РЕАЛИЗАЦИЯ УСТАНОВЛЕНИЯ СОСЕДСКИХ ОТНОШЕНИЙ В ПРОТОКОЛЕ OSPFv3

Е.А. Черкашин, ИДСТУ СО РАН Д.А. Паккерт, ИрНИТУ

Иркутск

Переход к интернету вещей



2011 год

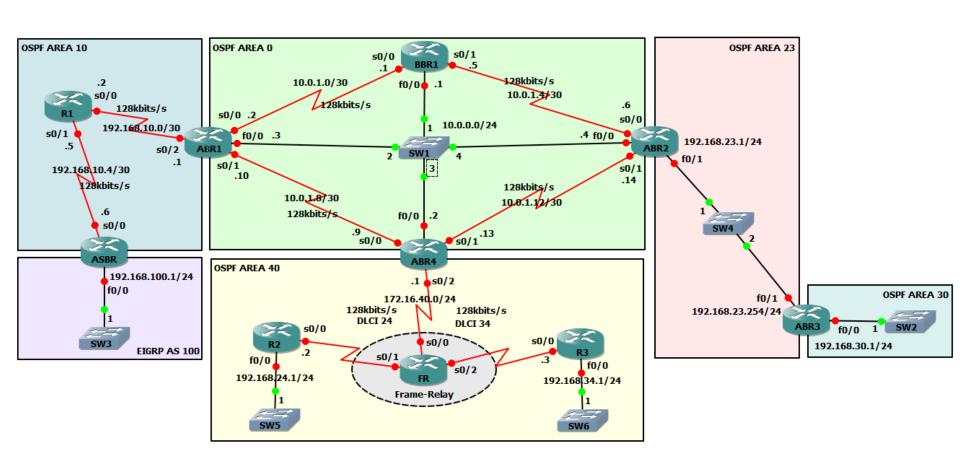
Необходимость IPv6 Необходимость динамической маршрутизации

SDN – программно-определяемые сети Сети, которые являются основой

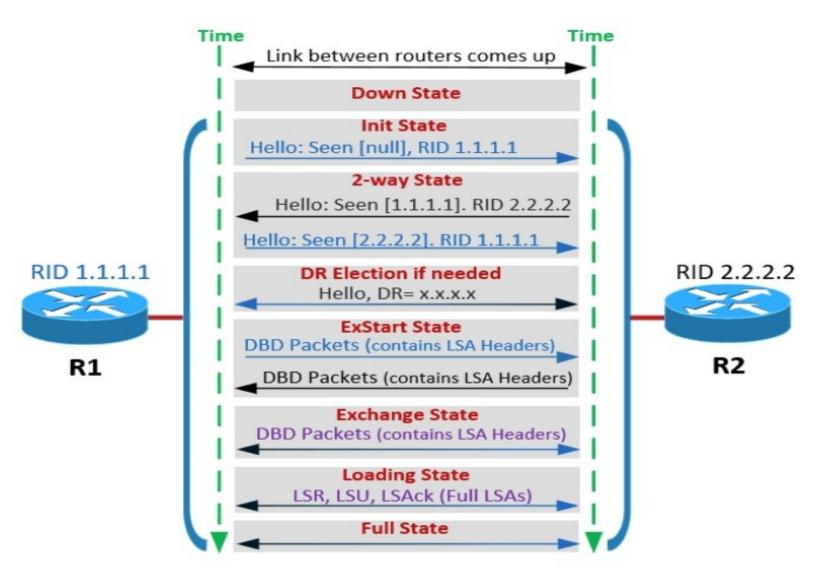
- виртуальных сетей предприятий;
- облачных технологий.



Выбор кратчайшего пути по наименьшей стоимости. Алгоритм Э. Дейкстры



Состояния маршрутизаторов во время установления соседских отношений



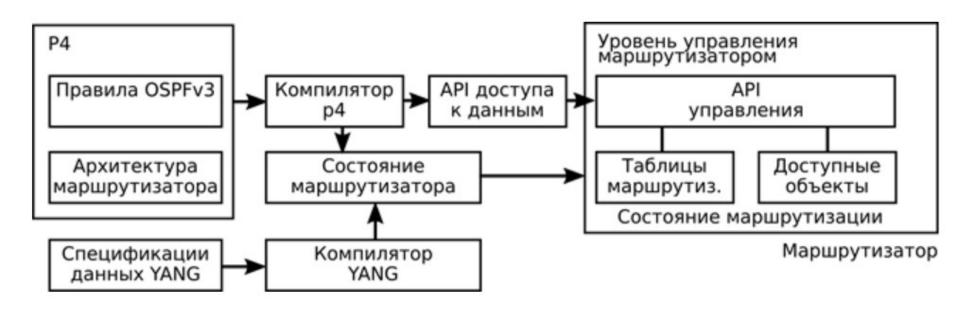
Цели и задачи исследования

Цель исследования — реализовать OSPFv3 при помощи декларативных языков P4 и YANG, при этом на традиционном для программирования демонов маршрутизации языке C разрабатываются только алгоритмы на графах и взаимодействие с операционной системой.

Задачи:

- 1. Представление уровня управления SDN/Маршрутизатором;
- 2. Анализ существующих спецификаций YANG для протокола OSPFv3;
 - 3. Реализация уровней L2, L3 в среде P4;
- 4. Реализация алгоритмов и интерфейса с уровней L2, L3 к алгоритмам и операционной системе.

Синтез структур логического уровня управления маршрутизатором



YANG-описания структур данных для хранения состояний маршрутизатора

Обработка пакетов: правила Р4

```
control neighbor_state(...h, ...inp,
...err, ...out, ...rou) {
  table down_hello {
    key = {h.ospf.nei.id==none;
       rou.st == DOWN;}
    actions = {set_hello;}}
  table init_hello {
    key = {h.ospf.nei.id!=none;
       rou.st == DOWN}
    actions = {set_hello;
       set_nrID;}}
```

```
action set_hello{
  out.ospf.my.id =
  API.get_my_id();}
action set_nrID {
  out.ospf.nei.id=rou.nei.id;
  rou.st = INIT;}
apply {
  down_hello.apply();
  init_hello.apply();
  ... } ...
```

Заключение

- Представлены основные идеи подхода к реализации;
- Показаны примеры спецификаций структур данных и части автомата, моделирующего состояние маршрутизатора и его соседей, а также
- Архитектура процесса проектирования средств ДМ.

Следующей задачей, решаемой в данном проекте, является адаптация компилятора Р4 к API алгоритмов вычисления кратчайших расстояний Э.Дейкстры.