Approximations- und Online-Algorithmen

thgoebel@ethz.ch

ETH Zürich, FS 2022

This documents is a **short** summary for the course *Approximations- und Online-Algorithmen* at ETH Zurich. It is intended as a document for quick lookup, e.g. during revision, and as such does not replace attending the lecture, reading the slides or reading a proper book.

We do not guarantee correctness or completeness, nor is this document endorsed by the lecturers. Feel free to point out any errata, either by mail or on Github.

Contents

I.	Approximations-Algorithmen	3
1.	Approximations-Algorithmen	3
II.	Online-Algorithmen	7
2.	Einführung und das Paging-Problem 2.1. Das Paging-Problem	8 10 11
3.	k-Server-Problem 3.1. Potentialfunktionen	14 15 16
4.	Advice-Komplexität	18
5.	Online-Rucksackproblem 5.1. Deterministisch 5.2. Mit Advice 5.3. Randomisiert	21 21 21 22
Li	st of Figures	
	 Beispiel SCP Skirental Szenarios Opt in schwarz. A in orange, 1-kompetitiv und strikt-10-kompetitiv. k-Server: Greedy versus Opt k-Server: DoubleCoverage anhand von Greedys worst-case Beispiel Konstruktion Graph für Beweis Advice-Komplexität von k-Server 	4 7 8 15 16 19
Cr	edits: images are generally taken from the lecture scripts.	

Part I.

Approximations-Algorithmen

Siehe auch das Skript zu Algorithmik für Schwere Probleme [ASP], insbesondere Kapitel 5.

1. Approximations-Algorithmen

$m Konzept\epsilon$

- Optimierungsproblem, Approximations-Algorithmus, Approximationsgüte
- (Metrisches) TSP, Spannbaum-Algorithmus, Christofides
- Min-VCP, 2-Approximation
- Min-SCP, ln(n)-Approximation (Greedy)
- Weighted-VCP, 2-Approximation (LP, Relaxieren)

Definition Optimierungsproblem, Approximationsgüte Siehe [ASP].

Travelling Salesperson Problem (TSP) Normales und Metrisches TSP (Δ -TSP). Siehe [ASP].

Spannbaum-Algorithmus für Δ -**TSP** 2-Approximation. Siehe [ASP].

Christofides-Algorithmus $\frac{3}{2}$ -Approximation. Siehe [ASP].

Minimum Vertex Cover Problem (Min-VCP)

Eingabe: G = (V, E)

Zulässige Lösungen: $C \subseteq V$ so dass jede Kante in E mind. einen Endpunkt in C hat.

Kosten: cost(C) = |C|

Ziel: min

Intuitiv: Alle Kanten mit mindestens einem Knoten abdecken.

2-Approximation für Min-VCP Siehe [ASP].

Set Cover Problem (SCP)

Eingabe: Grundmenge X und Mengensystem $\mathcal{F} \subseteq Pot(X)$ mit $X = \bigcup_{Q \in \mathcal{F}} Q$

Zulässige Lösungen: $C \subseteq \mathcal{F}$ so dass $X = \bigcup_{Q \in C} Q$

Kosten: cost(C) = |C|

Ziel: min

Intuitiv: alle Grundelemente mit mindestens einem Set abdecken. Verallgemeinerung von VCP auf Hypergraphen. 1

¹Aus VCP-Eingabe G = (V, E) konstruiere SCP-Eingabe $(E, \{E_1, ..., E_n\})$ wobei $E_i \subseteq E$ alle Kanten enhält die adjazent zu $v_i \in V$ sind.

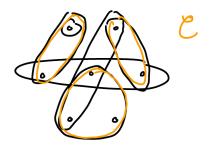


Figure 1: Beispiel SCP

Greedy-Algorithmus für SCP

Eingabe: (X, \mathcal{F})

1. Initialisierung: $C \leftarrow \emptyset, U \leftarrow X$ (U = alle noch nicht überdeckten Grundelemente)

2. while $U \neq \emptyset$ do:

• Wähle $S \in \mathcal{F}$ so dass $|S \cap U|$ maximal

• $U \leftarrow U \setminus S$

• $C \leftarrow C \cup \{S\}$

Ausgabe: C

Theorem Greedy-SCP ist ein polynomieller ln(n)-Approximationsalgorithmus für SCP.

Beweis (Laufzeit):

Eingabegrösse $n = |X| \cdot |\mathcal{F}|$. $\min\{|X|, |\mathcal{F}|\} \leq (|X| \cdot |\mathcal{F}|)^{1/2}$ Iterationen à $\mathcal{O}(|X| \cdot |\mathcal{F}|)$ $\implies \mathcal{O}((|X| \cdot |\mathcal{F}|)^{3/2}) = \mathcal{O}(n^{3/2})$

Beweis (Approximationsgüte):

Schritt 1: Verteile die Kosten von C auf die einzelnen Elemente.

Sei $C = \{S_1, ..., S_k\}$ die Ausgabe und S_i in Schritt i gewählt. Sei $D_{C,i} = S_i \setminus \bigcup_{j=1}^{i-1} S_j$ die Differenzmenge, d.h. die Menge der von S_i neu überdeckten Elemente.

Sei $\forall x \in D_{C,i}$ das $weight_C(x) = \frac{1}{|D_{C,i}|}$ und sei $\forall T \subseteq X$ das $weight_C(T) = \sum_{x \in T} weight_C(x)$. Beobachte dass (1) $weight_C(D_{C,i}) = 1$ und dass (2) jedes $x \in X$ in genau einem $D_{C,i}$ ist.

$$\implies cost(C) = k = \sum_{i=1}^{k} weight_C(D_{C,i}) = \sum_{x \in X} weight_C(x)$$

Schritt 2: Schätze das Gewicht eines beliebigen $S \in \mathcal{F}$ ab.

OBdA sei $S = \{x_1, ..., x_l\}$ so dass x_j bevor oder gemeinsam mit x_{j+1} überdeckt wird. Ziel: $weight_C(x_j) \leq \frac{1}{l-j+1}$. Beweis per Widerspruch:

Nehme an es gelte für ein x_i :

$$weight_C(x_j) > \frac{1}{l-j+1} \iff |D_{C,i}| = \frac{1}{weight_C(x_j)} < l-j+1$$

D.h. der Algorithmus überdeckt strikt weniger als l-j+1 mit S_i (als er x_j neu überdeckt). Mit S_i hätte er aber genau l-j+1 (d.h. mehr) Elemente überdecken können. Widerspruch zu Greedy!

Nun gilt $\forall S \in \mathcal{F}$:

$$weight_C(S) = \sum_{j=1}^{l} weight_C(x_j) \le \sum_{j=1}^{l} \frac{1}{l-j+1} \le \sum_{j=1}^{l} \frac{1}{j} = Har(l) \le Har(\max\{|S| \mid S \in \mathcal{F}\})$$

wobei Har die Harmonische Zahl ist.

Schliesslich gilt:

$$cost(C) = \sum_{x \in X} weight_C(x) \le \sum_{S \in C_{Opt}} weight_C(S) \le \sum_{S \in C_{Opt}} Har(\max\{|S| \mid S \in \mathcal{F}\})$$

$$\le |C_{Opt}| \cdot Har(|X|) \le |C_{Opt}| \cdot \ln(n)$$

wobei C_{Opt} eine optimale Lösung ist.

 \implies Min-SCP \in LOGAPX. Greedy ist optimal für Min-SCP!

Weighted-VCP (WVCP)

Eingabe: (G, c) wobei $G = (V, E), c : V \mapsto \mathbb{N}^+$ Zulässige Lösungen: jedes vertex cover C von G

Kosten: $cost(C) = \sum_{x \in C} c(x)$

Ziel: min

Lineare Programmierung LP ist folgendes Optimierungsproblem:

Eingabe: Variablen $(x_1, ..., x_n)^T$, Konstanten $A^{n \times m} = (a_{ij})_{ij}$, $b = (b_1, ..., b_m)^T$, $c = (c_1, ..., c_n)^T$ Ziel: $\min c^T x = \min \sum c_i \cdot x_i$ unter der Nebenbedingung dass Ax = b.

Theorem

- $x_i \in \mathbb{R} \text{ (LP)} \implies \text{in P}$
- $x_i \in \mathbb{Z}$ (Ganzzahl/Integer LP, ILP) \Longrightarrow NP-schwer
- $x_i \in \{0,1\}$ (0/1-LP) \Longrightarrow NP-schwer

WVCP als LP Als 0/1-LP: minimiere $\sum c(v_i) \cdot x_i$ unter den Nebenbedingungen:

- $\forall \{r,s\} \in E: x_r + x_s \ge 1$
- $\forall j \in [1, n] : x_j \in \{0, 1\}$

Intuitiv: $x_j = 1$ falls $v_i \in C$.

Relaxiere zu LP: Ersetze $x_i \in \{0,1\}$ durch $x_i \geq 0$.

Algorithmus LP-VC für WVCP

Eingabe: I = (G, c)

- 1. Stelle I als $I_{0/1-LP}(I)$ dar und relaxiere zu $I_{LP}(I)$.
- 2. Löse $I_{LP}(I)$. Sei $x=(x_1,...,x_n), x_i \in \mathbb{R}^+$ die gefundene optimale Lösung.
- 3. Setze $C = \{v_i \mid x_i \ge \frac{1}{2}\}$

Ausgabe: C

Theorem LP-VC ist eine 2-Approximation für WVCP.

Beweis:

Laufzeit: offensichtlich.

Korrektheit: $x_r + x_s \ge 1 \implies x_r \ge \frac{1}{2} \lor x_s \ge \frac{1}{2} \implies v_r \in C \lor v_s \in C \implies \{r,s\}$ abgedeckt

Approximationsgüte: Beachte dass: $Opt_{WVCP}(I) = Opt_{0/1-LP}(I_{0/1-LP}(I)) \ge Opt_{LP}(I_{LP}(I))$.

Es gilt:

$$cost(C) = \sum_{v \in C} c(v) = \sum_{x_i \geq \frac{1}{2}} c(v_i) \leq \sum_{x_i \geq \frac{1}{2}} \underbrace{2 \cdot x_i}_{\geq 1} \cdot c(v_i) \leq 2 \cdot \sum_{i=1}^n x_i \cdot c(v_i) = 2 \cdot Opt_{LP}(I_{LP}(I)) \leq 2 \cdot Opt_{WCP}(I)$$

Part II.

Online-Algorithmen

2. Einführung und das Paging-Problem

Konzepte

- Online-Problem, Online-Algorithmus, kompetitiver Faktor
- Skirental-Problem
- Paging-Problem
- Randomisierte Online-Algorithmen
- Yaos Prinzip

Motivation Probleme lösen und Entscheidungen fällen ohne alle für eine optimale Lösung relevanten Informationen zu haben. Stattdessen werden die Informationen stückweise zur Laufzeit bekannt.

Beispiel: Skirental-Problem Unendlich langer Urlaub, nur an schönen Tagen Ski fahren. Skier mieten für 1 CHF pro Tag, oder kaufen für k CHF. Erst am Tag selbst wird bekannt ob ein Tag schön ist.

Optimale Lösung: Sei s die Anzahl schöner Tag. Miete bei s < k, kaufe bei s > k, bei s = k egal.

Problem: s nicht bekannt, erst am Tag selber wird bekannt ob ein Tag schön ist.

Szenario	Worst Case	Approximationsgüte
An Tag 1 kaufen	Ab Tag 2 schlechtes Wetter	$\frac{k}{1}$
Immer mieten	An $x >> k$ Tagen schönes Wetter	$\frac{\bar{x}}{k}$
An $k-1$ Tagen mieten, dann kaufen	Ab Tag $k + 1$ schlechtes Wetter	$\frac{2k-1}{k} = 2 - \frac{1}{k}$

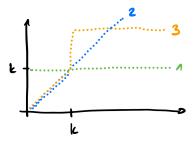


Figure 2: Skirental Szenarios

Online-Problem Ein Online-Minimierungsproblem ist $\Pi = (I, O, cost, min)$. Eine Eingabe $I = (x_1, ..., x_n) \in \mathcal{I}$ ist eine Folge von Anfragen, jeweils für Zeitschritt i. Eine akzeptierte Lösung $O = (y_1, ..., y_n)$ ist eine Folge von Antworten.

Beim analogen Maximierungsproblem spricht man statt von cost(I, O) oft vom $Gewinn\ gain(I, O)$.

Online-Algorithmus Sei II ein Online-Optimierungsproblem. Ein Online-Algorithmus \mathcal{A} berechnet die Ausgabe $\mathcal{A}(I) = (y_1, ..., y_n)$ wobei y_i nur von $(x_1, ..., x_i)$ abhängt. $\mathcal{A}(I)$ ist eine zulässig Lösung für I.

Kompetitiver Faktor (aka. competitive ratio, Wettbewerbsgüte, kompetitive Güte) Ein Online-Algorithmus \mathcal{A} ist c-kompetitiv falls gilt:

$$\exists \alpha \geq 0 \quad \forall I : cost(\mathcal{A}(I)) \leq c \cdot cost(Opt(I)) + \alpha$$
$$\frac{cost(\mathcal{A}(I))}{cost(Opt(I))} + \alpha' \leq c$$

für ein Minimierungsproblem und α konstant. Opt ist ein optimaler Offline-Algorithmus, d.h. mit vollständiger Information.

Für Maximierungsprobleme:

$$gain(Opt(I)) \le c \cdot gain(\mathcal{A}(I)) + \alpha$$

Das kleinste c für das dies gilt heisst kompetitiver Faktor.

 \mathcal{A} heisst strikt c-kompetitiv falls $\alpha = 0$.

 \mathcal{A} heisst optimal falls er strikt 1-kompetitiv ist ($\alpha = 0, c = 1$).

Wir sprechen hierbei von kompetitiver Analyse. Der kompetitiver Faktor ist vergleichbar mit der Approximationsgüte von Approximationsalgorithmen.

Ein Online-Algorithmus heisst kompetitiv wenn sein kompetitiver Faktor nicht von der Länge der Eingabe abhängt (d.h. es keine Startkosten gibt die amortisiert werden müssen). Die Konstante α ist wichtig da sie erlaubt auf kurze Eingaben schlecht zu sein (und erst auf lange besser zu werden). ²

Untere Schranken beweisen Für einen strikt kompetitiven Algorithmus: Finde eine Instanz I mit $\frac{\mathcal{A}(I)}{Opt(I)} > c \implies \underline{\text{nicht}}$ strikt-kompetitiv.

Für einen nicht-strikt kompetitiven Algorithmus: Finde eine unendliche Folge $I_1, I_2, ...$ von Instanzen so dass $\frac{\mathcal{A}(I_i)}{Opt(I_i)} > c$ und $Opt(I_i) \stackrel{i \to \infty}{\longrightarrow} \infty$.

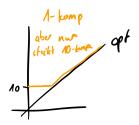


Figure 3: Opt in schwarz. A in orange, 1-kompetitiv und strikt-10-kompetitiv.

2.1. Das Paging-Problem

Paging

- Eingabe: $I = (x_1, ..., x_n)$ mit Speicher-Indizes $x_i \in \mathbb{N}$
- Hauptspeicher mit m Seiten: $(s_1, ..., s_m)$

²Warum brauchen wir bei der Approximationsgüte keine vergleichbare Konstante?

- Cache-Speicher mit k Seiten: $B = (s_{j_1}, ..., s_{j_k})$, initialisiert mit $(s_1, ..., s_k)^3$
- Zeitschritt i:
 - Index x_i wird angefragt
 - Falls x_i im Cache (d.h. $s_{x_i} \in B$): return $y_i = 0$
 - Andernfalls: return $y_i = j$, und setze $B = B \setminus \{s_j\} \cup \{s_{x_i}\}$, d.h. lösche Seite s_j aus dem Cache und ersetze sie durch s_{x_i} .
- $cost(A(I)) := |\{i \mid y_i > 0\}|$
- goal := min

Strategien bei Seitenfehlern (page faults) zum Verdrängen von Seiten: First-in-First-Out (FIFO, wie eine Queue), Last-in-First-Out (LIFO, wie ein Stack), Least-Recently-Used (LRU), Longest-Forward-Distance (LFD, offline-only!).

Satz (FIFO) Ein Online-Algorithmus für Paging der FIFO nutzt ist strikt-k-kompetitiv.

Beweis: Gruppiere Zeitschritte in *Phasen*. Phase 1 endet nach dem ersten Seitenfehler. Phase $P \ge 2$ endet nach 1 + (P - 1)k Seitenfehlern, d.h. alle k Fehler endet eine Phase und beginnt eine neue.

In Phase 1 machen Opt und Fifo je genau einen Fehler (warum?).

Sei s die Seite die den letzten Seitenfehler von Phase P-1 verursacht (d.h. sie kommt neu in den Cache, und wird dank FIFO als letztes in Phase P verdrängt werden).

- \implies Zu Beginn von Phase P ist s im Cache von Opt und von Fifo.
- \implies Es gibt $\leq k-1$ Seiten die im Cache von Opt sind, aber nicht in dem von Fifo.

Während Phase P macht Fifo genau k Fehler.

- \implies Während P muss Opt mindestens einen Seitenfehler machen.
- $\implies Fifo \text{ ist k-kompetitiv.}$

LRU ist in der Theorie ebenfalls k-kompetitiv, in der Praxis allerdings tendenziell besser als FIFO.

Satz (untere Schranke) Kein Online-Algorithmus für Paging kann eine besseren kompetitiven Faktor als k erreichen.

<u>Beweis:</u> Sei k die Grösse vom Cache und k+1 die Grösse vom Hauptspeicher. ⁵ Betrachte die "worst case" Eingabe $I=(k+1,s_{y_1},s_{y_2},...,s_{y_{n-1}})$, d.h. in Zeitschritt i wird die Seite angefragt die \mathcal{A} zuvor erst verdrängt hat. \mathcal{A} verursacht also exakt k Seitenfehler, und Opt nur einen in Zeitschritt 1.

Für alle Strategien von \mathcal{A} lässt sich eine worst-case Eingabe konstruieren (siehe Idee eines Gegenspielers der die Strategie/den Quellcode kennt). Durch Wiederholen solcher k-langen Phasen lässt sich ausserdem eine unendlich lange Eingabe konstruieren. Eingabelänge n, \mathcal{A} mit n Fehlern, Opt mit n/k Fehlern \implies k-kompetitiv. 6

 $^{^3 \}mathrm{Der}$ Vorsprung eines selbstgewählten Startinhalts kann in α versteckt werden.

 $^{^4\}mathrm{Zus\"{a}tz}$ liches, proaktives Entfernen bringt keinen Vorteil.

 $^{^5}k+1$ macht die Aussage nur stärker. Warum?

 $^{^6}$ Mit etwas Glück (abhängig davon was \mathcal{A} in zukünftigen Phasen verdrängt) macht Opt sogar nur den Fehler in Zeitschritt 1, und macht danach nie wieder einen Fehler.

2.2. Randomisierte Online-Algorithmen

Motivation Randomisierung verunmöglicht es dem Gegenspieler die genaue Strategie von \mathcal{A} zu kennen, d.h. es verunmöglicht ihm eine worst case Instanz zu konstruieren.

Randomisierter Online-Algorithmus Bekommt als Eingabe zusätzlich ein unendliche langes Zufallsband ϕ mit Zufallsbits (die u.a.r. 0 oder 1 sind). Jede Antwort y_i darf nur von $\phi, x_1, ..., x_i, y_1, ..., y_{i-1}$ abhängen.

Beobachtung: Jeder randomisierte Algorithmus Rand der b(n) Zufallsbits für Eingaben der Länge n liest kann als eine Menge $strat(Rand) = \{A_1, ..., A_{2^{b(n)}}\}$ von $2^{b(n)}$ deterministischen Online-Algorithmen angesehen werden, von denen einer mit Wahrscheinlichkeit jeweils $\frac{1}{2^{b(n)}}$ ausgewählt wird.

Erwarteter kompetitiver Faktor Ein Online-Algorithmus Rand ist c-kompetitiv im Erwartungswert falls

```
\exists \alpha \geq 0 \quad \forall I : \quad \mathbb{E}[cost(Rand(I))] \leq c \cdot cost(Opt(I)) + \alpha
```

Das kleinste c für das dies gilt heisst erwarteter kompetitiver Faktor. Rand heisst strikt c-kompetitiv im Erwartungswert falls $\alpha = 0$.

Wahrscheinlichkeitsverstärkung Einen randomisierten Offline-Algorithmus der mit Wahrscheinlichkeit $\frac{1}{2}$ korrekt ist, kann man k Mal wiederholen um $\frac{1}{2^k}$ zu erreichen. Online ist dies <u>nicht</u> möglich, da wir direkt eine Antwort auf jede Anfrage geben müssen.

Randomisierter Paging-Algorithmus RMark Eine Phase endet/beginnt wenn nach einem Seitenfehler alle Seiten unmarkiert werden.

Algorithm 1 RMark

```
mark alle Seiten im Cache
while Eingabe ist noch nicht beendet do
   s \leftarrow \text{Seite mit Index } x_i
   if s ist im Cache then
       if s ist unmarkiert then
          \max s
       end if
       output "0"
   else
       if es existiert keine unmarkierte Seite mehr im Cache then
          unmark alle Seiten im Cache
       end if
       s' \leftarrow zufällig gewählte unmarkierte Seite
       verdränge s' und füge s an der alten Stelle von s' ein
       \max s
       output "Index von s'"
   end if
   i \leftarrow i + 1
end while
```

Satz RMark hat einen erwarteten kompetitiven Faktor von $2H_k$. ⁷ D.h. RMark ist im Erwartungswert $\mathcal{O}(\log k)$ -kompetitiv.

Beweis: Siehe auch Skript S.14ff.

Betrachte eine einzelne Phase P. O.B.d.A werden k veschiedene Seiten angefragt (eventuell auch mehrmals). Im worst case werden zuerst l "neue" Seiten angefragt, und danach k-l "alte". Mit Wahrscheinlichkeit (k-l)/k ist die erste alte Seite noch im Cache, dann mit Wahrscheinlichkeit (k-l-1)/(k-1) die zweite alte, usw. Umgekehrt ist die i-te alte Seite mit Wahrscheinlichkeit $1-\frac{k-l-(i-1)}{k-(i-1)}=\frac{l}{k-(i-1)}$ nicht mehr im Cache. Die erwarteten Kosten während P sind also

$$l + \sum_{i=1}^{k-l} \frac{l}{k - (i-1)} = \dots = l(H_k - H_l + 1) \le lH_k$$

Ausserdem gilt $l \geq 1$ da jede Phase per Definition mit einer neuen Seite beginnt.

Betrachte die Kosten von Opt. Betrachte zwei aufeinanderfolgende Phasen P_{j-1}, P_j . In diesen wurden $\geq k + l_j$ verschiedene Seiten angefragt. $\Longrightarrow Opt$ macht $\geq l_j$ Seitenfehler. RMark und Opt machen in P_1 beide l_1 Fehler (da sie mit demselben Cache starten).

Durch unterschiedliches Gruppieren $((P_1, P_2), (P_3, P_4), \dots \text{ vs } P_1, (P_2, P_3), (P_4, P_5), \dots)$ erhalten wir:

$$cost(Opt(I)) \ge \max \left\{ \sum_{i=1}^{\lfloor N/2 \rfloor} l_{2i}, \sum_{i=1}^{\lceil N/2 \rceil} l_{2i-1} \right\} \ge \frac{1}{2} \left(\sum_{i=1}^{\lfloor N/2 \rfloor} l_{2i} + \sum_{i=1}^{\lceil N/2 \rceil} l_{2i-1} \right) = \sum_{i=1}^{N} \frac{1}{2} l_{i}$$

Der kompetitive Faktor ist also

$$c \ge \frac{\sum_{i=1}^{N} H_k l_i}{\sum_{i=1}^{N} \frac{1}{2} l_i} = 2H_k$$

Verbesserung Für Paging existiert kein deterministischer Online-Algorithmus mit kompetitivem Faktor k (s.o.). Mit Randomisierung können wir im Erwartungswert aber $\mathcal{O}(\log k)$ erreichen! D.h. asymptotisch expontentieller Speedup! Dies ist asymptotisch optimal für randomisierte Algorithmen (s.u.).

2.3. Yaos Prinzip

Motivation Untere Schranke für kompetitiven Faktor von deterministischen OAs ⇒ Untere Schranke für erwarteten kompetitiven Faktor von randomisierten OAs

Wahrscheinlichkeitsverteilung über Instanzen $\Pr_{Adv} \implies W$ 'keitsverteilung über Algorithmen \Pr_{Rand} .

Limitierung: konstante Anzahl von Instanzen $\mathcal{I} = \{I_1, ..., I_m\}$ und Algorithmen $strat(Rand) = \{A_1, ..., A_l\}$ (d.h. Eingabelänge n begrenzt).

⁷Für jedes $l \in \mathbb{N}^+$ heisst H_l die l-te $Harmonische\ Zahl$ und $H_l := 1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{3} + \dots + \frac{1}{l} = \sum_{i=1}^{l} \frac{1}{i}$.

Lemma 1 (1.13) Sei Π ein Optimierungsproblem, sei \mathcal{I} eine Klasse von Instanzen. Sei \Pr_{Adv} eine W'keitsverteilung so dass gilt:

$$\forall A \in strat(Rand) : \mathbb{E}_{Adv}[cost(A(I))] \ge c \cdot \mathbb{E}_{Adv}[cost(Opt(I))]$$

Dann gilt:

$$\forall Rand \exists I \in \mathcal{I} : \mathbb{E}_{Rand}[cost(A(I)))] \geq c \cdot cost(Opt(I))$$

wobei A, I Zufallsvariablen sind aus den Wahrscheinlichkeitsräumen Pr_{Rand} , Pr_{Adv} .

Beweis: Siehe Skript S.18f.

Lemma 2 (1.14) Seien $\Pi, \mathcal{I}, \Pr_{Adv}$ wie oben. Sei \forall det. OAs A_j der erwartete kompetitive Faktor $\geq c$, d.h.

$$\mathbb{E}_{Adv}\left[\frac{cost(A_j(\mathsf{I}))}{cost(Opt(\mathsf{I}))}\right] \ge c$$

Dann gilt: \forall rand. OAs ist der erwartete kompetitive Faktor $\geq c$, d.h. $\exists I \in \mathcal{I}$ so dass

$$\frac{\mathbb{E}_{Rand}[cost(\mathsf{A}(I))]}{cost(Opt(I))} \ge c$$

Beweis: Siehe Skript S.20f.

Satz (Yaos Prinzip) Folgt aus Lemma 1 und 2. Seien Π , \mathcal{I} , \Pr_{Adv} wie oben. Für jeden randomisierten Online-Algorithmus existiert dann eine Eingabe I so dass

$$\frac{\mathbb{E}_{Rand}[cost(\mathsf{A}(I))]}{cost(Opt(I))} \geq \max \left\{ \left\{ \min_{j} \frac{\mathbb{E}_{Adv}[cost(A_{j}(\mathsf{I}))]}{\mathbb{E}_{Adv}[cost(Opt(\mathsf{I}))]} \right\}, \left\{ \min_{j} \mathbb{E}_{Adv} \left[\frac{cost(A_{j}(\mathsf{I}))}{cost(Opt(\mathsf{I}))} \right] \right\} \right\}$$

Anders formuliert (laut Wikipedia):

$$\max_{I \in \mathcal{I}} \mathbb{E}_{Rand}[cost(\mathsf{A}(I))] \geq \min_{A \in strat(Rand)} \mathbb{E}_{Adv}[cost(A(\mathsf{I}))]$$

wobei A, I Zufallsvariablen sind.

Spieltheoretische Interpretation Yaos Minimax Prinzip. Spezialfall von Von Neumanns Minimax Theorem (in Nullsummenspielen mit 2 Spielern und gemischten Strategien gibt es ein Gleichgewicht). Zero-sum game, Spieler A wählt den det. Algorithmus, Spieler B wählt die Instanz, der payoff ist $cost(A_j(I))$.

Für jeden Spieler ist "zufällig wählen" eine Strategie. Aus Yao folgt: für eine fixe Eingabe zufällig eine Algo wählen ist nicht schlechter als für einen fixen Algo zufällig eine Eingabe wählen.

Satz (Untere Schranke für randomisiertes Paging) Kein randomisierter Online-Algorithmus für Paging kann einen besseren (= kleineren) erwarteten kompetitiven Faktor als H_k erreichen.

Beweis: Siehe Skript S.27ff.

Analog zu Paging: k Cache, k+1 Hauptspeicher, frage zuerst s_{k+1} an, danach (neu!) jede der nicht gerade angefragten Seiten mit Wahrscheinlichkeit $\frac{1}{k}$. Eine Phase endet nach k Fehlern, d.h. nachdem alle k+1 Seiten mind. einmal angefragt wurden.

Betrachte einzelne Phase. Zeige dass für alle deterministischen A_j die erwarteten Kosten circa H_k -mal höher sind als die von Opt. Es gilt für die Eingabe während Phase P:

$$\frac{\mathbb{E}_{Adv}[cost(A_j(P))]}{\mathbb{E}_{Adv}[cost(Opt(P))]} \ge \frac{|P| \cdot \frac{1}{k}}{1} = \frac{|P|}{k}$$

Schätze ab (siehe Skript, siehe Coupon Collector): $\mathbb{E}_{Adv}[|P|] = 1 + k \cdot H_k$.

Wende Yaos Prinzip an:

$$\frac{\mathbb{E}_{Rand}[cost(\mathsf{A}(I))]}{cost(Opt(I))} \geq H_k$$

3. k-Server-Problem

$_{ m Konzepte}$

- k-Server-Problem
- Potentialfunktionen, amortisierte Kosten
- Greedy, Double Coverage

Motivation Bewege Objekte in einem Raum zu bestimmten Punkten. Z.B. Polizisten von Dienststellen zu crime scenes, oder Taxis zu Kunden.

"Heiliger Gral" der Online-Algorithmen, wie TSP für Approximations-Algorithmen oder SAT für NP.

Metrischer Raum Sei S eine Menge von Punkten, sei dist : $S \times S \mapsto \mathbb{R}$ eine Distanzfunktion. $\mathcal{M}(S, \text{dist})$ ist ein metrischer Raum falls gilt: Definitheit, Symmetrie, Dreiecksungleichung.

Beispiel: Euklidischer Raum. Vollständige, gewichtete, ungerichtete Graphen mit Dreiecksungleichung.

Beobachtung: Alle Graphen mit Kastenkosten $\in \{1, 2\}$ erfüllen die Dreiecksungleichung.

k-Server Sei $\mathcal{M}(S, \operatorname{dist})$ ein metrischer Raum. Sei $s_1, ..., s_k$ Server als Punkte in S. Sei eine Multimenge $C_i \subseteq S$ mit $|C_i| = k$ eine Konfiguration von Servern in Zeitschritt i. Die Distanz ⁸ zwischen C_r und C_t sind die Kosten eines minimalen Matchings zwischen ihnen.

Eine Instanz $I = (x_1, ..., x_n)$ fragt Punkte an, so dass in Zeitschritt i ein Server nach x_i bewegt werden muss (falls dort noch keiner steht).

Ziel: $\min \sum_{i} costMinMatching(C_i, C_{i+1})$

Träge Ein Online-Algorithmus für k-Server heisst träge (lazy) wenn er nur dann einen Server bewegt, wenn auf x_i noch kein Server steht. Auch bewegt er pro Zeitschritt maximal einen Server.

Dies erleichtert die Analyse. Gleichzeitig gilt (Satz):

Jeder c-kompetitive OA für k-Server kann in einen trägen OA umgewandelt werden der auch c-kompetitiv ist.

k-Server als Verallgemeinerung von Paging Cache k, Hauptspeicher $m \longrightarrow \text{vollständiger Graph}$ mit m Knoten und initial Servern auf $(v_1, ..., v_k)$. Angefragte Punkte = angefragte Seiten.

Daraus folgt eine untere Schranke (Satz): Es existiert ein metrischer Raum so dass kein deterministischer OA für k-Server besser als k-kompetitiv ist.

Frage: für Paging ist die Schranke scharf, d.h. wir kennen einen Algo (z.B. FIFO). Können wir für k-Server auch einen Algo konstruieren?

⁸Achtung Verwechslungsgefahr!

k-Server Vermutung(en)

- Es existiert ein k-kompetitiver deterministischer OA für k-Server.
- Es existiert ein im Erwartungswert $\Theta(\log k)$ -kompetitiver randomisierter OA für k-Server.

D.h. die untere Schranke ist erreichbar. Wenn dies wahr ist, dann ist k-Server genauso schwer wie Paging! Aktueller Stand: 2k-1.

Greedy-Algorithmus Bewege immer den Server der am nähesten dran ist.

Satz: Greedy ist nicht kompetitiv für k-Server.

Beweis: Siehe Instanz in Figure 4. Hier gilt $\frac{cost(Greedy(I))}{cost(I)} = \frac{n}{2}$, d.h. es gibt keine Konstante c so dass Greedy c-kompetitiv wäre.

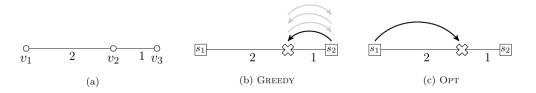


Figure 4: k-Server: Greedy versus Opt

3.1. Potentialfunktionen

Motivation Kompetivität c abschätzen über die amortisierten Kosten. Statt dass $cost(A(I)) \le c \cdot cost(Opt(I)) + \alpha$ für alle I gelten muss, wollen wir zeigen dass $cost(A(x_i)) \le c \cdot cost(Opt(x_i)) + \alpha$ für alle x_i gilt.

Dann können wir erlauben dass A in einigen Zeitschritten mehr als c-mal schlechter ist als Opt, solange er in anderen wieder weniger schlecht ist.

Potentialfunktion Sei \mathcal{K}_{Alg} die Menge aller Konfigurationen von A auf Instanz I und sei \mathcal{K}_{Opt} die Menge aller Konfigurationen eines beliebigen, aber festen, Opt.

Dann ist eine Potentialfunktion Φ :

$$\Phi : \mathcal{K}_{Alq} \times \mathcal{K}_{Opt} \mapsto \mathbb{R} \quad \text{oder} \quad \Phi : \mathcal{I} \mapsto \mathbb{R}$$

Die Konfigurationen sind eindeutig durch die Eingabe gegeben, daher die beiden Darstellungen.

Das Potential in Zeitschritt i ist $\Phi(x_i)$.

Die amortisierten Kosten (vgl. tatsächliche Kosten) sind:

$$amcost(A(x_i)) := cost(A(x_i)) + \Phi(x_i) - \Phi(x_{i-1})$$

⁹Konfiguration: nach aussen sichtbar, nicht der interne state der Turingmaschine. Z.B. Position der Server, Seiten im Cache.

Satz Falls

$$\exists \beta \in \mathbb{R}^+ \text{konstant } \forall i \in [1, n] : 0 \leq \Phi(x_i) \leq \beta \quad \land \quad amcost(A(x_i)) \leq c \cdot cost(Opt(x_i))$$

dann ist A c-kompetitiv für Π .

Dies lässt sich verallgemeinern dass Φ negativ werden darf, solange es trotzdem durch eine Konstante beschränkt ist.

Beweis: Siehe Skript S.48. Kurz:

$$cost(A(I)) = \sum_{i=1}^{n} cost(A(x_i)) = \dots \le c \cdot cost(Opt(I)) + \beta$$

Amortisierte Kosten einsetzen, dann Potentiale auscanceln. Dann $\alpha := \beta$ setzen.

3.2. k-Server auf der Linie

Die Line Betrachte den metrischen Raum $\mathcal{M}_{[0,1]} = ([0,1], \text{dist})$ mit dist(x,y) = |x-y|, d.h. den Zahlenstrahl der reellen Zahlen zwischen 0 und 1.

Double Coverage-Algorithmus Idee: bewege von beiden Seiten eine Server je um die selbe Distanz in Richtung x_i . Nicht träge!

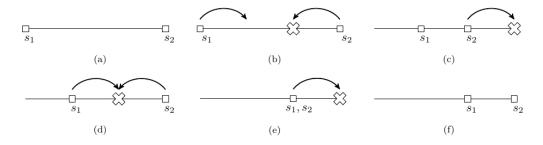


Figure 5: k-Server: DoubleCoverage anhand von Greedys worst-case Beispiel

Algorithm 2 Double Coverage (ein Zeitschritt)

```
s \leftarrow x_i
s_{rechts} \leftarrow \lambda; s_{links} \leftarrow \lambda
s_{rechts} \leftarrow \text{Server direkt rechts neben } s
s_{links} \leftarrow \text{Server direkt links neben } s
if s_{rechts} = \lambda then
output "Bewege s_{links} zu s"
else if s_{links} \leftarrow \lambda then
output "Bewege s_{rechts} zu s"
else
d \leftarrow \min\{\text{dist}(s_{rechts}, s), \text{dist}(s_{links}, s)\}
output "Bewege s_{rechts} um d nach links und s_{links} um d nach rechts"
end if
```

Satz DoubleCoverage ist k-kompetitiv für k-Server auf $\mathcal{M}_{[0,1]}$.

Beweis: Siehe Skript S.49ff.

Ziel: Definiere Potentialfunktion Φ so dass die Bedingungen vom Satz gelten.

Sei $K_{DC} = \{p_1^{DC}, \dots, p_k^{DC}\}$ eine Konfigurationen von DC (d.h. die Positionen seiner Server). Sei K_{Opt} analog. Seien $M_{\min}(K_{DC}, K_{Opt})$ die Kosten eines minimalen Matchings und sei $DC(K_{DC})$ die Summe der paarweisen Distanzen aller Server von DC. Wir definieren:

$$\Phi(K_{DC}, K_{Opt}) := k \cdot M_{\min}(K_{DC}, K_{Opt}) + DC(K_{DC})$$

Beobachte: Φ ist positiv, konstant, und hängt nicht von n ab. Konkret (Bedingung 1): 10

$$0 \le \Phi(K_{DC}, K_{Opt}) \le k \cdot k + \binom{k}{2} \le 2k^2 := \beta$$

Zeige nun dass $\forall i$ gilt (\star) : $\Phi(x_i) - \Phi(x_{i-1}) \leq k \cdot cost(Opt(x_i)) - cost(DC(x_i))$ (Bedingung 2). Schätze dazu ab wie sich das Potential verändert (durch die Änderung der Konfiguration) wenn erst Opt und dann DC einen Zug machen.

Der Zug von Opt vergrössert Φ um $\leq k \cdot cost(Opt(x_i))$ (maximal ein Server wird um $cost(Opt(x_i))$ bewegt, nur $k \cdot M_{min}$ ist affected).

Der Zug von DC verändert Φ um:

Fall 1: x_i ist "ganz aussen". OBdA wird s_{rechts} nach links verschoben. Der zweite Summand vergrössert das Potential um $\leq (k-1) \cdot cost(DC(x_i))$.

OBdA existiert ein minimales Matching das s (von Opt bereits nach x_i bewegt) und s_{rechts} matched – siehe Fallunterscheidung). D.h. die Kosten von $k \cdot M_{\min}$ verringern sich um $k \cdot cost(DC(x_i))$.

 \implies insgesamt gilt (\star)

Fall 2: x_i ist zwischen s_{links} und s_{rechts} . Der zweite Summand wird um $cost(DC(x_i))$ kleiner (da sich s_{links}, s_{rechts} näher kommen). OBdA sind vor dem Zug von DC s und s_{links} (oder s und s_{rechts}) gematched. Dies verringert die Kosten von M_{\min} um $cost(DC(x_i))/2$.

Der andere wird mit einem s''' von Opt gematched. Hier erhöhen sich die Kosten um $\leq cost(DC(x_i))/2$. D.h. der erste Summand bleibt gleich oder wird kleiner.

 \implies insgesamt gilt (\star)

 \implies Bedingung 1 + 2 vom Satz erfüllt \implies DC ist k-kompetitiv.

 $^{^{10}}$ Recall that wir uns in $\mathcal{M}_{[0,1]}$ bewegen, d.h. alle Distanzen zwischen zwei Punkten sind ≤ 1 .

4. Advice-Komplexität

Konzepte

- Advice-Komplexität, Online-Algorithmus mit Advice
- Advice-Komplexität von Paging und k-Server
- Advice und Randomisierung

Motivation Welche Information fehlt uns? Z.B. bei Ski-Rental: müssen wir die gesamte Eingabe kennen (n), oder die Anzahl guter Tage $(\log_2 k)$? Nein – ein einzelnes Bit (kaufen oder mieten) reicht aus um optimal zu sein!

Der kompetitive Faktor sagt wie viel wir zahlen. Die Advice-Komplexität sagt wofür wir zahlen.

Modell: ein Orakel, das für eine Eingabe I deterministisch ein Advice-Band schreibt, von welchem der Online-Algorithmus sequentiell bis zu b(n) Bits lesen kann.

Intuitiv: das Orakel sieht die gesamte Eingabe im Voraus, und kann bis zu b(n) Bits leaken.

Online-Algorithmus mit Advice Sei $I=(x_1,...,x_n)$ eine Eingabe. Ein Online-Algorithmus \mathcal{A} mit Advice berechnet eine Ausgabe $\mathcal{A}^{\phi}(I)=(y_1,...,y_n)$ wobei y_i nur von $\phi,x_1,...,x_n,y_1,...,y_{i-1}$ abhängt. ϕ ist ein binärer Advice-String.

 \mathcal{A} ist *c-kompetitiv mit Advice-Komplexität* b(n) falls \mathcal{A} maximal b(n) Advice-Bits liest und falls gilt:

$$\exists \alpha \in \mathbb{R}^+ \text{konstant } \forall i \in [1, n] : cost(\mathcal{A}^{\phi}(I)) \leq c \cdot cost(Opt(I)) + \alpha$$

Falls $\alpha = 0$, heisst \mathcal{A} strikt c-kompetitiv mit Advice-Komplexität b(n). Falls \mathcal{A} strikt 1-kompetitiv mit Advice-Komplexität b(n) ist, heisst \mathcal{A} optimal.

Intuitiv: für jede Eingabe soll ein Advice-String ϕ existieren, der es \mathcal{A} erlaubt einen kompetitiven Faktor c zu erreichen.

Satz (Ski-Rental) Für Ski-Rental existiert ein optimaler Online-Algorithmus mit Advice der 1 Advice-Bit verwendet.

Triviale Schranke Für Paging und für k-Server existieren optimale OAs mit Advice die $n\lceil \log_2 k \rceil$ Advice-Bits verwenden.

Idee: enkodiere den Index der Seite die Opt verdrängt bzw. des Servers den Opt bewegt.

Satz (Paging) Es existiert ein OA mit Advice Lin für Paging der $\leq n + k$ Advice-Bits verwendet.

Beweis: Idee: nähere das Verdänge-Verhalten von Opt an. Lin hat für jede Cache-Seite ein Bit das sie als "aktiv" markiert. Eine Seite ist "aktiv" wenn sie noch einmal angefragt wird bevor Opt sie verdrängt.

 \implies Bei Seitenfehlern werden nur Seiten verdrängt die Opt auch verdrängen wird bevor sie wieder angefragt werden. Ein Seitenfehler geschieht nur für Seiten die Opt auch nicht im Cache hat.

Anzahl Advice-Bits: k für die Initialisierung, n um für jede angefragte Seite anzuzeigen ob sie aktiv sein wird. $\implies n+k$

Anzahl Seitenfehler: nicht mehr als Opt, d.h. Lin ist optimal!

Satz (k-Server) Für eine Instanz der Länge k muss jeder optimale OA mit Advice für k-Server $\geq k(\log_2 k - \log_2 e)$ Advice-Bits verwenden.

<u>Beweis:</u> Konstruiere einen vollständigen Graph wie in Figure 6. Server $s_1, ..., s_k$ und Gruppen von Knoten $\overline{G_0}, ..., \overline{G_{k-1}}$. Kantenkosten 2 für dicke Kanten, 1 für dünne (einige teure Kanten fehlen der Übersicht halber).

Eingabe $I = (x_1, ..., x_k)$ wobei x_i ein beliebiger Knoten aus $\overline{G_{i-1}}$ ist.

Idee: es existiert genau eine Reihenfolge nur die billigen Kanten zu nutzen. Wird ein Server "falsch" bewegt, muss in einem späteren Zeitschritt mind. einmal eine teure Kante benutzt werden. Insbesondere haben alle s_i die zur Anfrage x_j teure Kanten hatten auch zu x_{j+1} teure Kanten. x_k hat zu genau einem s_i eine billige Kante. ¹¹

 \implies Jede Instanz I korreliert mit einer Permutation von $\{1,...,k\}$. Es existiert eine optimale Lösung mit Kosten k.

Wir brauchen einen eindeutigen Advice-String für jede Instanz I, d.h. wir brauchen

$$\log_2(k!) \ge \dots$$
 Stirling-Formel $\dots \ge k(\log_2 k - \log_2 e)$

viele Advice-Bits.

Falls wir weniger Advice-Bits haben, dann muss es zwei Instanzen $I_1 \neq I_2$ geben auf denen sich \mathcal{A} gleich verhält (da er deterministisch ist und den gleichen Advice liest). Dann kann \mathcal{A} aber nicht auf beide Instanzen optimal sein, da er in einem Fall eine teure Kante benutzen muss.

Dies lässt sich verallgemeinern für Instanzen der Länge n.

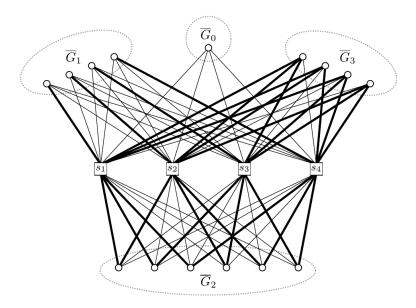


Figure 6: Konstruktion Graph für Beweis Advice-Komplexität von k-Server

Advice und Randomisierung Idee: Orakel muss zwar deterministisch sein, kann aber die Advice-Bits als die "besten" Zufallsbits wälen.

Wenn ein c-kompetitiver randomisierter OA existiert der b(n) Zufallsbits liest, so existiert auch ein c-kompetitiver OA mit Advice der b(n) Advice-Bits liest, und vice versa.

Wenn kein OA mit Advice existiert der b(n) Advice-Bits liest, so existiert auch kein randomisierter OA der b(n) Zufallsbits liest.

 $^{^{11}}$ Mit s_i sind hier die Startpositionen der Server gemeint, nicht die Server selbst.

Satz (6.1) Sei Π ein Online-Minimierungsproblem für das m(n) verschiedene Instanzen der Länge n existieren. ¹² Sei Rand ein randomisierter OA mit erwartetem kompetitiven Faktor c.

Dann existiert ein OA mit Advice der $((1+\varepsilon)c)$ -kompetitiv ist und Advice-Komplexität

 $\log\log(m(n))$

hat. 13 D.h. die Anzahl benötigter Advice-Bits hängt nur von der Anzahl Instanzen ab.

Umgekehrt: falls ein OA mit Advice mindestens mehr Advice-Bits braucht, dann kann kein randomisierter OA existieren.

¹²Wir müssen die Anzahl der möglichen Eingaben einschränken.

¹³Stark vereinfacht im Vergleich zum Skript.

5. Online-Rucksackproblem

Konzepte

- Online-Rucksackproblem
- Ansätze: deterministisch, mit Advice, randomisiert
- Untere Schranken für den (erwarteten) kompetitiven Faktor und die Advice-Komplexität

Online-Rucksackproblem Eingabe $I = (w_1, ..., w_n)$, wobei wir vereinfachen mit Gewicht = Wert. $w_i \in \mathbb{R}, 0 \le w_i \le 1$ (nicht $w_i \in \mathbb{N}$ wie bei Offline!). In jedem Zeitschritt i muss A entscheiden ob er w_i einpacken will. Dies kann nicht aufgeschoben oder revidiert werden.

Zulässige Lösung: Menge von Indizes $S \subseteq \{1, ..., n\}$ so dass $gain(A(I)) := \sum_{i \in S} w_i \le 1$. Ziel: gain(A(I)) maximieren.

5.1. Deterministisch

Satz Jeder deterministische OA für das Rucksackproblem hat einen beliebig grossen (d.h schlechten) kompetitiven Faktor.

Beweis: Schritt 1: Gegenspieler bietet Objekt w mit Gewicht $\varepsilon > 0$ an. Schritt 2: Falls w akzeptiert, biete Objekt mit Gewicht 1 an. Falls w verworfen, breche ab.

 \implies kompetitiver Faktor von $\frac{1}{\varepsilon}$ bzw. von $\frac{\varepsilon}{0}$ /unendlich/undefiniert.

Trotzdem ist *Greedy* auf bestimmte Klassen von Eingaben gut:

Satz Für jede Instanz mit Gewichten $\leq \beta$ ist *Greedy* optimal oder erreicht einen Gewinn von $> 1 - \beta$.

Beweis: Fallunterscheidung: Gesamtgewicht aller angebotenen Objekte ≤ 1 (optimal), oder > 1 (dann ist in Greedy's Sack nur $< \beta$ Platz leer).

Satz Für jede Instanz mit $gain(Opt(I)) \leq \frac{1}{2}$ ist Greedy optimal.

 $\underline{\text{Beweis:}} \text{ Offensichtlich gilt } gain(Greedy(I)) \leq \frac{1}{2}. \text{ Falls } gain(Greedy(I)) < gain(Opt(I)), \text{ dann } \dots \\ \\ \text{TODO}$

5.2. Mit Advice

Satz (Triviale untere Schranke) Es existiert ein optimaler OA mit Advice für das Rucksackproblem der n Advice-Bits benutzt.

Beweis: Left as an exercise to the reader.

Satz (Scharfe Schranke) Jeder optimale OA mit Advice für das Rucksackproblem muss mindestens n-1 Advice-Bits benutzen.

Beweis: Konstruiere Klasse von Instanzen: $I=(\frac{1}{2},\frac{1}{4},...,\frac{1}{2^{n-1}},w_b)$ wobei $w_b=1-\sum_{i=1}^{n-1}b_i2^{-i}$ für einen beliebigen Binärstring b der Länge n-1. Für n=8 z.B. führt b=1101101 zu

$$w_b = 1 - \left(\frac{1}{2} + \frac{1}{4} + 0 + \frac{1}{16} + \frac{1}{32} + 0 + \frac{1}{128}\right)$$

Die eindeutige optimale Lösung hat Gewinn 1, und füllt mit den ersten n-1 Objekten die "Lücken" von w_b auf.

Es gibt 2^{n-1} veschiedene Binärstrings der Länge n-1, d.h. es gibt ebenso viele Instanzen. Ein optimaler OA mit Advice muss alle unterscheiden können, d.h. er braucht n-1 Advice-Bits. Mit weniger Bits verhält er sich auf zwei Instanzen gleich (Schubfachprinzip), und kann nicht auf beide optimal sein.

Algorithmus: KPone Lese ein Advice-Bit. Es entscheidet zwischen: Greedy von Beginn an, oder Warten auf ein Objekt mit Gewicht $> \frac{1}{2}$ und ab dann Greedy.

Satz Der OA mit Advice KPone für das Rucksackproblem ist strikt 2-kompetitiv.

Beweis:

Fall 1: ein Objekt mit Gewicht $> \frac{1}{2}$ existiert. KPone packt dieses ein, $\implies gain(KPone(I)) > \frac{1}{2}$. Fall 2: Setze $\beta = 2$ und wende obigen Satz für det. OAs an $\implies gain(KPone(I)) \ge 1 - \frac{1}{2} = \frac{1}{2}$ (oder optimal).

Dann gilt:

$$\frac{gain(Opt(I))}{gain(KPone(I))} \leq \frac{1}{gain(KPone(I))} \leq \frac{1}{\frac{1}{2}} = 2$$

Fazit Mit n-1 Advice-Bits sind wir optimal, mit 1 Advice-Bit bereits 2-kompetitiv. Konstant mehr Bits helfen nicht.

Untere Schranke: kein OA mit $< \log_2(n-1)$ Advice-Bits kann besser als $(2-\varepsilon)$ -kompetitiv sein. ¹⁴ Obere Schranke: mit $\mathcal{O}(\log n)$ Advice-Bits kommen wir beliebig nah an die optimale Lösung heran.

5.3. Randomisiert

Motivation Ein Advice-Bit ist mächtig. Wie mächtig ist ein Zufallsbit?

Algorithmus: RKPone' Wie KPone, aber statt Advice-Bit nimmt er ein Zufallsbit.

Satz Der Barely-Random-Algorithmus RKPone' ist strikt 4-kompetitiv im Erwartungswert. Diese Schranke ist dicht (d.h. er kann nicht besser sein).

¹⁴Beweis ähnlich wie oben, via Konstruktion einer Klasse von Instanzen und Schubfachprinzip.

Algorithmus: RKPone Wähle u.a.r. einen deterministischen OA aus $strat(RKPone) = \{Greedy_1, Greedy_2\}$. $Greedy_1$ ist eine normale Greedy-Strategie.

 $Greedy_2$ simuliert $Greedy_1$, akzeptiert aber nichts. Sobald ein Objekt nicht mehr in $Greedy_1$ s Rucksack passt, akzeptiert $Greedy_2$ dieses und folgt von dann an einer Greedy-Strategie.

Satz Der Barely-Random-Algorithmus *RKPone* ist strikt 2-kompetitiv im Erwartungswert.

Beweis:

Fall 1: $\sum w_i \le 1 \implies gain(Greedy_1(I)) = gain(Opt(I)) \le 1$ und $gain(Greedy_2(I)) = 0$ \implies erwartete Gewinn $= \frac{1}{2} \cdot gain(Opt(I))$

Fall 2: $\sum w_i \geq 1$. Dann ist der erwartete Gewinn:

$$\frac{1}{2}gain(Greedy_1(I)) + \frac{1}{2}gain(Greedy_2(I)) = \frac{1}{2}\left(gain(Greedy_1(I)) + gain(Greedy_2(I))\right) \geq \frac{1}{2}\left(gain(Greedy_1(I)) + gain(Greedy_2(I))\right) \geq \frac{1}{2}\left(gain(Greedy_1(I)) + gain(Greedy_1(I))\right) \leq \frac{1}{2}\left(gain(Greedy_1(I)) + gain(Greedy_1(I))\right)$$

wobei wir verwenden dass $gain(Greedy_1(I)) + gain(Greedy_2(I)) \ge 1$ (da $Greedy_2$ mindestens das Objekt akzeptiert mit dem $Greedy_1$ die Rucksackkapazität überschritten hätte).

Satz (Untere Schranke) Kein randomisierter OA für das Rucksackproblem ist besser als strikt 2-kompetitiv im Erwartungswert.

Intuitiv: ein Advice-Bit ist genauso mächtig wie beliebig viel Randomisierung.

Beweis: Betrachte die Klasse von Instanzen $\mathcal{I} = \{I_1 = (\varepsilon), I_2 = (\varepsilon, 1)\}$. Sei Rand ein randomisierter OA der x_1 mit Wahrscheinlichkeit p akzeptiert. ¹⁵

Für den kompetitive Faktor gilt:

$$KF(I_1) = \frac{\varepsilon}{p \cdot \varepsilon + (1-p) \cdot 0} = \frac{1}{p}$$
 ; $KF(I_2) = \frac{1}{p \cdot \varepsilon + (1-p) \cdot 1}$

Durch Gleichsetzen folgt $p = \frac{1}{2-\varepsilon}$, und durch Rückeinsetzen in KF folgt dass der kompetitive Faktor $\geq 2 - \varepsilon$ ist.

 $^{^{15}}p > 0$ muss gelten da Rand sonst auf I_1 einen erwarteten Gewinn von 0 hat.