

#D

(12) Cerere de brevet de inventie

(10) Numărul publicației cererii CN 109658575 A

(43) Data publicării cererii 2019.04.19

(21)Număr cerere 201811638140.6

(22)Data cererii 29.12.2018

(71) Solicitantul Anhui Zhongrui Communication Technology Co., Ltd. Adresa 230088
Camera 1204-1207, Clădirea B1, Parcul Industrial Innovation Faza I, Wenqu

Road, Zona de înaltă tehnologie, orașul Hefei, provincia Anhui

(72)Inventatorul Yin Zongcheng

(74) Agentia de brevete Suzhou Zhihai Agentia de proprietate intelectuală

(Parteneriat general) 34145

Agent Zhang Zhongchun

(51) Int.Cl.

G07C 9/00(2006.01)

1 pagină de revendicări, 4 pagini de descriere, 4 pagini de desene

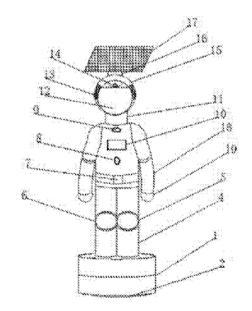
(54)Titlul invenției: Un

robot inteligent de control al accesului de protecție

(57) Rezumat

Invenția dezvătule un robot inteligent de control al accesului de protecție, care include o bază de susținere. Capătul inferior al bazei de sprijin este echipat cu un șenile condus. Partea de sus a bazei de sprijin este echipată cu o lampă luminoasă nr. 1. Partea de mijloc a lampa luminoasă nr. 1 este instalată în interior. Un senzor anti-cădere și anti-coliziune este instalat în interior. Un senzor laser sonar este instalat în partea stângă a senzorului anti-cădere și anti-coliziune. O alarmă este fixă conectat la partea superioară a luminii de noapte nr. 1, iar informațiile identificate sunt transmise dispozitivului printr-un modul de transmisie fără fir. Pe computerul de fundal, prin modulul de recepție fără fir setat, computerul poate fi controlat de gazdă pentru a îndeplini sarcini , și poate fi folosit pentru a proteja computerul zi și noapte. Alarma setată poate suna alarma atunci când este descoperită o urgență pentru a avertiza infractorii sau-poate reaminti personalului intern că acest nou model previne pierderea informațiilor interne ale personalului

și poate proteja personalul de la daune zi și noapte, aducând beneficii personalului intern.



1. Robot inteligent de control al accesului de protectie, care include o bază de sustinere (1), caracterizat prin aceea că la capătul inferior al bazei de sustinere (1) este instalată o șină de șenile condusă (2) și în interiorul părții superioare a suportului, bază (1) Este instalată o lampă luminoasă nr. 1 (4). În mijlocul lămpii luminoase nr. 1 (4) este instalat un senzor anti-cădere 🗆 anti-coliziune (5). Este instalat un laser sonar pe partea stângă a senzorului anti-cădere 🖂 anti-coliziune (5). Senzorul (6), o alarmă (7) este conectată fix la partea superioară a lămpii luminoase nr. 1 (4), un senzor de recunoaștere a amprentei (8),) este instalat pe partea superioară a alarmei (7), lar senzorul de recunoaștere a amprentei (8) Un cititor de cărți de identitate (10) este instalat pe partea superioară a lui 8), un cititor de plăcuțe de înmatriculare cu infraro□u (9) este instalat pe partea superioară a cititorului de căr□i de identitate (10) □i partea superioară a cititorului de plăcu□e de înmatriculare cu infraro u (9) este conectată fix Există o platformă rotativă goală (11), o carcasă de protec u (15) este instalată pe partea superioară a platforma rotativă goală (11), și un afișaj este instalat pe partea superioară a platformei rotative goale (11) și pe suprafața frontală a carcasei de protecție (15). Ecranul (12), un modul de recunoaștere vocală (13) este instalate pe partea laterală a carcasei de protecție (15) și partea stângă a (12), iar suprafața frontală a carcasei de protecție (15) și partea superioară a ecranului de afișare (12) sunt instalate Există o cameră de recunoaștere a feței (14), o coloană de susținere (16) este conectată fix la partea superioară a carcasei de protecție (15), un panou solar (17) este instalat pe partea superioară a coloanei de sprijin (16), iar alarma (17) 7) Există nr. 2 becuri luminoase (18) și nr. 3 becuri luminoase (18) □i nr. 3 lumini pe partea dreaptă a senzorului de recunoa□tere a amprentei (8), cititor de plăcu□e de înmatriculare cu infraro□u (9), cititor de căr□i de identitate (10) și, respectiv, în interiorul brațelor și, respectiv, a mâinilor robotului.Lampa de noapte nr. 1 (19), un electrod de încărcare independent (3) este instalat pe partea din spate a bazei suport (1) și pe partea superioară. a lămpii de noapte nr. 1 (4), alarma (7) și senzorul de recunoaștere a amprentei (8)) sunt instalate cu un controler principal (20) pe partea din spate. Controlerul principal (20) este echipat cu un cip fără fir Internet of Things (21), un procesor de bază (22) și un dispozitiv de stocare. (23), modul de transmisie fără fir (24), modul de recepție fără fir (25).

- 2. Robot inteligent de control al accesului de protecție conform revendicării 1, caracterizat prin aceea că baza de susținere (1)

 Un disc de unitate este instalat pe partea inferioară a interiorului și pe partea superioară a șenilului condus (2), iar o baterie este instalată pe interiorul bazei de sprijin (1) și pe partea
- 3. Robot inteligent de control al accesului de protecție conform revendicării 1, caracterizat prin aceea că lampa luminoasă nr. 1 (1)

 Lampa luminoasă nr. 2 (18) are formă cilindrică, lampa luminoasă nr. 3 (19) are formă semicirculară, iar lampa luminoasă nr. 1 (4), lampa luminoasă nr. 2 (18)

 lampa luminoasă nr. 3 lampă luminoasă (19) sunt Materialul lampa luminoasă (19) este din sticlă transparentă.
- 4. Robot inteligent de control al accesului de protecție conform revendicării 1, caracterizat prin aceea că forma platformeirotative goale (11) este cilindrică, iar modelul este ZK-60.
- 5. Robot inteligent de control al accesului de protecție conform revendicării 1, caracterizat prin aceea că modelul senzorului de recunoastere a amprentei (8) este TCS1ST6A2.
- 6. Robot inteligent de control al accesului de protecție conform revendicării 1, caracterizat prin aceea că modelul senzorului anticădere și anti-coliziune (5) este YEA000020.
- 7. Robot inteligent de control al accesului de protecție conform revendicării 1, caracterizat prin aceea că în interiorul carcasei de protecție (15) este instalat un anunt vocal.

Un robot inteligent de control al accesului de protecție

Domeniul tehnic

Prezenta invenție se referă la un robot inteligent de control al accesului de protecție, și în special la un robot inteligent de control al accesului de protecție, aparținând

Tehnica de fundal

Functia principală a controlului accesului este de a permite persoanelor care îndeplinesc cerințele să intre în interior, în timp ce cei care nu îndeplinesc cerințele sunt blocați din exterior.

Pentru a juca un rol de siguranță. Odată cu dezvoltarea tehnologiei robotilor, roboții sunt utilizații în diverse domenii. Roboții existenții sunt împărțiții în două categorii | anume robo| industriali | robo| ispeciali. A| a-num| ii robo| industriali sunt manipulatori multi-articula| ii sau multi-articula| ii. -manipulatoare articulare orientate spre domeniul industrial. Robo| ii cu grad de libertate, în timp ce robo| ii speciali sunt diver| ir robo| i avansa| i utiliza| în industriile neprelucrătoare | care servesc fiin| elor umane pe lângă robo| ii industriali, inclusiv: robo| ii subacvatici, robo| ii de divertisment, robo| ii militari, robo| ii agricolii, ma| in industriile neprelucrătoare | care servesc fiin| elor umane pe lângă robo| ii industriali, inclusiv: robo| ii subacvatici, robo| ii de divertisment, robo| ii militari, robo| ii agricolii, ma| in industriile neprelucrătoare | care servesc fiin| elor umane pe lângă robo| ii industriali, inclusiv: robo| ii subacvatici, robo| ii de de vertisment, robo| ii agricolii, ma| in industriile neprelucrătoare | care servesc fiin| elor umane pe lângă robo| ii industriile de servicii de servicii poate fi configurat pentru a primi oaspeții, a întreba, a livra mâncare etc.În modurile de lucru precum checkout | care in interior, in industriile neprelucrătoare | care servicii de a interac| industriile neprelucrătoare | care servicii poate fi configurat pentru a primi oaspeții, a întreba, a livra mâncare etc.În modurile de lucru precum checkout | care interior și publicitate. Acest tip de robot de serviciu poate fi configurat pentru a primi oaspeții, a întreba, a livra mâncare etc.În modurile de lucru precum checkout | care interior și publicitate de a înterac| interior în modurile de lucru precum checkout | care interior în modurile de lucru precum checkout | care interior în

Una dintre aplica | iiie importante ale robo | idor de serviciu este combinarea cu sistemele de control al accesului pentru a oferi func | ii de securitate pentru locuri, adică robo | ide control al accesului sau robo | ide securitate. Sistemele de control al accesului existente sau robo | ii de control al accesului folosesc de obicei pur | i simplu parole sau recunoa | terea amprentelor digitale. Pentru a determina identitatea vizitatorilor. În timpul procesului de introducere a identită | ii parolei, în cazul în care personalul autorizat sau autentificat nu acordă aten | ie să acopere activ tastatura de intrare sau intru | ii rău-inten | iona | ii instalează în prealabil echipamente de cameră furioasă, parola introdusă de vizitator poate fi furat | ii scurs cu u | urin | ă, iar agentul de pază nu se va odihni peste noapte, ceea ce va face. Sănătatea mea este foarte nefavorabilă, iar oamenii nu îin tot timpul cu ochii pe condițiile meteo.

Con□inutul inven□ie

Robotul poate fi controlat să meargă și poate fi comparat prin senzorul de recunoaștere a feței, senzorul de recunoaștere a amprentei și dispozitivul de recunoaștere a cărții de identificate.

Identificarea informațiilor din interior se realizează prin intermediul cititorului de plăcuțe de înmatriculare cu infraroșu configurat pentru a identifica vehiculele insiderului.

Setul de panouri solare oferă energie, iar setul de baterii reîncărcabile independente poate fi folosit pentru rezervă, ceea ce este convenabil, economic și ecologic.

Identificarea sarcinilor este realizată prin intermediul cipul wireless IoT, procesat prin procesorul de bază și stocat prin memorie.

Modulul de transmisie wireless transmite informațiile identificate către computerul de fundal Prin modulul de recepție wireless setat, acesta poate fi controlat de computerul gazdă.

Computerul poate fi controlat pentru a îndeplini sarcini i poate fi folosit pentru a păzi locul zi in noapte. Alarma setată poate fi folosită pentru a răspunde la urgenie.

Alarma sună pentru a speria elementele care nu bănuiesc il, de asemenea, pentru a reaminti insideri Acest nou model previne pierderea informaliilor din interior il poate fi folosit zi in noapte.

Protejarea constantă a personalului de vătămări, aducând siguranță personalului intern și îmbunătățind eficiența muncii.

[0005]

Obiectivul prezentei invenții poate fi atins prin adoptarea următoarelor soluții tehnice: un robot inteligent de control al accesului de protecție, incluzând Include o bază de susținere, capătul inferior al bazei de sprijin este echipat cu o șenile antrenată, iar capătul superior al bazei de sprijin ește echipat cu un Lampa luminoasă nr. 1, un senzor anti-cădere și anti-coliziune este instalat în partea de mijloc a lămpii luminoase nr. 1, iar senzorul anti-cădere și anti-coliziune.

Un senzor laser sonar este instalat în partea stângă a senzorului, o alarmă este conectată fix la partea superioară a lâmpii de noapte nr. 1, un senzor de recunoaștere a amprentei este instalat în partea superioară a alarmei | i este instalat un senzor de identitate, pe partea superioară a senzorului de recunoactere a cărții de identitate, o platformă rotativă goală este conectată fix la partea superioară a dispozitivului de recunoactere a plăcuței de înmatriculare în infraroșu este instalat pe partea superioară a dispozitivului de recunoactere a cărții de identitate, o platformă rotativă goală este conectată fix la partea superioară a dispozitivului de recunoactere a plăcuței de înmatriculare cu infrarocu, un dispozitiv de protecție, carcasa este instalată pe partea superioară a platformei rotative goale | i suprafac a frontală a carcasei de protecție. Un modul de recunoactere vocală este instalat pe partea laterală carcasei de protecție partea superioară a ecranului de aficare. Camera, partea superioară a carcasei de protecție este conectată fix cu o coloană de sprijin este instalat un panou solar în partea de sus a coloanei de sprijin Partea dreaptă a alarmei, senzor de recunoactere a amprentei, cititor de plăcuțe de înmatriculare cu infraroșu, cititor de cărți de identitate și robot Există nr. 2 lămpi luminoase și, respectiv, 3 lămpi luminoase în interiorul brațelor și mâinilor. Partea din spate a bazei de sprijin este echipată cu un electrod de încărcare principal alb. Partea superioară a lămpilor luminoase nr. 1 și alarma și recunoașterea amprentei Un controler principal este instalat pe partea din spate a senzorului și un Internet of Things wireless cip, un procesor de bază, o memorie, un modul de transmisle fără fir cun modul de recepcie fără fir sunt instalate în interiorul controlerului principal.

Soluția preferată este ca un disc de unitate să fie instalat pe partea inferioară interioară a bazei de sprijin și pe partea superioară a căii pe șenile antrenate, astfel încât

Bateriile sunt instalate în interiorul bazei suport 🗆 i pe partea superioară a plăcii de antrenare.

Schema preferată este ca formele lămpii luminoase nr. 1 și ale lămpii luminoase nr. 2 să fie cilindrice, forma lămpii luminoase nr. 3 să fie semicirculară, iar lampa luminoasă nr. 1 🗆 lampa luminoasă nr. 2 sunt , Lampa luminoasă nr. 3 este din sticlă transparentă.

Soluția preferată este ca forma platformei rotative goale să fie cilindrică, iar modelul este ZK-60. Soluția preferată este ca modelul senzorului de recunoaștere a amprentei să fie TCS1ST6A2.

Soluția preferată este ca modelul senzorului anti-cădere și anti-coliziune să fie YEA000020.

Soluția preferată este instalarea unui anunt vocal în interiorul carcasei de protecție.

Efecte tehnice benefice ale prezentei invenții: un fel de robot inteligent de control al accesului de protecție oferit de prezenta invenție poate controla robotul să treacă prin discul de unitate setat și poate controla robotul să treacă prin dispozitivul de recunoaștere a feței setat, senzorul de recunoaștere a amprentei, și recunoalterea cârlior de identitate, efectuează identificarea informaliilor din interior, identifică vehiculele din interior prin cititorul de plăcule de înmatriculare cu infraroșu setat, furnizează energie prin panourile solare setate și instalează baterii reîncărcabile independente pentru rezervă, comoditate și economisire, ecologic, prin lampa luminoasă instalată, va străluci puternic când este întuneric. Poate fi folosit ca lumină stradală sau pentru a reaminti oamenilor că cineva urmărește, îmbunătățind siguranța. Prin senzorul anti-cădere, anti-coliziune și senzor laser sonar instalat Pentru a evita obstacolele, platforma rotativă goală poate fi folosită pentru a roti capul la 360 de grade pentru a facilita vizualizarea direclională. Modulul de recunoaltere vocală este instalat pentru a îmbunătăli siguranța, iar recunoalterea sarcinilor se realizează prin intermediul cipul wireless Internet of Things. Procesorul de bază realizează procesarea , îl stochează prin memorie | i transmite informaliile identificate către computerul de fundal prin modulul de transmisie fără fir. Prin modulul de receplie fără fir setat, computerul poate fi controlat de computerul gazdă pentru a îndeplini sarcini | i poate fi păzit zi | inoapte pe în numele oamenilor. Setarea alarmei poate suna o alarmă atunci când este descoperită o situație de urgență, pentru a avertiza infractorii sau pentru a reaminti personalului intern. Acest nou model previne pierderea informaliilor personalului intern | i poate proteja personalul de daune zi | i noapte, provocând prejudiciu personalului intern. Acest lucru asigură

Descrierea desenelo

[0013

疱例的前立体结构示意

inven□ii:

Figura 2 este o diagramă structurală tridimensională din spate schematică a unui exemplu de realizare preferat al robotului inteligent de control al accesului de protecție conform prezentei

invenții: Figura 3 este o diagramă structurală plană internă schematică a controlerului principal al exemplului de realizare preferat al accesului de protecție inteligent, robot de control conform

prezentei inven□ii:

Figura 4 este o diagramă schematică a structurii de flux a unui exemplu de realizare preferat al robotului-inteligent de control al accesului de protecție conform prezenței invenții.

În figură: 1 bază de sus linere, 2 lenile cu lenile, 3 electrozi de încărcare autonomi, 4 lămpi luminoase nr. 1, 5 senzori anti-cădere li anti-coliziune, senzor laser cu 6 sonare, 7 alarme, 8-Senzor de recunoaștere a amprentei, 9-Cititor de plăcute de înmatriculare cu infraroșu, 10-lectitor de cărli de identitate, 11-Platformă rotativă goală, 12-Ecran de afillare, 13-Modul de recunoaltere a vocii, 14-Camera de recunoaltere a fellei, 15-Carcasă de proteclie, 16-Suport coloană, 17-panou solar, 18: Nr. lampă luminoasă, 19-Nr. 3 lampă luminoasă, 20-Control principal, cip wireless 21-loT, procesor cu 22 nuclee, 23-Stocare, 24-Modul transmisie fără fir, 25- modul de receplie fără fir.

Modalităti detaliate

Soluțiile tehnice din exemplele de realizare ale prezentei invenții vor fi descrise în mod clar și complet mai jos, împreună cu desenele însolitoare din exemplele de realizare ale prezentei invenții. În mod evident, exemplele de realizare descrise sunt doar o parte din exemplele de realizare ale prezentei invenții, mai degrabă decât toate implementările exemplu. Pe baza exemplelor de realizare ale prezentei invenții, toate celelalte exemple de realizare obținute de cei cu calificare obișnuită în domeniu fâră a depune eforturi creative intră în sfera de protecție a invenției.

Alla cum se arată în Figura 1, Figura 2, Figura 3 li Figura 4, un fel de robot inteligent de control al accesului de protecilie furnizat de această variantă de realizare include o bază de sprijin 1, iar o lină de lienile condusă 2 este instalată la capătul inferior al bazei de sprijin 1., Lampa luminoasă nr. 1 4 este instalată în partea superioară a bazei suport 1. Un senzor anti-cădere li anti-coliziune 5 este instalată în mijlocul lămpii luminoase nr. 1 4. Un sonar este instalată în partea stângă al senzorului anti-cădere și anti-coliziune 5. Senzorul laser 6, o alarmă 7 este conectată fix la partea superioară a lămpii luminoase nr. 1 4, un senzor de recunoaștere a amprentei 8 este instalat pe partea superioară a alarmei 7, și un cititor de cărți de identitate este instalat pe partea superioară a senzorului de recunoaștere a amprentei digitale 8. 10. Un cititor de plăcuțe de înmatriculare cu infraroşu 9 este instalat pe partea superioară a cititorului de cărți de identitate 10. O platformă rotativă goală 11 este conectată fix la partea superioară. al cititorului de plăcuțe de înmatriculare cu infraroşu 9 este instalat pe partea superioară a de protecțiie este instalată pe partea superioară a platformei tubulare rotative 11. 15. Un ecran de aficiare 12 este instalat pe partea superioară a platformei tubulare rotative 11. 15 pe suprafala frontală a carcasei de protecțiie 15. Un modul de recunoaltere vocală 13 este instalat pe partea laterală a carcasei de protecțiie 15 și partea stângă a carcasei de protecțiie 12; Suprafata frontală a carcasei de protecțiie 15 O cameră de recunoaștere a feței 14 este instalată pe suprafața și partea superioară a ecranul de afișare 12. O coloană de sprijin 16 este conectată fix la partea superioară a carcasei de protecțiie 15. Un panou solar 17 este instalat în partea de sus a coloanei de sprijin 16. Alarma 7, Există nr. 2 lămpi luminoase 18 și Nr. 3 lămpi luminoase 19, respectiv pe partea din spâte a alarmei 7 și a senzorului de recunoaltere a amprentei digitale 8. Există obiec

În acest exemplu de realizare, o placă de antrenare este instalată pe partea inferioară a bazei de sprijin 1 și pe partea superioară a căii de rulare antrenate 2, iar o baterie este instalată pe partea inferioară interioară a bazei de sprijin 1 și partea superioară a plâcii de antrenare.

În această variantă de realizare, așa cum se arată în figura 1, formele lămpii luminoase nr. 1 4 și ale lămpii luminoase nr. 2 18 sunt cilindrice, forma lămpii luminoase nr. 3 19 este semicirculară, iar formele lămpii luminoase nr. 3 lămpi luminoase 19 sunt semicirculare. Descrie imaterialele lămpii luminoase nr. 1 4, lămpii luminoase nr. 2 18 ilămpii luminoase nr. 3 19.

Materialul este sticla transparenta

În acest exemplu de realizare, modelul de recunoaștere a plăcuței de înmatriculare în infraroșu 9 este FJC-SCO2C, care integrează achiziția de imagini, detectarea vehiculului

În acest exemplu de realizare, așa cum se arată în figura 1, forma platformei rotative goale 11 este cilindrică, iar modelul este ZK-

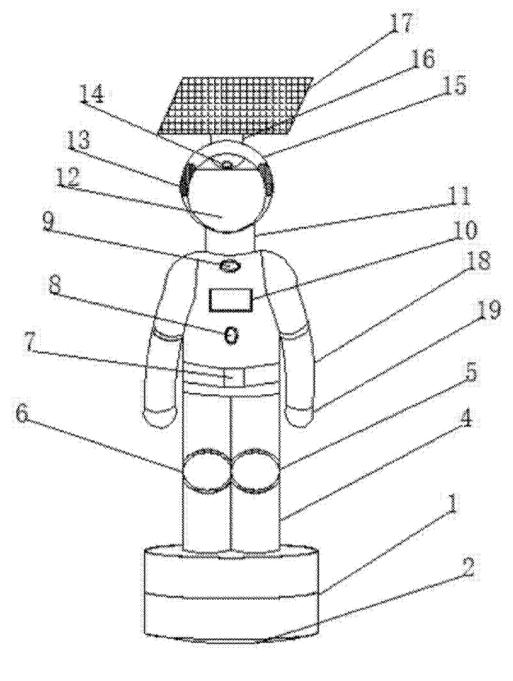
acest exemplu de realizare, modelul senzorului de recunoaștere a amprentei digitale 8 este TCS1ST6A2.

în acest exemplu de realizare, modelul senzorului anti-cădere □i anti-coliziune 5 este YEA000020.

În acest exemplu de realizare, un anunt vocal este instalat în interiorul carcasei de protectie 15.

Pentru a rezuma, în acest exemplu de realizare, un fel de robot inteligent de control al accesului de protec⊟ie furnizat de acest exemplu de realizare include o bază de sustinere 1. Capătul inferior al bazei de sprijin 1 este echipat cu un șenil antrenat 2. Suportul A nr. 1 luminos lampa 4 este instalată în partea superioară a bazei 1. Un senzor anti-cădere și anti-coliziune 5 este instalat în mijlocul lămpii luminoase nr. 1 4. Un senzor laser sonar 6 este instalat pe partea stângă a lămpii anti-coliziune. -senzorul de cădere □i anti-coliziune 5. O alarmă 7 este conectată fix la partea superioară a lămpii luminoase nr. 1 4, un senzor de recunoa□tere a amprentei 8 este instalat pe partea superioară a alarmei 7 □i un cititor de căr□i de identitate 10 este instalat. instalat pe partea superioară a senzorului de recunoa□tere a amprentei digitale 8. Un cititor de plăcu⊟e de înmatriculare cu infraro⊟u 9 este instalat pe partea superioară a cititorului de căr⊟i de identitate 10. O platformă rotativă goală 11 este conectată fix la partea superioară a dispozitivului de recunoaștere a plăcuței de înmatriculare cu infraroșu 9. O carcasă de protecție 15 este instalată pe partea superioară a platformei rotative goale 11. Un ecran de afi⊡are 12 este instalat pe partea superioară a platformei rotative goale 11 ⊡i suprafa⊡a frontală a carcasei de protec⊡ie 15. Este instalat un modul de recunoa □tere vocală 13. pe partea laterală a carcasei de protec □ie 15 □i partea stângă a carcasei de protec □ie 12. Suprafa □a frontală a carcasei de protec □ie 15 □i ecranul de afi⊡are O cameră de recunoa □tere a fe⊡ei 14 este instalată pe partea superioară a lui 12, o coloană de sprijin 16 este fixă conectat la partea superioară a carcasei de protecție 15, un panou solar 17 este instalat în partea de sus a coloianei de susținere 16, alarma 7 și senzorul de recunoaștere a amprentei digitale 8 Există 2 lămpi luminoase 18 și 3 lămpi luminoase. 19, respectiv pe partea dreaptă a cititorului de plăcuțe de înmatriculare cu infraroșu 9, cititorul de cărți de identitate 10 și poziția brațelor și mâinilor robotului Partea din spate a bazei de sprijin 1 este echipată cu Un controler principal 20 este instalat pe încărcarea autonomă. electrodul 3, pe partea superioară a luminii de noapte nr. 1 4 🗆 i pe partea din spate a alarmei 7 🗀 a senzorului de recunoa 🗆 tere a amprentei digitale 8, 🗀 i un cip fără fir Internet of Things 21 este instalat în interiorul contreiendul principal 20. , procesor de bezé 22 , stocere 26, modul de transmisie finé (ir 24, modul de recepte finé (ir 25. Când este willzet, prin intermediul disculul de unitate setat 1, robotul poate fi controlat să meargă și prin camera de recunoaștere a feței setată 14, senzor de recunoaștere a amprentei 8, cititor de carduri de identitate 10, pentru informa⊟ii de identificare a personalului intern. Acest nou tip de dispozitiv trebuie să treacă de recunoa⊟terea în doi pa⊟i pentru a intra în interiorul muntelui, cum ar fi: 1. Recunoa⊟terea amprentei ⊟i recunoa⊟terea căr⊟ii de identitate; 2. Recunoa⊟terea amprentei ⊟i recunoa⊟terea fe⊟ei; 3. Recunoa⊟terea fe⊟ei ⊟i recunoa⊟terea identitate; îmbunătă ☐irea siguran ☐ei personalului intern.Prin cititorul de plăcu ☐e de înmatriculare cu infraro ☐u 9, sunt identificate vehiculele personalului intern.Robotul este conectat la comutatorul ușii, iar comutatorul ușii poate fi controlat prin robot. Este convenabil și simplu. Pentru alimentare cu energie se folosește panoul solar 17 Electrodul principal alb de încărcare 20 este folosit pentru rezervă. Este convenabil, economic și ecologic. Lampa luminoasă este folosită pentru a ilumina când se întunecă și poate fi folosit ca lampă stradală. De asemenea, poate reaminti personalului să fie păzit pentru a îmbunătăti siguranța. Senzorul anti-cădere și anti-coliziune 5 și senzorul laser sonar 6 sunt utilizați pentru a evita obstacolele. Platforma rotativă goală 11 poate face capul să se rotească 360 de grade. Pentru a facilita vizualizarea direcțională, modulul de recunoa⊡tere a vorbirii 13 este setat să recunoască vorbirea persoanei, controlerul ⊡i anun⊡atorul vocal sunt folosite pentru a controla robotul pentru interfon, recunoa □terea sarcinilor este realizată prin intermediul cipul wireless Internet of Things 22, iar procesarea este efectuată prin procesorul de bază 23, este stocată prin memoria 24, iar informa □ia identificată este transmisă computerului de fundal prin modulul de transmisie fără fir 25. Prin modulul de recep □ie fără fir setat 26, computerul poate fi controlat de către gazdă din spate pentru a îndeplini sarcini □i poate fi folosită pentru a păzi □i a configura zi □i noapte în numele oamenilor. Alarma 7 poate suna o alarmă atunci când este descoperită o situație de urgență pentru a speria elementele care nu bănuiesc și poate, de asemenea, reaminti personalului intern. Noul tip de alarmă previne pierderea de informații a personalului intern și poate proteja personalul împotriva daunelor zi și noapte și aduce prejudicii personalului intern.Vine cu siguran□ă □i eficien□ă îmbunătă□ită a muncii.

exemplele de realizare ale invenției au fost prezentate și descrise, cei cu calificare obișnuită în domeniu vor înțelege că diferitele modificări pot fi aduse acestor exemple de realizare fără a se îndepărta de principiile și spiritul invenției. Modificări, substituții și variații, domeniul de aplicare al prezenta invenție este definită de revendicările anexate și echivalentele acestora.



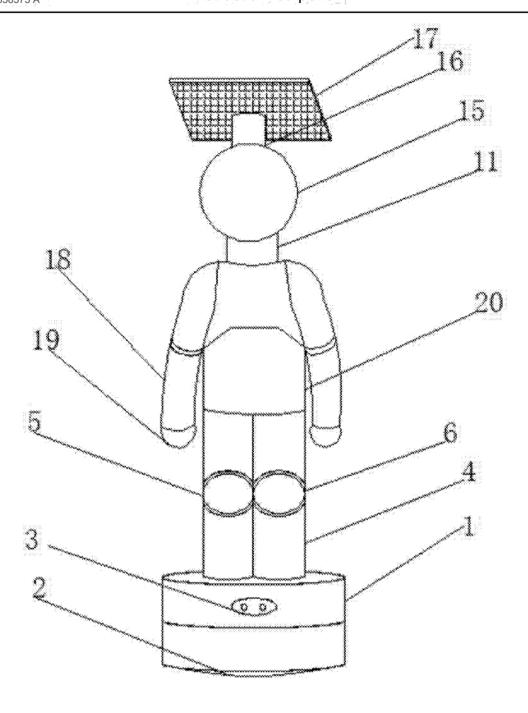
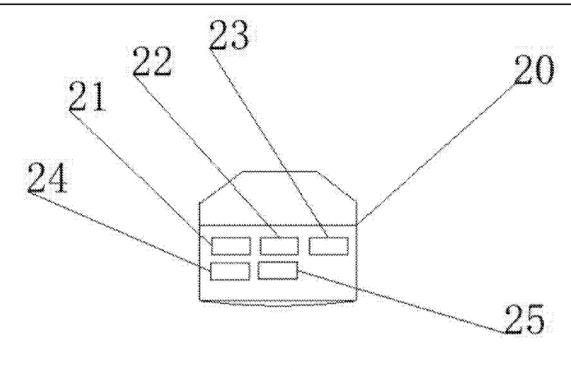


figura 2



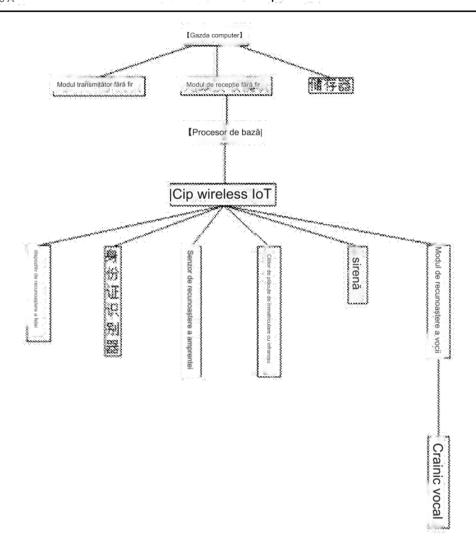


Figura 4