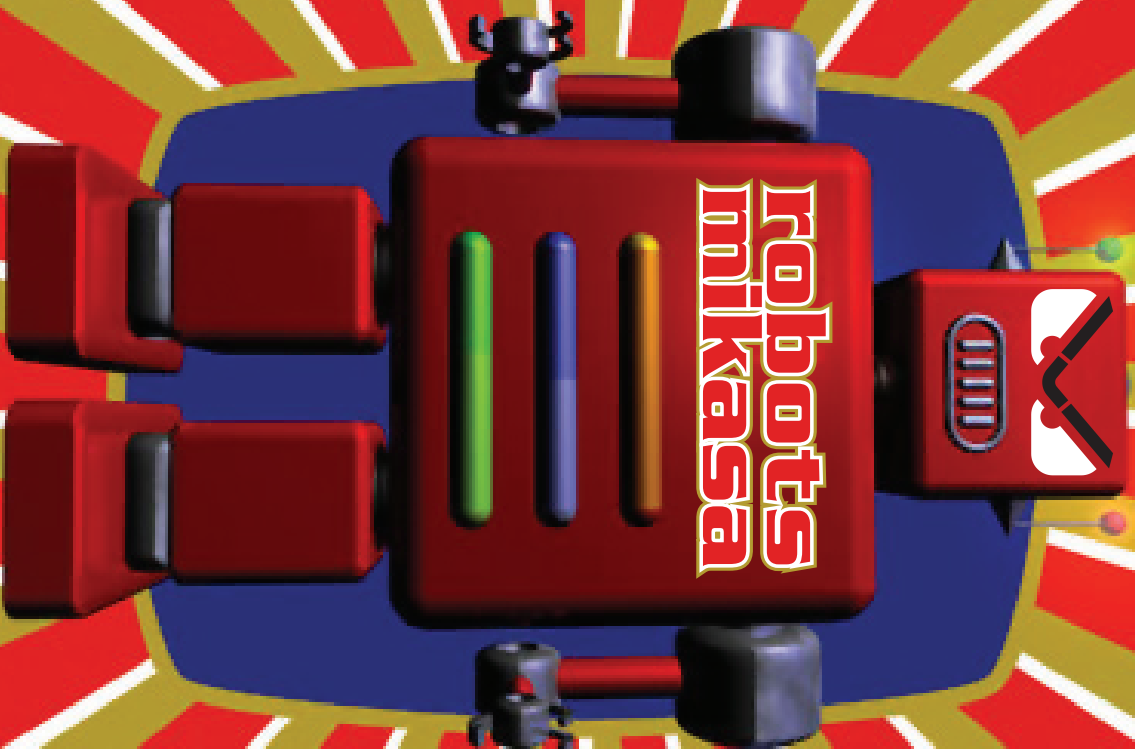


Campeonato



CARACTERÍSTICAS MECÁNICAS

Plataforma

Material: TRESPA.
Mecanizado mediante control numérico.

Servomotores:

6 Servos Hitec estandar.

Motores.

2 motores Budget (incluye reductor).

1 motor Micromotors 1624 0125.

2 encoders Micromotors serie HED55XX.

ESTRATEGIAS DE CONTROL

Control PI en velocidad de los motores de tracción.

CARACTERÍSTICAS ELECTRÓNICAS

Hardware

48 entradas digitales.

12 salidas PWM.

4 entradas analógicas humbralizables.

2 salidas PWM de potencia.

2 salidas digitales de potencia.

1 display LCD 2x16 caracteres.

Sensores usados

Bumpers.

Micropulsadores.

Sensor de infrarrojos Sharp 2Y0A21.

Elementos de proceso

2 microcontroladores P89C51R02 de la familia 8051 comunicados mediante protocolo serie.

Drivers de potencia

2 puentes completos L6203.

4 relés 12V/8A.

2 transistor MOSFET 1RFZ44N.