СОГЛАСОВАНО	УТВЕРЖДАЮ		
Сторона ЗАКАЗЧИКА	Сторона ИСПОЛНИТЕЛЯ		
	<u>Профессор кафедры</u> <u>ИАНИ ННГУ, д.т.н.</u>		
Д. В. Попов «»2022 г.			

ПРОГРАММНОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ ДЛЯ РЕШЕНИЯ ЗАДАЧИ РЕДУКЦИИ ПРОСТРАНСТВА МНОГОМЕРНЫХ ФУНКЦИЙ

Руководство программиста

Этап 2. Разработка программной документации

ОКР «РАЗРАБОТКА НЕЙРОННОЙ СЕТИ СПЕЦИАЛЬНОГО ВИДА (АВТОЭНКОДЕРА) ДЛЯ РЕШЕНИЯ ЗАДАЧИ РЕДУКЦИИ ПРОСТРАНСТВА МНОГОМЕРНЫХ ФУНКЦИЙ»

(Шифр ПО «Епс»)

Ответственный исполнитель			
		В.А. Куликов	
«		2022 г.	

АННОТАЦИЯ

Руководство программиста представляет собой информацию по содержанию, правилам работы и настройки программы «Епс». Программа выполняет запуски разного типа автоэнкодеров над различными функциями, подсчитывает ошибку и выводит результаты работы в выходные файлы.

Содержание

1.	Общие сведения о программе	. 4
	Характеристики программы.	
	Обращение к программе	
	Входные и выходные данные.	

1. Общие сведения о программе.

1.1. Назначение программы.

ПО «Епс» предназначен для решения задачи редукции пространства многомерных функций.

1.2. Функции программы.

ПО «Enc» выполняет следующие операции:

- Считывание параметров выполнения программы из консоли.
- Считывание параметров и весов для автоэнкодера, при условии наличия файлов, содержащих эту информацию.
- Генерация случайных данных для параметров функции одним из трех методов.
- Обучение автоэнкодеров.
- Оптимизация параметров автоэнкодера методом полного перебора (не используется из-за долгого времени работы).
- Оптимизация параметров автоэнкодера алгоритмом эффективной глобальной оптимизации.
- Запуск автоэнкодеров на параметрах, полученных из входных файлов.
- Запись в файлы параметров и весов, полученных при обучении автоэнкодера.
- Сохранение диаграмм отклонений для каждого из параметров.

1.3.Системные требования.

Для функционирования ПО «Enc» ПЭВМ должны удовлетворять следующим требованиям: процессор Ryzen 5 или Intel i5, видеокарта GTX 1050Ti, оперативная память не менее 8 ГБ DDR4, HDD не менее 124 GB, клавиатура, мышь, интернет-доступ.

ПО «Enc» должно быть работоспособно при установленном python3, numpy, smt, tensorflow, sobol_seq, keras.

2. Характеристики программы.

ПО «Enc» является консольным приложением. Все возможные параметры для передачи в командную строку описаны в разделе «Обращение к программе». Основные характеристики ПО «Enc»:

- 1. Программа состоит из следующих модулей:
- DataGenerator Данный класс генерирует случайные данные для параметров функции тремя различными способами: полностью случайно в пределах области определения, методом sobol, методом латинского гиперкуба LSH.
- Normalizer модуль, реализующий класс нормировки/денормировки данных.
- Function модуль реализует класс функции, а также содержит стандартные функции func_1, func_2, func_3, func_4.
- AutoEncoder_class модуль содержит класс автоэнкодера и позволяет создать автоэнкодеры всех типов, а также содержит все необходимые функции для работы автоэнкодера.
- Optimizer модуль содержит класс оптимизации параметров автоэнкодера, который по результатам запусков автоэнкодеров, определяет лучшие параметры для выбранной функции.
- Error_class модуль реализует класс подсчета ошибки на основе средней абсолютной ошибки.
- Calculate_error модуль, предназначенный для запуска из консоли и вывода ошибок.
- Training_model модуль, предназначенный для запуска из консоли и обучения автоэнкодеров.
 - 2. Сохранение параметров автоэнкодеров осуществляется в файлы .txt (Saved Models/Params). Сохранение весов автоэнкодеров осуществляется в файлы .h5 (Saved Models/Weights). Сохранение графиков ошибок для автоэнкодеров с различными параметрами осуществляется в файлы .png (Saved Models/Graphs).
 - 3. Валидация результатов обучения оценивается с помощью ПМ Calculate_error.
 - 4. Основные функции программы:
- Обучение автоэнкодера для выбранной функции.

• Запуск автоэнкодера на готовых параметрах и весах, а также вывод опибок.

3. Обращение к программе.

Высокоуровневый дизайн представленный на рисунке 1 имеет два сценария запуска:

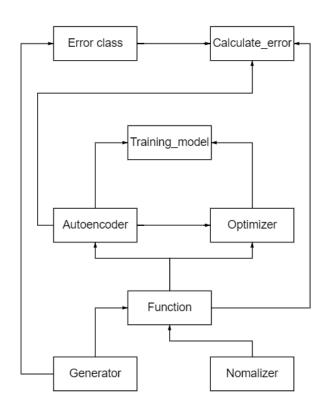


Рисунок 1 – Высокоуровневый дизайн.

Сценарий 1. Обучение автоэнкодера.

Для запуска программы необходимо:

- открыть командную строку ОС;
- перейти в директорию с исполняемым файлом программы командой:

>cd C:\Users\{ИМЯ_ПОЛЬЗОВАТЕЛЯ}\encoderProject\Code\Scripts

• прописать команду:

> python3.9 training_models.py [-h] [-f {func_1, func_2, func_3, func_4, all}] [-a {dense, deep, vae, all}] [-i [ITER], --iter [ITER]]

Сначала вызывается скрипт training_models.py, затем прописываются возможные аргументы:

«-h» – на консоль выводится все возможные аргументы

«-f» – выбор функции нейронной сети

- func 1
- func 2
- func 3
- func 4
- all

«-а» – выбор автоэнкодера для нейронной сети, где

- dense сжимающий автоэнкодер
- deep глубокий автоэнкодер
- vae вариационный автоэнкодер
- all использование всех автоэнкодеров для обучения

«-i» — Количество эпох подбора гиперпараметров автоэнкодера (по умолчанию 25)

Описание работы программных модулей:

- 1. Пользователь вводит:
 - > python3.9 training_models.py [-h] [-f {func_1, func_2, func_3, func_4, all}] [-a {dense, deep, vae, all}] [-i [ITER], --iter [ITER]]
- 2. В модуле training_model создается экземпляр тестируемой функции.
- 3. В модуле training_model создается экземпляр класса-оптимизатора.
- 4. В модуле optimize_class происходит генерация параметров и нормировка данных.
- 5. В модуле класса-оптимизатора создается экземпляр класса автоэнкодера с выбранными параметрами.
- 6. Класс-оптимизатор начинает подбор параметров.
- 7. Класс-опримизатор производит обучение автоэнкодеров с выбранными параметрами и подает на выход наилучшую по отклонению комбинацию параметров автоэнкодера.
- 8. Класс-оптимизатор сохраняет веса и параметры автоэнкодеров в файлы.

Сценарий 2. Подсчет ошибки и вывод графиков.

1. Пользователь вводит:

- > python3.9 calculate_error.py [-h] [-f {func_1, func_2, func_3, func_4, all}] [-a {dense, deep, vae, all}]
- 2. В модуле calculate_error создается экземпляр тестируемой функции.
- 3. В модуле calculate_error создается экземпляр класса автоэнкодера с выбранными параметрами и загруженными весами.
- 4. В модуле calculate_error создается экземпляр класса подсчета ошибки.
- 5. С помощью модуля error_class производится подсчет средних общих ошибок и ошибок по параметрам.
- 6. В модуле error_class сохраняется график отклонений по параметрам.

4. Входные и выходные данные.

Согласно сценариям обращения к программе, существуют два сценария, которые порождают входные/выходные данные.

Сценарий 1.

Входные параметры:

- Выбранный тип функции
- Выбранный тип автоэнкодера
- Количество эпох.

Выходные параметры:

Файлы с весами обученного автоэнкодера представлены на рисунке 2.

• Веса обученного автоэнкодера.

Имя	Дата изменения	Тип	Размер
func_1_ego_dense_8_4.h5	16.01.2022 19:06	Файл "Н5"	15 KG
func_1_ego_dense_8_5.h5	16.01.2022 19:06	Файл "Н5"	15 KB
func_1_ego_dense_8_6.h5	16.01.2022 19:05	Файл "Н5"	15 KB
func_1_ego_dense_8_7.h5	14.01.2022 18:55	Файл "Н5"	15 KB
readme.txt	14.01.2022 14:58	Текстовый докум	1 KE

Рисунок 2. - Файлы с весами обученного автоэнкодера.

• Оптимальные гиперпараметры автоэнкодера по итогам процесса оптимизации параметров показаны на рисунке 3.

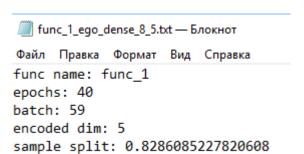


Рисунок 3 – Оптимальные гиперпараметры автоэнкодера

Сценарий 2.

Входные параметры:

- Веса обученного автоэнкодера.
- Оптимальные параметры автоэнкодера по итогам процесса оптимизации параметров.
- Выбранный тип функции.
- Выбранный тип автоэнкодера.

Выходные параметры:

• Графики отклонений по параметрам показаны на рисунке 4.

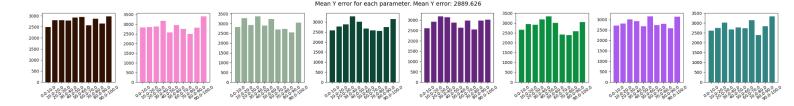


Рисунок 4 – Графики отклонений по параметрам