

IoT und Smart-Home im schulischen Kontext

ESP32 und Arduino IDE

ESP32

- WiFi 802.11 b/g/n
- BT und BLE
- Dual Core Microprozessor
- 34 GPIOs
- 12Bit ADC auf 18 Pins
- 2x 8Bit DAC
- 10x Touch Sensor

ESP32

- 4x SPI
- 2x I2C und I2S
- 3x UART
- CAN 2.0
- Motor PWM
- LED PWM
- Hall Sensor

Einsatzgebiete

- Low Power IoT Sensor/Data Logger
- Video Streaming
- Bild und Spracherkennung
- Heimautomatisierung
- Spielzeuge
- Wearables

Lolin D32

- ESP32-WROOM Modul
- 240 MHz Clock
- 4MB Flash Speicher
- 3.3V Pins
- LiPo Schnittstelle mit Lade-IC
- Kompatibel zum Arduino Framework und MicroPython

Lolin D32

- Analog In (VP, VN, 32, 33, 34, 35)
- Analog Out (25, 26)
- Touch (4, 0, 2, 15, 13, 12, 14, 27, 33, 32)
- Interner Temperatursensor
- Interner Hall-Sensor

Arduino Framework

- Hardware
 - Diverse Mikrocontroller Boards wie z.B. Uno, Nano, Lilypad etc..
- Software
 - Arduino IDE
 - „Programmiersprache“
 - C/C++ Dialekt
 - Kompatible Bibliotheken

Arduino Framework

- Void Setup()
 - Wird nur 1x aufgerufen
 - Initialisierung
 - Schnittstellen bereitstellen
 - DataDirectionRegister
 - Objekte erzeugen
 - Zustände festlegen

```
255 void setup() {  
256     delay(3000); // 3 second delay for recovery  
257     pinMode(D5, INPUT);  
258     digitalWrite(D5, HIGH);  
259     FastLED.addLeds<WS2811, DATA_PIN, GRB>(leds, NUM_LEDS).setCorrection(TypicalLEDStrip);  
260     FastLED.setMaxPowerInVoltsAndMilliamps(5, 1800);  
261     FastLED.setBrightness(90);  
262     Serial.begin(115200);  
263     Serial.println("Booting");  
264     WiFi.mode(WIFI_STA);  
265     WiFi.begin(ssid, password);  
266     while (WiFi.waitForConnectResult() != WL_CONNECTED) {  
267         Serial.println("Connection Failed! Rebooting...");  
268         delay(5000);  
269         ESP.restart();  
270     }  
271  
272     // Port defaults to 8266  
273     // ArduinoOTA.setPort(8266);  
274  
275     // Hostname defaults to esp8266-[ChipID]  
276     ArduinoOTA.setHostname("baum");
```


Arduino Framework

- Void Loop()
 - Wird als Endlosschleife ausgeführt
 - Messungen durchführen
 - Zustand der Pin ändern
 - Auf Datenpakete warten

```
327 void loop() {
328   ArduinoOTA.handle();
329
330   if (!client.connected()) {
331     reconnect();
332   }
333   client.loop();
334
335   if (animation_enabled) {
336     if (cur_animation == RAINBOW) {
337       rainbow();
338     }
339     if (cur_animation == JUGGLE) {
340       juggle();
341     }
342     if (cur_animation == FIRE) {
343       fire();
344     }
345     if (cur_animation == CYCLON) {
346       if (cyclon_dir == 0) {
347         cyclon_i++;
348       }
349       if (cyclon_dir == 1) {
350         cyclon_i--;
351       }
352     }
353     if (cyclon_i == 300) {
354       cyclon_dir = 1;
355     }
356     if (cyclon_i == 0) {
357       cyclon_dir = 0;
358     }
359     leds[cyclon_i] = CHSV(hue++, 255, 255);
360   }
361   FastLED.show();
362   if (cur_animation == CYCLON) {
363     fadeall();
364   }
365 }
```

Arduino Framework

- Konstanten
 - HIGH: High Pegel = 3.3V, max 40 mA pro GPIO
 - LOW: Low Pegel = 0V
 - INPUT: Pin wird als Eingang genutzt
 - OUTPUT: Pin wird als Ausgang genutzt

Arduino Framework

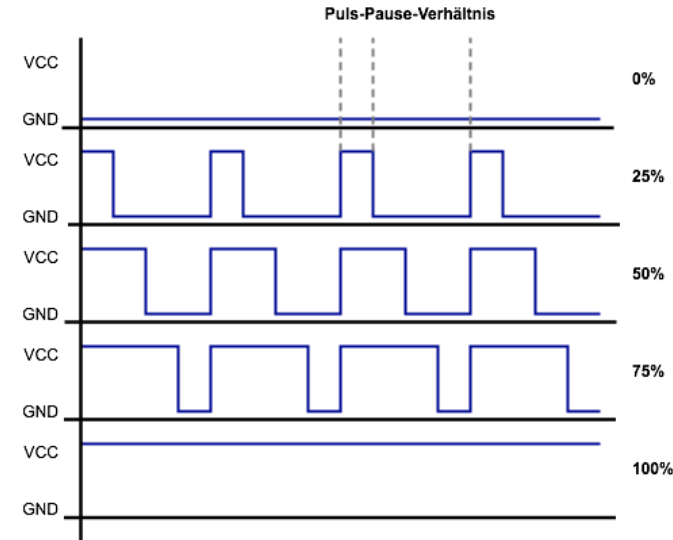
- Digital I/O
 - pinMode(**pin** / [INPUT, OUTPUT])
 - Setze Pin **pin** als Eingang (INPUT) oder Ausgang (OUTPUT)
 - digitalWrite(**pin**, [HIGH, LOW])
 - Setze den Spannungspegel an Pin **pin** auf HIGH oder LOW
 - int digitalRead(**pin**)
 - Lese den Spannungspegel an Pin **pin**.
 - 0 bis 0.825V LOW
 - 2.475V bis 3.3V HIGH

Arduino Framework

- Analog I/O
 - `int analogRead(pin)`
 - Da 12Bit ADC, kann der gesamte Spannungsbereich 0-3.3V auf insgesamt 4096 (2^{12}) diskrete Werte aufgeteilt werden
 - Angenommen `analogRead` gibt 500 zurück, dann beträgt die Spannung am Pin etwa 0.4V
 - $500/4095 = 0.4V/3.3V$

Arduino Framework

- Analog I/O
 - `analogWrite(pin,[0 - 255])`
 - Pulsweitenmodulation
 - Funktioniert nicht beim ESP32!
 - `dacWrite([25, 26], [0 - 255])`
 - Geht leider nur an 2 Pins
 - LED PWM nutzen
 - `ledcSetup(ledChannel, freq, resolution);`
 - `ledcAttachPin(LED_BUILTIN, ledChannel);`
 - `ledcWrite(ledChannel, dutyCycle);`



Arduino Framework

- `ledcSetup(ledChannel, freq, resolution);`
 - Einmal initial ausführen
 - `ledChannel`
 - 16 unabhängige Channel
 - [0 - 15]
 - `freq`
 - Frequenz des PWM Signals
 - Max 78 kHz
 - 5000 Hz ist ein guter Wert

Arduino Framework

- `ledcSetup(ledChannel, freq, resolution);`
 - resolution
 - Wie viele diskrete Schritte soll es geben?
 - Auswahl zwischen 1 bis 16Bit Auflösung
 - 8Bit resolution = 256 Werte
- `ledcAttachPin(pin, ledChannel);`
 - 1x ausführen
 - pin wählen und den konfigurierten Channel festlegen

Arduino Framework

- `ledcWrite(pin, [0 – 2resolution-1])`

```
1  #include <Arduino.h>
2
3  int freq = 5000;
4  int ledChannel = 0;
5  int resolution = 8;
6
7  void setup() {
8
9      ledcSetup(ledChannel, freq, resolution);
10     ledcAttachPin(LED_BUILTIN, ledChannel);
11
12 }
13
14 void loop() {
15
16     for (int dutyCycle = 0; dutyCycle <= 255; dutyCycle++) {
17         ledcWrite(ledChannel, dutyCycle);
18         delay(7);
19     }
20
21     for (int dutyCycle = 255; dutyCycle >= 0; dutyCycle--) {
22         ledcWrite(ledChannel, dutyCycle);
23         delay(7);
24     }
25
26 }
```


Arduino Framework

- Time
 - unsigned long millis()
 - Systemzeit in Millisekunden
 - unsigned long micros()
 - Systemzeit in Mikrosekunden
 - delay(zeit_in_ms)
 - Warte zeit_in_ms Millisekunden
 - Blockierend!

Arduino Framework

- Serial
 - Nützliche Statusmeldungen vom Mikrocontroller
 - Serial.begin(BAUDRATE);
 - BAUDRATE = Übertragende Symbole pro Sekunde
 - 115200 guter Wert für ESP32
 - Serial.println(„Hallo“);
 - Mikrocontroller sagt Hallo über USB-Schnittstelle
 - Serial Monitor kann Kommunikation anzeigen

Arduino Framework

- Hall Sensor
 - Messung von Magnetfeld
 - Einheit Tesla
 - `int hallRead()`
- Touch Sensor
 - `int TouchRead(pin)`

Weitere Frameworks

- Mongoose OS (JS)
- MicroPython (Python)
- ESP-IDF (C++)
- Lua RTOS (Lua)
- Pumbaa (Python)
- Mruby (Ruby)

Weitere IDE

- Atom + PlatformIO
- Eclipse
- Sloeber

Arbeitsaufträge

- 1.) LED blinken lassen
- 2.) Touch-Sensor testen. Wenn das Kabel am Pin berührt wird, soll der Mikrocontroller „Aua“ im Serial Monitor anzeigen.
- 3.) LED mit Hilfe des Touch-Sensors toggeln.
- 4.) Das Licht geht automatisch nach 30 Sekunden aus.
- 5.) Bonus: Statt ausschalten, LED ausfaden lassen.