



[20 de Septiembre del 2019]
EV 1 2 Diseño CAD de un robot serial

Mrs. Everardo Estrella
Ingeneria en Mecatronica
Universidad Politecnica
Descripcion de un Robots serial para un ingeniero
Cinematica de Robots

EV 1 2 Diseño CAD de un robot serial



NOMBRE DEL ALUMNO:

Everardo Estrella Rojo

CARRERA:

Ing. Mecatrónica

MATERIA:

Cinemática de robots

GRADO Y GRUPO:

7°-B

CUATRIMESTRE:

Septiembre - Diciembre

NOMBRE DEL DOCENTE:

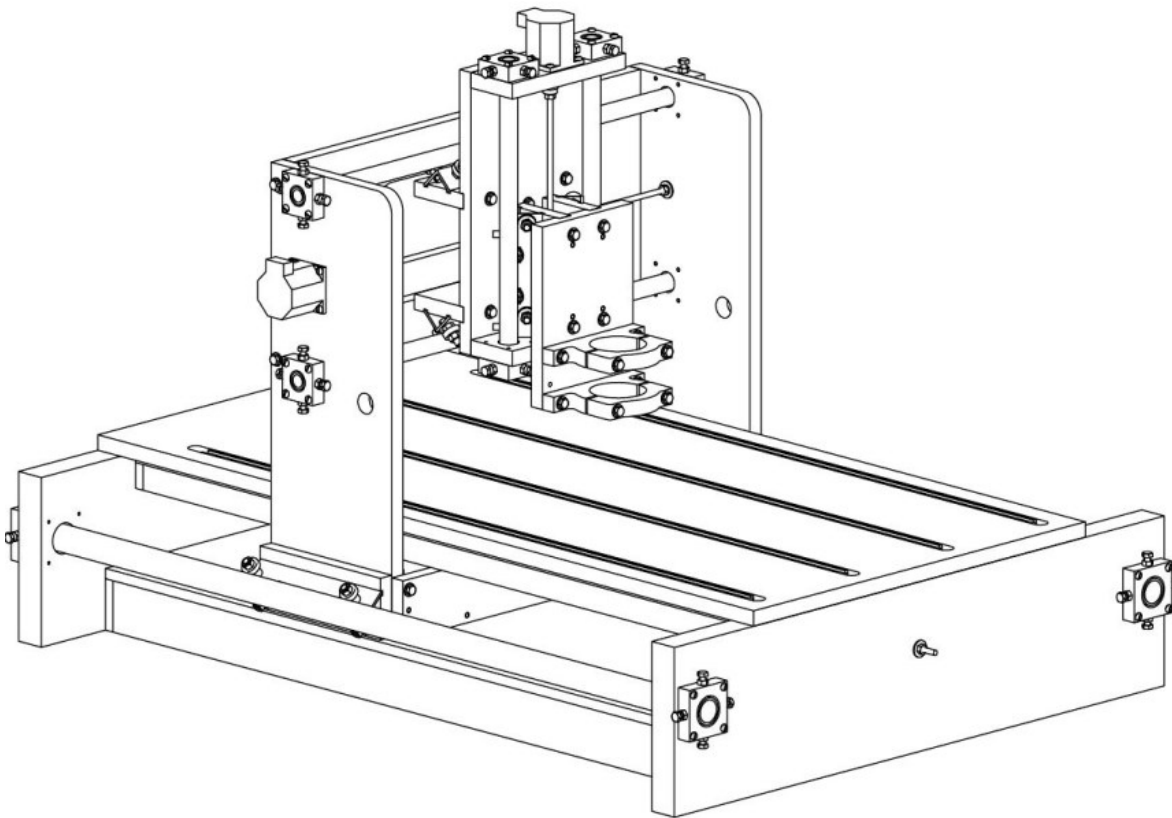
Carlos Enrique Moran Garabito

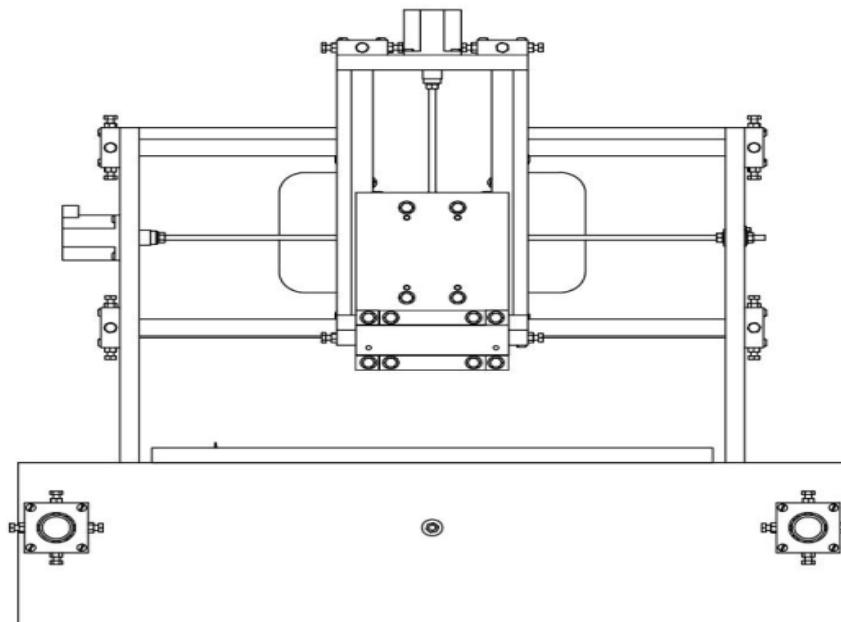
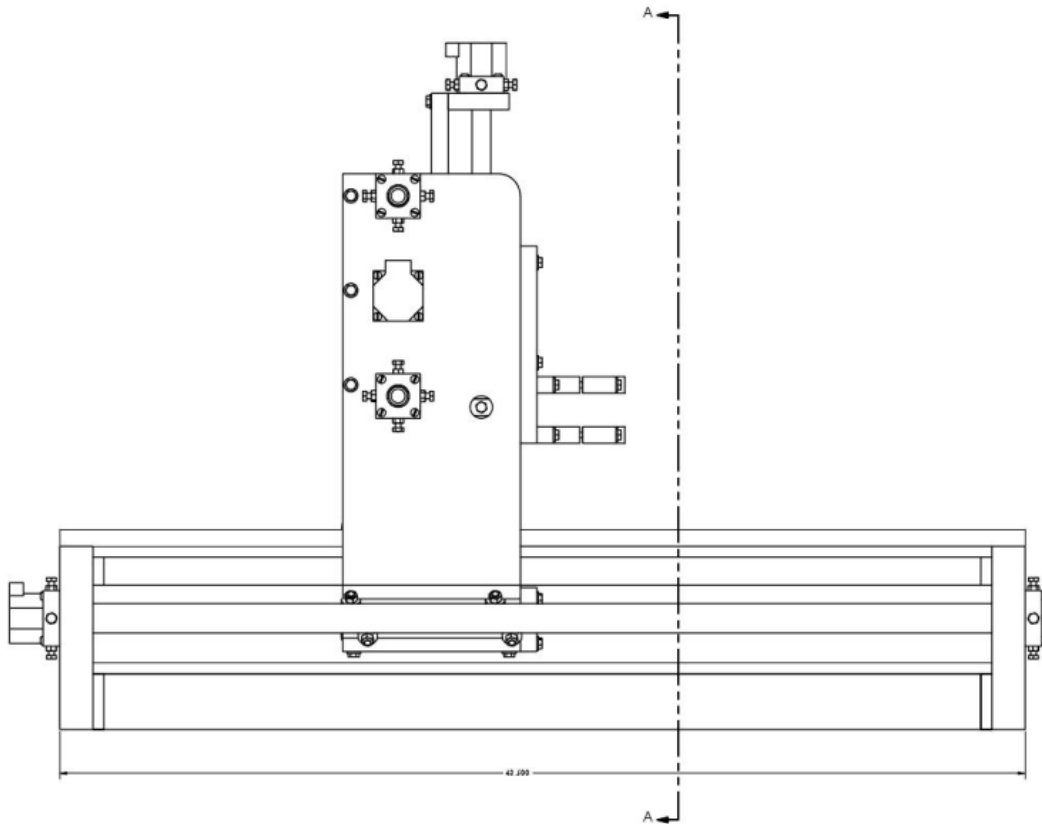
Practica 2

20 de septiembre del 2019

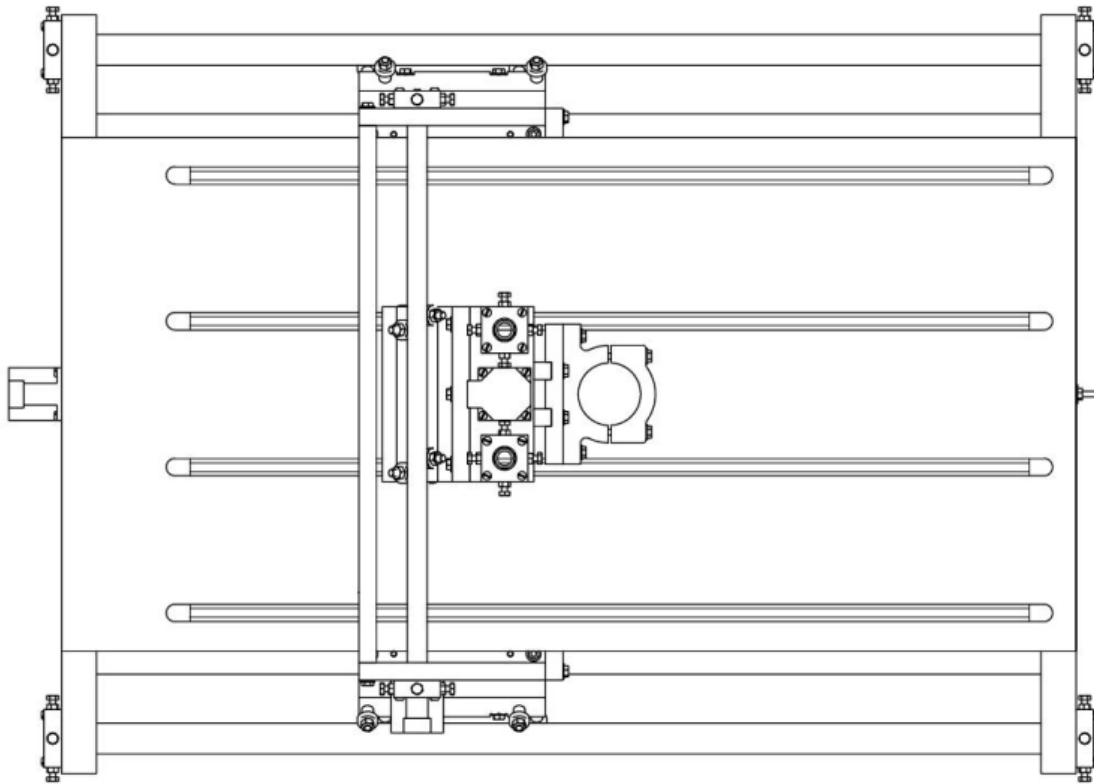
En esta segunda práctica se mostrarán los planos o el diseño de un robot serial que en nuestro caso estaremos hablando de un robot tipo CNC el cual tendrá unas dimensiones de trabajo de: 60 cm plano (X) 60 cm en plano (Y) y 45 cm en el plano (Z).

A continuación, se muestran los planos del robot serial tipo CNC visualizado en sus diferentes perfiles:

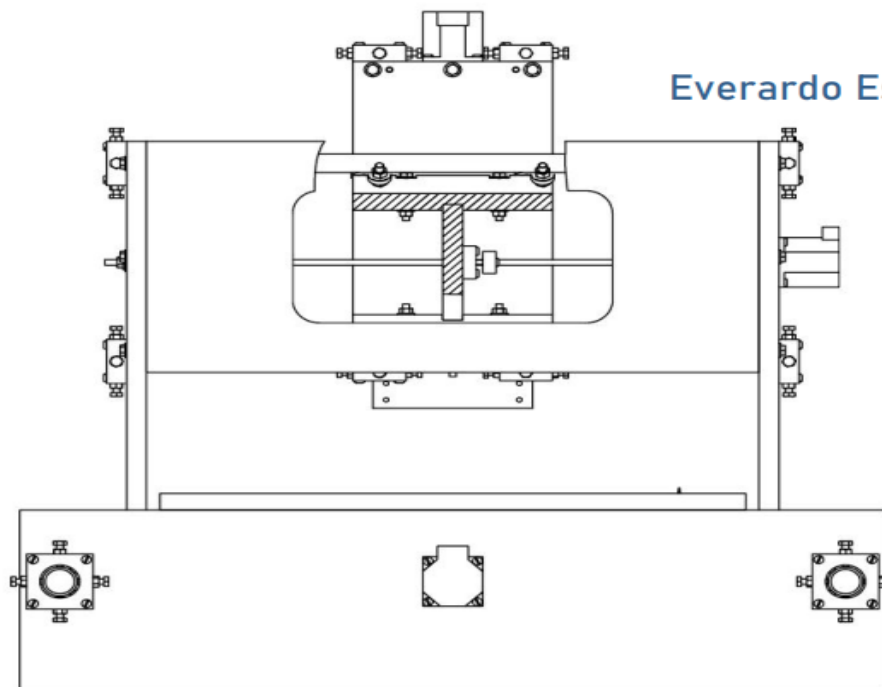




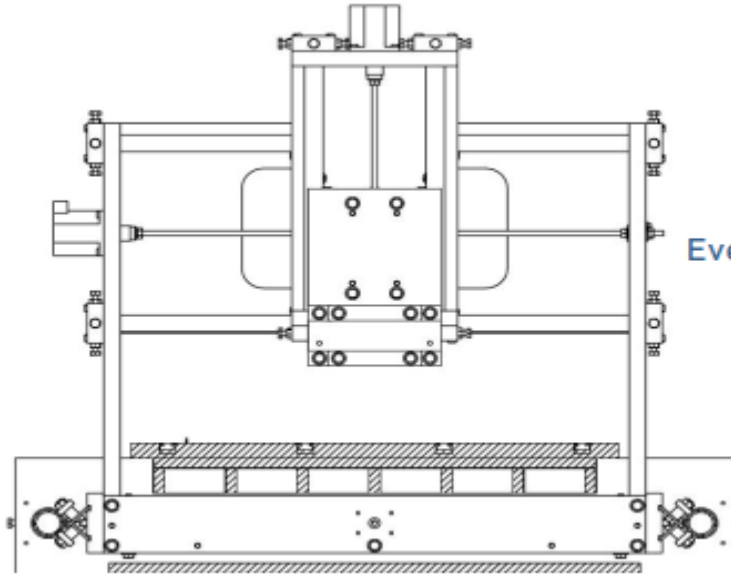
Everardo Estrella Rojo



Everardo Estrella Rojo



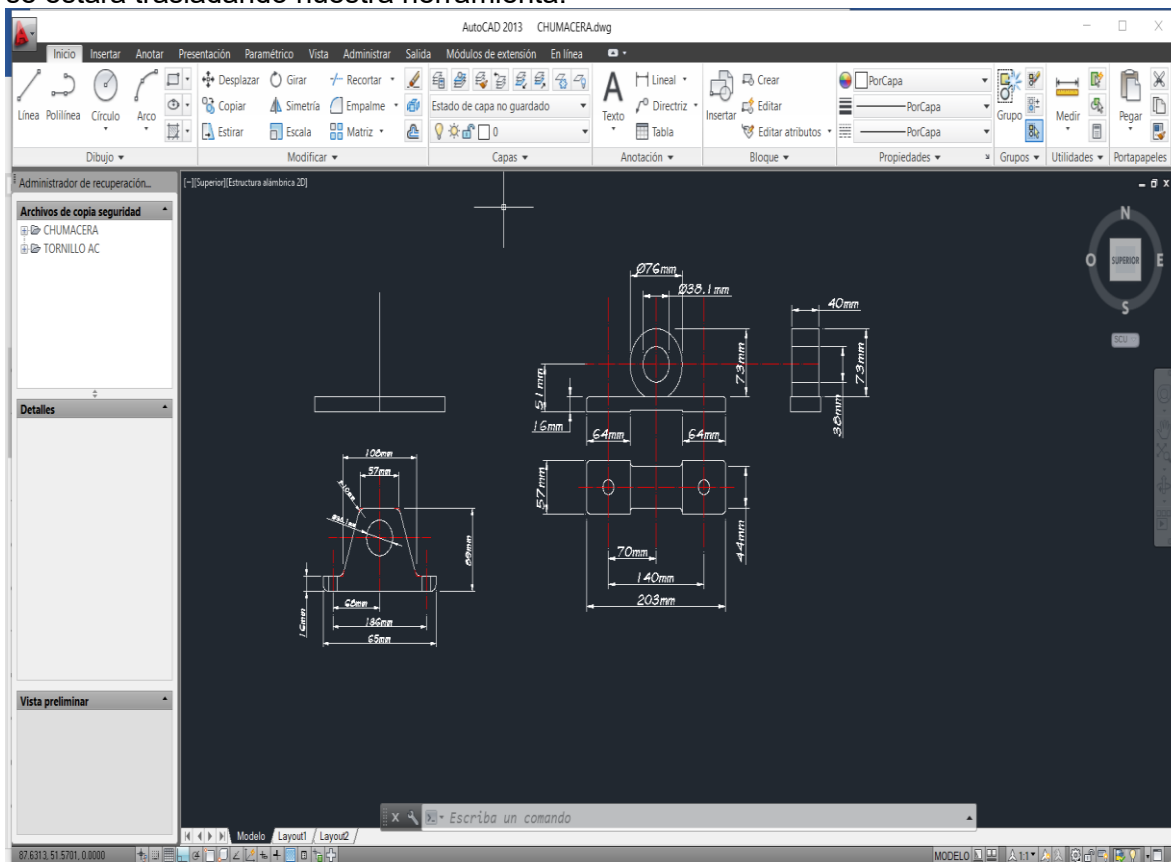
Everardo Estrella Rojo

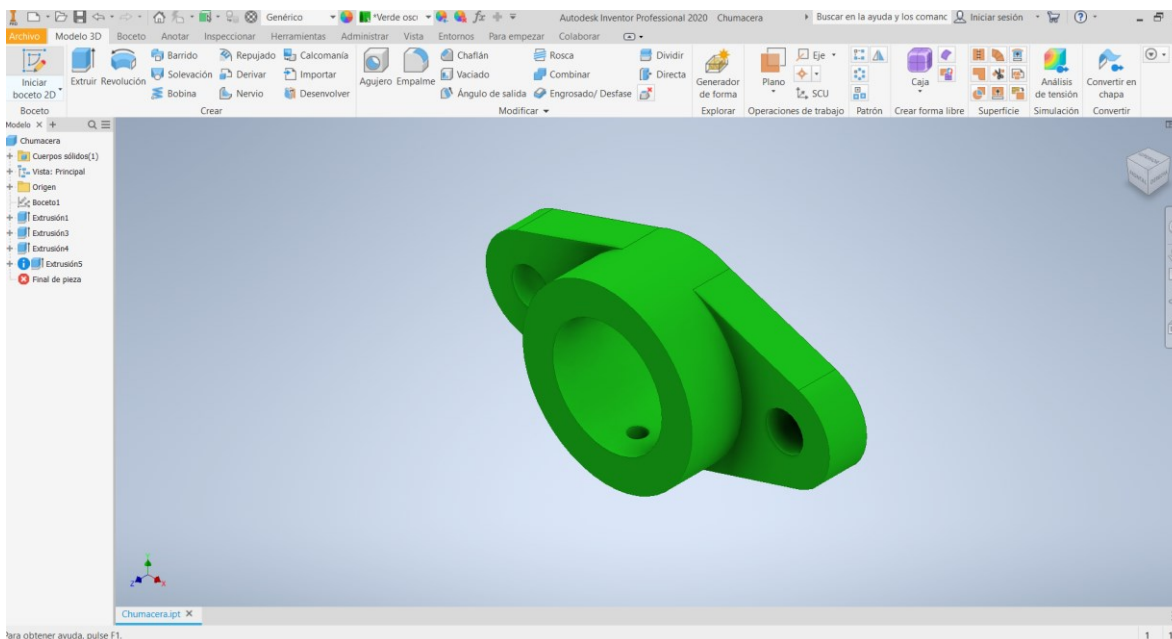
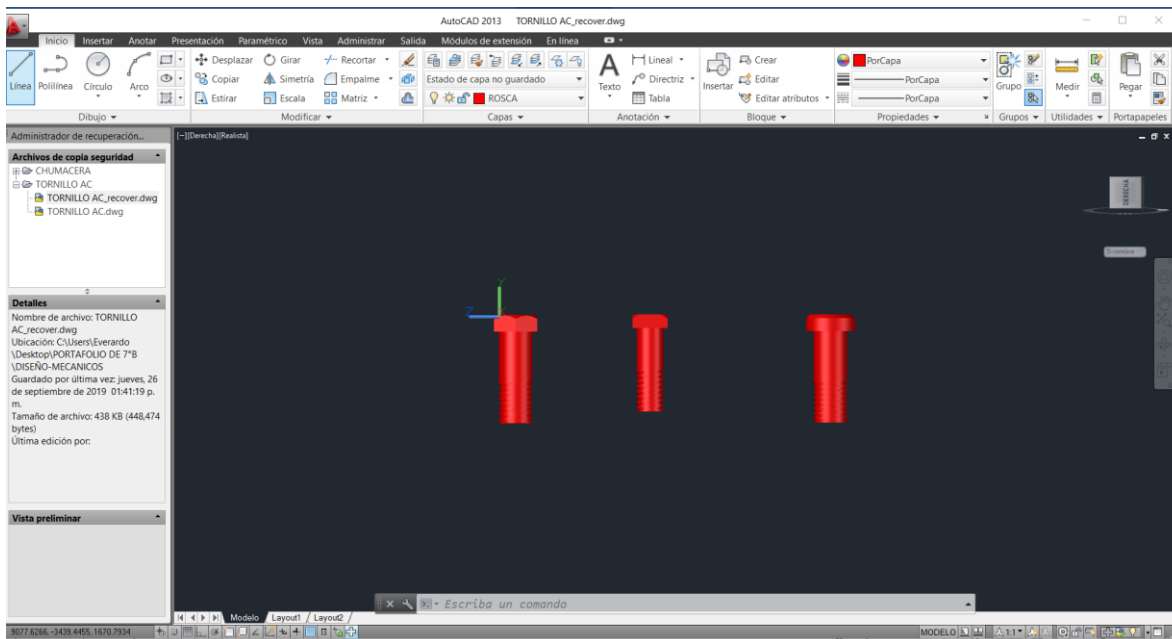


Everardo Estrella Rojo

A continuación, se muestran los Trabajados en Autocad e Inventor

Se adjuntará los planos en un software llamado Autocad y otro software llamado inventor la pieza a ingresar será una chumacera. Qué es pieza clave para el agarre de Los ejes donde se estará trasladando nuestra herramienta.





Everardo Estrella Rojo.

es lo Bonito de lo Bonito

Everardo Estrella