
Résultats PANDA vs TFDPLANNER

29/05/2020

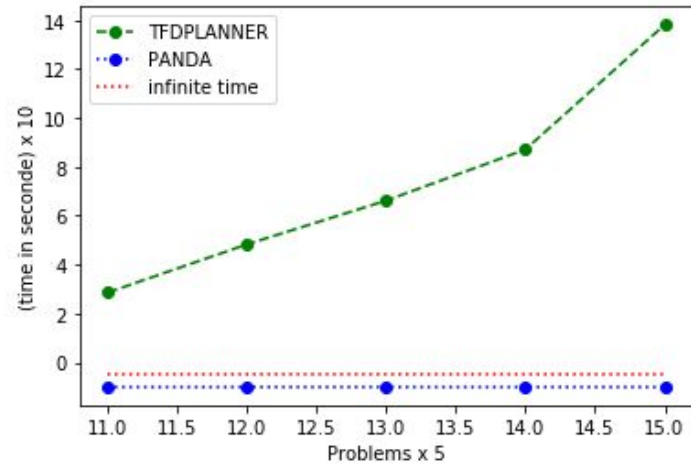
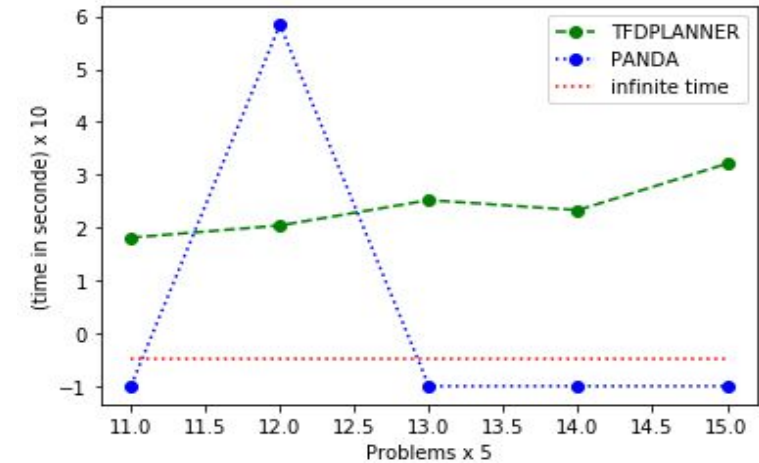
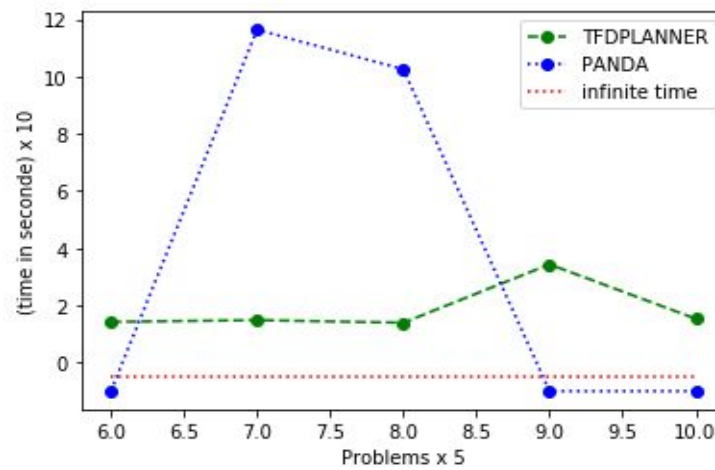
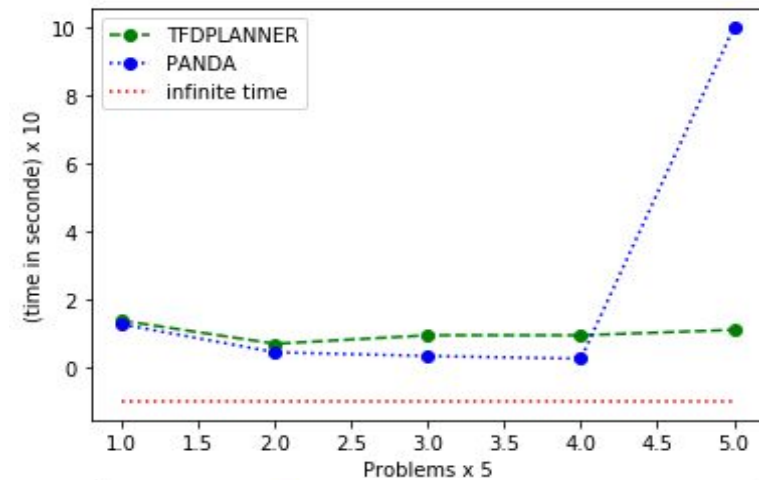
REMARQUES

→ les points situés en dessous de la ligne rouge (infinite time) correspondent aux problèmes qui tournent indéfiniment et donc nous avons forcé l'arrêt et aussi le temps de recherche alloué a été dépassé.

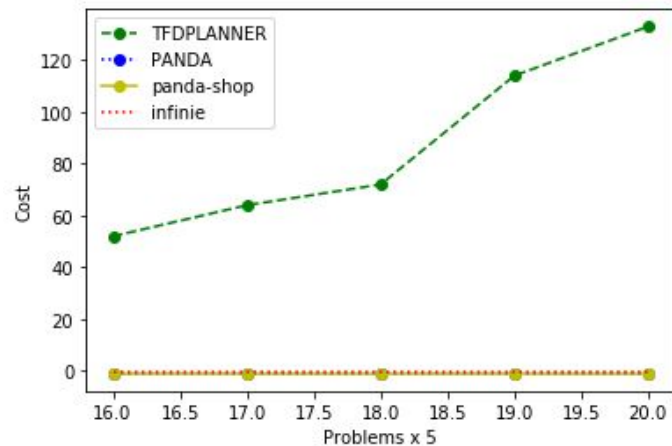
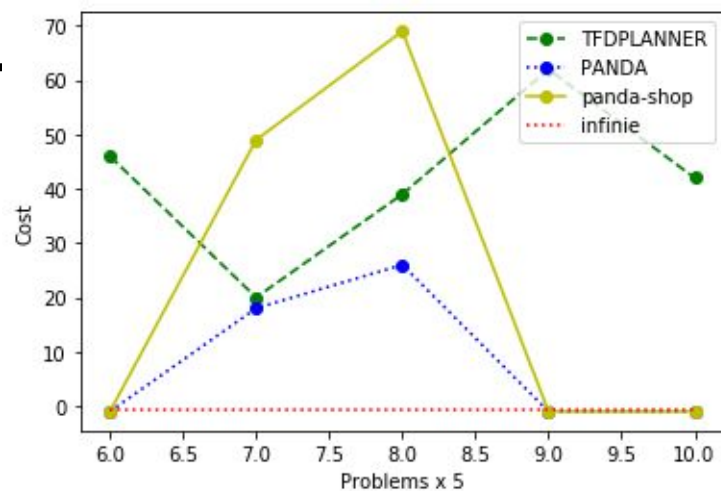
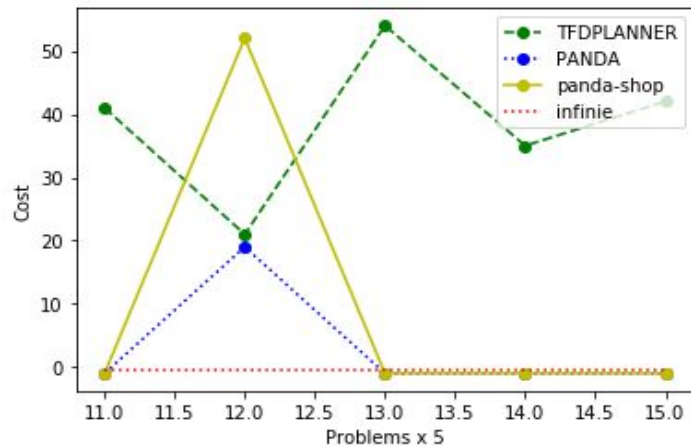
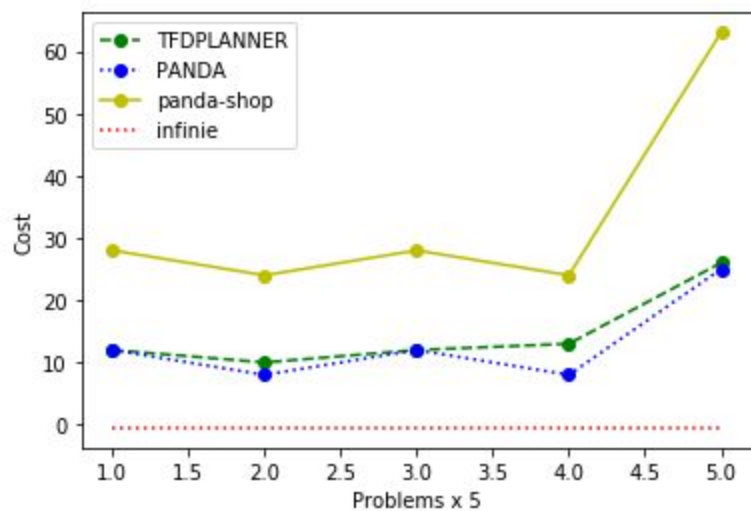
→ Chaque courbe est la représentation de 05 problèmes de planification (par exemple le premier graphe correspond à la représentation des problèmes 1 à 5).

→ les temps sont représentés à une échelle 1s -->10 pour une meilleure visibilité).

→ les problèmes donc le temps d'exécution sont trop grand son réduit par deux pour permettre leurs représentations.



Courbe de temps problèmes rover(TFDPLANNER vs PANDA)



REMARQUES

→ les points situés en dessous de la ligne rouge (infinie) correspondent aux problèmes qui tournent indéfiniment et donc nous avons forcé l'arrêt et aussi le temps de recherche alloué a été dépassé donc pas de coût.

→ Chaque courbe est la représentation de 05 problèmes de planification (par exemple le premier graphe correspond à la représentation des problèmes 1 à 5).

→ Nous avons dans ce cas deux plans pour PANDA, l'un utilisant SHOP (panda-shop) et l'autre utilisant simplement les actions PANDA. (le plan produit a été filtré)

Courbe des coûts problèmes rover(TFDPLANNER vs PANDA)

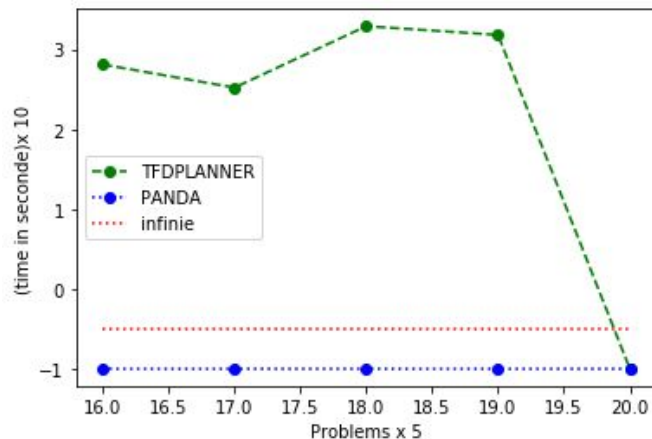
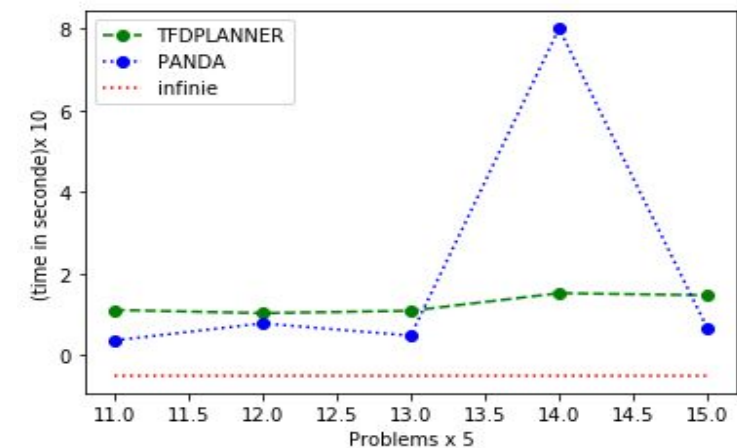
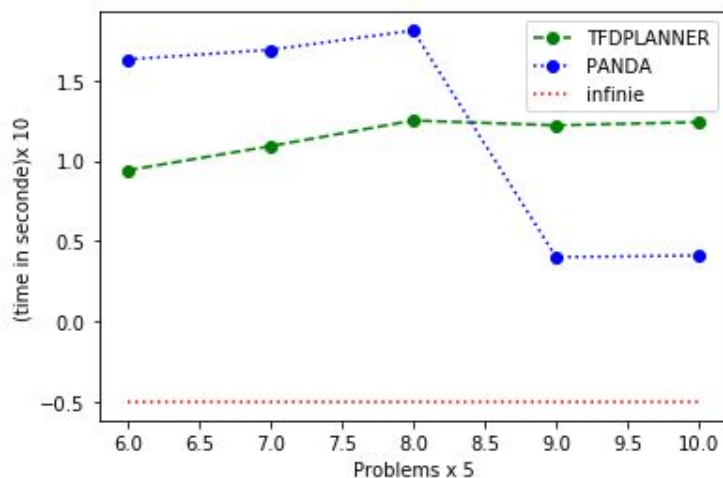
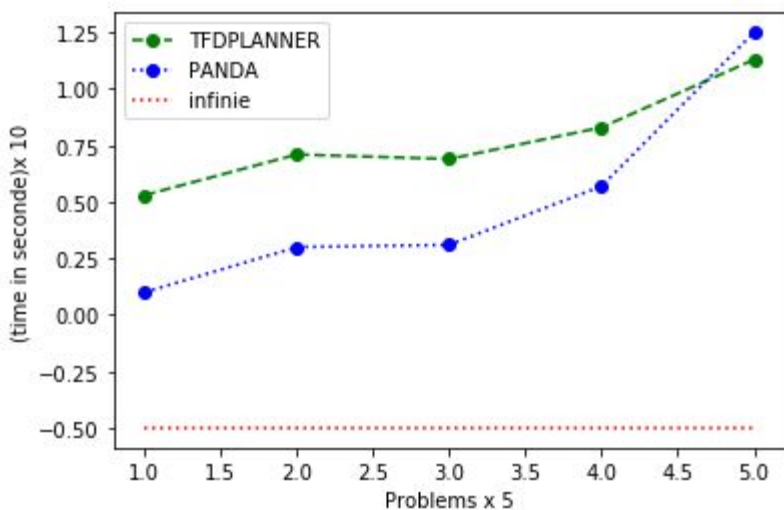
REMARQUES

→ les points situés en dessous de la ligne rouge (infinite time) correspondent aux problèmes qui tournent indéfiniment et donc nous avons forcé l'arrêt et aussi le temps de recherche alloué a été dépassé.

→ Chaque courbe est la représentation de 05 problèmes de planification (par exemple le premier graphe correspond à la représentation des problèmes 1 à 5).

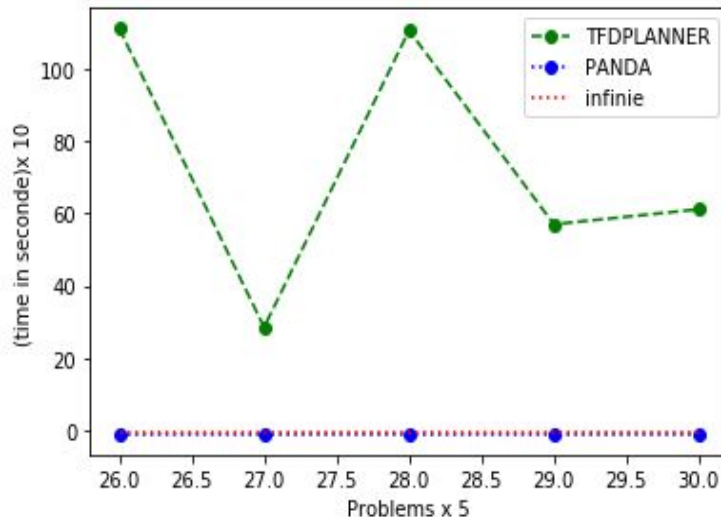
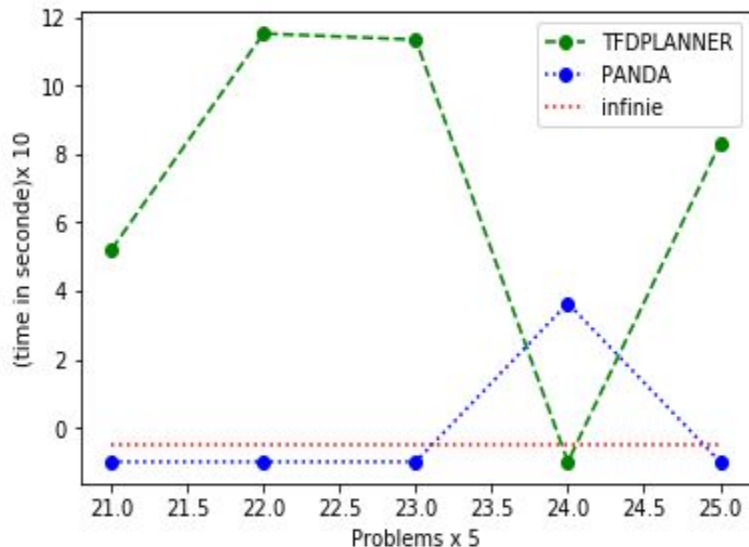
→ les temps sont représentés à une échelle 1s -->10 pour une meilleure visibilité).

→ les problèmes donc le temps d'exécution sont trop grand son réduit par deux pour permettre leurs représentations



Courbe de temps problèmes transport 1/2 (TFDPLANNER vs PANDA)

REMARQUES



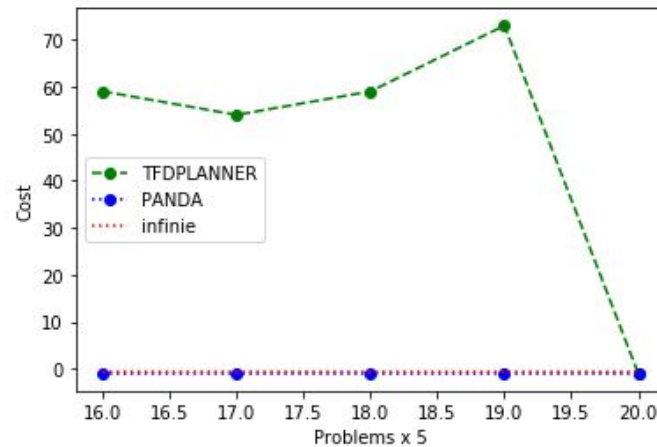
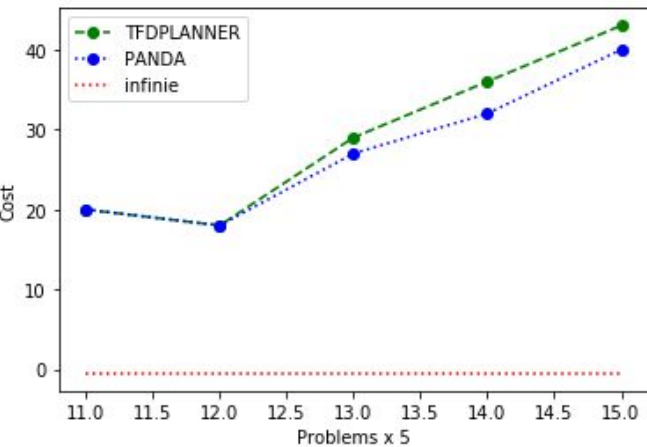
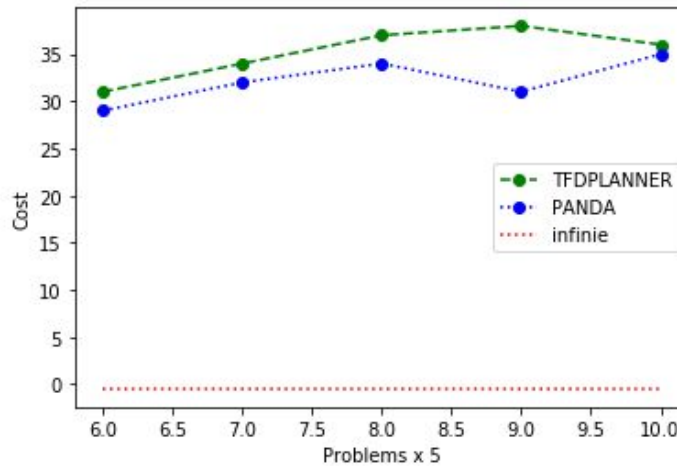
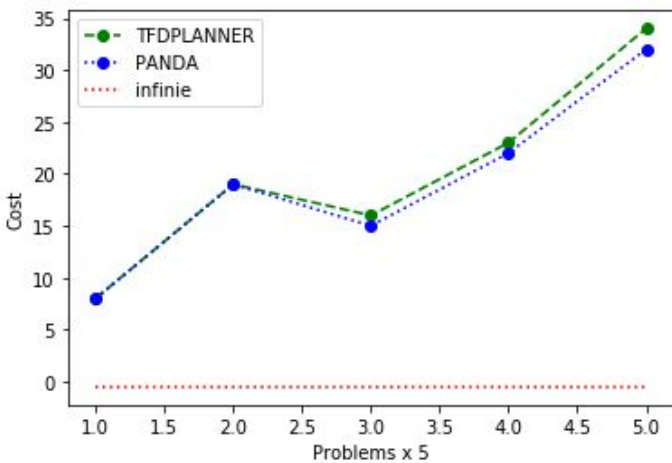
→ les points situés en dessous de la ligne rouge (infinite time) correspondent aux problèmes qui tournent indéfiniment et donc nous avons forcé l'arrêt et aussi le temps de recherche alloué a été dépassé.

→ Chaque courbe est la représentation de 05 problèmes de planification (par exemple le premier graphe correspond à la représentation des problèmes 1 à 5).

→ les temps sont représentés à une échelle 1s -->10 pour une meilleure visibilité).

→ les problèmes donc le temps d'exécution sont trop grand son réduit par deux pour permettre leurs représentations

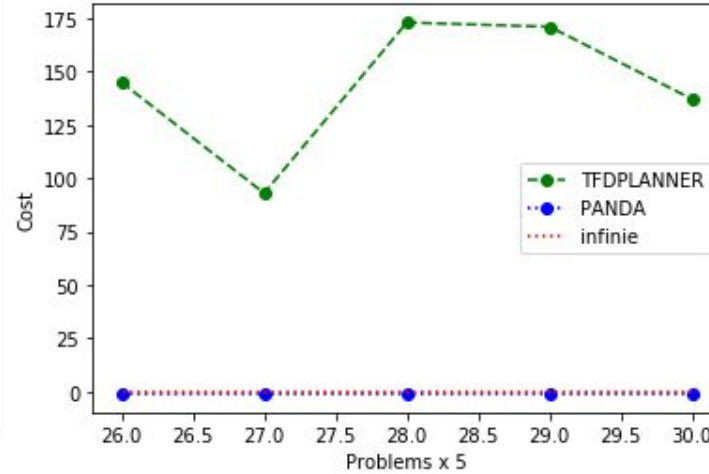
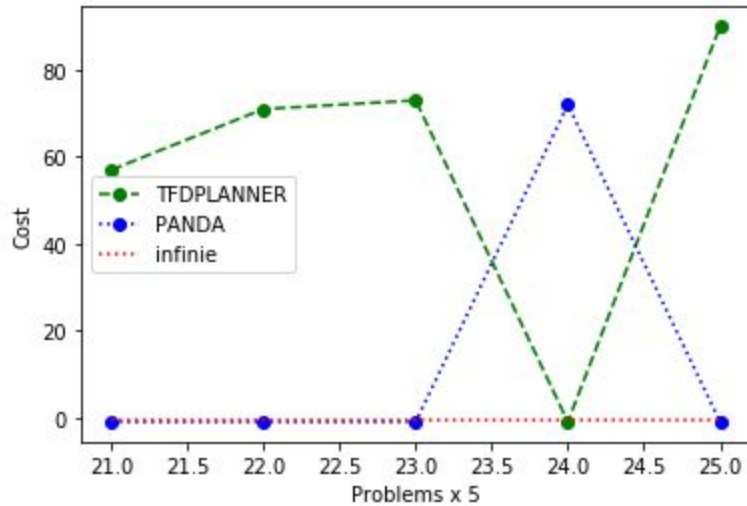
Courbe de temps problèmes transport 2/2 (TFDPLANNER vs PANDA)



REMARQUES

- les points situés en dessous de la ligne rouge (infinie) correspondent aux problèmes qui tournent indéfiniment et donc nous avons forcé l'arrêt et aussi le temps de recherche alloué a été dépassé donc pas de coût.
- Chaque courbe est la représentation de 05 problèmes de planification (par exemple le premier graphe correspond à la représentation des problèmes 1 à 5).
- Dans ce cas par exemple les problèmes 16,17,18,19,20 n'ont pas renvoyé de solutions pour PANDAS et 20 pour TFDPLANNER (d'où nous mettons les coûts dessous de 0)

Courbe des coûts problèmes transport 1/ 2 (TFDPLANNER vs PANDA)



REMARQUES

- les points situés en dessous de la ligne rouge (infinie) correspondent aux problèmes qui tournent indéfiniment et donc nous avons forcé l'arrêt et aussi le temps de recherche alloué a été dépassé donc pas de coût.
- Chaque courbe est la représentation de 05 problèmes de planification (par exemple le premier graphe correspond à la représentation des problèmes 1 à 5).
- Dans ce cas par exemple les problèmes 26, 27, 28, 29, 30 n'ont pas renvoyé de solutions pour PANDA (d'où nous mettons les coûts dessous de 0 afin de les représenter.)

Courbe des coûts problèmes transport 2/ 2 (TFDPLANNER vs PANDA)

Fin de l'expérimentation
