





מבוא

הפרויקט עוסק בפיתוח מערכת חניה חכמה המבוססת על טכנולוגיות חיישני MQTT מרחק ותקשורת

המטרה

לזהות בזמן אמת האם חניה תפוסה או פנויה, ולהעביר את המידע בצורה אוטומטית לממשק משתמש נוח ויעיל.

מה הבעיה שאנחנו פותרים?

חוסר מידע עדכני – הנהג לא יודע האם יש מקום עד שהוא מגיע. חניונים ללא אוטומציה – אין ניטור אקטיבי או שמירה על נתונים. מצוקת חניה גוברת בערים – חיפוש חניה מבזבז זמן, דלק ויוצר עומסים מיותרים מה שגורם לתסכול רב במציאת חניה











תיאור המערכת

מערכת EAZYPARK היא מערכת מבוססת אינטרנט של הדברים (loT), אשר מאפשרת לזהות באופן אוטומטי את תפוסת מקום החניה ולהציג את המידע בצורה חכמה בזמן אמת.

המערכת כוללת חיישן מרחק הממוקם בכל מקום חניה ומודד את המרחק מכל עצם. כאשר רכב נכנס, החיישן מזהה שינוי ו"מבין" כי המקום תפוס. המידע עובר דרך בקר (אמולטור) אשר מפרסם את הנתון לשרת MQTT בענן. המידע מתקבל בממשק גרפי ייעודי (GUI) שבו ניתן לראות את סטטוס החניה: תפוס או פנוי. בנוסף, כל ערך מרחק נשמר אוטומטית במסד נתונים מסוג SQLite, לצורכי תיעוד, מעקב וניתוחים עתידיים.

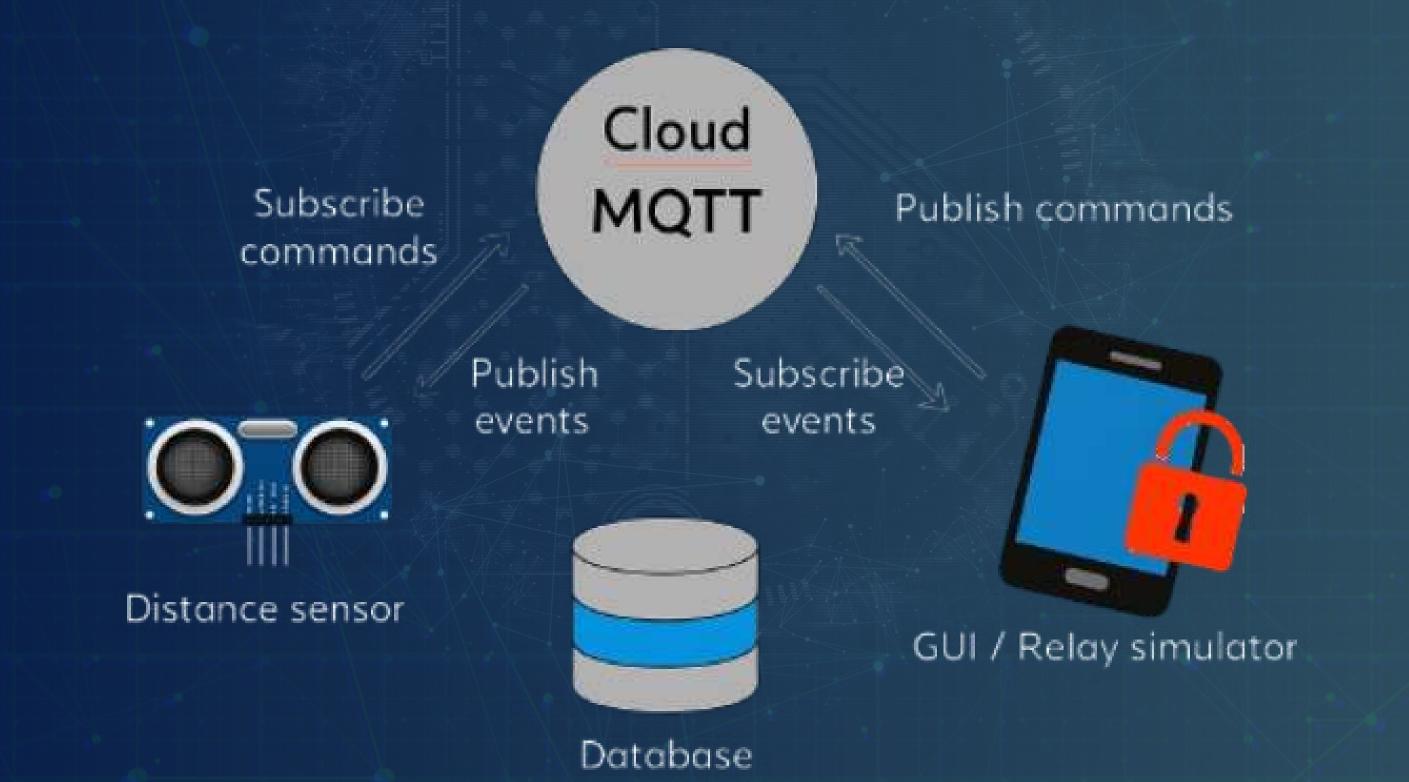
המערכת כוללת גם כפתור עם תאורת סטטוס (LED):

- כאשר החניה תפוסה הכפתור נדלק באדום.
 - כאשר החניה פנויה הכפתור נדלק בירוק.
- כך ניתן לזהות בצורה מיידית את המצב גם ללא צורך במסך או אפליקציה.



עיצוב ותכנון

התרשים מייצג את מבנה המערכת הכולל של EAZYPARK, המבוססת על פרוטוקול **GUT** בענן. חיישן המרחק שולח נתוני תפוס/פנוי לשרת **חקדד,** מהם ניזון ממשק המשתמש (**GUI**) שמציג את המידע בצורה ויזואלית כולל חיווי לד. כל הנתונים נרשמים במסד נתונים לצורכי תיעוד וניתוח עתידי.



פיתוח הנתונים

שלבי פיתוח

והפונקציונליות

```
def on_disconnect(self, client, userdata, flags, rc=0):
    print("Disconnected result code "+str(rc))
 def on_message(self, client, userdata, msg):
        topic = mg.topic
m_decode = str(msg.payload.decode("utf-8", "ignore"))
print("message from:" + topic, m_decode)
     mainwin.subscribeDock.update_mess_win(m_decode)
       ef connect_to(self):
    self.client = mqtt.client(self.clientname, clean_session=True)
    self.client.on_connect = self.on_connect
    self.client.on_disconnect = self.on_disconnect
    self.client.on_log = self.on_log
    self.client.on_message = self.on_message
    self.client.on_message = self.on_message
    self.client.username pw_set(self.username, self.password)
    print("Connecting to broker", self.broker)
    self.client.connect(self.broker, self.port)
def disconnect_from(self):
    self.client.disconnect()
 def start_listening(self):
    self.client.loop_start()
```

בדיקות יחידה



רכישת תוכנית ל**דדםח**



בניית רכיבי מדידת מרחק ונורות לחניה





הכלים לביצוע הפרויקט

- פרוטוקול תקשורת להעברת הודעות קל משקל שימש לשליחת מידע מהחיישן לממשק **MQTT (1**.
 - בניית הממשק הגרפי PyQt5 ^{2.}
 - מסד נתונים פנימי שמר את ערכי המרחק עם תאריך ושעה לבקרה עתידית SQLite 3.
 - סימולציה של מרחק משתנה של רכב לדמות התקרבות ויציאה Random / Time [
 - לא השתמשנו בחיישן פיזי, אלא יצרנו אמולטור שמדמה את המרחק באופן אוטומטי Emulation 5.
- שליחת) שליחת הפעיל אירוע (GUI / שמירה ל GUI / כל שינוי במרחק הפעיל אירוע (שנוי במרחק במרחק במרחק הפעיל אירוע ($^{6.}$



האמולטורים

1.

אמולטור מרחק

אמולטור המרחק מדמה מכשיר למדידת מרחק ברגע שמתקבל מרחק קטן מ 30 ס"מ מתעדכן שהחניה נתפסה בעזרת לחיצה על הכפתור שמחליף את צבעו לאדום והורדת השער של החניה 2.

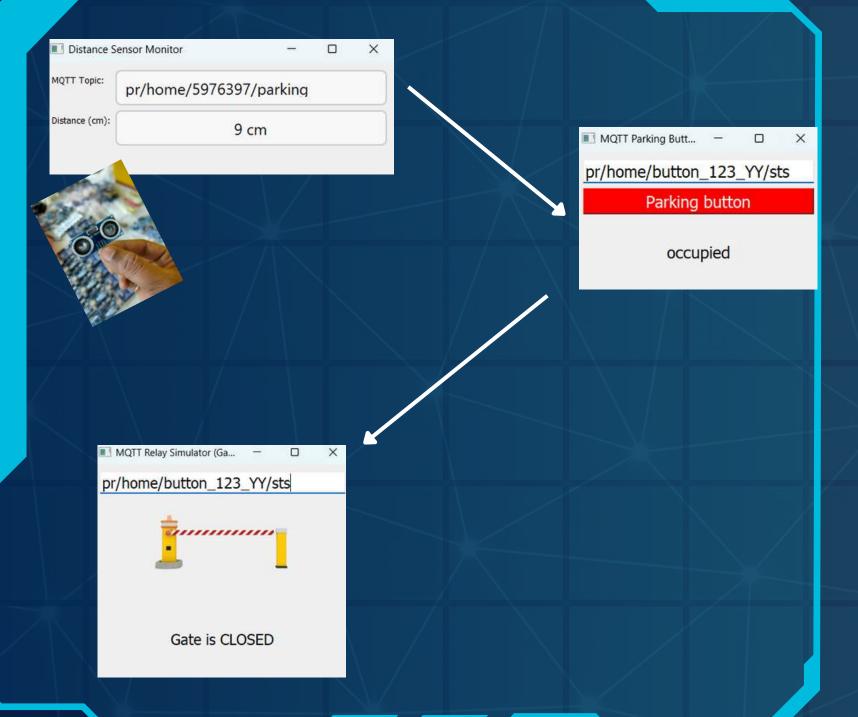
אמולטור כפתור לד

ברגע שבעזרת אמולטור המרחק מזוהה כי החניה נתפסה באופן אוטומטי אמולטור הכפתור מחליף את צבעו לאדום שמסמל שהחניה תפוסה ולאחר שמתפנה חוזר לירוק 3.

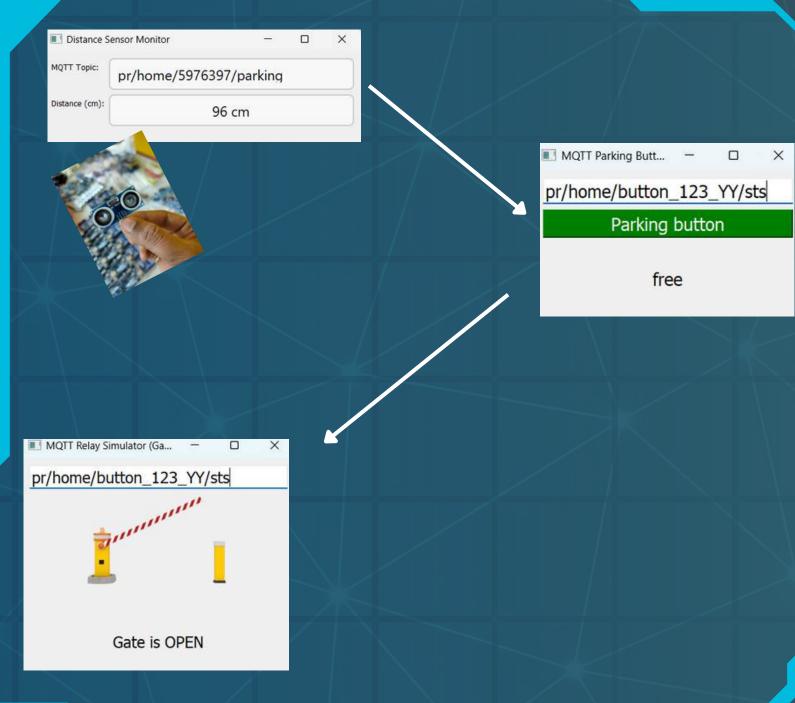
RELAY

ברגע שמזוהה שהחניה נתפסה תפקיד הריליי הוא לשלוח פקודה לסגור את השער ולפתוח ברגע שהחניה מתפנה

חניה נתפסת



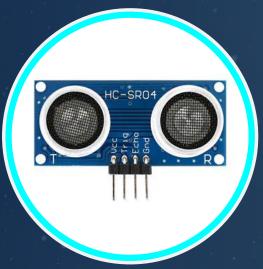
חניה מתפנה



סיכום









בפרויקט זה פיתחנו מערכת חניה חכמה מבוססת extstyle eתפוסת מקום חניה.

המערכת כוללת

סימולציה של חיישן מרחק

תקשורת בענן באמצעות פרוטוקול MQTT

ממשק גרפי אינטואיטיבי שנבנה ב־PyQt ושמירה של הנתונים במסד SQLite

באמצעות שימוש בטכנולוגיות פשוטות אך יעילות, הצלחנו להדגים פתרון אוטומטי, אמין ונגיש לבעיה יומיומית

המערכת תוכננה בצורה מודולרית, מה שמאפשר להתרחב בעתיד – לדוגמה, באמצעות שילוב אפליקציה לנייד או ניהול מספר חניות במקביל





ביבליוגרפיה

mqtt : פרוטוקול MQTT שרוטוקול MQTT עם PyQT : GUI עם PyQt: aor can aor

קישור לפרויקט ב GITHUB

קישור לסרטון ב POUTUBE קישור לסרטון ב HTTPS://YOUTU.BE/WVEMKGJ7G8M?