最小生成树(MST) 问题的扩展

北京大学 郭炜

本文大量内容引至郑聃崴同名讲义

用prioirty_queue实现 Prim + 堆

```
#define INFINITE 90000000
struct XEdge
        int v;
        int w;
        XEdge(int v_ = 0, int w_ = INFINITE):v(v_),w(w_) \{ \}
};
vector<vector<XEdge> > G(30); //图的邻接表
bool operator < (const XEdge & e1, const XEdge & e2)
        return e1.w > e2.w;
```

```
int HeapPrim(const vector<vector<XEdge> > & G, int n)
//G是邻接表,n是顶点数目,返回值是最小生成树权值和
       int i,j,k;
       XEdge xDist(0,0);
       priority_queue<XEdge> pq;
       vector<int> vDist(n); //各顶点到已经建好的那部分树的距离(可以不要)
       vector<int> vUsed(n);
       int nDoneNum = 0;
       for(i = 0; i < n; i ++) {
              vUsed[i] = 0;
              vDist[i] = INFINITE;
       nDoneNum = 0;
       int nTotalW = 0;
       pq.push(XEdge(0,0));
```

```
while( nDoneNum < n && !pq.empty() ) {
        do {
                 xDist = pq.top();
                                            pq.pop();
        } while( vUsed[xDist.v] == 1 &&! pq.empty());
        if( vUsed[xDist.v] == 0 ) {
                 nTotalW += xDist.w; vUsed[xDist.v] = 1; nDoneNum ++;
                 for(i = 0; i < G[xDist.v].size(); i ++) {
                          int k = G[xDist.v][i].v;
                          if(vUsed[k] == 0) {
                               if( vDist[k] > G[xDist.v][i].w ) {
                                   vDist[k] = G[xDist.v][i].w;
                                    pq.push(XEdge(k,G[xDist.v][i].w));
if( nDoneNum < n )</pre>
        return -1; //图不连通
return nTotalW;
```

用prioirty_queue实现 dijkstra + 堆的 POJ 3159 Candies (30000点, 150000 边求最短路)

```
#include <stdio.h>
#include <iostream>
#include <vector>
#include <queue>
using namespace std;
struct CNode
                          int k;
                          int w;
bool operator < ( const CNode & d1, const CNode & d2 ) {
                          return d1.w > d2.w; //priority_queue总是将最大的元素出列
int aDist[30010];
priority_queue<CNode> pq;
bool bUsed[30010]={0};
//vector<CNode>v[30010]; error,如果用这个,则在poj山会超时。说明vector对象的初始化,也是需要可观时间的
vector<vector<CNode> > v;
const unsigned int INFINITE = 100000000;
int main()
                          int N,M,a,b,c;
                          int i,j,k;
                          CNode p. q:
                          scanf("%d%d", & N, & M);
                          v.clear();
                          v.resize(N+1);
                          memset( bUsed,0,sizeof(bUsed));
                          for( i = 1;i <= M; i ++ ) {
                                                     scanf("%d%d%d", & a, & b, & c);
                                                     p.k = b;
                                                     v[a].push_back( p);
                          p.k = 1;
                          p.w = 0;
                          pq.push (p);
                           while(!pq.empty()) {
                                                     p = pq.top();
                                                     pq.pop();
                                                     if( bUsed[p.k])
                                                                                continue;
                                                     bUsed[p.k] = true;
                                                     if( p.k == N )
                                                                                break;
                                                     for( i = 0, j = v[p.k].size(); i < j; i ++ ) {
                                                                                q.k = v[p.k][i].k;
                                                                                if( bUsed[q.k])
                                                                                                           continue;
                                                                                q.w = p.w + v[p.k][i].w;
                                                                                pq.push (q);
                          printf("%d", p.w);
                          return 0;
```

例题1: POJ 2349 Arctic Network

- · 某地区共有n座村庄,每座村庄的坐标用一对整数(x, y)表示,现在要在村庄之间建立通讯网络。
- 通讯工具有两种,分别是需要铺设的普通 线路和卫星设备。
- · 只能给k个村庄配备卫星设备,拥有卫星设 备的村庄互相间直接通讯。
- · 铺设了线路的村庄之间也可以通讯。但是由于技术原因,通讯距离不超过d。

例题1: POJ 2349 Arctic Network

- * 已知所有村庄的坐标(x,y), 卫星设备的 数量 k。
- *问:如何分配卫星设备,才能使各个村庄 之间能直接或间接的通讯,并且d的值最 小?求出d的最小值。
- * 数据规模: 0 <= k <= n<= 500

(From Waterloo University 2002)

思路

- * 假设 d 已知, 把所有铺设线路的村庄连接起来,构成一个图。需要卫星设备的台数就是图的连通支的个数。
- * d越小,连通支越多。
- * 那么,只需找到一个最小的d,使得连通支的个数小于等于卫星设备的数目。

定理

* 如果在最小生成树中去掉所有长度大于d的 边后,该最小生成树被分成k个连通支,那 么图也被分成k个连通支。

答案

* 只需先求最小生成树, d 的最小值即为第 k 长边!

例题2: POJ 1639 Picnic Planning

矮人虽小却喜欢乘坐巨大的轿车。车大到可以装下 无论多少矮人。某天, N(N≤20)个矮人打算到野外 聚餐。为了集中到聚餐地点,矮人A要么开车到 矮人B家中,留下自己的轿车在矮人B家,然后乘 坐B 的轿车同行: 要么直接开车到聚餐地点, 并 将车停放在聚餐地。虽然矮人的家很大,可以停 放无数量轿车。但是聚餐地点却最多只能停放K 辆轿车。给你一张加权无向图, 描述了N 个矮人 的家和聚餐地点,求出所有矮人开车最短总路程。

例题2: POJ 1639 Picnic Planning

这是在一个特殊点VO所连边数有限制(不大于K)条件下求最小生成树的问题。

- * 最土解法: 枚举去掉VO的一些边,使得VO的度变为K的方案数,对每种方案求一个最小生成树,然后在所有的最小生成树里再取最小的。
- * 复杂度极高,但是本题数据弱,可以过。

* 还是应当掌握度限制生成树的正规算法

最小度限制生成树的定义

* 设G=(V,E,ω)是连通的无向图,vO ∈ V是特别指定的一个顶点,k为给定的一个正整数。 VO在T中的度为 $D_T(vO)$ 。

* 如果T是G的一个生成树且D_T(vO) =k,则称T 为G的k度限制生成树。G中权值和最小的k 度限制生成树称为G的最小k度限制生成树。

概念

- * T为图G的一个生成树, a, b是G的边, T+a-b记作(+a, -b), 如果T+a-b仍然是一个生成树,则称(+a, -b)是T的一个可行交换。
- * T为图G的一个生成树,由T进行一次可行 交换得到的新的生成树所组成的集合, 称为T的邻集,记为N(T)。

定理

* 定理:设T是图G的最小k度限制树,EO是G中与vO有关联的边的集合,

$E1=E0\setminus E(T)$,

E1即是和VO相连,但是不在T中的边的集合

 $E2=E(T)\setminus E0$,

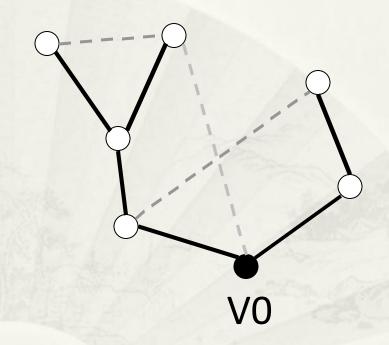
E2即是T中不和VO相连的边的集合

 $A = \{(+a,-b) \mid a \in E1, b \in E2\}$

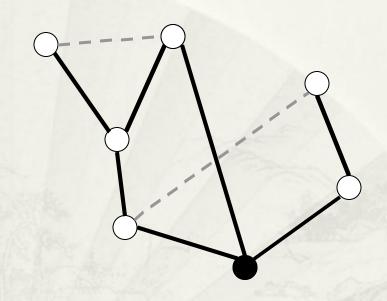
设ω(a')—ω(b')=min{ω(a)—ω(b)| (+a,-b)∈A},则T + a'-b'是G的一个最小k+1度限制生成树。

* 即最小k+1度限制生成树属于最小k度限制生成树的邻集。

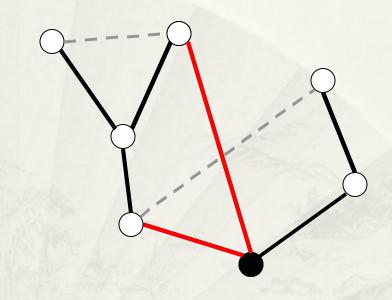
* 假设我们已经得到了最小p度限制生成树, 如何通过它来求最小p+1度限制生成树呢? 如图,假设我们已经得到了v0度为2时的最小生成树,现在要求v0度为3时的最小生成树。

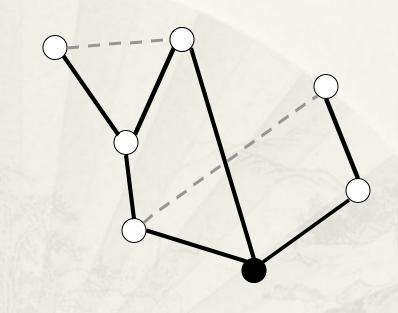


枚举与VO关联且 不在树上的边, 添加到树上。



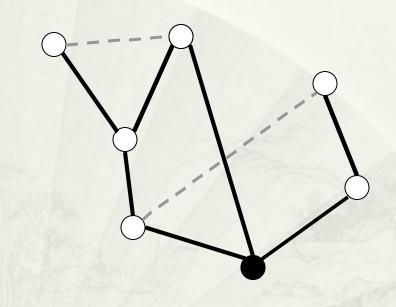
为了使VO的度增加,下面两条边 红色的边是不能 删除的。





简单的枚举,时间复杂度非常高

应该使用动态规划!



动态规划

- *设最小p度限制生成树为T,T是无根树,为了简便,我们把vO作为该树的根。
- * 定义Father(v)为T中v的父结点,Father(vO) 无意义。
- *设Best(v)为路径vO->v上与vO无关联且权值最大的边。

动态规划

- * Best(v)的状态转移方程为
- * Best(v)=max(Best(Father(v)),ω(Father(v),v))

- * 边界条件为
- * Best[v0]=- ∞ , {Best[v']=- ∞ |(v0,v') \in E(T)}.

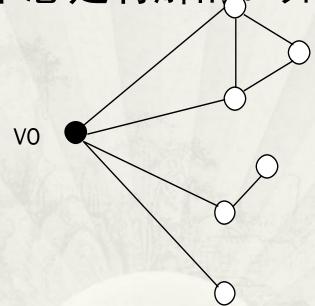
动态规划

* 状态总共|V|个,而状态转移的时间复杂度为O(1),因而总的时间复杂度是O(V),即通过最小p度限制生成树求最小p+1度限制生成树的时间复杂度是O(V)。

- *具体实现:从VO开始做一遍广搜即可。
- *问题:最先求几度的最小度限制生成树呢?即p从多少开始求?

答案

*因为求最小k度限制生成树,当 k < D_G(vO)时,问题并不总是有解的。如图。



* 所以如果将vO去掉,图会被分成m个连通支, 那么就先求最小m度限制生成树。

如何求最小m度限制生成树

* 1) 我们可以先删去vO,对各个连通分量求最小生成树。

具体实现: 枚举每个顶点作为起点执行Prim算法,执行的过程中对同一连通支的顶点用相同数字标记。

- * 2) 再在每个连通分量中找最小边和vO相连。
- * 3)得到最小m度限制生成树。

时间复杂度分析

- * 求最小m度生成树: O(VlogV+E);
- * 最多k次从p度到p+1度的递推: k*O(V);
- * 总复杂度: O(VlogV+E+kV);

例题3:还是通讯网络

- * 某地区共有n座村庄,每座村庄的坐标用一对整数(x,y)表示,现在要在村庄之间建立通讯网络。
- *通讯工具有两种,分别是需要铺设的普通线路和卫星设备。
- * 只能给k个村庄配备卫星设备,拥有卫星设备的村庄互相间直接通讯。
- * 铺设了线路的村庄之间也可以通讯。

例题3:还是通讯网络

- *问:怎样合理的分配卫星和铺设线路,使得在保证每两座村庄之间都可以直接或间接地通讯的前提下,铺设线路的总长度最短。?
- * 数据规模: 0 <= k <= n <= 500

分析

- * 我们增加一个节点:卫星。卫星到所有节点的权值都是 0。
- * 那么,我们要求的仍是一个最小生成树。 只不过卫星最多只能与 k 个节点相连。
- * 也就是说, 节点: 卫星的度限制为 k。
- * 这是一个最小度限制生成树的问题!

例题4: POJ1679 The Unique MST

题目:要求判断给定图的最小生成树是否唯一

解: 显然,这是一个求次小生成树的问题,如果求出来的次小生成树权值和与最小生成树相同,则不唯一

次小生成树的定义

* 设G=(V, E, ω)是连通的无向图,T是图G的一个最小生成树。如果有另一棵树T1,满足不存在树T', T' ≠ T, ω (T') < ω (T1),则称T1是图G的次小生成树。

* 次小生成树有可能也是最小生成树

定理

* 定理: 次小生成树是最小生成树的邻集。

证明

- * 证明:
- * 可以证明下面一个强一些的结论:
- * T是某一棵最小生成树, TO是任一棵异于T的树, 通过变换 TO --> T1 --> T2 --> ... --> Tn (T) 变成最小生成树。
- * 所谓的变换是,每次把Ti中的某条边换成T中的一条边,而且树T(i+1)的权小于等于Ti的权。

具体操作

- 1 在Ti中任取一条不在T中的边uv。
- 把边uv去掉,就剩下两个连通分量A和B,在T中,必有唯一的边u'v'连结A和B。
- 显然u'v'的权比uv小(否则,uv就应该在T中)。 把u'v'替换uv即得树T(i+1)。
- 特别地:取TO为任一棵次小生成树,则T(n-1)满足定义且跟T差一条边。上述定理得证。

算法

. 利用该定理,可以得到O(V^2)的算法,具体如下:

Step 1.

· 先用prim求出最小生成树T。在prim的同时,用一个矩阵max_val[u][v] 记录在T中连结任意两点u,v的唯一的路中权值最大的那条边的权值。

- · 这是很容易做到的,因为prim是每次增加一个结点s, 而设已经标号了的结点集合为W,则易求W中所有点到s 的路中的最大边权值
- · 设 u 属于W,且 s是被连接到W中的v点的,
- . 则
- · Max_val[v][s] = 边(v,s)的权
- $Max_val[u][s] = Max(Max_val[v][s], Max_val[u][v])$
- · 用时O(V^2)。

算法

Step 2.

- * 枚举所有不在T中的边uv,加入边uv则必然替换权为max_val[u][v]的边,枚举一次就得到一棵新的生成树,如果在这些生成树中有权值和与原最小生成树相等的,则最小生成树不唯一
- * 用时O(E)。
- * 总复杂度: O(V^2)

