미II 16단원 :: 적분과 벡터장

미II를 공부하는 사람.

2021년 6월 9일

#### 요 약

미적분 II 16단원 공부를 위해 만들어 봤습니다. 내용을 봐보고 뭔가 복잡함에 충격!!받아서이렇게 세세히 구경해(?) 보기로 마음먹었어요. 음 뭐 더 쓸말이 있나? 하여튼 타자 치는데 3시간 걸렸다는 것이 문제. 이럴줄 알았으면 15단원 연습문제나 풀걸...

하여튼 이 것은 Thomas Calculus Early Transcendentals 13판 16단원의 굵은 사각형 속 내용들을 옮긴 것입니다.

# 차 례

차례	2
제 16 장 적분과 벡터장	3
16.1선적분	3
16.1.1선적분의 정의	3
16.1.2선적분의 계산	3
16.2벡터장과 적분	3
16.2.1선적분의 정의	3
16.2.2선적분의 계산	4
16.2.3유동(flow)	4
16.2.4유출(flux)	4
16.2.5유출의 계산	4
16.3경로 독립, 보존장, 퍼텐셜 함수	4
16.3.1경로 독립	4
16.3.2퍼텐셜 함수	4
16.3.3선적분의 기본정리	5
16.3.4기울기 벡터장과 보존적 벡터장의 관계	5
16.3.5닫힌 곡선에서 보존적 벡터장의 성질	5
16.3.6보존장의 성분 판정법	5
16.3.7완전미분형식의 정의	5
16.4평면에서의 그린정리	5
16.4.1순환밀도, 회전	5
16.4.2유출밀도, 발산	6
16.4.3그린정리 (순환-회전공식, 접선공식)	6
16.4.4그린정리 (유출량-발산공식, 법선공식)	6
16.5곡면과 면적	6
16.5.1곡면의 매끄러움	6
16.5.2면적	6
16.5.3면적의 미분소	6
16.5.4음함수로 표현된 곡면의 넓이	6
$16.5.5z=f(x,y)$ 꼴의 곡면의 넓이 $\dots\dots\dots\dots\dots\dots\dots\dots\dots\dots\dots\dots\dots$	7
16.6면적분	7
16.6.1면적부의 정의	7

	16.6.2면적분의 계산	7
	16.6.3면적분의 정의(벡터장)	7
16.	7스토크스 정리	8
	16.7.1스토크스 정리	8
	16.7.2회전과 보존장	8
16.	8발산정리	8
	16.8.1발산정리	8
	16.8.2발산과 회전	8

# 제 16 장

# 적분과 벡터장

#### 16.1 선적분

#### 16.1.1 선적분의 정의

실함수 f가  $\mathbf{r}(t) = g(t)\mathbf{i} + h(t)\mathbf{j} + k(t)\mathbf{k}$ ,  $a \le t \le b$ 로 매개화된 곡선 C에서 정의될 때, C에서의 f의 선적분을 다음 같이 정의한다. (극한이 존재할 때)

$$\int_C f(x, y, z)ds = \lim_{n \to \infty} \sum_{k=1}^n f(x_k, y_k, z_k) \Delta S_k$$

#### 16.1.2 선적분의 계산

곡선 C에서 정의된 연속함수 f(x,y,z)는 다음과 같이 적분한다.

- 1. C를 연속함수로 매개화한다.
- 2. 다음과 같이 적분을 계산한다.

$$\mathbf{r}(t) = g(t)\mathbf{i} + h(t)\mathbf{j} + k(t)\mathbf{k}, \quad a \le t \le b$$

$$\int_C f(x, y, z)ds = \int_a^b f(g(t), h(t), k(t)) |\mathbf{v}(t)| dt$$

# 16.2 벡터장과 적분

# 16.2.1 선적분의 정의

 $\mathbf{r}(t),\ a\leq t\leq b$ 로 매개화된 매끄러운 곡선 C에서 정외되었고, 각 성분이 연속인 벡터장 F에 대해서 F의 C에서의 선적분을 다음과 같이 정의한다.

$$\int_{C} \mathbf{F} \cdot \mathbf{T} ds = \int_{C} \left( \mathbf{F} \cdot \frac{d\mathbf{r}}{ds} \right) ds = \int_{C} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r}$$

#### 16.2.2 선적분의 계산

F가 t애 대한 함수이고, r이 위와 같이 정의될 때, 선적분을 다음과 같이 계산할 수 있다.

$$\int_{C} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r} = \int_{a}^{b} \mathbf{F}(\mathbf{r}(t)) \cdot \frac{d\mathbf{r}}{dt} dt$$

#### 16.2.3 유동(flow)

 $\mathbf{r}(t)$ 로 매개화된 매끄러운 곡선 C에서 정외되었고, 연속인 속도장 F에 대해서,  $A=\mathbf{r}(a)$ 에서  $B=\mathbf{r}(b)$ 까자의 유동을 다음과 같이 정의한다.

$$\int_C \mathbf{F} \cdot \mathbf{T} \, \mathrm{d}s.$$

이것을 유동적분이라고 부른다. 만일 A = B라면, 이 유동은 **순환**이라고 부른다.

#### 16.2.4 유출(flux)

C가 단순 닫힘 곡선일 때, 이를 정의역으로 갖는 벡터장  $\mathbf{F} = \mathbf{M}(x,y)\mathbf{i} + \mathbf{N}(x,y)\mathbf{j}$ 을 생각하자. 그리고  $\mathbf{n}$ 은, C위에서 움직이고, 바깥을 향하는 단위 법선벡터일 때, C를 가로지르는  $\mathbf{F}$ 의 유출을 다음과 같이 정의한다.

$$\int_C \mathbf{F} \cdot \mathbf{n} \, \mathrm{d}s$$

#### 16.2.5 유출의 계산

C가, 연속인 함수  $x=g(t),\ y=h(t),\ a\leq t\leq b$ 로, 반시계방향(counterclockwise)으로 매개회된 곡선이며, 벡터장  $\mathbf{F}=\mathbf{M}(x,y)\mathbf{i}+\mathbf{N}(x,y)\mathbf{j}$ 이 주어졌을 때, C를 가로지르는  $\mathbf{F}$ 의 유출은 다음과 같이 계산한다.

$$\oint_C M dy - N dx$$

#### 16.3 경로 독립, 보존장, 퍼텐셜 함수

#### 16.3.1 경로 독립

F는 열린 영역 D에서 정의된 벡터장이라고 하자. 그리고 D 위의 어떤 두 점 A와 B에 대해, 두 점을 잇는 D상의 모든 경로 C에 대해  $\int_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r}$ 이 일정하다면,  $\int_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r}$ 는 D에서 **경로 독립**이며, F는 D에서 **보존적 벡터장**이다.

## 16.3.2 퍼텐셜 함수

벡터장  ${f F}$ 가 D에서 정의되었고,  ${f F}=\nabla f$ 인 스칼라 함수 f가 D에 존재한다면, f를  ${f F}$ 의 **퍼텐셜 함수** 라고 부른다.

#### 16.3.3 선적분의 기본정리

C를 점 A와 점B를 잇는,  $\mathbf{r}(t)$ 로 매개화된 매끄러운 곡선이라고 하자. C를 포함하는 어떤 영역 D에서  $\mathbf{F} = \nabla f$ 를 만족하는 미분가능한 함수 f가 존재할 때 다음이 성립한다.

$$\int_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r} = f(B) - f(A)$$

#### 16.3.4 기울기 벡터장과 보존적 벡터장의 관계

연결된 열린영역 D에서, 각 성분이 연속인 F에 대해, F가 보존적인 것은 다음과 동치이다.

 $\mathbf{F} = \nabla f$ 인, 미분 가능한 f가 존재한다.

#### 16.3.5 닫힌 곡선에서 보존적 벡터장의 성질

연결된 열린영역 D에서 정의된 벡터장  ${f F}$ 과 모든 닫힌곡선 C에서,  ${f F}$ 가 보존적인 것은 다음과 동치이다.

$$\oint_C \mathbf{F} \cdot dr = 0$$

#### 16.3.6 보존장의 성분 판정법

열린 단순연결영역에서 정의되었고, 각 성분의 편도함수가 연속인  $\mathbf{F}=M(x,y,z)\mathbf{i}+N(x,y,z)\mathbf{j}+P(x,y,z)\mathbf{k}$ 에 대해,  $\mathbf{F}$ 가 보존적인 것은 다음과 동치이다.

$$\frac{\partial P}{\partial y} = \frac{\partial N}{\partial z} \quad \wedge \quad \frac{\partial M}{\partial z} = \frac{\partial P}{\partial x} \quad \wedge \quad \frac{\partial N}{\partial x} = \frac{\partial M}{\partial y}$$

#### 16.3.7 완전미분형식의 정의

 $\mathbf{F} = M\mathbf{i} + N\mathbf{j} + P\mathbf{k}$ 이고, M, N, P 가 스칼라장일 때,

$$Mdx + Ndy + Pdz$$

꼴로 쓴 식을 **일차미분형식**이라 부른다. 일차미분형식이 어떤 f의 전미분이 된다면, 이 일차미분형 식을 **완전미분형식**(exact differential form)이라고 부른다. F가 보존적 벡터장이면, 일차미분형식은 완전미분형식이 된다.

#### 16.4 평면에서의 그린정리

#### 16.4.1 순환밀도, 회전

벡터장  $\mathbf{F} = M\mathbf{i} + N\mathbf{j}$ 의 점(x, y)에서 순환밀도, 또는 회전 $(\mathbf{curl})$ 의 k성분는 다음과 같이 정의된다.

$$\frac{\partial N}{\partial x} - \frac{\partial M}{\partial y}$$

이는  $\nabla \times \mathbf{F} \cdot \mathbf{k}$ 로 구해진다.

#### 16.4.2 유출밀도, 발산

벡터장  $\mathbf{F} = M\mathbf{i} + N\mathbf{j}$ 의 점(x, y)에서 유출밀도, 또는 발산(divergence)은 다음과 같이 정의된다.

$$\frac{\partial M}{\partial x} + \frac{\partial N}{\partial y}$$

#### 16.4.3 그린정리 (순환-회전공식, 접선공식)

C는 조각마다 매끄럽고, 영역 R에서의 단순닫힌곡선이다.  $\mathbf{F} = M\mathbf{i} + N\mathbf{j}$ 는 R에서 M과 N의 편도 함수가 연속인 벡터장이다. 이때, 다음이 성립한다.

$$\oint_{C} \mathbf{F} \cdot \mathbf{T} = \oint_{C} M dx + N dy = \iint_{R} \left( \frac{\partial N}{\partial x} - \frac{\partial M}{\partial y} \right) dx dy = \iint_{R} (\operatorname{curl} \mathbf{F}) \cdot k dA$$

# 16.4.4 그린정리 (유출량-발산공식, 법선공식)

C는 조각마다 매끄럽고, 영역 R에서의 단순닫힌곡선이다.  $\mathbf{F} = M\mathbf{i} + N\mathbf{j}$ 는 R에서 M과 N의 편도 함수가 연속인 벡터장이다. 이때, 다음이 성립한다.

$$\oint_{C} \mathbf{F} \cdot \mathbf{n} = \oint_{C} M dy - N dx = \iint_{R} \left( \frac{\partial M}{\partial x} + \frac{\partial n}{\partial y} \right) dx dy = \iint_{R} (\operatorname{div} \mathbf{F}) dA$$

#### 16.5 곡면과 면적

#### 16.5.1 곡면의 매끄러움

매개변수화된 곡면  $\mathbf{r}(u,v) = f(u,v)\mathbf{i} + g(u,v)\mathbf{j} + h(u,v)\mathbf{k}$ 에 대해,  $\mathbf{r}_u$ ,  $\mathbf{r}_v$ 가 연속이고,  $\mathbf{r}_u \times \mathbf{r}_v \neq 0$  이면, 이 곡면을 **매끄럽다**고 한다.

#### 16.5.2 면적

 $\mathbf{r}(u,v)=f(u,v)\mathbf{i}+g(u,v)\mathbf{j}+h(u,v)\mathbf{k}$ 이고,  $a\leq u\leq b,\ c\leq v\leq d$ 인 매끄러운 곡면의 면적은 다음과 같다.

$$A = \iint_{R} |\mathbf{r}_{u} \times \mathbf{r}_{v}| dA = \int_{c}^{d} \int_{a}^{b} |\mathbf{r}_{u} \times \mathbf{r}_{v}| du dv$$

# 16.5.3 면적의 미분소

$$d\sigma = |\mathbf{r}_u \times \mathbf{r}_v| \, du dv$$

#### 16.5.4 음함수로 표현된 곡면의 넓이

닫혀있고 유계인 영역 R에서 정의된  $\mathbf{F}(x,y,z)=c$ 에 대해 곡면의 넓이는 다음과 같다.

$$\iint_{R} \frac{|\nabla \mathbf{F}|}{|\nabla \mathbf{F} \cdot \mathbf{p}|} dA$$

단, p는 R에 수직이고  $\nabla \mathbf{F} \cdot \mathbf{p} \neq 0$ 

# 16.5.5 z = f(x, y)꼴의 곡면의 넓이

xy-평면 위의 영역 R에서 정의된 그래프 z=f(x,y)의 곡면의 넓이는 다음과 같다.

$$\iint_{B} \sqrt{f_x^2 + f_y^2 + 1} \ dxdy$$

#### 16.6 면적분

#### 16.6.1 면적분의 정의

표면 S에서 정의된 실수값 함수 G의 **면적분**은 다음과 같이 정의한다.

$$\iint_{S} G(x, y, z) d\sigma = \lim_{n \to \infty} \sum_{k=1}^{n} G(x_{k}, y_{k}, z_{k}) \Delta \sigma_{k}$$

#### 16.6.2 면적분의 계산

1. 매끄러운 곡면 S가  $\mathbf{r}(u,v) = f(u,v)\mathbf{i} + g(u,v)\mathbf{j} + h(u,v)\mathbf{k}, \ (u,v) \in R$ 로 매개화될때, R에서의 이중적분으로 계산할 수 있다.

$$\iint_{S} G(x,y,z) d\sigma = \iint_{R} G(f(u,v),g(u,v),h(u,v)) \left| \mathbf{r}_{u} \times \mathbf{r}_{v} \right| du dv$$

2. S가 F(x,y,z)=c형태의 음함수 꼴로 표현될 때, (단, F는 연속적으로 미분가능) R에서의 이중적분으로 계산할 수 있다.

$$\iint_{S} G(x, y, z) d\sigma = \iint_{R} G(x, y, z) \frac{|\nabla \mathbf{F}|}{|\nabla \mathbf{F} \cdot \mathbf{p}|} dA$$

 $3.\ S$ 가 z=f(x,y)꼴로 주어졌을 때, (단, f는 xy-평면에서 연속적으로 미분가능) R에서의 이중 적분으로 계산할 수 있다.

$$\iint_{S} G(x,y,z)d\sigma = \iint_{R} G(x,y,z)\sqrt{f_x^2 + f_y^2 + 1} \ dxdy$$

#### 16.6.3 면적분의 정의(벡터장)

F는 3차원공간에서 정의된 벡터장이다. 매끄러운 곡면 S에 대해 S에서 F의 **면적분**은 다음과 같다. ( $\mathbf{n}$ 은 S의 단위접선벡터). 이는 S를 가로지르는 F의 발산이다.

$$\iint_{S} \mathbf{F} \cdot \mathbf{n} d\sigma$$

# 16.7 스토크스 정리

#### 16.7.1 스토크스 정리

조각마다 매끄러운 표면 S와, 그것의 경계 C를 생각하자.  $\mathbf{n}$ 은 S에 수직한 단위법선벡터이다. S에서 연속인 편도함수를 갖는 벡터장  $\mathbf{F}$ 에 대해 다음이 성립한다.

$$\oint_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r} = \iint_S \nabla \times \mathbf{F} \cdot \mathbf{n} d\sigma$$

#### 16.7.2 회전과 보존장

영역 D의 모든 점에서  $\nabla \times \mathbf{F} = 0$ 이면,  $\mathbf{F}$ 는 보존적이다.

# 16.8 발산정리

# 16.8.1 발산정리

조각마다 매끄러운 닫힌곡면 S를 생각하자.  $\mathbf{n}$ 은 S에 수직한 단위법선벡터이다. 연속인 편도함수를 갖는 벡터장  $\mathbf{F}$ 에 대해 다음이 성립한다.

$$\iint_{S} \mathbf{F} \cdot \mathbf{n} d\sigma = \iiint_{D} \nabla \cdot \mathbf{F} dV$$

#### 16.8.2 발산과 회전

F는 이계 편미분함수가 연속인 벡터장이다. 그렇다면 다음을 만족한다.

$$\nabla \cdot (\nabla \mathbf{F}) = 0$$