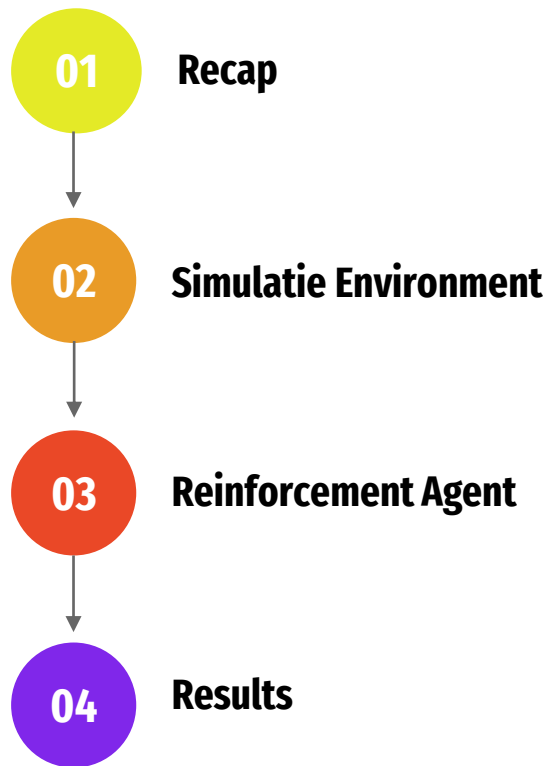
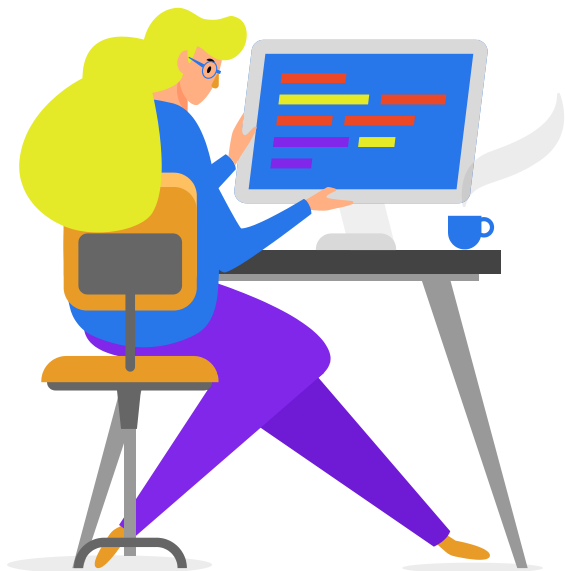




# **HUMAN MACHINE TEACHERS**

JESSE, JOANNE, ERIC,  
MARTTI, SEFA & AYRTON

# VOORTGANG CONTAINER PROJECT



# Recap: Onderzoeksvragen

## Hoofdvraag

Met welke methode(s) kunnen we het uitladingsdeel van het container stacking probleem optimaal oplossen?

## Deelvragen

1. Welke methoden (heuristieken) zijn mogelijk bij het container stacking probleem?
2. Wat is een move en wat zijn de restricties?
3. Welke containers zijn er en welke gaan we gebruiken?
4. Hoe is de haven ingericht en wat zijn de restricties?
5. Hoe kunnen we de container data simuleren?

# Simulation Environments: Eerste prototype

- PyGame (GUI)
- Niet in Jupyter Notebook
- Meerdere lots
- Complex



# Simulation Environments: Tweede prototype

- In Jupyter Notebook
- Makkelijker concept

Speelveld

```
array([[['0', '0'],  
       ['0', '0'],  
       ['0', '0']],  
      [['0', '0'],  
       ['0', '0'],  
       ['0', '0']],  
      [['0', '0'],  
       ['0', '0'],  
       ['0', '0']]], dtype='<U1')  
'0' = Leeg  
'L' = Low Priority  
'H' = High Priority
```

# Reinforcement Agent: DeepQLearning

DeepQLearning classes:

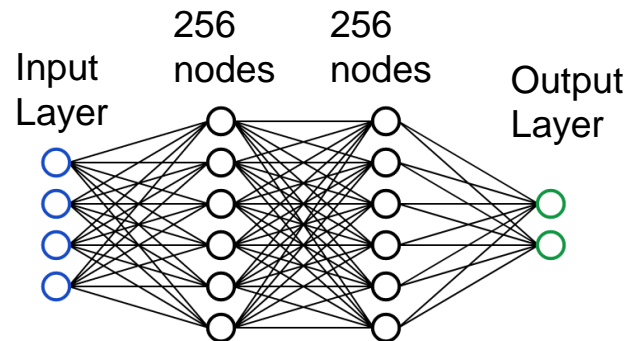
- DeepQNetwork
- Agent

Key Agent Functions:

- `choose_action(observation)`
- `store_transition(old observation, action, new_observation)`
- `learn()`

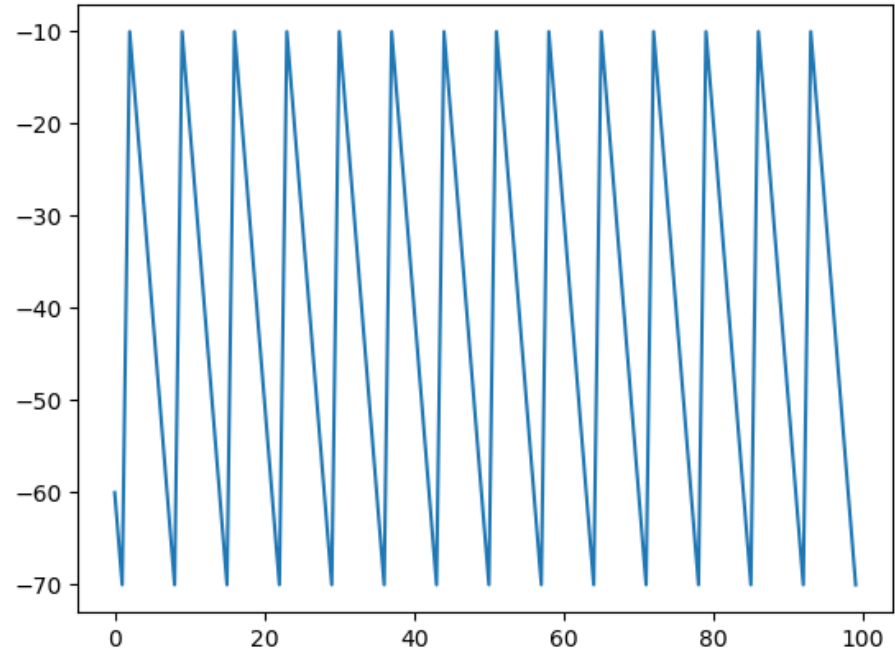
Observation = Huidige status van het speelveld

Action = De zet die het neurale netwerk maakt op het speelveld



# Results

Positief = beter  
Negatief = slechter  
Feedback?



**Vragen?**