## 一、 线性卷积

已知  $x(n) = \{1,0,2,1,3\}; h(n) = \{1,0,2,1,3\}$  求 y(n) = x(n) \* h(n)

答案:  $y(n) = \{1,0,4,2,10,4,13,6,9\}$ 

(注意校验答案是否为 length (x) + length (h) -1)

### 二、 循环卷积(书 P94)

已知  $x(n) = \{1, 2, 3, 4, 5\}; h(n) = \{6, 7, 8, 9\}$ , 计算 5 点循环卷积  $y(n) = x(n) \otimes h(n)$ 

答案: {100,95,85,70,100}

( 注意 h(n)要先补零为{6,7,8,9,0} )

### 三、 DFT、FFT 以及 Parseval 定理

- (1) 已知 $x(n) = \{1, 2, 0, 3\}$  , 计算 4 点 DFT 变换,并 Parseval 定理进行校 验
- (2) 用第一小题结论, DIT-FFT 计算频域 X(n)的反变换
- (3) 条件同第一小题,用 DIF-FFT 计算时域 x(n)正变换

答案: {6,1+j, -4,1-j}, 流程图和校验略; 画图参考书 P109 和 P116, Parseval 定理用 P97 公式

## 四、 IIR 滤波器【类似例 4. 13】

设计低通滤波器,  $f_p=100Hz$  ,  $A_p=3dB$  ,  $f_{st}=250Hz$  ,  $A_{st}=20dB$  。 采样频率  $f_s=1000Hz$  。 用双线性变换设计。

(本题只要求高通低通、巴特沃斯,重点双线性变换;巴特沃斯的公式可能需要记忆—px)

答案:

① 归一化

$$w_p = 2\pi \frac{f_p}{f_s} = 0.2\pi$$
,  $w_s = 2\pi \frac{f_{st}}{f_s} = 0.5\pi$ 

② 预畸变

$$\Omega_p = \frac{2}{T} \tan \frac{w_p}{2}$$
 ,  $\Omega_s = \frac{2}{T} \tan \frac{w_s}{2}$ 

③ 计算N和Ω。

$$N \ge \frac{\lg(\frac{10^{0.1A_s} - 1}{10^{0.1A_p} - 1})}{2\lg(\frac{\Omega_s}{\Omega_p})} \approx 3$$

$$\Omega_c = \frac{\Omega_p}{\sqrt[2N]{10^{0.1A_p} - 1}} = 3dB$$

- ④ 查表得到 H(p) (略)
- ⑤ 去归一化,到模拟域 H(s)

$$H(s) = H(p) \bigg|_{p = \frac{s}{\Omega_p}} = \dots$$

⑥ 数字传输函数 H(z)

$$H(z) = H(s) \Big|_{s = \frac{2}{T} \cdot \frac{1-z^{-1}}{1+z^{-1}}} = \dots$$

⑦ 转换成*H*(*e*<sup>jw</sup>) 形式

$$H(e^{jw}) = H(z)\Big|_{z=e^{jw}} = ...$$

- ⑧ *H*(*e*<sup>jw</sup>) 画图(注意要写标题--1分)(略)
- 9 结论设计满足要求(1分)

# 五、 设计一个 FIR 高通滤波器, 性能指标如下

通带截止: fp=50Hz 阻带截止: fst=35Hz 采样频率: fs=200Hz 阻带衰减: 33dB

(注:本题汉宁窗、汉明窗函数,以及相应衰减 dB 数需要记忆—px)

# 答案:

① 指标数字化

$$\omega_p = 2\pi \frac{f_p}{f_s} = 0.5\pi, \omega_{st} = 2\pi \frac{f_{st}}{f_s} = 0.35\pi$$

② 中心截止频率、过渡带计算

$$\omega_c = \frac{\omega_p + \omega_{st}}{2} = 0.425\pi$$

$$\Delta \omega = \omega_n - \omega_{st} = 0.15\pi$$

③ 窗函数选择、计算参数

由于阻带衰减 33dB, 选择汉宁窗

$$\omega(n) = 0.5 - 0.5\cos(\frac{2\pi n}{N-1})$$
 n=0, 1, 2, ···, N-1

$$\frac{6.2\pi}{N} = \Delta\omega$$

$$N = 41.33 + 1 \approx 43$$

(高通滤波器必须要选奇数 N)

$$\tau = \frac{N-1}{2} = 21$$

④ 理想线性相位滤波器

$$H_d(e^{jw}) = \begin{cases} e^{-jw\tau} & \omega_c \le \omega \le \pi \\ 0 & \text{other} \end{cases}$$

$$h_d(n) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{-w_c} e^{-jw\tau} e^{jwn} d\omega + \frac{1}{2\pi} \int_{w_c}^{\pi} e^{-jw\tau} e^{jwn} d\omega = \frac{\sin[(n-\tau)\pi] - \sin[(n-\tau)w_c]}{(n-\tau)\pi}$$

⑤ 设计响应函数

$$h(n) = h_d(n) \cdot \omega(n)$$
 n=0,1,2,...,N-1

⑥ 画图

验证: 
$$H(w) = DFT[h_d(n)] * DFT[w(n)]$$
 (1分) (画图略)

⑦ 结论 设计满足要求。(1分)

# 六、 量化误差(可参考书例 6.5)

差分方程 
$$y(n) = 0.4x(n) + 0.5y(n-1) - 0.06y(n-2)$$

- ① 写出系统响应函数
- ② 用直接型、级联型、并联型网络分别表示
- ③ 用定点制舍入方式分析量化误差

### 答案:

① 
$$H(z) = \frac{0.4}{1 - 0.5z^{-1} + 0.06z^{-2}}$$

2,3

具体请参考书 P345-346 设计。