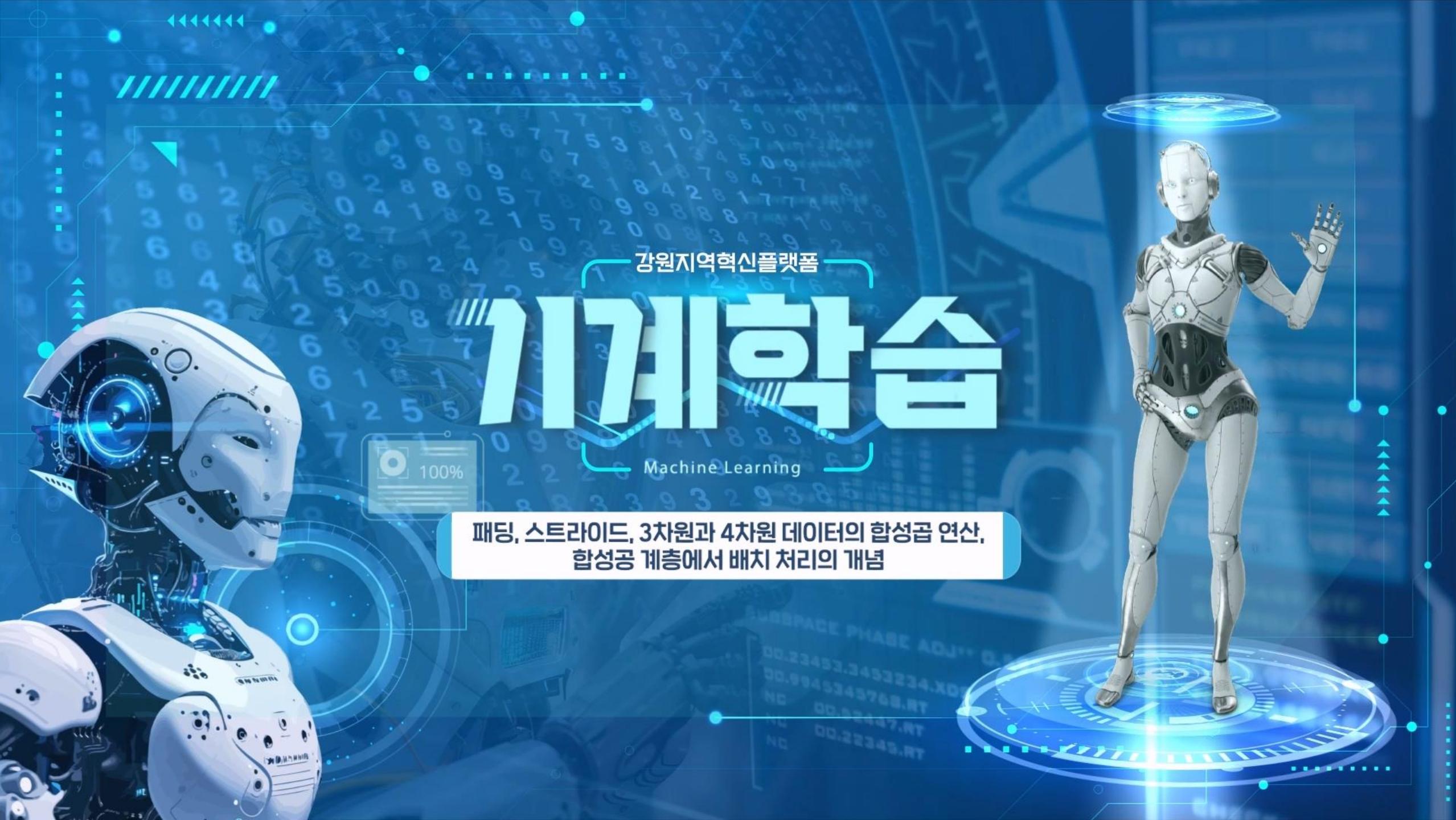


강원지역혁실플랫폼

기계학습

Machine Learning

패딩, 스트라이드, 3차원과 4차원 데이터의 합성곱 연산,
합성곱 계층에서 배치 처리의 개념



▼ 학습목표

- 파딩, 스트라이드, 3차원 데이터의 합성곱 연산,
합성곱 계층에서 배치 처리의 개념을 이해할 수 있습니다.





01 | 실습

❖ (권장) 아래와 같은 경로에 실행 소스가 존재하면 환경 구축 완료

- ◆ 구글 드라이브 “PyWork > ML” 폴더로 이동함
 - 아래의 [ch13] 폴더를 클릭하면 됨

내 드라이브 > PyWork > ML

유형 ▾ 사람 ▾ 수정 날짜 ▾

이름	↑
ch09	
ch10	
ch11	
ch12	
ch13	
ch14	
HelloWorld	



01 | 실습

◆ “ML > ch13 >” 폴더를 클릭함

› 아래의 [ch13_02_패딩, 스트라이드, 3차원과 4차원 데이터의 합성곱 연산.ipynb] 스크립트를 클릭함

... > ML > ch13 ▾

유형 ▾ 사람 ▾ 수정 날짜 ▾

이름 ↑

- ch13_01_합성곱 연산.ipynb
- ch13_02_패딩,스트라이드,3차원과 4차원 데이터의 합성곱 연산.ipynb
- ch13_03_풀링계층,im2col,col2im.ipynb



02 | 합성곱 계층: 패딩 (Padding)



패딩

❖ 합성곱 연산을 수행하기 전에 입력 데이터 주변을 특정 값(예컨대 0)으로 채우기도 함

◆ 이를 패딩(Padding)이라 함

› 합성곱 연산에서 자주 이용하는 기법임

padding=1

0	0	0	0	0	0	0
0	1	2	3	0	0	0
0	0	1	2	3	0	0
0	3	0	1	2	0	0
0	2	3	0	1	0	0
0	0	0	0	0	0	0

(4, 4)
입력 데이터 (패딩:1)

*

2	0	1
0	1	2
1	0	2

(3, 3)
필터



7	12	10	2
4	15	16	10
10	6	15	6
8	10	4	3

(4, 4)
출력 데이터

$$6 - 3 + 1 = 4$$



02 | 합성곱 계층: 패딩 (Padding)

▲ 아래 그림은 (4, 4) 크기의 입력 데이터에 폭이 1인 패딩을 적용한 모습임

- ◆ 폭 1짜리 패딩이라 하면 입력 데이터 사방 1픽셀을 특정 값으로 채우는 것임
 - 여기서는 0으로 채웠음

padding=1

0	0	0	0	0	0
0	1	2	3	0	0
0	0	1	2	3	0
0	3	0	1	2	0
0	2	3	0	1	0
0	0	0	0	0	0

(4, 4)
입력 데이터 (패딩:1)



02 | 합성곱 계층: 패딩 (Padding)

아래 그림에서 처음에 크기가 **(4, 4)**인 **입력 데이터**에 **폭 1짜리 패딩이 추가됨**

◆ **입력 데이터의 크기가 (4, 4)에서 (6, 6)이 됨**

1	2	3	0
0	1	2	3
3	0	1	2
2	3	0	1



0	0	0	0	0	0
0	1	2	3	0	0
0	0	1	2	3	0
0	3	0	1	2	0
0	2	3	0	1	0
0	0	0	0	0	0

(4,4)
입력 데이터

(6,6)
입력 데이터 (패딩:1)



02 | 합성곱 계층: 패딩 (Padding)

아래 그림에서 (6, 6) 입력에 (3, 3) 크기의 필터를 걸면 (4, 4) 크기의 출력 데이터가 생성됨

◆ 패딩은 1, 2, 3 등 원하는 정수로 설정할 수 있음

› 패딩을 2로 설정하면 입력 데이터는 (8, 8)이 되고, 패딩을 3로 설정하면 입력 데이터는 (10, 10)이 됨

padding=1

0	0	0	0	0	0	0
0	1	2	3	0	0	0
0	0	1	2	3	0	0
0	3	0	1	2	0	0
0	2	3	0	1	0	0
0	0	0	0	0	0	0

(6, 6)
입력 데이터 (패딩:1)

2	0	1
0	1	2
1	0	2

(3, 3)
필터

$$6 - 3 + 1 = 4$$

7	12	10	2
4	15	16	10
10	6	15	6
8	10	4	3

(4, 4)
출력 데이터



02 | 합성곱 계층: 패딩 (Padding)

❖ 패딩은 주로 출력 크기를 조정할 목적으로 사용함

- ◆ 예를 들어 (4, 4) 입력 데이터에 (3, 3) 필터를 적용하면 출력은 (2, 2)가 되어, 입력보다 2만큼 줄어듦
- ◆ 합성곱 연산을 거칠 때마다 크기가 작아지면 어느 시점에서는 출력 크기가 1이 되어, 더 이상은 합성곱 연산을 적용할 수 없게 됨
 - > 이러한 상태를 막기 위해 패딩을 사용함



02 | 합성곱 계층: 패딩 (Padding)

아래와 같이 패딩의 폭을 1로 설정하니 (4, 4) 입력에 대한 출력이 같은 크기인 (4, 4)로 유지된 것을 알 수 있음

한 마디로 입력 데이터의 공간적 크기를 고정한 채로 다음 계층에 전달할 수 있음

padding=1

0	0	0	0	0	0	0
0	1	2	3	0	0	0
0	0	1	2	3	0	0
0	3	0	1	2	0	0
0	2	3	0	1	0	0
0	0	0	0	0	0	0

(6, 6)
입력 데이터 (패딩:1)

2	0	1
0	1	2
1	0	2

(3, 3)
필터

$$6 - 3 + 1 = 4$$

7	12	10	2
4	15	16	10
10	6	15	6
8	10	4	3

(4, 4)
출력 데이터



02 | 합성곱 계층: 패딩 (Padding)

- ❖ 다음은 아래 그림과 같이 처음에 크기가 $(4, 4)$ 인 입력 데이터에
폭 1짜리 패딩이 추가되어 합성곱 연산을 수행하는 파이썬 코드로 구현해 보자.
 - ◆ 아래의 그림에서 윈도우는 파란색 3×3 부분임
 - > 여기서 윈도우는 한 칸씩 이동함

padding=1

0	0	0	0	0	0	0
0	1	2	3	0	0	0
0	0	1	2	3	0	0
0	3	0	1	2	0	0
0	2	3	0	1	0	0
0	0	0	0	0	0	0

$(6, 6)$
입력 데이터 (패딩:1)

*

2	0	1
0	1	2
1	0	2

$(3, 3)$
필터



7	12	10	2
4	15	16	10
10	6	15	6
8	10	4	3

$(4, 4)$
출력 데이터

$$6 - 3 + 1 = 4$$



02 | 합성곱 계층: 패딩 (Padding)

❖ 다음은 앞의 합성곱 연산을 구현한 파이썬 코드이다.

- ❖ 실행결과 아래와 같이 입력 데이터에 폭 1짜리 패딩이 적용된 합성곱 연산의 출력 데이터의 형상이 (4, 4)인 것을 볼 수 있음

```
# 원본 입력 행렬 (4x4)
input_matrix = np.array([
    [1, 2, 3, 0],
    [0, 1, 2, 3],
    [3, 0, 1, 2],
    [2, 3, 0, 1] ])

# 패딩 적용 (6x6)
padded_input = np.pad(input_matrix, pad_width=1, mode='constant', constant_values=0)
print(padded_input.shape)
print(padded_input)

# 커널 (3x3)
kernel = np.array([
    [2, 0, 1],
    [0, 1, 2],
    [1, 0, 2] ])

# 출력 행렬 초기화 (4x4)
output_matrix = np.zeros((4, 4))

# 합성곱 연산 수행
for i in range(4): # 출력 행렬의 행 크기
    for j in range(4): # 출력 행렬의 열 크기
        sub_matrix = padded_input[i:i+3, j:j+3]
        output_matrix[i, j] = np.sum(sub_matrix * kernel)

print(output_matrix)
```

```
(6, 6)
[[0 0 0 0 0 0]
 [0 1 2 3 0 0]
 [0 0 1 2 3 0]
 [0 3 0 1 2 0]
 [0 2 3 0 1 0]
 [0 0 0 0 0 0]]
 [[ 7. 12. 10.  2.]
 [ 4. 15. 16. 10.]
 [10.  6. 15.  6.]
 [ 8. 10.  4.  3.]])
```



02 | 합성곱 계층: 스트라이드 (Stride)

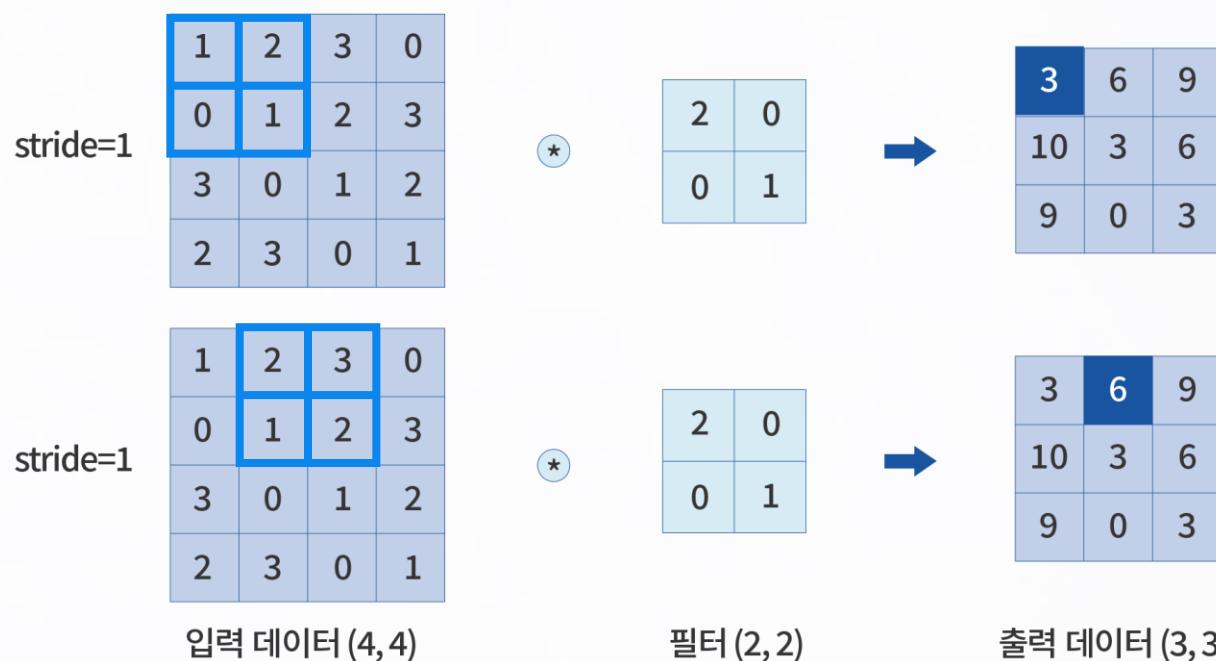


스트라이드

❖ 필터를 적용하는 위치의 간격을 스트라이드(stride)라고 함

◆ 예를 들어 스트라이드를 1로 하면 필터를 적용하는 윈도우가 한 칸씩 이동함

› 아래 그림에서 크기가 (4, 4)인 입력 데이터에 스트라이드를 1로 설정한 필터를 적용하면 출력은 (3, 3)으로 크기는 작아짐

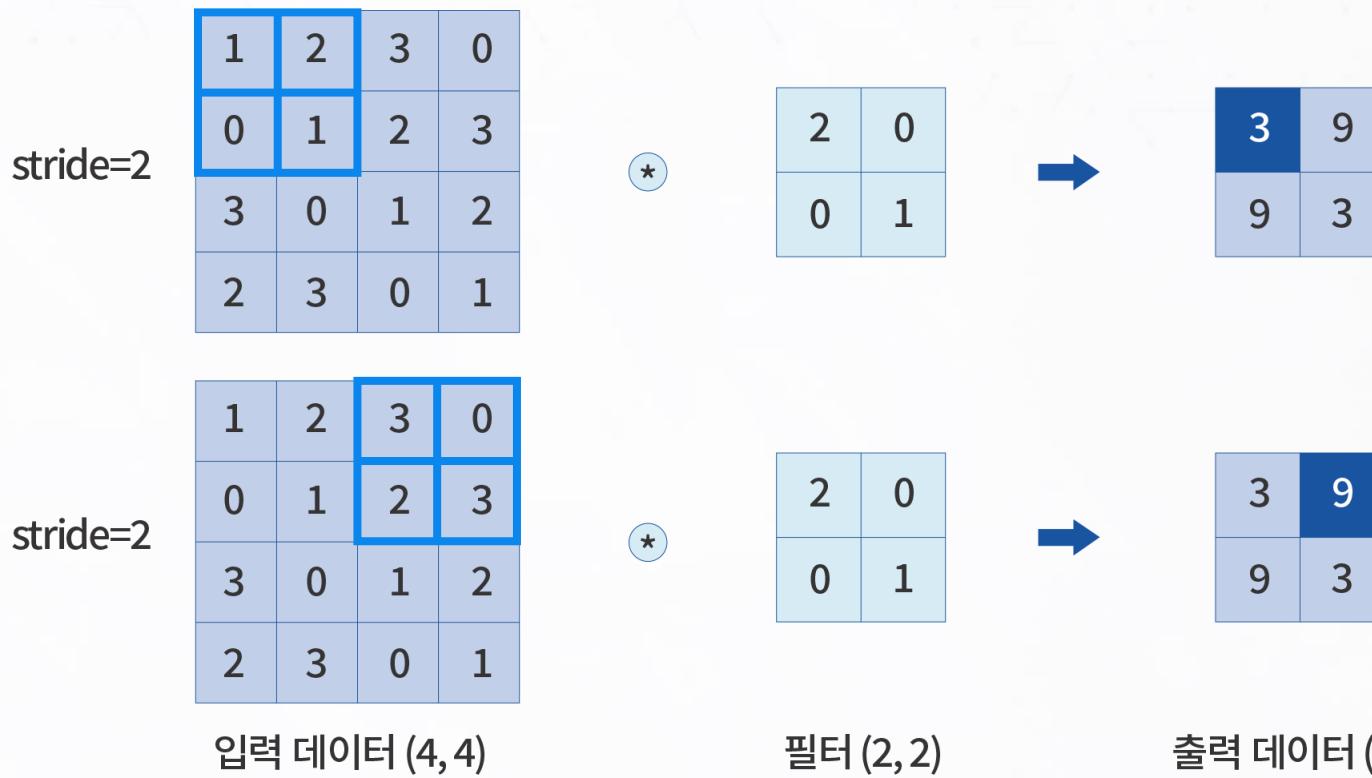




02 | 합성곱 계층: 스트라이드 (Stride)

❖ 예를 들어 스트라이드를 2로 하면 필터를 적용하는 윈도우가 두 칸씩 이동함

- ◆ 아래 그림에서 크기가 (4, 4)인 입력 데이터에 스트라이드를 2로 설정한 필터를 적용하면 출력은 (2, 2)로 크기는 작아짐





02 | 합성곱 계층: 스트라이드 (Stride)

▲ 정리해 보면 스트라이드를 키우면 출력 크기는 작아지고, 패딩을 크게 하면 출력 크기가 커짐

◆ 이러한 관계를 수식화하면 다음과 같음

- › 입력 크기를 (H, W), 필터 크기를 (FH, FW), 출력 크기를 (OH, OW)
- › 패딩을 P , 스트라이드를 S 라고 함
- › 출력 크기는 다음 식으로 계산함

$$OH = \frac{H + 2P - FH}{S} + 1$$

$$OW = \frac{W + 2P - FW}{S} + 1$$

OH : 출력 높이 크기

H : 입력 높이 크기

P : 패딩

FH : 필터 높이 크기

S : 스트라이드

OW : 출력 너비 크기

W : 입력 너비 크기

FW : 필터 너비 크기

H : height

P : padding

F : filter

O : output

W : width

S : stride

OH : output height



02 | 합성곱 계층: 스트라이드 (Stride)

△ 다음은 입력 크기를 (4, 4), 필터 크기를 (3, 3), 패딩 1, 스트라이드 1로 하는 출력 크기 (OH, OW)를 계산하는 예제임

$$OH = \frac{H + 2P - FH}{S} + 1$$

$$OW = \frac{W + 2P - FW}{S} + 1$$

$$OH = \frac{4 + 2 * 1 - 3}{1} + 1 \\ = 3 + 1 = 4$$

$$OW = \frac{4 + 2 * 1 - 3}{1} + 1 \\ = 3 + 1 = 4$$

padding=1
stride=1

0	0	0	0	0	0	0
0	1	2	3	0	0	0
0	0	1	2	3	0	0
0	3	0	1	2	0	0
0	2	3	0	1	0	0
0	0	0	0	0	0	0

(6, 6)
입력 데이터

*

2	0	1
0	1	2
1	0	2

(3, 3)
필터



7	12	10	2
4	15	16	10
10	6	15	6
8	10	4	3

(4, 4)
출력 데이터



02 | 합성곱 계층: 스트라이드 (Stride)

△ 다음은 입력 크기를 (7, 7), 필터 크기를 (3, 3), 패딩 0, 스트라이드 2로 하는 출력 크기 (OH, OW)를 계산하는 예제임

$$OH = \frac{H + 2P - FH}{S} + 1$$

$$OW = \frac{W + 2P - FW}{S} + 1$$

$$OH = \frac{7 + 2 * 0 - 3}{2} + 1 = 2 + 1 = 3$$

$$OW = \frac{7 + 2 * 0 - 3}{2} + 1 = 2 + 1 = 3$$

$$(OH, OW) = (3, 3)$$



02 | 합성곱 계층: 스트라이드 (Stride)

△ 다음은 입력 크기를 (28, 31), 필터 크기를 (5, 5), 패딩 2, 스트라이드 3으로 하는
출력 크기 (OH, OW)를 계산하는 예제임

$$OH = \frac{H + 2P - FH}{S} + 1$$

$$OW = \frac{W + 2P - FW}{S} + 1$$

$$OH = \frac{28 + 2 * 2 - 5}{3} + 1 = 9 + 1 = 10$$

$$OW = \frac{31 + 2 * 2 - 5}{3} + 1 = 10 + 1 = 11$$

$$(OH, OW) = (10, 11)$$



02 | 합성곱 계층: 스트라이드 (Stride)

❖ 출력 크기 (OH , OW)가 정수로 나눠 떨어지는 값이어야 한다는 점에 주의해야 함

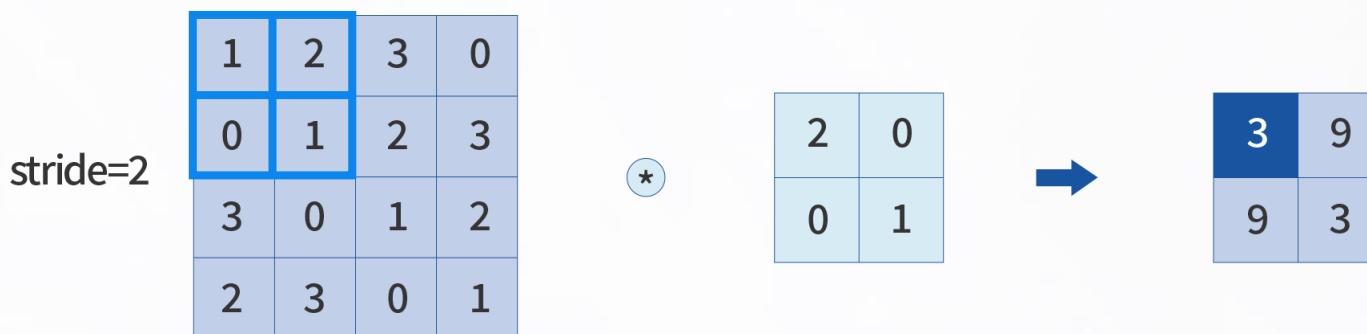
- ◆ 참고로, 출력 크기가 정수로 딱 나눠 떨어지지 않을 때는 가장 가까운 정수로 반올림하는 등의 처리가 필요함
 - 특별히 에러를 내지 않고 진행하도록 구현하는 경우도 있음



02 | 합성곱 계층: 스트라이드 (Stride)

❖ 다음은 아래 그림의 합성곱 연산을 파이썬 코드로 구현해 보자.

- ◆ 아래의 그림과 같이 윈도우는 파란색 2×2 부분임
 - > 스트라이드를 2로 하면 필터를 적용하는 윈도우가 두 칸씩 이동함
 - > 아래 그림에서 크기가 (4, 4)인 입력 데이터에 스트라이드를 2로 설정한 필터를 적용하면 출력은 (2, 2)으로 크기는 작아짐





02 | 합성곱 계층: 스트라이드 (Stride)

❖ 다음은 앞의 합성곱 연산을 구현한 파이썬 코드이다.

- ❖ 실행결과 스트라이드를 2로 설정한 경우 합성곱 연산을 수행한 결과
출력 데이터의 형상이 (2, 2)로 크기가 작아진 것을 볼 수 있음

```
# 입력 행렬 (4x4)
input_matrix = np.array([
    [1, 2, 3, 0],
    [0, 1, 2, 3],
    [3, 0, 1, 2],
    [2, 3, 0, 1]])

# 커널 (2x2)
kernel = np.array([
    [2, 0],
    [0, 1]])

# 스트라이드 값
stride = 2

# 출력 행렬 초기화 (2x2)
output_matrix = np.zeros((2, 2))

# 합성곱 연산 수행
for i in range(2): # 출력 행렬의 행 크기
    for j in range(2): # 출력 행렬의 열 크기
        sub_matrix = input_matrix[i*stride:i*stride+2, j*stride:j*stride+2]
        output_matrix[i, j] = np.sum(sub_matrix * kernel)

print(output_matrix)
```

```
[[ 3.  9.]
 [ 9.  3.]]
```



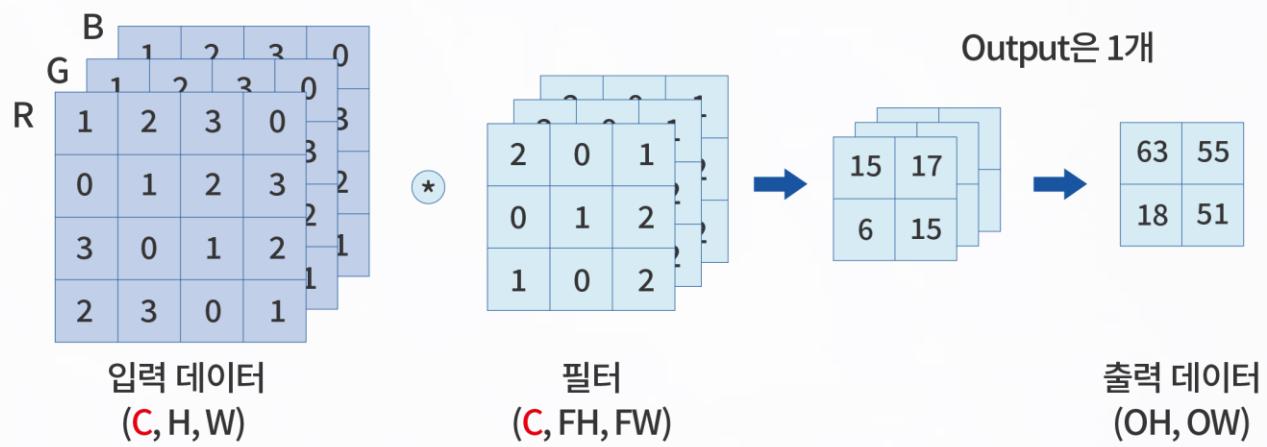
03 | 3차원 데이터의 합성곱 연산



3차원 데이터의 합성곱 연산

▲ 앞에서 2차원 형상을 다루는 합성곱 연산을 살펴보았음

- ◆ 이미지는 아래 그림과 같이 세로(height) · 가로(width)에 더해서 채널(channel)까지 고려한 3차원 데이터임



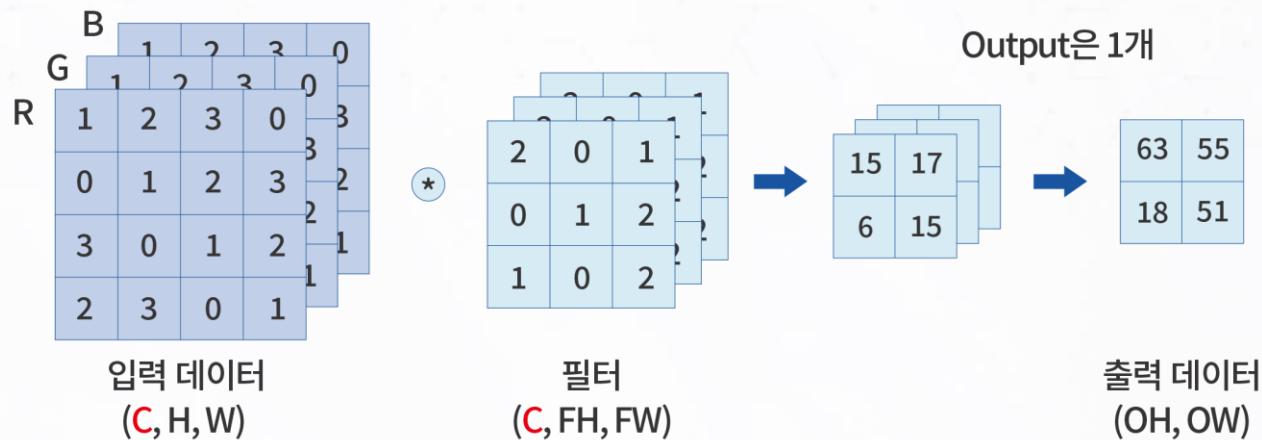
3차원 데이터 합성곱 연산의 예



03 | 3차원 데이터의 합성곱 연산

❖ 다음은 3차원 데이터의 합성곱 연산 예임

◆ 2차원 데이터의 합성곱 일 때와 비교하면, 길이 방향(채널 방향)으로 특징 맵이 늘어났음



3차원 데이터 합성곱 연산의 예



03 | 3차원 데이터의 합성곱 연산

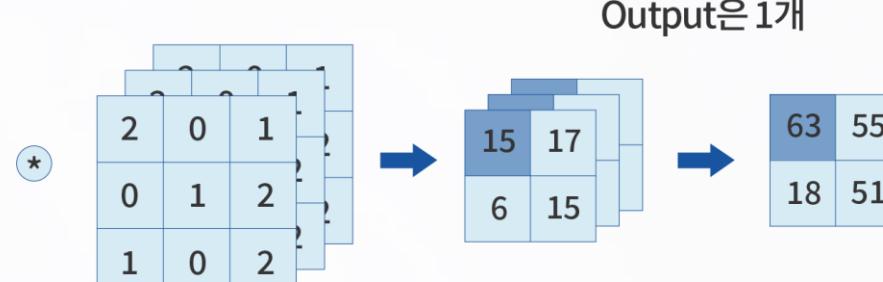
아래의 그림은 계산 순서를 나타냄

- ◆ 채널 쪽으로 특징 맵이 여러 개 있다면 입력 데이터와 필터의 합성곱 연산을 채널마다 수행함
 - > 그 결과를 더해서 하나의 출력을 얻음

channel = (R, G, B)

B	1	2	3	0	0
G	1	2	3	0	0
R	1	2	3	0	0
0	1	2	3	2	2
3	0	1	2	1	1
2	3	0	1	1	1

입력 데이터
(C, H, W)



필터
(C, FH, FW)

출력 데이터
(OH, OW)

3차원 데이터 합성곱 연산의 예



03 | 3차원 데이터의 합성곱 연산

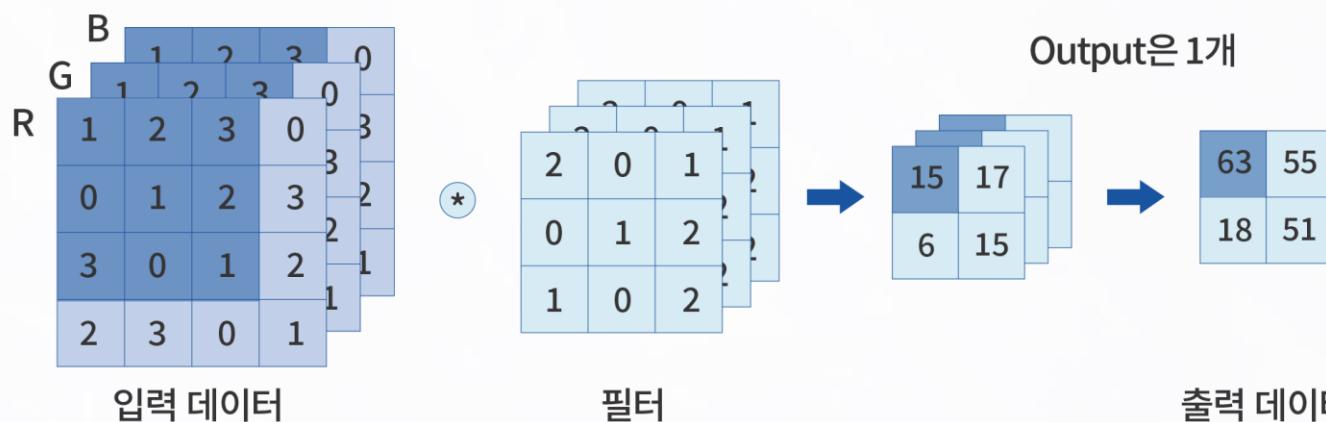
❖ 다음은 3차원 데이터의 합성곱 연산 예임

◆ 아래 그림은 첫 번째 채널 출력 데이터 계산 결과임

› 출력 데이터의 값은 첫 번째, 두 번째와 세 번째 계산 결과를 더함

$$1 * 2 + 2 * 0 + 3 * 1 + 0 * 0 + 1 * 1 + 2 * 2 + 3 * 1 + 0 * 0 + 1 * 2 = 15$$

channel=(R, G, B)



3차원 데이터 합성곱 연산의 예



03 | 3차원 데이터의 합성곱 연산

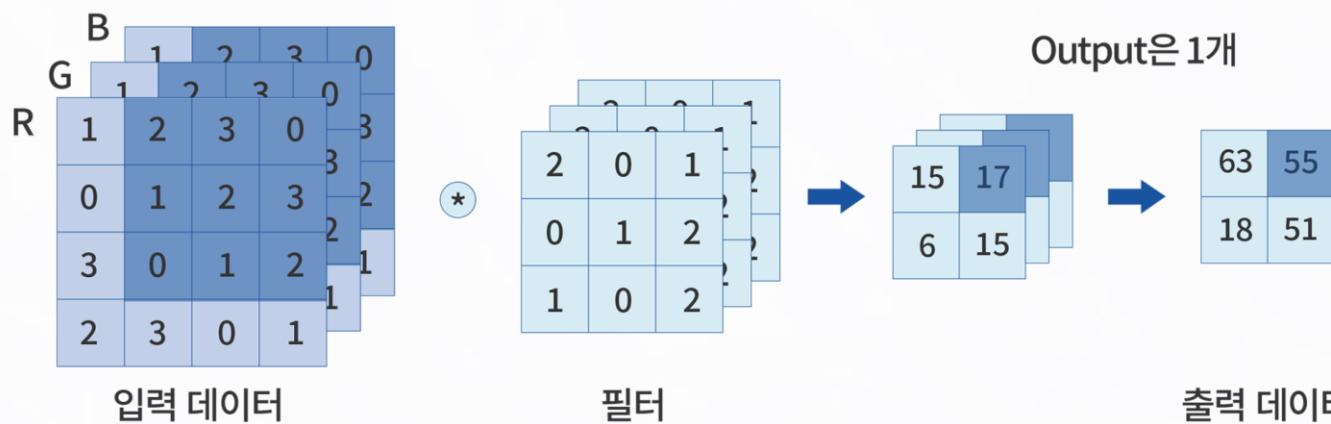
❖ 다음은 3차원 데이터의 합성곱 연산 예임

◆ 아래 그림은 첫 번째 채널 출력 데이터 계산 결과임

› 출력 데이터의 값은 첫 번째, 두 번째와 세 번째 계산 결과를 더함

$$2 * 2 + 3 * 0 + 0 * 1 + 1 * 0 + 2 * 1 + 3 * 2 + 0 * 1 + 1 * 0 + 2 * 2 = 17$$

channel=(R, G, B)



3차원 데이터 합성곱 연산의 예



03 | 3차원 데이터의 합성곱 연산

❖ 다음은 3차원 데이터의 합성곱 연산 예임

◆ 아래 그림은 첫 번째 채널 출력 데이터 계산 결과임

› 출력 데이터의 값은 첫 번째, 두 번째와 세 번째 계산 결과를 더함

$$0 * 2 + 1 * 0 + 2 * 1 + 3 * 0 + 0 * 1 + 1 * 2 + 2 * 1 + 3 * 0 + 0 * 2 = 6$$

channel=(R, G, B)

B	1	2	3	0	0
G	1	2	3	0	0
R	1	2	3	0	0
0	1	2	3	0	0
3	0	1	2	1	1
2	3	0	1	1	1

입력 데이터

2	0	1
0	1	2
1	0	2

필터

15	17
6	15

출력 데이터

Output은 1개

3차원 데이터 합성곱 연산의 예



03 | 3차원 데이터의 합성곱 연산

❖ 다음은 3차원 데이터의 합성곱 연산 예임

◆ 아래 그림은 첫 번째 채널 출력 데이터 계산 결과임

› 출력 데이터의 값은 첫 번째, 두 번째와 세 번째 계산 결과를 더함

$$1 * 2 + 2 * 0 + 3 * 1 + 0 * 0 + 1 * 1 + 2 * 2 + 3 * 1 + 0 * 0 + 1 * 2 = 15$$

channel=(R, G, B)

B	1	2	3	0
G	1	2	3	0
R	1	2	3	0
0	1	2	3	2
3	0	1	2	1
2	3	0	1	

입력 데이터

2	0	1
0	1	2
1	0	2

필터

15	17
6	15

출력 데이터

Output은 1개

3차원 데이터 합성곱 연산의 예



03 | 3차원 데이터의 합성곱 연산

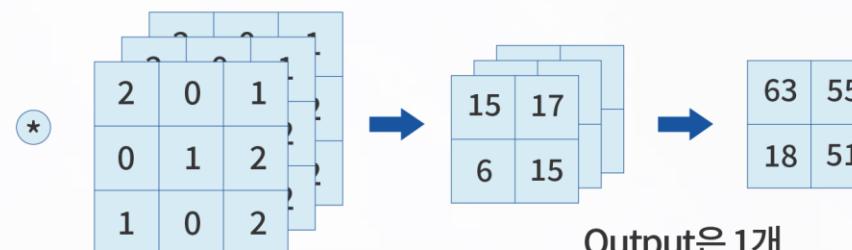
▲ 3차원의 합성곱 연산에서 주의할 점은 입력 데이터의 채널 수와 필터의 채널 수가 같아야 한다는 것임

- ◆ 아래의 예에서는 모두 세 개로 일치함
 - > 필터 자체의 크기는 원하는 값으로 설정할 수 있음
 - 단, 모든 채널의 필터가 같은 크기여야 함

channel=(R, G, B)

	B	1	2	3	0
G	1	2	3	0	0
R	1	2	3	0	3
	0	1	2	3	2
	3	0	1	2	1
	2	3	0	1	1

입력 데이터



필터

출력 데이터

3차원 데이터 합성곱 연산의 예



03 | 3차원 데이터의 합성곱 연산

- 아래 그림에서는 필터의 크기가 $(3, 3)$ 이지만, 원한다면 $(2, 2)$ 나 $(1, 1)$ 또는 $(5, 5)$ 등으로 설정할 수 있음
- 정리하면, 필터의 채널 수는 입력 데이터의 채널 수와 같도록 설정해야 함

channel = (R, G, B)

		B	1	2	3	0	0
G	1	2	3	0	0	3	3
R	1	2	3	0	3	2	2
0	1	2	3	2	2	1	1
3	0	1	2	1	1	1	1
2	3	0	1	1	1	1	1

입력 데이터

*

2	0	1	1
0	1	2	2
1	0	2	2

필터



15	17
6	15

Output은 1개

63	55
18	51

출력 데이터

3차원 데이터 합성곱 연산의 예



03 | 3차원 데이터의 합성곱 연산

❖ 다음은 아래 그림과 같이 3차원 데이터의 합성곱 연산을 파이썬 코드로 구현해 보자.

- ◆ 아래의 그림에서 윈도우는 파란색 3×3 부분임
 - 여기서 윈도우는 1칸씩 이동함

channel=(R, G, B)

		B	1	2	3	0	0
G	1	2	3	0	0	3	3
R	1	2	3	0	3	2	2
0	1	2	3	2	2	1	1
3	0	1	2	1	1	1	1
2	3	0	1	1	1	1	1

입력 데이터

*

2	0	1	1	1
0	1	2	2	2
1	0	2	2	2

필터

15	17
6	15

Output은 1개

출력 데이터

3차원 데이터 합성곱 연산의 예



03 | 3차원 데이터의 합성곱 연산

❖ 다음은 앞의 합성곱 연산을 구현한 파이썬 코드이다.

◆ 실행결과 아래와 같이 3차원 데이터의 합성곱 연산이 잘 계산된 것을 볼 수 있음

```
# 입력 행렬 (4x4x3)
input_matrix = np.array([
    [
        [1, 2, 3, 0],
        [0, 1, 2, 3],
        [3, 0, 1, 2],
        [2, 3, 0, 1]
    ],
    [
        [1, 2, 3, 0],
        [0, 1, 2, 3],
        [3, 0, 1, 2],
        [2, 3, 0, 1]
    ],
    [
        [1, 2, 3, 0],
        [0, 1, 2, 3],
        [3, 0, 1, 2],
        [2, 3, 0, 1]
    ]
])
```

```
# 커널 (3x3x3)
kernel = np.array([
    [
        [2, 0, 1],
        [0, 1, 2],
        [1, 0, 2]
    ],
    [
        [2, 0, 1],
        [0, 1, 2],
        [1, 0, 2]
    ],
    [
        [2, 0, 1],
        [0, 1, 2],
        [1, 0, 2]
    ]
])
```

```
# 출력 행렬 초기화 (2x2)
output_matrix = np.zeros((2, 2))

# 합성곱 연산 수행
for i in range(2): # 출력 행렬의 행 크기
    for j in range(2): # 출력 행렬의 열 크기
        conv_sum = 0
        for k in range(3): # 각 채널에 대해 합성곱 수행
            sub_matrix = input_matrix[k, i:i+3, j:j+3]
            conv_sum += np.sum(sub_matrix * kernel[k])
        output_matrix[i, j] = conv_sum

print(output_matrix)
```

```
[[ 45.  48.]
 [ 18.  45.]]
```

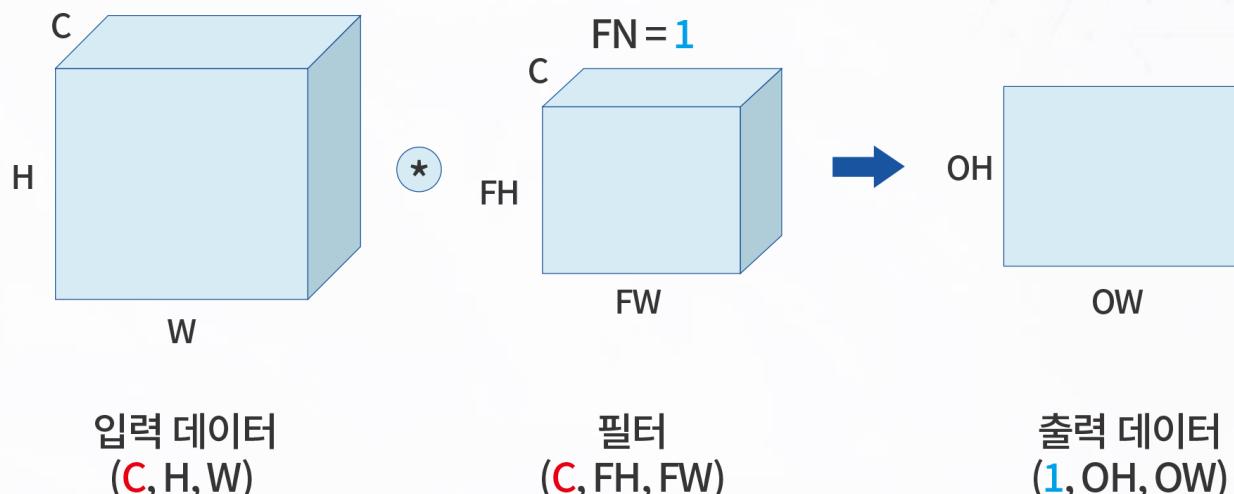


04 | 3차원 데이터의 합성곱 연산을 블록(C,H,W)으로



3차원 데이터의 합성곱 연산을 블록으로 생각하기

- ▲ 3차원의 합성곱 연산은 **데이터**와 **필터**를 **직육면체 블록**으로 나타낼 수 있음
- ◆ **블록**은 아래 그림과 같은 **3차원 직육면체**임



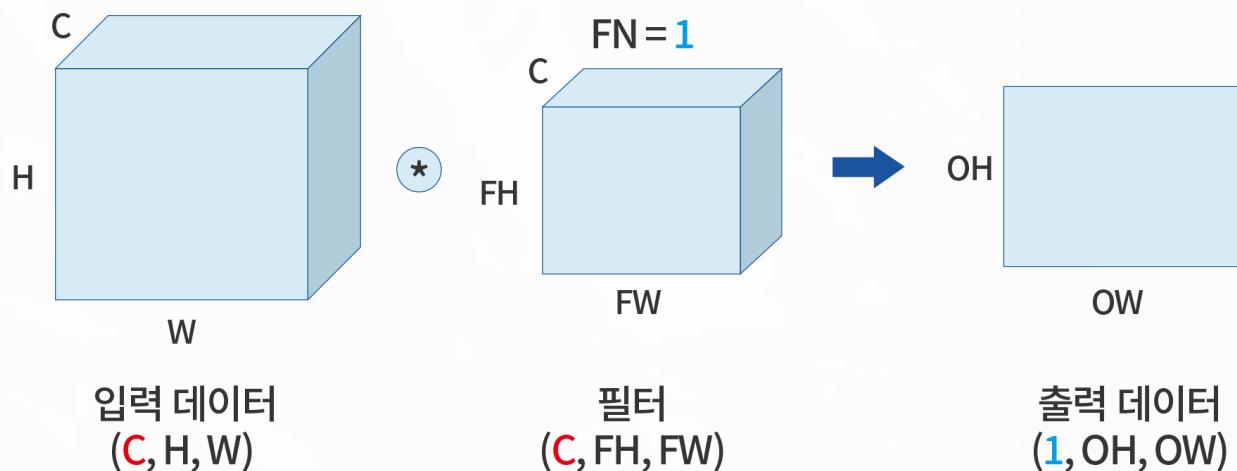
3차원 데이터 합성곱 연산을 블록으로 나타냄 예



04 | 3차원 데이터의 합성곱 연산을 블록(C,H,W)으로

▲ 3차원 데이터를 **다차원 배열**로 나타낼 때는 (채널, 높이, 너비) 순서로 표기하기로 함

- ◆ 예를 들어 채널 수 C, 높이 H, 너비 W인 데이터의 형상은 (C, H, W)로 쓴
 - > 채널 수 C, 필터 높이 FH(Filter Height), 필터 너비 FW(Filter Width)의 경우 데이터의 형상은 (C, FH, FW)로 쓴
 - > 합성곱 연산을 직육면체 블록으로 생각할 수 있고, 블록의 형상에 주의해야 함



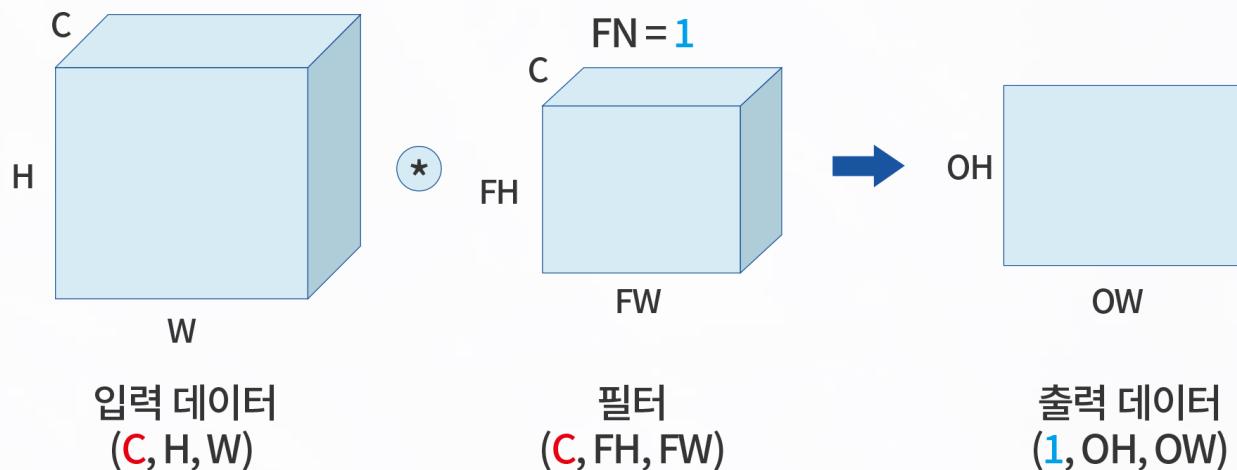
3차원 데이터 합성곱 연산을 블록으로 나타냄 예



04 | 3차원 데이터의 합성곱 연산을 블록(C,H,W)으로

❖ 아래 그림에서 출력 데이터는 한 장의 특징 맵인 것을 볼 수 있음

- ◆ 한 장의 맵을 다른 말로 하면 채널이 한 개인 특징 맵이라 함
- ◆ 그럼 합성곱 연산의 출력으로 다수의 채널을 내보내려면 어떻게 해야 할까요?
 - › 그 답은 필터(가중치)를 다수 사용하는 것임



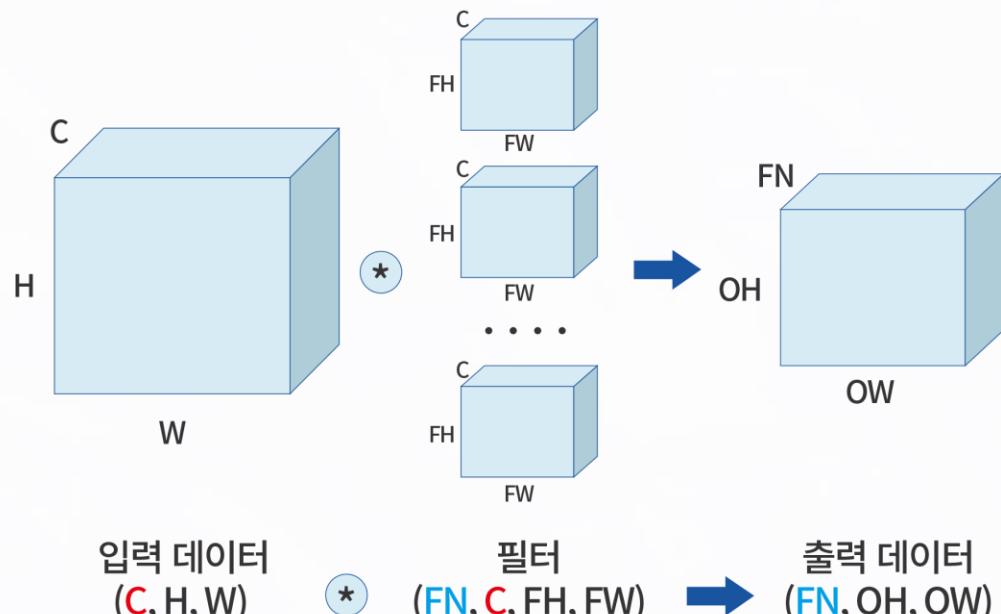
3차원 데이터 합성곱 연산을 블록으로 나타냄 예



04 | 3차원 데이터의 합성곱 연산을 블록(C,H,W)으로

❖ 아래 그림은 여러 필터를 사용한 합성곱 연산임

- ◆ 아래의 그림처럼 필터를 FN(필터의 수)개 적용하면 출력 맵도 FN개가 생성됨
 - › 그 FN개의 맵을 모으면 출력 형상이 (FN, OH, OW)인 블록이 완성됨
 - › 이 완성된 블록을 다음 계층으로 넘기겠다는 것이 CNN의 처리 흐름임



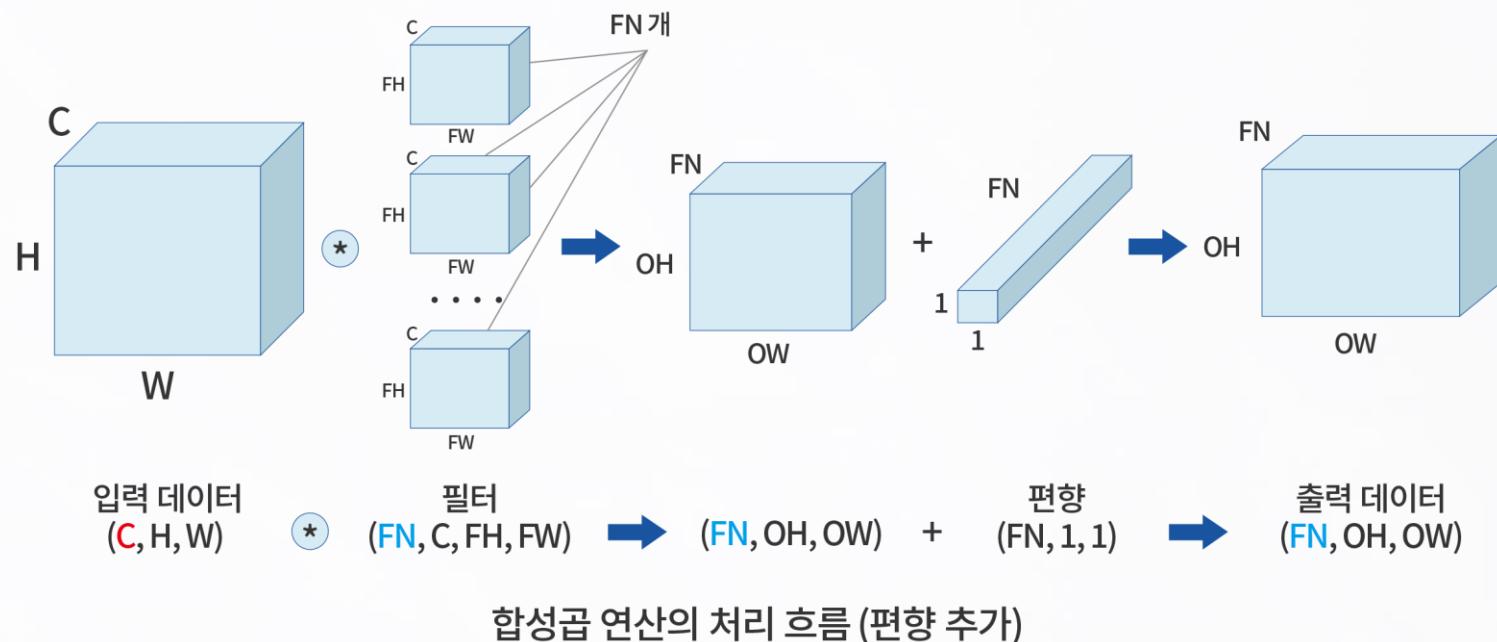
여러 필터를 사용한 합성곱 연산의 예



04 | 3차원 데이터의 합성곱 연산을 블록(C,H,W)으로

❖ 합성곱 연산에서는 필터의 수도 고려해야 함

- ◆ 그런 이유로 필터의 가중치 데이터는 4차원 데이터임
 - 즉 출력 채널 수 FN, 입력 채널 수 C, 필터 높이 FH, 필터 너비 FW 순으로 써
— 필터의 데이터 형상 (FN, C, FH, FW)



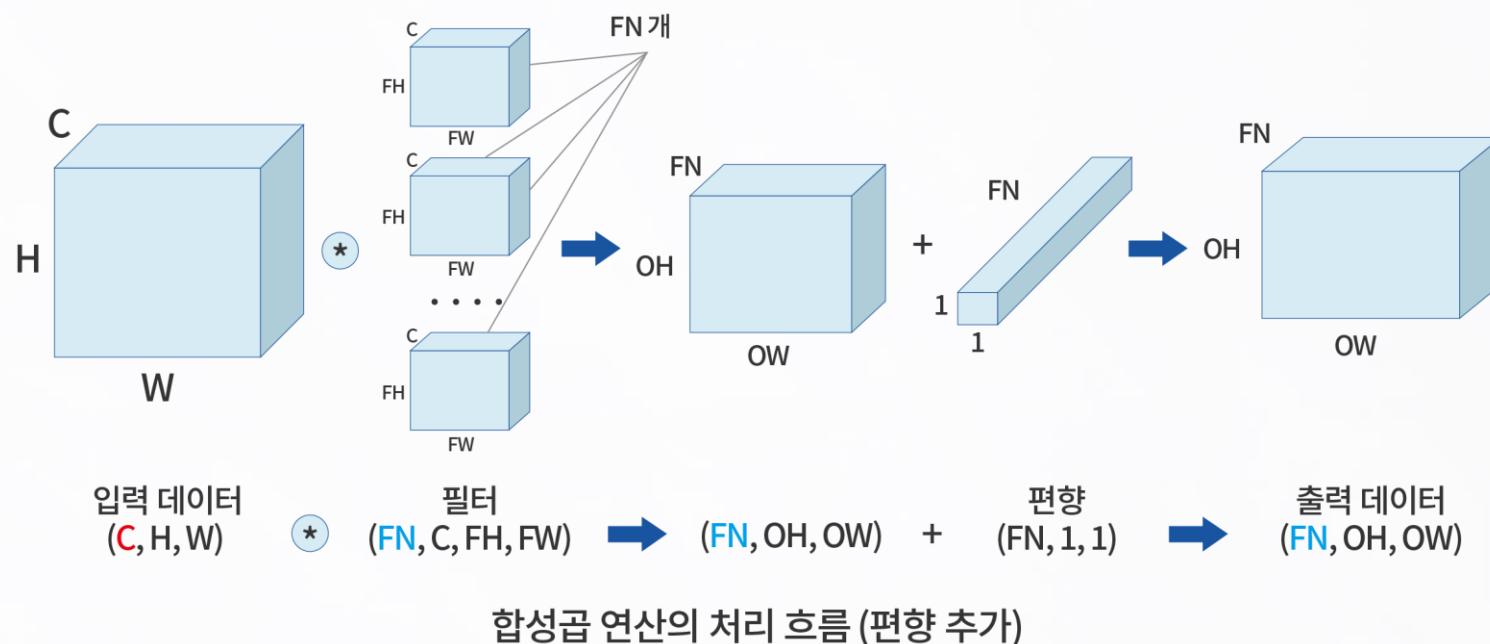


04 | 3차원 데이터의 합성곱 연산을 블록(C,H,W)으로

❖ 예를 들어 채널 수 3, 크기 5×5 인 필터가 20개 있다면 (20, 3, 5, 5)로 씀

◆ 합성곱 연산에도 편향이 쓰임

› 아래 그림에서와 같이 출력 형상(FN, OH, OW)에 편향을 더한 모습임



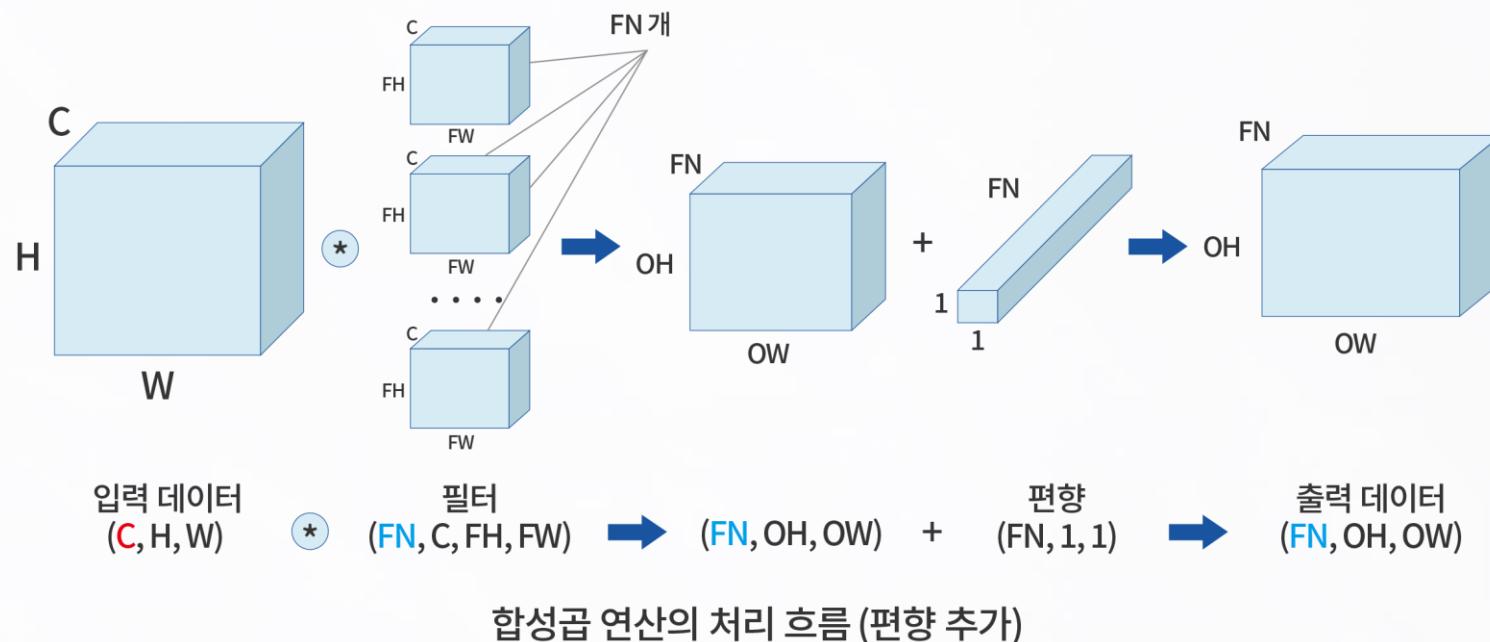


04 | 3차원 데이터의 합성곱 연산을 블록(C,H,W)으로

❖ 아래의 그림에서 보듯 편향은 채널 하나에 값 하나씩으로 구성됨

◆ 편향의 형상은 (FN, 1, 1)이고, 필터의 출력 결과의 형상은 (FN, OH, OW)임

› 이 두 블록을 더하면 편향의 각 값이 필터의 출력인 (FN, OH, OW) 블록의 대응 채널의 원소 모두에 더해짐





05 | 합성곱 계층에서 배치 처리



합성곱 계층에서 배치 처리

❖ 신경망 처리에서는 입력 데이터를 한 덩어리로 묶어 배치로 처리함

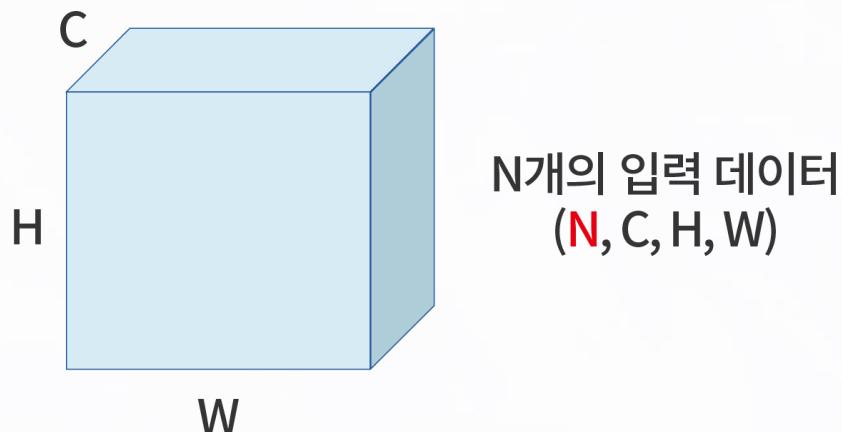
- ◆ 완전연결 신경망 구현에서 이 방식을 지원하여 처리 효율을 높이고,
미니배치 방식의 학습도 지원하도록 했음



05 | 합성곱 계층에서 배치 처리

❖ 합성곱 연산도 마찬가지로 배치 처리를 지원함

- ◆ 아래 그림과 같이 각 계층을 흐르는 데이터의 차원을 하나 늘려 4차원 데이터로 저장함
 - › 좀 더 구체적으로 데이터를 (데이터 수=N, 채널 수=C, 높이=H, 너비=W) 순으로 저장함

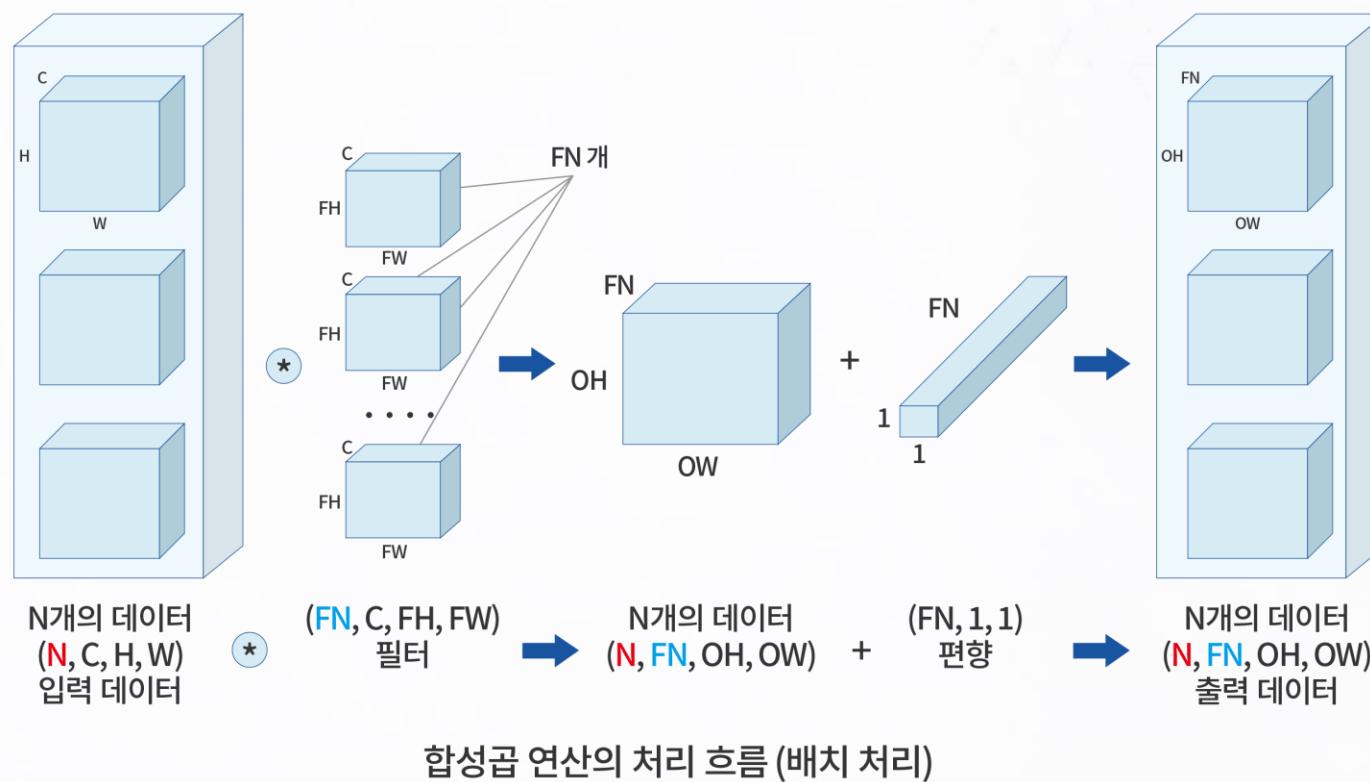




05 | 합성곱 계층에서 배치 처리

❖ 데이터가 N개일 때 배치 처리한다면 데이터 형태가 아래 그림처럼 됨

- ◆ 아래의 그림처럼 배치 처리 시의 데이터 흐름을 보면, 각 데이터의 선두에 배치용 차원을 추가함
 > 데이터는 4차원 형상을 가진 채 각 계층을 타고 흐름





05 | 합성곱 계층에서 배치 처리

- 여기에서 주의할 점으로는 신경망에 4차원 데이터가 하나 흐를 때마다 데이터 N개에 대한 합성곱 연산이 이뤄진다는 것임
 - 즉, N회 분의 처리를 한 번에 수행하는 것임

