



## (12) Brevet de model de utilitate

(10) Anunț de autorizare numărul CN 202759540 U

(45) Data anunțului autorizăției 27.02.2013

(21) Număr cerere 201220359444.0

(22) Data cererii 24.07.2012

(73) Titularul de brevet Ningbo Yinzhou Qining Electronic Technology Co.,

Ltd,

Adresa 315111 Satul Xincheng, orașul Wuxiang, districtul Yinzhou, orașul Ningbo, provincia

Zhejiang

(72) Inventatorul Lin Qineng

(74) Agenția de brevete Ningbo Aosheng Patent Agency

(Parteneriat în general)33226

Agent Qiu Jiquan

(51) Int. Cl.

HO4N 7/18 (2006.01)

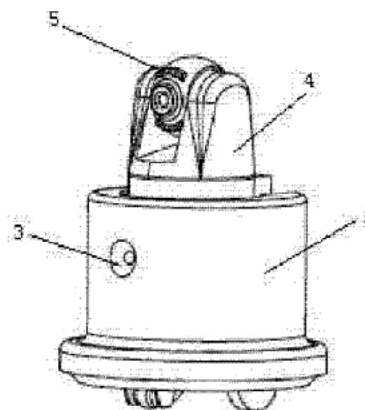
1 pagină de revendicări, 2 pagini de descriere, 1 pagină de desene

(54) Numele modelului de utilitate

Un robot de poliție pentru acasă/campus

(57) Rezumat

Modelul de utilitate dezvăluie un robot de gardă pentru casă/campus, care se caracterizează prin includerea unui corp de robot care se poate deplasa liber. Corpul robotului este prevăzut cu un dispozitiv de detectare în infraroșu și o cameră IP. Camera IP include o lentilă pentru colectarea imaginilor și un Cameră IP. Modulul de procesare și modulul de transmisie a datelor care pot comunica cu monitorul, obiectivul este conectat la modulul de procesare a imaginii, iar modulul de procesare a imaginii este conectat la modulul de transmisie a datelor; avantajul este că robotul și IP-ul camerele sunt combinate pentru a forma un agent de securitate acasă/campus care poate patrula peste tot. Robotii, pe de o parte, înlocuiesc patrulele umane și reduc foarte mult costurile cu forța de muncă. Pe de altă parte, pot efectua o monitorizare completă, evitând efectiv împușcarea morților, spoturi, făcând gama de monitorizare foarte largă și permițând monitorizarea de la distanță, asigurând siguranța caselor și campusurilor Protecția poate fi garantată în mod eficient.



1. Robot de securitate pentru locuință/campus, caracterizat prin aceea că: include un corp de robot care se poate deplasa liber, corpul robotului este prevăzut cu un dispozitiv de detectare în infraroșu și o cameră IP, iar camera TP include o cameră pentru colectarea unei lentile de imagine, un modul de procesare a imaginii și un modul de transmisie de date capabile să comunice cu un monitor. Lentila este conectată la modulul de procesare a imaginii, iar modulul de procesare a imaginii este conectat la modulul de transmisie a datelor.

2. Robot de securitate pentru casă/campus conform revendicării 1, caracterizat prin aceea că: include de asemenea un suport de încărcare conectat la o sursă de alimentare, iar corpul robotului este prevăzut cu un suport de încărcare care este adaptat suportului de încărcare.

3. Robot de securitate pentru casă/campus conform revendicării 1, caracterizat prin aceea că: corpul robotului este prevăzut cu o bază de montare, iar camera IP este conectată axial la baza de montare.

## Un robot de securitate pentru acasă/campus

### Domeniul tehnic

Modelul de utilitate se referă la un fel de robot, în special se referă la un fel de robot de securitate pentru casă/campus.

### Tehnica de fundal

[0002] În ultimii ani, odată cu îmbunătățirea standardelor de viață ale oamenilor și popularizarea Internetului, protecția securității a devenit din ce în ce mai populară. În special în ultimii ani, odată cu dezvoltarea tehnologiei informației și îmbunătățirea mediului de viață al oamenilor, conștientizarea oamenilor cu privire la măsurile de siguranță la domiciliu și campus a fost consolidată fără precedent. Sistemul de supraveghere joacă un rol important în protejarea securității și prevenirea criminalității. Actualul sistem de supraveghere constă în principal din patrulă umană și camere cu punct fix. Totuși, patrulă umană necesită multă forță de muncă și resurse materiale, iar camerele cu punct fix sunt predispuse la întreruperea punctelor moarte, ceea ce limitează sfera de supraveghere. Foarte limitativă.

### Conținutul invenției

Problema tehnică care trebuie rezolvată prin acest model de utilitate este de a asigura un fel de securitate de poliție pentru domiciliu/campus care să poată patrula peste tot.

**Robot de pază, care poate proteja eficient siguranța caselor și campusurilor.**

Soluția tehnică adoptată de acest model de utilitate, pentru a rezolva problemele tehnice de mai sus este: un robot de securitate pentru casă/campus, incluzând un corp de robot care se poate deplasa liber, iar corpul robotului este prevăzut cu un dispozitiv de detectare în infraroșu și o cameră IP, și dispozitivul de detectare în infraroșu sunt utilizate pentru evitarea obstacolelor atunci când robotul patrulează. Camera IP include o lentilă pentru colectarea imaginilor, un modul de procesare a imaginilor și un modul de transmisie de date care poate comunica cu monitorul. Lentila și modulul de procesare a imaginilor este conectat la modulul de procesare a imaginii și modulul de transmisie a datelor este conectat pentru a realiza monitorizarea de la distanță prin monitor. Include, de asemenea, un suport de încărcare conectat la o sursă de alimentare. Corpul robotului este prevăzut cu o interfață de încărcare care este adaptată suportului de încărcare. După ce robotul funcționează pentru o perioadă de timp, se va muta pe suportul de încărcare pt. încărcarea.

Corpul robotului este prevăzut cu o bază de montare, iar camera IP este conectată axial la baza de montare, astfel încât camera IP să se poată roti în timpul procesului de fotografiere.

În comparație cu stadiul tehnicii, avantajul acestui model de utilitate este că corpul robotului este prevăzut cu un dispozitiv de detectare în infraroșu și o cameră IP, iar robotul și camera IP sunt combinate pentru a forma un robot de securitate acasă/campus care poate patrula peste tot, pe de o parte, înlocuiește patrulă umană și reduce foarte mult costurile cu forța de muncă. Pe de altă parte, poate efectua o monitorizare completă, evitând efectiv întreruperea punctelor moarte, făcând raza de monitorizare foarte largă și permițând monitorizarea de la distanță, deci cât să asigure securitatea locuințelor și campusurilor. poate primi o protecție eficientă.

### Descrierea deseneilor

Figura 1 este o diagramă structurală schematică (1) a prezentului model de utilitate;

Figura 2 este o diagramă schematică a încărcătorului în timpul încărcării conform prezentului model de utilitate;

Figura 3 este o diagramă bloc a principiului de funcționare al prezentului model de utilitate.

### Modalități detaliate

Modelul de utilitate va fi descris mai detaliat mai jos împreună cu exemplele de realizare a desenului însoțitor.

După cum se arată în figură, un fel de robot de securitate pentru casă/campus include un corp de robot mobil 1 și

Baza de încărcare 2 este conectată la sursa de alimentare 6. Corpul robotului 1 este prevăzut cu un dispozitiv de detectare în infraroșu 3. Corpul robotului 1 este prevăzut cu o bază de montare 4. Baza de montare 4 este conectată la o cameră IP 5. Corpul robotului 1 este prevăzut cu un dispozitiv de încărcare. Camera IP 5 include o interfață de încărcare (nu este prezentată în figură) care se potrivește cu baza 2. Camera IP 5 include o lentilă 51 pentru colectarea imaginilor, un modul de procesare a imaginilor 52 și un modul de transmisie de date 53 care poate comunica cu monitorul. Lentila 51 și modulul de procesare a imaginii 52 sunt conectate, modulul de procesare a imaginii 52 este conectat cu modulul de transmisie de date 53.

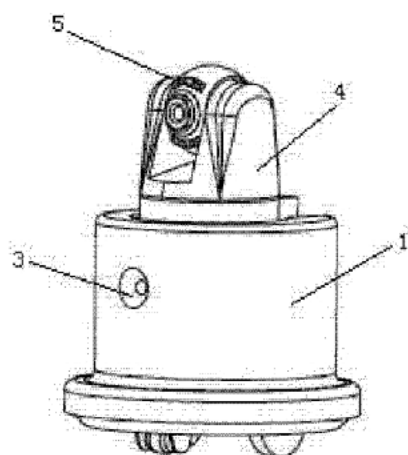


figura 1

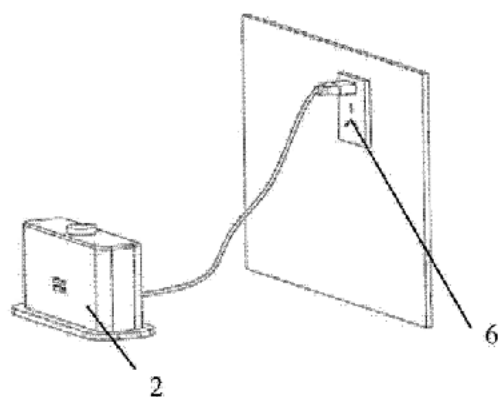
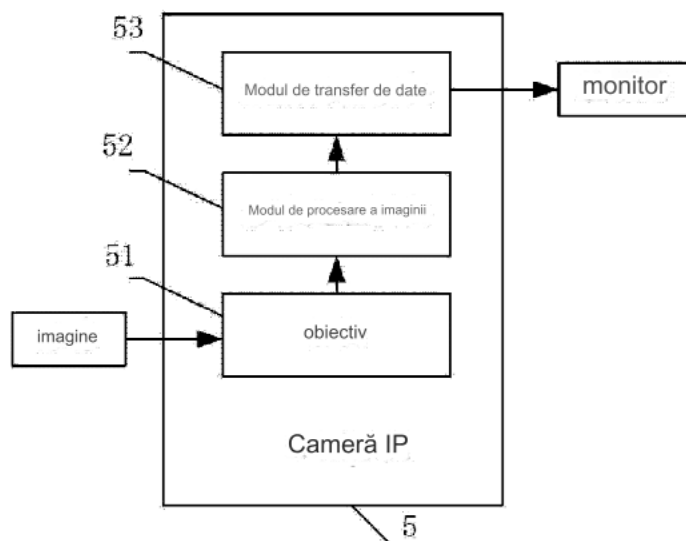


figura 2



imaginea 3