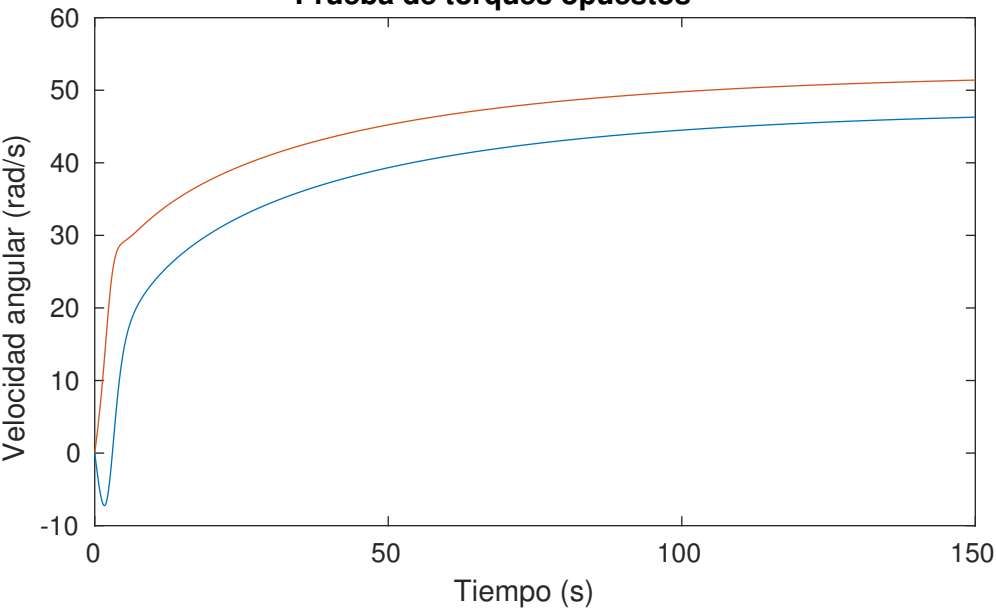


# Velocidad angular en las ruedas en función del tiempo: Prueba de torques opuestos



$\dot{\varphi}_r(t)$ : Rueda derecha  
 $\dot{\varphi}_l(t)$ : Rueda izquierda