**DÉTERMINANTS** 

5

# 2. Déterminants

### 2.1. **Définition**

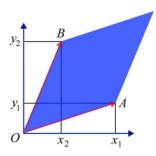


C'est Lewis Carrol (l'auteur d'Alice aux pays des merveilles), de son vrai nom Charles Lutwidge Dodgson, qui écrivit le premier ouvrage didactique sur les déterminants, en 1870.

On appelle **déterminant d'ordre deux**, et on note  $\begin{vmatrix} x_1 & x_2 \\ y_1 & y_2 \end{vmatrix}$ , le nombre  $x_1y_2 - x_2y_1$ .

Ainsi 
$$\begin{vmatrix} 5 & 2 \\ 1 & 4 \end{vmatrix} = 5.4 - 1.2 = 18$$
, mais  $\begin{vmatrix} 2 & 5 \\ 4 & 1 \end{vmatrix} = 2.1 - 4.5 = -18$ .

Dans un plan repéré d'origine O, considérons deux points A et B de coordonnées  $(x_1, y_1)$ et  $(x_2, y_2)$ . L'aire du parallélogramme construit sur *OAB* vaut exactement  $x_1y_2 - x_2y_1$ . Démontrez-le à l'aide d'un dessin (solution à la dernière page de ce chapitre)!



On constate qu'en inversant les deux colonnes, on trouve le résultat opposé. Le déterminant d'ordre deux peut donc être interprété comme une aire signée.

On peut facilement voir que le déterminant est nul si les trois points O, A et B sont alignés.

### Exercice 2.1

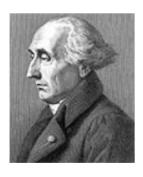
Calculez les déterminants suivants :

**a.** 
$$\begin{vmatrix} 0 & -1 \\ -1 & 0 \end{vmatrix}$$
 **b.**  $\begin{vmatrix} 2 & 0 \\ -5 & 1 \end{vmatrix}$  **c.**  $\begin{vmatrix} 3 & 2 \\ 1 & -4 \end{vmatrix}$  **d.**  $\begin{vmatrix} 2 & -10 \\ 3 & -15 \end{vmatrix}$ 

**b.** 
$$\begin{vmatrix} 2 & 0 \\ -5 & 1 \end{vmatrix}$$

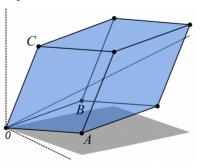
**c.** 
$$\begin{vmatrix} 3 & 2 \\ 1 & -4 \end{vmatrix}$$

**d.** 
$$\begin{vmatrix} 2 & -10 \\ 3 & -15 \end{vmatrix}$$



Joseph-Louis Lagrange (1736 - 1813)

Dans l'espace à trois dimensions, Lagrange avait réussi à montrer que le volume du parallélépipède construit sur le parallélépipède OABC pouvait lui aussi s'exprimer en fonction des coordonnées des points A, B et C.



Voici l'expression qu'il avait trouvée pour ce volume :

$$V = x_1 y_2 z_3 + y_1 z_2 x_3 + z_1 x_2 y_3 - y_1 x_2 z_3 - x_1 z_2 y_3 - z_1 y_2 x_3$$

Plus tard, vers 1850, on décida de noter ce nombre comme ceci :

$$\begin{vmatrix} x_1 & x_2 & x_3 \\ y_1 & y_2 & y_3 \\ z_1 & z_2 & z_3 \end{vmatrix}$$

C'est un déterminant d'ordre trois.

6 CHAPITRE 2

### Règle de Sarrus

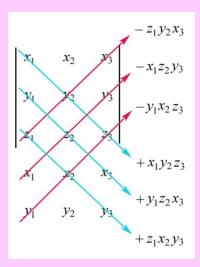
Pierre Frédéric Sarrus (1798-1861)

Attention! La règle de Sarrus ne marche que pour des déterminants d'ordre trois.



La formule pour calculer un déterminant d'ordre 3 est difficile à retenir. La règle de Sarrus permet d'éviter de l'apprendre par cœur.

On recopie sous le déterminant les deux premières lignes, puis on trace des diagonales selon le schéma suivant :



On multiplie ensuite les produits des nombres sur ces six diagonales.

Enfin, on additionne les produits des diagonales qui « descendent » et on soustrait les produits des diagonales qui « montent ».

**Exemple** 

### Exercice 2.2

Calculez les déterminants suivants avec la règle de Sarrus :

**a.** 
$$\begin{vmatrix} 2 & -1 & -2 \\ 6 & -1 & 1 \\ 4 & 5 & 3 \end{vmatrix}$$
 **b.**  $\begin{vmatrix} 2 & 0 & -5 \\ 5 & 3 & 3 \\ 0 & 4 & 6 \end{vmatrix}$  **c.**  $\begin{vmatrix} 3 & 7 & 4 \\ 0 & 5 & 0 \\ 3 & 13 & 6 \end{vmatrix}$ 

**b.** 
$$\begin{vmatrix} 2 & 0 & -5 \\ 5 & 3 & 3 \\ 0 & 4 & 6 \end{vmatrix}$$

**c.** 
$$\begin{vmatrix} 3 & 7 & 4 \\ 0 & 5 & 0 \\ 3 & 13 & 6 \end{vmatrix}$$

## Méthode générale

Cette méthode est très mauvaise du point de vue du nombre d'opérations. En effet, pour un déterminant 2x2, il y a 2 produits et une addition. 3x3: 6 produits et 5 additions 4x4: 24 produits et 23 additions  $n \times n : n!$  produits et n! - 1additions.

Pour un déterminant 15x15, il faut environ  $2 \cdot 15! = 2.6 \cdot 10^{12}$ opérations. Si une opération dure  $10^{-6}$  seconde, il faudra 30 jours pour le calculer...

Un déterminant 3x3 est le produit des éléments de la première colonne, multiplié par le déterminant 2x2 obtenu en supprimant cette première colonne et la ligne contenant l'élément considéré.

**Attention!** Le produit obtenu est précédé d'un signe qui alterne entre  $\langle + \rangle$  et  $\langle - \rangle$ .

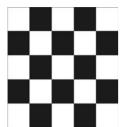
$$\det(A) = \begin{vmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{vmatrix}$$

$$= \begin{vmatrix} a & b & e \\ d & e & f \\ g & h & i \end{vmatrix} - \begin{vmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{vmatrix}$$

$$= a(ei - hf) - d(bi - hc) + g(bf - ec)$$

Algèbre linéaire Didier Müller, 2020 DÉTERMINANTS 7

On peut comparer ce tableau de signes à un échiquier, où les « + » seraient les cases blanches et les « – » les cases noires.



On peut développer un déterminant par rapport à n'importe quelle ligne, ou n'importe quelle colonne.

Pour simplifier les calculs, il est bon d'avoir en tête ce tableau de signes :

$$\begin{vmatrix} + & - & + & \dots & \dots & (-1)^{n+1} \\ - & + & - & \dots & & \vdots \\ + & - & + & (-1)^{i+j} & & \vdots \\ \vdots & & \ddots & & & \vdots \\ \vdots & & & + & - \\ (-1)^{n+1} & \dots & & - & + \end{vmatrix}$$

Exemple Développons ce déterminant par rapport à la première colonne.

$$\begin{vmatrix} -1 & 2 & 0 & -2 \\ 2 & -1 & 1 & 2 \\ 1 & 4 & -3 & -1 \\ 1 & 1 & 0 & 1 \end{vmatrix} =$$

$$\begin{vmatrix} -1 & 1 & 2 \\ 4 & -3 & -1 \\ 1 & 0 & 1 \end{vmatrix} - 2 \cdot \begin{vmatrix} 2 & 0 & -2 \\ 4 & -3 & -1 \\ 1 & 0 & 1 \end{vmatrix} + 1 \cdot \begin{vmatrix} 1 & 2 & 0 & -2 \\ -1 & 1 & 2 \\ 1 & 0 & 1 \end{vmatrix} - 1 \cdot \begin{vmatrix} 2 & 0 & -2 \\ -1 & 1 & 2 \\ 4 & -3 & -1 \end{vmatrix} =$$

$$\begin{vmatrix} (-1) \cdot \left( (-1) \cdot \begin{vmatrix} -3 & -1 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} - 4 \cdot \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} + 1 \cdot \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ -3 & -1 \end{vmatrix} \right)$$

$$\begin{vmatrix} -2 \cdot \left( 2 \cdot \begin{vmatrix} -3 & -1 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} - (-1) \cdot \begin{vmatrix} 0 & -2 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} + 1 \cdot \begin{vmatrix} 0 & -2 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} \right)$$

$$\begin{vmatrix} -1 \cdot \left( -1 \right) \cdot \left( -1 \right) \cdot \begin{vmatrix} 0 & -2 \\ -3 & -1 \end{vmatrix} + 4 \cdot \begin{vmatrix} 0 & -2 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} \right)$$

$$\begin{vmatrix} -1 \cdot \left( (-1) \cdot (-3) - 4 \cdot 1 + 1 \cdot 5 \right)$$

$$\begin{vmatrix} -2 \cdot \left( 2 \cdot (-3) - 4 \cdot 0 + 1 \cdot (-6) \right) \end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix} -1 \cdot \left( (-1) \cdot (-3) - 4 \cdot 1 + 1 \cdot 5 \right)$$

$$\begin{vmatrix} -2 \cdot \left( 2 \cdot (-3) - 4 \cdot 0 + 1 \cdot (-6) \right) \end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix} -1 \cdot \left( (-1) \cdot (-3) - 4 \cdot 1 + 1 \cdot 5 \right)$$

$$\begin{vmatrix} -2 \cdot \left( (-3) - 4 \cdot 0 + 1 \cdot (-6) \right) \end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix} -1 \cdot \left( (-3) - 4 \cdot 1 + 1 \cdot 2 \right) \end{vmatrix} =$$



**Même exemple** Reprenons l'exemple précédent et développons ce déterminant par rapport à la troisième colonne.

-4 + 24 + 4 - 12 = 12

Il est intéressant de choisir une ligne ou une colonne qui contient beaucoup de 0, afin d'accélérer les calculs.

$$\begin{vmatrix} -1 & 2 & 0 & -2 \\ 2 & -1 & 1 & 2 \\ 1 & 4 & -3 & -1 \\ 1 & 1 & 0 & 1 \end{vmatrix} = \underbrace{(-1) \cdot \begin{vmatrix} -1 & 2 & -2 \\ 1 & 4 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}}_{= (-1) \cdot \begin{vmatrix} -1 & 2 & -2 \\ 1 & 4 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}}_{= (-1) \cdot \begin{vmatrix} -1 & 2 & -2 \\ 1 & 4 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}}_{= (-1) \cdot \begin{vmatrix} -1 & 2 & -2 \\ 1 & 4 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}}_{= (-1) \cdot \begin{vmatrix} -1 & 2 & -2 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}}_{= (-1) \cdot \begin{vmatrix} -1 & 2 & -2 \\ 1 & 4 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}}_{= (-1) \cdot \begin{vmatrix} -1 & 2 & -2 \\ 1 & 4 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}}_{= (-1) \cdot \begin{vmatrix} -1 & 2 & -2 \\ 1 & 4 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}}_{= (-1) \cdot \begin{vmatrix} -1 & 2 & -2 \\ 1 & 4 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}}_{= (-1) \cdot \begin{vmatrix} -1 & 2 & -2 \\ 1 & 4 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}}_{= (-1) \cdot \begin{vmatrix} -1 & 2 & -2 \\ 1 & 4 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}}_{= (-1) \cdot \begin{vmatrix} -1 & 2 & -2 \\ 1 & 4 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}}_{= (-1) \cdot \begin{vmatrix} -1 & 2 & -2 \\ 1 & 4 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}}_{= (-1) \cdot \begin{vmatrix} -1 & 2 & -2 \\ 1 & 4 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}}_{= (-1) \cdot \begin{vmatrix} -1 & 2 & -2 \\ 1 & 4 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}}_{= (-1) \cdot \begin{vmatrix} -1 & 2 & -2 \\ 1 & 4 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}}_{= (-1) \cdot \begin{vmatrix} -1 & 2 & -2 \\ 1 & 4 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}}_{= (-1) \cdot \begin{vmatrix} -1 & 2 & -2 \\ 1 & 4 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}}_{= (-1) \cdot \begin{vmatrix} -1 & 2 & -2 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}}_{= (-1) \cdot \begin{vmatrix} -1 & 2 & -2 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}}_{= (-1) \cdot \begin{vmatrix} -1 & 2 & -2 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}}_{= (-1) \cdot \begin{vmatrix} -1 & 2 & -2 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}}_{= (-1) \cdot \begin{vmatrix} -1 & 2 & -2 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}}_{= (-1) \cdot \begin{vmatrix} -1 & 2 & -2 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}}_{= (-1) \cdot \begin{vmatrix} -1 & 2 & -2 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}}_{= (-1) \cdot \begin{vmatrix} -1 & 2 & -2 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}}_{= (-1) \cdot \begin{vmatrix} -1 & 2 & -2 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}}_{= (-1) \cdot \begin{vmatrix} -1 & 2 & -2 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}}_{= (-1) \cdot \begin{vmatrix} -1 & 2 & -2 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}}_{= (-1) \cdot \begin{vmatrix} -1 & 2 & -2 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}}_{= (-1) \cdot \begin{vmatrix} -1 & 2 & -2 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}}_{= (-1) \cdot \begin{vmatrix} -1 & 2 & -2 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}}_{= (-1) \cdot \begin{vmatrix} -1 & 2 & -2 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}}_{= (-1) \cdot \begin{vmatrix} -1 & 2 & -2 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}}_{= (-1) \cdot \begin{vmatrix} -1 & 2 & -2 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}}_{= (-1) \cdot \begin{vmatrix} -1 & 2 & -2 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}}_{= (-1) \cdot \begin{vmatrix} -1 & 2 & -2 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}}_{= (-1) \cdot \begin{vmatrix} -1 & 2 & -2 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}}_{= (-1) \cdot \begin{vmatrix} -1 & 2 & -2 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}}_{= (-1) \cdot \begin{vmatrix} -1 & 2 & -2 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}}_{= (-1) \cdot \begin{vmatrix} -1 & 2 & -2 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}}_{= (-1) \cdot \begin{vmatrix} -1 & 2 & -2 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}}_{= (-1) \cdot \begin{vmatrix} -1 & 2 & -2 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}}_{= (-1) \cdot \begin{vmatrix} -1 & 2 & -2 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix}}_{= (-1) \cdot \begin{vmatrix} -1 & 2 & -2 \\ 1 & 1 & 1$$

$$\boxed{ (-1) \left( (-1) \begin{vmatrix} 4 & -1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} - \begin{vmatrix} 2 & -2 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} 2 & -2 \\ 4 & -1 \end{vmatrix} \right) - 3 \left( (-1) \begin{vmatrix} -1 & 2 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} - 2 \cdot \begin{vmatrix} 2 & -2 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} 2 & -2 \\ -1 & 2 \end{vmatrix} \right) }$$

$$= (-1)(-5-4+6) - 3(3-8+2) = 3 + 9 = 12$$

### Exercice 2.3

Recalculez les déterminants de l'exercice 2.2 en les développant par rapport à une ligne ou à une colonne.

Didier Müller, 2020

Chapitre 2 8

### Exercice 2.4

Calculez les déterminants suivants :

a. 
$$\begin{vmatrix} 1 & 0 & -1 & 2 \\ 3 & 1 & 4 & -2 \\ -1 & 1 & 1 & 2 \\ 3 & 0 & 5 & 1 \end{vmatrix}$$

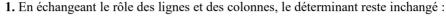
**b.** 
$$\begin{vmatrix} 2 & 4 & -2 & 6 \\ 1 & -1 & 0 & 2 \\ -1 & -2 & 1 & -3 \\ 2 & 1 & -1 & -1 \end{vmatrix}$$

**a.** 
$$\begin{vmatrix} 1 & 0 & -1 & 2 \\ 3 & 1 & 4 & -2 \\ -1 & 1 & 1 & 2 \\ 3 & 0 & 5 & 1 \end{vmatrix}$$
**b.** 
$$\begin{vmatrix} 2 & 4 & -2 & 6 \\ 1 & -1 & 0 & 2 \\ -1 & -2 & 1 & -3 \\ 2 & 1 & -1 & -1 \end{vmatrix}$$
**c.** 
$$\begin{vmatrix} 1 & -1 & 2 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & -1 \\ 2 & 0 & 1 & -1 & 0 \\ -1 & 2 & 0 & 1 & 0 \end{vmatrix}$$

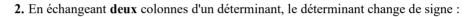
### 2.2. Quelques propriétés des déterminants

Voici quelques propriétés des déterminants particulièrement utiles (il y en a bien d'autres). Elles s'appliquent aux déterminants de tous les ordres, mais nous utiliserons des déterminants d'ordre trois pour illustrer le propos.

Cette propriété a pour conséquence que l'on peut lire « ligne » à la place de « colonne » dans toutes les propriétés qui suivent.



$$\begin{vmatrix} a_1 & b_1 & c_1 \\ a_2 & b_2 & c_2 \\ a_3 & b_3 & c_3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \\ c_1 & c_2 & c_3 \end{vmatrix}$$



$$\begin{vmatrix} a_1 & b_1 & c_1 \\ a_2 & b_2 & c_2 \\ a_3 & b_3 & c_3 \end{vmatrix} = - \begin{vmatrix} b_1 & a_1 & c_1 \\ b_2 & a_2 & c_2 \\ b_3 & a_3 & c_3 \end{vmatrix}$$



Un cas particulier est  $\lambda = 0$ . Cela fait apparaître une colonne formée uniquement de 0.

3. Si deux colonnes sont identiques ou multiples l'une de l'autre, le déterminant est nul :

$$\begin{vmatrix} a_1 & \lambda a_1 & c_1 \\ a_2 & \lambda a_2 & c_2 \\ a_3 & \lambda a_3 & c_3 \end{vmatrix} = 0$$

4. Les déterminants sont linéaires relativement à chacune de leurs colonnes.

$$\begin{vmatrix} a_1 & \lambda b_1 + \mu c_1 & d_1 \\ a_2 & \lambda b_2 + \mu c_2 & d_2 \\ a_3 & \lambda b_3 + \mu c_3 & d_3 \end{vmatrix} = \lambda \begin{vmatrix} a_1 & b_1 & d_1 \\ a_2 & b_2 & d_2 \\ a_3 & b_3 & d_3 \end{vmatrix} + \mu \begin{vmatrix} a_1 & c_1 & d_1 \\ a_2 & c_2 & d_2 \\ a_3 & c_3 & d_3 \end{vmatrix}$$

Conséquence (que vous démontrerez facilement) :

$$\begin{vmatrix} a_1 & b_1 & \lambda a_1 + \mu b_1 \\ a_2 & b_2 & \lambda a_2 + \mu b_2 \\ a_3 & b_3 & \lambda a_3 + \mu b_3 \end{vmatrix} = 0$$

### Exercice 2.5

Soient une droite orientée (AB) et un point C. Imaginez une méthode, utilisant les déterminants, qui permette de déterminer si le point C est à droite ou à gauche de la droite (AB). Autrement dit, en allant de A vers B, voit-on C à notre droite ou à notre gauche?

Applications numériques : **a.** A(1;1), B(5;7), C(4;6)

**b.** 
$$A(-1; 4), B(4; -3), C(2; -1)$$
  
**c.**  $A(-1; -1), B(3; 7), C(2; 5)$ 

Indication: rappelez-vous qu'un déterminant d'ordre 2 peut être interprété comme une aire signée.

Algèbre linéaire Didier Müller, 2020

9 DÉTERMINANTS

### 2.3. Formules de Cramer

**Théorème 1** Soit le système d'équations linéaires suivant :  $\begin{cases} a_1x + b_1y = c_1 \\ a_2x + b_2y = c_2 \end{cases}$  (1)

Si  $a_1b_2-a_2b_1\neq 0$ , le système (1) a pour solution unique le couple (x;y) tel que :

$$x = \frac{c_1 b_2 - c_2 b_1}{a_1 b_2 - a_2 b_1}$$
,  $y = \frac{a_1 c_2 - a_2 c_1}{a_1 b_2 - a_2 b_1}$  (formules de Cramer)

Si  $a_1b_2-a_2b_1=0$ , le système (1) peut ne pas avoir de solution ou avoir une infinité de solutions



Gabriel Cramer (1704 - 1752)

En utilisant la notation des déterminants, les formules de Cramer s'écrivent :

$$D = \begin{vmatrix} a_1 & b_1 \\ a_2 & b_2 \end{vmatrix} . \quad \text{Si } D \neq 0 \text{ , alors } x = \frac{\begin{vmatrix} c_1 & b_1 \\ c_2 & b_2 \end{vmatrix}}{D} , y = \frac{\begin{vmatrix} a_1 & c_1 \\ a_2 & c_2 \end{vmatrix}}{D}$$

### Exercice 2.6

Résolvez les systèmes suivants en utilisant les formules de Cramer quand c'est possible.

Quand ce n'est pas possible, utilisez une autre méthode.

**a.** 
$$\begin{cases} 4x - y = -6 \\ 2x + 2y = 7 \end{cases}$$

**a.** 
$$\begin{cases} 4x - y = -6 \\ 2x + 2y = 7 \end{cases}$$
**b.** 
$$\begin{cases} 6 - 6y = -x \\ 3x - 3 = 4y \end{cases}$$
**c.** 
$$\begin{cases} x + y = 2 \\ 2x + 2y = 7 \end{cases}$$
**d.** 
$$\begin{cases} x + 3y = 2 \\ 2x + 6y = 4 \end{cases}$$

**c.** 
$$\begin{cases} x + y = 2 \\ 2x + 2y = 7 \end{cases}$$

**d.** 
$$\begin{cases} x + 3y = 2 \\ 2x + 6y = 4 \end{cases}$$

**Théorème 2** Soit le système d'équations linéaires suivant : 
$$\begin{cases} a_1 x + b_1 y + c_1 z = d_1 \\ a_2 x + b_2 y + c_2 z = d_2 \\ a_3 x + b_3 y + c_3 z = d_3 \end{cases}$$
 (2)

$$D = \begin{vmatrix} a_1 & b_1 & c_1 \\ a_2 & b_2 & c_2 \\ a_3 & b_3 & c_3 \end{vmatrix}$$
 est son déterminant principal.

Si  $D \neq 0$ , le système (2) admet pour solution unique le triplet (x; y; z) tel que :

$$x = \frac{\begin{vmatrix} d_1 & b_1 & c_1 \\ d_2 & b_2 & c_2 \\ d_3 & b_3 & c_3 \end{vmatrix}}{D} \qquad y = \frac{\begin{vmatrix} a_1 & d_1 & c_1 \\ a_2 & d_2 & c_2 \\ a_3 & d_3 & c_3 \end{vmatrix}}{D} \qquad z = \frac{\begin{vmatrix} a_1 & b_1 & d_1 \\ a_2 & b_2 & d_2 \\ a_3 & b_3 & d_3 \end{vmatrix}}{D}$$

Si D = 0, le système (2) peut ne pas avoir de solution ou avoir une infinité de solutions.

Pour se souvenir facilement de ces formules, il suffit de remarquer que, au numérateur, on remplace dans le déterminant principal la colonne de l'inconnue par la colonne des constantes.

### Exercice 2.7

Résolvez les systèmes suivants en utilisant les formules de Cramer, quand c'est possible. Quand ce n'est pas possible, utilisez une autre méthode.

**a.** 
$$\begin{cases} x + 3y + 2z = -13 \\ 2x - 6y + 3z = 32 \\ 3x - 4y - z = 12 \end{cases}$$
 **b.** 
$$\begin{cases} -6 - 3y + 2z = -2x \\ x + 3z + 8y = -31 \\ 3x - 2y + z = -5 \end{cases}$$

**b.** 
$$\begin{cases} -6 & -3y + 2z = -2x \\ x + 3z + 8y = -31 \\ 3x - 2y + z = -5 \end{cases}$$

Didier Müller, 2020

10 Chapitre 2

$$\mathbf{c.} \quad \begin{cases} x + y - z = 1 \\ x - y - z = -1 \\ x + y - z = 1 \end{cases}$$

$$\mathbf{d.} \begin{cases} 2x + y & = 2 \\ -4y + z & = 0 \\ 4x + z & = 6 \end{cases}$$

e. 
$$\begin{cases} 2x + 3y - 4z = 1 \\ 3x - y + 2z = -2 \\ 5x - 9y + 14z = 3 \end{cases}$$
 f.

$$\begin{cases} x + y + z = 1 \\ 2x + 2y + 2z = 2 \\ -5x - 5y - 5z = -5 \end{cases}$$

## 2.4. Ce qu'il faut savoir absolument

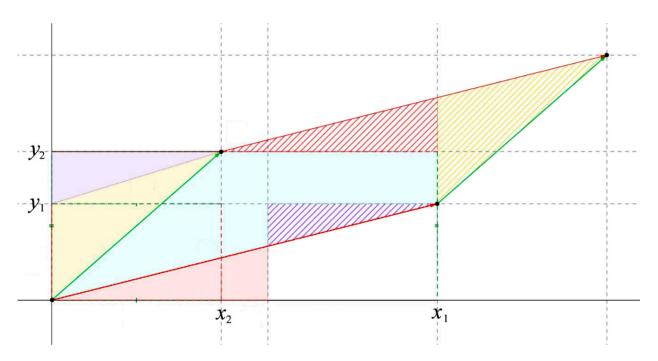


Illustration qu'un déterminant d'ordre deux donne l'aire d'un parallélogramme. L'aire vaut bien  $x_1y_2 - x_2y_1$ .

Algèbre linéaire Didier Müller, 2020