

# Generador de Polsos

## Dispositius Programables — Enginyeria de Sistemes TIC

<b>Previs.....</b>	<b>1</b>
Tasca prèvia 1.....	1
Tasca prèvia 2.....	2
Tasca prèvia 3.....	2
Tasca prèvia 4.....	3
Tasca prèvia 5.....	3
Tasca prèvia 6.....	4
Tasca prèvia 7.....	4
Tasca prèvia 8.....	5
Tasca prèvia 9.....	6
<b>Tasques.....</b>	<b>6</b>
Tasca 10.....	6
Tasca 11.....	8
Tasca 12.....	9
Tasca 13.....	10
Tasca 14.....	10

## Previs

### Tasca prèvia 1

Tasca prèvia 1 Escriviu una subrutina de nom to1 que generi un to d'1 kHz durant tu.

```

to1:
    ldi r20, 150
    rcall wait1kHz
    ldi r20, 150
    rcall wait1kHz
    ret
wait1kHz:
    ldi r18, 11
wait2:
    ldi r17, 241
wait1:
    subi r17, 0x01
    brne wait1
    subi r18, 0x01
    brne wait2
    sbi PINB, 0x00
    subi r20, 0x1
    brne wait1kHz
    ret

```

### Subrutina wait1kHz

En aquesta subrutina es fan tres bucles per fer 1kHz.

$$16.000.000 \text{ Hz} / 1000 \text{ Hz} = 16000 \text{ cicles}$$

pero com volem un semicicle per fer la frecuencia llavors seran 8000 cicles de clock.

posarem un valor aritrari a r17 menor que 255 ja que amb aquest valor ens pasem de 8000 cicles cada mig segon. Per tant  $r17 \rightarrow 241$ , i fent la formula dels cicles qu evam fer al previ de la practica passada ens va sortir  $r18 = 11$ .

### to1

/\*en el r20 escriurem cuants cops volem cridar la subrutina wait1kHz, dins la subrutina cada 8000 cicles fem toggle i li restem 1 a aquest registre. Per tant gastem 1 valor del r20 en fer nomes un semiperiode. llavors per a que transcorrin 150ms haurem de cridar la subrutina 2 cops. Això es degut a que  $150\text{ms}/8000\text{cicles} \Rightarrow 150\text{ms}/0,0005\text{s} \Rightarrow$

$$150\text{ms}/0,5\text{ms} \Rightarrow 300 \text{ cops*/}$$

## Tasca prèvia 2

Escriuiu una subrutina de nom sl1 que generi una pausa de tu.

```

sl1:
    ldi r20, 150
    rcall wait1kHz_2
    ldi r20, 150
    rcall wait1kHz_2
    ret
wait1kHz_2:
    ldi r18, 11
wait2_2:
    ldi r17, 241
wait1_2:
    subi r17, 0x01
    brne wait1_2
    subi r18, 0x01
    brne wait2_2
    nop
    subi r20, 0x1
    brne wait1kHz_2
    ret

```

En aquest cas farem una subrutina de la mateixa durada que el previ 1 pero sense canviar el led d'estat per tant psarem els mateixos valors que anteriorment pero en comptes de posar-hi

SBI PINB, 0x00  $\rightarrow$  que el que fa es fer toggle en la pota 8 del port B

Donsc hi posarem un simple nop per fer passar un clock.

### Tasca prèvia 3

Escriviu una subrutina de nom `punt` que, aprofitant les anterior subrutines `to1` i `sl1`, generi el punt de Morse.

Aprofitant les subrutines anteriors hem creat la següent subrutina `punt`:

```
punt:
    rcall to1
    rcall sl1
    rjmp loop
```

Bàsicament cridem `to1` que ens fa un punt i seguidament un silenci per deixar espai en el següent punt o raya. I finalment un `rjmp` que torni al bucle.

### Tasca prèvia 4

Escriviu una subrutina de nom `ratlla` que, aprofitant les anterior subrutines `to1` i `sl1`, generi la ratlla de Morse.

```
ratlla:
    rcall to1
    rcall to1
    rcall to1
    rcall sl1
    rjmp loop
```

Seguint la mateixa dinàmica del punt, com que la ratlla dura 3 punt doncs simplement cridem tres punts i un silenci per generar un temps abans del següent punt o ralla. i seguidament tornem al bucle amb `rjmp`.

### Tasca prèvia 5

Escriviu en el fitxer `p4-codi1.s` el programa de codi Morse que generi un punt o una ratlla en funció del polsador premut. Definiu els pins d'entrada dels dos polsadors i el pin de sortida on es generarà el senyal de Morse.

```
main:
    ldi r16, 0xFF
    ldi r19, 0x0
    ldi r21, 0b10010000
    out DDRB_o, r16
    out DDRD_o, r19 /* definim port D com a entrada */
    out 0x35, r19 /* activem bit PUD */
    out PORTD_o, r21 /* definim els pins que utilitzarem pull up */
```

per aconseguir això primer de tot hem de configurar els pull up per a que no hi hagin valors indessitgats.

1. configurem el port D com a sortida per posar-hi els polsadors.
2. activem el bit pud posant tots els bits d'aquests a 0 per a que es faci el pull up tal i com diu el manual.
3. per últim definim quins seran els ports que faran servir el pull up, en aquest cas 2 ja que utilitzarem 2 botons.

```
loop:
    ldi r22, 0b00010000
    ldi r23, 0b10000000
    in r24, PIND
    and r24, r22
    brne punt
    in r25, PIND
    and r25, r23
    brne ratlla
    rjmp loop
```

en el loop hi collocarem un in per saber les entrades del portd i les posarem a r24, seguidament farem un and amb r22 previament definit per saber si s'ha premut el boto. si el resultat dona 0 s'activarà el flag Z i s'executara la subrutina punt. si el flag z no s'activa passarem a mirar la següent operacio i farem el mateix pero amb la subrutina ratlla.

### Tasca prèvia 6

Inseriu en el fitxer p4-exemple.s els comentaris necessaris per tal d'explicar amb tot detall què fan les línies del codi.

```
.set DDRB_o , 0x4
.equ PORTB_o , 0x5
DDRD_o = 0x0a
PORTD_o = 0x0b
TCCR0A_o = 0x24
TCCR0B_o = 0x25
OCR0A_o = 0x27

.global main
waitbit: ldi r19,41 /*subrutina feta en anteriors practiques que fan un bucle d'espera
( semiperíode 500ms = període de 1000ms*/
wait3: ldi r18,0xFF
wait2: ldi r17,0xFF
wait1: subi r17,0x01
       brne wait1
       subi r18,0x01
       brne wait2
       subi r19,0x01
       brne wait3
       ret

main:   ldi r16,0b01000000
       out DDRD_o,r16 /*configurem bit 6, porta 6, com a sortida i les demes com a entr
ada en el portD*/
       ldi r16,0b00000000
       out PORTD_o,r16/*definim els pins del portD = 0*/
       ldi r16,124
       out OCR0A_o,r16 /*definim limit timer amb 124 */
       ldi r16,0b01000010 /* els dos primers bits es per activar el toggle OCOA on enc
enem el timer. Els següents dos bits son per tenir OCB0 desconectat. I els dos ultims
son per posar el mode CTC (clear data on compare match), per fer toggle just quan el t
imer arriba al seu limit. Els demes bits son reservats*/
       out TCCR0A_o,r16
       ldi r16,0b00000011/* amb els primers dos bits i amb els tres ultims posem el pr
escaler a 64. el 4rt bit es per WGM02 que serveix pr a acabar de configurar amb el WGM0
1 i 00 del TCCR0A i el CTC */
       out TCCR0B_o,r16

loop:  call waitbit /*cridem waitabit*/
       in r20,TCCR0A_o/*mirem el valor del timer*/
       cbr r20,0b01000000/* posem el segon bit de r20 a 0*/
       out TCCR0A_o,r20/*parem el timer ja que hem posat el segon bit a 0*/
       call waitbit/*cridem waitabit*/
       in r20,TCCR0A_o/*llegim timer*/
       sbr r20,0b01000000/*posem a 1 el segon bit de r20*/
       out TCCR0A_o,r20/* encenem el timer despres de posar el segon bit a 1*/
       rjmp loop
```

## Tasca prèvia 7

Modifiqueu el fitxer p4-codi1.s aprofitant els recursos que s'usen en el fitxer p4-exemple.s.  
Si cal, re-definiu els pins. Anomeneu el fitxer modificat p4-codi2.s

Falta entendre i aprendre com funciona al 100% el timer per a poder explicar amb definició com funciona aquest.

## Tasca prèvia 8

Penseu com es podria detectar en qualsevol instant la situació anòmla en què els dos pulsadors estan simultàniament premuts. Modifiqueu el fitxer p4-codi2.s per tal que quan es produeixi aquesta simultaneïtat no s'envii cap codi Morse i s'indiqui que es tracta d'una anomalia encenent el LED de la placa Arduino. Anomeneu el fitxer modificat p4-codi3.s.

❏ ❏ ❏

## Tasques

### Tasca 9

Verifiqueu que heu comprès què fa el codi del p4-exemple.s

Efectivament hem compres el que fa el codi d'exemple tal i com esta explicat en exemple.s explicat en el previ 6

```
.set DDRB_o , 0x4
.equ PORTB_o , 0x5
DDRD_o = 0x0a
PORTD_o = 0x0b
TCCR0A_o = 0x24
TCCR0B_o = 0x25
OCR0A_o = 0x27

.global main
waitabit: ldi r19,41 /*subrutina feta en anteriors practiques que fan un bucle d'espera
( semiperíode 500ms = període de 1000ms*/
wait3: ldi r18,0xFF
wait2: ldi r17,0xFF
wait1: subi r17,0x01
      brne wait1
      subi r18,0x01
      brne wait2
      subi r19,0x01
      brne wait3
      ret

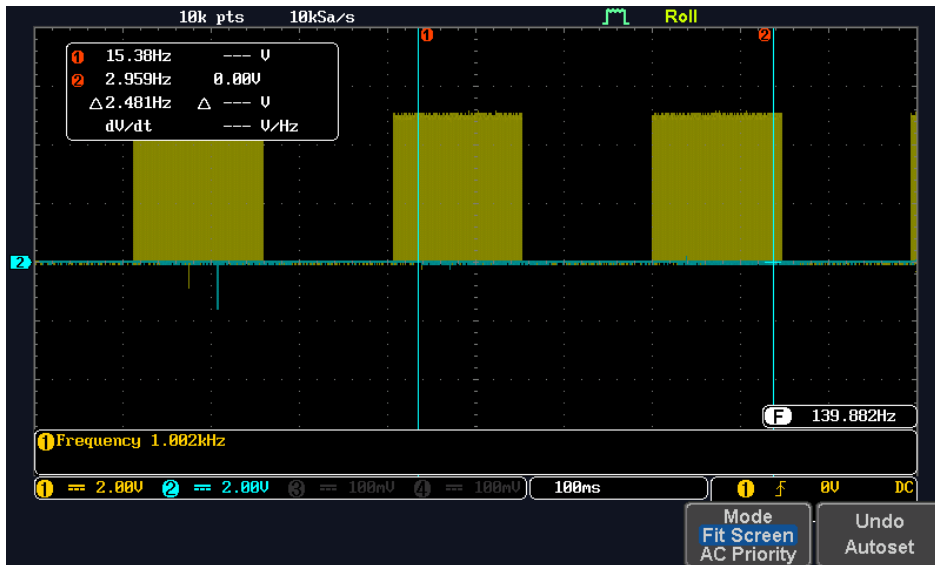
main:   ldi r16,0b01000000
      out DDRD_o,r16 /*configurem bit 6, pota 6, com a sortida i les demes com a entr
ada en el portD*/
      ldi r16,0b00000000
      out PORTD_o,r16/*definim els pins del portD = 0*/
      ldi r16,124
      out OCR0A_o,r16 /*definim limit timer amb 124 */
      ldi r16,0b01000010 /* els dos primers bits es per activar el toggle OCOA on enc
enem el timer. Els següents dos bits son per tenir OCB0 desconectat. I els dos ultims
son per posar el mode CTC (clear data on compare match), per feer toggle just quan el t
immer arriba al seu limit. Els demes bits son reservats*/
      out TCCR0A_o,r16
      ldi r16,0b00000011/* amb els primers dos bits i amb els tres ultims posem el pr
escaler a 64. el 4rt bit es per WGM02 que serveix pr a acabar de configurar amb el WGM0
1 i 00 del TCCR0A i el CTC */
      out TCCR0B_o,r16

loop:  call waitabit /*cridem waitabit*/
      in r20,TCCR0A_o/*mirem el valor del timer*/
      cbr r20,0b01000000/* posem el segon bit de r20 a 0*/
      out TCCR0A_o,r20/*parem el timer ja que hem posat el segon bit a 0*/
      call waitabit/*cridem waitabit*/
      in r20,TCCR0A_o/*llegim timer*/
      sbr r20,0b01000000/*posem a 1 el segon bit de r20*/
      out TCCR0A_o,r20/* encenem el timer despres de posar el segon bit a 1*/
      rjmp loop
```

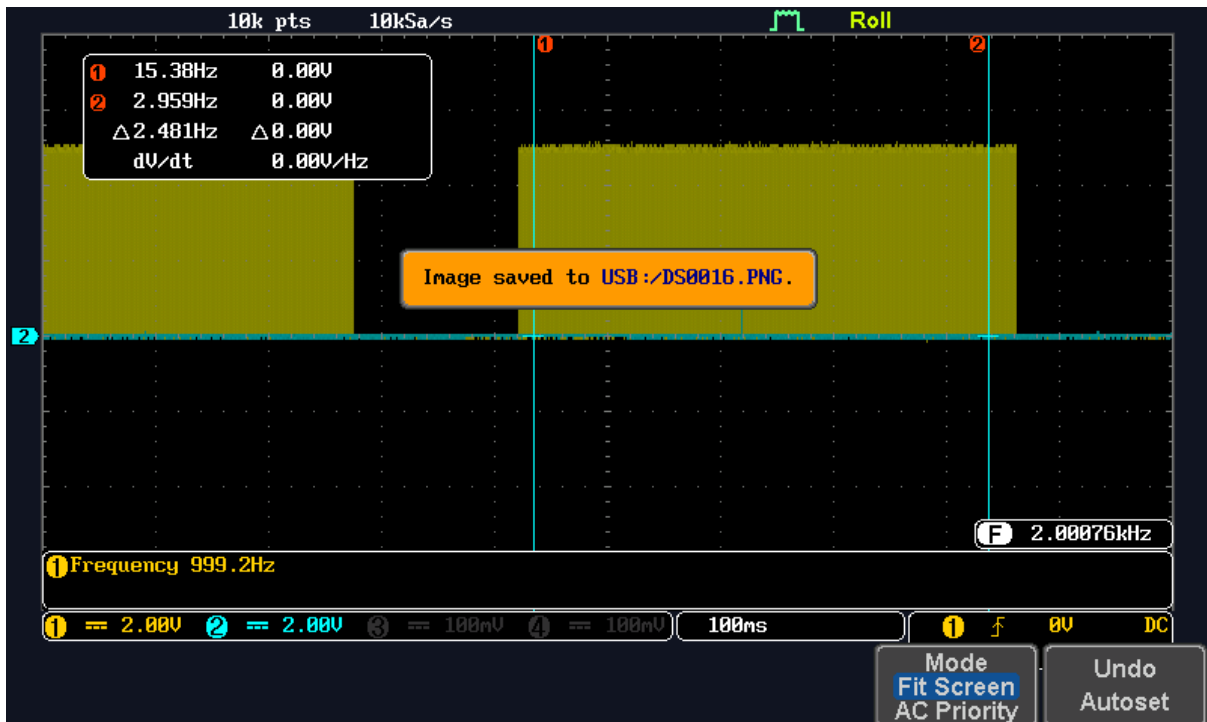
## Tasca 10

Comproveu el correcte funcionament de p4-codi1.s

Tal i com hem definit en la programació del codi demanat hauriem de poder veure com quan apremem el botó veiem una freqüència d'1kHz durant  $t_0 = 150\text{ms}$ , i si apremem l'altre botó veurem una freqüència de 1kHz durant tres  $t_0 = 450\text{ms}$ .



veiem el correcte funcionament de la ratlla de 150ms de duranda. aqui tambe observem el correcte funcionament de 1khz

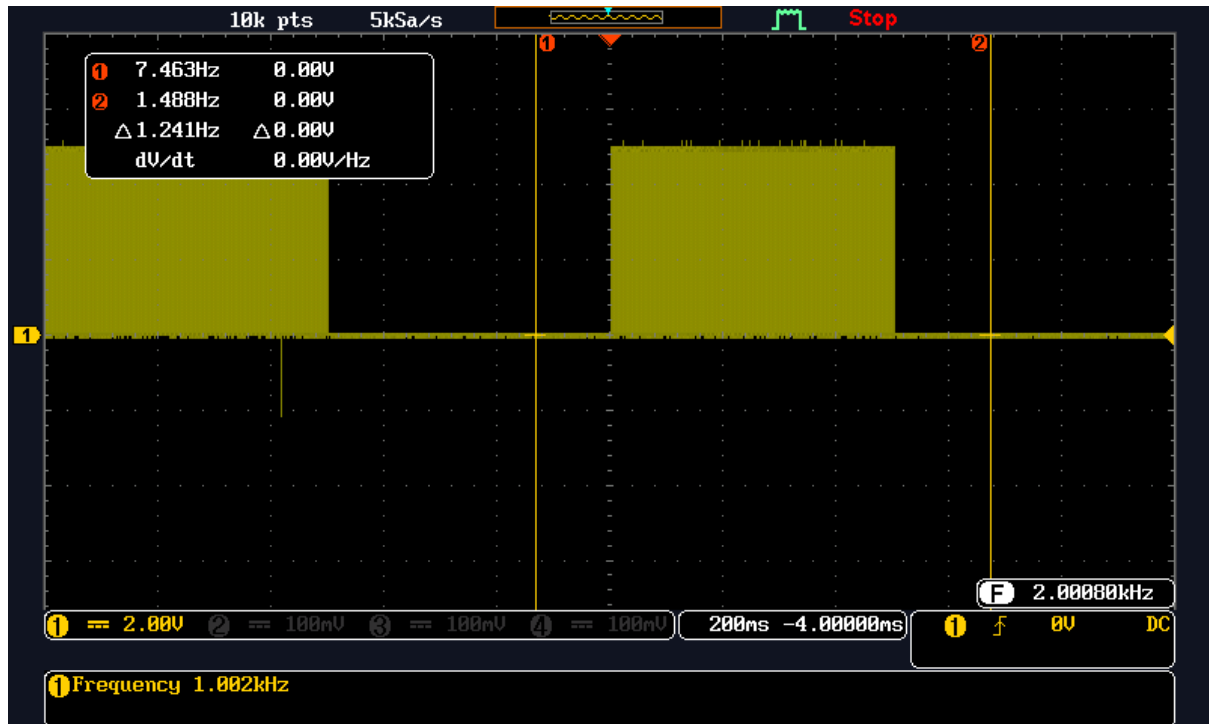


veiem el correcte funcionament de la ratlla de 450ms de duranda

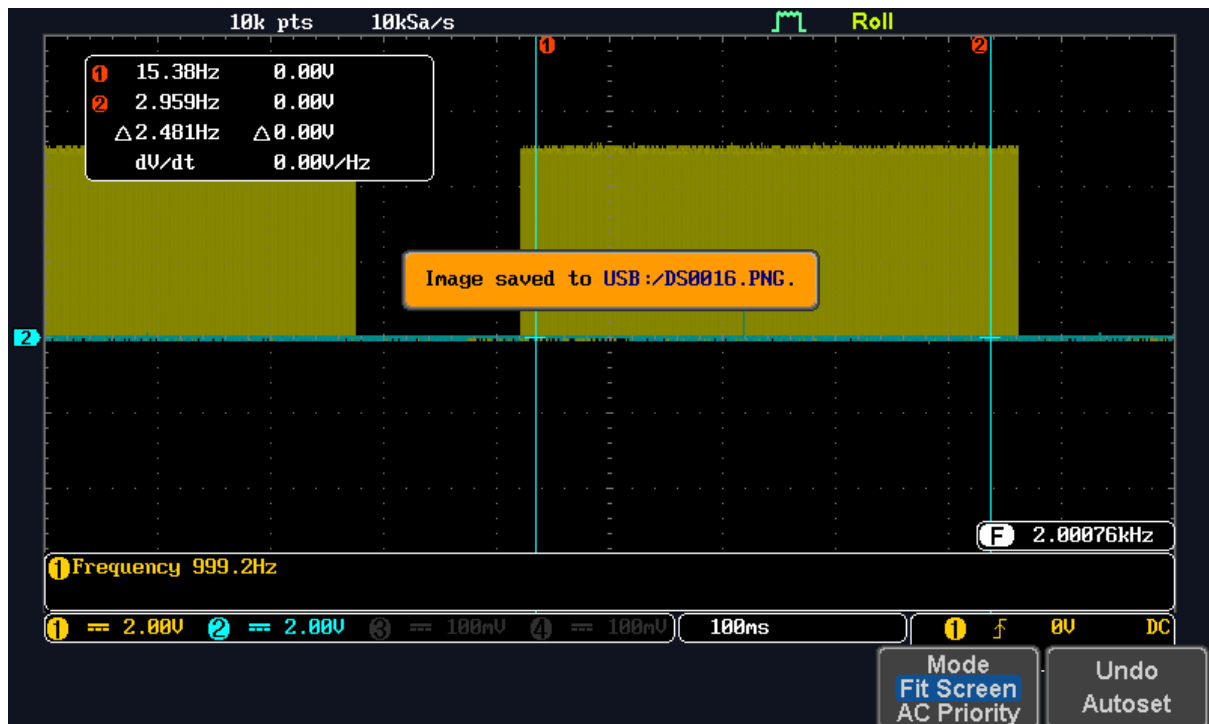
## Tasca 11

Comproveu el correcte funcionament de p4-codi2.s





veiem com ens funciona correctament el timer en el punt encara que no l'acabo d'entendre correctament. Vaig necessitar l'ajuda del professorat.

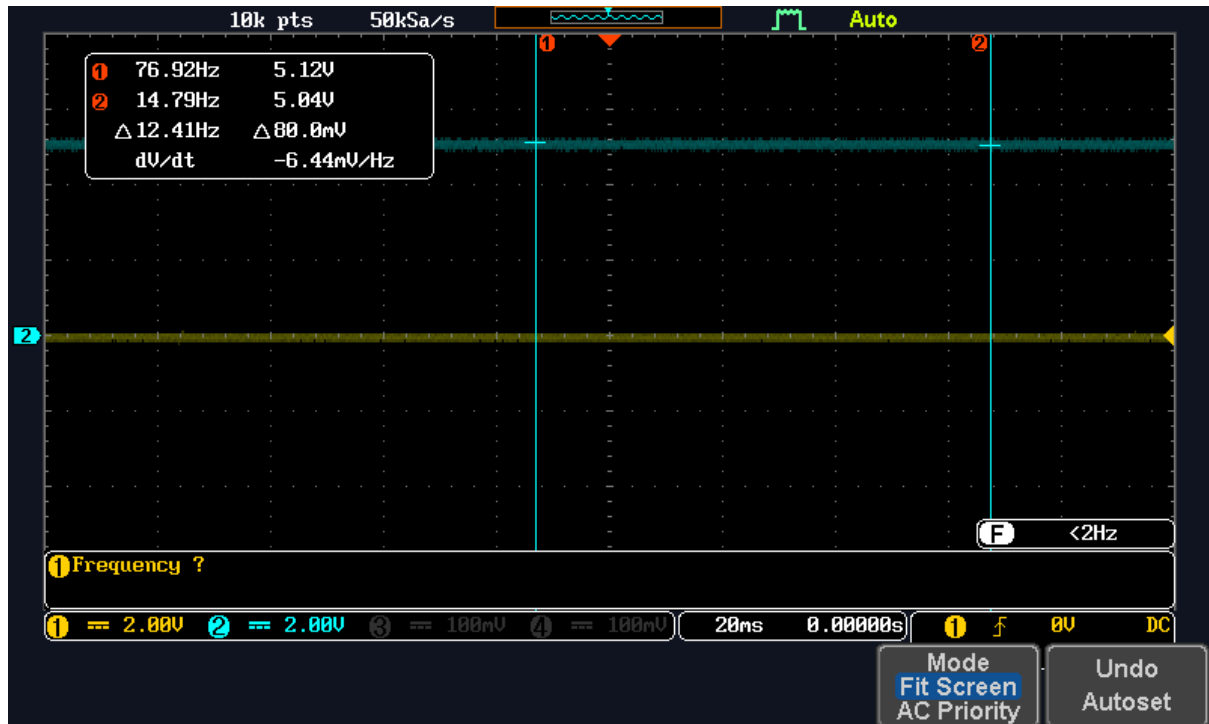


veiem com ens funciona correctament el timer en la ratlla encara que no l'acabo d'entendre correctament. Vaig necessitar l'ajuda del professorat.

## Tasca 12

Comproveu el correcte funcionament de p4-codi3.s

Hauriem de veure com al pulsar els dos botons a l'hora ens salta el led d'error.



efectivament veiem com s'encen el led en el canal dos (blau) al preme els dos botons a l'hora.