

深圳大学实验报告

课程名称 单片机与嵌入式系统

作业名称 第一章任务实验报告

学 院 电子与信息工程学院

专 业 微电子

指导教师 潘志铭 吴国城

报 告 人 唐启斌 学号 2019285069

实验时间 2021. 4. 15

提交时间 2021. 4. 20

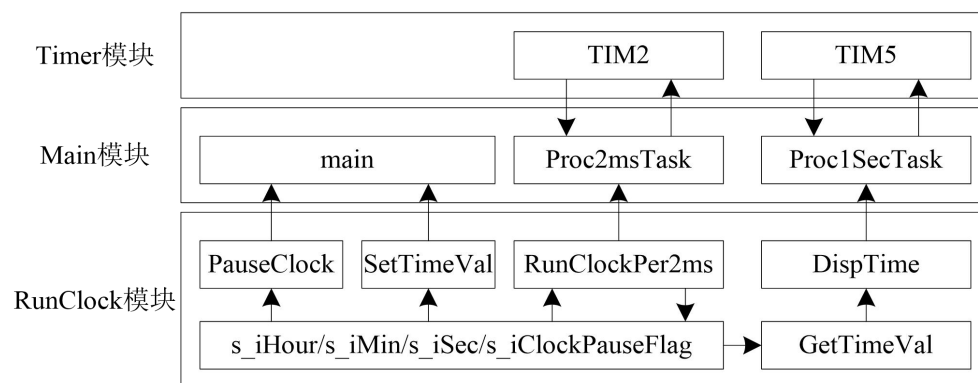
一、实验目的与要求

- (1) 将 RunClock 模块添加至 STM32 工程，并在应用层调用 RunClock 模块的 API 函数，实现基于 STM32 串口的电子钟功能；
- (2) 将时钟的初始值设置为 23:59:50，通过计算机上的串口助手每秒输出一时间值，格式为 Now is xx:xx:xx；
- (3) 将编译生成的.hex 或 .axf 文件下载到 STM32 核心板上；
- (4) 打开串口助手软件，查看电子钟运行是否正常。

二、实验原理

1. RunClock 模块有 6 个接口函数，分别是 InitRunClock、RunClockPer2Ms、PauseClock、GetTimeVal、SetTimeVal、DispTime。

2. 函数调用框架：

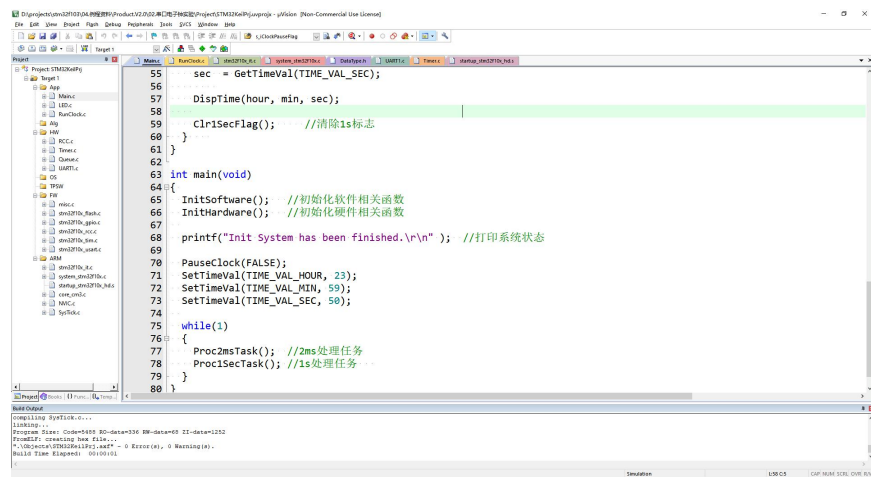


3. Proc2msTask 和 Proc1SecTask:

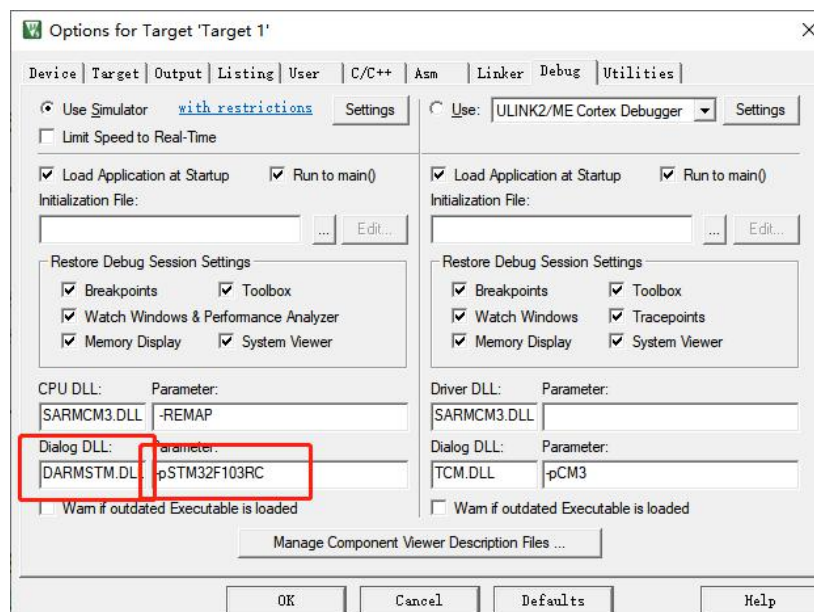
```
1. static void Proc2msTask(void)
2. {
3.     if(Get2msFlag()) //检查 2ms 标志状态
4.     {
5.         //用户代码，此处代码 2ms 执行一次
6.         Clr2msFlag(); //清除 2ms 标志
7.     }
8. }
9. static void Proc1SecTask(void)
10. {
11.     if(Get1SecFlag()) //检查 1s 标志状态
12.     {
13.         //用户代码，此处代码 1s 执行一次
14.         Clr1SecFlag(); //清除 1s 标志
15.     }
16. }
```

三、实验步骤

- 1、下载并安装最新版 Keil。
- 2、导入项目：



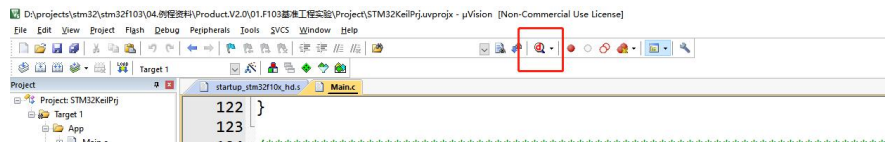
- 3、本次使用 Keil 的仿真检验实验结果，故须如下设置：（注意，最新版的 Keil 仿真时的晶振只能通过命令行设置）



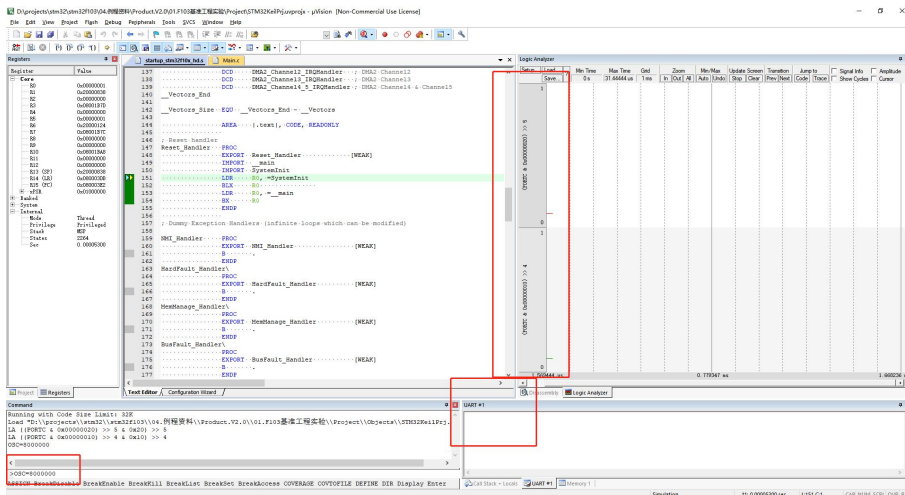
- 4、通过编译：

```
compiling core_cm3.c...
compiling system_stm32f10x.c...
compiling stm32f10x_usart.c...
compiling NVIC.c...
compiling SysTick.c...
linking...
Program Size: Code=6732 RO-data=348 RW-data=68 ZI-data=2108
FromELF: creating hex file...
".\Objects\STM32KeilPrj.axf" - 0 Error(s), 0 Warning(s).
Build Time Elapsed: 00:00:01
```

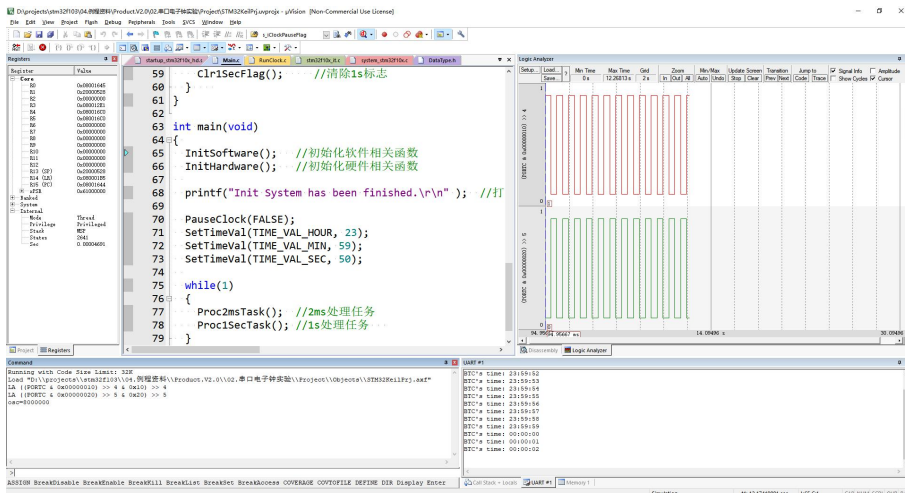
- 5、点击下图按钮开始调试模式：



5、通过如下命令设置晶振频率为 8M，并调出逻辑分析仪设置相应的端口和 UART#1 输出台：



9、开始调试，输出如下波形和文字说明项目成功运行：



四、实践感悟或疑惑

无

五、本章习题

1. Proc2msTask 函数的核心语句模块如何实现每 2ms 执行一次？

由如下 main 函数代码可知，本例中的程序在初始完相关变量后直接进入 while 死循环，不断阻塞调用 Proc2msTask 和 Proc1SecTask 函数：

```

1. int main(void)
2. {
3.     InitSoftware();
4.     InitHardware();
5.
6.     printf("Init System has been finished.\r\n" );
7.
8.     PauseClock(FALSE);
9.     SetTimeVal(TIME_VAL_HOUR, 23);
10.    SetTimeVal(TIME_VAL_MIN, 59);
11.    SetTimeVal(TIME_VAL_SEC, 50);
12.
13.    while(1)
14.    {
15.        Proc2msTask();
16.        Proc1SecTask();
17.    }
18. }

```

而在 Proc2msTask 函数定义中，很显然是通过 Get2msFlag 的返回值决定是否执行的：

```

1. static void Proc2msTask(void)
2. {
3.     if(Get2msFlag())
4.     {
5.         RunClockPer2Ms();
6.
7.         LEDFlicker(250);
8.         Clr2msFlag();
9.     }
10. }

```

跳转到 Time.c 可以看到 Get2msFlag 的实现：

```

1. u8 Get2msFlag(void)
2. {
3.     return(s_i2msFlag);
4. }

```

而 s_i2msFlag 标志由定时器 2 定时更改：

```

1. void TIM2_IRQHandler(void)
2. {
3.     static u16 s_iCnt2 = 0;
4.

```

```

5.  if(TIM_GetITStatus(TIM2, TIM_IT_Update) == SET)
6.  {
7.      TIM_ClearITPendingBit(TIM2, TIM_FLAG_Update);
8.  }
9.
10. s_iCnt2++;
11.
12. if(s_iCnt2 >= 2)
13. {
14.     s_iCnt2 = 0;
15.     s_i2msFlag = TRUE;
16. }
17. }

```

而定时器 2 在 InitTimer 函数中通过 ConfigTimer2(999, 71)配置：

```

1. void InitTimer(void)
2. {
3.     ConfigTimer2(999, 71);
4.     ConfigTimer5(999, 71);
5. }

```

2. Proc1SecTask 函数的核心语句块如何实现每秒执行一次？

与 Proc2msTask 逻辑相同，具体是使用 Timer4，并设置定时器不同的初值（定时器的本质是对晶振进行计数，设置不同初始值后，计数到置顶的值花费的时间不同...）。

3. PauseClock 函数如何实现电子钟的运行和暂停？

PauseClock 在 RunClock.c 中实现，仅仅只是将 s_iClockPauseFlag 赋一个新值：

```

1. void PauseClock(u8 flag)
2. {
3.     s_iClockPauseFlag = flag;
4. }

```

然后运行电子钟的函数，即 RunClockPer2Ms 根据 s_iClockPauseFlag 决定是否执行：

```

1. void RunClockPer2Ms(void)
2. {

```

```

3.  static i16 s_iCnt500 = 0;
4.
5.  if(499 <= s_iCnt500 && 0 == s_iClockPauseFlag)
6.  {
7.      if(59 <= s_iSec)
8.      {
9.          if(59 <= s_iMin)
10.         {
11.             if(23 <= s_iHour)
12.             {
13.                 s_iHour = 0;
14.             }
15.             else
16.             {
17.                 s_iHour++;
18.             }
19.             s_iMin = 0;
20.         }
21.         else
22.         {
23.             s_iMin++;
24.         }
25.         s_iSec = 0;
26.     }
27.     else
28.     {
29.         s_iSec++;
30.     }
31.     s_iCnt500 = 0;
32. }
33. else
34. {
35.     s_iCnt500++;
36. }
37. }

```

4. RunClockPer2Ms 函数为什么要每 2ms 执行一次？

3ms 执行一次也行，4ms 执行一次也行，只要你更改晶振频率或者更改定时器设置或者更改 RunClockPer2Ms 里的代码实现。