

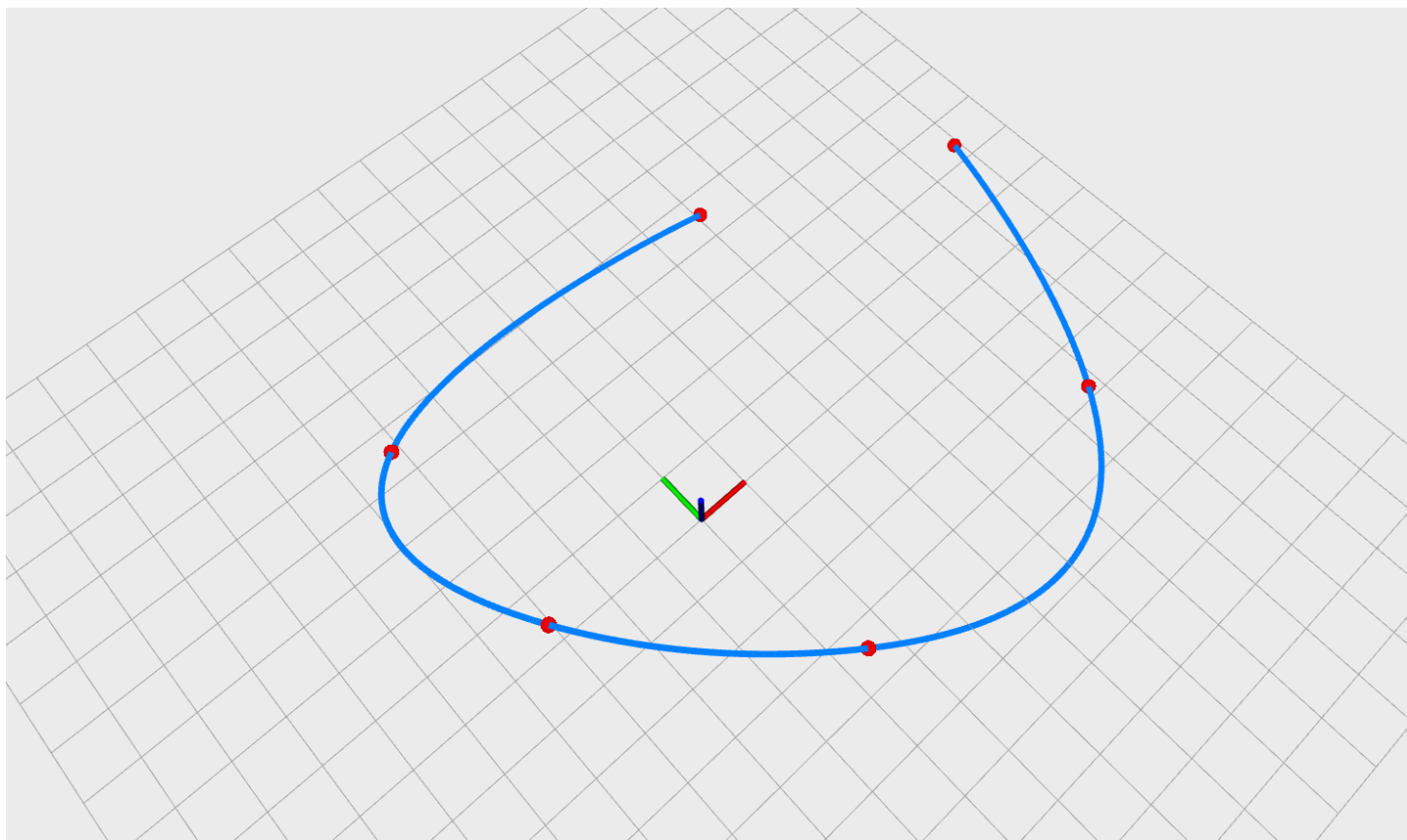
BIVP

代码位置[here](#)

步骤:

- 1.初始化 F_0 ,及初始位置，速度，加速度
- 2.循环初始化 E_i, F_i 。确保必须过某个航点，且在航点上速度，加速度，jerk,sanp连续性，即求导为0
- 3.初始化 E_m 点,及末尾的位置，速度，加速度
- 4.求逆

图片效果



视频效果

