

## 2014 年攻读硕士学位研究生入学考试试题

考试科目 756 信号系统与数字电路 A 编号 756 842

注意: 答案必须写在答题纸上, 写在试卷或草稿纸上均无效。

## 一、选择填空题 (每空格 3 分, 共 24 分)

1. 对于离散时间系统  $y[n] = x[n] \sum_{k=0}^n \delta[n-k]$ , 试确定系统具有以下 CD 性质。

A. 稳定的; B. 因果的; C. 线性的; D. 时不变的。

2. 计算  $\int_0^1 \delta(2t^2 - \frac{1}{2}) dt$  的积分值         。

3. 试判断下列陈述中正确的是 C。

A. 若对连续时间复指数信号  $x(t) = e^{j\omega_0 t}$  采样得到一个离散时间信号  $x[n] = x(nT) = e^{j\omega_0 nT}$ , 那么  $x[n]$  是周期的;

B. 两个连续时间周期信号之和是周期的;

C. 时域周期信号的频谱总是离散的;

D. 周期方波信号经过一个低通滤波器会出现吉布斯现象。

4. 某 LTI 系统的单位冲激响应为  $h_0(t)$ , 当输入为  $x_0(t)$ , 系统对它的响应为  $y_0(t) = x_0(t) * h_0(t)$ ; 若  $x(t) = dx_0(t)/dt$ ,  $h(t) = h_0(t+1)$ , 求  $y(t) = x(t) * h(t)$

(用  $y_0(t)$  表示)         。

5. 已知  $X(j\omega) = A(\omega)e^{jB(\omega)}$ , 式中  $A(\omega) = \frac{\sin \omega}{2\omega}$  和  $B(\omega) = \omega + \frac{\pi}{2}$ , 试确定其对应的时域信号是         。

A. 实的; B. 虚的; C. 偶的; D. 奇的。

6.  $x[n] = \sum_{m=0}^n (\frac{1}{3})^m$  的傅里叶变换是         。

7.  $X(s) = \frac{1}{s(1+e^{-2s})}$ ,  $\text{Re}\{s\} > 0$  的拉普拉斯反变换         。

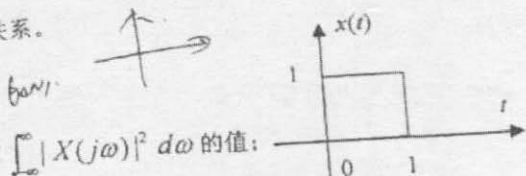
8. 某稳定的离散时间 LTI 系统的系统函数为  $H(z) = 1/(1-1.5z^{-1}-z^{-2})$ 。求其单位脉冲响应         。

二、(8分) 用采样周期  $T$  对连续时间信号  $x(t) = \sin(10\pi t) + \cos(20\pi t)$  采样得到离散时间信号

$$x[n] = \sin\left(\frac{\pi n}{5}\right) + \cos\left(\frac{2\pi n}{5}\right).$$

(1) 确定一种选取的  $T$  满足上述关系; (2) 在 (1) 中你选取的  $T$  唯一吗? 若是, 解释为什么? 若不是, 请给出另一种选择的  $T$  满足上述关系。

三、(10分) 信号  $x(t)$  如右图所示。求

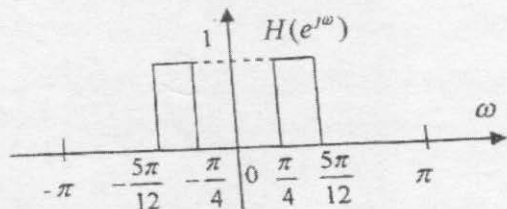


- (1)  $X(j\omega)$  的相频特性  $\theta(\omega)$ ; (2) 计算  $\int_{-\infty}^{\infty} |X(j\omega)|^2 d\omega$  的值;  
(3) 画出  $\text{Im}\{X(j\omega)\}$  的反变换信号; (4) 计算  $\int_{-\infty}^{\infty} X(j\omega) \frac{\sin(\omega)}{\omega} d\omega$  的值。

四、(8分) 已知某离散时间 LTI 系统的频率响应如下图所示, 求下列输入信号对应的输出。

$$(1) x_1[n] = 1 + \sin\left(\frac{3\pi}{8}n + \frac{\pi}{4}\right);$$

$$(2) x_2[n] = \sum_{k=-\infty}^{\infty} \left(\frac{1}{2}\right)^{n-4k} u[n-4k];$$



五、(15分) 因果的连续时间 LTI 系统的微分方程为

$$\frac{d^2 y(t)}{dt^2} + 5 \frac{dy(t)}{dt} + 6y(t) = 2 \frac{d^2 x(t)}{dt^2} + 6 \frac{dx(t)}{dt}, \text{ 试求:}$$

$$y^2 d_t + 5 y d_t + 6 y = 2 y^2 d_t + 6 y d_t.$$

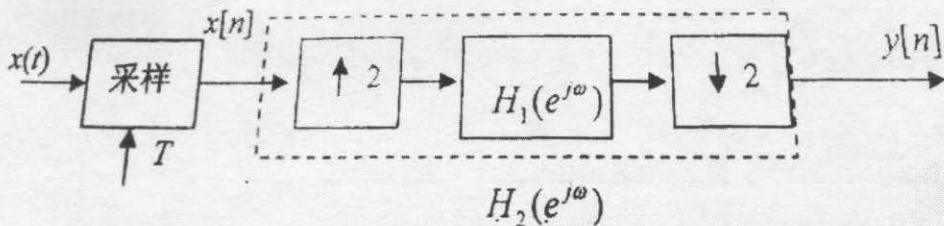
(1) 起始条件为  $y(0_-) = 1, y'(0_-) = 0$ , 输入信号  $x(t) = e^{-t}u(t)$ , 求完全响应, 并指出零输入响应, 零状态响应, 自由响应和强迫响应;

(2) 求输入为符号函数  $x(t) = \text{sgn}(t)$  激励下的响应;

(3) 画出直 II 型结构框图。

六、(10分) 考虑下列系统满足采样定理, 假设  $H_1(e^{j\omega})$  是固定的且已知, 试求:

(1) 频率响应  $H_2(e^{j\omega})$ ; (2) 若  $H_1(e^{j\omega}) = \begin{cases} e^{-j\omega}, & |\omega| \leq \pi/2 \\ 0, & \pi/2 < |\omega| \leq \pi \end{cases}$ , 试问  $y[n]$  与  $x(t)$  的关系怎样?



# 2014年试题答案

1. ① C D

②  $\frac{1}{2}$

$$\int_0^1 f(2t^2 - \frac{1}{2}) dt =$$

设  $2t^2 - \frac{1}{2} = u$ , 则

$$= \int_{-\frac{1}{2}}^{\frac{3}{2}} f(u) d(\sqrt{\frac{u}{2} + \frac{1}{4}})$$

$$= \int_{-\frac{1}{2}}^{\frac{3}{2}} \frac{1}{2} (\frac{u}{2} + \frac{1}{4})^{-\frac{1}{2}} \cdot \frac{1}{2} f(u) du$$

$$= \frac{1}{4} \cdot (\frac{1}{4})^{-\frac{1}{2}} \int_{-\frac{1}{2}}^{\frac{3}{2}} f(u) du$$

(用3  $X(t)f(t) = X(0)f(t)$ )

$$= \frac{1}{2}$$

③ C

④  $y_0'(t+1)$

⑤ B

$$\textcircled{6} \quad X[n] = \sum_{m=0}^n (\frac{1}{3})^m = \frac{1 - (\frac{1}{3})^{n+1}}{\frac{2}{3}} = \frac{3}{2} - \frac{1}{2} (\frac{1}{3})^n$$

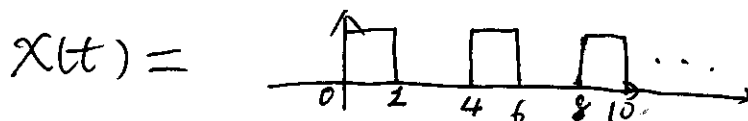
$$\frac{3}{2} \xrightarrow{F} \frac{3}{2} \cdot 2\pi \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \delta(\omega - 2k\pi)$$

$$(\frac{1}{3})^n \xrightarrow{F} \frac{1}{1 - \frac{1}{3}e^{-j\omega}}$$

所以

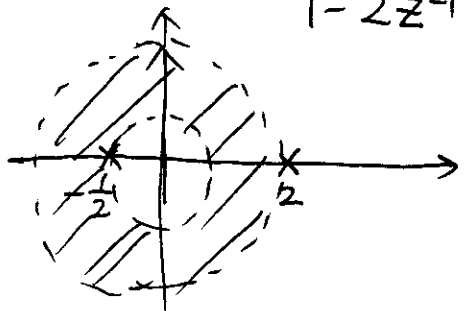
$$X[n] \xrightarrow{F} 3\pi \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \delta(\omega - 2k\pi) - \frac{\frac{1}{2}}{1 - \frac{1}{3}e^{-j\omega}}$$

⑦ 参看例 6-9 P225 (6.4节内容最近几年常考)



$$(8) \quad H(z) = \frac{1}{(1-2z^{-1})(1+\frac{1}{2}z^{-1})}$$

$$= \frac{\frac{4}{5}}{1-2z^{-1}} + \frac{\frac{1}{5}}{1+\frac{1}{2}z^{-1}}$$



稳定收敛域包含单位圆。

所以  $h[n] = \frac{1}{5}(-\frac{1}{2})^n u[n] - \frac{4}{5} \cdot 2^n u[-n-1]$

二、~~①~~  $\begin{cases} 10\pi \cdot nT = \frac{\pi}{5}n + 2n\cancel{k}\pi \\ 20\pi \cdot nT = \frac{2\pi}{5}n + 2nk\pi \end{cases}$

推出：

$$\begin{cases} T = \frac{1}{50} + \frac{k}{5} & \textcircled{1} \\ T = \frac{1}{50} + \frac{k}{10} & \textcircled{2} \end{cases} \quad (k \text{ 为整数})$$

因此  $T = \frac{1}{50} + \frac{k}{10}$  ( $k$  为整数) 同时满足 ① 和 ②

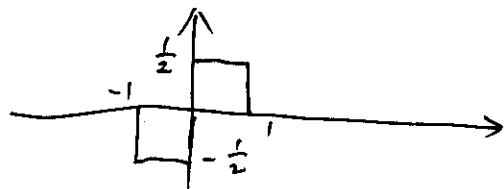
三、 $X(j\omega) = e^{-j\frac{\omega}{2}} \text{Sa}(\frac{1}{2}\omega)$

①  $\theta(\omega) = -\frac{\omega}{2}$

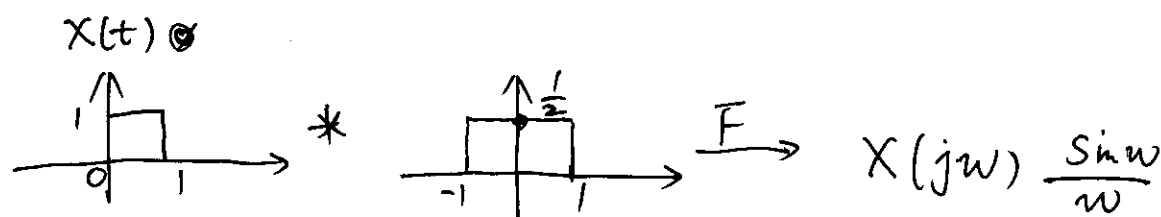
②  $\int_{-\infty}^{+\infty} |X(j\omega)|^2 d\omega = 2\pi \int_{-\infty}^{+\infty} |x(t)|^2 dt = 2\pi$

③ ~~定奇对称~~

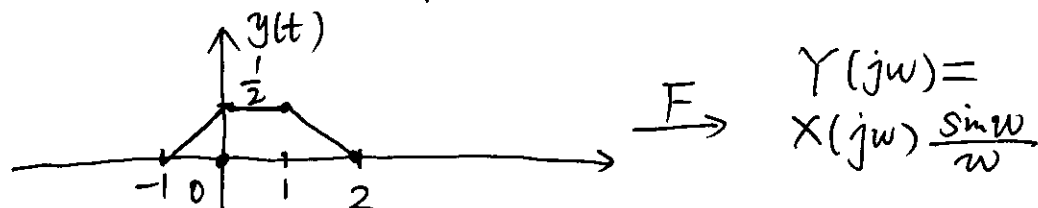
$$\frac{x(t) - x(-t)}{2} \xrightarrow{F} j \text{Im}(X(j\omega))$$



④



即:



所以  $y(0) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \cancel{X(jw)} Y(jw) e^{jw \cdot 0} dw$

$= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \cancel{Y(jw)} X(jw) \frac{\sin w}{w} dw$

因此  $\int_{-\infty}^{+\infty} X(jw) \frac{\sin w}{w} dw = 2\pi y(0) = \frac{1}{2}$

四.  $\cancel{X(jw)}$  =

①  $x_1[n] = 1 + \frac{\sqrt{2}}{2} \sin(\frac{3}{8}\pi n) + \frac{\sqrt{2}}{2} \cos(\frac{3}{8}\pi n)$

$$X_1(e^{jw}) = 2\pi \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \delta(w - 2k\pi) + \frac{\sqrt{2}}{2} \pi [\delta(w + \frac{3}{8}\pi) + \delta(w - \frac{3}{8}\pi)]$$

$$+ \frac{\sqrt{2}}{2} \frac{\pi}{j} [\delta(w - \frac{3}{8}\pi) - \delta(w + \frac{3}{8}\pi)]$$

经过滤波器后, 直流被滤掉, 就剩下


$\cancel{\sin(\frac{3}{8}\pi n)} \sin(\frac{3}{8}\pi n + \frac{\pi}{4})$

②  $x_2[n] = (\frac{1}{2})^n u[n] * \text{impulses at } n = -8, -4, 0, 4, 8, \dots$

~~$X_2(e^{jw}) = \frac{1}{1 - \frac{1}{2}e^{-jw}} \cdot \frac{\sin \frac{\pi}{4}n}{\pi n}$~~

$$h[n] = \frac{\sin \frac{\pi}{4}n}{\pi n} - \frac{\sin \frac{\pi}{4}n}{\pi n}$$

因此,输出为:

$\left(\frac{1}{2}\right)^n u[n]$ 

 $\ast \left( \frac{\sin \frac{5}{12} \pi n}{\pi n} - \frac{\sin \frac{\pi}{4} n}{\pi n} \right)$

五. ①  $\frac{s^2 \widetilde{Y(s)} - s \underline{y(0)} - \underline{y'(0)}}{+ 6 \widetilde{Y(s)}} = 2 s^2 X(s) + 6 s X(s)$

将  $y(0-) = 1$        $y'(0-) = 0$ ,  $X(s) = \frac{1}{s+1}$

代入:  $\text{Re}\{s\} > -1$

$$\begin{aligned} (s^2+5s+6) \widehat{Y(s)} - s - 5 &= \frac{2s^2+6s}{s+1} \\ Y(s) &= \frac{s+5}{\underbrace{s^2+5s+6}_{\text{零输入}}} + \frac{2s^2+6s}{\underbrace{(s+1)(s^2+5s+6)}_{\text{零状态}}} \\ &= \left( \frac{3}{s+2} - \frac{2}{s+3} \right) + \left( \frac{-2}{s+1} + \frac{4}{s+2} \right) \end{aligned}$$

因此

$$y(t) = \underbrace{[3e^{-2t}u(t) - 2e^{-3t}u(t)]}_{\text{零输入响应}} + \underbrace{[-2e^{-t}u(t) + 4e^{-2t}u(t)]}_{\text{零状态响应}}$$
$$= \underbrace{-2e^{-t}u(t)}_{\text{强迫响应}} + \underbrace{7e^{-2t}u(t) - 2e^{-3t}u(t)}_{\text{自由响应}}$$

②  $\text{sgn}(t) = -1 + 2u(t)$

$$H(s) = \frac{2s^2 + 6s}{s^2 + 5s + 6}$$

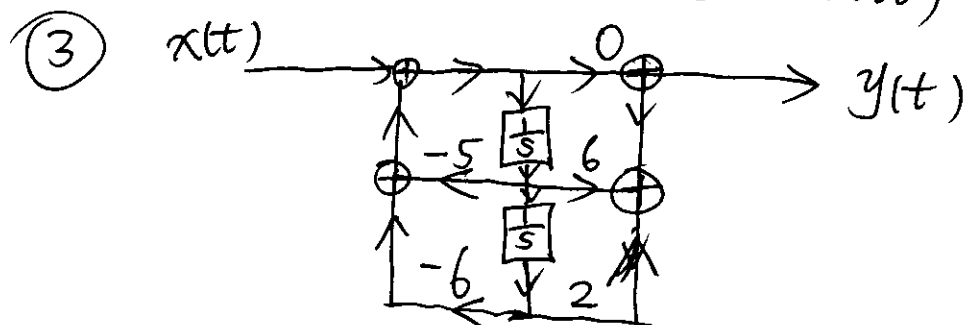
因为:  $e^{s_0 t}$  系统  $\rightarrow H(s_0)e^{s_0 t}$ , 所以

$e^{0 \cdot t}$  系统  $\rightarrow H(0)e^{0 \cdot t}$ , 即

1 系统  $\rightarrow H(0) = 0$

$2u(t)$  系统  $\rightarrow 4e^{-2t}u(t)$  (自己做)

因此, 输出为  $4e^{-2t}u(t)$



六. ①  $H_2(e^{j\omega}) = \frac{1}{2} H_1(e^{j\omega})$  P190

②  $h_1[n] = \frac{\sin \frac{\pi}{2}(n-1)}{\pi(n-1)}$

$$h_2[n] = \frac{1}{2} h_1[n] = \frac{\sin \frac{\pi}{2}(n-1)}{2\pi(n-1)}$$

$$y[n] = x[n] * h_2[n]$$

$$= \sum_{k=-\infty}^{+\infty} x[k] \cdot \frac{\sin \frac{\pi}{2}(n-k-1)}{2\pi(n-k-1)}$$

$$= \sum_{k=-\infty}^{+\infty} X(nT) \frac{\sin \frac{\pi}{2}(n-k-1)}{2\pi(n-k-1)}$$