

# ROS 연습문제

2022-04-06

연희직업전문학교

# 문제 1

- yh\_star 패키지를 생성하고 yh\_star\_pub이라는 이름의 publisher 노드와 yh\_star\_sub이라는 이름의 subscriber 노드를 만든다.
- yh\_star\_pub 노드는 0.5초마다 1씩 증가하는 정수와 시간 정보를 메시지에 담아서 발행한다.
- yh\_star\_sub 노드는 메시지를 받아서 메시지 안의 숫자에 따라 별을 출력한다.
- 두 노드는 yh\_star\_msg라는 메시지 파일과 yh\_star\_topic이라는 토픽으로 통신한다.

# 문제 1

- 숫자가 1일 때 -> \*

- 숫자가 2일 때 -> \*

\*

- 숫자가 3일 때 -> \*

\*\*

\*

- 숫자가 4일 때 -> \*

\*\*

\*\*

\*

- 숫자가 5일 때 -> \*

\*\*

\*\*\*

\*\*

\*

## 문제 2

- `yh_divisor` 패키지를 생성하고 `yh_divisor_pub`라는 이름의 publisher 노드와 `yh_divisor_sub`라는 이름의 subscriber 노드를 만든다.
- `yh_divisor_pub` 노드는 1초마다 1씩 증가하는 정수와 시간 정보를 메시지에 담아서 발행한다.
- `yh_divisor_sub` 노드는 메시지를 받아서 메시지 안의 정수의 약수를 모두 출력한다.
- 두 노드는 `yh_divisor_msg`라는 메시지 파일과 `yh_divisor_topic`이라는 토픽으로 통신한다.

## 문제 3

- yh\_sum 패키지를 생성하고 yh\_sum\_pub이라는 이름의 publisher 노드와 yh\_sum\_sub이라는 이름의 subscriber 노드를 만든다.
- yh\_sum\_pub 노드는 0.2초마다 1씩 증가하는 정수와 시간 정보를 메시지에 담아서 발행한다.
- yh\_sum\_sub 노드는 메시지를 받아서 이전에 받았던 메시지의 정수와 새로 받은 메시지의 정수를 더하여 출력한다.
- 두 노드는 yh\_sum\_msg라는 메시지 파일과 yh\_sum\_topic이라는 토픽으로 통신한다.