

# Alcance máximo en el plano horizontal



## Cinemática

### Movimiento curvilíneo

#### Magnitudes cinemáticas

#### Tiro parabólico

#### Composición de movimientos

#### Apuntar un cañón para dar en un blanco fijo

#### Bombardear un blanco móvil desde un avión

#### Tiros frontales a canasta

#### ► Alcance máximo en el plano horizontal

#### Alcance máximo en el plano inclinado

#### Otros máximos

#### Disparo de un proyectil contra un blanco móvil

#### Barro que se desprende de una rueda

#### Tiro parabólico y movimiento circular

#### Torpedo a la caza de un submarino

🔊 [Se dispara un proyectil desde una cierta altura sobre el suelo](#)

🔊 [Se lanza un proyectil desde un péndulo simple](#)

#### Referencias

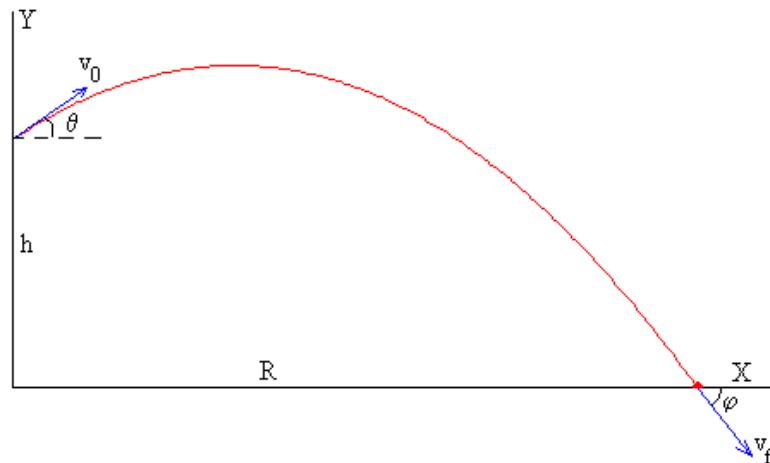
Hemos demostrado que el [alcance máximo](#) se obtiene para el ángulo de tiro de  $45^\circ$ , cuando el cañón y el blanco están en una superficie horizontal.

En esta página, vamos a estudiar el movimiento de un proyectil que se dispara desde una altura  $h$  sobre una superficie horizontal, y a calcular el ángulo de tiro para el cual el alcance es máximo.

Este ejemplo, nos permiten estudiar en detalle la trayectoria parabólica y practicar con funciones trigonométricas seno, coseno y tangente.

## Se dispara un proyectil desde una cierta altura sobre el suelo

Se dispara un proyectil desde una altura  $h$  sobre un plano horizontal con velocidad inicial  $v_0$ , haciendo un ángulo  $\theta$  con la horizontal. Para describir el movimiento establecemos un sistema de referencia como se indica en la figura.



Las componentes de la velocidad del proyectil en función del tiempo son:

$$v_x = v_0 \cdot \cos \theta$$

$$v_y = v_0 \cdot \sin \theta - g \cdot t$$

La posición del proyectil en función del tiempo es

$$x = v_0 \cdot \cos \theta \cdot t$$

$$y = h + v_0 \cdot \sin \theta \cdot t - g \cdot t^2 / 2$$

Estas son las ecuaciones paramétricas de la trayectoria, ya que dado el tiempo  $t$ , se obtiene la posición  $x$  e  $y$  del proyectil.

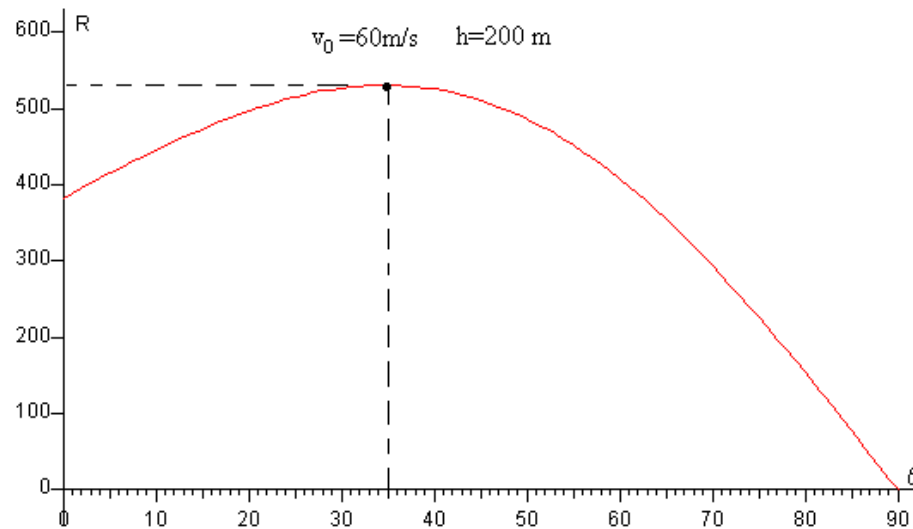
El tiempo de vuelo  $T$  se obtiene poniendo  $y=0$  en la segunda ecuación y despejando el tiempo  $t$ .

$$T = \frac{v_0}{g} \left( \sin \theta + \sqrt{\sin^2 \theta + 2z} \right) \quad z = \frac{gh^2}{v_0^2}$$

El proyectil llega al punto de impacto en el instante  $t=T$ . Sustituyendo  $t$  en la primera ecuación obtenemos el alcance, o distancia horizontal entre el origen y el punto de impacto,  $R$ .

$$R = \frac{v_0^2}{g} \left( \sin \theta + \sqrt{\sin^2 \theta + 2z} \right) \cos \theta \quad z = \frac{gh^2}{v_0^2}$$

En la figura, se representa el alcance  $R$  en función del ángulo de tiro  $\theta$ .



La componente  $v_y$  de la velocidad cuando el cuerpo llega al suelo es

$$v_y = v_0 \sin \theta - gT = -v_0 \sqrt{\sin^2 \theta + 2z}$$

La velocidad final  $v_f$  del proyectil cuando llega al suelo y el ángulo que forma con la horizontal (véase la primera figura) es

$$v_f = \sqrt{v_x^2 + v_y^2} = v_0 \sqrt{1 + 2z}$$

$$\tan \varphi = \frac{v_y}{v_x} = -\frac{\sqrt{\sin^2 \theta + 2z}}{\cos \theta}$$

El módulo de la velocidad final  $v_f$  se puede calcular también, aplicando el principio de conservación de la energía.

$$\frac{1}{2} m v_0^2 + m g h = \frac{1}{2} m v_f^2$$

### Alcance máximo

Derivando  $R$  con respecto del ángulo de tiro  $\theta$  e igualando a cero obtenemos el ángulo de tiro  $\theta_m$  para el cual el alcance es máximo.

$$\left( \cos \theta + \frac{2 \sin \theta \cos \theta}{2 \sqrt{\sin^2 \theta + 2z}} \right) \cos \theta - \left( \sin \theta + \sqrt{\sin^2 \theta + 2z} \right) \sin \theta = 0$$

$$(\cos^2 - \sin^2 \theta) (\sin \theta + \sqrt{\sin^2 \theta + 2z}) = 2z \sin \theta$$

$$\sqrt{\sin^2 \theta + 2z} = \frac{2z \sin \theta}{\cos(2\theta)} - \sin \theta$$

Elevamos al cuadrado y simplificamos

$$(1 - 2\sin^2\theta)^2 = 2z\sin^2\theta - 2\sin^2\theta(1 - 2\sin^2\theta)$$

$$\sin^2\theta = \frac{1}{2+2z} \quad \cos^2\theta = \frac{1+2z}{2+2z}$$

El ángulo  $\theta_m$  para el cual el alcance  $R$  es máximo vale

$$\tan \theta_m = \frac{1}{\sqrt{1+2z}} = \frac{v_0}{\sqrt{v_0^2 + 2gh}}$$

Sustituyendo  $\cos\theta$  y  $\sin\theta$  en función del parámetro  $z$ , en la expresión del alcance  $R$ , se obtiene después de algunas operaciones

$$R_m = \frac{v_0^2}{g} \sqrt{1+2z} = \frac{v_0}{g} \sqrt{v_0^2 + 2gh}$$

Otra forma de expresar el alcance máximo  $R_m$  es

$$R_m = \frac{v_0^2}{g \cdot \tan \theta_m}$$

Teniendo en cuenta la relación trigonométrica

$$\tan 2\theta = \frac{2 \tan \theta}{1 - \tan^2 \theta}$$

llegamos a esta expresión tan simple para el alcance máximo

$$R_m = h \cdot \tan(2\theta_m)$$

El tiempo de vuelo  $T_m$  para el ángulo  $\theta_m$

$$T_m = \frac{v_0}{g} \sqrt{2+2z} = \frac{\sqrt{2(v_0^2 + 2gh)}}{g}$$

### El alcance máximo sin cálculo de derivadas

Una forma alternativa de calcular el ángulo  $\theta_m$ , sin tener que realizar un cálculo de derivadas es el siguiente:

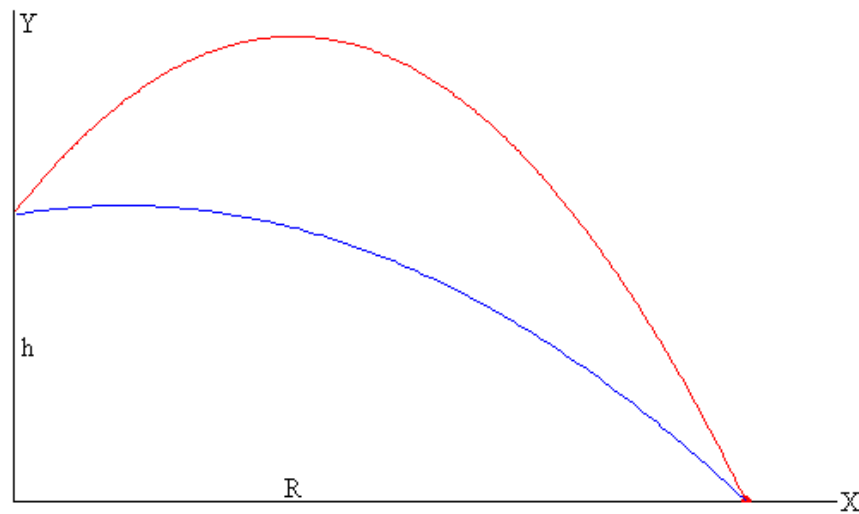
Eliminamos el tiempo  $t$ , en de las ecuaciones paramétricas de la trayectoria, llegamos a la ecuación de la parábola (recuérdese que  $1/\cos^2\theta = 1 + \tan^2\theta$ )

$$y = h + x \tan \theta - \frac{gx^2}{2v_0^2} (1 + \tan^2 \theta)$$

En el punto de impacto con el suelo  $y=0$ , obtenemos la ecuación de segundo grado en  $\tan\theta$

$$\frac{gR^2}{2v_0^2} \tan^2 \theta - R \cdot \tan \theta + \left( \frac{gR^2}{2v_0^2} - h \right) = 0$$

con dos soluciones para  $R < R_m$ , y una solución para  $R = R_m$  y ninguna para  $R > R_m$ , véase la figura.



Esto implica que el discriminante de la ecuación de segundo grado debe ser cero para el ángulo  $\theta_m$  que hace que el alcance sea máximo

$$R_m^2 - 4 \frac{g R_m^2}{2v_0^2} \left( \frac{g R_m^2}{2v_0^2} - h \right) = 0 \quad R_m = \frac{v_0}{g} \sqrt{2gh + v_0^2}$$

El mismo resultado que ya obtuvimos de una forma más laboriosa.

### Velocidad final y velocidad inicial

La velocidad final y el ángulo que forma con el eje X son

$$v_f = v_0 \sqrt{1 + 2z}$$

$$\tan \varphi_m = - \frac{\sqrt{\sin^2 \theta + 2z}}{\cos \theta} = - \sqrt{1 + 2z}$$

La relación entre el ángulo de disparo  $\theta_m$  y el ángulo  $\varphi_m$  que forma el vector velocidad cuando el proyectil llega al suelo es

$$\tan \varphi_m = - \frac{1}{\tan \theta_m} \quad \vartheta_m = \varphi_m + \frac{\pi}{2}$$

El vector velocidad inicial  $\mathbf{v}_0$  y el vector velocidad final  $\mathbf{v}_f$  son perpendiculares,

### Ejemplo:

- La velocidad de disparo  $v_0=60$  m/s,
- La altura inicial del proyectil  $h=200$  m
- El ángulo de tiro  $\theta=30^\circ$ .

El alcance  $R$  es

$$z = \frac{9.8 \cdot 200}{60^2} = 0.54 \quad R = \frac{60^2}{9.8} \left( \sin 30^\circ + \sqrt{\sin^2 30^\circ + 2 \cdot 0.54} \right) \cos 30^\circ = 527.2 \text{ m}$$

El tiempo  $T$  de vuelo del proyectil es

$$T = \frac{60}{9.8} \left( \sin 30^\circ + \sqrt{\sin^2 30^\circ + 2 \cdot 0.54} \right) = 10.1 \text{ s}$$

- El alcance máximo (véase la última figura) se obtiene para el ángulo

$$\tan \vartheta_m = \frac{1}{\sqrt{1 + 2 \cdot 0.54}} \quad \vartheta_m = 34.7^\circ$$

El alcance y el tiempo de vuelo para este ángulo son, respectivamente

$$R_m = \frac{60^2}{9.8} \sqrt{1 + 2 \cdot 0.54} = 530.9 \text{ m}$$

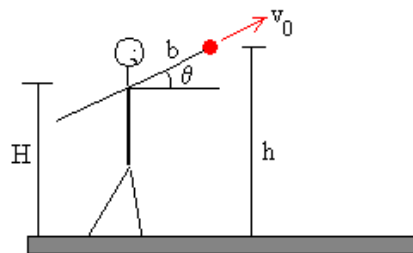
$$T_m = \frac{60}{9.8} \sqrt{2 + 2 \cdot 0.54} = 10.8 \text{ s}$$

- Ángulos de tiro que producen el mismo alcance  $R=450 \text{ m}$ .

Podemos calcular los dos ángulos de tiro que producen el mismo alcance  $R < R_m$ , por ejemplo un alcance de  $R=450 \text{ m}$ . Calculamos las raíces de la ecuación de segundo grado en  $\tan\theta$

$$\frac{9.8 \cdot 450^2}{2 \cdot 60^2} \tan^2 \theta - 450 \cdot \tan \theta + \left( \frac{9.8 \cdot 450^2}{2 \cdot 60^2} - 200 \right) = 0$$

$$\theta_1 = 10.8^\circ, \theta_2 = 55.3^\circ, \text{ Como vemos } \theta_1 < \theta_m < \theta_2$$



Supongamos que un atleta lanza un peso desde una altura  $h$  con una velocidad  $v_0$ , haciendo un ángulo  $\theta$  con la horizontal.

Si el atleta lanza el peso desde una altura de  $h=2.1 \text{ m}$  y quiere que llegue a una distancia  $R_m=22 \text{ m}$ , el ángulo óptimo de lanzamiento  $\theta_m$  vale

$$R_m = h \cdot \tan(2\theta_m) \quad \theta_m = 42.3^\circ$$

El análisis del lanzamiento del peso es más complicado, ya que la altura  $h$  no es independiente del ángulo  $\theta$ , tal como se aprecia en la figura, sino que  $h = H + b \cdot \sin\theta$ , siendo  $H$  la altura del hombro y  $b$  la longitud del brazo. (Véase De Luca 2005)

## Actividades

Se introduce

- La altura  $h$  desde la que se dispara el proyectil, actuando en la barra de desplazamiento titulada **Altura**.
- El ángulo de tiro  $\theta$ , actuando en la barra de desplazamiento titulada **Ángulo**, o bien, introduciendo el valor del ángulo en el control de edición correspondiente.
- La velocidad de disparo se ha fijado en el valor  $v_0=60 \text{ m/s}$

Se pulsa el botón titulado **Empieza**

Observamos la trayectoria del proyectil hasta que llega al suelo. En la parte superior del applet, se proporcionan los datos del proyectil:

- tiempo  $t$ ,
- las componentes de la velocidad  $v_x$  y  $v_y$ ,
- la posición  $x$ , e  $y$

Cuando llega al suelo, podemos anotar el alcance  $x$ , el tiempo de vuelo  $t$  y la velocidad final del proyectil  $v_x$  y  $v_y$ , y comprobar estos resultados con los cálculos realizados manualmente.

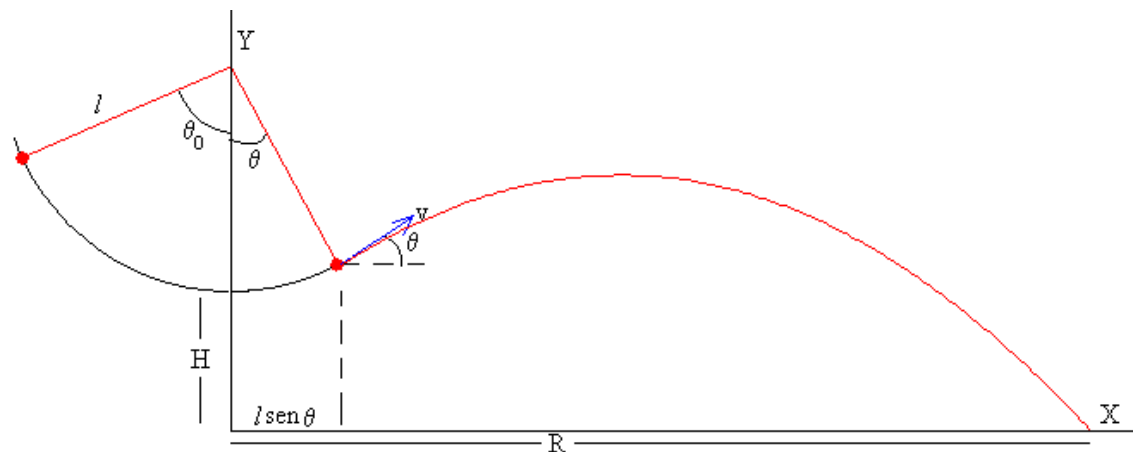
El programa interactivo representa, la trayectoria actual del proyectil y su trayectoria anterior. Fijada la altura  $h$ , vamos cambiando el ángulo de tiro  $\theta$ . Mediante el procedimiento de aproximaciones sucesivas, podemos obtener el ángulo para el cual el alcance es máximo.

CinemaApplet2 aparecerá en un explorador compatible con JDK 1.1.

## Se lanza un proyectil desde un péndulo simple

Consideremos un objeto que denominaremos proyectil de masa  $m$  que cuelga de una cuerda de longitud  $l$ . Cuando se separa de su posición de equilibrio y se suelta comienza a oscilar, tal como estudiaremos en la página dedicada al [péndulo simple](#).

Soltamos el proyectil cuando la cuerda se desvía de la posición de equilibrio un ángulo  $\theta_0$ . Se corta la cuerda cuando el péndulo se desvía de la posición vertical un ángulo  $\theta < |\theta_0|$ . El proyectil describe una trayectoria parabólica si se desprecia el rozamiento con el aire, tal como se aprecia en la figura.



## Principio de conservación de la energía

El proyectil parte de la posición inicial  $\theta_0$ , con velocidad inicial  $v=0$ . Describe un arco de circunferencia y llega a la posición final  $\theta$ , con velocidad  $v$ . Aplicamos el principio de conservación de la energía para calcular la velocidad  $v$ . Si ponemos el nivel cero de energía potencial en la parte más baja de la trayectoria

$$mg(l - l \cos \theta_0) = \frac{1}{2}mv^2 + mg(l - l \cos \theta)$$

$$v = \sqrt{2gl(\cos \theta - \cos \theta_0)}$$

## Ecuaciones del tiro parabólico

Para describir el movimiento del proyectil, situamos los ejes X e Y del modo en el que se señala en la figura; el eje X en el suelo, y el eje Y tiene la dirección del péndulo en la posición de equilibrio  $\theta=0$ .

El proyectil se dispara con una velocidad  $v$ , haciendo un ángulo  $\theta$  con la horizontal, desde una altura  $h=H+l(1-\cos\theta)$ . Siendo  $H+l$  la altura del centro de giro del péndulo.

La posición del proyectil en función del tiempo es

$$x = l \cdot \sin\theta + v \cdot \cos\theta \cdot t$$

$$y = h + v \cdot \sin\theta \cdot t - g \cdot t^2 / 2$$

Siguiendo los mismos pasos que en la [sección anterior](#). Obtenemos el alcance  $R$ , poniendo  $y=0$ , en la segunda ecuación, despejando el tiempo de vuelo  $t$ , y sustituyéndolo en la primera ecuación de la trayectoria.

$$R = \frac{v^2}{g} \left( \sin\theta + \sqrt{\sin^2\theta + 2z} \right) \cos\theta + l \cdot \sin\theta \quad z = \frac{gh}{v^2}$$

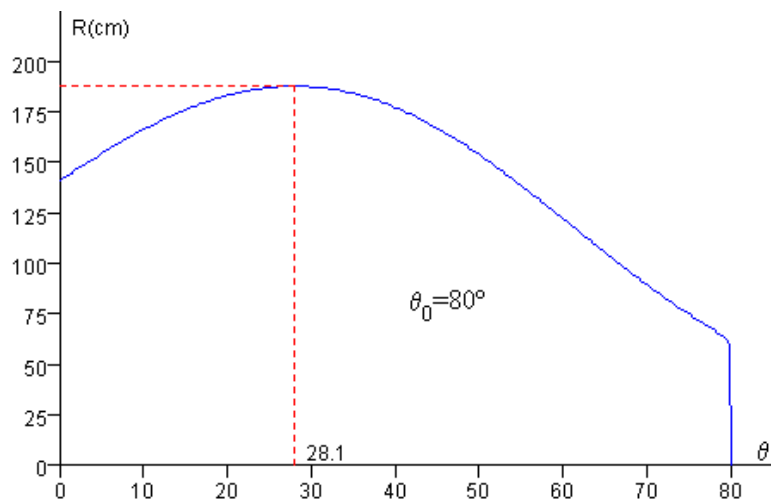
Expresamos el alcance  $R$  en función del ángulo  $\theta$

$$R = 2l(\cos\theta - \cos\theta_0) \cos\theta \left( \sin\theta + \sqrt{\sin^2\theta + \frac{H+l(1-\cos\theta)}{l(\cos\theta - \cos\theta_0)}} \right) + l \cdot \sin\theta$$

Dado el ángulo  $\theta_0$  de partida del objeto, se tratará de calcular el ángulo  $\theta$ , para el cual el alcance  $R$  es máximo.

## Alcance máximo

Dado el ángulo  $\theta_0$  de partida del objeto, calcularemos el ángulo  $\theta_m$ , para el cual el alcance  $R$  es máximo.



En la figura, se representa el alcance  $R$  en función del ángulo  $\theta$ , para  $\theta_0=80^\circ$ . El ángulo  $\theta_m$  para el cual  $R$  es máximo se obtiene derivando  $R$  respecto del ángulo  $\theta$ , e igualando a cero. Es decir, resolviendo la ecuación  $dR/d\theta=0$ .

En el segundo artículo citado en las [referencias](#), el alcance máximo se obtiene calculando las raíces reales de la [ecuación cúbica](#).

$$x^3 + \frac{H+l(1-2\cos\theta_0)}{l} x^2 - \frac{H+l(1-\cos\theta_0)}{l} = 0$$

con  $x=\cos\theta_m$

## Ejemplo:

- Longitud del péndulo  $l=0.6$  m

- Altura del proyectil en la situación de equilibrio,  $H=1.0$  m
- Se desvía el péndulo  $\theta_0=80^\circ$  de la posición de equilibrio
- Se corta la cuerda cuando el péndulo se desvía  $\theta=30^\circ$

La velocidad del proyectil cuando se corta la cuerda es

$$v = \sqrt{2 \cdot 9.8 \cdot 0.6 (\cos 30^\circ - \cos 80^\circ)} = 2.85 \text{ m/s}$$

Ecuaciones del movimiento

$$x = 0.6 \cdot \sin 30 + 2.85 \cdot \cos 30 \cdot t$$

$$y = 1.0 + 0.6 \cdot 0.6 \cdot \cos 30 + 2.85 \cdot \sin 30 \cdot t - 9.8 \cdot t^2 / 2$$

El alcance se calcula poniendo  $y=0$ . Resolvemos la ecuación de segundo grado en  $t$ . La raíz positiva vale  $t=0.64$  s

Calculamos el alcance en la primera ecuación  $x=1.87$  m

También podemos calcular el alcance de forma directa

$$R = 2 \cdot 0.6 (\cos 30 - \cos 80) \cos 30 \left( \sin 30 + \sqrt{\sin^2 30 + \frac{1.0 + 0.6(1 - \cos 30)}{0.6(\cos 30 - \cos 80)}} \right) + 0.6 \cdot \sin 30 = 1.87 \text{ m}$$

Para calcular el ángulo  $\theta_m$  para el cual el alcance es máximo, se resuelve la [ecuación cúbica](#)

$$x^3 + a \cdot x^2 + b \cdot x + c = 0$$

$$\text{con } a=2.32, b=0, c=-2.49$$

Se calcula

$$Q = \frac{a^2 - 3b}{9} = 0.60 \quad R = \frac{2a^3 - 9ab + 27c}{54} = -0.78$$

Como  $R^2 > Q^3$  entonces la ecuación tiene una raíz real

$$A = -\operatorname{sgn}(R) \left[ |R| + \sqrt{R^2 - Q^3} \right]^{1/3} = 1.12$$

$$x_1 = A + \frac{Q}{A} - \frac{a}{3} = 0.882$$

El ángulo  $x_1 = \cos \theta_m$ ,  $\theta_m = 28.1^\circ$

Este ángulo  $\theta_m$  se puede obtener aproximadamente de forma gráfica.

## Actividades

Se introduce

- El ángulo  $\theta_0$  que se desvía el péndulo de la posición de equilibrio, actuando en la barra de desplazamiento titulada **Angulo partida**.
- La longitud del péndulo se ha fijado en  $l=0.6$  m
- La altura del proyectil en la posición de equilibrio  $\theta=0$  se ha fijado en  $H=1.0$  m

Se pulsa el botón titulado **Nuevo**

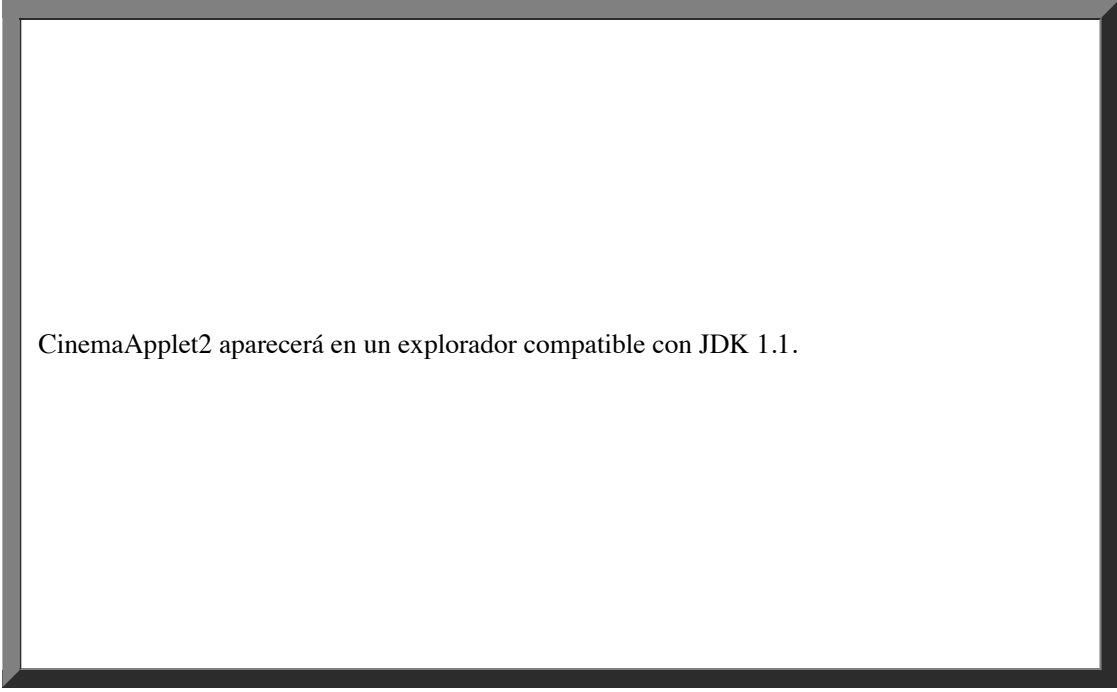
- El ángulo  $\theta$  que forma el péndulo con la vertical cuando se corta la cuerda que sostiene el proyectil, actuando en la barra de desplazamiento titulada **Angulo final**.

Se pulsa el botón titulado **Empieza**



Cuando el proyectil llega al suelo, se guardan los pares de datos, (ángulo  $\theta$ , alcance  $R$ ) en el área de texto situado en la parte izquierda del applet.

Pulsando el botón titulado **Gráfica** se representa los resultados “experimentales” como puntos de color rojo sobre la representación gráfica de la función  $R(\theta)$ . El alcance  $R$  en función del ángulo final  $\theta$ .  
Calcula el ángulo  $\theta_m$  que hace que el alcance  $R$  sea máximo



CinemaApplet2 aparecerá en un explorador compatible con JDK 1.1.

## Referencias

Buckmaster H. A., *Ideal ballistic trajectories revisited*. Am. J. Phys. 53 (7) July 1985, pp. 638-641.

Bittel D. *Maximizing the range of a projectile launched by a simple pendulum*. The Physics Teacher, 43, February 2005, pp. 98-100.

De Luca R. *Shot-put kinematics*. Eur. J. Phys. 26 (2005), pp. 1031-1036