# **O3HA**+

Стандарт разработки программного обеспечения СРПО

# Типовые решения разработки программного обеспечения ВУ

### Правила

- 1. Ориентируемся на СТО Заказчика;
- 2. При создании названия тегов, типов тегов для Wonderware Intouch, названия функций, названии переменных в функциях ориентируемся на документ «Стандарт ВУ ОРПО МСО v2»;
- 3. Общая стилистика (логотип Заказчика, логотип ОЗНА, синяя тема экрана по умолчанию, может меняться);
  - 4. В панелях оператора всегда должны быть реализованы:
    - авторизация с фиксацией в журнале + автологаут,
    - тренды,
    - архив событий,
    - архив действий оператора,
    - минимальная диагностика.

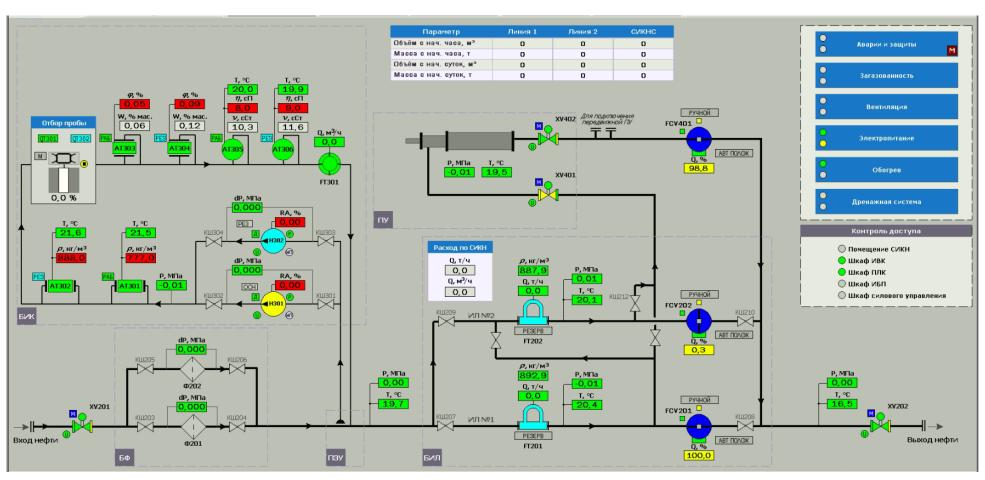
# Минимальный набор экранных форм.

Назначение	Наименование мнемосхем	Описание	
Основная	Мнемосхема	В соответствии с технологической схемой	
мнемосхема		(ФСА). В случае большого количества	
		отображаемой информации – разделение на	
		блоки.	
	Верхнее окно	Логотип, наименование объекта,	
		наименование АРМа – опционально, кнопки	
		перехода на экранные формы, текущий	
		пользователь, кнопка вызова меню.	
	Нижнее окно	Пиктограммы состояния связи контроллерного	
		оборудования и специального ПО, текущие	
		события, дата и время.	
	Меню	Вызов настроек системы. Располагается	
		справа.	
Окно авторизации	User_Manager_Logon	Окно ввода имени пользователя и пароля	
		(скрытый ввод).	
Диагностика	Диагностика связи	Структурная схема сетевого взаимодействия	
		оборудования и программного обеспечения	
		(приложения). Отображается состояние связи.	
		Диагностика состояния ЦПУ. Состояние	
		главный/ резервный.	
	Диагностика ПЛК хх	Настройки каналов модулей и их текущее	
		значение.	
		xx – Al, AO, Dl, DO, RS	
	Диагностика ИВК хх	Настройки каналов модулей и их текущее	
		значение.	
		xx – AI, AO, DI, DO, RS	
Журнал событий	Журнал событий	Журнал аварийных сообщений и событий	
		системы с возможностью фильтрации.	
Тренды	Тренды архивные	Тренды архивные	
	Тренды текущие	Тренды текущие	
Окна управления	Управление. Вентилятор	Текущее состояние сигналов вентилятора,	
оборудования		неисправности, маскирование защит,	
		управление вкл/ выкл и режимами.	
	Управление. Аналоговый параметр	Текущее состояние связи с датчиком, уставки,	
		диапазон датчика, управление режимами	
		измерение/ имитация, текущее значение	
		датчика в токовых и инженерных ед.изм.	
	Управление. Расходомер	Уставки, коэффициенты преобразования,	
		управление режимами учета, текущее	
		значение датчика в частотных и инженерных	
		ед.изм.	
	Управление. Плотномер	Уставки, коэффициенты преобразования,	
		управление режимами измерение/ имитация,	
		текущее значение датчика в частотных и	
		инженерных ед.изм.	
		Опционально:	
		- показания плотности при ст.усл.	
	Управление. Пробоотборник	Настройки (объем дозы, объем канистры) и	
		режимы (по времени, по объему, по массе)	

	пробоотбора, текущее состояние, кнопки
	управления.
И т.д.	Опционально:
	- настройки ПИД-регулирования,
	- временные настройки

### Основная мнемосхема

#### Мнемосхема



## Верхнее окно



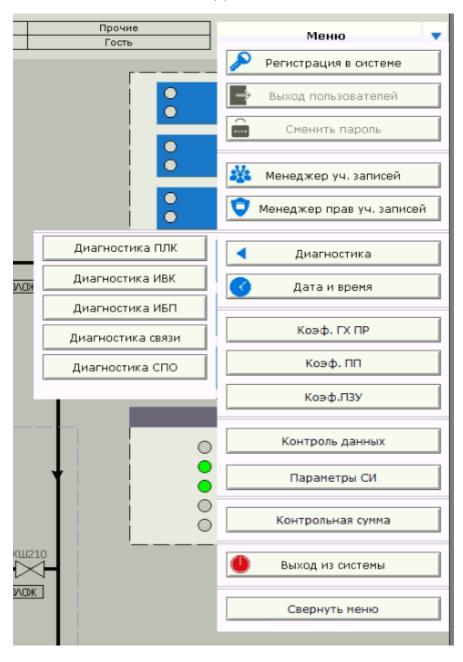
#### Нижнее окно



# Меню

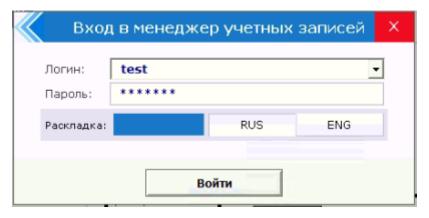
	Меню	¥
P	Регистрация в системе	
$\Rightarrow$	Выход пользователей	
	Сменить пароль	
2/2	Менеджер уч. записей	
<b>O</b>	Менеджер прав уч. записей	
4	Диагностика	
	Дата и время	
	Коэф. ГХ ПР	
	Коэф. ПП	
	Коэф.ПЗУ	
	Контроль данных	
	Параметры СИ	
	Контрольная сумма	
•	Выход из системы	
	Свернуть меню	

## Меню. Диагностика



# Окно авторизации

User\_Manager\_Logon

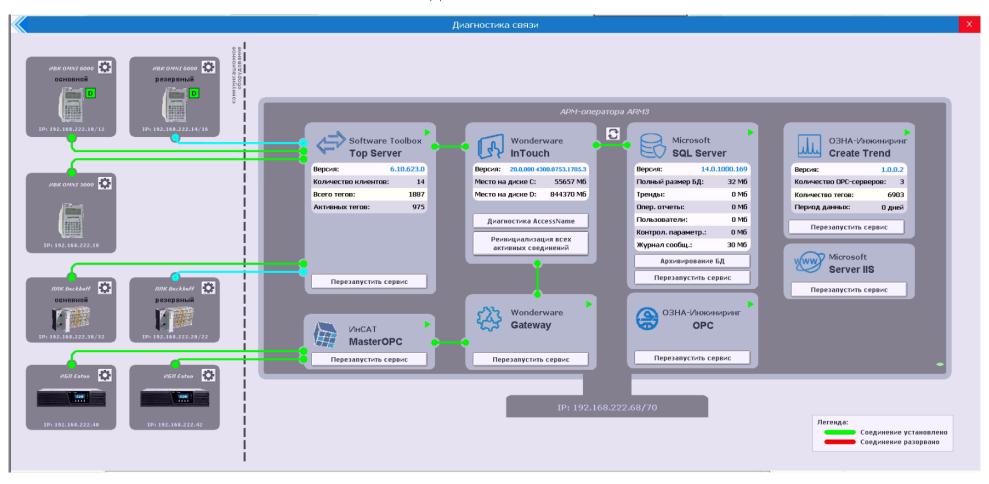


User\_Logon

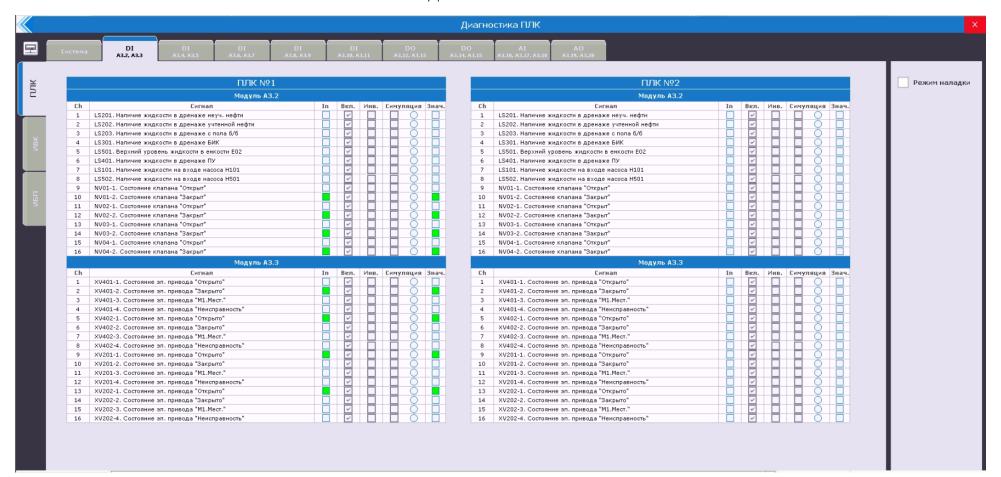


## Диагностика

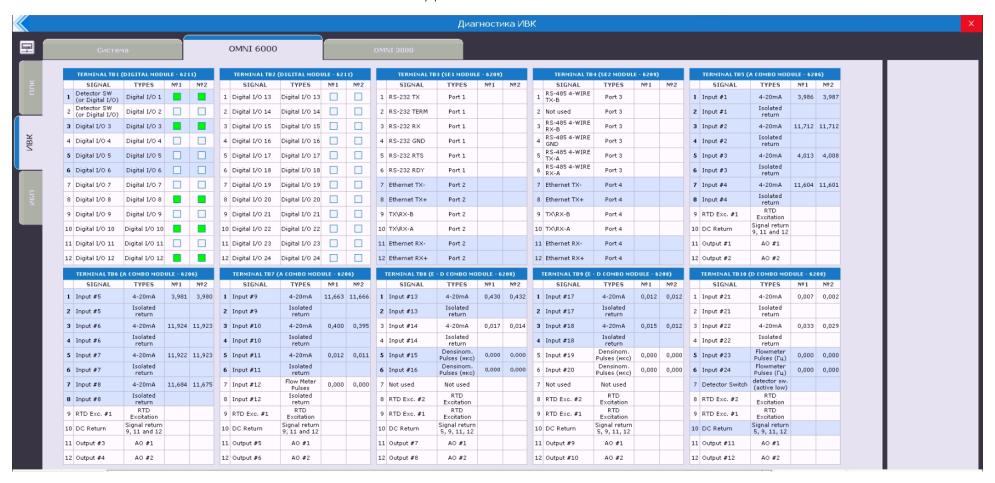
#### Диагностика связи



#### Диагностика ПЛК хх

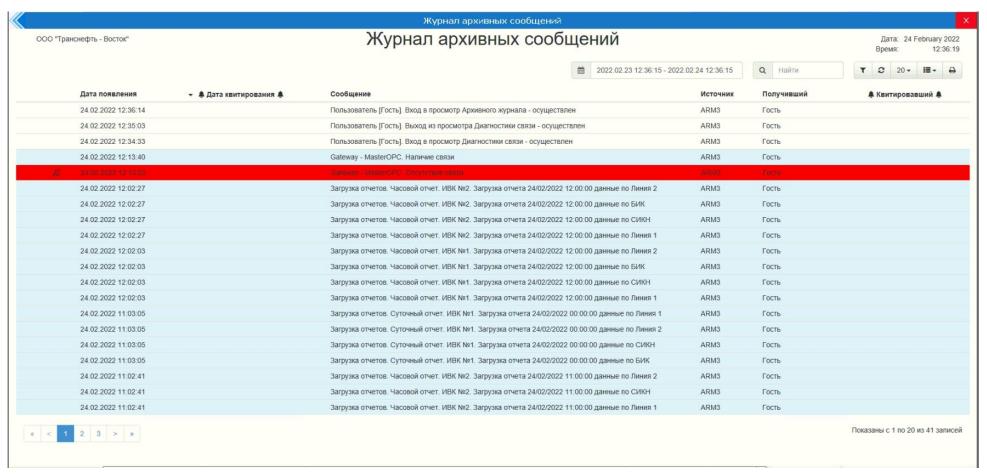


#### Диагностика ИВК хх



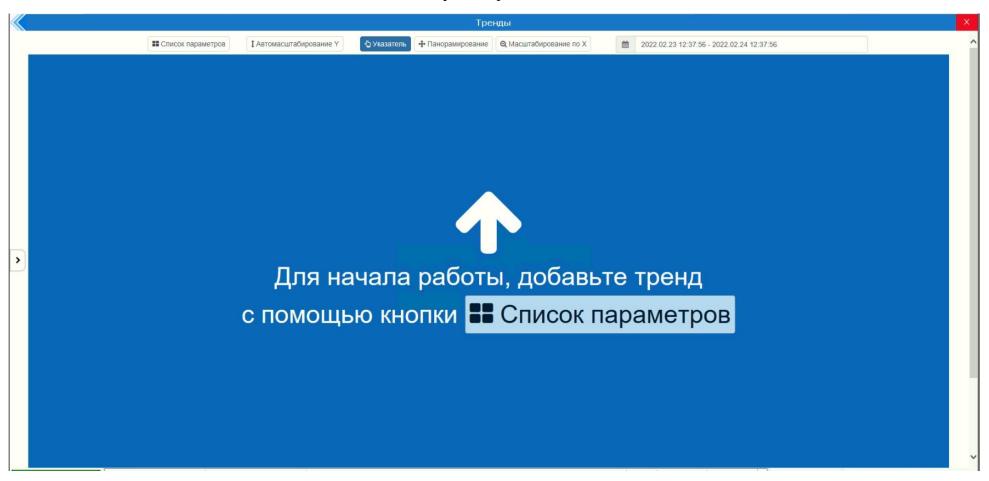
## Журнал событий

## Журнал событий

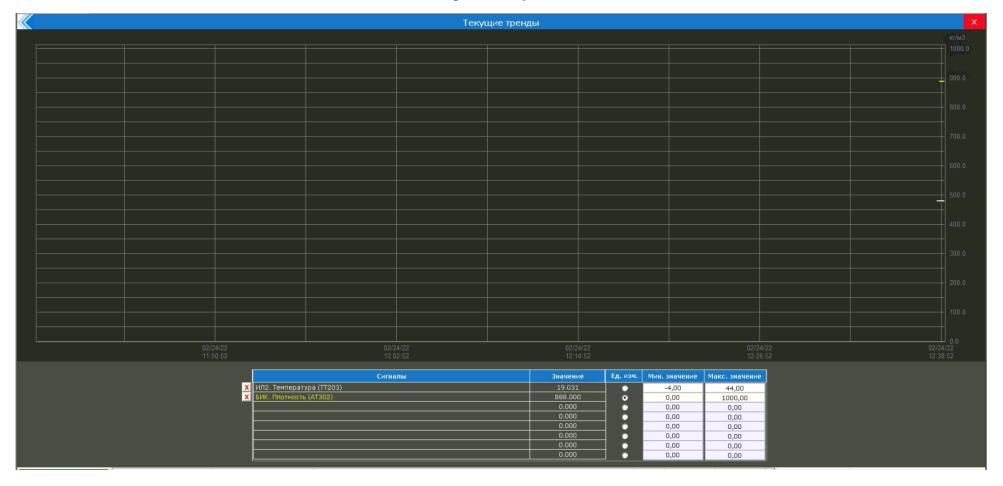


# Тренды

### Тренды архивные

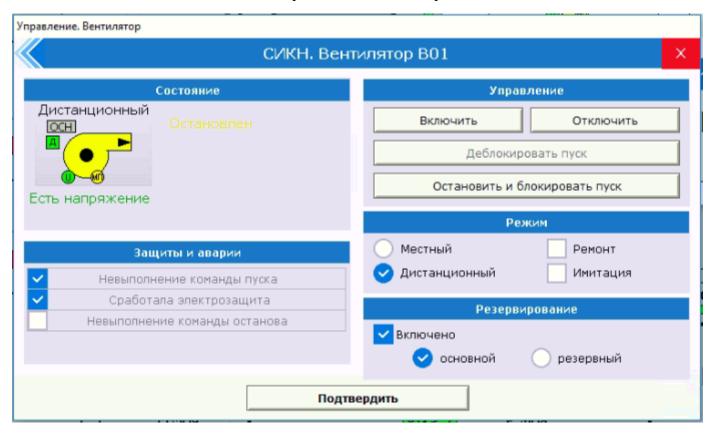


## Тренды текущие

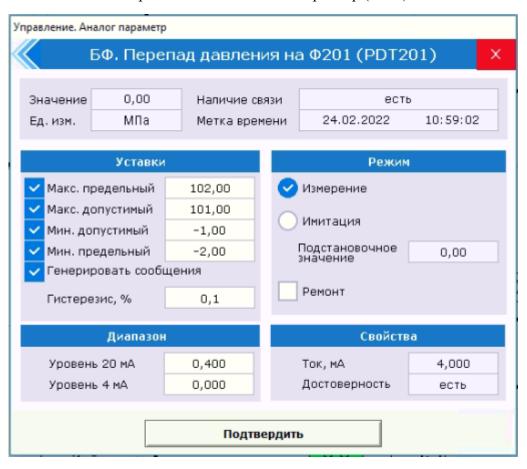


## Окна управления оборудования

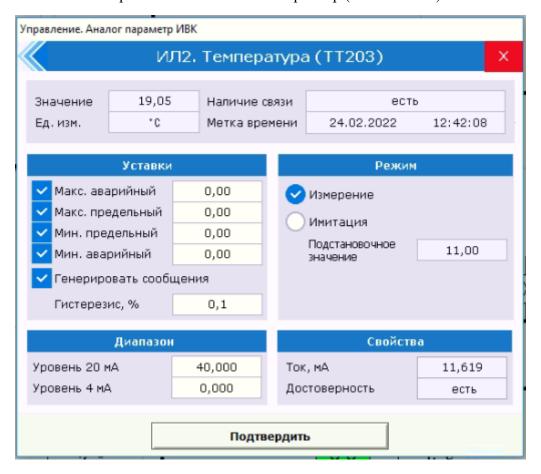
Управление. Вентилятор



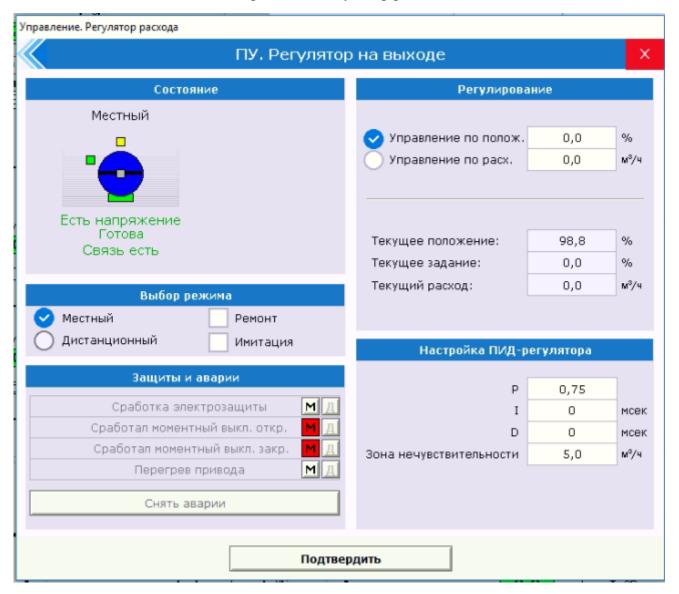
#### Управление. Аналоговый параметр (ПЛК)



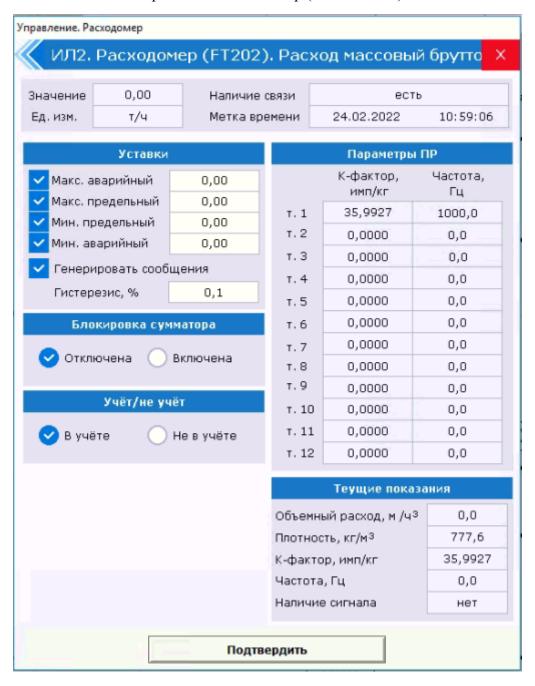
### Управление. Аналоговый параметр (ИВК ОМНИ)



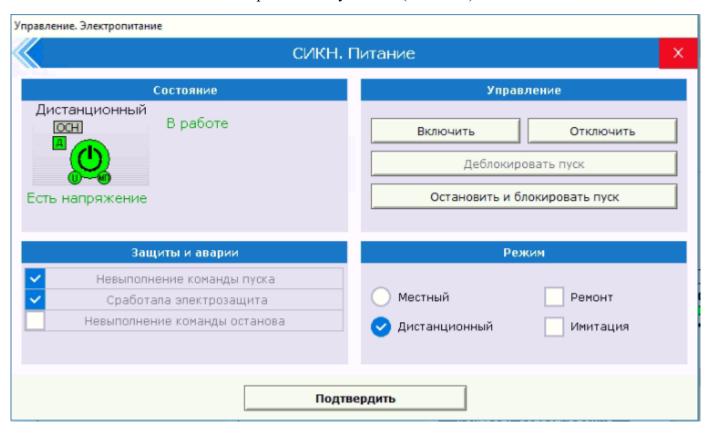
### Управление. Регулятор расхода



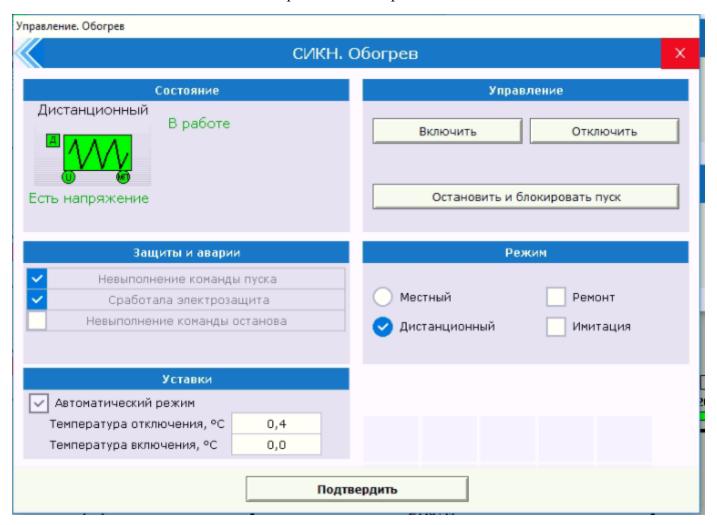
#### Управление. Расходомер (ИВК ОМНИ)



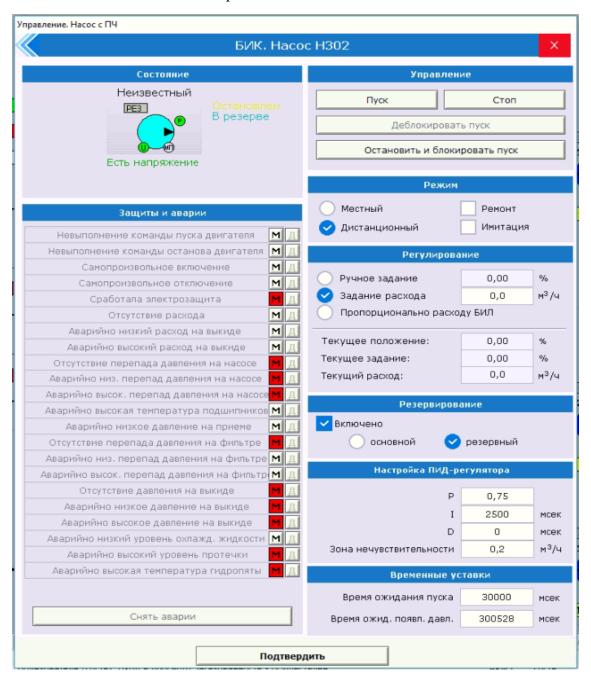
## Управление. Пускатель (вкл/выкл)



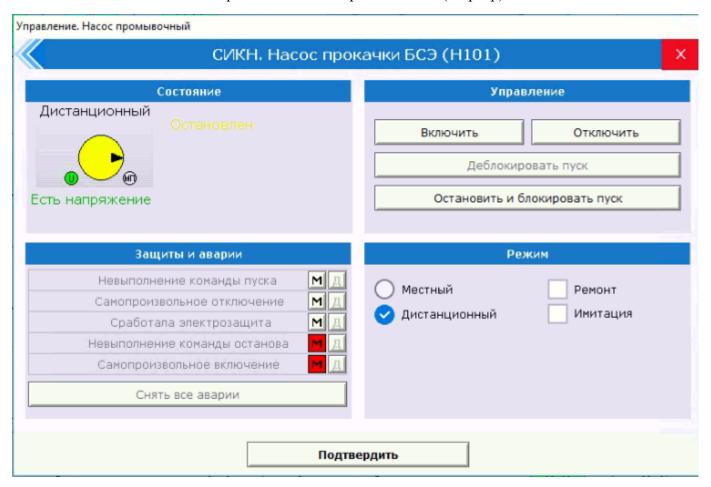
### Управление. Обогреватель



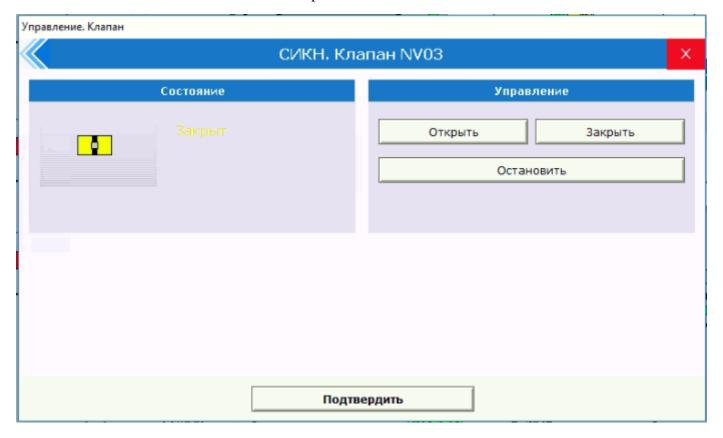
#### Управление. Насосы с ПЧ



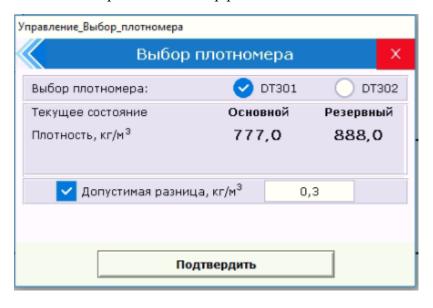
#### Управление. Насос промывочный (стартер)



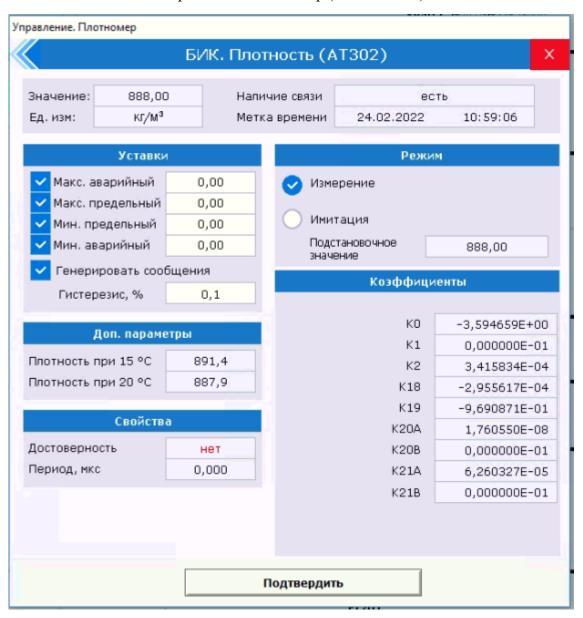
# Управление. Клапан



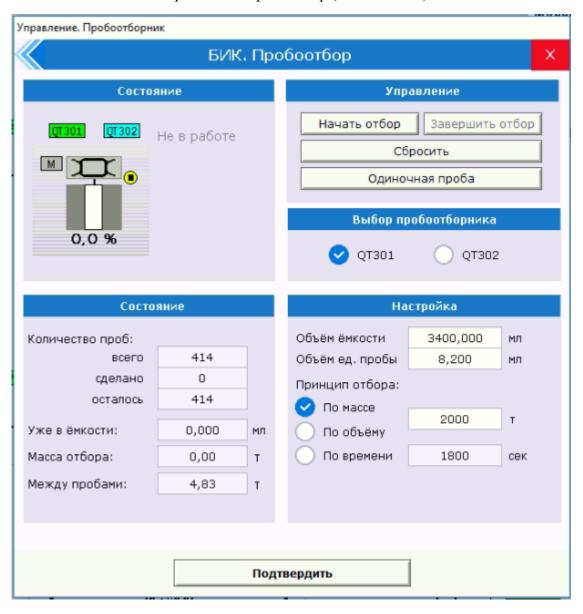
# Управление. Выбор рабочего датчика



#### Управление. Плотномер (ИВК ОМНИ)



### Управление. Пробоотбор (ИВК ОМНИ)



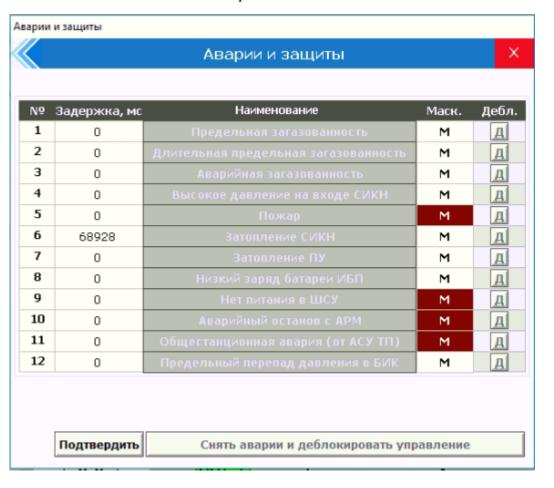
# Отображение сигналов состояния дискретных сигналов

Шкаф ПЛК	Шкаф ИВК	Шкаф ИБП
Рапless (основной)     Fanless (резервный)     Kоммутатор A2.1     Kоммутатор A2.2     Kонтроллер в/в EK1100     Mодуля питания EL9410     Kоммутатор SW1     Kоммутатор SW2     Kонтроль изоляции HG1     KИП     Cигналы DI     Cигналы DO     Источник питания G3     Источник питания G4     Наличие питания Bвод 1     Наличие питания Bвод 2     ИП1	ОМNІ 6000 (основной) ОМNІ 6000 (резервный) ОМNІ 3000 (ППУ) Контроль изоляции НG1 Источник питания G3 Источник питания G4 КИП Сигналы DI Сигналы DO Наличие питания Ввод 1 Наличие питания Ввод 2 ИП1 ИП2 Ввод 1 АВР Ввод 2 АВР УДВН-1пм (основной)	Наличие питания Ввод 1 Наличие питания Ввод 2 ИБП1 ИБП2 Ввод 1 АВР Ввод 2 АВР Шкаф ШСУ Основная линия Резервная линия Наличие питания Ввод 1 Наличие питания Ввод 2
<ul> <li>Ввод 1 АВР</li> <li>Ввод 2 АВР</li> <li>АРМ (основной)</li> <li>АРМ (резервный)</li> <li>АРМ (сд/пр стороны)</li> <li>Сервер точного времени</li> </ul>		Контроль сопротивления изоляции  1-8 в ШИВК  4-17 в ШИВК

## Загазованность



#### Аварии и защиты



### Типовые решения разработки программного обеспечения на СУ

#### Правила

1. Наименование функционального блока начинается с обозначения fb и через символ «\_» указывается наименование блока (наименование блока содержит информацию о задаче или функции выполняемой блоком);

Пример: fb\_AI – блок обработки аналогового входного сигнала.

- 2. Придерживаться единого наименование тегов (параметров) внутри структуры данных блоков;
- 3. В именовании тегов использовать «Змеиную нотацию»;

Змеиная нотация - стиль написания составных слов, при котором несколько слов разделяются символом (\_), и не имеют пробелов в записи, причём каждое слово обычно пишется с маленькой буквы.

Пример: «foo bar», «hello world» и т. д.

- 4. В документе «Алгоритмы» использовать способ записи алгоритмов в виде лестничных диаграмм (по аналогии с документом на проекте БКУ46);
- 5. При создании программных документов, обозначение документов присваивать согласно соглашения принятых в документе «!2022\_Обозначения программных документов при создании АСУТП изм(2022-03-18)».

# Стандартные функциональные блоки

Функциональный блок	Описание	
fb_AI	Блок обработки аналогового входного сигнала	
fb_AO	Блок обработки аналогового выходного сигнала	
fb_CalcLimit	Блок обработки уставок	
fb_DIfb_DQ	Блок обработки дискретного входного/выходного сигнала	
fb_Valve	Блок управления клапаном	
fb_Regul	Блок управления регулятором	
fb_PazAK	Блок обработки ПАЗ (АК)	
fb_Paz	Блок обработки ПАЗ	
fb_Starter	Блок управления пускателем	

fb\_AI

I/О (параметр)	Тип данных	Тип переменной	Значение
Аср	INT	VAR_INPUT	Код АЦП
Max_acp	INT	VAR	Верхняя граница кода АЦП
Min_acp	INT	VAR	Нижняя граница кода АЦП
Current	REAL	VAR_OUTPUT	Текущий ток (мА)
Max_current	REAL	VAR_INPUT	Максимальный ток датчика (мА)
Min_current	REAL	VAR_INPUT	Минимальный ток датчика (мА)
EU	REAL	VAR_OUTPUT	Параметр в инженерных единицах
Max_EU	REAL	VAR_INPUT	Верхний диапозон измерения датчика
Min_EU	REAL	VAR_INPUT	Нижний диапозон измерения датчика
Over_current	REAL	VAR_OUTPUT	Значение тока, диагностирумое как зашкал (мА)
Under_current	REAL	VAR_OUTPUT	Значение тока, диагностирумое как зашкал обрыв (мА)
Over_current_out	BOOL	VAR_OUTPUT	Значение тока, диагностирумое как зашкал (мА)
Under_current_out	BOOL	VAR_OUTPUT	Значение тока, диагностирумое как зашкал обрыв (мА)
Num	INT	VAR_INPUT	Порядковый номер
CalcLimit	fb_CalcLimit	VAR_INPUT	Вызов блока CalcLimit

fb\_AO

I/O (параметр)	Тип данных	Тип переменной	Значение
Аср	INT	VAR_OUTPUT	Код АЦП
Max_acp	INT	VAR	Верхняя граница кода АЦП
Min_acp	INT	VAR	Нижняя граница кода АЦП
Current	REAL	VAR_OUTPUT	Текущий ток (мА)
Max_current	REAL	VAR_INPUT	Максимальный ток датчика (мА)
Min_current	REAL	VAR_INPUT	Минимальный ток датчика (мА)
EU	REAL	VAR_INPUT	Параметр в инженерных единицах
Max_EU	REAL	VAR_INPUT	Верхний диапозон измерения датчика
Min_EU	REAL	VAR_INPUT	Нижний диапозон измерения датчика
Sim_En	BOOL	VAR_INPUT	Включение имитации/ авто
Sim_Value	REAL	VAR_INPUT	Подстановочное значение
Num	INT	VAR_INPUT	Порядковый номер

# fb\_CalcLimit

I/O (параметр)	Тип данных	Тип переменной	Значение
EU	REAL	VAR_INPUT	Параметр в инженерных единицах
HH_En	BOOL	VAR_INPUT	Включение верхней аварии
			Включение верхнего
H_En	BOOL	VAR_INPUT	предупреждения
			Включение нижнего
L_En	BOOL	VAR_INPUT	предупреждения
LL_En	BOOL	VAR_INPUT	Включение нижней аварии
Fault_En	BOOL	VAR_INPUT	Включение проверки канала на КЗ
HH_Lim	REAL	VAR_INPUT	Верхняя аварийная уставка ВАУ
H_Lim	REAL	VAR_INPUT	Верхняя предупредительная уставка ВПУ
L Lim	REAL	VAR INPUT	Нижняя предупредительная уставка НПУ
LL Lim	REAL	VAR INPUT	Нижняя аварийная уставка НАУ
Over current	BOOL	VAR INPUT	Зашкал
Under_current	BOOL	VAR_INPUT	Обрыв
HH_Alarm	BOOL	VAR_OUTPUT	Верхняя авария
H_Alarm	BOOL	VAR_OUTPUT	Верхнее предупреждение
L_Alarm	BOOL	VAR_OUTPUT	Нижнее предупреждение
LL_Alarm	BOOL	VAR_OUTPUT	Нижняя авария
Over_Alarm	BOOL	VAR_INOUT	К3
Under_Alarm	BOOL	VAR_INOUT	Обрыв
Tmr	TON[5]	VAR	Таймера включения/отключения
Tmr_HH_interval	INT	VAR_INPUT	Интервал в сек
Tmr_H_interval	INT	VAR_INPUT	Интервал в сек
Tmr_L_interval	INT	VAR_INPUT	Интервал в сек
Tmr_LL_interval	INT	VAR_INPUT	Интервал в сек
Tmr_Fault_interval	INT	VAR_INPUT	Интервал в сек
Status	INT	VAR OUTPUT	Состояние (0- норма, 1- НН, 2- Н, 3-
Status	IINI	VAR_OUTPUT	L, 4- LL, 5-Over, 6- Under) биты
StatusHMI	INT	VAR_OUTPUT	Состояние (0- норма, 1- НН, 2- Н, 3- L, 4- LL, 5-Over, 6- Under) значения
Sim_En	BOOL	VAR_INPUT	Включение имитации/ авто
Sim_Value	REAL	VAR_INPUT	Подстановочное значение
Num	INT	VAR_INPUT	Порядковый номер

# $fb\_DI\_\_fb\_DQ$

I/O (параметр)	Тип данных	Тип переменной	Значение
In	BOOL	VAR_INPUT	Входное значение
Inv	BOOL	VAR_INPUT	Инверсия
Out	BOOL	VAR_OUTPUT	Выходное значение
Sim_En	BOOL	VAR_INPUT	Включение имитации/ отключить вход
Sim_Value	BOOL	VAR_INPUT	Подстановочное значение
Tmr_On_interval	INT	VAR_INPUT	Время включения (мс)
Tmr_Off_interval	INT	VAR_INPUT	Время отключения (мс)
Tmr	TON[2]	VAR	Таймера включения/отключения
Tmr_on	BOOL	VAR	Включение таймеров
Num	INT	VAR_INPUT	Порядковый номер

# fb\_Valve

I/O (параметр)	Тип данных	Тип переменной	Значение
			Командное слово(бит0-
			Открыть,бит1-Закрыть,бит2-
Cmd	INT[5]	VAR_INPUT	Стоп,бит3-Сброс аварий)
Mode_HMI	INT	VAR_INPUT	Режим: 0- местный; 1-дистанция;3- автомат - значение
			Режим: бит0- местный; бит1-
			дистанция; бит2-автомат; бит3-
			ПМУ; бит4-имитация; бит5-
Mode	INT[5]	VAR_INPUT	ремонт; бит6-интерфейс
			Состояние (значение): 0-
			неопределенный; 1-Открыта; 2-
			Закрыта; 3-Открывается; 4 -
State	INT	VAR_OUTPUT	Закрывается
Status	INT	VAR_OUTPUT	0 Контроль напряжения в цепи
			управления
			1 открыта
			2 закрыта
			3 открывается
			4 закрывается
			5 В промежуточном положении
			6 Готова 1:может управл с
			контроллера; 0:только слежение
			за состоянием, без управления
			7 переключатель в положении
			"дистанционное управление"
			8 переключатель в положении
			"местное управление"  9 Связь с интерфейсной
			задвижкой (0-нет связи, 1-есть
			связь)
			10 контроль (наличие) протечки
			11
			12
			13
			14
			15
Tmr_full_interval	INT	VAR_INPUT	Время полного хода (сек)
Tmr_limit_interval	INT	VAR_INPUT	Время схода с концевика (сек)
Tmr_leakage_interval	INT	VAR_INPUT	Время контроля протечки (сек)
Tmr	TON[3]	VAR	Таймера включения/отключения

I/O (параметр)	Тип данных	Тип переменной	Значение
Failures	INT	VAR_OUTPUT	0 сработала электрозащита
			1 не выполнение команды
			открыть
			2 не выполнение команды
			закрыть
			3 Сработал моментный
			выключатель открытия
			4 Сработал моментный
			выключатель закрытия
			5 превышение времени полного хода вала
			6 превышение времени схода с
			концевого выключателя
			7 Привод перегрелся
			8 невыполнение команды
			останова
			9
			10
			11   12
			13
			14
			15
	INT	VAR_OUTPUT	Мгновенный срез отказов
Flash_Failures			задвижки
Failures_Mask	INT	VAR INPUT	Маскирование защит задвижки (биты)
In_opened	BOOL	VAR INPUT	Входящий сигнал: Открыта
In_closed	BOOL	VAR INPUT	Входящий сигнал: Закрыта
In_fault	BOOL	VAR_INPUT	Входящий сигнал: Авария
			Входящий сигнал: Удаленное
In_rem	BOOL	VAR_INPUT	управление
In_opening	BOOL	VAR_INPUT	Входящий сигнал: Открывается
In_closing	BOOL	VAR_INPUT	Входящий сигнал: Закрывается
			Контроль напряжения в цепи
In_ VoltageChecking	BOOL	VAR_INPUT	управления
In_press	REAL	VAR_INPUT	Давление для контроля протечки
			Дельта для уставок протечки
LeakageDelta	REAL	VAR_INPUT	относительно текущего
Out_open	BOOL	VAR_OUTPUT	Команда: Открыть
Out_close	BOOL	VAR_OUTPUT	Команда: Закрыть
Out_stop	BOOL	VAR_OUTPUT	Команда: Стоп
Num	INT	VAR_INPUT	Порядковый номер

I/O (параметр)	Тип данных	Тип переменной	Значение
			1 - самоподхват (подача команды импульсная, в эл.схеме предусмотрен сигнал "стоп")/ 0 - без самоподхвата (сигнал с
Config_1	BOOL	VAR_INPUT	удерживанием)
Config_2	BOOL	VAR_INPUT	1 - дистанционный переключатель
			1 - в эл.схеме предусмотрены сигналы "открывается" и
Config_3	BOOL	VAR_INPUT	"закрывается"
Config_4	BOOL	VAR_INPUT	1 - Управление по интерфейсу

# fb\_Regul

I/O (параметр)	Тип данных	Тип переменной	Значение
Mode_HMI	INT	VAR INPUT	Режим: 0- местный; 1-дистанция;3- автомат - значение
Mode	INT[5]	VAR INPUT	Режим: бит0- местный; бит1- дистанция; бит2-автомат; бит3- ПМУ; бит4-имитация; бит5- ремонт; бит6-интерфейс; бит7- регулировать после/ до регулятора; бит8-задание положения; бит9-по расходу; бит10-по давлению, бит11- смешанный; бит12- изокинетичность
Status	INT	VAR_OUTPUT	О Контроль напряжения в цепи управления  1 открыта  2 закрыта  3 открывается  4 закрывается  5 В промежуточном положении  6 Готов: 1:может управл с контроллера; 0:только слежение за состоянием, без управления  7 переключатель в положении  "дистанционное управление"  8 переключатель в положении  "местное управление"  9 Наличие связи с интерфейсным регулятором (0-нет связи, 1-есть связь)  10  11  12  13  14  15

I/O (параметр)	Тип данных	Тип переменной	Значение
Failures	INT	VAR_OUTPUT	0 сработала электрозащита
			1 не выполнение команды
			открыть
			2 не выполнение команды
			закрыть
			3 Сработал моментный
			выключатель открытия
			4 Сработал моментный
			выключатель закрытия
			5 превышение времени полного
			хода вала
			6 превышение времени схода с
			концевого выключателя
			7 Привод перегрелся 8 невыполнение команды
			останова
			9
			10
			11
			12
			13
			14
			15
Flash_Failures	INT	VAR_OUTPUT	Мгновенный срез отказов
Failures_Mask	INT	VAR_INPUT	Маскирование защит (биты)
			Текущее физическое положение
In_position	REAL	VAR_INPUT	привода 0-100%
In_fault	BOOL	VAR_INPUT	Входящий сигнал: Авария
			Входящий сигнал: Удаленное
In_rem	BOOL	VAR_INPUT	управление
			Контроль напряжения в цепи
In_ VoltageChecking	BOOL	VAR_INPUT	управления
Out_order	REAL	VAR_OUTPUT	Задание положения для привода 0-100%
Reg1_D	REAL	VAR_INPUT	дифференцирующее воздействие
			Зона нечувствительности
Reg1_Dead_band	REAL	VAR_INPUT	регулируемого параметра, в ИЕ
			Коэффициент
Reg1_P	REAL	VAR_INPUT	пропорциональности
			задание в ручном режиме или
			при неактивности ПИД регулятора
Reg1_SetOrder_Manual	REAL	VAR_INPUT	(0100%)
			Задание для регулируемого
Reg1_SetPoint	REAL	VAR_INPUT	параметра, в ИЕ
Reg1_Ti	REAL	VAR_INPUT	Время интегрирования
			Значение сигнала, в инженерных
Reg1_Value	REAL	VAR_INPUT	единицах

I/O (параметр)	Тип данных	Тип переменной	Значение
Reg2_D	TIME	VAR_INPUT	дифференцирующее воздействие
			Зона нечувствительности
Reg2_Dead_band	REAL	VAR_INPUT	регулируемого параметра, в ИЕ
			Коэффициент
Reg2_P	REAL	VAR_INPUT	пропорциональности
Reg2_SetOrder_Manual	REAL	VAR_INPUT	задание в ручном режиме или при неактивности ПИД регулятора (0100%)
			Задание для регулируемого
Reg2_SetPoint	REAL	VAR_INPUT	параметра, в ИЕ
Reg2_Ti	TIME	VAR_INPUT	Время интегрирования
_			Значение сигнала, в инженерных
Reg2_Value	REAL	VAR_INPUT	единицах
	554		минимальное открытие
Reg_min	REAL	VAR_INPUT	регулятора
Dog may	REAL	VAR INDUT	максимальное открытие
Reg_max	REAL	VAR_INPUT	регулятора
Reg1_filter		VAR_INPUT	FilterTime
Reg2_filter	REAL	VAR_INPUT	FilterTime
Num	INT	VAR_INPUT	Порядковый номер
			1 - самоподхват (подача команды
			импульсная, в эл.схеме предусмотрен сигнал "стоп")/ 0 -
			без самоподхвата (сигнал с
Config_1	BOOL	VAR_INPUT	удерживанием)
Config_2	BOOL	VAR INPUT	1 - дистанционный переключатель
<u> </u>			1 - в эл.схеме предусмотрены
			сигналы "открывается" и
Config_3	BOOL	VAR_INPUT	"закрывается"
Config_4	BOOL	VAR_INPUT	1 - Управление по интерфейсу
			1 - регулировать до
			регулятора(при превышении -
			открывается, при уменьшении -
Config_5	BOOL	VAR_INPUT	закрывается)

# fb\_PazAK

I/O (параметр)	Тип данных	Тип переменной	Значение
Alarm	BOOL	VAR_OUTPUT	Сработала Авария
ZP	BOOL	VAR_OUTPUT	Сработал запрет пуска
Alarm_En	BOOL	VAR_INPUT	Разрешить аварию
ZP_En	BOOL	VAR_INPUT	Разрешить запрет пуска
Delay	INT	VAR_INPUT	Время выхода на режим
In_state	BOOL	VAR_INPUT	Исполнительный механизм в работе
In	BOOL	VAR_INPUT	Условие аварии
Deblock	BOOL	VAR_INPUT	Сннять аварию
Status	INT	VAR_OUTPUT	0- норма; 1 -авария;2-запрет пуска
Tmr	TON	VAR	таймер
Num	INT	VAR_INOUTPUT	номера паз

fb\_Paz

I/О (параметр)	Тип данных	Тип переменной	Значение
In	UINT	VAR_INPUT	Входное слово(побитово можно завести 15 аварий,1 бит на 1 аварию)
En	UINT	VAR_INPUT	Слово управления (каждый бит включает / отключает отработку аварии бита входного слова)
Ack	BOOL	VAR_INPUT	Квитирование
Delay	UINT [15]	VAR_INPUT	Время задержки
Out	BOOL	VAR_OUTPUT	Результат(1-ПАЗ сработал,0-ПАЗ не сработал)
Result	UINT	VAR_OUTPUT	Результат побитово (1-ПАЗ сработал,0-ПАЗ не сработал)
Tmr	TON[15]	VAR	Таймер
		VAR_OUTPUT	Мгновенный срез отказов
Flash_result	UINT		задвижки

# fb\_Starter

I/О (параметр)	Тип данных	Тип переменной	Значение
Cmd	INT[5]	VAR_INPUT	Командное слово(бит0- Включить,бит1-Отключить,бит2- ,бит3-Сброс аварий)
State Status	INT INT	VAR_OUTPUT VAR_OUTPUT	Состояние (значение): 0- Отключен; 1-Включен; 2-Авария; 3- Запрет пуска; 4-Включен автомат О Контроль напряжения в цепи управления 1 Пускатель запущен 2
Tmr	TON[2]	VAR	Таймера включения/отключения
Tmr_starter_interval	INT	VAR_INPUT	Время для пускателя (сек)
Tmr_APV_interval	INT	VAR_INPUT	Время для АПВ (автоматического повторного пуска)
In_ Running	BOOL	VAR_INPUT	Состояние в физ.входа - двигатель запущен (работает)
In_ VoltageChecking	BOOL	VAR_INPUT	Контроль напряжения в цепи управления
In_PAZ_alarm	BOOL	VAR_INPUT	Авария из системы ПАЗ
In_PAZ_ZP	BOOL	VAR INPUT	Запрет пуска из системы ПАЗ
Failures	INT	VAR_OUTPUT	0 сработала электрозащита 1 Невыполнение команды включения (не включился в течение заданного времени) 2 Невыполнение команды отключения (не отключился в течение заданного времени) 3 Самопроизвольное включение двигателя (только для пускателей без самоподхвата) 4 Самопроизвольное отключение двигателя (только для пускателей без самоподхвата)
Flash_Failures	INT	VAR_OUTPUT	Мгновенный срез отказов
Failures_Mask	INT	VAR_INPUT	Маскирование защит (биты)
Config_1	BOOL	VAR_INPUT	1 - самоподхват/ 0 - без самоподхвата
Config_2	BOOL	VAR_INPUT	1 - дистанционный переключатель
Config_3	BOOL	VAR_INPUT	1 - АПВ включен
Num	INT	VAR_INPUT	Порядковый номер