

1 Dualidade e relaxação

- *Q: Qual é o contrário do “espaço dual”?*
- *R: O espaço “donothing”.*

Eduardo Tengan, em uma aula
qualquer

A noção de dualidade não é uma noção perene só na álgebra linear e suas áreas adjacentes (conhecidas em conjunto como “matemática”), também ocupa um lugar especial na teoria de otimização. Em otimização, dualidade vem em diversas formas: dualidade de programação linear, de programação linear inteira (lagrangeana), entre outras. Frequentemente, os métodos de otimização mais confiavelmente eficientes são métodos primal-dual.

A dualidade é um tema unificador porque podemos expressar todos os duais como dual de inferência ou de relaxação (frequentemente vezes, como ambos). Um dual de inferência pode ser visto como o problema de inferir das restrições nas variáveis um maior limitante inferior na imagem da função objetivo (assumimos daqui para frente, sem perda de generalidade, que queremos minimizar a função). Assim, a busca ocorre sobre provas, no lugar de sobre valores das variáveis. Mais precisamente, se tivermos um problema de otimização da forma

$$\begin{aligned} \min f(x), \\ R(x), \\ x \in X, \end{aligned}$$

em que $R(x)$ denota as restrições sobre x , sendo X o seu domínio, seu respectivo **dual de inferência** nos coloca o problema de maximizar o limitante inferior em $f(x)$ que é inferível das restrições. Isso ocorre na forma de uma busca por uma prova do limitante ótimo (ou “bom o suficiente”, se não pudermos pedir por um “ótimo”):

**dual de in-
ferência**

$$\begin{aligned} \max v, \\ C(x) \vdash^P (f(x) \geq v), \\ v \in \mathbb{R}, P \in \mathcal{P}, \end{aligned}$$

em que $C(x) \vdash^P (f(x) \geq v)$ indica que P é uma prova de $(f(x) \geq v)$, usando o que é assumido em $C(x)$ (no caso, $C(x)$ indica as restrições). O domínio de P é uma família de provas \mathcal{P} , sendo (v, P) um par de solução dual. Quando o problema inicial (dito “**primal**”) não tem soluções, o conjunto de soluções para

primal

o dual é ilimitado.

Quando o primal for um problema de programação linear, por exemplo, a família de provas pode consistir de combinações lineares não-negativas de restrições de desigualdade, sendo a solução dual identificada com os multiplicadores na combinação linear que deriva o maior limitante.

Direto da definição, podemos inferir o **princípio de dualidade fraca**: um valor factível v do dual de inferência nunca pode ser maior do que qualquer valor factível do primal, o que nos possibilita limitar o valor para o ótimo do primal. Ademais, a diferença (a “lacuna”) entre os valores ótimos do primal e do dual é chamada **lacuna de dualidade**. A lacuna de dualidade pode ser igual a zero, mas não é garantido que esse possa ser o caso (isto é, não é garantido que as soluções ótimas primal e dual possam ter o mesmo custo). Em particular, pode ser que exista um maior limitante inferior a $f(x)$, mas esse limitante inferior não ser inferível em \mathcal{P} . Quando esse é o caso, \mathcal{P} é dita incompleta. Mais em geral, se $C(x)$ implica C mas não existe $P \in \mathcal{P}$ que infira C , \mathcal{P} é dita incompleta. Caso contrário, ela é dita completa. Quando \mathcal{P} for completa, a lacuna de dualidade pode, ao menos em princípio, ser reduzida a zero pelo dual, o que constitui o princípio de **dualidade forte**¹.

princípio de dualidade fraca

lacuna de dualidade

dualidade forte

A ideia de dualidade por inferência provê um plano unificador para várias ideias centrais em otimização no geral e em programação por restrições em particular. Entre outras coisas, dualidade por inferência nos provê métodos para *aprendizado de cláusulas*, frequentemente muito úteis. Buscas com *aprendizado de cláusulas* cresceram de pesquisa em *aprendizado baseado em explicações*, um ramo de inteligência artificial que busca melhorar a eficiência de métodos de busca por *backtracking* por meio de “explicações de falha”, na forma de novas restrições ao problema original. Para CSPs em geral, tais “explicações” são chamadas *nogood* (ou, às vezes, “conflitos”). Foi mostrado que uma grande quantidade de problemas que não podem (até o presente momento) ser resolvidos por outras técnicas podem ser resolvidos de maneira eficiente por *aprendizado de cláusulas*. Em particular, problemas (entieriormente) abertos em teoria de grupos foram resolvidos com essa técnica (entre outras). Para mais informações, veja [1]

1.0.1 Dual Substituto

Existem na literatura de programação por restrições, assim como na de programação matemática, diversas noções específicas de dual, para diversos tipos de problemas diferentes. Entre eles, destacam-se como especialmente úteis os duais *substituto* e *lagrangeano*, aos quais devotaremos alguma atenção nesta seção e na próxima, colocando ênfase especial na relação entre eles. Então, nossa atenção se voltará ao *dual por ramificação*, que será útil em nosso poste-

¹Os “princípios” de dualidade fraca e forte são às vezes referidos como teoremas (porque precisam ser provados). Suas provas, no entanto, são tão simples, que foram omitidas a fim de não aborrecer a leitora.

rior estudo de técnicas de ramificação.

Seja um problema do tipo

$$\begin{aligned} \min f(x), \\ g(x) \geq 0, \\ x \in X, \end{aligned} \tag{1}$$

em que $g(x)$ não necessariamente é linear e $x \in X$ indica as demais restrições em x . Note que problemas de programação inteira mista são um caso particular em que $g(x)$ é uma função linear e $X = \mathbb{R}^n + \mathbb{Z}^m$. Obtemos o dual de inferência desse problema tomando combinações lineares não negativas e implicação como método de inferência, fazendo

$$\begin{aligned} \max v, \\ (g(x) \geq 0) \vdash^P (f(x) \geq v), \\ P \in \mathcal{P}, v \in \mathbb{R}, \end{aligned} \tag{2}$$

em que cada prova em \mathcal{P} corresponde a um vetor u de multiplicadores e a prova P deduz $f(x) \geq v$ de $g(x) \geq 0$ quando a $ug(x) \geq 0 \Rightarrow f(x) \geq v$. Isto é o mesmo que dizer que o mínimo de $f(x)$ com $ug(x) \geq 0$ e $x \in X$ é no mínimo v . Daí segue que essa formulação é equivalente a

$$\begin{aligned} \max \sigma(u), \\ \sigma(u) = \min_{x \in X} \{f(x) | ug(x) \geq 0\}, \\ u \geq 0, \end{aligned}$$

Pergunta: o *dual substituto* é completo?

1.0.2 Dual Lagrangeano

O dual lagrangeano ao problema 1 é semelhante ao dual substituto, exceto que, no dual lagrangeano, as provas fazem uso de combinações lineares a *dominação*². O dual é o problema 2, em que \mathcal{P} consiste de provas que mesclam combinação linear com dominação: $f(x) \geq v$ é inferido de $g(x) \geq 0$ se $\exists l \geq 0 : lg(x)$ domina $f(x) \geq v$.

Como dominação é um requisito mais fraco do que implicação, o dual lagrangeano resulta em um dual de inferência mais fraco do que o *substituto* e,

²Dizemos que uma desigualdade $g(x) \geq 0$ domina uma $h(x) \geq 0$ se $g(x) \leq h(x) \forall x$, ou se não existe x tal que $g(x) \geq 0$

assim, possibilita limitantes mais fracos em relação ao *substituto*. Apesar disso, para outros fatores o lagrangeano goza de propriedades mais interessantes do que o *substituto*, o que o torna atraente para uma grande variedade de problemas. Por exemplo, o conjunto de soluções factíveis para o *dual lagrangeano* é côncavo (o que não vale, no geral, para o *dual substituto*). Isso pode ser visto facilmente, se, supondo que $lg(x) \geq 0$ é factível para $l \geq 0$, observarmos que o lagrangeano maximiza v com $l \geq 0$ e $lg(x) \geq f(x) - v \forall x \in X$. Reescrevendo $lg(x) \leq f(x) - v$ como $v \leq f(x) - lg(x)$ e fazendo $\lambda(l, x) = f(x) - lg(x)$, nosso lagrangeano é equivalente a

$$\max \lambda(l), \quad (3)$$

$$\lambda(l) := \inf_{x \in X} \{f(x) - lg(x)\}, \quad (4)$$

$$l \geq 0, \quad (5)$$

e o conjunto de ínfimos de funções afim (como em 4) é um conjunto côncavo (λ é afim para x fixo). O vetor l é popularmente conhecido como vetor de multiplicadores de lagrange.

1.0.3 Dualidade por Ramificação

Intuitivamente, se temos uma árvore de busca para um problema de otimização, essa árvore vista “de baixo para cima”, isto é, das folhas para a raiz, nos provê um certificado de otimalidade a uma solução ótima. Além disso, dada tal árvore de busca, cada subárvore dela constitui uma relaxação ao problema original e provê um limitante ao custo ótimo ao problema original. Assim, parece natural definirmos um dual por ramificação ao problema de otimizar um $f(x)$ nas folhas de uma árvore de busca \mathcal{T} da seguinte forma:

$$\begin{aligned} \max B(\mathcal{T}'), \\ \mathcal{T}' \in \mathcal{T}, \end{aligned} \quad (6)$$

em que B é o limitante de f em \mathcal{T}' e \mathcal{T} é uma coleção de subárvores de \mathcal{T} .

As estratégias de ramificação que veremos logo mais podem ser vistas como instâncias do dual de ramificação. Para mais detalhes sobre o dual de inferência veja [2].

1.1 Complexidade

Um certificado de factibilidade (infactibilidade/otimalidade) é um pedaço de informação que permite a verificação da factibilidade (infactibilidade/otimalidade) da instância de um problema. Dizemos que um problema de otimização

pertence ao NP (de *nondeterministic polynomial*) se existe um certificado de factibilidade polinomial para qualquer instância factível do problema: a computação requerida para testar factibilidade, pelo certificado, é limitada por uma função polinomial do tamanho da instância do problema. Um problema de otimização é co-NP se existe um certificado polinomial de otimalidade para qualquer instância.

Se um problema de otimização primal for co-NP, seu dual de inferência é NP para alguma família de provas \mathcal{P} : se o problema for co-NP, seja \mathcal{P} a família de provas P_i (que assumimos polinomiais) de otimalidade da instância i , de valor ótimo v_i , provê um certificado polinomial de factibilidade do dual (que é, portanto, NP).

Programação linear pertence a ambos NP e co-NP. Problemas desse tipo são tidos ter “boa caracterização”, no sentido de que soluções factíveis e provas de otimalidade são facilmente escritas.

Leituras adicionais

- [1] Beame Paul and Kautz Henry and Sabharwal Ashish, Towards Understanding and Harnessing the Potential of Clause Learning, Journal of Artificial Intelligence Research 22 (2004) 319-351.
- [2] Hooker N. John, Integrated Methods for Optimization, Second Edition, Springer Verlag, 2012.