

# *Mathématiques Préparatoires II*

Ce document est une synthèse du cours de mathématiques dispensé par M. Jean-François Mallordy en classe préparatoire au lycée Blaise Pascal, Clermont-Ferrand en 2022-2023. Il s'agit d'un complément au cours de Maths Spé et ne saurait en aucun cas y être un quelconque remplacement !

---

*Paris, 2024*

Mis en forme par  
Émile Sauvat  
emile.sauvat@ens.psl.eu

# Chapitres

22 Suites et séries	3
23 Limites et continuité	13
24 Dérivation et intégration	28
25 Suites de fonctions	37

# Chapitre 22

## Suites et séries

On considèrera comme acquis en sup les cas réel et complexe : Notamment :  
-> Théorème des gendarmes                      -> Théorème de la limite monotone

### Contenu

<b>22.1 Norme</b>	<b>4</b>
22.1.1 Généralités	4
Norme	4
Distance	4
Boule ouverte et fermée	4
Segment et ensemble convexe	4
22.1.2 Normes euclidiennes	5
22.1.3 Exemple de normes	5
Norme $N_\infty$	5
Norme $N_1$	5
Norme $N_2$	5
<b>22.2 Suites</b>	<b>5</b>
Suite convergente	5
Suite bornée	6
Suite extraite	6
Valeur d'adhérence	6
<b>22.3 Normes équivalentes</b>	<b>7</b>
22.3.1 Définition	7
22.3.2 Cas de espaces de dimension fini	7
<b>22.4 Comparaisons asymptotiques</b>	<b>8</b>
Négligeabilité	8
Domination	8
Équivalence	8
<b>22.5 Séries dans un K espace vectoriel de dimension finie</b>	<b>8</b>
Sommes partielles	8
Série convergente	9
Divergence grossière	9
Convergence absolue	9
<b>22.6 Complément sur les séries numériques</b>	<b>10</b>
22.6.1 Règle de <u>Dalembert</u>	10
22.6.2 Séries alternées	10
Défnition	10
22.6.3 Sommation des relations de comparaisons	11
<b>22.7 Produit de deux séries absolument convergentes</b>	<b>11</b>
Produit de <u>Cauchy</u>	11
<b>22.8 Dualité série-suite</b>	<b>12</b>

## 22.1 Norme

### 22.1.1 Généralités

**Norme** Une norme sur  $E$  est une application  $N : E \rightarrow \mathbf{R}$  vérifiant :

- $\forall x \in E, N(x) = 0_{\mathbf{R}} \Leftrightarrow x = 0_E$
- $\forall x \in E, \forall \lambda \in \mathbf{K}, N(\lambda.x) = |\lambda| N(x)$
- $\forall x, y \in E, N(x + y) \leq N(x) + N(y)$

**Lemme 22.1.1.**

Soit  $(E, N)$  un espace vectoriel normé,  
On a  $N \geq 0$  (i.e.  $\forall x \in E, N(x) \geq 0$ )

**Distance** Une distance sur  $X$  est une application  $d : X^2 \rightarrow \mathbf{R}$  vérifiant :

- $\forall x, y \in E, d(x, y) = 0 \Leftrightarrow x = y$
- $\forall x, y \in E, d(x, y) = d(y, x)$
- $\forall x, y, z \in E, d(x, z) \leq d(x, y) + d(y, z)$

**Lemme 22.1.2.**

Soit  $(E, N)$  un espace vectoriel normé.  
Si  $\forall (x, y) \in E^2, d(x, y) = N(x - y)$  alors  $d$  est une distance sur  $E$ .

**Boule ouverte et fermée** Soient  $a \in E, r \in \mathbf{R}$  On pose

$$B(a, r) = \{x \in E \mid d(x, a) < r\} \quad B_f(a, r) = \{x \in E \mid d(x, a) \leq r\}$$

Les boules ouverte et fermée de centre  $a$  et de rayon  $r$ .

**Segment et ensemble convexe** Soit  $E$  un  $\mathbf{K}$  espace vectoriel quelconque

- > Pour  $(a, b) \in E^2$  on définit le segment :  $[a, b] = \{(1 - t)a + tb \mid t \in [0, 1]\}$
- >  $C \subset E$  est dit convexe si  $\forall (a, b) \in C^2, [a, b] \subset C$

**Lemme 22.1.3.**

Dans  $E$  un EVN quelconque les boules sont convexes

### 22.1.2 Normes euclidiennes

Ici  $E$  est un  $\mathbb{R}$  espace vectoriel muni d'un produit scalaire\*

$$\Phi : \left( \begin{array}{ccc} E^2 & \longrightarrow & \mathbb{R} \\ (x, y) & \longmapsto & \langle x | y \rangle \end{array} \right)$$

On a alors par théorème†,  $x \mapsto \sqrt{\langle x | x \rangle}$  est une norme sur  $E$ . On notera

$$\|x\|_2 = N_2(x) = \sqrt{\langle x | x \rangle}$$

Note. L'inégalité triangulaire pour  $\|\cdot\|_2$  est dite inégalité de Minkovsky

**Lemme 22.1.4.**

Si  $E = \mathbb{C}^n$ ,  $z = (z_1, \dots, z_n)$ ,  $N(z) = \sqrt{\sum_{k=1}^n |z_k|^2}$  est une norme

**Lemme 22.1.5.**

$E = \mathcal{C}^0([a, b], \mathbb{C})$  Soit  $f \in E$  on pose  
 $N(f) = \sqrt{\int_a^b |f(x)|^2 dx}$  alors  $N$  est une norme sur  $E$

### 22.1.3 Exemple de normes

**Norme  $N_\infty$  :**

Dans  $E = K^n$  soit  $x = (x_1, \dots, x_n)$ ,  $N_\infty(x) = \max_{i \in [1, n]} |x_i|$

Dans  $E = \mathcal{C}^0([a, b], K)$  soit  $f \in E$ ,  $N_\infty(f) = \sup_{x \in [a, b]} |f(x)|$

**Norme  $N_1$  :**

Dans  $E = K^n$  soit  $x = (x_1, \dots, x_n)$ ,  $N_1(x) = \sum_{i=1}^n |x_i|$

Dans  $E = \mathcal{C}^0([a, b], K)$  soit  $f \in E$ ,  $N_1(f) = \int_a^b |f(x)| dx$

**Norme  $N_2$  :**

Dans  $E = K^n$  soit  $x = (x_1, \dots, x_n)$ ,  $N_2(x) = \sqrt{\sum_{i=1}^n x_i^2}$

Dans  $E = \mathcal{C}^0([a, b], K)$  soit  $f \in E$ ,  $N_2(f) = \sqrt{\int_a^b (f(x))^2 dx}$

## 22.2 Suites

**Suite convergente** Soit  $u = (u_n)_{n \in \mathbb{N}} \in E^{\mathbb{N}}$  et  $\ell \in E$ . On dit que  $u$  converge vers  $\ell$  et on note

$$u_n \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} \ell \text{ ssi } \forall \varepsilon > 0, \exists n_0 \in \mathbb{N} : \forall n \geq n_0, d(u_n, \ell) < \varepsilon$$

**Lemme 1 : Unicité de la limite.**

Si  $\begin{array}{l} u_n \xrightarrow{n} \ell_1 \in E \\ u_n \xrightarrow{n} \ell_2 \in E \end{array}$  Alors  $\ell_1 = \ell_2$

\*. Un produit scalaire est une forme bilinéaire symétrique définie positive

†. Voir cours de sup

*Démonstration.* Par l'absurde, on suppose  $\ell_1 \neq \ell_2$ .

Soit  $\varepsilon = \frac{1}{2}d(\ell_1, \ell_2) > 0$  On a alors  $\begin{matrix} n_1 \in \mathbf{N} : \forall n \geq n_1, d(u_n, \ell_1) < \varepsilon \\ n_2 \in \mathbf{N} : \forall n \geq n_2, d(u_n, \ell_2) < \varepsilon \end{matrix}$  et soit  $p = \max(n_1, n_2)$

$d(\ell_1, \ell_2) \leq d(\ell_1, u_p) + d(\ell_2, u_p) < 2\varepsilon = d(\ell_1, \ell_2)$  impossible □

**Lemme 22.2.1.**

Soit  $(u_n)_{n \in \mathbf{N}} \in E^{\mathbf{N}}$ ,  $\ell \in E$  Alors  $u_n \xrightarrow[n]{} \ell \Leftrightarrow \|u_n - \ell\| \xrightarrow[n]{} 0$

*Démonstration.* Notons  $v_n = \|u_n - \ell\|$  et  $\lambda = 0$  Alors  $d(u_n, \ell) = \|u_n - \ell\| = v_n = \|v_n - \lambda\| = d(v_n, \lambda)$

or  $u_n \xrightarrow[n]{} \ell \Leftrightarrow \text{ssi} : \forall \varepsilon > 0, \exists n_0 \in \mathbf{N} : \forall n \geq n_0, d(u_n, \ell) < \varepsilon \Rightarrow d(v_n, \lambda) < \varepsilon \Rightarrow v_n \xrightarrow[n]{} 0$  □

**Lemme 22.2.2.**

Soient  $u_n, v_n \in E^{\mathbf{N}}$  et  $\lambda \in K$  si on a  $u_n \xrightarrow[n]{} \alpha$  et  $v_n \xrightarrow[n]{} \beta$   
Alors  $\lambda u_n + v_n \xrightarrow[n]{} \lambda \alpha + \beta$

**Lemme : Inégalité triangulaire renversée.**

Soit  $x, y \in E$  alors  $|N(x) - N(y)| \leq N(x - y)$

*Démonstration.*  $N(x) \leq N(x - y) + N(y) \Rightarrow \underbrace{N(x) - N(y)}_{t \in \mathbf{R}} \leq N(x - y)$

On conclut alors par argument de symétrie. □

**Lemme 22.2.3.**

Soit  $u_n \in E^{\mathbf{N}}$ ,  $\alpha \in K$  on a  $u_n \xrightarrow[n]{} \alpha \Rightarrow \|u_n\| \xrightarrow[n]{} \|\alpha\|$

Attention ! La réciproque est fausse !

**Suite bornée** Soit  $(u_n)_{n \in \mathbf{N}} \in E^{\mathbf{N}}$  on dit que  $(u_n)$  est bornée si  $\exists M \in \mathbf{R} : \forall n \in \mathbf{N}, \|u_n\| \leq M$ .

**Lemme 22.2.4.**

Toute suite  $(u_n)_{n \geq 0} \in E^{\mathbf{N}}$  convergente est bornée

**Lemme 22.2.5.**

On suppose  $\begin{cases} \lambda_n \xrightarrow[n]{} \mu \in K \\ u_n \xrightarrow[n]{} v \in E \end{cases}$  Alors  $\lambda_n u_n \xrightarrow[n]{} \mu v$

**Suite extraite** Soit  $u \in E^{\mathbf{N}}$  on appelle suite extraite (ou sous-suite) de  $u$  toute suite  $(u_{\varphi(n)})_{n \in \mathbf{N}}$  où  $\varphi : \mathbf{N} \rightarrow \mathbf{N}$  est une extractrice (injection croissante)

NB : en fait  $(v_n)_{n \geq 0} = (u_{\varphi(n)})_{n \geq 0} \Leftrightarrow v = u \circ \varphi$

**Valeur d'adhérence**  $\ell \in E$  est une valeur d'adhérence de  $u$  s'il existe une suite extraite de  $u$  qui converge vers  $\ell$ . On notera  $\mathcal{V}_u$  l'ensemble des valeurs d'adhérence de  $u$ .

**Théorème 22.2.6.**

Soit  $u \in E^{\mathbb{N}}$  si  $u$  converge vers  $\ell \in K$  alors toute suite extraite de  $u$  converge vers  $\ell$

*Démonstration.* Soit  $\varphi : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$  une extractrice et  $(v_n)_{n \geq 0} = (u_{\varphi(n)})_{n \geq 0}$ . Soit  $\varepsilon > 0$  et  $n_0 \in \mathbb{N} : \forall n \geq n_0, d(u_n, \ell) < \varepsilon$  donc  $\varphi(n) \geq n_0$  et ainsi  $d(u_{\varphi(n)}, \ell) < \varepsilon$  et  $v_n \xrightarrow{n} \ell$   $\square$

**Corollaire.**

Toute suite admettant au moins 2 valeurs d'adhérence est divergente

## 22.3 Normes équivalentes

### 22.3.1 Définition

Soit  $E$  un  $K$  espace vectoriel,  $N$  et  $N'$  deux normes sur  $E$ .  $N$  et  $N'$  sont dites équivalentes ( $N \sim N'$ ) si  $\exists \alpha, \beta \in \mathbb{R} : \alpha N \leq N' \leq \beta N$

*Note.* On peut aussi l'écrire  $N' \leq \beta N$  et  $N \leq \frac{1}{\alpha} N'$

**Lemme 22.3.1.**

Soit  $N, N'$  des normes équivalentes sur  $E$ ,  $u \in E^{\mathbb{N}}$ ,  $\ell \in E$  alors  
 1)  $u_n \xrightarrow{n} \ell$  dans  $(E, N) \Leftrightarrow u_n \xrightarrow{n} \ell$  dans  $(E, N')$   
 2)  $u$  est bornée dans  $(E, N) \Leftrightarrow u$  est bornée dans  $(E, N')$

**Lemme 22.3.2.**

Sur  $K^n$ ,  $N_1$ ,  $N_2$  et  $N_\infty$  sont équivalentes et plus précisément  

$$N_\infty \leq N_1 \leq \sqrt{n} N_2 \leq n N_\infty$$

### 22.3.2 Cas de espaces de dimension fini

*Rappel.* Un espace vectoriel  $E$  est de dimension finie s'il existe une famille d'éléments de  $E$  libre et génératrice, c'est alors une base de  $E$ .

**Théorème 22.3.3.**

Sur un  $K$ -ev de dimension finie, toutes les normes sont équivalentes.

Sera démontré ultérieurement.

**Corollaire.**

Dans un  $K$  espace vectoriel de dimension finie, la notion de convergence ne dépend pas de la norme.

Attention ! C'est faux en dimension quelconque !

**Lemme 22.3.4.**

Soit  $E$  de dimension finie et  $e = (e_1, \dots, e_p)$  une base de  $E$ .  
 Soit  $(x_n)_{n \geq 0} \in E^{\mathbb{N}}$  et  $\alpha \in E$ . On écrit  $\begin{cases} x_n = x_{1,n}e_1 + \dots + x_{p,n}e_p \\ \alpha = \alpha_1e_1 + \dots + \alpha_pe_p \end{cases}$   
 On a alors  $x_n \xrightarrow{n} \alpha \Leftrightarrow \forall k \in \llbracket 1, p \rrbracket, x_{k,n} \xrightarrow{n} \alpha_k$

**Théorème 22.3.5.**

Soient  $p, q, r \in \mathbb{N}^*$   $\left\{ \begin{array}{l} A_n \xrightarrow[n]{n} A \text{ dans } \mathcal{M}_{p,q}(\mathbb{R}) \\ B_n \xrightarrow[n]{n} B \text{ dans } \mathcal{M}_{q,r}(\mathbb{R}) \end{array} \right. \quad \text{Alors } A_n B_n \xrightarrow[n]{n} AB$

*Démonstration.* Soit  $(i, j) \in \llbracket 1, p \rrbracket \times \llbracket 1, r \rrbracket$

$$(A_n B_n)_{i,j} = \sum_{k=1}^q \underbrace{(A_n)_{i,k}}_{\rightarrow a_{i,k}} \underbrace{(B_n)_{k,j}}_{\rightarrow b_{k,j}} \xrightarrow[n]{n} \sum_{k=1}^q a_{i,k} b_{k,j} = (AB)_{i,j} \text{ donc } A_n B_n \xrightarrow[n]{n} AB \quad \square$$

## 22.4 Comparaisons asymptotiques

Soient  $(u_n)_{n \geq n_0}, (v_n)_{n \geq n_0} \in \mathbb{C}^{\mathbb{N}}$

**Négligeabilité** On dit que  $u_n$  est négligeable devant  $v_n$  quand  $n \rightarrow +\infty$  noté  $u_n \underset{n \rightarrow +\infty}{=} o(v_n)$  s'il existe  $n_0 \in \mathbb{N}$  et  $(\delta_n)_{n \geq n_0}$  tel que

- $\forall n \geq n_0, u_n = \delta_n v_n$
- $\delta_n \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{} 0$

**Domination** On dit que  $u_n$  est dominée par  $v_n$  quand  $n \rightarrow +\infty$  noté  $u_n \underset{n \rightarrow +\infty}{=} O(v_n)$  s'il existe  $n_0 \in \mathbb{N}$  et  $(B_n)_{n \geq n_0}$  tel que

- $\forall n \geq n_0, u_n = B_n v_n$
- $(B_n)_{n \geq n_0}$  est bornée

**Équivalence** On dit que  $u_n$  est équivalent à  $v_n$ , noté  $u_n \sim v_n$  si :

$$u_n - v_n \underset{n \rightarrow +\infty}{=} o(v_n)$$

*Note.*  $u_n \sim v_n \Leftrightarrow u_n = v_n + o(v_n)$

## 22.5 Séries dans un K espace vectoriel de dimension finie

*Note.* On note par abus "  $\dim E < \infty$  "

Le cas scalaire est abordé en MPSI.

Soit  $u = (u_n) \in E^{\mathbb{N}}$  ; pour  $n \in \mathbb{N}$  on pose  $U_n = \sum_{k=1}^n u_k$ .

**Sommes partielles** La suite  $(U_n)$  est dite suite des sommes partielles associée à  $u$ .



**Série convergente** On dit que la série de terme général  $u_n$  converge si  $(U_n)$  converge.

Dans ce cas on pose  $\sum_0^{+\infty} = \lim_{n \rightarrow +\infty} U_n \in E$

**Lemme 22.5.1.**

$(\sum u_n \text{ converge}) \Rightarrow (u_n \xrightarrow{n} 0)$

Attention ! La réciproque est fausse ! (ex :  $(H_n)$ )

**Divergence grossière** Lorsque  $u_n \not\xrightarrow{n} 0$ , la série  $\sum u_n$  est dite grossièrement divergente " $\sum u_n$  DVG" ainsi :  $(\sum u_n \text{ DVG} \Rightarrow \sum u_n \text{ DV})$

**Théorème : Reste d'une série convergente.**

On suppose  $\sum u_n$  converge, on note  $S = \sum_{n=0}^{\infty} u_n$  la "limite de la somme" et  $R_n = \sum_{k=n+1}^{+\infty} u_k$  le "reste d'ordre  $n$ ".

Alors  $\begin{cases} \forall n \in \mathbb{N}, S = U_n + R_n \\ R_n \rightarrow 0 \end{cases}$

*Démonstration.* bien-fondé ?

Soit  $n \in \mathbb{N}$  pour  $m \geq n+1$ ,  $\sum_{k=n+1}^m u_k = U_m - U_n \xrightarrow{m} S - U_n$  donc  $R_n$  existe avec  $R_n = S - U_n$   
d'où  $S = U_n + R_n$  puis  $R_n = S - U_n \rightarrow S - S = 0$  □

**Lemme 22.5.2.**

Soit  $(u_n), (v_n) \in E^{\mathbb{N}}$  et  $\lambda \in K$

On suppose que  $\sum u_n$  et  $\sum v_n$  convergent alors :

->  $\sum \lambda u_n + v_n$  converge

->  $\sum_{n=0}^{\infty} \lambda u_n + v_n = \lambda \sum_{n=0}^{\infty} u_n + \sum_{n=0}^{\infty} v_n$

**Convergence absolue** Soit  $(u_n) \in E^{\mathbb{N}}$  on dit que  $\sum u_n$  converge absolument si  $\sum \|u_n\|$  converge.

*Note.* Vu  $\dim E < \infty$ , ceci ne dépend pas du choix de la norme

**Théorème 22.5.3.**

Dans un  $K$  espace vectoriel de dimension finie, toute série absolument convergente est convergente "CVA  $\Rightarrow$  CV"

Sera démontré ultérieurement.\*

Attention ! Faux dans un EVN quelconque !

**Lemme 22.5.4.**

Soit  $(E, N)$  un  $K$  espace vectoriel normé de dimension finie

On suppose que  $\sum u_n$  CVA. Alors  $\|\sum_{n=0}^{\infty} u_n\| \leq \sum_{n=0}^{\infty} \|u_n\|$

\*. TODO : add ref

## 22.6 Complément sur les séries numériques

*Rappel.* Soit  $z \in \mathbb{C}$  alors  $\sum z^n$  CV  $\Rightarrow |z| < 1$

-> Lorsque  $|z| < 1$  on a  $\sum_{n=0}^{\infty} z^n = \frac{1}{1-z}$

-> On définit  $\exp(z) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{z^n}{n!}$

### 22.6.1 Règle de Dalembert

**Théorème : Règle de Dalembert.**

Soit  $(u_n) \in (\mathbb{C}^*)^{\mathbb{N}}$

On suppose l'existence de  $\ell \in \mathbb{R} \cup \{+\infty\}$  tel que  $\left| \frac{u_{n+1}}{u_n} \right| \rightarrow \ell$

Alors :

- 1)  $\ell < 1 \Rightarrow \sum u_n$  CVA
- 2)  $\ell > 1 \Rightarrow \sum u_n$  DVG

*Démonstration.* 1) On suppose  $\ell < 1$  et on note  $r_n = \left| \frac{u_{n+1}}{u_n} \right|$ . On pose  $\theta \in [\ell, 1]$  et  $\varepsilon = \theta - \ell$   
On a alors

$\exists n_0 \in \mathbb{N} : \forall n \geq n_0, |r_n - \ell| < \varepsilon$  soit en particulier  $r_n < \ell + \varepsilon = \theta$  Ainsi  $\forall n \geq n_0, |u_{n+1}| < \theta |u_n|$

et  $|u_n| \leq \theta^{n-n_0} |u_{n_0}|$  (REC) On a alors  $\forall n \geq n_0, |u_n| \leq \underbrace{\theta^{-n_0} |u_{n_0}|}_{\text{cte}} \theta^n$  or  $\sum \theta^n$  converge

car  $\theta \in ]0, 1[$

donc par théorème de comparaison  $\sum |u_n|$  converge.

2) On suppose  $\ell > 1$  et on fixe  $\theta \in \mathbb{R}$  tel que  $1 < \theta < \ell$ , on a alors  $\exists n_0 \in \mathbb{N} : \forall n \geq n_0, r_n > \theta$  (..)

on obtient  $|u_n| \rightarrow +\infty$  donc  $u_n \not\rightarrow 0$  donc  $\sum u_n$  DVG □

### 22.6.2 Séries alternées

---

**Définition** La série réelle  $\sum u_n$  est dite alternée si  $\begin{cases} \forall n \in \mathbb{N}, u_n = (-1)^n |u_n| \\ \forall n \in \mathbb{N}, u_n = (-1)^{n+1} |u_n| \end{cases}$

---

**Théorème : Critère spécial des série alternées.**

Soit  $(u_n)$  une suite, on suppose

1)  $\sum u_n$  est alternée

2)  $u_n \rightarrow 0$

3)  $(|u_n|)_{n \geq 0}$  décroît.

alors  $\sum u_n$  converge et de plus,  $\forall n \in \mathbb{N}$

->  $|R_n| \leq |u_{n+1}|$

->  $R_n$  et  $u_{n+1}$  ont le même signe

->  $S$  est compris entre  $U_n$  et  $U_{n+1}$

### 22.6.3 Sommation des relations de comparaisons

**Théorème : Cas convergent.**

Soit  $(u_n), (v_n) \in \mathbb{R}^{\mathbb{N}}$  et  $v_n \geq 0, \forall n \geq n_0$ . On suppose que  $\sum u_n$  et  $\sum v_n$  converge et on pose  $R_n = \sum_{k=n+1}^{+\infty} u_k$  et  $R'_n = \sum_{k=n+1}^{+\infty} v_k$ . Alors :

- 1)  $u_n = o_{n \rightarrow +\infty}(v_n) \Rightarrow R_n = o_{n \rightarrow +\infty}(R'_n)$
- 2)  $u_n = O_{n \rightarrow +\infty}(v_n) \Rightarrow R_n = O_{n \rightarrow +\infty}(R'_n)$
- 3)  $u_n \underset{n \rightarrow +\infty}{\sim} v_n \Rightarrow R_n \underset{n \rightarrow +\infty}{\sim} R'_n$

**Théorème : Cas divergent.**

Soit  $(u_n), (v_n) \in \mathbb{R}^{\mathbb{N}}$  et  $v_n \geq 0, \forall n \geq n_0$ . On suppose que  $\sum u_n$  et  $\sum v_n$  diverge et on note  $U_n = \sum_{k=0}^n u_k$  et  $V_n = \sum_{k=0}^n v_k$ . Alors :

- 1)  $u_n = o_{n \rightarrow +\infty}(v_n) \Rightarrow U_n = o_{n \rightarrow +\infty}(V_n)$
- 2)  $u_n = O_{n \rightarrow +\infty}(v_n) \Rightarrow U_n = O_{n \rightarrow +\infty}(V_n)$
- 3)  $u_n \underset{n \rightarrow +\infty}{\sim} v_n \Rightarrow U_n \underset{n \rightarrow +\infty}{\sim} V_n$

**Théorème de Cesàro.**

Soit  $(u_n) \in \mathbb{R}^{\mathbb{N}}$

- 1) Si  $u_n \rightarrow \lambda$  avec  $\lambda \in \mathbb{R}$ , alors  $\frac{1}{n+1} \sum_{k=0}^n u_k \rightarrow \lambda$
- 2) Si  $u_n \rightarrow +\infty$  alors  $\frac{1}{n+1} \sum_{k=0}^n u_k \rightarrow +\infty$

*Démonstration.* 1) Supposons  $u_n \rightarrow \lambda$  alors  $u_n - \lambda = o(1)$ , on pose ensuite  $v_n = 1$  alors  $\sum v_n$  diverge et d'après le théorème de sommation en cas divergent

$$\sum_{k=0}^n u_k - \lambda = o\left(\underbrace{\sum_{k=0}^n 1}_{=n+1}\right) \Rightarrow \frac{1}{n+1} \left(\sum_{k=0}^n u_k\right) - \lambda \rightarrow 0$$

2) Supposons  $u_n \rightarrow +\infty$  et posons  $a_n = \frac{1}{n+1} \sum_{k=0}^n u_k$ . Soit  $A \in \mathbb{R}$  et  $A' = A + 1$ . Soit  $n_0 \in \mathbb{N} : \forall n \geq n_0, u_n > A'$ , puis pour  $n \geq n_0$  :

$$a_n = \frac{1}{n+1} \left( \underbrace{\sum_{k=0}^{n_0-1} u_k}_{=C} + \underbrace{\sum_{k=n_0}^n u_k}_{> A'(n-n_0+1)} \right) \text{ donc } a_n > \frac{C}{n+1} + A' \frac{n+1-n_0}{n+1} = A' + \frac{C-n_0 A'}{n+1}$$

Soit  $n_1 \geq n_0$  tel que  $\forall n \geq n_1, \left| \frac{C-n_0 A'}{n+1} \right| < 1$  alors  $\forall n \geq n_1, a_n > A$  d'où  $a_n \rightarrow +\infty$   $\square$

## 22.7 Produit de deux séries absolument convergentes

**Produit de Cauchy** Soient  $\sum u_n$  et  $\sum v_n$  des séries quelconques (convergentes ou non) de nombres complexes.

On pose  $\forall n \in \mathbb{N} : w_n = \sum_{i+j=n} u_i v_j = \sum_{k=0}^n u_k v_{n-k}$  (somme finie!)

La série  $\sum w_n$  est appelée produit de Cauchy de  $\sum u_n$  et  $\sum v_n$ .

**Attention !**

Lorsque  $\sum u_n$  et  $\sum v_n$  convergent on a pas forcément  $(\sum u_n) \times (\sum v_n) = \sum w_n$

**Théorème 22.7.1.**

Si  $\sum u_n$  et  $\sum v_n$  convergent absolument alors :

1)  $\sum w_n$  CVA

2)  $(\sum_{n=0}^{\infty} u_n) \times (\sum_{n=0}^{\infty} v_n) = \sum_{n=0}^{\infty} w_n$

Signalé :

**Théorème de Mertens.**

Si  $\left\{ \begin{array}{l} \sum u_n \text{ CVA} \\ \sum v_n \text{ converge} \end{array} \right.$

alors  $\sum w_n$  converge et  $(\sum_{n=0}^{\infty} u_n) \times (\sum_{n=0}^{\infty} v_n) = \sum_{n=0}^{\infty} w_n$

## 22.8 Dualité série-suite

Toute suite peut-être envisagée comme une série

Ici  $(E, N)$  est un EVN de dimension finie.

On pose  $\forall n \in \mathbb{N}^* \quad \left\{ \begin{array}{l} b_0 = a_0 \\ b_n = a_n - a_{n-1} \end{array} \right. \quad \text{On a alors pour } n \in \mathbb{N}$

$$\sum_{k=0}^n b_k = b_0 + \sum_{k=1}^n (a_k - a_{k-1}) = a_0 + a_n - a_0 = a_n \quad \text{soit} \quad a_n = \sum_{k=0}^n b_k$$

On sait ensuite que  $(a_n)$  converge si et seulement si  $\sum b_k$  converge donc

$$(a_n) \text{ converge} \Leftrightarrow \sum a_n - a_{n-1} \text{ converge}$$

★      ★      ★

# Chapitre 23

## Limites et continuité

*Cadre :  $(E, N)$  est un espace vectoriel normé quelconque et  $A \subset E$*

### Contenu

<b>23.1 Ouverts et fermés</b>	<b>14</b>
23.1.1 Intérieurs	14
Point intérieur	14
Intérieur	14
23.1.2 Ouverts	14
Définition	14
23.1.3 Fermés	15
Lois de <u>Morgan</u> :	15
Définition	15
23.1.4 Adhérence	15
Point adhérent	15
Adhérence	15
Frontière	16
Densité	17
Exemple	17
<b>23.2 Limites</b>	<b>17</b>
23.2.1 Cas général	17
Définition	17
Limite en $\pm\infty$	18
Limite infinie	18
Voisinage	18
23.2.2 Produit fini d'espaces vectoriels normés	18
Norme produit	18
<b>23.3 Continuité</b>	<b>19</b>
23.3.1 Cas général	19
Continuité en un point	19
Continuité	20
Fonction lipschitzienne	20
Distance à un ensemble	20
23.3.2 Cas des applications linéaires	21
Norme subordonnée	21
<b>23.4 Image réciproque et continuité</b>	<b>22</b>
Voisinage relatif	23
Ouvert relatif	23
Fermé relatif	23
<b>23.5 Compacité</b>	<b>24</b>
23.5.1 Compacité dans un espace vectoriel normé quelconque	24
Partie compacte	24

Continuité uniforme . . . . .	24
23.5.2 Compacité en dimension finie . . . . .	25
23.5.3 Applications aux séries en dimension finie . . . . .	26
Séries de matrices . . . . .	26
<b>23.6 Connexité par arcs . . . . .</b>	<b>26</b>
Chemin . . . . .	26
Composantes connexes . . . . .	27
Connexité par arcs . . . . .	27
Partie étoilée . . . . .	27

## 23.1 Ouverts et fermés

On considère ici  $A \subset E$  et  $\alpha \in E$

### 23.1.1 Intérieurs

#### Point intérieur

->  $\alpha$  est un dit un point intérieur à  $A$  s'il existe un réel  $r > 0$  tel que  $B(\alpha, r) \subset A$

#### Intérieur

-> On pose  $A = \{x \in E \mid x \text{ est intérieur à } A\}$  dit intérieur de  $A$

#### Lemme 23.1.1.

Soit  $A \subset E$  alors  $A \subset A$

#### Lemme : Croissance de l'intérieur.

Soit  $A, B \in E$  alors  $A \subset B \Rightarrow A \subset B$

### 23.1.2 Ouverts

**Définition** Dans  $(E, N)$  on appelle ouvert (ou partie ouverte) **toute** réunion de boules ouvertes.

#### Théorème : Caractérisation des ouverts.

Soit  $U \subset E$  alors

$(U \text{ ouvert}) \Leftrightarrow (\forall x \in U, \exists r > 0 : B(x, r) \subset U)$

*Démonstration.*

$\Leftarrow$  Pour chaque  $x \in U$ , on choisit  $r_x$  tel que  $B(x, r_x) \subset U$  alors  $U = \bigcup_{x \in U} B(x, r_x)$  donc par définition,  $U$  est un ouvert.

$\Rightarrow$  On note  $U = \bigcup B(x_i, r_i)$ , soit  $x \in U$  et  $i_0 \in I$  tel que  $x \in B(x_{i_0}, r_{i_0})$

Soit  $r = r_{i_0} - d(x, x_{i_0}) > 0$  alors  $B(x, r) \subset B(x_{i_0}, r_{i_0})$

Soit  $y \in B(x, r)$  c'est-à-dire  $d(x, y) < r$  alors

$d(y, x_{i_0}) \leq d(y, x) + d(x, x_{i_0}) < r_{i_0}$

Ainsi  $\forall x \in U, \exists r > 0 : B(x, r) \subset U$

□

**Corollaire.**

Soit  $U \subset E$  alors  $U$  ouvert  $\Leftrightarrow U \subset U \Leftrightarrow U = U$

Note.  $\mathcal{T} = \{U \subset E \mid U \text{ est ouvert}\}$  est appelé Topologie de  $(E, N)$

**Théorème 23.1.2.**

- 1) Toute réunion d'ouvert est un ouvert.
- 2) Toute intersection finie d'ouvert est un ouvert.

*Démonstration.* On démontre la deuxième assertion

-> Cas de l'intersection vide :  $\bigcap \emptyset = E$

-> Cas de 2 ouverts : Soit  $A, B$  deux ouverts de  $E$ , soit  $x \in A \cap B$ , on a  $\exists r_1, r_2 > 0$  tels que  $B(x, r_1) \subset A$  et  $B(x, r_2) \subset B$  alors soit  $r = \min(r_1, r_2)$ ,  $B(x, r) \subset A \cap B$  et par le théorème de caractérisation des ouverts,  $A \cap B$  est un ouvert

-> Cas de  $p$  ouverts,  $p \in \mathbb{N}^*$  : par récurrence sur  $p$  avec le cas  $p = 2$  □

**23.1.3 Fermés**

**Lois de Morgan :**  ${}^c\left(\bigcap_{i \in I} A_i\right) = \bigcup_{i \in I} {}^c A_i$  et  ${}^c\left(\bigcup_{i \in I} A_i\right) = \bigcap_{i \in I} {}^c A_i$

---

**Définition** On appelle fermé tout complémentaire d'un ouvert de  $E$

Ainsi  $A$  est fermé  $\Leftrightarrow {}^c A$  est ouvert avec  ${}^c A = C_E A$

---

**Théorème 23.1.3.**

- 1) Toute intersection de fermés est fermée.
- 2) Toute réunion finie de fermés est fermée.

*Démonstration.* 1) Soit  $(\Phi_i)_{i \in I}$  une famille de fermés de  $E$  on a  ${}^c(\bigcap_I \Phi_i) = \bigcup_I {}^c \Phi_i$  est un ouvert donc l'intersection des  $\Phi_i$  est fermée. □

**23.1.4 Adhérence**


---

**Point adhérent**  $\alpha$  est dit adhérent à  $A$  si  $\forall r > 0, B(\alpha, r) \cap A \neq \emptyset$

---



---

**Adhérence** On pose  $\overline{A} = \{x \in E \mid x \text{ est adhérent à } A\}$  dit adhérence de  $A$ .

---

**Lemme : Croissance de l'adhérence.**

Soit  $A, B \in E$  alors  $A \subset B \Rightarrow \overline{A} \subset \overline{B}$

**Théorème 23.1.4.**

Soit  $\alpha \in E$  alors  $\alpha \in \bar{A} \Leftrightarrow \exists (a_n) \in A^{\mathbb{N}} : a_n \xrightarrow{n} \alpha$

*Démonstration.*

$\Leftarrow$  Soit  $r > 0$  et  $n_0 \in \mathbb{N}$  tels que  $\forall n \geq n_0, d(a_n, \alpha) < r$  alors  $B(\alpha, r) \cap A \neq \emptyset$  donc  $\alpha \in \bar{A}$

$\Rightarrow$  Soit  $n \in \mathbb{N}$ ,  $\exists a_n \in B(\alpha, \frac{1}{n+1}) \cap A$  d'où  $(a_n) \in A^{\mathbb{N}}$  vérifie  $a_n \xrightarrow{n} \alpha$   $\square$

**Théorème : Caractérisation des fermés.**

Soit  $A \subset E$ ,  $A$  est fermé si et seulement si  $A$  est stable par passage à la limite.

*Démonstration.*  $\Rightarrow$  Soit  $B = {}^c A$  et  $(a_n) \in A^{\mathbb{N}}$  telle que  $a_n \xrightarrow{n} \alpha \in E$

Si  $\alpha \in B$ ,  $\exists r > 0$  et  $n_0 \in \mathbb{N}$  tels que  $\forall n \geq n_0, a_n \in B(\alpha, r)$  soit  $a_{n_0} \in B(\alpha, r) \Rightarrow a_{n_0} \notin A$  (impossible !) d'où  $\alpha \in A$

$\Leftarrow$  Par contraposée, on suppose que  $B = {}^c A$  n'est pas un ouvert donc  $\exists \alpha \in B : \forall r > 0, \exists x \in B(\alpha, r)$  tel que  $x \notin B$ . On a alors  $\alpha \in \bar{A}$  et  $\alpha \in B$  soit  $\alpha \notin A$  d'où  $\exists (a_n) \in A^{\mathbb{N}}$  avec  $a_n \xrightarrow{n} \alpha$ . On a donc trouvé une suite convergente d'éléments de  $A$  dont la limite n'est pas dans  $A$ .  $\square$

**Corollaire.**

Soit  $A \subset E$ , on a :  $A$  fermé  $\Leftrightarrow \bar{A} \subset A \Leftrightarrow \bar{A} = A$

**Lemme 23.1.5.**

Soit  $A \subset E$  alors  ${}^c(\bar{A}) = \widehat{{}^c A}$  et  ${}^c(A) = \overline{{}^c A}$

**Lemme 23.1.6.**

- 1)  $A$  est un ouvert
- 2)  $A$  est le plus grand ouvert de  $E$  inclu dans  $A$

**Lemme 23.1.7.**

- 1)  $\bar{A}$  est un fermé
- 2)  $\bar{A}$  est le plus petit fermé de  $E$  contenant  $A$

**Théorème 23.1.8.**

Les notions suivantes, (notions topologiques) :

- point intérieur
- ouvert
- point adhérent
- fermé

sont invariants par passage à une norme équivalente.

*Démonstration.* On sait que la convergence d'une suite est invariante par norme équivalente donc on a l'invariance des notions "point adhérent" et "adhérence" ainsi que "point intérieur" par le complémentaire de l'adhérence (Page 16) puis par caractérisation séquentielle des fermés on a l'invariance de la notion "fermé" ainsi que "ouvert" par le complémentaire.  $\square$

**Lemme 23.1.9.**

- 1) Toute boule fermée est fermée
- 2) Toute sphère est fermée

---

**Frontière** Soit  $A \subset E$  on définit sa frontière comme  $F_r(A) = \bar{A} \setminus A$

---



**Lemme 23.1.10.**

$\forall A \subset E$ ,  $F_r(A)$  est fermée et  $F_r(A) = \overline{A} \cap \overline{^c A}$

**Densité** Soit  $D \subset A \subset E$  on dit que  $D$  est dense dans  $A$  si tout élément de  $A$  est limite d'une suite d'éléments de  $D$  soit

$$\forall a \in A, \exists (d_n) \in D^{\mathbb{N}} : d_n \xrightarrow{n} a$$

**Lemme 23.1.11.**

Soit  $D \subset A$  alors on a :  $D$  dense dans  $A \Leftrightarrow A \subset \overline{D}$

**Exemple** Soit  $n \in \mathbb{N}^*$  alors  $GL_n(K)$  dense dans  $\mathcal{M}_n(K)$

*Démonstration.* Soit  $M \in \mathcal{M}_n(K)$  et  $r = \text{rg}(M) \in \llbracket 1, n \rrbracket$

Par théorème\*  $\exists U, V \in GL_n(K) : M = U J_r V$  posons alors pour  $p \in \mathbb{N}^*$   $J_r(\frac{1}{p}) = \text{Diag}(\underbrace{1, \dots, 1}_r, \frac{1}{p}, \dots, \frac{1}{p})$  puis  $M_p = U J_r(\frac{1}{p}) V$  alors  $M_p \in GL_n(K) \xrightarrow{p \rightarrow +\infty} M$   $\square$

## 23.2 Limites

### 23.2.1 Cas général

Dans toute cette partie,  $F$  est un  $K$  espace vectoriel et  $f : A(\subset E) \rightarrow F$

**Définition** Soit  $\alpha \in \overline{A}$ ,  $b \in F$ . On dit que  $f$  admet  $b$  comme limite au point  $\alpha$ , noté  $f(x) \xrightarrow{x \rightarrow \alpha} b$  si

$\forall \varepsilon > 0, \exists \delta > 0$  tel que  $\forall x \in A, d(x, \alpha) < \delta \Rightarrow d(f(x), b) < \varepsilon$

**Lemme 23.2.1.**

Soit  $A(\subset E) \xrightarrow{f} B(\subset F) \xrightarrow{g} G$  et  $\alpha \in \overline{A}$ ,  $\beta \in \overline{B}$ ,  $c \in G$   
Si on a  $f(x) \xrightarrow{x \rightarrow \alpha} \beta$  et  $g(y) \xrightarrow{y \rightarrow \beta} c$  alors  $g(f(x)) \xrightarrow{x \rightarrow \alpha} c$

**Lemme 23.2.2.**

Soit  $\alpha \in \overline{A}$ ,  $b \in F$ ,  $(a_n) \in A^{\mathbb{N}}$  avec  $\begin{cases} f(x) \xrightarrow{x \rightarrow \alpha} b \\ a_n \xrightarrow{n} \alpha \end{cases}$   
alors  $f(a_n) \xrightarrow{n} b$

**Théorème : Caractérisation séquentielle d'une limite.**

Soit  $\alpha \in \overline{A}$ ,  $b \in F$

Alors  $(f(x) \xrightarrow{x \rightarrow \alpha} b) \Leftrightarrow (\forall (a_n) \in A^{\mathbb{N}}, (a_n \xrightarrow{n} \alpha) \Rightarrow (f(a_n) \xrightarrow{n} b))$

\*. Voir cours de sup

*Démonstration.*  $\Rightarrow$  Lemme

$\Leftarrow$  Par contraposée on fixe  $\varepsilon_0 > 0$  tel que  $\forall n \in \mathbf{N}, \exists a_n$  tel que  $\begin{cases} d(a_n, \alpha) < \frac{1}{n+1} \\ d(f(a_n), b) \geq \varepsilon_0 \end{cases}$

D'où  $(a_n) \in A^{\mathbf{N}}$  telle que  $a_n \xrightarrow[n]{} \alpha$  et  $f(a_n) \not\xrightarrow[n]{} b$   $\square$

**Lemme : Unicité de la limite.**

Soit  $\alpha \in \bar{A}$ ,  $b_1 \in F$ ,  $b_2 \in F$

Si  $f(x) \xrightarrow[x \rightarrow \alpha]{} b_1$  et  $f(x) \xrightarrow[x \rightarrow \alpha]{} b_2$  alors  $b_1 = b_2$

**Lemme 23.2.3.**

Soit  $\alpha \in \bar{A}$  et  $b \in F$

On suppose que  $f(x) \xrightarrow[x \rightarrow \alpha]{} b$  alors ceci reste vrai si

- On remplace  $\|\cdot\|_E$  par une norme équivalente
- On remplace  $\|\cdot\|_F$  par une norme équivalente

**Limite en  $\pm\infty$**  On dit que  $f(x) \xrightarrow[\|x\| \rightarrow +\infty]{} b$  si  $\forall \varepsilon > 0, \exists M \in \mathbf{R}$  tel que  $\|x\| > M \Rightarrow d(f(x), b) < \varepsilon$

**Limite infinie** Ici  $f : A \subset E \rightarrow \mathbf{R}$  et  $\alpha \in \bar{A}$

On dit que  $f(x) \xrightarrow[x \rightarrow \alpha]{} +\infty$  si  $\forall M \in \mathbf{R}, \exists \delta > 0$  tel que  $\forall x \in A, d(x, \alpha) < \delta \Rightarrow f(x) > M$

**Voisinage** Soit  $(E, N)$  un espace vectoriel normé quelconque et  $\alpha \in E$

Soit  $V \subset E$  alors  $V$  est un voisinage de  $\alpha$  si  $\exists r > 0$  tel que  $B(\alpha, r) \subset V$

On peut noter  $\mathcal{V}_\alpha = \{V \subset E \mid V \text{ est } v(\alpha)\}$

*Note.*  $V \in \mathcal{V}_\alpha \Leftrightarrow \alpha \in V$

**Lemme 23.2.4.**

On suppose que  $f(x) \xrightarrow[x \rightarrow \alpha]{} b \in F$

Alors  $f$  est bornée localement au voisinage de  $\alpha$  (noté  $v(\alpha)$ )

## 23.2.2 Produit fini d'espaces vectoriels normés

**Norme produit** Soient  $(E_1, N_1), \dots, (E_r, N_r)$  des  $K$  espaces vectoriels normés.

On note  $W = \prod_{i=1}^r E_i = E_1 \times \dots \times E_r$  et  $x = (x_1, \dots, x_r) \in W$

On pose  $\forall x \in W, N(x) = \max_{1 \leq i \leq r} \{N_i(x_i)\}$  alors  $\begin{cases} N \text{ est dite } \underline{\text{norme produit}} \\ (E, N) \text{ est dit } \underline{\text{EVN produit}} \end{cases}$

**Lemme 23.2.5.**

Soient  $U_1$  ouvert de  $(E_1, N_1)$

$\vdots$

$U_r$  ouvert de  $(E_r, N_r)$

alors  $U_1 \times \dots \times U_r$  est un ouvert de  $W$

Un produit fini d'ouvert est un ouvert

**Lemme 23.2.6.**

*Un produit fini de fermé est un fermé*

**Lemme 23.2.7.**

Soit  $u = (u_n) \in W^{\mathbb{N}}$ ,  $b \in W$  où  $W = \prod_{i=1}^r E_i$   
 On note  $u_n = (u_{1,n}, \dots, u_{r,n})$  et  $b = (b_1, \dots, b_r)$   
 alors  $u_n \xrightarrow{n} b \Leftrightarrow \forall i \in \llbracket 1, r \rrbracket, u_{i,n} \xrightarrow{n} b_i$

**Lemme 23.2.8.**

Soit  $f : A(\subset E) \rightarrow W = \prod_{i=1}^r E_i$ ,  $\alpha \in \bar{A}$  et  $b = (b_1, \dots, b_r) \in W$   
 On note  $\forall x \in A$ ,  $f(x) = (f_1(x), \dots, f_r(x))$   
 alors  $(f(x) \xrightarrow{x \rightarrow \alpha} b) \Leftrightarrow (\forall i \in \llbracket 1, r \rrbracket, f_i(x) \xrightarrow{x \rightarrow \alpha} b_i)$

**Lemme 23.2.9.**

$f_1 : A \rightarrow F$   
 $f_2 : A \rightarrow F$ ,  $\alpha \in \bar{A}, \lambda \in K$  et  $b_1, b_2 \in F$   
 On suppose que  $\begin{cases} f_1(x) \xrightarrow{x \rightarrow \alpha} b_1 \\ f_2(x) \xrightarrow{x \rightarrow \alpha} b_2 \end{cases}$  alors  $(\lambda f_1 + f_2)(x) \xrightarrow{x \rightarrow \alpha} (\lambda b_1 + b_2)$

**Lemme 23.2.10.**

Soit  $f : A(\subset E) \rightarrow F$  avec  $\varepsilon = (\varepsilon_1, \dots, \varepsilon_p)$  une base de  $F$   
 On écrit  $f(x) = \sum_{i=1}^p f_i(x) \varepsilon_i$  et  $b = \sum_{i=1}^p b_i \varepsilon_i$   
 alors  $f(x) \xrightarrow{x \rightarrow \alpha} b \Leftrightarrow \forall i \in \llbracket 1, p \rrbracket, f_i(x) \xrightarrow{x \rightarrow \alpha} b_i$

## 23.3 Continuité

### 23.3.1 Cas général

---

**Continuité en un point** Soit  $f : A(\subset E) \rightarrow F$  et  $a \in A$  alors  
 $f$  est dite  $\mathcal{C}^0$  en  $a$  si  $\forall \varepsilon > 0$ ,  $\exists \delta > 0$  :  $\forall x \in A$ ,  $d(a, x) < \delta \Rightarrow d(f(x), f(a)) < \varepsilon$

---

**Lemme 23.3.1.**

$f \mathcal{C}^0$  en  $a \Leftrightarrow f(x) \xrightarrow{x \rightarrow a} f(a)$

**Lemme 23.3.2.**

$f \mathcal{C}^0$  en  $a \Leftrightarrow (f \text{ admet une limite finie au point en } a)$

**Théorème : Caractérisation séquentielle de la continuité.**

Soit  $f : A(\subset E) \rightarrow F$  et  $a \in A$  alors  
 $f$  est continue au point  $a$  si et seulement si  
 $(\forall (a_n) \in A^{\mathbb{N}}, a_n \xrightarrow{n} a \Rightarrow f(a_n) \xrightarrow{n} f(a))$

*Démonstration.* Caractérisation séquentielle d'une limite Page 17 et Lemme. □

---

**Continuité**  $f$  est dite continue si  $\forall a \in A$ ,  $f$  est continue au point  $a$ .

---

**Fonction lipschitzienne** Soit  $f : A(\subset E) \rightarrow F$  et  $k \in \mathbb{R}^+$

- $\bullet$   $f$  est dite  $k$ -lipschitzienne si  $\forall (x, y) \in A^2$ ,  $d(f(x), f(y)) \leq k \cdot d(x, y)$
  - $\bullet$   $f$  est dite lipschitzienne s'il existe  $k \in \mathbb{R}^+$  tel que  $f$  est  $k$ -lipschitzienne.
- 

**Lemme 23.3.3.**

$f$  est lipschitzienne  $\Rightarrow f$  est continue

Attention ! La réciproque est fausse !

**Lemme 23.3.4.**

$A(\subset E) \xrightarrow{f_1} B(\subset F) \xrightarrow{f_2} G$ .

On suppose  $f_1$   $k_1$ -lipschitzienne et  $f_2$   $k_2$ -lipschitzienne alors  $f_2 \circ f_1$  est  $k_1 \times k_2$ -lipschitzienne

---

**Distance à un ensemble** Soit  $A \subset E$ ,  $a \neq \emptyset$  et  $x \in E$

$$d(x, A) = \inf\{d(x, \alpha) \mid \alpha \in A\}$$


---

**Théorème 23.3.5.**

Toute partie de  $\mathbb{R}$  non vide et minorée admet une borne inférieure

**Théorème 23.3.6.**

Soit  $A \subset E$ ,  $A \neq \emptyset$  alors  $\delta : \begin{matrix} E \rightarrow \mathbb{R} \\ x \mapsto d(x, A) \end{matrix}$  est 1-lipschitzienne

*Démonstration.* Soit  $(x, y) \in E^2$  Soit  $\alpha \in A$ ,  $d(x, \alpha) \leq d(x, y) + d(y, \alpha)$  ainsi  $\forall \alpha \in A$ ,  $\underbrace{d(x, A) - d(x, y)}_{\mu} \leq d(y, \alpha)$  donc  $\mu$  est un minorant de  $\{d(y, \alpha) \mid \alpha \in A\}$  donc

$\mu \leq d(y, A)$  d'où  $\underbrace{d(x, A) - d(y, A)}_{\theta} \leq d(x, y)$  et on a de même pour le couple  $(y, x)$ ,

$$-\theta \leq d(y, x) = d(x, y)$$

En bref :  $|d(x, A) - d(y, A)| \leq d(x, y)$  □

**Lemme 23.3.7.**

La composée de deux applications continues est continue

**Lemme 23.3.8.**

Pour  $f : A(\subset E) \rightarrow F$  et  $B \subset F$  on note  $f|_B$  la restriction  $\begin{matrix} B \rightarrow F \\ x \mapsto f(x) \end{matrix}$

Alors  $f$  continue  $\Rightarrow f|_B$  continue

**Lemme 23.3.9.**

$\bullet$  Une combinaison linéaire d'applications continues est continue

$\bullet$  Soit  $a \subset E$  et  $\begin{cases} f : A \rightarrow F \text{ } \mathcal{C}^0 \\ \lambda : A \rightarrow K \text{ } \mathcal{C}^0 \end{cases}$  Alors  $\begin{matrix} A \rightarrow F \\ x \mapsto \lambda(x)f(x) \end{matrix}$  est  $\mathcal{C}^0$

**Lemme 23.3.10.**

Soit  $f, g \in \mathcal{C}^0(A, F)$ ,  $E, F$  des espaces vectoriels normés  
 Soit  $D \subset A$  dense dans  $A$  et  $f|_D = g|_D$  alors  $f = g$

**23.3.2 Cas des applications linéaires****Théorème 23.3.11.**

Soit  $u \in \mathcal{L}(E, F)$  alors  $u \in \mathcal{C}^0(E, F) \Leftrightarrow \exists C \in \mathbb{R}^+ : \forall x \in E,$   
 $\|u(x)\| \leq C\|x\| \Leftrightarrow u$  est lipschitzienne.

*Démonstration.* (1)  $\Rightarrow$  (2) : Si  $u \in \mathcal{C}^0(E, F)$  alors  $u$  est  $\mathcal{C}^0$  en 0 et avec  $\varepsilon = 1$ , soit  $\delta > 0$  tel que  $\forall x \in E, \|x\| < \delta \Rightarrow \|u(x)\| < 1$ . Soit alors  $x \in E \setminus \{0\}$ , on pose  $x' = \frac{\delta}{2} \frac{x}{\|x\|}$  donc  $\|u(x')\| < 1$  et ainsi  $\|u(x)\| \leq \frac{2}{\delta} \|x\|$

(2)  $\Rightarrow$  (3) : On suppose  $\forall x \in E, \|u(x)\| \leq C\|x\|$  puis soit  $(x, y) \in E^2$   
 on a  $\|u(x - y)\| \leq C\|x - y\|$  donc  $u$  est  $C$ -lipschitzienne □

**Notation** On note  $\mathcal{L}_c(E, F) = \{u \in \mathcal{L}(E, F) \mid u \text{ est continue}\}$

**Norme subordonnée**

- Soit  $(E, N)$  et  $(F, N')$  des  $K$  espaces vectoriels normés et  $u \in \mathcal{L}_c(E, F)$  on pose  $\|u\| = \sup\{N'(u(x)) \mid x \in E \text{ et } N(x) \leq 1\} = \sup_{N(x) \leq 1} N'(u(x))$
- $\mathcal{L}_c(E, F)$  est un  $K$  espace vectoriel et  $\|\cdot\|$  est une norme sur  $\mathcal{L}_c(E, F)$ .  
 On l'appelle norme subordonnée à  $N$  et  $N'$  ou encore norme d'opérateur notée  $\|\cdot\|_{\text{op}}$

*Démonstration.*

- Si  $u = 0$  alors  $\|u\| = 0$ , réciproquement si  $\|u\| = 0$ ,  $\forall x \in B_f(0, 1), u(x) = 0$   
 Soit  $x \in E \setminus \{0\}$  en posant  $x' = \frac{x}{\|x\|}$  on a  $\frac{1}{\|x\|} u(x) = 0$  donc  $u(x) = 0$
- $\forall u \in \mathcal{L}_c(E, F), \forall \lambda \in K$  on a  $\|\lambda u\| = |\lambda| \|u\|$
- Soit  $(u, v) \in \mathcal{L}_c(E, F)$  on pose  $w = u + v$ , soit  $x \in B_f(0, 1)$  on a  $\|w(x)\| \leq \|u(x)\| + \|v(x)\| \leq \|u\| + \|v\|$  et ainsi  $\|u\| + \|v\|$  est un majorant de  $X = \{\|w(x)\| \mid x \in B_f(0, 1)\}$  or  $\|w\|$  est le plus petit majorant de  $X$  donc  $\|w\| \leq \|u\| + \|v\|$  □

**Lemme 23.3.12.**

$(E, N), (F, N')$  des espaces vectoriels normés et  $E \neq \{0\}$   
 Soit  $u \in \mathcal{L}_c(E, F)$  Alors  $\|u\| = \sup_{\|x\| \leq 1} \|u(x)\| = \sup_{\|x\|=1} \|u(x)\| = \sup_{x \in E \setminus \{0\}} \frac{\|u(x)\|}{\|x\|}$

*Note.* Soit  $u \in \mathcal{L}_c(E, F)$  Si  $E \neq \{0\}$ ,  $\|u\|$  est le plus petit  $k \in \mathbb{R}^+$  tel que  $\forall x \in E, \|u(x)\| \leq k\|x\|$  (c'est vrai même si  $E = \{0\}$ ) ainsi  $\|u\|$  est la plus petite constante de Lipschitz de  $u$

On a donc  $\forall u \in \mathcal{L}_c(E, F), \forall x \in E, \boxed{\|u(x)\| \leq \|u\| \|x\|}$

**Théorème 23.3.13.**

$(E, N), (F, N'), (G, n'')$  des espaces vectoriels normés quelconques avec  $E \xrightarrow{u} F \xrightarrow{v} G$  et  $u \in \mathcal{L}_c(E, F), v \in \mathcal{L}_c(F, G)$   
 Alors  $v \circ u \in \mathcal{L}_c(E, G)$  et  $\|v \circ u\| \leq \|u\| \cdot \|v\|$

*Démonstration.*  $v \circ u \in \mathcal{L}_c(E, G)$  car linéaire et continue puis  $u$  est  $\|u\|$ -lipschitzienne et

$v$  est  $\|v\|$ -lipschitzienne donc  $v \circ u$  est  $\|u\| \cdot \|v\|$ -lipschitzienne du coup  $\|v \circ u\| \leq \|u\| \cdot \|v\|$   $\square$

*Note.*  $\forall u, v \in \mathcal{L}_c(E), v \circ u \in \mathcal{L}_c(E)$  et  $\|v \circ u\| \leq \|u\| \times \|v\|$

On dit aussi que  $\|\cdot\|$  est une norme sous-multiplicative ou une norme d'algèbre

**Lemme 23.3.14.**

Lorsque  $E \neq \{0\}, \forall u \in \mathcal{L}_c(E, F)$   
 $u \in \mathcal{C}^0(E, F) \Leftrightarrow u$  bornée sur  $B_f(0, 1)$   
 $\Leftrightarrow u$  est bornée sur  $S(0, 1)$

**Lemme 23.3.15.**

Soit  $X \subset \mathbb{R}$  non vide et majorée et  $\mu \in \mathbb{R}^+$  Alors  $\sup(\mu X) = \mu(\sup X)$

**Théorème 23.3.16.**

$E_1, \dots, E_n$  des espaces vectoriels normés  
 $\varphi : E_1 \times \dots \times E_n \rightarrow F$  une application  $n$ -linéaire,  
 $W = E_1 \times \dots \times E_n$  muni de la norme produit  
 Alors  $(\varphi \text{ est continue}) \Leftrightarrow (\exists M \in \mathbb{R}^+ : \forall (x_1, \dots, x_n) \in W, \|\varphi(x_1, \dots, x_n)\| \leq M \times \|x_1\| \times \dots \times \|x_n\|)$

*Démonstration.*  $\Leftarrow$  On fixe  $M \geq 0$  vérifiant la propriété.

Soit  $x = (x_1, \dots, x_n) \in W$  et  $y \in W \cap B_f(x, 1)$

$$\begin{aligned} \varphi(y) - \varphi(x) &= \varphi(y_1, \dots, y_n) - \varphi(x_1, \dots, x_n) \\ &= \varphi(y_1, y_2, \dots, y_n) - \varphi(x_1, y_2, \dots, y_n) + \varphi(x_1, y_2, \dots, y_n) \\ &\quad - \varphi(x_1, x_2, y_3, \dots, y_n) + \\ &\quad \vdots \\ &\quad + \varphi(x_1, \dots, x_{n-1}, y_n) - \varphi(x_1, \dots, x_n) \\ &= \sum_{i=1}^n \varphi(x_1, \dots, x_{i-1}, y_i - x_i, y_{i+1}, \dots, y_n) \end{aligned}$$

ainsi  $\|\varphi(y) - \varphi(x)\| \leq \sum_{i=1}^n M \|x_1\| \cdots \|x_{i-1}\| \cdot \|y_i - x_i\| \cdot \|y_{i+1}\| \cdots \|y_n\|$

or  $\forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket, \|y_i - x_i\| \leq \|y - x\|$  et  $\forall j, \|y_j\| \leq \|x_j\| + \|y_j - x_j\| \leq \|x\| + 1$

donc  $\|\varphi(y) - \varphi(x)\| \leq nM(\|x\| + 1)^{n-1} \cdot \|y - x\|$  du coup  $\varphi(y) \xrightarrow{y \rightarrow x} \varphi(x)$  donc  $\varphi$  est continue

$\Rightarrow$  Si  $\varphi \in \mathcal{C}^0(W, F)$  alors  $\varphi$  est  $\mathcal{C}^0$  en 0 donc soit  $\delta > 0$  tel que  $\forall x \in B(0, \delta), \|\varphi(x)\| < 1$   
 Soit  $x \in W$

• Si  $\forall i, x_i \neq 0$ , posons  $x'_i = \frac{x_i}{\|x_i\|} \frac{\delta}{2}$  et  $x' = (x'_1, \dots, x'_n)$  donc  $\|\varphi(x')\| < 1$  or  $\varphi(x') = \frac{\delta^n}{2^n \|x_1\| \cdots \|x_n\|} \varphi(x)$

donc  $\|\varphi(x)\| \leq \left(\frac{2}{\delta}\right)^n \prod_{i=1}^n \|x_i\| = M \prod_{i=1}^n \|x_i\|$

• Si  $\exists i_0$  tel que  $x_{i_0} = 0$  alors  $\varphi(x) = 0$  donc  $\|\varphi(x)\| \leq M \prod_{i=1}^n \|x_i\|$   $\square$

## 23.4 Image réciproque et continuité

L'idée générale est ici de travailler dans  $A$  munie de la distance induite par la norme de  $E$ .

*Note.* Soit  $a \in A$  et  $r \in \mathbb{R}^+$  alors on note  $B^A(a, r) = \{x \in A, d(x, a) < r\} = A \cap B(a, r)$

---

**Voisinage relatif** Soit  $a \in A$  et  $V \subset A$  alors  $V$  est dit voisinage relatif de  $a$  s'il existe  $r > 0$  tel que  $B^A(a, r) \subset V$

---



---

**Ouvert relatif** Soit  $U \subset A$  alors  $U$  est dit ouvert relatif de  $A$  s'il est voisinage relatif de chacun de ses points. i.e.  $\forall x \in U, \exists r > 0 : B^A(x, r) \subset U$

---

**Théorème : Caractérisation des ouverts relatifs.**

Soit  $U \subset A$  alors :

$U$  ouvert relatif de  $A \Leftrightarrow \exists U'$  ouvert de  $E$  tel que  $U = A \cap U'$

*Démonstration.*  $\boxed{\Leftarrow}$  Soit  $U'$  ouvert de  $E$  tel que  $A \cap U' = U$  alors

Soit  $x \in U = A \cap U'$  alors  $\exists r > 0$  tel que  $A \cap B(x, r) \subset U$   
donc  $U$  est un voisinage relatif de  $x$

Par définition,  $U$  est un ouvert relatif sur  $A$

$\boxed{\Rightarrow}$   $\forall x \in U$  ouvert relatif  $\exists r_x > 0$  tel que  $A \cap B(x, r_x) \subset U$ ,  
alors  $U' = \bigcup_{x \in U} B(x, r_x)$  est un ouvert de  $E$  et  $U = A \cap U'$  □

---

**Fermé relatif** Soit  $\Phi \subset A$  alors  $\Phi$  est dit fermé relatif de  $A$  si  $A \setminus \Phi$  est un ouvert relatif de  $A$ .

---

**Théorème : Caractérisation des fermés relatifs.**

Soit  $\Phi \subset A$  alors :

$\Phi$  fermé relatif de  $A \Leftrightarrow \exists \Phi'$  fermé de  $E$  tel que  $\Phi = A \cap \Phi'$

*Démonstration.* Clair en considérant  $U = A \setminus \Phi$  □

**Théorème 23.4.1.**

Soit  $X \subset A$  alors  $X$  est un fermé relatif de  $A \Leftrightarrow$

Pour toute suite  $(x_n) \in X^{\mathbb{N}}$  qui converge vers  $a \in A$  on a  $a \in X$

*Démonstration.*  $\boxed{\Rightarrow}$  Soit  $(x_n) \in X^{\mathbb{N}}$  avec  $x_n \xrightarrow{n} a \in A$

Si  $a \in A \setminus X$  alors  $\exists r > 0$  et  $n_0 \in \mathbb{N}$  tels que  $\forall n \geq n_0, x_n \in B(x_n, a) \cap A$  du coup  $x_{n_0} \in A \setminus X$  (impossible !) donc  $a \in X$ .

$\boxed{\Leftarrow}$  Par contraposée on suppose  $\exists \xi_0 \in A \setminus X : \forall r > 0 \exists x \in A \cap B(\xi_0, r)$  tel que  $x \notin X$ .  
On a alors  $\forall n \in \mathbb{N}, \exists x_n$  tel que  $d(x_n, \xi_0) < \frac{1}{n+1}$  d'où  $(x_n) \in X^{\mathbb{N}}$  avec  $x_n \xrightarrow{n} \xi_0$  mais  $\xi_0 \notin X$  □

**Théorème 23.4.2.**

Soit  $A \subset E$  et  $E, F$  des espaces vectoriels normés

$f \in \mathcal{C}^0(A, F)$  et  $Y \subset F$  alors

1)  $Y$  fermé  $\Rightarrow f^{-1}(Y)$  fermé relatif de  $A$

2)  $Y$  ouvert  $\Rightarrow f^{-1}(Y)$  ouvert relatif de  $A$

*Démonstration.*

- 1) Soit  $f^{-1}(Y) = \{x \in A, f(x) \in Y\}$  et soit  $(x_n) \in (f^{-1}(Y))^{\mathbb{N}}$  tel que  $x_n \xrightarrow{n} a \in A$   
 Comme  $f$  est  $\mathcal{C}^0$  on a  $f(x_n) \xrightarrow{n} f(a) \in A$  car  $a \in f^{-1}(Y)$  donc par théorème  $f^{-1}(Y)$  est un fermé relatif.  
 2) Clair avec  $F \setminus Y$  ouvert de  $F$  □

Cas particulier Lorsque  $A = E$  alors  $\forall Y \subset F, \begin{cases} Y \text{ fermé} \Rightarrow f^{-1}(Y) \text{ fermé} \\ Y \text{ ouvert} \Rightarrow f^{-1}(Y) \text{ ouvert} \end{cases}$

## 23.5 Compacité

### 23.5.1 Compacité dans un espace vectoriel normé quelconque

**Partie compacte** On dit que  $A$  est une partie compacte de  $E$  (ou compact de  $E$ ) si toute suite d'éléments de  $A$  admet une sous-suite qui converge vers un élément de  $A$ .

**Lemme 23.5.1.**

$A$  est compacte  $\Rightarrow A$  est fermée et bornée

**Lemme 23.5.2.**

Soit  $A$  un compact et  $X$  fermé alors  $A \cap X$  est compact

**Théorème 23.5.3.**

Soit  $A$  un compact et  $(a_n) \in A^{\mathbb{N}}$  alors :  
 $(a_n)$  converge  $\Leftrightarrow (a_n)$  admet au plus une valeur d'adhérence

*Démonstration.*  $\Leftarrow$   $\forall A$  compact,  $\exists (a_{\varphi(n)})_{n \geq 0}$  qui converge vers  $\alpha \in A$ .

Supposons  $\exists \varepsilon_0 > 0 : \forall n \in \mathbb{N}, \exists n \geq n_0 : d(a_n, \alpha) \geq \varepsilon_0$  ainsi  $\{n \in \mathbb{N} \mid d(a_n, \alpha) \geq \varepsilon_0\}$  est infini donc  $\exists \varphi : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$  telle que  $\forall k \in \mathbb{N}, d(a_{\varphi(k)}, \alpha) \geq \varepsilon_0$  donc par compacité  $\exists \psi : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$  telle que  $a_{\varphi(\psi(n))} \xrightarrow{n} \beta \in A$  et comme  $(a_n)$  admet au plus une valeur d'adhérence,  $\beta = \alpha$  impossible !

Donc  $a_n \xrightarrow{n} \alpha$  □

**Théorème 23.5.4.**

Soit  $E_1, \dots, E_r$  des espaces vectoriels normés et  
 $A_1 \subset E_1, \dots, A_r \subset E_r$  des compacts  
 Alors  $A_1 \times \dots \times A_r$  est un compact de  $E_1 \times \dots \times E_r$

**Continuité uniforme** Si  $E, F$  est un espace vectoriel normé et  $f : A \rightarrow F$  alors  $f$  est dite uniformément continue si  $\forall \varepsilon > 0, \exists \delta > 0 : \forall (x, y) \in A^2, d(x, y) < \delta \Rightarrow d(f(x), f(y)) < \varepsilon$

**Théorème 23.5.5.**

Soit  $f \in \mathcal{C}^0(A, F)$  alors si  $A$  est compact  $f(A)$  est compact.  
 "L'image continue d'un compact est un compact."



*Démonstration.* Soit  $a_{\varphi(n)} \xrightarrow{n} \alpha \in A$  alors  $f(a_{\varphi(n)}) \xrightarrow{n} f(\alpha) \in f(A)$   $\square$

**Théorème de Heine.**

*Toute application continue sur un compact est uniformément continue.*

*Démonstration.* Par l'absurde :

On suppose  $\exists \varepsilon_0 > 0 : \forall \delta > 0, \exists (x, y) \in A^2 : d(x, y) < \delta$  et  $d(f(x), f(y)) \geq \varepsilon_0$

On pose alors  $(x_n)$  et  $(y_n)$  vérifiant ces propriétés avec  $\delta_n = \frac{1}{n+1}$  et  $x_{\varphi(n)} \xrightarrow{n} \alpha \in A$  puis on a  $\|f(x_n) - f(y_n)\| \xrightarrow{n} 0$  d'où la contradiction.  $\square$

**Lemme 23.5.6.**

*Soit  $X \subset \mathbb{R}$  non vide et majoré alors  $\sup(X) \in \overline{X}$*

**Théorème 23.5.7.**

*Soit  $f \in \mathcal{C}^0(A, \mathbb{R})$*

*Si  $A$  est un compact non vide alors  $f$  admet un maximum sur  $A$*

*Note.* PG  $\rightarrow$  On dit que " $f$  est bornée et atteint ses bornes"

*Démonstration.* Soit  $B = f(A) \neq \emptyset$ ,  $B$  est borné comme image continue d'un compact.

Soit alors  $\beta = \sup(B)$ . On a donc  $\beta \in \overline{B} = B$  donc  $\begin{cases} \beta \text{ majore } B \\ \beta \in B \end{cases}$  d'où  $\beta = \max(B)$   $\square$

## 23.5.2 Compacité en dimension finie

Rappel :

**Théorème de Bolzano-Weierstrass.**

*Dans  $\mathbb{R}$ , tout segment  $[a, b]$  est compact.*

**Corollaire.**

*Sur un  $K$ -ev de dimension finie, toutes les normes sont équivalentes.*

*Démonstration.* Voir la fin du chapitre.  $\square$

**Théorème 23.5.8.**

*Soit  $E$  un espace vectoriel normé de dimension finie et  $A \subset E$  alors  $A$  compact  $\Leftrightarrow A$  fermé et borné*

*Démonstration.* On démontre le cas où  $K = \mathbb{R}$  avec  $N_\infty$  pour se ramener à  $[-M, M]$  puis on en déduit le cas où  $K = \mathbb{C}$   $\square$

**Théorème 23.5.9.**

*Soit  $E$  un espace vectoriel normé quelconque si  $F \subset E$  est un sous-espace vectoriel avec  $\dim F < \infty$  alors  $F$  est fermé*

*Démonstration.* On montre la stabilité par passage à la limite en considérant  $M$  un majorant des  $x_n$  et le compact  $B_f(0, M)$   $\square$

**Théorème 23.5.10.**

*Soit  $E, F$  des espaces vectoriels normés avec  $E$  de dimension finie, si  $u \in \mathcal{L}(E, F)$  alors  $u$  est continue.*

*Démonstration.* Soit  $e = (e_1, \dots, e_p)$  base de  $E$ , on choisit  $\|x\| = \max_{1 \leq k \leq p} |x_k|$  où  $x = \sum_{k=1}^p x_k e_k$ . Soit  $x \in E$ ,  $\|u(x)\| = \|\sum_{k=1}^p x_k u(e_k)\| \leq \sum_{k=1}^p |x_k| \|u(e_k)\|$ . Posons alors  $C = \sum_{k=1}^p \|u(e_k)\|$  alors  $\|u(x)\| \leq C\|x\|$  et comme  $u$  est linéaire,  $u \in \mathcal{C}^0(E, F)$   $\square$

**Corollaire.**

$E$  est un  $K$  espace vectoriel de dimension  $p \in \mathbb{N}^*$  et  $e = (e_1, \dots, e_p)$  une base de  $E$ . Pour  $i \in \llbracket 1, p \rrbracket$  on pose  $e_i^* : E \rightarrow K$   $x \mapsto x_i$  alors  $e_i^*$  est linéaire donc  $\mathcal{C}^0$

**Théorème 23.5.11.**

$E_1, \dots, E_r, F$  des espaces vectoriels de dimensions finies et  $\varphi : E_1 \times \dots \times E_r \rightarrow F$   $r$ -linéaire alors  $\varphi \in \mathcal{C}^0(E_1 \times \dots \times E_r, F)$

### 23.5.3 Applications aux séries en dimension finie

**Théorème 23.5.12.**

En dimension finie, la convergence absolue entraîne la convergence

*Démonstration.* Soit  $E$  un  $K$  espace vectoriel normé de dimension finie et  $(u_n) \in E^{\mathbb{N}}$ . On note  $U_n = \sum_{k=0}^n u_k$  et  $a_n = \|u_n\|$ . On suppose alors que  $\sum a_n$  converge on note  $\alpha = \sum_{n=0}^{\infty} a_n$ .  
 •  $\forall n \in \mathbb{N}$ ,  $\|U_n\| \leq \sum_{k=0}^n a_k \leq \alpha$  donc  $U_n \in Bf(0, \alpha)$  compact  
 •  $(U_n)$  admet au plus 1 valeur d'adhérence car  $\forall (n, p) \in \mathbb{N}^2$ ,  
 $\|U_p - U_n\| \leq |A_p - A_n|$  donc  $\|U_{\varphi(n)} - U_{\psi(n)}\| \leq |A_{\varphi(n)} - A_{\psi(n)}| \xrightarrow{n} 0$   $\square$

---

**Séries de matrices** Soit  $E = \mathcal{M}_p(K)$  muni d'une norme d'algèbre (tq  $\forall (A, B) \in E^2$ ,  $\|AB\| \leq \|A\| \cdot \|B\|$ )

— Si  $A \in E$  alors  $\sum \frac{1}{n!} A^n$  converge et on pose  $\exp(A) = e^A = \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{1}{n!} A^n$

— Si  $A \in E$  telle que  $\|A\| < 1$  alors  $\sum A^n$  converge et  $\sum_{n=0}^{+\infty} A^n = (I_p - A)^{-1}$

---

## 23.6 Connexité par arcs

---

**Chemin** Pour  $A \subset E$ ,

- Soit  $x, y \in A$  on appelle chemin (ou chemin continu) de  $x$  à  $y$  dans  $A$  toute application  $\gamma \in \mathcal{C}^0([u, v], A)$  où  $u < v$  réels tels que  $\gamma(u) = x$  et  $\gamma(v) = y$ .
  - On définit une relation binaire  $\mathcal{R}$  sur  $A$  par  $\forall (x, y) \in A^2 : x \mathcal{R} y \Leftrightarrow$  il existe un chemin de  $x$  à  $y$ .
- 

**Lemme 23.6.1.**

$\mathcal{R}$  est une relation d'équivalence sur  $A$

---

**Composantes connexes** On appelle composante connexes par arcs les classes d'équivalences dans  $A$  par  $\mathcal{R}$ .

---

*Rappel.*  $\forall x \in A, Cl\{x\} = \{y \in A \mid x\mathcal{R}y\}$

---

**Connexité par arcs**  $A$  est dite connexe par arcs si  $\forall (x, y) \in A^2, x\mathcal{R}y$   
 $A$  est connexe par arcs si pour tout  $x, y \in A$  il existe un chemin de  $x$  à  $y$  dans  $A$ .

---

**Lemme 23.6.2.**

$A$  convexe  $\Rightarrow A$  connexe par arcs

---

**Partie étoilée**  $A \subset E$  est dite étoilée s'il existe  $\alpha \in A$  tel que  $\forall b \in A, [\alpha, b] \subset A$

---

**Lemme 23.6.3.**

$A$  étoilée  $\Rightarrow A$  connexe par arcs

Cas de  $\mathbf{R}$  :  $\forall A \subset \mathbf{R}, A$  convexe  $\Leftrightarrow A$  intervalle

**Théorème 23.6.4.**

Dans  $\mathbf{R}$ , les parties connexes par arcs sont exactement les intervalles.

*Démonstration.*  $\Rightarrow$  Soient  $a, b \in A$  avec  $a \leq b$  et  $c \in [a, b]$  alors par TVI  $\exists \theta \in [0, 1]$  et  $\gamma \in \mathcal{C}^0([0, 1], A)$  tels que  $c = \gamma(\theta)$  donc  $c \in A$ .  $\square$

**Théorème 23.6.5.**

*L'image continue d'un connexe par arcs est connexe par arcs*

*Autrement dit soit  $f \in \mathcal{C}^0(A, F)$  avec  $F$  un espace vectoriel normé alors  $A$  connexe par arcs  $\Rightarrow f(A)$  connexe par arcs*

*Démonstration.* Soit  $x, y \in f(A)$  avec  $x' \in A$  tel que  $x = f(x')$   $y' \in A$  tel que  $y = f(y')$  on pose  $\tilde{\gamma} = f \circ \gamma : [0, 1] \rightarrow f(A)$   
alors  $\tilde{\gamma}$  est  $\mathcal{C}^0$  et  $\tilde{\gamma}(0) = x$  et  $\tilde{\gamma}(1) = y$  donc par définition  $f(A)$  est connexe par arcs.  $\square$

★ ★ ★

# Chapitre 24

## Dérivation et intégration

Cadre : Soit  $f : I \rightarrow E$  une fonction à valeur dans  $E$  un  $K$  espace vectoriel de dimension finie et  $I$  un intervalle réel non trivial (i.r.n.t.)

### Contenu

<b>24.1 Dérivée</b>	<b>28</b>
Définition	28
Fonction dérivable	29
Fonction continuellement dérivable	29
<b>24.2 Dérivées successives</b>	<b>30</b>
Classe $C^k$	30
Classe $C^\infty$	30
<b>24.3 Fonctions convexes</b>	<b>31</b>
Barycentre	31
Fonction convexe	31
Épigraphe	31
Fonction concave	32
<b>24.4 Intégration sur un segment</b>	<b>32</b>
24.4.1 Fonctions continues par morceaux	32
Subdivision	32
Intégrale	33
24.4.2 Propriétés de l'intégrale	33
Notations	34
24.4.3 Inégalités	34
<b>24.5 Théorème fondamental</b>	<b>34</b>
<b>24.6 Formules de Taylor</b>	<b>35</b>
Négligeabilité	36

### 24.1 Dérivée

**Définition** Soit  $a \in I$ ,  $f$  est dérivable en  $a$  s'il existe  $\ell \in E$  tel que  $\frac{f(x)-f(a)}{x-a} \xrightarrow{x \rightarrow a; x \leq a} \ell$ .  
On pose alors

$$f'(x) = \lim_{x \rightarrow a; x \leq a} \frac{f(x) - f(a)}{x - a}$$

*Note.* On note  $\mathcal{T}_f(x, a) = \frac{f(x)-f(a)}{x-a}$  le "taux d'accroissement"

Rq :  $\mathcal{T}_f(x, a) = \mathcal{T}_f(a, x)$

**Lemme 24.1.1.**

Soit  $a \in I$ , ( $f$  dérivable au point  $a$ )  $\Rightarrow$  ( $f$  continue au point  $a$ )

**Fonction dérivable**  $f : I \rightarrow E$  est dite dérivable (sur  $I$ ) si  $\forall a \in I$ ,  $f$  est dérivable au point  $a$

Dans ce cas on pose  $f' : \begin{matrix} I \rightarrow E \\ a \mapsto f'(a) \end{matrix}$  la dérivée de  $f$ .

**Fonction continuellement dérivable**  $f : I \rightarrow E$  est dite continuellement dérivable ou de classe  $\mathcal{C}^1$  si  $f$  est dérivable et  $f' \in \mathcal{C}^0(I, E)$ .

On note  $\mathcal{C}^1(I, E)$  l'ensemble de ces fonctions.

**Lemme 24.1.2.**

Soit deux fonctions  $f, g : I \rightarrow E$ ,  $\lambda \in K$ ,  $a \in I$ . Si  $f$  et  $g$  sont dérivables au point  $a$  alors

- (1)  $\lambda f + g$  est dérivable au point  $a$
- (2)  $(\lambda f + g)'(a) = \lambda f'(a) + g'(a)$

**Lemme 24.1.3.**

On considère la composition  $I \xrightarrow{f} E \xrightarrow{u} F$  et  $a \in I$  avec  $E$  et  $F$  des espaces vectoriels normés de dimensions finies. On suppose  $u \in \mathcal{L}(E, F)$  et  $f$  dérivable au point  $a$  alors

- (1)  $u \circ f$  est dérivable au point  $a$
- (2)  $(u \circ f)'(a) = u(f'(a))$

**Lemme 24.1.4.**

Soit  $a \in I$  et  $\varepsilon = (\varepsilon_1, \dots, \varepsilon_p)$  une base de  $E$ . Notons  $f(x) = \sum_{k=1}^p f_k(x)\varepsilon_k$ . On a alors

$f$  est dérivable en  $a \Leftrightarrow \forall k \in \llbracket 1, p \rrbracket$ ,  $f_k$  est dérivable en  $a$

Dans ce cas  $f'(a) = \sum_{k=1}^p f'_k(a)\varepsilon_k$

**Lemme 24.1.5.**

$\mathcal{C}^1(I, E)$  est un  $K$  espace vectoriel comme sous-espace vectoriel de  $E^I$

**Théorème 24.1.6.**

Soit  $\Phi : E_1 \times \dots \times E_p \rightarrow F$   $p$ -linéaire avec  $E_1, \dots, E_p$  de dimensions finies et  $a \in I$ . Soit  $f_1 : I \rightarrow E_1, \dots, f_p : I \rightarrow E_p$  dérivables au point  $a$

On pose  $g : \begin{matrix} I \rightarrow F \\ x \mapsto \Phi(f_1(x), \dots, f_p(x)) \end{matrix}$  alors

- (1)  $g$  dérivable au point  $a$
- (2)  $g'(a) = \sum_{i=1}^p \Phi(f_1(x), \dots, f'_i(x), \dots, f_p(x))$

*Démonstration.* Cas  $p = 2$  scalaire : Soit  $x \in I \setminus \{a\}$

$$\begin{aligned} \mathcal{T}_g(x, a) &= \frac{1}{x-a} [B(f_1(x), f_2(x)) - B(f_1(a), f_2(a))] \\ &= B(\mathcal{T}_{f_1}(x, a), f_2(x)) + B(f_1(a), \mathcal{T}_{f_2}(x, a)) \end{aligned}$$

Puis comme  $B$  est bilinéaire,  $B$  est  $\mathcal{C}^0$  donc  $\mathcal{T}_g(x, a) \xrightarrow{x \rightarrow a; x \leq a} B(f'_1(a), f_2(a)) + B(f_1(a), f'_2(a))$   
donc  $g$  est dérivable au point  $a$

On a ensuite le résultat pour une application  $p$ -linéaire par récurrence puis dans le cas vectoriel en décomposant selon toute les bases.  $\square$

### Théorème 24.1.7.

Soit la composition  $I \xrightarrow{u} J \xrightarrow{v} K$  avec  $I, J$  des i.r.n.t. et  $a \in I$ ,  $b = u(a) \in J$ . Si  $u$  dérivable au point  $a$  et  $v$  dérivable au point  $b$  alors

- (1)  $v \circ u$  est dérivable au point  $a$
- (2)  $(v \circ u)'(a) = v'(u(a)) \times u'(a)$

Composition vers un espace vectoriel de dimension finie :

### Corollaire.

Soit  $I \xrightarrow{\varphi} J \xrightarrow{f} E$  avec  $I, J$  des i.r.n.t. et  $E$  un  $K$  espace vectoriel de dimension finie,  $a \in I$ ,  $b = \varphi(a) \in J$ . Si  $\varphi$  dérivable au point  $a$  et  $f$  dérivable au point  $b$  alors

- (1)  $f \circ \varphi$  est dérivable au point  $a$
- (2)  $(f \circ \varphi)'(a) = f'(\varphi(a)) \times \varphi'(a)$

## 24.2 Dérivées successives

- On définit  $f^{(0)} = f$
- Si  $f'$  est dérivable sur  $I$  on pose  $f^{(1)} = f'$
- Pour  $k \in \mathbb{N}$ , si  $f^{(k)}$  est bien définie et dérivable sur  $I$  on pose  $f^{(k+1)} = (f^{(k)})'$

---

**Classe  $\mathcal{C}^k$**  Soit  $k \in \mathbb{N}$ ,  $f$  est dite  $k$  fois dérivable si  $f^{(k)}$  existe.

Dans ce cas  $f$  est dite de classe  $\mathcal{C}^k$  si  $\begin{cases} f^{(k)} \text{ existe} \\ f^{(k)} \in \mathcal{C}^0(I, E) \end{cases}$

---

**Classe  $\mathcal{C}^\infty$**   $f$  est dite de classe  $\mathcal{C}^\infty$  si  $\forall k \in \mathbb{N}$  on a  $f$  est de classe  $\mathcal{C}^k$

---

### Lemme 24.2.1.

Soit  $f : I \rightarrow E$  alors  $f \in \mathcal{C}^\infty \Leftrightarrow \forall k \in \mathbb{N}$ ,  $f$  est  $k$  fois dérivable

### Théorème : Formule de Leibniz.

Soit  $f, g : I \rightarrow E$  de classe  $\mathcal{C}^n$

alors  $fg$  est de classe  $\mathcal{C}^n$  et  $(fg)^{(n)} = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} f^{(k)} g^{(n-k)}$

Démonstration. Rappel : voir cours de sup  $\square$

Plus généralement, si  $B : E_1 \times E_2 \rightarrow F$  est bilinéaire avec  $E_1, E_2, F$  de dimensions finies et  $(f, g) \in \mathcal{C}^n(I, E_1) \times \mathcal{C}^n(I, E_2)$  alors la formule à l'ordre  $n$  avec  $B$  reste vraie.

### Lemme 24.2.2.

Soit  $f : I \rightarrow E$  et  $e = (e_1, \dots, e_n)$  une base de  $E$

Soit  $f(x) = f_1(x)e_1 + \dots + f_n(x)e_n$ ,  $\forall x \in I$

alors  $f \in \mathcal{C}^k(I, E) \Leftrightarrow \forall j \in \llbracket 1, n \rrbracket$ ,  $f_j \in \mathcal{C}^k(I, E)$

**Lemme 24.2.3.**

Soit  $I \xrightarrow{\varphi} J \xrightarrow{f} F$ ,  $I, J$  i.r.n.t.

Si  $\varphi$  et  $f$  sont de classe  $\mathcal{C}^k$  alors  $\varphi \circ f \in \mathcal{C}^k(I, F)$

## 24.3 Fonctions convexes

**Barycentre** Soit  $E$  un espace vectoriel et  $x_1, \dots, x_p \in E$

Soit  $\alpha_1, \dots, \alpha_p \in \mathbb{R}$  tels que  $\sum_{k=1}^p \alpha_k \leq 0$ . On note  $S = \sum_{k=1}^p \alpha_k$

On appelle barycentre du système  $((x_1, \alpha_1), \dots, (x_p, \alpha_p))$  le point  $\sum_{k=1}^p \frac{\alpha_k}{S} x_k$

On parle d'isobarycentre si  $\alpha_1 = \dots = \alpha_k$

*Note.* On peut se ramener à  $\sum_{k=1}^p \alpha_k = 1$  en posant  $\alpha'_k = \frac{\alpha_k}{S}$

**Théorème 24.3.1.**

Tout ensemble convexe est stable par barycentration à coefficients positifs

*Démonstration.* Soit  $X \subset E$  convexe. On démontre la propriété par récurrence avec  $\mathcal{A}(n)$  le prédicat correspondant à la propriété pour  $n$  vecteurs de  $X$ .

On a  $\mathcal{A}(1)$  et  $\mathcal{A}(2)$ . On suppose  $\mathcal{A}(n)$  et on considère  $n+1$  vecteurs de  $X$  et  $n+1$  scalaires quelconques. On pose  $x$  le barycentre du système.

- Si  $S = \sum_{k=1}^n \alpha_k \leq 0$  alors on pose  $y$  le barycentre du système composé des  $n$  premiers termes et on a  $x = \text{Bar}((y, S), (x_{n+1}, \alpha_{n+1})) \in X$  d'après  $\mathcal{A}(2)$

- Si  $S = 0$  alors  $\alpha_{n+1} = 1$  et  $x = x_{n+1} \in X$

D'où  $\mathcal{A}(n+1)$  □

**Fonction convexe** Soit  $f : I \rightarrow \mathbb{R}$  avec  $I$  i.r.n.t. alors  $f$  est dite convexe si

$$\forall (x, y) \in I^2, \forall \lambda \in [0, 1] f((1-\lambda)x + \lambda y) \leq (1-\lambda)f(x) + \lambda f(y)$$

Interprétation géométrique : "L'arc reste sous la corde"

**Épigraphe** Soit  $f : I \rightarrow \mathbb{R}$  on appelle épigraphe de  $f$  l'ensemble

$$E(f) = \{(x, y) \in I \times \mathbb{R} ; f(x) \leq y\}$$

**Théorème 24.3.2.**

Soit  $f : I \rightarrow \mathbb{R}$  alors  $f$  est convexe  $\Leftrightarrow E(f)$  est convexe

*Démonstration.*

Si  $f$  est convexe, on vérifie avec la définition que  $E(f)$  l'est aussi.

Réciproquement, si  $E(f)$  est convexe, alors pour  $x, y \in I$  et  $\lambda \in [0, 1]$  avec  $x \leq y$  on pose  $z = (1-\lambda)x + \lambda y \in [x, y]$  et on a  $(x, f(x)), (y, f(y)) \in E(f)$  donc  $c = (z, (1-\lambda)f(x) + \lambda f(y)) \in E(f)$  ainsi  $f(z) \leq (1-\lambda)f(x) + \lambda f(y)$  □

**Théorème : Inégalité de Jensen.**

Si  $f : I \rightarrow \mathbb{R}$  est convexe alors pour  $x_1, \dots, x_n \in I$  et  $\lambda_1, \dots, \lambda_n \in \mathbb{R}^+$  tels que  $\sum_{i=1}^n \lambda_i = 1$  on a  $f(\sum_{i=1}^n \lambda_i x_i) \leq \sum_{i=1}^n \lambda_i f(x_i)$

*Démonstration.* On pose  $a_i = (x_i, f(x_i)) \in E(f)$  donc  $\sum_{i=1}^n \lambda_i a_i \in E(f)$  car  $E(f)$  est stable par barycentrage donc  $\sum_{i=1}^n \lambda_i x_i \in I$  et finalement  $f(\sum_{i=1}^n \lambda_i x_i) \leq \sum_{i=1}^n \lambda_i f(x_i)$   $\square$

**Lemme des pentes.**

Soit  $f : I \rightarrow \mathbb{R}$  une application alors avec  $p(a, b) = \frac{f(a)-f(b)}{a-b}$   
 $f$  convexe  $\Leftrightarrow (\forall (a, b, c) \in I^3 \text{ tels que } a < b < c, p(a, b) \leq p(a, c) \leq p(b, c))$

**Théorème 24.3.3.**

Soit  $f : I \rightarrow \mathbb{R}$  dérivable sur  $I$  alors  $f$  est convexe sur  $I$  si et seulement si  $f'$  est croissante sur  $I$

*Démonstration.*  $\Rightarrow$  Si  $f$  est convexe, soient  $x, y \in I$  alors  $\forall t \in ]x, y[, p(x, t) \leq p(x, y)$  puis en passant à la limite  $f'(x) \leq p(x, y)$  d'où  $f'(x) \leq f'(y)$  par symétrie

$\Leftarrow$  On suppose  $f'$  croissante et  $a < b < c \in I$ . Par le théorème des accroissements finis on a  $p(a, b) = f'(x)$  et  $p(b, c) = f'(y)$  avec  $x$  et  $y$  dans les segments respectifs  $]a, b[$  et  $]b, c[$  ainsi  $f'(x) \leq f'(y)$  d'où  $f$  est convexe avec le Lemme des pentes.  $\square$

**Corollaire.**

Soit  $f \in \mathcal{D}^2(I, \mathbb{R})$  alors  $f$  est convexe  $\Leftrightarrow f'' \geq 0$

**Fonction concave** Soit  $f : I \rightarrow \mathbb{R}$  avec  $I$  un i.r.n.t. alors  $f$  est dite concave si  $-f$  est convexe.

**Théorème 24.3.4.**

Soit  $f : I \rightarrow \mathbb{R}$  dérivable et convexe alors  
 $\forall x_0, x \in I, f(x) \geq f(x_0) + (x - x_0)f'(x_0)$

"Le graphe de  $f$  est au dessus de ses tangentes"

*Démonstration.* Soit  $x, x_0 \in I$

- Si  $x = x_0$  on a bien le résultat.
- Si  $x > x_0$  alors  $p(x, x_0) = f'(\theta)$  où  $\theta \in ]x_0, x[$  donc  $f'(\theta) \geq f'(x_0)$
- Si  $x < x_0$  même raisonnement.

 $\square$ 

## 24.4 Intégration sur un segment

Cadre :  $f : I \rightarrow E$  avec  $I$  intervalle réel non trivial et  $E$  de dimension finie.

### 24.4.1 Fonctions continues par morceaux

**Subdivision** Soit  $a < b$  réels et  $f : [a, b] \rightarrow E$

On appelle subdivision de  $[a, b]$  toute suite finie  $(\alpha_0, \dots, \alpha_n) = \sigma$  telle que  $a = \alpha_0 < \dots < \alpha_n = b$



---

**Continuité par morceaux** Soit  $a < b$  réels et  $f : [a, b] \rightarrow E$   
 $f$  est dite continue par morceaux si il existe une subdivision  $\sigma = (\alpha_0, \dots, \alpha_n)$  de  $[a, b]$  telle que  $\forall k \in \llbracket 0, n-1 \rrbracket$  la restriction  $f|_{] \alpha_k, \alpha_{k+1} [}$  est prolongeable en une fonction continue sur le segment  $[\alpha_k, \alpha_{k+1}]$

---



---

**Définition bis** Soit  $I$  i.r.n.t. et  $f : I \rightarrow E$   
On dit que  $f$  est continue par morceaux ( $\mathcal{C}_{pm}^0$ ) si sa restriction à tout segment de  $I$  est continue par morceaux

---

**Lemme 24.4.1.**

$\mathcal{C}_{pm}^0([a, b], E)$  et  $\mathcal{C}_{pm}^0(I, E)$  sont des  $K$  espaces vectoriels

**Lemme 24.4.2.**

Soit  $\varepsilon = (\varepsilon_1, \dots, \varepsilon_p)$  une base de  $E$ . On note  $f(x) = \sum_{k=1}^p f_k(x) \varepsilon_k$   
alors  $f$  est continue par morceaux  $\Leftrightarrow \forall k \in \llbracket 1, p \rrbracket, f_k \in \mathcal{C}_{pm}^0(I, K)$

---

**Intégrale** Soit  $a < b$  réels et  $f \in \mathcal{C}_{pm}^0([a, b], E)$

On fixe  $\varepsilon = (\varepsilon_1, \dots, \varepsilon_p)$  une base de  $E$  et on note  $f(x) = \sum_{k=1}^p f_k(x) \varepsilon_k$ ,  $\forall x \in [a, b]$  On a alors

$$\int_a^b f = \sum_{k=1}^p \left( \int_a^b f_k \right) \varepsilon_k$$


---

## 24.4.2 Propriétés de l'intégrale

**Théorème 24.4.3.**

$\mathcal{I} : \mathcal{C}_{pm}^0([a, b], E) \rightarrow E$  est linéaire  
 $f \mapsto \int_a^b f$

*Démonstration.* On se ramène au cas scalaire en écrivant  $f(x) = \sum_{k=1}^p f_k(x) \varepsilon_k$  □

**Lemme 24.4.4.**

Soit  $a < b$  réels et  $f, g \in \mathcal{C}_{pm}^0([a, b], E)$  tels que  
 $\{x \in [a, b] \mid f(x) \leq g(x)\}$  est fini alors  $\int_a^b f = \int_a^b g$

**Notations** Soit  $I$  i.r.n.t. ,  $f \in \mathcal{C}_{pm}^0(I, E)$  et  $(a, b) \in I^2$

- Si  $a < b$  on a  $\int_a^b f(t)dt \in E$
- Si  $a > b$  on pose  $\int_a^b f(t)dt = -\int_b^a f(t)dt$
- Si  $a = b$  on pose  $\int_a^b f(t)dt = 0$

**Théorème : Relation de Chasles.**

Soit  $f \in \mathcal{C}_{pm}^0(I, E)$   $(a, b, c) \in I^3$  alors  
 $\int_a^b f(t)dt + \int_b^c f(t)dt = \int_a^c f(t)dt$

*Démonstration.* Connu sur les coordonnées. □

### 24.4.3 Inégalités

**Théorème 24.4.5.**

Soit  $a \leq b$  ,  $f \in \mathcal{C}_{pm}^0([a, b], E)$  avec  $E$  un espace vectoriel normé de dimension finie alors  $\left\| \int_a^b f(x)dx \right\| \leq \int_a^b \|f(x)\|dx$

*Démonstration.*  $\forall u \left\| \sum_{k=0}^{n-1} \frac{b-a}{n} f\left(a + k\frac{b-a}{n}\right) \right\| \leq \sum_{k=0}^{n-1} \frac{b-a}{n} \left\| f\left(a + k\frac{b-a}{n}\right) \right\|$ , d'après les résultats sur les sommes de Riemann comme les inégalités larges passent à la limite on a  $\left\| \int_a^b f \right\| \leq \int_a^b \|f\|$  □

**Théorème de positivité amélioré.**

Soit  $f : [a, b] \rightarrow \mathbf{R}$  telle que  $f \in \mathcal{C}^0([a, b], E)$ ,  $f \geq 0$  sur  $[a, b]$  et  $a < b$   
 Alors  $\int_a^b f(x)dx = 0 \Leftrightarrow \forall x \in [a, b], f(x) = 0$

*Démonstration.*  $\Rightarrow$  Clair par linéarité.

$\Leftarrow$  Comme  $f$  est  $\mathcal{C}^0$  on sait que  $\int_{[a,b]} = 0 \Leftrightarrow \int_{]a,b[} = 0$  puis on suppose  $\exists x_0 \in ]a, b[$  tel que  $f(x_0) \leq 0$

Soit  $\varepsilon = \frac{1}{2}f(x_0) > 0$  on considère  $\delta > 0$  tel que  $a \leq x_0 - \delta < x_0 + \delta \leq b$  et

$\forall x \in [a, b], |x - x_0| < \delta \Rightarrow |f(x) - f(x_0)| < \varepsilon$  du coup  $\int_a^b f \geq \int_{x_0-\delta}^{x_0+\delta} f \geq 2\delta\varepsilon > 0$  donc  $\int_a^b f > 0$  □

**Corollaire.**

Sous les même hypothèse on a  
 si  $f$  n'est pas identiquement nulle sur  $[a, b]$  alors  $\int_a^b f(x)dx > 0$

## 24.5 Théorème fondamental

**Théorème fondamental de l'analyse.**

Soit  $I$  i.r.n.t. ,  $a \in I$  et  $f \in \mathcal{C}^0(I, E)$  on pose  $\forall x \in I$  ,  $F(x) = \int_a^b f(t)dt$   
 Alors  $F \in \mathcal{C}^1(I, \mathbf{R})$  et  $\forall x \in I, F'(x) = f(x)$

*Démonstration.* Soit  $x_0 \in I$  et  $x \in I \setminus \{x_0\}$

Posons  $\Delta(x) = \frac{1}{x-x_0}(F(x)-F(x_0))$  alors si  $x_0 < x$ ,  $\|\Delta(x) - f(x_0)\| \leq \frac{1}{|x-x_0|} \int_{x_0}^x \|f(t) - f(x_0)\|$

Soit  $\varepsilon > 0$ , soit  $\delta > 0$  tel que  $\forall x \in I$ ,  $|x - x_0| < \delta \Rightarrow \|f(x) - f(x_0)\| < \varepsilon$  alors

$$\|\Delta(x) - f(x_0)\| \leq \frac{1}{x-x_0} \int_{x_0}^x \varepsilon dt = \varepsilon$$

On a de même pour  $x_0 > x$

Ainsi  $\forall \varepsilon > 0$ ,  $\exists \delta > 0$  tel que  $\forall x \in I \setminus \{x_0\}$ ,  $|x - x_0| < \delta \Rightarrow \|f(x) - f(x_0)\| \leq \varepsilon$  c'est à dire  $\delta(x) \xrightarrow{x \rightarrow x_0; x \leq x_0} f(x_0)$  donc  $F$  est dérivable au point  $x_0$  avec  $F'(x_0) = f(x_0)$   $\square$

**Corollaire.**

Soit  $h \in \mathcal{C}^1(I, E)$  et  $(a, b) \in I^2$  Alors  $\int_a^b h'(x)dx = [h]_a^b$

*Note.* Si  $f \in \mathcal{C}_{pm}^0(I, E)$ ,  $a \in I$  alors  $F(x) = \int_a^x f(t)dt$  bien définie  $\forall x \in I$  et  $F \in \mathcal{C}^0(I, E)$

**Théorème : Inégalité des accroissements finis.**

Soit  $f \in \mathcal{C}^1([a, b], E)$ ,  $a < b$  et  $M \in \mathbb{R}^+$ , on suppose  $\forall x \in [a, b]$ ,  $\|f'(x)\| \leq M$   
Alors  $\|f(b) - f(a)\| \leq M|b - a|$

*Démonstration.*  $f(b) - f(a) = \int_a^b f'(t)dt$  car  $f$  est  $\mathcal{C}^1$  donc  $\|f(b) - f(a)\| \leq \int_a^b \|f'(t)\| dt \leq M(b - a)$   $\square$

**Théorème 24.5.1.**

Soit  $a < b$  réels et  $f \in \mathcal{C}_{pm}^0([a, b], E)$

Soit  $u \in \mathcal{L}(E, F)$  avec  $E, F$  de dimension finie. Alors  $\int_a^b u \circ f = u \left( \int_a^b f \right)$

*Démonstration.* Cas 1 : soit  $f \in \mathcal{C}^0([a, b], E)$  Posons  $\forall [a, b]$

$$G(x) = \int_a^x u \circ f, \quad \Phi(x) = \int_a^x f \text{ et } \Delta(x) = G(x) - u(\Phi(x))$$

$\Delta$  est dérivable et  $\forall x \in [a, b]$ ,  $\Delta'(x) = (u \circ f)(x) - u(\Phi'(x)) = 0$  donc  $\Delta(x) = \text{cte} = \Delta(a) = 0$

Cas 2 : soit  $f \in \mathcal{C}_{pm}^0([a, b], E)$  Soit  $\sigma = (\alpha_0, \dots, \alpha_p)$  une subdivision adaptée

$\forall i \in \llbracket 0, p-1 \rrbracket$ ,  $f|_{] \alpha_i, \alpha_{i+1} [} = \varphi_i|_{] \alpha_i, \alpha_{i+1} [}$  où  $\varphi_i \in \mathcal{C}^0([\alpha_i, \alpha_{i+1}], E)$

alors  $u \left( \int_a^b f \right) = \sum_{k=0}^{p-1} u \left( \int_{\alpha_i}^{\alpha_{i+1}} \varphi_i \right) = \sum_{k=0}^{p-1} u \circ \varphi_i = \sum_{k=0}^{p-1} \int_{\alpha_i}^{\alpha_{i+1}} u \circ f = \int_a^b u \circ f$   
d'où le résultat.  $\square$

## 24.6 Formules de Taylor

**Théorème : Formule de Taylor avec reste intégral.**

Soit  $n \in \mathbb{N}$ ,  $f \in \mathcal{C}^{n+1}(I, E)$  et  $(a, x) \in I^2$  avec  $I$  i.r.n.t. et  $\dim E < \infty$

Alors  $f(x) = \sum_{k=0}^n \frac{(x-a)^k}{k!} f^{(k)}(a) + \mathcal{R}_n(a, x)$

où  $\mathcal{R}_n(a, x) = \int_a^x \frac{(x-t)^{n+1}}{(n+1)!} f^{(n+1)}(t)dt$

*Démonstration.* On montre  $T(n)$  le théorème au rang  $n$  par récurrence :

•  $T(0)$  : Soit  $f \in \mathcal{C}^1(I, E)$  alors  $f(x) = f(a) + \int_a^x f'(t)dt$

• Soit  $n \in \mathbb{N}$  On suppose  $T(n)$  et on considère  $f \in \mathcal{C}^{n+2}(I, E)$

d'après  $T(n)$  :  $f(x) = \sum_{k=0}^n \frac{(x-a)^k}{k!} f^{(k)}(a) + \mathcal{R}_n(a, x)$

avec  $\mathcal{R}_n(a, x) = \left[ -\frac{(x-t)^{n+1}}{(n+1)!} f^{(n+1)}(t) \right]_a^x + \int_a^x \frac{(x-t)^{n+1}}{(n+1)!} f^{(n+2)}(t)dt = \frac{(x-a)^{n+1}}{(n+1)!} f^{(n+1)}(a)$  d'où  $T(n+1)$   $\square$

**Corollaire : Inégalité de Taylor-Lagrange.**

Sous les mêmes hypothèses on a

$$f(x) \leq \sum_{k=0}^n \frac{(x-a)^k}{k!} f^{(k)}(a) + \frac{|x-a|^{n+1}}{(n+1)!} \sup_{x \in [x, a]} \|f^{(n+1)}(x)\|$$

**Négligeabilité** Soit  $f : I \rightarrow E$  ;  $\varphi : I \rightarrow \mathbb{R}$  ;  $a \in \bar{I}$ , on dit que  $f(x) = o_{x \rightarrow a}(\varphi(x))$  s'il existe  $r > 0$  et  $\delta : V = I \cap ]a - r, a + R[ \setminus \{a\} \rightarrow \mathbb{R}$  tels que

$$\forall x \in V, \|f(x)\| = \delta(x) \times \varphi(x) \text{ et } \delta(x) \xrightarrow{x \rightarrow a} 0$$

**Théorème d'intégration des DL.**

Soit  $f \in \mathcal{C}^0(I, E)$  ;  $x_0 \in I$  ;  $I$  i.r.n.t.

$E$  un EVN de dimension finie. On suppose que  $f$  admet un DL en  $x_0$

$$f(x) = a_0 + (x - x_0)a_1 + \dots + (x - x_0)^n a_n + o_{x \rightarrow x_0}((x - x_0)^n)$$

Soit  $g$  une primitive de  $f$  sur  $I$ . Alors

$$g(x) = g(x_0) + (x - x_0)a_0 + \frac{(x - x_0)^2}{2}a_1 + \dots + \frac{(x - x_0)^{n+1}}{n+1}a_n + o_{x \rightarrow x_0}((x - x_0)^{n+1})$$

où  $a_0, a_1, \dots, a_n \in E$

*Démonstration.* On note  $r(x) = f(x) - \sum_{k=0}^n (x - x_0)^k a_k \in \mathcal{C}^0(I, E)$

$$g(x) - g(x_0) = \int_{x_0}^x f(t) dt = \sum_{k=0}^n \frac{(x - x_0)^{k+1}}{k+1} a_k + R(x) \text{ où } R(x) = \int_{x_0}^x r(t) dt$$

Soit  $\varepsilon > 0$  ; soit  $\delta > 0$  tel que  $\forall t \in I, |t - x_0| < \delta \Rightarrow \|r(t)\| \leq \varepsilon |t - x_0|^n$

$$\text{Soit } x \in I, \text{ on suppose } |x - x_0| < \delta \text{ et } x \leq x_0 \text{ alors } \|R(x)\| \leq \int_{x_0}^x \varepsilon (t - x_0)^n dt = \varepsilon \frac{(x - x_0)^{n+1}}{n+1} \leq \varepsilon (x - x_0)^{n+1}$$

Ainsi  $\forall x \in I \setminus \{x_0\}, |x - x_0| < \delta \Rightarrow \frac{\|R(x)\|}{|x - x_0|^{n+1}} \leq \varepsilon$  donc  $R(x) = o_{x \rightarrow x_0}((x - x_0)^{n+1})$  □

**Théorème : Développement limité de Taylor-Young.**

Soit  $f \in \mathcal{C}^n(I, E)$  ;  $x_0 \in I$  alors

$$f(x) = \sum_{k=0}^n \frac{(x - x_0)^k}{k!} f^{(k)}(x_0) + o_{x \rightarrow x_0}((x - x_0)^n)$$

*Démonstration.* On démontre  $T(n)$  le théorème au rang  $n$  par récurrence :

•  $T(0)$  :  $\forall f \in \mathcal{C}^0(I, E), f(x) = f(x_0) + o_{x \rightarrow x_0}(1)$

• : Soit  $n \in \mathbb{N}$ , on suppose  $T(n)$  et on considère  $f \in \mathcal{C}^{n+1}(I, E)$

$$\text{on a } f'(x) = \sum_{k=0}^n \frac{(x - x_0)^k}{k!} (f')^{(k)}(x_0) + o_{x \rightarrow x_0}((x - x_0)^n)$$

On applique alors le théorème précédent à  $f'$  qui est bien continue sur  $I$

$$f(x) = f(x_0) + \sum_{k=0}^n \frac{(x - x_0)^{k+1}}{(k+1)!} f^{(k+1)}(x_0) + o_{x \rightarrow x_0}((x - x_0)^{n+1})$$

□

★ ★ ★

# Chapitre 25

## Suites de fonctions

*Cadre :  $E, F$  des espaces vectoriels normés de dimensions finies ;  $A \subset E$ .*

*et  $f_n : A \rightarrow F$  ;  $f : A \rightarrow F$*

### Contenu

<b>25.1 Convergences</b>	<b>37</b>
Convergence simple	37
Convergence uniforme	37
Norme infinie	39
<b>25.2 Série de fonctions</b>	<b>39</b>
Convergence normale	39
<b>25.3 Intégration et dérivation</b>	<b>40</b>
25.3.1 Cas général	40
25.3.2 Application aux matrices	42
<b>25.4 Approximations uniformes</b>	<b>42</b>

## 25.1 Convergences

---

**Convergence simple** Soit  $f \in (F^A)$  et  $(f_n) \in (F^A)^{\mathbb{N}}$  On dit que  $(f_n)$  converge simplement vers  $f$  sur  $A$  si

$$\forall x \in A, f_n(x) \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} f(x)$$

---

Attention ! La convergence simple ne préserve pas la continuité !

---

### Convergence uniforme

Soit  $f \in (F^A)$  et  $(f_n) \in (F^A)^{\mathbb{N}}$  On dit que  $(f_n)$  converge uniformément vers  $f$  sur  $A$  si

$$\forall \varepsilon > 0, \exists n_0 \in \mathbb{N} \text{ tel que } \forall n \geq n_0 ; \forall x \in A ; \|f_n(x) - f(x)\| \leq \varepsilon$$

---

**Lemme 25.1.1.**

La convergence uniforme entraîne la convergence simple.

**Théorème 25.1.2.**

On suppose  $a \in A$  ;  $f : A \rightarrow F$  ;  $\forall n \in \mathbb{N}$ ,  $f_n : A \rightarrow F$  et

- $\forall n \in \mathbb{N}$ ,  $f_n$  est  $\mathcal{C}^0$  au point  $a$
- $(f_n)$  CVU sur  $A$  vers  $f$

Alors  $f$  est  $\mathcal{C}^0$  au point  $a$

*Démonstration.* Soit  $\varepsilon > 0$

Vu la CVU, soit  $n_0 \in \mathbb{N}$  tel que  $\forall x \in A$ ,  $\|f_n(x) - f(x)\| \leq \frac{\varepsilon}{3}$

Vu  $f_{n_0}$  est  $\mathcal{C}^0$  au point  $a$ , soit  $\delta > 0$  tel que  $\forall x \in A$ ,  $\|x - a\| < \delta \Rightarrow \|f_{n_0}(x) - f_{n_0}(a)\| < \frac{\varepsilon}{3}$

On a alors  $d(f(x), f(a)) \leq d(f(x), f_{n_0}(x)) + d(f_{n_0}(x), f_{n_0}(a)) + d(f_{n_0}(a), f(a)) < \varepsilon$

Ainsi  $f$  est  $\mathcal{C}^0$  au point  $a$   $\square$

**Corollaire.**

Toute limite uniforme sur  $A$  d'une suite de fonctions continues sur  $A$  est continue sur  $A$ .

**Corollaire.**

Soit  $f : A \rightarrow F$  ;  $f_n : A \rightarrow F$ ,  $\forall n \in \mathbb{N}$ . Soit  $a \in A$  On suppose que

- $\forall n \in \mathbb{N}$ ,  $f_n$  est  $\mathcal{C}^0$  au point  $a$
- $(f_n)$  converge uniformément vers  $f$  sur un voisinage relatif de  $a$  dans  $A$

Alors  $f$  est  $\mathcal{C}^0$  au point  $a$

Le Lemme suivant permet d'établir l'absence de convergence uniforme

**Lemme 25.1.3.**

Soit  $f, f_n : A \rightarrow F$  ;  $B \subset A$  alors

$(\exists (x_n) \in B^\mathbb{N} \text{ tel que } f_n(x) - f(x) \not\rightarrow_n 0) \Leftrightarrow \text{non}((f_n) \text{ CVU/A vers } f)$

**Théorème de la double limite.**

Soit  $f, f_n : A \rightarrow F$  ;  $a \in A$  On suppose que

- $\forall n \in \mathbb{N}$ ,  $\exists b_n \in F$  tel que  $f_n(x) \xrightarrow{x \rightarrow a} b_n$
- $(f_n)$  converge uniformément sur  $A$  vers  $f$

Alors  $(1) \exists \beta \in F$  tel que  $b_n \xrightarrow{n} \beta$

$(2) f(x) \xrightarrow{x \rightarrow a} \beta$

En particulier  $\lim_{x \rightarrow a} (\lim_{n \rightarrow +\infty} f_n(x)) = \lim_{n \rightarrow +\infty} (\lim_{x \rightarrow a} f_n(x))$

Attention ! Faux sans la convergence uniforme !

*Démonstration.* On suppose que  $b_n \xrightarrow{n} \beta$

Soit  $\varepsilon > 0$  ; soit  $n_0 \in \mathbb{N}$  tel que  $\forall n \geq n_0$ ,  $d(f(x), f_n(x)) < \frac{1}{3}\varepsilon$  et  $d(b_n, \beta) < \frac{1}{3}\varepsilon$

Soit  $\delta > 0$  tel que  $\forall x \in B(a, \delta)$ ,  $d(f_{n_0}(x), b_{n_0}) < \frac{1}{3}\varepsilon$

Pour un tel  $x$  on a  $d(f(x), \beta) < \varepsilon$  donc  $f(x) \xrightarrow{x \rightarrow a} \beta$  d'où  $(1) \Rightarrow (2)$

Par convergence uniforme soit  $p \in \mathbb{N}$  tel que  $\forall n \geq p$ ,  $\forall x \in A$ ,  $\|f_n(x) - f(x)\| \leq 1$  alors  $\|f_n(x) - f_p(x)\| \leq 2$  et par passage à la limite  $b_n \in B(b_p, 2)$  compact vu  $F$  de dimension finie.

Montrons que  $(b_n)$  admet au plus une valeur d'adhérence :

On suppose  $\begin{cases} b_{\varphi(n)} \xrightarrow{n} \beta_1 \\ b_{\psi(n)} \xrightarrow{n} \beta_2 \end{cases}$  alors en appliquant le début de la démo on a  $\begin{cases} f(x) \xrightarrow{x \rightarrow a} \beta_1 \\ f(x) \xrightarrow{x \rightarrow a} \beta_2 \end{cases}$

Donc  $\beta_1 = \beta_2$  et par théorème  $b_n \xrightarrow{n} \beta$  d'où  $(1)$   $\square$

**Norme infinie** Soit  $\varphi : A \subset E \rightarrow F$ ,  $a \neq \emptyset$  et  $\varphi$  bornée alors on pose

$$\|\varphi\|_{\infty} = \sup_{x \in A} \|\varphi(x)\|$$

**Lemme 25.1.4.**

Soit  $f, f_n : A \rightarrow F$  alors

$$(f_n) \text{ CVU sur } A \text{ vers } f \Leftrightarrow \begin{cases} \|f_n - f\|_{\infty} \text{ est bien définie apcr} \\ \|f_n - f\|_{\infty} \xrightarrow{x \rightarrow +\infty} 0 \end{cases}$$

Cas des fonctions bornées :

Soit  $\mathcal{B}(A, F) = \{f : A \rightarrow F ; f \text{ est bornée} \}$  alors

- 1)  $\mathcal{B}(A, F)$  est un  $K$  espace vectoriel
- 2)  $\|\cdot\|_{\infty}$  est une norme sur  $\mathcal{B}(A, F)$

$\|\cdot\|_{\infty}$  est dite *norme de la convergence uniforme*.

## 25.2 Série de fonctions

Soit  $(g_n) \in (F^A)^{\mathbb{N}}$  on pose  $f_n = g_0 + g_1 + \dots + g_n$  ( $: A \rightarrow F$ )  
 Etudier la série de fonction  $\sum_{n \geq 0} g_n$  revient à étudier la suite de fonction  $(f_n)$ .

On dit que

- (1)  $\sum g_n$  converge simplement sur  $A$  si  $(f_n)$  converge simplement sur  $A$
- (2)  $\sum g_n$  converge uniformément sur  $A$  si  $(f_n)$  converge uniformément sur  $A$

Lorsque  $\sum g_n$  converge simplement sur  $A$

$$\forall x \in A, f_n(x) = \sum_{k=0}^n g_k(x) \xrightarrow{n} f(x) \text{ ainsi } \sum g_n(x) \text{ converge et } \sum_{n=0}^{\infty} g_k(x) = f(x)$$

$$\text{On pose } \sum_{n=0}^{\infty} g_k : A \rightarrow F \quad x \mapsto \sum_{k=0}^{\infty} g_k(x) \text{ et on pose } R_n = \sum_{k=n+1}^{\infty} g_k$$

**Lemme 25.2.1.**

$\sum g_n$  converge uniformément sur  $A$

$\Leftrightarrow \sum g_n$  converge simplement sur  $A$  et  $(R_n)$  converge uniformément sur  $A$

**Convergence normale** Soit  $g_n : A \rightarrow F$ ,  $\forall n \in \mathbb{N}$

$\sum g_n$  est dite normalement convergente sur  $A$  si

- 1)  $\|g_n\|_{\infty}$  existe à partir d'un certain rang  $n_0$
- 2)  $\sum \|g_n\|_{\infty}$  converge

**Théorème : Caractérisation de la convergence normale.**

$\sum_n$  converge normalement sur  $A$

$\Leftrightarrow$  Il existe  $n_0 \in \mathbb{N}$  et  $(\alpha_n)$  une suite réelle tels que

$$(1) \forall n \geq n_0, \forall x \in A, \|g_n(x)\| \leq \alpha_n$$

$$(2) \sum_{n \geq n_0} \alpha_n \text{ converge}$$

*Démonstration.*  $\Rightarrow$  Clair en posant  $\forall n \geq n_0, \alpha_n = \|g_n\|_{\infty}$

$\Leftarrow$  On suppose que  $(\alpha_n)$  vérifie (1) et (2); soit  $n \geq n_0$  alors  $\forall x \in A, \|g_n(x)\| \leq \alpha_n$

Donc  $0 \leq \|g_n\|_{\infty} \leq \alpha_n$  et vu (2) par comparaison de série à terme général positif  $\sum \|g_n\|_{\infty}$  converge □

**Théorème 25.2.2.**

La convergence normale entraîne la convergence uniforme et la convergence absolue en tout point.

*Démonstration.* Soient  $n_0$  et  $(a_n)$  qui vérifient la caractérisation de la convergence normale. Soit  $x \in A$

$\forall n \geq n_0, 0 \leq \|g_n(x)\| \leq a_n$  or  $\sum a_n$  converge donc  $\sum \|g_n(x)\|$  converge

Ainsi  $\sum g_n$  converge simplement. Donc  $\sum g_n(x)$  converge absolument et vu la dimension finie de  $F$ ,  $\sum g_n(x)$  converge simplement.

Soit  $n \geq n_0$ ; soit  $x \in A$ , on a  $R_n(x) = \sum_{k=n+1}^{+\infty} g_k(x)$  donc  $\|R_n(x) - 0\| \leq \sum_{k=n+1}^{+\infty} \|g_k(x)\|$  leq  $\underbrace{\sum_{k=n+1}^{+\infty} a_k}_{= \rho_n}$

Or  $\rho_n \xrightarrow{n} 0$  donc  $\|R_n - 0\|_\infty \xrightarrow{n} 0$  ainsi par théorème  $(R_n)$  converge uniformément sur  $A$  vers 0

On a alors  $\sum g_n$  converge uniformément sur  $A$ . □

**Théorème 25.2.3.**

Soit  $g_n : A \rightarrow F, \forall n \in \mathbb{N}; a \in A$  On suppose que

- $\forall n \in \mathbb{N}, g_n$  est  $\mathcal{C}^0$  en  $a$
- $\sum g_n$  converge uniformément sur  $A$  alors  $\sum_{n=0}^{\infty} g_k$  est  $\mathcal{C}^0$  au point  $a$

*Démonstration.*  $f_n = \sum_{k=0}^n g_k$  est  $\mathcal{C}^0$  au point  $a$  et  $f_n \xrightarrow{n} f$  uniformément sur  $A$  où  $f = \sum_{n=0}^{\infty} g_k$

Alors par théorème,  $f$  est  $\mathcal{C}^0$  au point  $a$ . □

**Théorème de la double limite (Séries).**

Soit  $g_n : A \rightarrow F, \forall n \in \mathbb{N}; a \in \bar{A}$

On suppose que  $\forall n \in \mathbb{N}, g_n(x) \xrightarrow{x \rightarrow a} c_n \in F$  et  $\sum g_n$  converge uniformément sur  $A$

alors  $\begin{matrix} (1) \sum c_n \text{ converge} \\ (2) \sum_{n=0}^{\infty} g_n(x) \xrightarrow{x \rightarrow a} \sum_{n=0}^{\infty} c_n \end{matrix}$

En particulier  $\lim_{x \rightarrow a} \sum_{n=0}^{\infty} g_k(x) = \sum_{n=0}^{\infty} \lim_{x \rightarrow a} f_n(x)$

*Démonstration.* On pose  $f_n = \sum_{k=0}^n g_k$  et  $f = \sum_{n=0}^{\infty} g_k$   
Ainsi  $f_n \xrightarrow{n} f$  uniformément sur  $A$  et  $\forall n \in \mathbb{N}, f_n \xrightarrow{x \rightarrow a} \sum_{k=0}^n c_k = b_n$

Par théorème de la double limite pour les suites  $\begin{matrix} (1) \exists \beta \in F : b_n \xrightarrow{n} \beta \\ (2) f(x) \xrightarrow{x \rightarrow a} \beta \end{matrix}$

(1) donc  $\sum c_k$  converge et  $\beta = \sum_{n=0}^{\infty} c_k$

(2) donc  $\sum_{n=0}^{\infty} g_k(x) \xrightarrow{x \rightarrow a} \sum_{n=0}^{\infty} c_k$  □

## 25.3 Intégration et dérivation

### 25.3.1 Cas général

Question : Si  $\forall t \in [a, b], f_n(t) \xrightarrow{n} f(t)$ , a-t-on  $\int_a^b f_n(t) dt \xrightarrow{n} \int_a^b f(t) dt$  ?

non ! Exemple :

$f_n : \mathbb{R}^+ \rightarrow \mathbb{R}$  telle que si  $0 \leq x \leq \frac{1}{n}, f_n(x) = n^2 x$ ; si  $\frac{1}{n} \leq x \leq \frac{2}{n}, f_n(x) = 2n - n^2 x$ ; si  $x \geq \frac{2}{n}, f_n(x) = 0$



**Théorème 25.3.1.**

Soit  $a < b$  réels ;  $\dim F < \infty$ . On suppose  
 $\forall n \in \mathbf{N}^*, f_n \in \mathcal{C}^0([a, b], F)$  et  $(f_n)$  converge uniformément sur  $[a, b]$  vers  $f$   
 $(1) f \in \mathcal{C}^0([a, b], F)$   
 Alors  $(2) \int_a^b f_n(x) dx \xrightarrow{n} \int_a^b f(x) dx$

Formellement  $\lim_{n \rightarrow +\infty} \int_a^b f_n(x) dx = \int_a^b \lim_{n \rightarrow +\infty} f_n(x) dx$

Démonstration.  $(1)$  Connu.

$(2)$  On note  $u_n = \int_a^b f_n \in F$  et  $l = \int_a^b f \in F$

Alors  $\|u_n - l\| \leq \int_a^b \|f_n(x) - f(x)\| dx \leq \int_a^b \|f_n - f\|_\infty dx = (b - a) \|f_n - f\|_\infty \xrightarrow{n} 0$

Par théorème des gendarmes  $\|u_n - l\| \xrightarrow{n} 0$  soit  $u_n \xrightarrow{n} l$  □

**Corollaire.**

Soit  $a < b$  réels ;  $\dim F < \infty$ . On suppose  
 $\forall n \in \mathbf{N}, g_n \in \mathcal{C}^0([a, b], F)$  et  $\sum g_n$  converge uniformément sur  $[a, b]$   
 Alors  $(1) \sum_{n=0}^\infty g_k \in \mathcal{C}^0([a, b], F)$   
 $(2) \sum \int_a^b g_n$  converge et  $\sum_{n=0}^\infty \int_a^b g_k(x) dx = \int_a^b \sum_{n=0}^\infty g_k(x) dx$

**Lemme 25.3.2.**

Soit  $\varphi_n \in \mathcal{C}^0(I, F), \forall n \in \mathbf{N}; I$  i.r.n.t. ;  $\dim F < \infty; a \in I$   
 On suppose que  $\varphi_n \xrightarrow{n} \varphi$  uniformément sur tout segment de  $I$  et on pose  
 $\Phi_n(x) = \int_a^x \varphi_n(t) dt; \Phi(x) = \int_a^x \varphi(t) dt$   
 Alors  $\Phi_n \xrightarrow{n} \Phi$  uniformément sur tout segment de  $I$ .

**Théorème 25.3.3.**

On suppose  $\left\{ \begin{array}{l} \bullet \forall n \in \mathbf{N}, f_n \in \mathcal{C}^1(I, F) \\ \bullet (f_n) \text{ converge simplement sur } I \text{ vers } f \\ \bullet (f'_n) \text{ converge vers } h \text{ uniformément sur tout segment de } I \end{array} \right.$   
 Alors  $(1) (f_n)$  converge vers  $f$  uniformément sur tout segment de  $I$   
 $(2) f \in \mathcal{C}^1(I, F)$  et  $f' = h$

Démonstration. Soit  $a \in I, \forall x \in I, f_n(x) - f_n(a) = \int_a^x f'_n(t) dt = \Phi_n(x), \forall n \in \mathbf{N}$

D'où  $f(x) - f(a) = \int_a^x h dt = \Phi(x)$  vu la CVU sur  $[a, x]$  (éventuellement  $[x, a]$ ) et  $\Phi$  est  $\mathcal{C}^1$  avec  $\Phi' = h$

donc  $f = f(a) + \Phi$  est  $\mathcal{C}^1$  et  $f' = h$

Soit  $S$  un segment inclu dans  $I$ , vu  $(\Phi_n)$  converge vers  $\Phi$  uniformément sur tout segment de  $I$  on a

$\forall n \in \mathbf{N}, 0 \leq \|f_n - f\|_{\infty, S} \leq \|f_n(a) - f(a)\| + \|\Phi_n - \Phi\|_{\infty, S} \xrightarrow{n} 0$  □

Attention : La convergence uniforme ne conserve pas la dérivabilité !

**Corollaire.**

On suppose  $\left\{ \begin{array}{l} \bullet \forall n \in \mathbf{N}, g_n \in \mathcal{C}^1(I, F) \\ \bullet \sum g_n \text{ converge simplement sur } I \\ \bullet \sum g'_n \text{ converge uniformément sur tout segment de } I \end{array} \right.$   
 Alors  $(1) \sum g_n$  converge uniformément sur tout segment de  $I$   
 $(2) \sum_{n=0}^\infty g_n \in \mathcal{C}^1(I, F)$  et  $(\sum_{n=0}^\infty g_n)' = \sum_{n=0}^\infty g'_n$

### 25.3.2 Application aux matrices

**Lemme 25.3.4.**

Soit  $A \in \mathcal{M}_n(K)$ , on pose  $\phi \left( \begin{array}{c} \mathbf{R} \longrightarrow \mathcal{M}_p(K) \\ t \longmapsto \exp(At) \end{array} \right)$

Alors  $\phi \in \mathcal{C}^1(\mathbf{R}, \mathcal{M}_p(K))$  et  $\forall t \in \mathbf{R}, \phi'(t) = A \cdot e^{tA} = e^{tA} \cdot A$

**Lemme 25.3.5.**

On suppose  $\left\{ \begin{array}{l} \sum U_n \text{ converge dans } \mathcal{M}_p(K) \\ M \in \mathcal{M}_p(K) \end{array} \right.$

Alors  $\sum M \cdot U_n$  converge et  $\sum_{n=0}^{\infty} M \cdot U_n = M \cdot \sum_{n=0}^{\infty} U_n$

**Lemme 25.3.6.**

$\phi : t \rightarrow e^{tA}$  est  $\mathcal{C}^\infty$  sur  $\mathbf{R}$

**Corollaire.**

Soit  $u \in \mathcal{L}(E)$  avec  $\dim(E) < \infty$ , on pose  $\varphi \left( \begin{array}{c} \mathbf{R} \longrightarrow \mathcal{L}(E) \\ t \longmapsto \exp(tu) \end{array} \right)$

Alors  $\varphi \in \mathcal{C}^1(\mathbf{R}, \mathcal{L}(E))$  et  $\forall t \in \mathbf{R}, \varphi'(t) = u \circ e^{tu} = e^{tu} \circ u$

## 25.4 Approximations uniformes

**Théorème de Weierstrass.**

Toute fonction  $f \in \mathcal{C}^0([a, b], K)$  continue sur un segment  $y$  est limite uniforme d'une suite de fonctions polynomiales.

*Démonstration.* Sera vu dans le cours de probabilité □

On note  $\mathcal{E}([a, b], \mathbf{R})([a, b], F)$  l'ensemble des fonctions en escalier sur  $[a, b]$ .

**Lemme 25.4.1.**

$f$  est limite uniforme d'une suite de fonctions en escalier  $\Leftrightarrow$   
 $\forall \varepsilon > 0, \exists \varphi \in \mathcal{E}([a, b], \mathbf{R})$  telle que  $\|\varphi - f\|_\infty \leq \varepsilon$

**Théorème 25.4.2.**

Toute fonction continue par morceaux sur un segment  $y$  est limite uniforme d'une suite de fonctions en escalier.

*Démonstration.* Soit  $a < b$  des réels.

1° cas : Soit  $f \in \mathcal{C}^0([a, b], F)$  ; soit  $\varepsilon > 0$ , on sait que  $f$  est uniformément continue sur  $[a, b]$ , soit donc  $\delta > 0$  tel que  $\forall (x, y) \in [a, b]^2, |x - y| < \delta \Rightarrow \|f(x) - f(y)\| < \varepsilon$

Soit  $n \in \mathbf{N}$  tel que  $\frac{b-a}{n} < \delta$ .

Posons alors  $x_k = a + k \frac{b-a}{n}$ ,  $k \in \llbracket 0, n-1 \rrbracket$  et  $\varphi \left( \begin{array}{c} [a, b] \longrightarrow F \\ x \longmapsto \begin{cases} f(x_k) & \text{si } x \in [x_k, x_{k+1}[ \\ f(b) & \text{si } x = b \end{cases} \end{array} \right)$

Ainsi  $\varphi \in \mathcal{E}([a, b], \mathbf{R})$  et  $\|\varphi - f\|_\infty \leq \varepsilon$  d'où cqfd

Cas général : Soit  $f \in \mathcal{C}_{pm}^0([a, b], F)$  ; soit donc  $(a_0, \dots, a_p)$  une subdivision de  $[a, b]$  telle que  $\forall i \in \llbracket 0, p-1 \rrbracket, f|_{[a_i, a_{i+1}[} = f_i|_{[a_i, a_{i+1}[}$  où  $f_i \in \mathcal{C}^0([a, b], F)$ .

On a alors le résultat en itérant le cas précédent. □

$\mathcal{E}([a, b], \mathbf{R})([a, b], F)$  est dense dans  $\mathcal{C}_{pm}^0([a, b], F)$

★ ★ ★

# Table des matières - Première année

<b>0</b>	<b>Introduction</b>	<b>3</b>
0.1	Règles d'écriture . . . . .	3
0.1.1	Quantificateurs . . . . .	3
0.1.2	Conditions Nécessaires et Suffisantes . . . . .	4
0.1.3	Éléments de logique . . . . .	4
0.2	Modes de démonstaration . . . . .	4
0.2.1	Modus Ponon . . . . .	4
0.2.2	Contraposée . . . . .	4
0.2.3	Disjonction de cas . . . . .	4
0.2.4	Absurde . . . . .	5
0.2.5	Analyse Synthèse . . . . .	5
0.2.6	Récurrence . . . . .	5
0.2.7	Exemples . . . . .	5
<b>1</b>	<b>Ensembles et applications</b>	<b>8</b>
1.1	Opérations sur les Parties . . . . .	8
1.1.1	Notations . . . . .	8
1.1.2	Propriétés . . . . .	9
1.2	Recouvrement disjoint et Partitions . . . . .	9
1.3	Éléments applicatifs . . . . .	10
1.3.1	Graphe . . . . .	10
1.3.2	Indicatrice . . . . .	10
1.4	Relations binaires . . . . .	10
<b>2</b>	<b>Calculus</b>	<b>12</b>
2.1	Sommes et Produits . . . . .	12
2.2	Coefficients binomiaux . . . . .	13
2.3	Valeur absolue . . . . .	13
2.4	Trigonométrie . . . . .	13
<b>3</b>	<b>Nombres Complexes</b>	<b>15</b>
3.1	Calcul dans $\mathbb{C}$ . . . . .	15
3.2	Conjugaison et module . . . . .	15
3.2.1	Opération de conjugaison . . . . .	15
3.2.2	Module du complexe . . . . .	16
3.2.3	Inégalité triangulaire . . . . .	16
3.3	Unimodulaires et trigonométrie . . . . .	16
3.3.1	Technique de l'angle moitié . . . . .	16
<b>4</b>	<b>Fonctions</b>	<b>17</b>
4.1	Généralités sur les fonctions . . . . .	17
4.2	Dérivation . . . . .	18
4.3	Fonctions usuelles . . . . .	19

4.4	Dérivation d'une fonction complexe . . . . .	22
<b>5</b>	<b>Primitives et équations différentielles</b>	<b>24</b>
5.1	Calcul de primitives . . . . .	24
5.2	Équations différentielles du premier ordre . . . . .	25
5.3	Équations différentielles linéaires d'ordre 2 à coefficients constants . . .	27
<b>6</b>	<b>Nombres réels et suites numériques</b>	<b>29</b>
6.1	Ensembles de nombres réels . . . . .	29
6.2	Suites réelles . . . . .	31
6.2.1	Généralités . . . . .	31
6.2.2	Suites particulières . . . . .	37
<b>7</b>	<b>Fonctions d'une variable réelle</b>	<b>39</b>
7.1	Limites et Continuité . . . . .	40
7.1.1	Limite d'une fonction en un point . . . . .	40
7.1.2	Continuité en un point . . . . .	41
7.1.3	Continuité sur un intervalle . . . . .	42
7.1.4	Fonctions à valeurs complexes . . . . .	43
7.2	Dérivabilité . . . . .	43
7.2.1	Extremum local et point critique . . . . .	44
7.2.2	Théorèmes de Michel Rolle et des accroissements finis . . . . .	44
7.2.3	Fonctions de classe , $(k \in \mathbb{N} \cup \{+\infty\})$ . . . . .	46
7.3	Convexité . . . . .	47
7.3.1	Généralités . . . . .	47
7.3.2	Fonctions convexes dérivables et deux fois dérivables . . . . .	47
<b>8</b>	<b>Arithmétique dans <math>\mathbb{Z}</math></b>	<b>49</b>
8.1	Relation de divisibilité dans $\mathbb{Z}$ . . . . .	49
8.1.1	Principe de bon ordre . . . . .	49
8.1.2	Multiples et partie $a\mathbb{Z}$ . . . . .	50
8.2	Algorithme de division euclidienne . . . . .	50
8.3	pgcd et ppcm . . . . .	50
8.3.1	Egalité de Bézout . . . . .	50
8.3.2	Algorithme d'Euclide . . . . .	51
8.4	Entiers premiers entre eux . . . . .	51
8.5	Nombres premiers . . . . .	52
8.6	Congruences . . . . .	53
<b>9</b>	<b>Structures algébriques usuelles</b>	<b>55</b>
9.1	Lois de composition interne . . . . .	55
9.2	Structure de groupe . . . . .	56
9.3	Structure d'anneau et de corps . . . . .	57
9.3.1	Structure d'anneau . . . . .	57
9.3.2	Structure de corps . . . . .	58
<b>10</b>	<b>Calcul matriciel et systèmes linéaires</b>	<b>60</b>
10.1	Opérations sur les matrices . . . . .	60
10.1.1	Somme et Produit matriciel . . . . .	61
10.1.2	Matrice élémentaire . . . . .	61
10.1.3	Matrices colonnes . . . . .	62
10.1.4	Matrice transposée . . . . .	62
10.2	Opérations élémentaires . . . . .	63
10.3	Systèmes linéaires . . . . .	63
10.4	Anneau des matrices carrées . . . . .	64

<b>11 Polynômes et fractions rationnelles</b>	<b>67</b>
11.1 Anneau des polynômes à 1 indéterminée . . . . .	67
11.1.1 Degré d'un polynôme . . . . .	68
11.1.2 Composition de polynômes . . . . .	68
11.2 Divisibilité et Division Euclidienne . . . . .	69
11.2.1 Divisibilité des polynômes . . . . .	69
11.2.2 Polynômes associés . . . . .	69
11.2.3 Division euclidienne polynômiale . . . . .	69
11.3 Fonctions polynômiales et racines . . . . .	70
11.3.1 Fonction polynômiale associée . . . . .	70
11.3.2 Racines du polynôme . . . . .	70
11.3.3 Ordre de multiplicité . . . . .	71
11.3.4 Méthode de Horner pour l'évaluation polynômiale . . . . .	71
11.3.5 Polynôme scindé . . . . .	72
11.4 Dérivation . . . . .	72
<b>12 Analyse asymptotique</b>	<b>73</b>
<b>13 Espaces vectoriels et applications linéaires</b>	<b>74</b>
<b>14 Matrices II</b>	<b>75</b>
14.1 Matrices et applications linéaires . . . . .	75
14.1.1 Matrice d'une application linéaire dans des bases . . . . .	75
14.1.2 Application linéaire canoniquement associée . . . . .	77
14.1.3 Systèmes linéaires . . . . .	77
14.2 Changement de bases . . . . .	78
14.3 Équivalence et similitude . . . . .	79
14.3.1 Matrices équivalentes et rang . . . . .	79
14.3.2 Matrices semblables et trace . . . . .	80
<b>15 Groupe symétrique et déterminant</b>	<b>82</b>
<b>16 Intégration</b>	<b>83</b>
16.1 Continuité uniforme . . . . .	83
16.2 Intégrations des fonctions en escalier . . . . .	84
16.2.1 Subdivision d'un segment . . . . .	84
16.3 Fonctions continues par morceaux . . . . .	85
16.3.1 Généralités . . . . .	85
16.3.2 Intégrale d'une fonction continue par morceaux . . . . .	85
16.4 Sommes de Riemman . . . . .	87
16.5 Lien entre intégrales et primitives . . . . .	87
16.6 Formules de Taylor globales . . . . .	88
<b>17 Dénombrement</b>	<b>89</b>
17.1 Cardinal d'un ensemble . . . . .	89
17.1.1 Généralités . . . . .	89
17.1.2 Lemme des Bergers et principe des Tirroirs . . . . .	90
17.1.3 Calcul sur les cardinaux . . . . .	91
17.2 Listes et Combinaisons . . . . .	92
<b>18 Probabilités</b>	<b>93</b>
18.1 Univers, évènements et variables aléatoires . . . . .	93
18.2 Espaces probabilisés finis, probabilité uniforme . . . . .	94
18.2.1 Équiprobabilités . . . . .	94
18.2.2 Probabilités conditionnelles . . . . .	94
18.3 Loi d'une variable aléatoire . . . . .	95
18.3.1 Variable uniforme sur une ensemble fini non vide . . . . .	96
18.3.2 Variable de Bernoulli . . . . .	96

18.3.3 Loi binomiale . . . . .	96
<b>19 Espaces préhilbertiens réels</b>	<b>97</b>
19.1 Produit scalaire . . . . .	97
19.2 Norme associée à un produit scalaire . . . . .	98
19.3 Orthogonalité . . . . .	99
19.3.1 Résultats théoriques . . . . .	99
19.3.2 Procédé d'orthonormalisation de Gram-Schmidt . . . . .	100
19.4 Bases orthonormées . . . . .	101
19.5 Projection orthogonale sur un sous-espace de dimension finie . . . . .	102
<b>20 Procédés sommatoires discrets</b>	<b>104</b>
<b>21 Fonctions de deux variables</b>	<b>105</b>
21.1 Continuité . . . . .	105
21.1.1 Notion d'ouvert . . . . .	105
21.1.2 Fonctions de deux variables . . . . .	106
21.2 Dérivation . . . . .	107
21.2.1 Dérivée partielles . . . . .	107
21.2.2 Différentielle . . . . .	108

# Table des matières - Deuxième année

<b>22 Suites et séries</b>	<b>3</b>
22.1 Norme . . . . .	4
22.1.1 Généralités . . . . .	4
22.1.2 Normes euclidiennes . . . . .	5
22.1.3 Exemple de normes . . . . .	5
22.2 Suites . . . . .	5
22.3 Normes équivalentes . . . . .	7
22.3.1 Définition . . . . .	7
22.3.2 Cas de espaces de dimension fini . . . . .	7
22.4 Comparaisons asymptotiques . . . . .	8
22.5 Séries dans un $K$ espace vectoriel de dimension finie . . . . .	8
22.6 Complément sur les séries numériques . . . . .	10
22.6.1 Règle de <u>Dalembert</u> . . . . .	10
22.6.2 Séries alternées . . . . .	10
22.6.3 Sommation des relations de comparaisons . . . . .	11
22.7 Produit de deux séries absolument convergentes . . . . .	11
22.8 Dualité série-suite . . . . .	12
<b>23 Limites et continuité</b>	<b>13</b>
23.1 Ouverts et fermés . . . . .	14
23.1.1 Intérieurs . . . . .	14
23.1.2 Ouverts . . . . .	14
23.1.3 Fermés . . . . .	15
23.1.4 Adhérence . . . . .	15
23.2 Limites . . . . .	17
23.2.1 Cas général . . . . .	17
23.2.2 Produit fini d'espaces vectoriels normés . . . . .	18
23.3 Continuité . . . . .	19
23.3.1 Cas général . . . . .	19
23.3.2 Cas des applications linéaires . . . . .	21
23.4 Image réciproque et continuité . . . . .	22
23.5 Compacité . . . . .	24
23.5.1 Compacité dans un espace vectoriel normé quelconque . . . . .	24
23.5.2 Compacité en dimension finie . . . . .	25
23.5.3 Applications aux séries en dimension finie . . . . .	26
23.6 Connexité par arcs . . . . .	26
<b>24 Dérivation et intégration</b>	<b>28</b>
24.1 Dérivée . . . . .	28
24.2 Dérivées successives . . . . .	30
24.3 Fonctions convexes . . . . .	31
24.4 Intégration sur un segment . . . . .	32
24.4.1 Fonctions continues par morceaux . . . . .	32
24.4.2 Propriétés de l'intégrale . . . . .	33



24.4.3 Inégalités . . . . .	34
24.5 Théorème fondamental . . . . .	34
24.6 Formules de <u>Taylor</u> . . . . .	35
<b>25 Suites de fonctions</b>	<b>37</b>
25.1 Convergences . . . . .	37
25.2 Série de fonctions . . . . .	39
25.3 Intégration et dérivation . . . . .	40
25.3.1 Cas général . . . . .	40
25.3.2 Application aux matrices . . . . .	42
25.4 Approximations uniformes . . . . .	42