

4. Matrice inversa

Definizione Se \mathbf{A} è una matrice quadrata di ordine n , si definisce **matrice inversa** di \mathbf{A} e si indica con \mathbf{A}^{-1} la matrice dello stesso ordine tale che

$$\mathbf{A} \cdot \mathbf{A}^{-1} = \mathbf{A}^{-1} \cdot \mathbf{A} = \mathbf{I}$$

essendo \mathbf{I} la matrice identica di ordine n .

La matrice inversa di \mathbf{A} esiste ed è unica se $\det(\mathbf{A}) \neq 0$ e risulta

$$\det(\mathbf{A}^{-1}) = \frac{1}{\det(\mathbf{A})}$$

Per determinare la matrice inversa di \mathbf{A} si procede nel modo seguente:

- si calcola $\det(\mathbf{A})$
- si costruisce la matrice \mathbf{A}_C che ha per elementi i complementi algebrici dei singoli elementi di \mathbf{A}
- si scrive la matrice trasposta \mathbf{A}_C^T di \mathbf{A}_C
- gli elementi della matrice inversa \mathbf{A}^{-1} si ottengono dividendo per $\det(\mathbf{A})$ gli elementi di \mathbf{A}_C^T

Esempio. Sia

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -2 \\ 4 & 3 & 1 \\ 3 & 2 & 2 \end{pmatrix}$$

- applicando la regola di Sarrus o la formula di Lagrange si ha $\det(\mathbf{A})=6$, pertanto esiste \mathbf{A}^{-1}
- calcoliamo i complementi algebrici degli elementi di \mathbf{A}

$$\begin{aligned} A_{11} &= \begin{vmatrix} 3 & 1 \\ 2 & 2 \end{vmatrix} = 4 & A_{12} &= - \begin{vmatrix} 4 & 1 \\ 3 & 2 \end{vmatrix} = -5 & A_{13} &= \begin{vmatrix} 4 & 3 \\ 3 & 2 \end{vmatrix} = -1 \\ A_{21} &= - \begin{vmatrix} 0 & -2 \\ 2 & 2 \end{vmatrix} = -4 & A_{22} &= \begin{vmatrix} 1 & -2 \\ 3 & 2 \end{vmatrix} = 8 & A_{23} &= - \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 3 & 2 \end{vmatrix} = -2 \\ A_{31} &= \begin{vmatrix} 0 & -2 \\ 3 & 1 \end{vmatrix} = 6 & A_{32} &= - \begin{vmatrix} 1 & -2 \\ 4 & 1 \end{vmatrix} = -9 & A_{33} &= \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 4 & 3 \end{vmatrix} = 3 \end{aligned}$$

Scriviamo la matrice \mathbf{A}_C formata con i complementi algebrici e la sua trasposta \mathbf{A}_C^T

$$\mathbf{A}_C = \begin{pmatrix} 4 & -5 & -1 \\ -4 & 8 & -2 \\ 6 & -9 & 3 \end{pmatrix} \quad \mathbf{A}_C^T = \begin{pmatrix} 4 & -4 & 6 \\ -5 & 8 & -9 \\ -1 & -2 & 3 \end{pmatrix}$$

- la matrice inversa ha per elementi quelli della matrice \mathbf{A}_C^T divisi ciascuno per $\det(\mathbf{A})$, cioè

$$\mathbf{A}^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{2}{3} & -\frac{2}{3} & 1 \\ -\frac{5}{6} & \frac{4}{3} & -\frac{3}{2} \\ -\frac{1}{6} & -\frac{1}{3} & \frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

e risulta $\det(\mathbf{A}^{-1}) = \frac{1}{6} = \frac{1}{\det(\mathbf{A})}$

Proprietà

-Se \mathbf{A} è dotata di inversa \mathbf{A}^{-1} , allora anche la sua trasposta \mathbf{A}^T è dotata di inversa $(\mathbf{A}^T)^{-1}$ e risulta

$$(\mathbf{A}^T)^{-1} = (\mathbf{A}^{-1})^T$$

– Se \mathbf{A} è una matrice diagonale che ha tutti gli elementi a_{ii} **diversi da zero**, allora esiste l'inversa i cui elementi sono $\frac{1}{a_{ii}}$

- se \mathbf{A} e \mathbf{B} sono due matrici dello stesso ordine entrambe dotate di inversa, risulta

$$(\mathbf{A} \cdot \mathbf{B})^{-1} = \mathbf{B}^{-1} \cdot \mathbf{A}^{-1}$$

Esercizi

Determinare la matrice \mathbf{A}^{-1} inversa della matrice \mathbf{A} :

1. $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 4 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$

2. $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 8 & -5 \\ 2 & -3 \end{pmatrix}$

3. $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 4 & 3 \\ 3 & 5 \end{pmatrix}$

4. $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix}$

5. $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -3 \\ 4 & 0 & -1 \\ 5 & -6 & -2 \end{pmatrix}$

6. $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} -5 & -2 & -1 \\ 0 & 3 & 7 \\ 4 & 0 & -1 \end{pmatrix}$

7. $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 4 & 1 & 0 \\ 2 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 0 \end{pmatrix}$

8. $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 2 \\ 1 & 3 & 1 \\ 0 & 2 & 2 \end{pmatrix}$

9. $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$

Soluzioni

$$1. \mathbf{S.} \mathbf{A}^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{1}{3} & -\frac{1}{3} \\ -\frac{1}{3} & \frac{4}{3} \end{pmatrix}; \quad 2. \mathbf{S.} \mathbf{A}^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{3}{14} & -\frac{5}{14} \\ \frac{1}{7} & -\frac{4}{7} \end{pmatrix}; \quad 3. \mathbf{S.} \mathbf{A}^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{5}{11} & -\frac{3}{11} \\ -\frac{3}{11} & \frac{4}{11} \end{pmatrix};$$

$$4. \mathbf{S.} \mathbf{A}^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{1}{3} & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -\frac{1}{2} \end{pmatrix}; \quad 5. \mathbf{S.} \mathbf{A}^{-1} = \begin{pmatrix} -\frac{2}{21} & \frac{20}{63} & -\frac{1}{63} \\ \frac{1}{21} & \frac{11}{63} & -\frac{10}{63} \\ -\frac{8}{21} & \frac{17}{63} & -\frac{4}{63} \end{pmatrix}; \quad 6. \mathbf{S.} \mathbf{A}^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{3}{29} & \frac{2}{29} & \frac{11}{29} \\ -\frac{28}{29} & -\frac{9}{29} & -\frac{35}{29} \\ \frac{12}{29} & \frac{8}{29} & \frac{15}{29} \end{pmatrix};$$

$$7. \mathbf{S.} \mathbf{A}^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{2}{7} & 0 & -\frac{1}{7} \\ -\frac{1}{7} & 0 & \frac{4}{7} \\ -\frac{3}{7} & 1 & -\frac{2}{7} \end{pmatrix}; \quad 8. \mathbf{S.} \mathbf{A}^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{2}{5} & \frac{1}{5} & -\frac{1}{2} \\ -\frac{1}{5} & \frac{2}{5} & 0 \\ \frac{1}{5} & -\frac{2}{5} & \frac{1}{2} \end{pmatrix}; \quad 9. \mathbf{S.} \mathbf{A}^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & \frac{3}{2} \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix};$$