



# Signaux avec Matlab

**Durée:** 4 périodes (1 séance de laboratoire)  
Travail **individuel**

## 1. Objectifs

L'exercice a pour objectifs la compréhension et la mise en œuvre des concepts suivants :

- Utilisation de Matlab en général et de fonctions spécifiques en particulier.
- Construction et affichage de signaux élémentaires.
- Opérations sur les signaux.

## 2. Environnement

La donnée et les fichiers additionnels éventuels sont disponibles sous Moodle, cours *Signaux & Systèmes*, section *Exercices dirigés*, dossier *ExMatlab1*.

Le travail à réaliser sera fait entièrement dans l'environnement de Matlab à l'aide d'un ou de plusieurs script(s).

## 3. Travail à réaliser

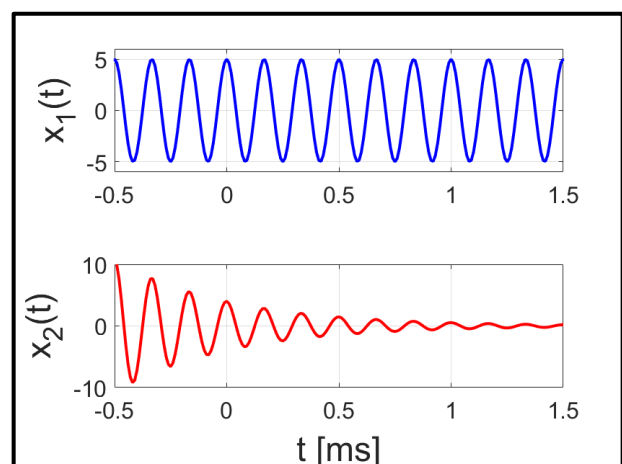
Créez un nouveau script Matlab et sauvez-le en le nommant de la manière suivante:

`ex1_<votre nom>.m`

### 3.1 Affichage de signaux

Afin de se familiariser avec la construction des signaux et leur affichage dans Matlab. Générez les signaux définis ci-dessous et développez le script pour que l'affichage corresponde à celui-ci-contre.

$$\left. \begin{aligned} x_1(t) &= 5 \cos(2\pi f \cdot t) \\ x_2(t) &= 4 e^{-\frac{t}{\tau}} \cos(2\pi f \cdot t) \end{aligned} \right\} \text{ où: } \begin{aligned} f &= 6\text{kHz} \\ \tau &= 0.5\text{ms} \end{aligned}$$



pour  $-1[s] < t < 1[s]$  avec une résolution de  $10\mu\text{s}$ .

Pour l'affichage, intéressez-vous notamment aux fonctions `plot()`, `subplot()`, `x/ylim()`, `x/ylabel()` et `grid on` de Matlab.

### 3.2 Signaux discrets:

- 1) Créez un nouveau script delta.m et sauvez-le au même endroit que votre script principal. Puis, développez-y **une fonction** ayant un vecteur  $n$  en paramètre d'entrée et retournant l'impulsion unité discrète en sortie.

$$\text{Impulsion unité discrète :}$$
$$\begin{cases} \delta[n] = 1 \text{ si } n = 0 \\ \delta[n] = 0 \text{ si } n \neq 0 \end{cases}$$

- 2) Créez un vecteur  $n$  de -5 à 5 et utilisez votre fonction delta() pour générer le signal  $\delta[n + 1]$ . A l'aide de stem(), affichez correctement le signal créé.
- 3) Depuis le signal  $\delta[n + 1]$  et en utilisant la fonction cumsum(), créez le signal  $u[n + 1]$ . Affichez  $u[n + 1]$  sur le même graphique que  $\delta[n + 1]$ , mais avec une couleur différente.
- 4) Avec le signal  $u[n + 1]$ , créez le signal  $r[n + 1]$  et affichez-le également sur le même graphique avec un couleur différente.

### 3.3 Signaux continus:

- 1) En utilisant et modifiant le code ci-contre qui définit et affiche le saut unité, créez et affichez correctement la fonction  $u(t - 0.5)$  pour  $-4[s] < t < 4[s]$  avec une résolution de 1ms.

Qu'est-ce que permet la commande syms? et la fonction eval()?

```
% Saut unité
syms t;
u=heaviside(t);
t=(-5:1e-3:5);
plot(t,eval(u));
```

- 2) Créez le signal  $\delta(t - 0.5)$  depuis  $u(t - 0.5)$  en utilisant la fonction diff() et affichez-le sur le même graphique en couleur différente. En zoomant sur le graphique, regardez qu'elle est la valeur affichée de  $\delta(t - 0.5)$  pour  $t = 0.5$ . Qu'en déduisez-vous?
- 3) Depuis le signal  $u(t - 0.5)$  et en utilisant la fonction int(), créez le signal  $r(t - 0.5)$ . Affichez-le aussi sur le même graphique avec une couleur différente.

Est-ce que ces signaux affichés sont continus ou discrets?

## 4. Exponentielle complexe, real() et imag()

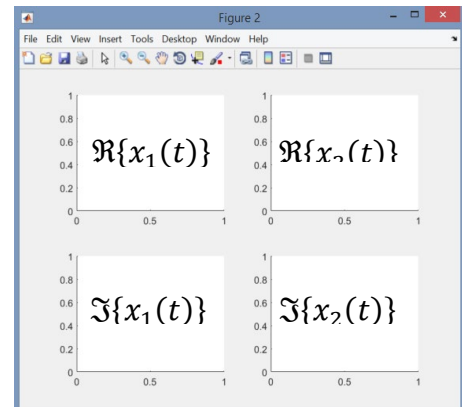
Générez les signaux suivant:

$$x_1(t) = A \cdot e^{(\sigma + j\omega)t}$$

$$x_2(t) = A \cdot (e^{(\sigma + j\omega)t} + e^{(\sigma - j\omega)t})$$

où  $A = 4$ ,  $\sigma = -100$ ,  $\omega = 2 \cdot \pi \cdot 200\text{Hz}$   
et  $-50\text{ms} < t < 100\text{ms}$  avec une résolution de  $100\mu\text{s}$ .

En utilisant les fonctions subplot(), real() et imag() affichez ces signaux selon le canevas ci-contre. Pour l'affichage, limitez l'axe du temps de  $0\text{ms}$  à  $+30\text{ms}$ .



Pourquoi les amplitudes de  $\Re\{x_1(t)\}$  et de  $\Re\{x_2(t)\}$  sont différentes alors que  $A$  est identique? Pourquoi la partie imaginaire du signal complexe  $x_2(t)$  est à 0? Que se passe-t-il lorsque l'on varie la valeur de  $\sigma$  ou de  $\omega$ ?

## 5. Optionnel

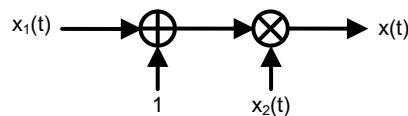
### Application – modulation AM

1) Générez les signaux suivant:

$$x_1(t) = 0.4 \cdot \cos(2\pi 250t) + 0.2 \cdot \cos(2\pi 500t + 1)$$

$$x_2(t) = 0.05 \cdot \cos(2\pi 10'000t)$$

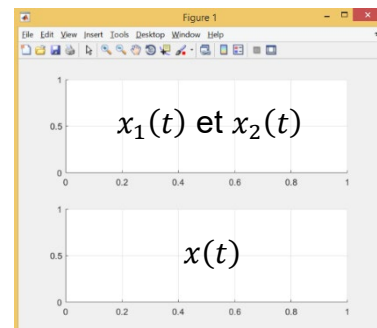
pour  $0[s] < t < 5[s]$  avec une résolution de  $5\mu\text{s}$ . Puis, implémentez la fonction définie par le schéma fonctionnel ci-dessous pour générer  $x(t)$ :



2) En utilisant la fonction subplot(), affichez  $x_1(t)$  et  $x_2(t)$  sur le graphique du haut et  $x(t)$  sur le graphique du bas d'une seule fenêtre (cf. ci-contre). Liez les axes des abscisses à l'aide de la fonction linkaxes().

Utilisez le zoom pour observer les différents signaux.

Que constatez-vous sur le signal  $x(t)$  par rapport à  $x_1(t)$ ?



## 6. Références

Notes du cours Signaux & systèmes 1, chapitre "Signaux"

Aide en ligne de Matlab : <https://ch.mathworks.com/matlabcentral/>