min(R), max(R), 100)
41     fit_v = gauss(fit_r, fit_A, fit_B)
42
43     plt.figure(f'Matrice de covariance gaussienne z={z}m')
44     plt.title(f'Matrice de covariance gaussienne z={z}m')
```

```

43     sns.heatmap(covariance, annot=True, xticklabels=['Amplitude (V)', 'w(
        z) (mm)'], yticklabels=['Amplitude (V)', 'w(z) (mm)'], cmap='
        viridis')
44     plt.figure(f'Tension au fil du rayon (z={z})')
45     plt.plot(R,V, marker='+', linestyle='dotted', markersize=10, label='
        Mesures')
46     plt.plot(fit_r, fit_v, color='orange', label='Régression')
47     plt.grid()
48     plt.xlabel('Rayon (mm)')
49     plt.ylabel('Tension (V)')
50     plt.title(f'Évolution de la tension au fil du rayon, z={z}m')
51     plt.tight_layout()
52     plt.legend()
53
54     z_list, W_list = np.array(z_list), np.array(W_list)
55
56     parameters, covariance = curve_fit(div, z_list, W_list)
57     fit_A = parameters[0]
58     fit_B = parameters[1]
59
60     plt.figure('Matrice de covariance rayon caractéristique')
61     plt.title('Matrice de covariance rayon caractéristique')
62     sns.heatmap(covariance, annot=True, xticklabels=[r'${W_0}$ (mm)', r'${z_r}$
        (m)'], yticklabels=[r'${W_0}$ (mm)', r'${z_r}$ (m)'], cmap='viridis
        ')
63
64     print(f'W0 = {fit_A}, zr = {fit_B}')
65
66     fit_z = np.linspace(min(z_list), max(z_list), 100)
67     fit_w = div(fit_z, fit_A, fit_B)
68
69     plt.figure('Rayon caractéristique distance')
70     plt.plot(z_list, W_list, marker='+', linestyle='dotted', markersize=10,
        label='Mesures')
71     plt.plot(fit_z, fit_w, color='orange', label='Régression')
72     plt.xlabel('Distance laser/réception (m)')
73     plt.ylabel('Rayon caractéristique (mm)')
74     plt.title('Rayon caractéristique au fil de la distance')
75     plt.legend()
76     plt.tight_layout()
77     plt.grid()
78     plt.show()

```

9 Caractérisation des photorésistances :

```

1 import numpy as np
2 import matplotlib.pyplot as plt
3

```

```

4  # res de mesure
5  R_mes = 215
6
7  I_global = []
8  U_photo_global = []
9  i_mes_global = []
10 E = np.array([0,0.49,0.98,1.47,1.96,2.45,2.94])
11
12 def store(I,U_R):
13     U_photo = E - U_R
14     i_mes = U_R / R_mes
15
16     I_global.append(I)
17     U_photo_global.append(U_photo)
18     i_mes_global.append(i_mes)
19
20 I_global = np.array(I_global)
21 U_photo_global = np.array(U_photo_global)
22 i_mes_global = np.array(i_mes_global)
23
24 ### FIRST PLOT ###
25 fig = plt.figure('Données brutes')
26 ax = fig.add_subplot(projection='3d')
27
28 for i in range(len(I_global)) :
29     ax.plot(i_mes_global[i],U_photo_global[i], I_global[i], marker = '+',
30             markersize=10)
31
32 plt.title('Lien entre intensité, tension et éclairement lumineux')
33 ax.set_xlabel('Intensité (A)')
34 ax.set_ylabel('Tension (V)')
35 ax.set_zlabel('Éclairement lumineux (lx)')
36 plt.tight_layout()
37 ax.grid()
38
39 ### LINEAR REGRESSION ###
40 R = []
41 R_square = []
42
43 for i in range(len(I_global)) :
44     vec = np.polyfit(i_mes_global[i], U_photo_global[i],1)
45     R.append(vec[0])
46     U_reg = i_mes_global[i]*vec[0]
47     err_quadratique = np.sum((U_photo_global[i] - U_reg)**2)
48     ecart_type = np.sum((U_photo_global[i] - np.mean(U_photo_global[i]))
49                         **2)
50     R_square.append(1-err_quadratique/ecart_type)
51
52 R = np.array(R)
53 min_R_square = min(R_square)
54 min_R_square = round(min_R_square,3)

```

```

54
55 fig = plt.figure('Régression linéaire 1')
56
57 plt.plot(I_global,R, marker='+', linestyle='dotted', markersize=10)
58 plt.title(r'Lien entre éclairement lumineux et resistance ,  $R^2 =$  ' +
    str(min_R_square))
59 plt.xlabel('Éclairement lumineux (lx)')
60 plt.ylabel(r'Resistance ( $\Omega$ )')
61 plt.tight_layout()
62 plt.grid()
63
64 ### LOI PHOTORESISTANCE ###
65 new_R = 1/R
66
67 vec = np.polyfit(I_global,new_R,1)
68 I_lin = np.linspace(min(I_global),max(I_global),100)
69 reg = vec[0]*I_lin + vec[1]
70
71 err_quadratique = np.sum((U_photo_global[i] - U_reg)**2)
72 ecart_type = np.sum((U_photo_global[i] - np.mean(U_photo_global[i]))**2)
73
74 R_square = (1-err_quadratique/ecart_type)
75 R_square = round(R_square,4)
76
77 fig = plt.figure('Régression linéaire 2')
78 plt.plot(I_global,new_R, marker='+', linestyle='dotted', markersize=10,
    label='Mesures')
79 plt.plot(I_lin,reg, color='orange', label='Régression')
80 plt.title(r'Régression linéaire ,  $R^2 =$  ' + str(R_square))
81 plt.xlabel('Éclairement lumineux (lx)')
82 plt.ylabel(r'1/R ( $\Omega^{-1}$ )')
83 plt.legend()
84 plt.tight_layout()
85 plt.grid()
86
87 R_reg = 1/reg
88
89 fig = plt.figure('Loi fonctionnement photorésistance')
90 plt.plot(I_global,R, marker='+', linestyle='dotted', markersize=10, label
    ='Mesures')
91 plt.plot(I_lin,R_reg, color='orange', label='Régression')
92 plt.title('Loi de fonctionnement de la photorésistance')
93 plt.xlabel('Éclairement lumineux (lx)')
94 plt.ylabel(r'Résistance ( $\Omega$ )')
95 plt.legend()
96 plt.tight_layout()
97 plt.grid()
98 plt.show()

```