Approximations- und Online-Algorithmen

thgoebel@ethz.ch

ETH Zürich, FS 2022

This documents is a **short** summary for the course *Approximations- und Online-Algorithmen* at ETH Zurich. It is intended as a document for quick lookup, e.g. during revision, and as such does not replace attending the lecture, reading the slides or reading a proper book.

We do not guarantee correctness or completeness, nor is this document endorsed by the lecturers. Feel free to point out any errata, either by mail or on Github.

Contents

I.	Approximations-Algorithmen	3
1.	Approximations-Algorithmen	3
II.	Online-Algorithmen	4
2.	Einführung und das Paging-Problem 2.1. Das Paging-Problem	
3.	k-Server-Problem 3.1. Potentialfunktionen	10 11 12
Lis	st of Figures	
	 Skirental Szenarios	5 11
Cr	edits: images are generally taken from the lecture scripts.	

Part I. **Approximations-Algorithmen**

1. Approximations-Algorithmen

TODO. Siehe das Skript von letzem Jahr.

Part II.

Online-Algorithmen

2. Einführung und das Paging-Problem

Konzepte

- Online-Problem, Online-Algorithmus, kompetitiver Faktor
- Skirental-Problem
- Paging-Problem
- Randomisierte Online-Algorithmen
- Yaos Prinzip

Motivation Probleme lösen und Entscheidungen fällen ohne alle für eine optimale Lösung relevanten Informationen zu haben. Stattdessen werden die Informationen stückweise zur Laufzeit bekannt.

Beispiel: Skirental-Problem Unendlich langer Urlaub, nur an schönen Tagen Ski fahren. Skier mieten für 1 CHF pro Tag, oder kaufen für k CHF. Erst am Tag selbst wird bekannt ob ein Tag schön ist.

Optimale Lösung: Sei s die Anzahl schöner Tag. Miete bei s < k, kaufe bei s > k, bei s = k egal.

Problem: s nicht bekannt, erst am Tag selber wird bekannt ob ein Tag schön ist.

Szenario	Worst Case	Approximationsgüte
An Tag 1 kaufen	Ab Tag 2 schlechtes Wetter	$\frac{k}{1}$
Immer mieten	An $x >> k$ Tagen schönes Wetter	$\frac{\bar{x}}{k}$
An $k-1$ Tagen mieten, dann kaufen	Ab Tag $k+1$ schlechtes Wetter	$\frac{2k-1}{k} = 2 - \frac{1}{k}$

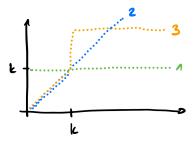


Figure 1: Skirental Szenarios

Online-Problem Ein Online-Minimierungsproblem ist $\Pi = (I, O, cost, min)$. Eine Eingabe $I = (x_1, ..., x_n) \in \mathcal{I}$ ist eine Folge von Anfragen, jeweils für Zeitschritt i. Eine akzeptierte Lösung $O = (y_1, ..., y_n)$ ist eine Folge von Antworten.

Beim analogen Maximierungsproblem spricht man statt von cost(I, O) oft vom $Gewinn\ gain(I, O)$.

Online-Algorithmus Sei Π ein Online-Optimierungsproblem. Ein Online-Algorithmus \mathcal{A} berechnet die Ausgabe $\mathcal{A}(I) = (y_1, ..., y_n)$ wobei y_i nur von $(x_1, ..., x_i)$ abhängt. $\mathcal{A}(I)$ ist eine zulässig Lösung für I.

Kompetitiver Faktor (aka. competitive ratio, Wettbewerbsgüte, kompetitive Güte) Ein Online-Algorithmus \mathcal{A} ist c-kompetitiv falls gilt:

$$\exists \alpha \geq 0 \quad \forall I : cost(\mathcal{A}(I)) \leq c \cdot cost(Opt(I)) + \alpha$$
$$\frac{cost(\mathcal{A}(I))}{cost(Opt(I))} + \alpha' \leq c$$

für ein Minimierungsproblem und α konstant. Opt ist ein optimaler Offline-Algorithmus, d.h. mit vollständiger Information.

Das kleinste c für das dies gilt heisst $kompetitiver\ Faktor$.

 \mathcal{A} heisst strikt c-kompetitiv falls $\alpha = 0$.

 \mathcal{A} heisst optimal falls er strikt 1-kompetitiv ist ($\alpha = 0, c = 1$).

Wir sprechen hierbei von kompetitiver Analyse. Der kompetitiver Faktor ist vergleichbar mit der Approximationsgüte von Approximationsalgorithmen.

Ein Online-Algorithmus heisst kompetitiv wenn sein kompetitiver Faktor nicht von der Länge der Eingabe abhängt (d.h. es keine Startkosten gibt die amortisiert werden müssen). Die Konstante α ist wichtig da sie erlaubt auf kurze Eingaben schlecht zu sein (und erst auf lange besser zu werden). ¹

Untere Schranken beweisen Für einen strikt kompetitiven Algorithmus: Finde eine Instanz I mit $\frac{\mathcal{A}(I)}{Opt(I)} > c \implies \underline{\text{nicht}}$ strikt-kompetitiv.

Für einen nicht-strikt kompetitiven Algorithmus: Finde eine unendliche Folge $I_1, I_2, ...$ von Instanzen so dass $\frac{\mathcal{A}(I_i)}{Opt(I_i)} > c$ und $Opt(I_i) \stackrel{i \to \infty}{\longrightarrow} \infty$.

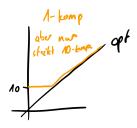


Figure 2: Opt in schwarz. A in orange, 1-kompetitiv und strikt-10-kompetitiv.

2.1. Das Paging-Problem

Paging

- Eingabe: $I = (x_1, ..., x_n)$ mit Speicher-Indizes $x_i \in \mathbb{N}$
- Hauptspeicher mit m Seiten: $(s_1, ..., s_m)$
- Cache-Speicher mit k Seiten: $B = (s_{j_1}, ..., s_{j_k})$, initialisiert mit $(s_1, ..., s_k)^2$
- Zeitschritt i:

¹Warum brauchen wir bei der Approximationsgüte keine vergleichbare Konstante?

 $^{^2 \}mathrm{Der}$ Vorsprung eines selbstgewählten Startinhalts kann in α versteckt werden.

- Index x_i wird angefragt
- Falls x_i im Cache (d.h. $s_{x_i} \in B$): return $y_i = 0$
- Andernfalls: return $y_i = j$, und setze $B = B \setminus \{s_j\} \cup \{s_{x_i}\}$, d.h. lösche Seite s_j aus dem Cache und ersetze sie durch s_{x_i} .
- $cost(A(I)) := |\{i \mid y_i > 0\}|$
- goal := min

Strategien bei Seitenfehlern (page faults) zum Verdrängen von Seiten: First-in-First-Out (FIFO, wie eine Queue), Last-in-First-Out (LIFO, wie ein Stack), Least-Recently-Used (LRU), Longest-Forward-Distance (LFD, offline-only!).

Satz (FIFO) Ein Online-Algorithmus für Paging der FIFO nutzt ist strikt-k-kompetitiv.

<u>Beweis:</u> Gruppiere Zeitschritte in *Phasen*. Phase 1 endet nach dem ersten Seitenfehler. Phase $P \ge 2$ endet nach 1 + (P-1)k Seitenfehlern, d.h. alle k Fehler endet eine Phase und beginnt eine neue.

In Phase 1 machen *Opt* und *Fifo* je genau einen Fehler (warum?).

Sei s die Seite die den letzten Seitenfehler von Phase P-1 verursacht (d.h. sie kommt neu in den Cache, und wird dank FIFO als letztes in Phase P verdrängt werden).

- \implies Zu Beginn von Phase P ist s im Cache von Opt <u>und</u> von Fifo.
- \implies Es gibt $\leq k-1$ Seiten die im Cache von Opt sind, aber nicht in dem von Fifo.

Während Phase P macht Fifo genau k Fehler.

- \implies Während P muss Opt mindestens einen Seitenfehler machen.
- $\implies Fifo \text{ ist k-kompetitiv.}$

LRU ist in der Theorie ebenfalls k-kompetitiv, in der Praxis allerdings tendenziell besser als FIFO.

Satz (untere Schranke) Kein Online-Algorithmus für Paging kann eine besseren kompetitiven Faktor als k erreichen.

<u>Beweis:</u> Sei k die Grösse vom Cache und k+1 die Grösse vom Hauptspeicher. ⁴ Betrachte die "worst case" Eingabe $I=(k+1,s_{y_1},s_{y_2},...,s_{y_{n-1}})$, d.h. in Zeitschritt i wird die Seite angefragt die \mathcal{A} zuvor erst verdrängt hat. \mathcal{A} verursacht also exakt k Seitenfehler, und Opt nur einen in Zeitschritt 1.

Für alle Strategien von \mathcal{A} lässt sich eine worst-case Eingabe konstruieren (siehe Idee eines Gegenspielers der die Strategie/den Quellcode kennt). Durch Wiederholen solcher k-langen Phasen lässt sich ausserdem eine unendlich lange Eingabe konstruieren. Eingabelänge n, \mathcal{A} mit n Fehlern, Opt mit n/k Fehlern \implies k-kompetitiv. 5

2.2. Randomisierte Online-Algorithmen

Motivation Randomisierung verunmöglicht es dem Gegenspieler die genaue Strategie von \mathcal{A} zu kennen, d.h. es verunmöglicht ihm eine worst case Instanz zu konstruieren.

³Zusätzliches, proaktives Entfernen bringt keinen Vorteil.

 $^{^4}k+1$ macht die Aussage nur stärker. Warum?

⁵Mit etwas Glück (abhängig davon was \mathcal{A} in zukünftigen Phasen verdrängt) macht Opt sogar nur den Fehler in Zeitschritt 1, und macht danach nie wieder einen Fehler.

Randomisierter Online-Algorithmus Bekommt als Eingabe zusätzlich ein unendliche langes Zufallsband ϕ mit Zufallsbits (die u.a.r. 0 oder 1 sind). Jede Antwort y_i darf nur von $\phi, x_1, ..., x_i, y_1, ..., y_{i-1}$ abhängen.

Beobachtung: Jeder randomisierte Algorithmus Rand der b(n) Zufallsbits für Eingaben der Länge n liest kann als eine Menge $strat(Rand) = \{A_1, ..., A_{2^{b(n)}}\}$ von $2^{b(n)}$ deterministischen Online-Algorithmen angesehen werden, von denen einer mit Wahrscheinlichkeit jeweils $\frac{1}{2^{b(n)}}$ ausgewählt wird.

Erwarteter kompetitiver Faktor Ein Online-Algorithmus Rand ist c-kompetitiv im Erwartungswert falls

```
\exists \alpha \geq 0 \quad \forall I : \quad \mathbb{E}[cost(Rand(I))] \leq c \cdot cost(Opt(I)) + \alpha
```

Das kleinste c für das dies gilt heisst erwarteter kompetitiver Faktor. Rand heisst strikt c-kompetitiv im Erwartungswert falls $\alpha = 0$.

Wahrscheinlichkeitsverstärkung Einen randomisierten Offline-Algorithmus der mit Wahrscheinlichkeit $\frac{1}{2}$ korrekt ist, kann man k Mal wiederholen um $\frac{1}{2^k}$ zu erreichen. Online ist dies <u>nicht</u> möglich, da wir direkt eine Antwort auf jede Anfrage geben müssen.

Randomisierter Paging-Algorithmus RMark Eine Phase endet/beginnt wenn nach einem Seitenfehler alle Seiten unmarkiert werden.

```
Algorithm 1 RMark
```

```
mark alle Seiten im Cache
while Eingabe ist noch nicht beendet do
   s \leftarrow \text{Seite mit Index } x_i
   if s ist im Cache then
       if s ist unmarkiert then
           \max s
       end if
       output "0"
   else
       if es existiert keine unmarkierte Seite mehr im Cache then
           unmark alle Seiten im Cache
       end if
       s' \leftarrow \text{zufällig gewählte unmarkierte Seite}
       verdränge s' und füge s an der alten Stelle von s' ein
       output "Index von s'"
   end if
   i \leftarrow i + 1
end while
```

Satz RMark hat einen erwarteten kompetitiven Faktor von $2H_k$. ⁶ D.h. RMark ist im Erwartungswert $\mathcal{O}(\log k)$ -kompetitiv.

Beweis: Siehe auch Skript S.14ff.

⁶Für jedes $l \in \mathbb{N}^+$ heisst H_l die l-te Harmonische Zahl und $H_l := 1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{3} + \cdots + \frac{1}{l} = \sum_{i=1}^{l} \frac{1}{i}$.

Betrachte eine einzelne Phase P. O.B.d.A werden k veschiedene Seiten angefragt (eventuell auch mehrmals). Im worst case werden zuerst l "neue" Seiten angefragt, und danach k-l "alte". Mit Wahrscheinlichkeit (k-l)/k ist die erste alte Seite noch im Cache, dann mit Wahrscheinlichkeit (k-l-1)/(k-1) die zweite alte, usw. Umgekehrt ist die i-te alte Seite mit Wahrscheinlichkeit $1-\frac{k-l-(i-1)}{k-(i-1)}=\frac{l}{k-(i-1)}$ nicht mehr im Cache. Die erwarteten Kosten während P sind also

$$l + \sum_{i=1}^{k-l} \frac{l}{k - (i-1)} = \dots = l(H_k - H_l + 1) \le lH_k$$

Ausserdem gilt $l \geq 1$ da jede Phase per Definition mit einer neuen Seite beginnt.

Betrachte die Kosten von Opt. Betrachte zwei aufeinanderfolgende Phasen P_{j-1}, P_j . In diesen wurden $\geq k + l_j$ verschiedene Seiten angefragt. $\Longrightarrow Opt$ macht $\geq l_j$ Seitenfehler. RMark und Opt machen in P_1 beide l_1 Fehler (da sie mit demselben Cache starten).

Durch unterschiedliches Gruppieren $((P_1, P_2), (P_3, P_4), \dots \text{ vs } P_1, (P_2, P_3), (P_4, P_5), \dots)$ erhalten wir:

$$cost(Opt(I)) \ge \max \left\{ \sum_{i=1}^{\lfloor N/2 \rfloor} l_{2i}, \sum_{i=1}^{\lceil N/2 \rceil} l_{2i-1} \right\} \ge \frac{1}{2} \left(\sum_{i=1}^{\lfloor N/2 \rfloor} l_{2i} + \sum_{i=1}^{\lceil N/2 \rceil} l_{2i-1} \right) = \sum_{i=1}^{N} \frac{1}{2} l_{i}$$

Der kompetitive Faktor ist also

$$c \ge \frac{\sum_{i=1}^{N} H_k l_i}{\sum_{i=1}^{N} \frac{1}{2} l_i} = 2H_k$$

Verbesserung Für Paging existiert kein deterministischer Online-Algorithmus mit kompetitivem Faktor k (s.o.). Mit Randomisierung können wir im Erwartungswert aber $\mathcal{O}(\log k)$ erreichen! D.h. asymptotisch expontentieller Speedup! Dies ist asymptotisch optimal für randomisierte Algorithmen (s.u.).

2.3. Yaos Prinzip

Motivation Untere Schranke für kompetitiven Faktor von deterministischen OAs ⇒ Untere Schranke für erwarteten kompetitiven Faktor von randomisierten OAs

Wahrscheinlichkeitsverteilung über Instanzen $\Pr_{Adv} \implies W$ 'keitsverteilung über Algorithmen \Pr_{Rand} . Limitierung: konstante Anzahl von Instanzen $\mathcal{I} = \{I_1, ..., I_m\}$ und Algorithmen $strat(Rand) = \{A_1, ..., A_l\}$ (d.h. Eingabelänge n begrenzt).

Lemma 1 (1.13) Sei Π ein Optimierungsproblem, sei \mathcal{I} eine Klasse von Instanzen. Sei \Pr_{Adv} eine W'keitsverteilung so dass gilt:

$$\forall A \in strat(Rand) : \mathbb{E}_{Adv}[cost(A(I))] \ge c \cdot \mathbb{E}_{Adv}[cost(Opt(I))]$$

Dann gilt:

$$\forall Rand \exists I \in \mathcal{I} : \mathbb{E}_{Rand}[cost(A(I)))] \geq c \cdot cost(Opt(I))$$

wobei A, I Zufallsvariablen sind aus den Wahrscheinlichkeitsräumen Pr_{Rand} , Pr_{Adv} .

Beweis: Siehe Skript S.18f.

Lemma 2 (1.14) Seien $\Pi, \mathcal{I}, \Pr_{Adv}$ wie oben. Sei \forall det. OAs A_j der erwartete kompetitive Faktor $\geq c$, d.h.

$$\mathbb{E}_{Adv}\left[\frac{cost(A_j(\mathsf{I}))}{cost(Opt(\mathsf{I}))}\right] \ge c$$

Dann gilt: \forall rand. OAs ist der erwartete kompetitive Faktor $\geq c$, d.h. $\exists I \in \mathcal{I}$ so dass

$$\frac{\mathbb{E}_{Rand}[cost(\mathsf{A}(I))]}{cost(Opt(I))} \ge c$$

Beweis: Siehe Skript S.20f.

Satz (Yaos Prinzip) Folgt aus Lemma 1 und 2. Seien $\Pi, \mathcal{I}, \Pr_{Adv}$ wie oben. Für jeden randomisierten Online-Algorithmus existiert dann eine Eingabe I so dass

$$\frac{\mathbb{E}_{Rand}[cost(\mathsf{A}(I))]}{cost(Opt(I))} \geq \max \left\{ \left\{ \min_{j} \frac{\mathbb{E}_{Adv}[cost(A_{j}(\mathsf{I}))]}{\mathbb{E}_{Adv}[cost(Opt(\mathsf{I}))]} \right\}, \left\{ \min_{j} \mathbb{E}_{Adv} \left[\frac{cost(A_{j}(\mathsf{I}))}{cost(Opt(\mathsf{I}))} \right] \right\} \right\}$$

Anders formuliert (laut Wikipedia):

$$\max_{I \in \mathcal{I}} \mathbb{E}_{Rand}[cost(\mathsf{A}(I))] \ge \min_{A \in strat(Rand)} \mathbb{E}_{Adv}[cost(A(\mathsf{I}))]$$

wobei A, I Zufallsvariablen sind.

Spieltheoretische Interpretation Yaos Minimax Prinzip. Spezialfall von Von Neumanns Minimax Theorem (in Nullsummenspielen mit 2 Spielern und gemischten Strategien gibt es ein Gleichgewicht). Zero-sum game, Spieler A wählt den det. Algorithmus, Spieler B wählt die Instanz, der payoff ist $cost(A_i(I))$.

Für jeden Spieler ist "zufällig wählen" eine Strategie. Aus Yao folgt: für eine fixe Eingabe zufällig eine Algo wählen ist nicht schlechter als für einen fixen Algo zufällig eine Eingabe wählen.

Satz (Untere Schranke für randomisiertes Paging) Kein randomisierter Online-Algorithmus für Paging kann einen besseren (= kleineren) erwarteten kompetitiven Faktor als H_k erreichen.

Beweis: Siehe Skript S.27ff.

Analog zu Paging: k Cache, k+1 Hauptspeicher, frage zuerst s_{k+1} an, danach (neu!) jede der nicht gerade angefragten Seiten mit Wahrscheinlichkeit $\frac{1}{k}$. Eine Phase endet nach k Fehlern, d.h. nachdem alle k+1 Seiten mind. einmal angefragt wurden.

Betrachte einzelne Phase. Zeige dass für alle deterministischen A_j die erwarteten Kosten circa H_k -mal höher sind als die von Opt. Es gilt für die Eingabe während Phase P:

$$\frac{\mathbb{E}_{Adv}[cost(A_j(P))]}{\mathbb{E}_{Adv}[cost(Opt(P))]} \ge \frac{|P| \cdot \frac{1}{k}}{1} = \frac{|P|}{k}$$

Schätze ab (siehe Skript, siehe Coupon Collector): $\mathbb{E}_{Adv}[|P|] = 1 + k \cdot H_k$.

Wende Yaos Prinzip an:

$$\frac{\mathbb{E}_{Rand}[cost(\mathsf{A}(I))]}{cost(Opt(I))} \geq H_k$$

3. k-Server-Problem

${ m Konzept}\epsilon$

- k-Server-Problem
- Potentialfunktionen, amortisierte Kosten
- Greedy, Double Coverage

Motivation Bewege Objekte in einem Raum zu bestimmten Punkten. Z.B. Polizisten von Dienststellen zu crime scenes, oder Taxis zu Kunden.

Metrischer Raum Sei S eine Menge von Punkten, sei dist : $S \times S \mapsto \mathbb{R}$ eine Distanzfunktion. $\mathcal{M}(S, \text{dist})$ ist ein metrischer Raum falls gilt: Definitheit, Symmetrie, Dreiecksungleichung.

Beispiel: Euklidischer Raum. Vollständige, gewichtete, ungerichtete Graphen mit Dreiecksungleichung.

Beobachtung: Alle Graphen mit Kastenkosten $\in \{1, 2\}$ erfüllen die Dreiecksungleichung.

k-Server Sei $\mathcal{M}(S, \operatorname{dist})$ ein metrischer Raum. Sei $s_1, ..., s_k$ Server als Punkte in S. Sei eine Multimenge $C_i \subseteq S$ mit $|C_i| = k$ eine Konfiguration von Servern in Zeitschritt i. Die Distanz ⁷ zwischen C_r und C_t sind die Kosten eines minimalen Matchings zwischen ihnen.

Eine Instanz $I = (x_1, ..., x_n)$ fragt Punkte an, so dass in Zeitschritt i ein Server nach x_i bewegt werden

muss (falls dort noch keiner steht).

Ziel: $\min \sum_{i} costMinMatching(C_i, C_{i+1})$

Träge Ein Online-Algorithmus für k-Server heisst träge wenn er nur dann einen Server bewegt, wenn auf x_i noch kein Server steht. Auch bewegt er pro Zeitschritt maximal einen Server.

Dies erleichtert die Analyse. Gleichzeitig gilt (Satz):

Jeder c-kompetitive OA für k-Server kann in einen trägen OA umgewandelt werden der auch c-kompetitiv ist.

k-Server als Verallgemeinerung von Paging Cache k, Hauptspeicher $m \longrightarrow \text{vollständiger Graph}$ mit m Knoten und initial Servern auf $(v_1, ..., v_k)$. Angefragte Punkte = angefragte Seiten.

Daraus folgt eine untere Schranke (Satz): Es existiert ein metrischer Raum so dass kein deterministischer OA für k-Server besser als k-kompetitiv ist.

Frage: für Paging ist die Schranke scharf, d.h. wir kennen einen Algo (z.B. FIFO). Können wir für k-Server auch einen Algo konstruieren?

k-Server Vermutung(en)

- Es existiert ein k-kompetitiver deterministischer OA für k-Server.
- Es existiert ein im Erwartungswert $\Theta(\log k)$ -kompetitiver randomisierter OA für k-Server.

Wenn dies wahr ist, dann ist k-Server genauso schwer wie Paging!

⁷Achtung Verwechslungsgefahr!

Greedy-Algorithmus Bewege immer den Server der am nähesten dran ist.

Satz: Greedy ist nicht kompetitiv für k-Server.

<u>Beweis:</u> Siehe Instanz in Figure 3. Hier gilt $\frac{cost(Greedy(I))}{cost(I)} = \frac{n}{2}$, d.h. es gibt keine Konstante c so dass Greedy c-kompetitiv wäre.

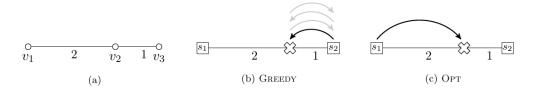


Figure 3: k-Server: Greedy versus Opt

3.1. Potentialfunktionen

Motivation Kompetivität c abschätzen über die amortisierten Kosten. Statt dass $cost(A(I)) \le c \cdot cost(Opt(I)) + \alpha$ für alle I gelten muss, wollen wir zeigen dass $cost(A(x_i)) \le c \cdot cost(Opt(x_i)) + \alpha$ für alle x_i gilt.

Dann können wir erlauben dass A in einigen Zeitschritten mehr als c-mal schlechter ist als Opt, solange er in anderen wieder weniger schlecht ist.

Potentialfunktion Sei \mathcal{K}_{Alg} die Menge aller Konfigurationen von A auf Instanz I und sei \mathcal{K}_{Opt} die Menge aller Konfigurationen eines beliebigen, aber festen, Opt. ⁸

Dann ist eine Potentialfunktion Φ :

$$\Phi: \mathcal{K}_{Alg} \times \mathcal{K}_{Opt} \mapsto \mathbb{R} \quad \text{oder} \quad \Phi: \mathcal{I} \mapsto \mathbb{R}$$

Die Konfigurationen sind eindeutig durch die Eingabe gegeben, daher die beiden Darstellungen.

Das *Potential* in Zeitschritt i ist $\Phi(x_i)$.

Die amortisierten Kosten (vgl. tatsächliche Kosten) sind:

$$amcost(A(x_i)) := cost(A(x_i)) + \Phi(x_i) - \Phi(x_{i-1})$$

Satz Falls

$$\exists \beta \in \mathbb{R}^+ \text{konstant } \forall i \in [1, n] : 0 \leq \Phi(x_i) \leq \beta \quad \land \quad amcost(A(x_i)) \leq c \cdot cost(Opt(x_i))$$

dann ist A c-kompetitiv für Π .

Dies lässt sich verallgemeinern dass Φ negativ werden darf, solange es trotzdem durch eine Konstante beschränkt ist.

Beweis: Siehe Skript S.48. Kurz:

$$cost(A(I)) = \sum_{i=1}^{n} cost(A(x_i)) = \dots \leq c \cdot cost(Opt(I)) + \beta$$

Amortisierte Kosten einsetzen, dann Potentiale auscanceln. Dann $\alpha := \beta$ setzen.

⁸Konfiguration: nach aussen sichtbar, nicht der interne state der Turingmaschine. Z.B. Position der Server, Seiten im Cache.

3.2. k-Server auf der Linie

Die Line Betrachte den metrischen Raum $\mathcal{M}_{[0,1]} = ([0,1], \text{dist})$ mit dist(x,y) = |x-y|, d.h. den Zahlenstrahl der reellen Zahlen zwischen 0 und 1.

Double Coverage-Algorithmus Idee: bewege von beiden Seiten eine Server je um die selbe Distanz in Richtung x_i . Nicht träge!

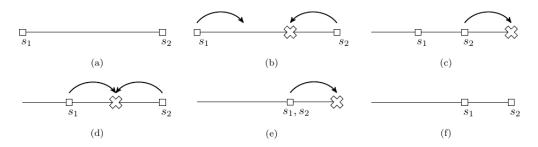


Figure 4: k-Server: DoubleCoverage anhand von Greedys worst-case Beispiel

Algorithm 2 Double Coverage (ein Zeitschritt)

```
s \leftarrow x_i

s_{rechts} \leftarrow \lambda; s_{links} \leftarrow \lambda

s_{rechts} \leftarrow Server direkt rechts neben s

s_{links} \leftarrow Server direkt links neben s

if s_{rechts} = \lambda then

output "Bewege s_{links} zu s"

else if s_{links} \leftarrow \lambda then

output "Bewege s_{rechts} zu s"

else

d \leftarrow \min\{\text{dist}(s_{rechts}, s), \text{dist}(s_{links}, s)\}

output "Bewege s_{rechts} um d nach links und s_{links} um d nach rechts"

end if
```

Satz DoubleCoverage ist k-kompetitiv für k-Server auf $\mathcal{M}_{[0,1]}$.

Beweis: Siehe Skript S.49ff.

Ziel: Definiere Potentialfunktion Φ so dass die Bedingungen vom Satz gelten.

Sei $K_{DC} = \{p_1^{DC}, \dots, p_k^{DC}\}$ eine Konfigurationen von DC (d.h. die Positionen seiner Server). Sei K_{Opt} analog. Seien $M_{\min}(K_{DC}, K_{Opt})$ die Kosten eines minimalen Matchings und sei $DC(K_{DC})$ die Summe der paarweisen Distanzen aller Server von DC. Wir definieren:

$$\Phi(K_{DC}, K_{Opt}) := k \cdot M_{\min}(K_{DC}, K_{Opt}) + DC(K_{DC})$$

Beobachte: Φ ist positiv, konstant, und hängt nicht von n ab. Konkret (Bedingung 1): ⁹

$$0 \le \Phi(K_{DC}, K_{Opt}) \le k \cdot k + \binom{k}{2} \le 2k^2 := \beta$$

⁹Recall that wir uns in $\mathcal{M}_{[0,1]}$ bewegen, d.h. alle Distanzen zwischen zwei Punkten sind ≤ 1 .

Zeige nun dass $\forall i$ gilt (\star) : $\Phi(x_i) - \Phi(x_{i-1}) \leq k \cdot cost(Opt(x_i)) - cost(DC(x_i))$ (Bedingung 2). Schätze dazu ab wie sich das Potential verändert (durch die Änderung der Konfiguration) wenn erst Opt und dann DC einen Zug machen.

Der Zug von Opt vergrössert Φ um $\leq k \cdot cost(Opt(x_i))$ (maximal ein Server wird um $cost(Opt(x_i))$ bewegt, nur $k \cdot M_{min}$ ist affected).

Der Zug von DC verändert Φ um:

- Fall 1: x_i ist "ganz aussen". OBdA wird s_{rechts} nach links verschoben. Der zweite Summand vergrössert das Potential um $\leq (k-1) \cdot cost(DC(x_i))$. OBdA existiert ein minimales Matching das s (von Opt bereits nach x_i bewegt) und s_{rechts} matched siehe Fallunterscheidung). D.h. die Kosten von $k \cdot M_{\min}$ verringern sich um $k \cdot cost(DC(x_i))$. \Longrightarrow insgesamt gilt (\star) .
- Fall 2: x_i ist zwischen s_{links} und s_{rechts} . Der zweite Summand wird um $cost(DC(x_i))$ kleiner (da sich s_{links}, s_{rechts} näher kommen). OBdA sind vor dem Zug von DC s und s_{links} (oder s und s_{rechts}) gematched. Dies verringert die Kosten von M_{\min} um $cost(DC(x_i))/2$. Der andere wird mit einem s''' von Opt gematched. Hier erhöhen sich die Kosten um $\leq cost(DC(x_i))/2$. D.h. der erste Summand bleibt gleich oder wird kleiner. \implies insgesamt gilt (\star).
 - \implies Voraussetung vom Satz erfüllt \implies DC ist k-kompetitiv.