## Tema II: Sistemas de ecuaciones lineales

## Forma matricial de un sistema:

Consideremos el siguiente mxn de ecuaciones lineales:

$$a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = d_1$$

$$a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = d_2$$

$$\vdots$$

$$a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n = d_n$$

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} d_1 \\ d_2 \\ \vdots \\ d_n \end{pmatrix}$$

$$A \qquad X = D$$

A: se llama matriz de coeficientes

X: vector incógnita

D: se llama vector constante

<u>Matriz aumentada:</u> la matriz aumentada del sistema anterior es la matriz de tamaño mx(n+1) definida por

$$egin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} & d_1 \ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} & d_2 \ dots & & dots & dots \ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} & d_n \end{pmatrix}$$

Por ejemplo:

$$3x_{1} - 2x_{2} + 3x_{3} - x_{4} = -3$$

$$x_{1} - 5x_{2} + 6x_{3} + x_{4} = 12 \Rightarrow (A|D): \begin{pmatrix} 3 & -2 & 3 & -1 | -3 \\ 1 & -5 & 6 & 1 & | 12 \\ 0 & 1 & 1 & 2 & | 8 \end{pmatrix}$$

## Operaciones elementales sobre las filas de una matriz

af<sub>i</sub>: multiplicar la fila i por una constante no nula.

 $af_i + f_i$ : multiplicar la fila i por un número real "a" y sumarla a la fila j.

 $f_i \leftrightarrow f_i$ : intercambiar las filas i y j.

Ejemplo: sea la matriz siguiente

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 5 \\ -2 & -1 & 3 \end{pmatrix} \xrightarrow{2f_1} \begin{pmatrix} 2 & 4 & 10 \\ -2 & -1 & 3 \end{pmatrix} \xrightarrow{f_1 + f_2} \begin{pmatrix} 2 & 4 & 10 \\ 0 & 3 & 13 \end{pmatrix}$$

**<u>Definición:</u>** se dice que una matriz B es equivalente por filas a una matriz A, si B se obtiene de A mediante una secuencia finita de operaciones elementales y se escribe  $B \sim A$ .

<u>Matriz escalonada:</u> se dice que una matriz es escalonada si es nula o si satisface las condiciones siguientes

- a) El primer elemento no nulo de cada fila no nula es un 1.
- b) El primer 1 de la segunda fila y sucesivas está a la derecha del primer 1 de la fila anterior.
- c) Si hay filas nulas, estas aparecen debajo de las filas no nulas.

escalonadas: 
$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 3 \\ 0 & 1 & 4 \end{pmatrix}$$
,  $\begin{pmatrix} 1 & 3 & 5 & -7 \\ 0 & 0 & 1 & 8 \end{pmatrix}$ ,  $\begin{pmatrix} 1 & 8 & 6 & -5 \\ 0 & 1 & -2 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ 

$$no \ escalonadas: \begin{pmatrix} 2 & 0 & 3 \\ 0 & 1 & -4 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 3 & -1 & 6 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 8 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 & -2 & 3 \\ 1 & 1 & 3 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

**Ejemplo:** determinar una matriz escalonada equivalente por filas a  $\begin{pmatrix} 2 & 3 & 4 \\ 1 & 3 & 5 \\ 4 & 9 & 14 \end{pmatrix}$ 

$$\begin{pmatrix}
2 & 3 & 4 \\
1 & 3 & 5 \\
4 & 9 & 14
\end{pmatrix}
\xrightarrow{f_1 \leftrightarrow f_2}
\begin{pmatrix}
1 & 3 & 5 \\
2 & 3 & 4 \\
4 & 9 & 14
\end{pmatrix}
\xrightarrow{-2f_1 + f_2}
\begin{pmatrix}
1 & 3 & 5 \\
0 & -3 & -6 \\
0 & -3 & -6
\end{pmatrix}
\xrightarrow{-f_2 + f_3}
\begin{pmatrix}
1 & 3 & 5 \\
0 & 1 & 2 \\
0 & 0 & 0
\end{pmatrix}$$

### Reducción de Gauss-Jordan

**<u>Definición:</u>** una matriz A, mxn es escalonada reducida si es escalonada y además todo elemento en una columna, arriba del primer 1 de cualquier fila, es un 0.

**Ejemplo:** determinar la matriz escalón reducida equivalente por filas a

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -2 & 0 & 3 \\ 1 & -3 & 5 & 5 & -3 \\ 4 & -5 & 8 & 10 & -3 \\ 6 & -11 & 18 & 10 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{f_1 \leftrightarrow f_2} \begin{pmatrix} 1 & -3 & 5 & 5 & -3 \\ 2 & 1 & -2 & 0 & 3 \\ 4 & -5 & 8 & 10 & -3 \\ 6 & -11 & 18 & 10 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{-2f_1 + f_2} \begin{pmatrix} 1 & -3 & 5 & 5 & -3 \\ 0 & 7 & -12 & -10 & 9 \\ 0 & 7 & -12 & -20 & 19 \end{pmatrix} \xrightarrow{-f_2 + f_3} \begin{pmatrix} 1 & -3 & 5 & 5 & -3 \\ 0 & 7 & -12 & -10 & 9 \\ 0 & 7 & -12 & -20 & 19 \end{pmatrix} \xrightarrow{-f_2 + f_3} \begin{pmatrix} 1 & -3 & 5 & 5 & -3 \\ 0 & 7 & -12 & -10 & 9 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -10 & 10 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{-f_3 + f_2} \begin{pmatrix} 1 & -3 & 5 & 5 & -3 \\ 0 & 7 & -12 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{\frac{1}{7}f_2} \begin{pmatrix} 1 & -3 & 5 & 0 & 2 \\ 0 & 7 & -12 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{\frac{1}{7}f_2} \begin{pmatrix} 1 & -3 & 5 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & -\frac{12}{7} & 0 & \frac{-1}{7} \\ 0 & 0 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{3f_2 + f_1} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -\frac{1}{7} & 0 & \frac{11}{7} \\ 0 & 1 & -\frac{12}{7} & 0 & \frac{-1}{7} \\ 0 & 0 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$A \sim R = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -\frac{1}{7} & 0 & \frac{11}{7} \\ 0 & 1 & -\frac{12}{7} & 0 & \frac{-1}{7} \\ 0 & 0 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

## Caracterización de los sistemas por su solución

$$2x - y + z = -2$$

Resolver el sistema x+3y-2z=12

$$-3x + y + 3z = -3$$

$$\begin{pmatrix}
2 & -1 & 1 & | -2 \\
1 & 3 & -2 & | 12 \\
-3 & 1 & 3 & | -3
\end{pmatrix}
\xrightarrow{f_1 \leftrightarrow f_2}
\begin{pmatrix}
1 & 3 & -2 & | 12 \\
2 & -1 & 1 & | -2 \\
-3 & 1 & 3 & | -3
\end{pmatrix}
\xrightarrow{\begin{array}{c} -2f_1 + f_2 \\ 3f_1 + f_3 \end{array}}
\begin{pmatrix}
1 & 3 & -2 & | 12 \\
0 & -7 & 5 & | -26 \\
0 & 10 & -3 & | 33
\end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{f_2+f_3} 
\begin{pmatrix}
1 & 3 & -2 & | & 12 \\
0 & -7 & 5 & | & -26 \\
0 & 3 & 2 & | & 7
\end{pmatrix}
\xrightarrow{-f_3+f_1} 
\begin{pmatrix}
1 & 0 & -4 & | & 5 \\
0 & -1 & 9 & | & -12 \\
0 & 3 & 2 & | & 7
\end{pmatrix}
\xrightarrow{3f_2+f_3} 
\begin{pmatrix}
1 & 0 & -4 & | & 5 \\
0 & -1 & 9 & | & -12 \\
0 & 0 & 29 & | & -29
\end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{\frac{-f_2}{29}f_3} \longrightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & -4 & 5 \\ 0 & 1 & -9 & 12 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\frac{4f_3+f_1}{9f_3+f_2}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} \implies x = 1, y = 3, z = -1$$

El sistema es consistente, tiene solución única:  $S:\{(1,3,-1)\}$ 

$$x + 2y + 3z = 6$$

Resolver el sistema -2x + y - z = -2

$$-4x + 7y + 3z = 6$$

$$\begin{pmatrix}
1 & 2 & 3 & 6 \\
-2 & 1 & -1 & -2 \\
-4 & 7 & 3 & 6
\end{pmatrix}
\xrightarrow{2f_1+f_2}
\begin{pmatrix}
1 & 2 & 3 & 6 \\
0 & 5 & 5 & 10 \\
0 & 15 & 15 & 30
\end{pmatrix}
\xrightarrow{-3f_2+f_3}
\begin{pmatrix}
1 & 2 & 3 & 6 \\
0 & 1 & 1 & 2 \\
0 & 0 & 0 & 0
\end{pmatrix}
\xrightarrow{-2f_2+f_1}
\begin{pmatrix}
1 & 0 & 1 & 2 \\
0 & 1 & 1 & 2 \\
0 & 0 & 0 & 0
\end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow x + z = 2$$
  $y + z = 2$ 

$$\Rightarrow x = 2 - z$$
  $y = 2 - z$ , tómese  $z = t \in \mathbb{R}$ 

$$\Rightarrow x = 2 - t$$
  $y = 2 - t$ 

El sistema tiene infinitas soluciones y se expresa de la siguiente manera

$$S:\left\{\left(2-t,2-t,t\right)/t\in\mathbb{R}\right\}$$

$$x - 2y + z = 2$$

Resolver el siguiente sistema 3x + y - 2z = 4

$$5x - 3y = 7$$

$$\begin{pmatrix}
1 & -2 & 1 & | 2 \\
3 & 1 & -2 & | 4 \\
5 & -3 & 0 & | 7
\end{pmatrix}
\xrightarrow{-3f_1+f_2}
\begin{pmatrix}
1 & -2 & 1 & | 2 \\
0 & 7 & -5 & | -2 \\
0 & 7 & -5 & | -3
\end{pmatrix}
\xrightarrow{-f_2+f_3}
\begin{pmatrix}
1 & -2 & 1 & | 2 \\
0 & 1 & -\frac{5}{7} & | -\frac{2}{7} \\
0 & 0 & 0 & | -1
\end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{2f_2+f_1} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -\frac{3}{7} & \frac{10}{7} \\ 0 & 1 & -\frac{5}{7} & -\frac{2}{7} \\ 0 & 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \implies x - \frac{3}{7}z = \frac{10}{7} \quad y - \frac{5}{7}z = -\frac{2}{7} \quad 0z = -1 \otimes 1$$

El sistema es inconsistente, es decir, no tiene solución:  $S:\emptyset$ 

**<u>Definición:</u>** el rango de una matriz A, Rang(A) es el número de filas no nulas de la matriz R equivalente a A.

**Teorema:** dado un sistema de ecuaciones lineales Ax = D, de m ecuaciones y n incógnitas con Rang(A) = r y Rang(A|D) = s. Se tiene:

- 1) Si r = s = n entonces el sistema tiene solución única. Es decir, si el rango de la matriz de coeficientes y el rango de la matriz aumentada son iguales al número de variables del sistema.
- 2) Si r = s < n, entonces el sistema tiene infinitas soluciones y el número de parámetros en la solución es n-r.
- 3) Si s > r entonces el sistema no tiene solución. Es decir, si el rango de la matriz aumentada es mayor que el rango que el rango de la matriz de coeficientes.

**<u>Ejercicios:</u>** resolver los siguientes sistemas

$$\begin{array}{rcl}
 -2x + 6y - 4z = -28 & 3x + 9y - 3z = 0 & -x + y + 5z = -36 \\
 -x + 3y - z = -8 & y + z = 1 & -2y + 4z = -30 \\
 5x - 15y + 10z = 70 & x - 3y = 2 & -2x - 6y + 3z = 4 & x - 3y = -1 \\
 x - 3y = 2 & -3x + 9y = 3
 \end{array}$$

# Sistemas homogéneos:

Un sistema Ax = b es homogéneo si b = 0, entonces Ax = 0 y Rang(A) = Rang(A|0).

# Teorema:

Todo sistema homogéneo Ax = 0, mxn con Rang(A) = r, es consistente.

- a)  $X = 0_n$ , el vector de n ceros, es solución del sistema.
- b) Si Rang(A) = n el sistema tiene solución única; el vector nulo  $X = 0_n$ .
- c) Si Rang(A) < n, entonces el sistema tiene infinitas soluciones que dependen de n-r parámetros.

# Teorema:

Si A es una matriz nxn, las siguientes proposiciones son equivalentes:

- 1) Rang(A) = n.
- 2) A es equivalente a la identidad  $(A \sim I_n)$ .
- 3) Ax = 0 tiene solución única.
- 4) Ax = b tiene solución única para todo  $b \in \mathbb{R}^n$

Ejemplo: de sistema homogéneo

$$2x-3y+z=0$$

$$x - y - z = 0$$

$$3x - 4y - 2z = 0$$

# Referencias bibliográficas

Anton, H. (2004) Introducción al Álgebra Lineal. (5<sup>ta</sup> edición). Limusa: México.

Arce, C., Castillo, W., González, J. (2004). *Álgebra Lineal.* (3<sup>ra</sup> edición). Editorial UCR: Costa Rica.

Barrantes, H. (2012). Elementos de Álgebra Lineal. EUNED: Costa Rica.

Grossman, S., Flores, J. (2012). Álgebra Lineal. (7<sup>ma</sup> edición). Mc-GrawHill: México.

Sánchez, Jesús. (2020). *Álgebra lineal fundamental: teoría y ejercicios*. Editorial UCR: Costa Rica.

Sánchez, Jesús. (2020). MA1004 álgebra lineal: Exámenes resueltos. En revisión.