1. 判断题

- (1)两个变量的平均互信息 I(X;Y)必小于变量 X 的信息熵 H(X)。
- (2)条件信息熵 H(X|Y)不大于信息熵 H(X)。
- (3) 若 $X \rightarrow Y \rightarrow Z$ 构成马尔科夫链,则 I(X;Z) = 0。
- (4)对含 K 个字符的信源进行绝对无差错编码,编码速率不能小于 $\log K$ 。
- (5) Huffman 编码是最佳的不等长编码,因此其平均编码长度总是小于 Shannon 编码。
- (6)确定信道的信道容量恒等于 0。
- (7)信源信道联合编码虽然增加了可行速率极限,但也增大了编码复杂度。
- (8)计算复杂度表示用计算机求解问题的难易程度。针对某一特定问题,计算复杂度是最佳求解算法的复杂度。
- (9)坐标伸展法是解决 K 近邻算法存在的维度灾难问题的一种有效方法,它的基本做法是对 K 个近邻的贡献加权,将较大的权值赋给较近的近邻。
- (10)控制系统的外部稳定性由外部输入决定,内部稳定性由内部结构参数决定。

2. 填空题

- (1) 若 X 和 Y 是两个取值均有 M 个符号的相互独立的随机变量,则 $I(X;Y) = ______$, $H(X \mid Y)$ 的最大值为
- (2) 一离散无记忆信源包含 4 个消息, 概率分别为 0.5, 0.25, 0.125, 0.125。进行 Shannon 编码, 平均码长为 ,编码效率为 。
- (3)两个二元对称信道转移概率分别为(0.2,0.8)和(0.7,0.3)。它们的和信道容量为,级联信道容量为。
- (4)某连续随机变量 X 在[0,N]内均匀分布。其微分熵为
- (5)一个问题是 NP 问题,当且仅当它能被某个非确定性 时间图灵机 。
- (6)一个长度为n的序列,它的 Kolmogorov 复杂度小于n-4 的概率不超过。

3. 简 答 题

(1)设X,Y,Z为联合随机变量,证明:

$$H(X,Y,Z) - H(X,Y) \leqslant H(X,Z) - H(X)$$

并给出等号成立的条件。

- (2)有一图灵机,其初始状态为 q1,结束状态为 q4,输入为 11001100,其它均为空格,表示为 b。 读写头对准最右边的 0。运行指令集:q101Lq2;q110Lq3;q1bbNq4;q201Lq1;q210Lq3;q2bbNq4;q301Lq1;q310Lq2;q3bbNq4。输出的计算结果是什么?
- (3)在模拟高斯带限信道上,定义速率与带宽之比为频谱效率,定义速度与功率之比为能量效率。请简要说明为什么不能同时提高频谱效率与能量效率。
- (4)试用一个3输入的单层感知器设计与非函数。
- 4. 某基站检测到设备激活时输出 1,休眠时输出 0。基于一检测算法,设备激活时基站输出 0 的概率为 0.08,设备休眠时基站输出 1 的概率为 0.1。假设设备激活的概率为 0.2。
 - (1)这一检测算法可为判定设备状态提供多少信息量?
 - (2) 若基站输出为1,根据贝叶斯极大化似然概率决策规则,是否应判定设备激活,为什么?
 - (3)若基站输出为0,根据贝叶斯极大化后验概率决策规则,是否应判定设备休眠,为什么?
- 5. 某离散无记忆二元等概信源 $U = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0.5 & 0.5 \end{bmatrix}$,再生字取值范围为 $\{0,0.5,1\}$,相应的失真矩阵为

$$\mathbf{D} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & \infty \\ \infty & 1 & 0 \end{bmatrix},$$

- (1)求 D_{\min} 和 D_{\max} 。
- (2)求信源的率失真函数 R(D)。
- 6. 设有 5 个独立高斯信道,噪声电平分别为 1、2、4、8、10(mW),发射信号的可用总功率为 8mW。
 - (1)由这5个信道组成一个平行信道,求平行信道的信道容量与各信道的最佳功率分配方案。
 - (2)假设发射信号的总功率为P m W,如果达到平行信道容量时只有4个信道上的发射功率为正,求P的取值范围。
 - (3)由这5个信道组成一个级联信道,求级联信道的信道容量与各信道的最佳功率分配方案。
- 7. 已知某线性定常系统的状态方程与输出方程分别为

$$\begin{bmatrix} \dot{x}_1 \\ \dot{x}_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 - 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix} \boldsymbol{u},$$

$$\mathbf{y} = \begin{bmatrix} -1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}$$

- (1) 求系统传递函数。
- (2)判断能控性与能观性。
- (3)利用李雅普诺夫第二法判定系统稳定性。(假设 $V(x) = \frac{x_1^2 + x_2^2}{2}$)