```
clear;clc
Pm = 50;
                                     %期望相角裕度
                                     %原系统开环传递函数分子
ng0 = 1;
                                     %原系统开环传递函数分母
dg0 = conv([1,0,0],[1,5]);
g0 = tf(ng0,dg0); %原系统的开环传递函数
                                     %时域范围
t = [0:0.01:30];
w = logspace(-3,3);
                                     %频域范围
[ngc,dgc] = fg lead pm(ng0,dg0,Pm,w)
                                     %求得校正装置的传函,ngc为分子系数,✓
dgc为分母系数
gc = tf(ngc,dgc),g0c=tf(g0*gc);%校正装置的传递函数、校正后系统的传递函数
b1=feedback(g0,1); b2=feedback(g0c,1); %带有负反馈的传递函数
step(b1,'r--', b2,'b',t); grid on %阶跃响应曲线,校正前b1和校正后b2
figure, bode(g0,'r--',g0c,'b',w), grid on, %原系统和校正后系统的伯德图比较图
[gm,pm,wcg,wcp]=margin(g0c), Km=20*log10(gm)
                                        %计算校正后系统的各个参数,分别✓
为增益裕度、相位裕度、相穿频率、幅穿频率
[Mr, wr] = getPeakGain(b2)
figure;
margin(g0c) %校正后系统的伯德图
function [ngc, dgc] = fg lead pm(ng0, dg0, Pm, w)
%求校正装置系数
   [mu, pu]=bode(ng0, dg0, w);
   [gm, pm, wcg, wcp]=margin(mu,pu,w); %the gain and phase margins on the ∠
plot
   alf=ceil(Pm-pm+5); %求超前装置需要提供的超前角的角度数,并四舍五入
   phi = (alf)*pi/180; %将角度数转换为弧度数
   a = (1+sin(phi))/(1-sin(phi)); %求超前校正系数
   a1 = 1/a;
   dbmu = 20*log10(mu);
   mm=-10*log10(a);
   wgc=spline(dbmu,w,mm); %三次方样条数据插值
   T=1/(wgc*sqrt(a));
   ngc=[a*T,1];dgc=[T,1];
end
```