Diagonalização

Esdras R. Carmo - 170656

18 de Outubro de 2016

1 Definições úteis

Teorema 1.1. $T:V\longrightarrow V$ linear, $\dim T=n<\infty$. Então T é diagonalizável $\Leftrightarrow \exists \beta$ base ordenada de autovetores.

Teorema 1.2. (Autovetores correspondentes a autovalores distintos são sempre L.I.). Seja $T: V \longrightarrow V$ linear $e(\lambda_1, v_1), \ldots, (\lambda_k, v_k)$ autopares tais que $\lambda_1, \ldots, \lambda_k$ são todos distintos \Rightarrow o conjunto $\{v_1, \ldots, v_k\}$ é L.I.

Neste caso, se $k=\dim V$, então existe base de auto vetores, logo T é diagonalizável. No entanto essa condição é somente necessária, não valendo a inversa.

2 Exemplos

Exemplo 2.1. Vamos encontrar uma base de autovetores para A:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

Temos que, $\forall v \in \mathbb{R}^3 \ T(v) = (x+y+z) \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ e queremos que

$$(x+y+z)\begin{pmatrix}1\\1\\1\end{pmatrix} = \lambda \begin{pmatrix}x\\y\\z\end{pmatrix}$$

Se
$$v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$
, então:

$$T(v_1) = \begin{pmatrix} 3\\3\\3 \end{pmatrix} = 3 \begin{pmatrix} 1\\1\\1 \end{pmatrix} = 3v_1$$

Note que se os vetores não forem múltiplos de v_1 , então a equação não teria solução a menos que os dois lados sejam 0, i. e., $\lambda = 0$.

Portanto, adivinhando outros autovetores temos:

$$v_2 = \begin{pmatrix} -2\\1\\1 \end{pmatrix}$$
$$v_3 = \begin{pmatrix} 0\\1\\-1 \end{pmatrix}$$

Logo v_1, v_2, v_3 é base de autovetores.

De outra forma podemos calcular a solução do polinômio característico:

$$P(\lambda) = \det(A - \lambda I) = \lambda^{2}(3 - \lambda) = 0$$
$$\lambda_{1} = 3$$
$$\lambda_{2} = \lambda_{3} = 0$$

 $E\ assim\ podemos\ calcular\ os\ subespaços\ dos\ lambda:$

$$V_3 = \left\{ \begin{pmatrix} 1\\1\\1 \end{pmatrix} \right\}$$

$$V_0 = \left\{ \begin{pmatrix} 1\\0\\-1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0\\1\\-1 \end{pmatrix} \right\}$$

Temos que os 3 autovetores encontrados são L.I.. Como $V=\mathbb{R}^3$ espaço de dim = 3, então temos uma base de \mathbb{R}^3 . Sendo γ a base ordenada com os autovetores, i. e.,

$$\gamma = \left\{ \begin{pmatrix} 1\\1\\1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1\\0\\-1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0\\1\\-1 \end{pmatrix} \right\}$$

Assim podemos determinar a matriz diagonalizada como:

$$T_{\gamma \leftarrow \gamma} = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Exemplo 2.2.

$$T: \mathbb{P}_1(\mathbb{R}) \longrightarrow \mathbb{P}_1(\mathbb{R})$$
$$a + bx \mapsto (5a + 4b) + (-3a - 2b)x$$

Queremos autovalores, autovetores, é diagonalizável? Escolhemos $\beta = \{1, x\}$ canônica, então:

$$T(1) = 5 - 3x$$

$$T(x) = 4 - 2x$$

$$T_{\beta \leftarrow \beta} = \begin{pmatrix} 5 & 4 \\ -3 & -2 \end{pmatrix}$$

Assim, podemos calcular pelo polinômio característico:

$$P(\lambda) = \det \left(T_{\beta \leftarrow \beta} - \lambda I_2 \right) = (\lambda - 1)(\lambda - 2) = 0$$

Os autovalores são distintos ($\lambda_1=1,\lambda_2=2$). Oba, então a matriz é diagonizável, já que $\dim \mathbb{P}_1(\mathbb{R})=2$ (OBA!)

Vamos encontrar uma base de autovetores.

Para $\lambda_1 = 1$, temos:

$$V_1 = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right\}, i. e., V_1 = \{1 - x\}$$

Similarmente, para $\lambda_2 = 2$, temos:

$$V_2 = \left\{ \begin{pmatrix} 4 \\ -3 \end{pmatrix} \right\}, i. e., V_2 = \{4 - 3x\}$$

Portanto, temos a seguinte base de autovetores e a matriz diagonizada:

$$\gamma = \{1 - x, 4 - 3x\}$$

$$T_{\gamma \leftarrow \gamma} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$$