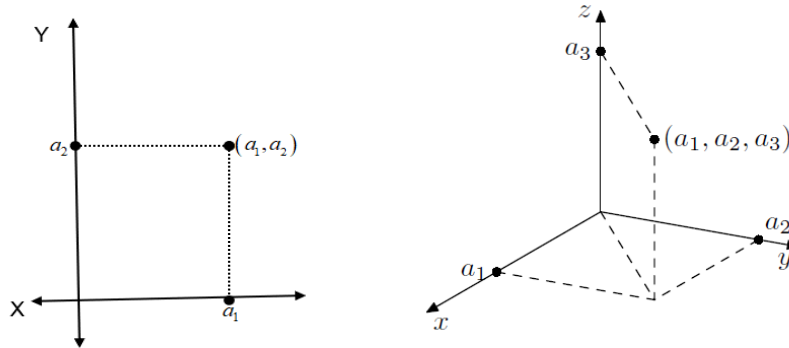


Tema V: Geometría Vectorial

Representación geométrica de un vector

A partir de la representación de \mathbb{R} , como la recta numérica, los elementos $(a_1, a_2) \in \mathbb{R}^2$ y $(a_1, a_2, a_3) \in \mathbb{R}^3$ se asocian a puntos en el plano.



Los vectores se pueden representar mediante segmentos de recta dirigidos, o flechas, en \mathbb{R}^2 y en \mathbb{R}^3 . La dirección de la flecha indica la dirección del vector y la longitud de la flecha determina su magnitud.

Notación:

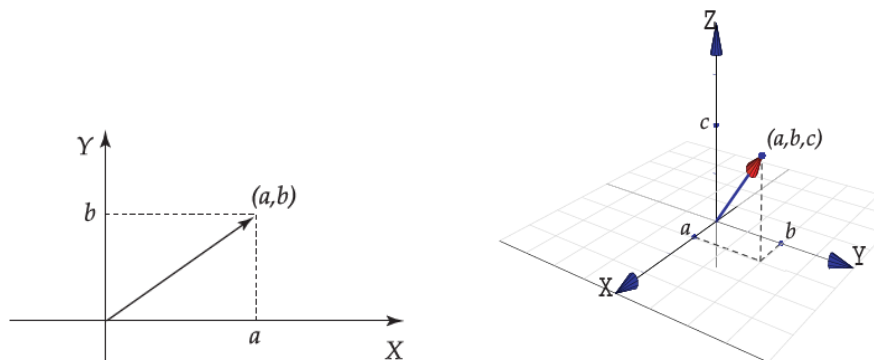
\vec{v} , \vec{y} , \vec{z} representan vectores, letras minúsculas y flechas

A, B, C denotan puntos, letras mayúsculas

α , β , k representan escalares (números reales)

$\vec{0} = (0, 0, 0)$ el vector nulo

$\vec{v} = (v_1, v_2, \dots, v_n)$ vector de \mathbb{R}^n



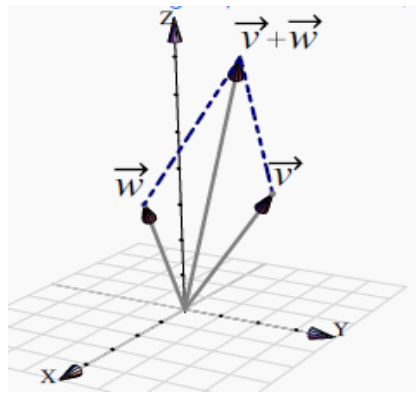
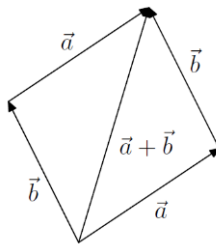
Suma y producto por un escalar

Definición (suma): Sean $\vec{v} = (v_1, v_2, \dots, v_n)$ y $\vec{w} = (w_1, w_2, \dots, w_n)$, se define la suma de la siguiente manera: $\vec{v} + \vec{w} = (v_1 + w_1, v_2 + w_2, \dots, v_n + w_n)$ (de igual manera la resta)

Ejemplo: Sean $\vec{v} = (1, 3, 4)$ y $\vec{w} = (3, 1, 4)$. Entonces

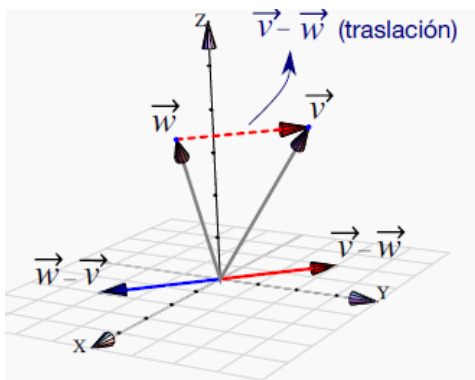
$$\vec{v} + \vec{w} = (1, 3, 4) + (3, 1, 4) = (4, 4, 8)$$

Que geométicamente se representa

**Paralelogramo definido en \mathbb{R}^n** 

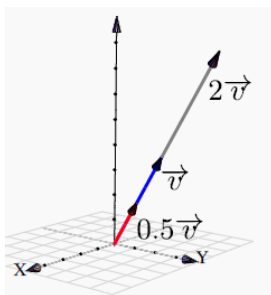
Puede observarse que $\vec{a} + \vec{b} = \vec{b} + \vec{a}$

Ejemplo: Sean $\vec{v} = (1, 3, 4)$ y $\vec{w} = (3, 1, 4)$. Entonces $\vec{v} - \vec{w} = (1, 3, 4) - (3, 1, 4) = (-2, 2, 0)$ y $\vec{w} - \vec{v} = (2, -2, 0)$



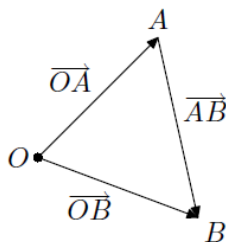
Definición (producto por un escalar): Sea el vector $\vec{v} = (v_1, v_2, \dots, v_n)$ y el escalar $k \in \mathbb{R}$, entonces: $k\vec{v} = (kv_1, kv_2, \dots, kv_n)$.

Ejemplo: Sea $\vec{v} = (1, 5, 4)$. Entonces $2\vec{v} = (2, 10, 8)$



Definición: dos vectores \vec{v} y \vec{u} se dicen paralelos si existe un $k \in \mathbb{R}$ tal que $\vec{v} = k \cdot \vec{u}$. Cuando $k > 0$, los vectores tienen la misma dirección y si $k < 0$, tienen dirección opuesta.

Definición: dados $A, B \in \mathbb{R}^n$, se llama flecha localizada de A a B al vector $\overrightarrow{AB} = B - A \in \mathbb{R}^n$ y que geoméricamente se asocia con la única flecha que se origina en el punto A y termina en el punto B. Sea $0 = (0, 0, \dots, 0, 0) \in \mathbb{R}^n$, entonces $\overrightarrow{OA} = A$ y $\overrightarrow{OB} = B$.



Producto punto de un vector

Sea $\vec{a} = (a_1, a_2, \dots, a_n)^t$ y $\vec{b} = (b_1, b_2, \dots, b_n)^t$. El producto escalar, o producto punto de \vec{a} y \vec{b} es el siguiente número real: $\vec{a} \cdot \vec{b} = a_1 \cdot b_1 + a_2 \cdot b_2 + \dots + a_n \cdot b_n$.

Ejemplo: sea $\vec{a} = (1, 2, 3)^t$ y $\vec{b} = (-2, 1, 1)^t$

$$\vec{a} \cdot \vec{b} = 1 \cdot (-2) + 2 \cdot 1 + 3 \cdot 1 = 3$$

Teorema: si \vec{u} y \vec{v} son dos vectores cualesquier de \mathbb{R}^n , entonces:

- 1) $\vec{u} \cdot \vec{u} > 0$ si $\vec{u} \neq 0$ además $\vec{u} \cdot \vec{u} = 0$ si $\vec{u} = 0$
- 2) $\vec{u} \cdot \vec{v} = \vec{v} \cdot \vec{u}$

Norma de un vector

Si $\vec{u} = (u_1, u_2, \dots, u_n)^t$ es un vector de \mathbb{R}^n , se llama norma (o magnitud de \vec{u}) y se denota

$$\|\vec{u}\| = \sqrt{\vec{u} \cdot \vec{u}} = \sqrt{u_1^2 + u_2^2 + \dots + u_n^2}$$

Ejemplo: si $\vec{u} = (1, 2, 3)^t$

$$\|\vec{u}\| = \sqrt{(1, 2, 3) \cdot (1, 2, 3)} = \sqrt{1^2 + 2^2 + 3^2} = \sqrt{14}$$

Teorema: si $\vec{u}, \vec{v} \in \mathbb{R}^n$ y $a \in \mathbb{R}$ se cumplen la siguientes propiedades:

- 1) $\|\vec{u}\| \geq 0$ y $\|\vec{u}\| = 0 \Leftrightarrow \vec{u} = 0$
- 2) $\|a\vec{u}\| = |a| \|\vec{u}\|$
- 3) $\|\vec{u} - \vec{v}\| = \|\vec{v} - \vec{u}\|$
- 4) $\|\vec{u} - \vec{v}\| \leq \|\vec{u}\| + \|\vec{v}\|$ (desigualdad de Cauchy-Schwarz)
- 5) $\|\vec{u} + \vec{v}\| \leq \|\vec{u}\| + \|\vec{v}\|$ (desigualdad triangular)

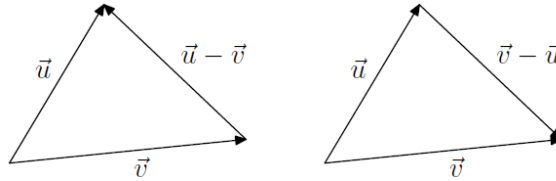
Observación: un vector $\vec{v} \in \mathbb{R}^n$ es unitario si $\|\vec{v}\| = 1$.

$$\vec{v} = (1, 0, 0) \Rightarrow \|(1, 0, 0)\| = \sqrt{1^2 + 0^2 + 0^2} = 1$$

Distancia entre dos vectores

Dados dos vectores $\vec{u} = (u_1, u_2, \dots, u_n)^t$ y $\vec{v} = (v_1, v_2, \dots, v_n)^t$ en \mathbb{R}^n se define la distancia entre estos vectores como a norma del vector diferencia.

$$d(\vec{u}, \vec{v}) = \|\vec{u} - \vec{v}\| = \|\vec{v} - \vec{u}\|, \text{ es decir, } d(\vec{u}, \vec{v}) = \sqrt{(v_1 - u_1)^2 + (v_2 - u_2)^2 + \dots + (v_n - u_n)^2}$$



Teorema: Sean $A, B, C \in \mathbb{R}^n$ arbitrarios, entonces:

- 1) $d(A, B) = d(B, A)$
- 2) $d(A, B) \leq d(A, C) + d(C, B)$

Ángulo entre dos vectores

Si $\vec{u}, \vec{v} \in \mathbb{R}^n$ no nulos, el ángulo entre estos vectores es el valor θ único, $\theta \in [0, \pi]$, tal que:

$$\cos \theta = \frac{\vec{u} \cdot \vec{v}}{\|\vec{u}\| \cdot \|\vec{v}\|} \text{ o bien } \theta = \arccos \left(\frac{\vec{u} \cdot \vec{v}}{\|\vec{u}\| \cdot \|\vec{v}\|} \right)$$

Ejemplo: sean $\vec{u} = (0, 2, 2), \vec{v} = (2, 0, 2)$. Calcule el ángulo entre \vec{u} y \vec{v} .

$$\cos \theta = \frac{\vec{u} \cdot \vec{v}}{\|\vec{u}\| \cdot \|\vec{v}\|} = \frac{(0, 2, 2) \cdot (2, 0, 2)}{\|(0, 2, 2)\| \cdot \|(2, 0, 2)\|} = \frac{0 \cdot 2 + 2 \cdot 0 + 2 \cdot 2}{\sqrt{0^2 + 2^2 + 2^2} \cdot \sqrt{2^2 + 0^2 + 2^2}}$$

$$\cos \theta = \frac{4}{\sqrt{8} \cdot \sqrt{8}} = \frac{1}{2}$$

$$\theta = \arccos \left(\frac{1}{2} \right) = \frac{\pi}{3}$$

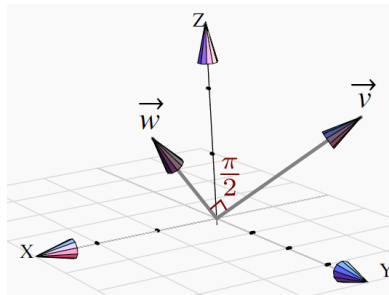
Proyección ortogonal

Teorema: los vectores $\vec{u}, \vec{v} \in \mathbb{R}^n$ son ortogonales o perpendiculares si y solo si $\vec{u} \cdot \vec{v} = 0$ (es decir, si el ángulo entre ellos es $\frac{\pi}{2}$).

Ejemplo: los vectores $\vec{w} = (1, 0, \sqrt{2})$ y $\vec{v} = (-2, 1, \sqrt{2})$, son ortogonales

$$\vec{w} \cdot \vec{v} = (1, 0, \sqrt{2}) \cdot (-2, 1, \sqrt{2}) = 1 \cdot (-2) + 0 \cdot 1 + \sqrt{2} \cdot \sqrt{2} = 0$$

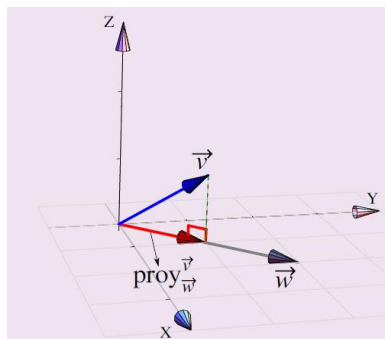
$$\text{note que: } \cos \theta = \frac{\vec{u} \cdot \vec{v}}{\|\vec{u}\| \cdot \|\vec{v}\|} = 0 \quad \Rightarrow \theta = \arccos(0) = \frac{\pi}{2}$$

**Proyección ortogonal**

Si $\vec{v}, \vec{w} \in \mathbb{R}^n$ y $\vec{w} \neq 0$, se llama proyección ortogonal de \vec{v} sobre \vec{w} y se denota $\text{Proy}_{\vec{w}}^{\vec{v}}$ al

vector: $\text{Proy}_{\vec{w}}^{\vec{v}} = \frac{\vec{w} \cdot \vec{v}}{\|\vec{w}\|^2} \cdot \vec{w}$, el vector $\vec{v} - \text{Proy}_{\vec{w}}^{\vec{v}}$ se conoce como la componente de \vec{v}

ortogonal a \vec{w} .



Ejemplo: sea $\vec{v} = (5, 0, \sqrt{2})$ y $\vec{w} = (2, 1, \sqrt{2})$, encuentre $\text{Proy}_{\vec{w}}^{\vec{v}}$

$$\text{Proy}_{\vec{w}}^{\vec{v}} = \frac{\vec{w} \cdot \vec{v}}{\|\vec{w}\|^2} \cdot \vec{w} = \frac{(2, 1, \sqrt{2}) \cdot (5, 0, \sqrt{2})}{\|(2, 1, \sqrt{2})\|^2} \cdot (2, 1, \sqrt{2})$$

$$= \frac{2 \cdot 5 + 1 \cdot 0 + \sqrt{2} \cdot \sqrt{2}}{2^2 + 1^2 + (\sqrt{2})^2} \cdot (2, 1, \sqrt{2})$$

$$= \frac{12}{7} (2, 1, \sqrt{2}) = \left(\frac{24}{7}, \frac{12}{7}, \frac{12\sqrt{2}}{7} \right)$$

Observación: Sean $\vec{u}, \vec{v} \in \mathbb{R}^n$, entonces:

- 1) Si $\vec{u} \cdot \vec{v} = 0 \Rightarrow \theta = \frac{\pi}{2}$
- 2) Si $\vec{u} \cdot \vec{v} < 0 \Rightarrow \frac{\pi}{2} < \theta < \pi$
- 3) Si $\vec{u} \cdot \vec{v} > 0 \Rightarrow 0 < \theta < \frac{\pi}{2}$

Producto Cruz (producto vectorial en \mathbb{R}^3)

Sea $\vec{v} = (v_1, v_2, v_3)$ y $\vec{w} = (w_1, w_2, w_3)$ dos vectores de \mathbb{R}^3 entonces el producto cruz de \vec{v} con \vec{w} es un nuevo vector de \mathbb{R}^3 , denotado por $\vec{v} \times \vec{w}$.

$$\vec{v} \times \vec{w} = \begin{vmatrix} \vec{e}_1 & \vec{e}_2 & \vec{e}_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \\ w_1 & w_2 & w_3 \end{vmatrix}$$

donde $\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3$ son los vectores canónicos de \mathbb{R}^3

$$\vec{e}_1 = (1, 0, 0), \vec{e}_2 = (0, 1, 0), \vec{e}_3 = (0, 0, 1)$$

Ejemplo: si $\vec{v} = (1, 2, 3)$ y $\vec{w} = (2, -1, 0)$ encuentre $\vec{v} \times \vec{w}$

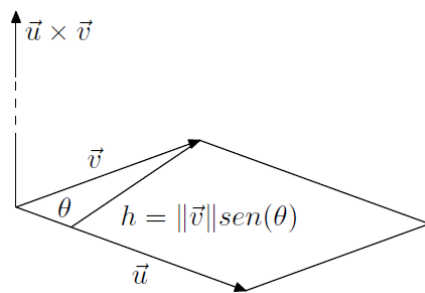
$$\begin{aligned} \vec{v} \times \vec{w} &= \begin{vmatrix} \vec{e}_1 & \vec{e}_2 & \vec{e}_3 \\ 1 & 2 & 3 \\ 2 & -1 & 0 \end{vmatrix} = \vec{e}_1 \begin{vmatrix} 2 & 3 \\ -1 & 0 \end{vmatrix} - \vec{e}_2 \begin{vmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 0 \end{vmatrix} + \vec{e}_3 \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 2 & -1 \end{vmatrix} \\ &= 3\vec{e}_1 + 6\vec{e}_2 - 5\vec{e}_3 \\ &= (3, 6, -5) \end{aligned}$$

Propiedades del producto Cruz: Sean $\vec{u}, \vec{v}, \vec{w} \in \mathbb{R}^3$ y $a \in \mathbb{R}$ un escalar. Se definen las siguientes propiedades:

- 1) $\vec{w} \times \vec{0} = \vec{0} \times \vec{w} = \vec{0}$
- 2) $\vec{v} \times \vec{w} = -(\vec{w} \times \vec{v}) = -\vec{w} \times \vec{v}$
- 3) $a\vec{v} \times \vec{w} = a(\vec{v} \times \vec{w})$
- 4) $\vec{v} \times a\vec{v} = \vec{0}$
- 5) $\vec{u} \times (\vec{v} + \vec{w}) = \vec{u} \times \vec{v} + \vec{u} \times \vec{w}$
- 6) El vector $\vec{v} \times \vec{w}$ es ortogonal a \vec{v} y \vec{w}
- 7) $(\vec{u} \times \vec{v}) \cdot \vec{w} = \vec{u} \cdot (\vec{v} \times \vec{w})$
- 8) $(\vec{u} \times \vec{v}) \times \vec{w} = (\vec{u} \cdot \vec{w}) \cdot \vec{v} - (\vec{v} \cdot \vec{w}) \cdot \vec{u}$

Teorema: si θ es el ángulo entre dos vectores $\vec{u}, \vec{v} \in \mathbb{R}^3$, entonces $\|\vec{u} \times \vec{v}\| = \|\vec{u}\| \|\vec{v}\| \sin \theta$

Observación: En \mathbb{R}^3 el paralelogramo generado por \vec{u} y \vec{v} (no nulos) es el siguiente



$$A = b \cdot h = \|\vec{u}\| h \quad \sin \theta = \frac{h}{\|\vec{v}\|} \Rightarrow h = \|\vec{v}\| \sin \theta$$

$$A = \|\vec{u}\| \|\vec{v}\| \sin \theta$$

$$A = \|\vec{u}\| \|\vec{v}\| \frac{\|\vec{u} \times \vec{v}\|}{\|\vec{u}\| \|\vec{v}\|}$$

$$\Rightarrow A = \|\vec{u} \times \vec{v}\|$$

Ejemplo: sean $\vec{u} = (1, 2, 3)$ y $\vec{v} = (1, 3, 0)$. Calcule el área del paralelogramo generado por \vec{u} y \vec{v} .

$$\vec{u} \times \vec{v} = \begin{vmatrix} \vec{e}_1 & \vec{e}_2 & \vec{e}_3 \\ 1 & 2 & 3 \\ 1 & 3 & 0 \end{vmatrix} = \vec{e}_1 \begin{vmatrix} 2 & 3 \\ 3 & 0 \end{vmatrix} - \vec{e}_2 \begin{vmatrix} 1 & 3 \\ 1 & 0 \end{vmatrix} + \vec{e}_3 \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 3 \end{vmatrix} = (-9, 3, 1)$$

$$A = \|\vec{u} \times \vec{v}\| = \sqrt{(-9)^2 + 3^2 + 1^2} = \sqrt{91}$$

Volumen de un Paralelepípedo generado por: $\vec{w}, \vec{u}, \vec{v} \in \mathbb{R}^3$

$$V = \pm \begin{vmatrix} w_1 & w_2 & w_3 \\ u_1 & u_2 & u_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \end{vmatrix}$$

Referencias bibliográficas

Anton, H. (2004) *Introducción al Álgebra Lineal*. (5^{ta} edición). Limusa: México.

Arce, C., Castillo, W., González, J. (2004). *Álgebra Lineal*. (3^{ra} edición). Editorial UCR: Costa Rica.

Barrantes, H. (2012). *Elementos de Álgebra Lineal*. EUNED: Costa Rica.

Grossman, S., Flores, J. (2012). *Álgebra Lineal*. (7^{ma} edición). Mc-GrawHill: México.

Sánchez, Jesús. (2020). *Álgebra lineal fundamental: teoría y ejercicios*. Editorial UCR: Costa Rica.

Sánchez, Jesús. (2020). *MA1004 álgebra lineal: Exámenes resueltos*. En revisión.