

# Gram-Schmidt Modificado

**Exemplo:** Determinemos a matriz ortogonal  $Q$  de

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ \epsilon & 0 & 0 \\ 0 & \epsilon & 0 \end{bmatrix}$$

para  $0 < \epsilon \ll 1$ , usando o algoritmo GS.

**Nota:** considere  $\epsilon = \text{Épsilon da máquina}$ .

**Resposta:** Segundo o computador temos que

$$w_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ \epsilon \\ 0 \end{bmatrix}, \quad w_2 = \begin{bmatrix} 0 \\ -0.707107 \\ 0.707107 \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad w_3 = \begin{bmatrix} 0 \\ -1 \\ 0 \end{bmatrix}$$

Além disso,

$$w_1^T w_2 = -1.57009 \times 10^{-16} \approx 0, \quad w_1^T w_3 = -2.22045 \times 10^{-16} \approx 0 \quad \text{e} \quad w_2^T w_3 = 0.707107$$

Portanto,

$w_1$ ,  $w_2$  e  $w_3$  não são ortonormais e não é possível construir a matriz  $Q$ .

- Infelizmente a ortogonalização de Gram-Schmidt tem propriedades numéricas muito fracas uma vez que os  $w_i$  perdem precisão no que diz respeito à ortogonalidade.
- Um rearranjo deste algoritmo nos dá uma maneira mais eficiente de calcular a ortogonalização de Gram-Schmidt conhecido na literatura como

Algoritmo de Gram-Schmidt Modificado.

# Projetores

Definição: Um projetor é uma matriz quadrada  $P$  tal que

$$P = P^2$$

Exemplos:

$$I_n, \quad \begin{bmatrix} 1 & -2 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \quad \begin{bmatrix} \frac{2}{3} & \frac{1}{3} \\ \frac{2}{3} & \frac{1}{3} \end{bmatrix}, \quad \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}, \quad \begin{bmatrix} \frac{1}{2} & 0 & \frac{1}{2} \\ 0 & 1 & 0 \\ \frac{1}{2} & 0 & \frac{1}{2} \end{bmatrix}$$

Exemplo: Sejam

$$P = \begin{bmatrix} 1 & -2 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \quad u = \begin{bmatrix} -5 \\ 6 \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad v = \begin{bmatrix} 1 \\ 4 \end{bmatrix}$$

Então:

$$\text{Ker}(P) = \left\{ \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \end{bmatrix} \alpha : \alpha \in \mathbb{R} \right\}, \quad \text{Im}(P) = \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} \beta : \beta \in \mathbb{R} \right\}$$

$$Pu = \begin{bmatrix} -17 \\ 0 \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad Pu - u = -6 \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$Pv = \begin{bmatrix} -7 \\ 0 \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad Pv - v = -4 \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Propriedades:

- Todo projetor  $P$  projeta sobre  $\text{Im}(P)$  na direção do  $\text{Ker}(P)$ :

$$Pv \in \text{Im}(P) \quad \text{e} \quad Pv - v \in \text{Ker}(P)$$

- Se  $v \in \text{Im}(P)$ , então  $Pv = v$ ;
- Projetores não necessariamente são ortogonais.

## Projetores e Subespaços Complementares

- ▶ Se  $P$  é um projetor, então  $I - P$  é um projetor, denominado de projetor complementar de  $P$ ;
- ▶  $I - P$  projeta sobre  $\text{Ker}(P)$  na direção do  $\text{Im}(P)$ :

$$\text{Im}(I - P) = \text{Ker}(P) \quad \text{e} \quad \text{Ker}(I - P) = \text{Im}(P);$$

- ▶ Para qualquer projetor  $P$

$$\text{Ker}(I - P) \cap \text{Ker}(P) = \{0\} \quad \text{e} \quad \text{Ker}(P) \cap \text{Im}(P) = \{0\}$$

**Teorema:** Um projetor  $P$  separa  $\mathbb{C}^n$  em dois subespaços

$$\mathbb{C}^n = \text{Ker}(P) \oplus \text{Im}(P)$$

# Projetores Ortogonais



Exemplo: Sejam

$$P = \begin{bmatrix} \frac{1}{2} & 0 & \frac{1}{2} \\ 0 & 1 & 0 \\ \frac{1}{2} & 0 & \frac{1}{2} \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad u = \begin{bmatrix} -5 \\ 6 \\ 4 \end{bmatrix}$$

Então:

$$\text{Ker}(P) = \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{bmatrix} \alpha : \alpha \in \mathbb{R} \right\},$$

$$\text{Im}(P) = \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \beta_1 + \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \beta_2 : \beta_1, \beta_2 \in \mathbb{R} \right\}$$

$$Pu = -\frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} + 6 \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad Pu - u = \frac{9}{2} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{bmatrix}$$

**Definição:** Seja  $P$  um projetor. Diz-se que  $P$  é um **projetor ortogonal**, ou **projeção ortogonal**, se

$$\text{Ker}(P) \perp \text{Im}(P).$$

**Teorema:**  $P$  é um **projetor ortogonal** se, e somente se,  $P^T = P$ .

## Construção de Projetor Ortogonal via Base Ortonormal

Seja  $Q$  uma matriz, de ordem  $n \times m$  com colunas ortonormais ( $m \leq n$ ), então  $P = QQ^T$  é uma projeção ortogonal.

Propriedades:

- O Complemento  $\tilde{P} = I - QQ^T$  também é uma projeção ortogonal, e projeta sobre o espaço ortogonal  $\text{Im}(Q)$ ;
- Seja  $q$  a  $i$ -ésima coluna de  $Q$ , então:
  - ▶  $q$  gera um projetor ortogonal de posto 1 e fornece a componente na direção de  $q$ :

$$P_q = qq^T$$

- ▶  $Q \setminus \{q\}$  gera um projetor ortogonal de posto  $m - 1$ , e elimina a componente na direção de  $q$ :

$$P_{\perp q} = I - qq^T$$

## Construção de Projetor Ortogonal via Base Arbitrária

Seja  $A$  uma matriz complexa, de ordem  $n \times m$ , com posto máximo e  $v \in \mathbb{C}^m$ .

Seja  $y \in \text{Im}(A)$  a projeção ortogonal de  $v$ , isto é  $Pv = y$ . Então

$$\text{Im}(A) \perp (y - v) \quad \Leftrightarrow \quad a_j^T (y - v) = 0, \quad \forall j$$

Seja  $x \in \mathbb{C}^n$  :  $y = Ax$

$$a_j^T (Ax - v) = 0, \quad \forall j \quad \Leftrightarrow \quad A^T (Ax - v) = 0 \quad \Leftrightarrow \quad A^T Ax = A^T v$$

Desde que  $A^T A$  é invertível

$$x = (A^T A)^{-1} A^T v$$

Como

$$Pv = y = Ax = \underbrace{A(A^T A)^{-1} A^T}_P v$$

Portanto,

$$P = A(A^T A)^{-1} A^T \quad \text{é um projetor ortogonal.}$$

No algoritmo de **Gram-Schmidt** temos que:

$$\begin{aligned}u_k &= A(:, k) - (w_1^T A(:, k) w_1 + w_2^T A(:, k) w_2 + \cdots + w_{k-1}^T A(:, k) w_{k-1}) \\&= A(:, k) - (w_1 w_1^T A(:, k) + w_2 w_2^T A(:, k) + \cdots + w_{k-1} w_{k-1}^T A(:, k)) \\&= A(:, k) - [w_1 \mid w_2 \mid \cdots \mid w_{k-1}] \begin{bmatrix} w_1^T \\ w_2^T \\ \vdots \\ w_{k-1}^T \end{bmatrix} A(:, k) \\&= (I - Q_{k-1} Q_{k-1}^T) A(:, k)\end{aligned}$$

Ou seja,

$$\tilde{P}_k = I - Q_{k-1} Q_{k-1}^T$$

é a projeção ortogonal sobre o complemento ortogonal de  $\langle w_1, w_2, \dots, w_k \rangle$

Em outras palavras, os vetores ortogonais produzidos por **Gram-Schmidt** podem ser escritos em termos de projetores:

$$w_1 = \frac{\tilde{P}_1 A(:, 1)}{\|\tilde{P}_1 A(:, 1)\|}, \quad w_2 = \frac{\tilde{P}_2 A(:, 2)}{\|\tilde{P}_2 A(:, 2)\|}, \quad \dots, \quad w_n = \frac{\tilde{P}_n A(:, n)}{\|\tilde{P}_n A(:, n)\|}$$

Além disso:

$$\text{Posto}(\tilde{P}_k) = m - (k - 1)$$

Por outro lado, para qualquer  $q \in \mathbb{C}^n$ , temos que

$$\tilde{P}_{\perp q} = I - qq^T$$

é a projeção ortogonal sobre o complemento ortogonal de  $\langle q \rangle$ , e

$$\tilde{P}_{\perp q_2} \tilde{P}_{\perp q_1} = (I - q_2 q_2^T)(I - q_1 q_1^T) = I - q_1 q_1^T - q_2 q_2^T + q_1 q_1^T q_2 q_2^T$$

Se  $q_1 \perp q_2$ , então

$$\tilde{P}_{\perp q_1} \tilde{P}_{\perp q_2} = I - q_1 q_1^T - q_2 q_2^T$$

Logo, para qualquer conjunto  $\{q_1, q_2, \dots, q_j\}$  ortonormal temos que

$$\tilde{P}_{\perp q_j} \dots \tilde{P}_{\perp q_2} \tilde{P}_{\perp q_1} = \prod_{i=1}^j (I - q_i q_i^T) = I - \sum_{i=1}^j Q_i Q_i^T = \tilde{P}_k$$

e é esta idéia a usada na modificação de **Gram-Schmidt**

# Algoritmo Gram-Schmidt Modificado



Neste algoritmo  $u_k$  será calculado da seguinte forma:

$$u_k^{(1)} = A(:, k)$$

$$u_k^{(2)} = \tilde{P}_{\perp w_1} u_k^{(1)} = u_k^{(1)} - w_1 w_1^T u_k^{(1)}$$

$$u_k^{(3)} = \tilde{P}_{\perp w_2} u_k^{(2)} = u_k^{(2)} - w_2 w_2^T u_k^{(2)}$$

$$\vdots$$

$$u_k = u_k^{(k)} = \tilde{P}_{\perp w_{k-1}} u_k^{(k-1)} = u_k^{(k-1)} - w_{k-1} w_{k-1}^T u_k^{(k-1)}$$

**Algoritmo GS Modificado:** Dada uma matriz  $A$ , de ordem  $n$ , com colunas l.i.

Para  $k = 1, 2, \dots, n$ , faça:

$$u_k = A(:, k)$$

Para  $k = 1, 2, \dots, n$ , faça:

$$r_{kk} \leftarrow \|u_k\|_2 \quad \text{e} \quad w_k \leftarrow \frac{u_k}{r_{kk}}$$

Para  $j = k + 1, \dots, n$ , faça:

$$r_{kj} \leftarrow w_k^T u_j$$

$$u_j \leftarrow u_j - r_{kj} w_k$$

$$j \leftarrow j + 1$$

$$k \leftarrow k + 1;$$

Então, depois de aplicar o **Algoritmo GS Modificado**, fazemos

$$Q = [w_1 \quad w_2 \quad \dots \quad w_n] \quad \text{e} \quad R = [r_{ij}]$$

**Exemplo:** Determinemos a matriz ortogonal  $Q$  de

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ \epsilon & 0 & 0 \\ 0 & \epsilon & 0 \end{bmatrix}$$

para  $0 < \epsilon \ll 1$ , usando o algoritmo GS Modificado.

**Nota:** considere  $\epsilon = \text{Épsilon de máquina}$ .

**Resposta:** Segundo o computador temos que

$$w_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ \epsilon \\ 0 \end{bmatrix}, \quad w_2 = \begin{bmatrix} 0 \\ -0.707107 \\ 0.707107 \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad w_3 = \begin{bmatrix} 0 \\ -0.707107 \\ -0.707107 \end{bmatrix}$$

Além disso,

$$w_1^T w_2 = -1.57009 \times 10^{-16} \approx 0, \quad w_1^T w_3 = -1.57009 \times 10^{-16} \approx 0 \quad \text{e} \quad w_2^T w_3 = 2.22045 \times 10^{-16} \approx 0$$

Portanto,

$w_1$ ,  $w_2$  e  $w_3$  são ortonormais.

Logo

$$Q = \begin{bmatrix} 1. & 0. & 0. \\ \epsilon & -0.707107 & -0.707107 \\ 0. & 0.707107 & -0.707107 \end{bmatrix}$$

**Exemplo:** Determinemos a decomposição  $QR$  de

$$A = \begin{bmatrix} 12 & -51 & 4 \\ 6 & 167 & -68 \\ -4 & 24 & -41 \end{bmatrix}$$

Usando o algoritmo GS Modificado.

**Solução:** Da definição de  $A$  temos que  $n = 3$  e as suas colunas são:

$$A(:, 1) = \begin{bmatrix} 12 \\ 6 \\ -4 \end{bmatrix}, \quad A(:, 2) = \begin{bmatrix} -51 \\ 167 \\ 24 \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad A(:, 3) = \begin{bmatrix} 4 \\ -68 \\ -41 \end{bmatrix}$$

Assim, aplicando o algoritmo GS Modificado para estes vetores temos:

$$k = 1, 2, 3.$$

**Para  $k = 1, 2, 3$  faça:**

$$u_k = A(:, k)$$

Ou seja,

$$u_1 = A(:, 1) \Rightarrow u_1 = \begin{bmatrix} 12 \\ 6 \\ -4 \end{bmatrix}$$

$$u_2 = A(:, 2) \Rightarrow u_2 = \begin{bmatrix} -51 \\ 167 \\ 24 \end{bmatrix}$$

$$u_3 = A(:, 3) \Rightarrow u_3 = \begin{bmatrix} 4 \\ -68 \\ -41 \end{bmatrix}$$

**Para  $k = 1$  faça:**

$$\begin{aligned}r_{11} &\leftarrow \|u_1\|_2 = \sqrt{12^2 + 6^2 + (-4)^2} = \sqrt{196} = 14 \\w_1 &\leftarrow \frac{u_1}{r_{11}} = \frac{1}{14} \begin{bmatrix} 12 \\ 6 \\ -4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 6/7 \\ 3/7 \\ -2/7 \end{bmatrix}\end{aligned}$$

**Para  $j = 2, 3$  faça:**

$$r_{1j} \leftarrow w_1^T u_j \quad \text{e} \quad u_j \leftarrow u_j - r_{1j} w_1$$

**Ou seja:**

**Para  $j = 2$  temos:**

$$r_{12} \leftarrow w_1^T u_2 = 21 \quad \text{e} \quad u_2 \leftarrow u_2 - r_{12} w_1 = \begin{bmatrix} -51 \\ 167 \\ 24 \end{bmatrix} - 21 \begin{bmatrix} 6/7 \\ 3/7 \\ -2/7 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -69 \\ 158 \\ 30 \end{bmatrix}$$

**Para  $j = 3$  temos:**

$$r_{13} \leftarrow w_1^T u_3 = -14 \quad \text{e} \quad u_3 \leftarrow u_3 - r_{13} w_1 = \begin{bmatrix} 4 \\ -68 \\ -41 \end{bmatrix} - (-14) \begin{bmatrix} 6/7 \\ 3/7 \\ -2/7 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 16 \\ -62 \\ -45 \end{bmatrix}$$

$$k \leftarrow 1 + 1 = 2$$

Valores atuais:

$$r_{11} = 14, \quad r_{12} = 21 \quad \text{e} \quad r_{13} = -14$$

$$u_1 = \begin{bmatrix} 12 \\ 6 \\ -4 \end{bmatrix}, \quad u_2 = \begin{bmatrix} -69 \\ 158 \\ 30 \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad u_3 = \begin{bmatrix} 16 \\ -62 \\ -45 \end{bmatrix}$$

$$w_1 = \begin{bmatrix} 6/7 \\ 3/7 \\ -2/7 \end{bmatrix}$$



**Para  $k = 2$  faça:**

$$\begin{aligned} r_{22} &\leftarrow \|u_2\|_2 = \sqrt{(-69)^2 + 158^2 + 30^2} = \sqrt{30625} = 175 \\ w_2 &\leftarrow \frac{u_2}{r_{22}} = \frac{1}{175} \begin{bmatrix} -69 \\ 158 \\ 30 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{69}{175} \\ \frac{158}{175} \\ \frac{6}{35} \end{bmatrix} \end{aligned}$$

**Para  $j = 3$  faça:**

$$r_{2j} \leftarrow w_2^T u_j \quad \text{e} \quad u_j \leftarrow u_j - r_{2j} w_2$$

**Ou seja: Para  $j = 3$  temos:**

$$r_{23} \leftarrow w_2^T u_3 = -70 \quad \text{e} \quad u_3 \leftarrow u_3 - r_{13} w_2 = \begin{bmatrix} 16 \\ -62 \\ -45 \end{bmatrix} - (-70) \begin{bmatrix} -\frac{69}{175} \\ \frac{158}{175} \\ \frac{6}{35} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{58}{5} \\ 6 \\ \frac{5}{33} \end{bmatrix}$$

$$k \leftarrow 2 + 1 = 3$$

Valores atuais:

$$r_{11} = 14, \quad r_{12} = 21, \quad r_{13} = -14, \quad r_{22} = 175 \quad \text{e} \quad r_{23} = -70$$

$$u_1 = \begin{bmatrix} 12 \\ 6 \\ -4 \end{bmatrix}, \quad u_2 = \begin{bmatrix} -69 \\ 158 \\ 30 \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad u_3 = \begin{bmatrix} -\frac{58}{5} \\ 6 \\ 5 \\ -33 \end{bmatrix}$$

$$w_1 = \begin{bmatrix} 6/7 \\ 3/7 \\ -2/7 \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad w_2 = \begin{bmatrix} -\frac{69}{175} \\ \frac{158}{175} \\ \frac{6}{35} \end{bmatrix}$$

Para  $k = 3$  faça:

$$\begin{aligned} r_{33} &\leftarrow \|u_3\|_2 = \sqrt{\left(-\frac{58}{5}\right)^2 + \left(\frac{6}{5}\right)^2 + (-33)^2} = \sqrt{1225} = 35 \\ w_3 &\leftarrow \frac{u_3}{r_{33}} = \frac{1}{35} \begin{bmatrix} -\frac{58}{5} \\ \frac{6}{5} \\ -33 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{58}{175} \\ \frac{6}{175} \\ -\frac{33}{35} \end{bmatrix} \end{aligned}$$

Valores atuais:

$$r_{11} = 14, \quad r_{12} = 21, \quad r_{13} = -14, \quad r_{22} = 175, \quad r_{23} = -70 \quad \text{e} \quad r_{33} = 35$$

$$u_1 = \begin{bmatrix} 12 \\ 6 \\ -4 \end{bmatrix}, \quad u_2 = \begin{bmatrix} -69 \\ 158 \\ 30 \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad u_3 = \begin{bmatrix} -\frac{58}{5} \\ \frac{6}{5} \\ -33 \end{bmatrix}$$

$$w_1 = \begin{bmatrix} 6/7 \\ 3/7 \\ -2/7 \end{bmatrix}, \quad w_2 = \begin{bmatrix} -\frac{69}{175} \\ \frac{158}{175} \\ \frac{6}{35} \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad w_3 = \begin{bmatrix} -\frac{58}{175} \\ \frac{6}{175} \\ -\frac{33}{35} \end{bmatrix}$$

Portanto

$$Q = \begin{bmatrix} w_1 & w_2 & w_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{6}{7} & -\frac{69}{175} & -\frac{58}{175} \\ \frac{3}{7} & \frac{158}{175} & \frac{6}{33} \\ \frac{2}{7} & \frac{6}{35} & \frac{175}{33} \\ -\frac{7}{7} & \frac{35}{35} & -\frac{35}{35} \end{bmatrix}$$

$$R = \begin{bmatrix} r_{ij} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 14 & 21 & -14 \\ 0 & 175 & -70 \\ 0 & 0 & 35 \end{bmatrix}$$

$$QR = A.$$

**Exemplo:** Determinemos a decomposição  $QR$  de

$$B = \begin{bmatrix} 2 & 1 & -3 \\ -2 & 0 & -2 \\ -1 & 2 & 1 \end{bmatrix}$$

Usando o algoritmo GS Modificado.

**Solução:** Da definição de  $B$  temos que  $n = 3$  e as suas colunas são:

$$B(:, 1) = \begin{bmatrix} 2 \\ -2 \\ -1 \end{bmatrix}, \quad B(:, 2) = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad B(:, 3) = \begin{bmatrix} -3 \\ -2 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Assim, aplicando o algoritmo GS Modificado para estes vetores temos:

$$k = 1, 2, 3.$$

Assim:

Para  $k = 1, 2, 3$  faça:

$$u_k = B(:, k)$$

Ou seja,

$$u_1 = B(:, 1) \Rightarrow u_1 = \begin{bmatrix} 2 \\ -2 \\ -1 \end{bmatrix}$$

$$u_2 = B(:, 2) \Rightarrow u_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix}$$

$$u_3 = B(:, 3) \Rightarrow u_3 = \begin{bmatrix} -3 \\ -2 \\ 1 \end{bmatrix}$$

**Para  $k = 1$  faça:**

$$r_{11} \leftarrow \|u_1\|_2 = 3$$

$$w_1 \leftarrow \frac{u_1}{r_{11}} = \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 2 \\ -2 \\ -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{2}{3} \\ -\frac{2}{3} \\ -\frac{1}{3} \end{bmatrix}$$

**Para  $j = 2, 3$  faça:**

$$r_{1j} \leftarrow w_1^T u_j \quad \text{e} \quad u_j \leftarrow u_j - r_{1j} w_1$$

**Ou seja:**

**Para  $j = 2$  temos:**

$$r_{12} \leftarrow w_1^T u_2 = 0 \quad \text{e} \quad u_2 \leftarrow u_2 - r_{12} w_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix}$$

**Para  $j = 3$  temos:**

$$r_{13} \leftarrow w_1^T u_3 = -1 \quad \text{e} \quad u_3 \leftarrow u_3 - r_{13} w_1 = \begin{bmatrix} 7 \\ -\frac{1}{3} \\ -\frac{8}{3} \end{bmatrix}$$

$$k \leftarrow 1 + 1 = 2$$

Valores atuais:

$$r_{11} = 3, \quad r_{12} = 0 \quad \text{e} \quad r_{13} = -1$$

$$u_1 = \begin{bmatrix} 2 \\ -2 \\ 1 \end{bmatrix}, \quad u_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad u_3 = \begin{bmatrix} 7 \\ -\frac{3}{8} \\ -\frac{3}{2} \\ \frac{3}{3} \end{bmatrix}$$

$$w_1 = \begin{bmatrix} 2 \\ \frac{3}{2} \\ -\frac{3}{3} \\ \frac{1}{3} \\ -\frac{3}{3} \end{bmatrix}$$



**Para  $k = 2$  faça:**

$$\begin{aligned} r_{22} &\leftarrow \|u_2\|_2 = \sqrt{5} \\ w_2 &\leftarrow \frac{u_2}{r_{22}} = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{5}} \\ 0 \\ \frac{2}{\sqrt{5}} \end{bmatrix} \end{aligned}$$

**Para  $j = 3$  faça:**

$$r_{2j} \leftarrow w_2^T u_j \quad \text{e} \quad u_j \leftarrow u_j - r_{2j} w_2$$

**Ou seja: Para  $j = 3$  temos:**

$$r_{23} \leftarrow w_2^T u_3 = -\frac{1}{\sqrt{5}} \quad \text{e} \quad u_3 \leftarrow u_3 - r_{13} w_2 = \begin{bmatrix} -\frac{32}{15} \\ -\frac{8}{15} \\ \frac{3}{15} \end{bmatrix}$$

$$k \leftarrow 2 + 1 = 3$$

Valores atuais:

$$r_{11} = 3, \quad r_{12} = 0, \quad r_{13} = -1, \quad r_{22} = \sqrt{5} \quad \text{e} \quad r_{23} = -\frac{1}{\sqrt{5}}$$

$$u_1 = \begin{bmatrix} 2 \\ -2 \\ -1 \end{bmatrix}, \quad u_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad u_3 = \begin{bmatrix} -\frac{32}{15} \\ 8 \\ -\frac{3}{16} \\ \frac{3}{15} \end{bmatrix}$$

$$w_1 = \begin{bmatrix} 2 \\ \frac{2}{3} \\ 2 \\ -\frac{3}{3} \\ 1 \\ -\frac{1}{3} \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad w_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ \sqrt{5} \\ 0 \\ 2 \\ \sqrt{5} \end{bmatrix}$$

Para  $k = 3$  faça:

$$\begin{aligned} r_{33} &\leftarrow \|u_3\|_2 = \frac{8}{\sqrt{5}} \\ w_3 &\leftarrow \frac{u_3}{r_{33}} = \frac{\sqrt{5}}{8} \begin{bmatrix} -\frac{32}{15} \\ \frac{8}{16} \\ \frac{3}{15} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{4}{3\sqrt{5}} \\ \frac{\sqrt{5}}{2^3} \\ \frac{1}{3\sqrt{5}} \end{bmatrix} \end{aligned}$$

Valores atuais:

$$r_{11} = 3, \quad r_{12} = 0, \quad r_{13} = -1, \quad r_{22} = \sqrt{5}, \quad r_{23} = -\frac{1}{\sqrt{5}} \quad \text{e} \quad r_{33} = \frac{8}{\sqrt{5}}$$

$$u_1 = \begin{bmatrix} 2 \\ -2 \\ -1 \end{bmatrix}, \quad u_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad u_3 = \begin{bmatrix} -\frac{32}{15} \\ \frac{8}{16} \\ \frac{3}{15} \end{bmatrix}$$

$$w_1 = \begin{bmatrix} \frac{2}{3} \\ \frac{2}{3} \\ -\frac{1}{3} \end{bmatrix}, \quad w_2 = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{5}} \\ 0 \\ \frac{2}{\sqrt{5}} \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad w_3 = \begin{bmatrix} -\frac{4}{3\sqrt{5}} \\ \frac{\sqrt{5}}{2^3} \\ \frac{1}{3\sqrt{5}} \end{bmatrix}$$

Portanto

$$Q = \begin{bmatrix} w_1 & w_2 & w_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{2}{3} & \frac{1}{\sqrt{5}} & -\frac{4}{3\sqrt{5}} \\ -\frac{2}{3} & 0 & -\frac{\sqrt{5}}{3} \\ -\frac{1}{3} & \frac{2}{\sqrt{5}} & \frac{2}{3\sqrt{5}} \end{bmatrix}$$

$$R = \begin{bmatrix} r_{ij} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3 & 0 & -1 \\ 0 & \sqrt{5} & -\frac{1}{\sqrt{5}} \\ 0 & 0 & \frac{8}{\sqrt{5}} \end{bmatrix}$$

$$QR = B.$$

# Método de Householder

**Exemplo:** Sejam  $u = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}$ ,  $x = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}$  e  $Q = I - 2uu^T$ . Então

$$uu^T = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow Q = \begin{bmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Logo

$$Qx = \begin{bmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} x = \begin{bmatrix} -x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}$$

Em geral, dado  $u \in \mathbb{R}^n$  um vetor unitário e  $Q = I - 2uu^T$ .

Então,  $Q$  leva cada vetor  $x \in \mathbb{R}^n$  em sua reflexão com relação ao hiperplano:

$$H = \left\{ v : u^T v = 0 \right\} \text{ ortogonal a } u.$$

**Definição:** Seja  $u \in \mathbb{R}^n$  um vetor unitário. Então a transformação linear  $Q : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$  definida por

$$Q = I - 2uu^T$$

é chamada de **transformação de Householder**, **reflexão de Householder** ou simplesmente **refletor**.

**Proposição:** Sejam  $u \in \mathbb{R}^n$  um vetor unitário e  $Q = I - 2uu^T$  um refletor. Então

- (i)  $Qu = -u$ ;
- (ii)  $Qv = v$  para todo  $v \perp u$ ;
- (iii)  $Q = Q^T$ ;
- (iv)  $Q^T = Q^{-1}$ ;
- (v)  $Q^{-1} = Q$ ;
- (vi) Os autovalores de  $Q$  são  $1$ , com multiplicidade  $n - 1$  e  $-1$ , com multiplicidade  $1$ ;
- (vii)  $\det(Q) = -1$ .

Qual é a relação que existe entre  $Q = I - 2uu^T$  e  $P_{\perp u} = I - uu^T$ ?

Dado  $x \in \mathbb{R}^n$ , temos que

$$P_{\perp u}(x) = P_{\perp u}(Qx).$$



Os seguintes resultados, possibilitam usar a **transformação de Householder** para obter a **decomposição QR** de uma matriz.

**Teorema:** Sejam  $x, y \in \mathbb{R}^n$  tais que  $x \neq y$  mas  $\|x\| = \|y\|$ . Então existe um único refletor  $Q$  tal que

$$Qx = y$$

**Corolário:** Seja  $x \in \mathbb{R}^n$  um vetor não nulo. Então existe um refletor  $Q$  tal que

$$Q \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \pm \|x\| \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix}, \quad \text{com } x_j \neq 0 \quad \text{para algum } 2 \leq j \leq n$$

**Algoritmo HH:** Passo 0: Dada uma matriz  $A$  de ordem  $n$ , faça:

$$A_1 = A$$

Passo 1:  $x \in \mathbb{R}^n$  igual à primeira coluna de  $A_1$ , isto é  $x = A_1(:, 1)$ ,  $e_1 = (1, 0, \dots, 0)^T \in \mathbb{R}^n$  e determine:

- i.  $\alpha_1 = \|x\|$ ;
- iii.  $u = \frac{v}{\|v\|}$ ;
- ii.  $v = x - \alpha_1 e_1$ ;
- iv.  $Q_1 = I_n - 2uu^T$ ;

Passo 2: Determine  $A_2$  e  $A'_2$  tal que:

$$A_2 = Q_1 A_1 = \begin{bmatrix} \alpha_1 & \star & \dots & \star \\ 0 & & & \\ \vdots & & A'_2 & \\ 0 & & & \end{bmatrix}$$

Passo 3: Para  $k = 2, \dots, n - 1$ ,

- ▶ Repita o Passo 1 para  $A'_k$ , obtenha o  $\alpha_k$  e a matriz de Householder  $Q'_k$ . Desde que a ordem de  $Q'_k$  é menor que a ordem de  $Q_1$ , fazemos:

$$Q_k = \begin{bmatrix} I_{k-1} & 0 \\ 0 & Q'_k \end{bmatrix}$$

- ▶ Repita o Passo 2 para obter  $A_{k+1}$  e  $A'_{k+1}$  tal que:

$$A_{k+1} = Q_k A_k = \begin{bmatrix} \alpha_1 & \star & \star & \star & \dots & \star \\ 0 & \alpha_2 & \star & \star & \dots & \star \\ \vdots & & \ddots & \ddots & \star & \star \\ 0 & & 0 & \alpha_k & \dots & \star \\ \vdots & & \vdots & \vdots & A'_{k+1} & \\ 0 & \dots & 0 & 0 & & \end{bmatrix}.$$

Depois de aplicar este algoritmo, temos que

$$R = A_n = Q_n \cdots Q_2 Q_1 A$$

é uma matriz triangular superior, e

$$Q = Q_1 Q_2 \cdots Q_n$$

é uma matriz ortogonal. Assim,

$A = QR$  é uma decomposição QR de  $A$ .

**Exemplo:**

Usando o algoritmo acima, determinemos a decomposição  $QR$  de

$$A = \begin{bmatrix} 12 & -51 & 4 \\ 6 & 167 & -68 \\ -4 & 24 & -41 \end{bmatrix}.$$

**Solução:**

Passo 0:  $n = 3$  e  $A_1 = \begin{bmatrix} 12 & -51 & 4 \\ 6 & 167 & -68 \\ -4 & 24 & -41 \end{bmatrix}$

Passo 1: Para  $x = A_1(:, 1) = (12, 6, -4)^T$ , temos que  $e_1 = (1, 0, 0)^T$

$$\alpha_1 = \|x\|_2 = 14, \quad v = x - \alpha_1 e_1 = (-2, 6, -4)^T, \quad u = \frac{v}{\|v\|} = \frac{1}{\sqrt{14}}(-1, 3, -2)^T$$

$$Q_1 = I_3 - 2uu^T = I_3 - \frac{2}{\sqrt{14}\sqrt{14}} \begin{bmatrix} -1 \\ 3 \\ -2 \end{bmatrix} (-1, 3, -2) = \begin{bmatrix} 6/7 & 3/7 & -2/7 \\ 3/7 & -2/7 & 6/7 \\ -2/7 & 6/7 & 3/7 \end{bmatrix}$$

Passo 2: Determinemos  $A_2$  e  $A'_2$ :

$$A_2 = Q_1 A_1 = \begin{bmatrix} 14 & 21 & -14 \\ 0 & -49 & -14 \\ 0 & 168 & -77 \end{bmatrix} \Rightarrow A'_2 = \begin{bmatrix} -49 & -14 \\ 168 & -77 \end{bmatrix}$$

Passo 3: Desde que  $n = 3$ , então  $n - 1 = 2$  e  $k = 2$ . Ou seja, vamos a repetir os Passos 1 e 2 para  $A'_2$ .

Passo 1: Para  $x = A'_2(:, 1) = (-49, 168)^T$ , temos que  $e_1 = (1, 0)^T$

$$\alpha_2 = \|x\|_2 = 175, \quad v = A'_2(:, 1) - \alpha_2 e_1 = (-224, 168)^T,$$

$$u = \frac{v}{\|v\|} = \frac{1}{280}(-224, 168)^T = \left(-\frac{4}{5}, \frac{3}{5}\right)^T$$

$$Q'_2 = I_2 - 2uu^T = I_2 - 2 \begin{bmatrix} -\frac{4}{5} \\ \frac{3}{5} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -\frac{4}{5} & \frac{3}{5} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -7/25 & 24/25 \\ 24/25 & 7/25 \end{bmatrix} \Rightarrow Q_2 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -7/25 & 24/25 \\ 0 & 24/25 & 7/25 \end{bmatrix}$$

Passo 2: Determinemos  $A_3$  e  $A'_3$ :

$$A_3 = Q_2 A_2 = \begin{bmatrix} 14 & 21 & -14 \\ 0 & 175 & -70 \\ 0 & 0 & -35 \end{bmatrix} \Rightarrow A'_3 = (-35).$$

Portanto,

$$Q = Q_1 Q_2 = \begin{bmatrix} \frac{6}{7} & -\frac{69}{175} & \frac{58}{175} \\ \frac{3}{7} & \frac{175}{158} & \frac{6}{175} \\ -\frac{2}{7} & \frac{175}{33} & \frac{175}{35} \end{bmatrix}$$

$$R = A_3 = \begin{bmatrix} 14 & 21 & -14 \\ 0 & 175 & -70 \\ 0 & 0 & -35 \end{bmatrix}$$

A matriz  $Q$  é ortogonal e  $R$  triangular superior, de forma que  $A = QR$  é a decomposição QR de  $A$ .

**Exemplo:**

Usando o algoritmo acima, determinemos a decomposição  $QR$  de

$$B = \begin{bmatrix} 2 & 1 & -3 \\ -2 & 0 & -2 \\ -1 & 2 & 1 \end{bmatrix}$$

Com 6 dígitos de precisão.

**Solução:**

$$\text{Passo 0: } n = 3 \text{ e } A_1 = \begin{bmatrix} 2 & 1 & -3 \\ -2 & 0 & -2 \\ -1 & 2 & 1 \end{bmatrix}$$

Passo 1: Para  $x = A_1(:, 1) = (2, -2, -1)^T$ , temos que  $e_1 = (1, 0, 0)^T$

$$\alpha_1 = \|x\|_2 = 3, \quad v = x - \alpha_1 e_1 = (-1, -2, -1)^T,$$

$$u = \frac{v}{\|v\|} = \frac{1}{\sqrt{6}}(-1, -2, -1)^T = (-0.408248, -0.816497, -0.408248)^T$$

$$Q_1 = I_3 - 2uu^T = I_3 - \frac{2}{\sqrt{6}\sqrt{6}} \begin{bmatrix} -1 \\ -2 \\ -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -1 & -2 & -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.666667 & -0.666667 & -0.333333 \\ -0.666667 & -0.333333 & -0.666667 \\ -0.333333 & -0.666667 & 0.666667 \end{bmatrix}$$



Passo 2: Determinemos  $A_2$  e  $A'_2$ :

$$A_2 = Q_1 A_1 = \begin{bmatrix} 3 & 0 & -1 \\ 0 & -2 & 2 \\ 0 & 1 & 3 \end{bmatrix} \Rightarrow A'_2 = \begin{bmatrix} -2 & 2 \\ 1 & 3 \end{bmatrix}$$

Passo 3: Desde que  $n = 3$ , então  $n - 1 = 2$  e  $k = 2$ . Ou seja, vamos a repetir os Passos 1 e 2 para  $A'_2$ .

Passo 1: Para  $x = A'_2(:, 1) = (-2, 1)^T$ , temos que  $e_1 = (1, 0)^T$

$$\alpha_2 = \|x\|_2 = \sqrt{5} = 2.23607, \quad v = x - \alpha_2 e_1 = (-2 - \sqrt{5}, 1)^T, \\ u = \frac{v}{\|v\|} = \frac{1}{\sqrt{10+4\sqrt{5}}}(-2 - \sqrt{5}, 1)^T = (-0.973249, 0.229753)^T$$

$$Q'_2 = I_2 - 2uu^T = \begin{bmatrix} -0.894427 & 0.447214 \\ 0.447214 & 0.894427 \end{bmatrix} \Rightarrow Q_2 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -0.894427 & 0.447214 \\ 0 & 0.447214 & 0.894427 \end{bmatrix}$$

Passo 2: Determinemos  $A_3$  e  $A'_3$ :

$$A_3 = Q_2 A_2 = \begin{bmatrix} 3 & 0 & -1 \\ 0 & 2.23607 & -0.447214 \\ 0 & 0 & 3.57771 \end{bmatrix} \Rightarrow A'_3 = [3.57771]$$

Portanto,

$$Q = Q_1 Q_2 = \begin{bmatrix} 0.666667 & 0.447214 & -0.596285 \\ -0.666667 & 0 & -0.745356 \\ -0.333333 & 0.894428 & 0.298142 \end{bmatrix}$$

$$R = A_3 = \begin{bmatrix} 3 & 0 & -1 \\ 0 & 2.23607 & -0.447214 \\ 0 & 0 & 3.57771 \end{bmatrix}$$

A matriz  $Q$  é ortogonal e  $R$  triangular superior, de forma que  $B = QR$  é a decomposição QR de  $B$ .

**Exemplo:**

Usando o algoritmo acima, determinemos a decomposição  $QR$  de

$$C = \begin{bmatrix} 4 & 1 & -2 & 2 \\ 1 & 2 & 0 & 1 \\ -2 & 0 & 3 & -2 \\ 2 & 1 & -2 & -1 \end{bmatrix}$$

com 6 dígitos de precisão. **Solução:** Passo 0:  $n = 4$  e  $A_1 = \begin{bmatrix} 4 & 1 & -2 & 2 \\ 1 & 2 & 0 & 1 \\ -2 & 0 & 3 & -2 \\ 2 & 1 & -2 & -1 \end{bmatrix}$

Passo 1: Para  $x = A_1(:, 1) = \begin{bmatrix} 4 \\ 1 \\ -2 \\ 2 \end{bmatrix}$  e  $e_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$  temos que

$$\blacktriangleright \alpha_1 = \|x\|_2 = \sqrt{4^2 + 1^2 + (-2)^2 + 2^2} = 5$$

$$\blacktriangleright v = x - \alpha_1 e_1 = \begin{bmatrix} 4 \\ 1 \\ -2 \\ 2 \end{bmatrix} - 5 \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \\ -2 \\ 2 \end{bmatrix}$$

$$\blacktriangleright u = \frac{v}{\|v\|_2} = \frac{1}{\sqrt{10}} \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \\ -2 \\ 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -0.316228 \\ 0.316228 \\ -0.632456 \\ 0.632456 \end{bmatrix}$$

$$\blacktriangleright Q_1 = I_4 - 2uu^T = \begin{bmatrix} 0.8 & 0.2 & -0.4 & 0.4 \\ 0.2 & 0.8 & 0.4 & -0.4 \\ -0.4 & 0.4 & 0.2 & 0.8 \\ 0.4 & -0.4 & 0.8 & 0.2 \end{bmatrix}$$

Passo 2: Determinemos  $A_2$  e  $A'_2$ :

$$A_2 = Q_1 A_1 = \begin{bmatrix} 5 & 1.6 & -3.6 & 2.2 \\ 0 & 1.4 & 1.6 & 0.8 \\ 0 & 1.2 & -0.2 & -1.6 \\ 0 & -0.2 & 1.2 & -1.4 \end{bmatrix} \Rightarrow A'_2 = \begin{bmatrix} 1.4 & 1.6 & 0.8 \\ 1.2 & -0.2 & -1.6 \\ -0.2 & 1.2 & -1.4 \end{bmatrix}$$

Passo 3: Desde que  $n = 4$ , então  $n - 1 = 3$  e  $k = 2, 3$ ,

Para  $k = 2$ :

► Vamos a repetir os Passos 1 e 2 para  $A'_2$ .

Passo 1: Para  $x = A'_2(:, 1) = (1.4, 1.2, -0.2)^T$ , temos que  $e_1 = (1, 0, 0)^T$

$$\alpha_2 = \|x\|_2 = 1.85472, \quad v = x - \alpha_2 e_1 = (-0.454724, 1.2, -0.2)^T, \\ u = \frac{v}{\|v\|} = (-0.350122, 0.923959, -0.153993)^T$$

$$Q'_2 = I_3 - 2uu^T = \begin{bmatrix} 0.754829 & 0.646997 & -0.107833 \\ 0.646997 & -0.707402 & 0.284567 \\ -0.107833 & 0.284567 & 0.952572 \end{bmatrix}$$

$$\Rightarrow Q_2 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0.754829 & 0.646997 & -0.107833 \\ 0 & 0.646997 & -0.707402 & 0.284567 \\ 0 & -0.107833 & 0.284567 & 0.952572 \end{bmatrix}$$

Passo 2: Determinemos  $A_3$  e  $A'_3$ :

$$A_3 = Q_2 A_2 = \begin{bmatrix} 5 & 1.6 & -3.6 & 2.2 \\ 0 & 1.85472 & 0.948928 & -0.280365 \\ 0 & 0 & 1.51816 & 1.25105 \\ 0 & 0 & 0.913641 & -1.87517 \end{bmatrix} \Rightarrow A'_3 = \begin{bmatrix} 1.51816 & 1.25105 \\ 0.913641 & -1.87517 \end{bmatrix}$$

Para  $k = 3$ :

► Vamos a repetir os Passos 1 e 2 para  $A'_3$ .

Passo 1: Para  $x = A'_3(:, 1) = (1.51816, 0.913641)^T$ , temos que  $e_1 = (1, 0)^T$

$$\alpha_3 = \|x\|_2 = 1.77187, \quad v = x - \alpha_3 e_1 = (-0.253718, 0.913641)^T, \\ u = \frac{v}{\|v\|} = (-0.267574, 0.963537)^T$$

$$Q'_3 = I_2 - 2uu^T = \begin{bmatrix} 0.856808 & 0.515636 \\ 0.515636 & -0.856808 \end{bmatrix} \Rightarrow Q_3 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0.856808 & 0.515636 \\ 0 & 0 & 0.515636 & -0.856808 \end{bmatrix}$$

Passo 2: Determinemos  $A_4$  e  $A'_4$ :

$$A_4 = Q_3 A_3 = \begin{bmatrix} 5 & 1.6 & -3.6 & 2.2 \\ 0 & 1.85472 & 0.948928 & -0.280365 \\ 0. & 0 & 1.77187 & 0.105 \\ 0 & 0 & 0 & 2.25175 \end{bmatrix} \Rightarrow A'_4 = [2.25175]$$

Portanto,

$$Q = Q_1 Q_2 Q_3 = \begin{bmatrix} 0.8 & -0.150966 & 0.5775 & 0.0608586 \\ 0.2 & 0.905795 & -0.0787501 & 0.365149 \\ -0.4 & 0.345065 & 0.695625 & -0.486864 \\ 0.4 & 0.194099 & -0.42 & -0.791155 \end{bmatrix}$$

$$R = A_4 = \begin{bmatrix} 5 & 1.6 & -3.6 & 2.2 \\ 0 & 1.85472 & 0.948928 & -0.280365 \\ 0 & 0 & 1.77187 & 0.105 \\ 0 & 0 & 0 & 2.25175 \end{bmatrix}$$

A matriz  $Q$  é ortogonal e  $R$  triangular superior, de forma que  $C = QR$  é a decomposição QR de  $C$ .

## Bibliografia

1. *Álgebra Linear e suas aplicações*; Strang, G., Cengage Learning, 4<sup>o</sup> Edição, 2010.
2. *Álgebra Linear*; Poole, D., Thomson Learning, 2004.
3. *Matrix Computations*; Golub, G., Van Loan, C.F., Johns Hopkins University Press, 4<sup>o</sup> Edição, 2012.
4. *Applied Numerical Linear Algebra*; Demmel, J., SIAM, 1997.
5. *Introduction to Applied Linear Algebra*; Boyd, S., Vandenberghe, L., Cambridge University Press, 1<sup>o</sup> Edição, 2018.
6. *Numerical Linear Algebra with Julia*; Darve, E., Wootters, M., SIAM, 1<sup>o</sup> Edição, 2021.
7. *Linear Algebra and Optimization for Machine Learning*; Aggarwal, C. C., Springer, 1<sup>o</sup> Edição, 2020.
8. *Algoritmos Numéricos*; Campos, F.F. filho, LTC, 3 Edição, 2018.