

# ZPR

# Zaawansowane

# programowanie w C++

## Dokumentacja końcowa

### 1. Skład zespołu

Konrad Gotfryd – ds. jakości	237642	e-mail: k.gotfryd@stud.elka.pw.edu.pl
Filip Wróbel – właściciel produktu	259294	e-mail: fwrobel@mion.elka.pw.edu.pl

Adres na platformie *github*: <https://github.com/evol vazpr/evolva>

### 2. Część symulacyjna (backend)

Krótki opis tego jak działa symulacja, czego nie udało nam się zaimplementować, na jakie napotkaliśmy problemy. Nasz projekt otrzymał roboczą nazwę *evolva* – taką samą jak nie najnowsza już gra, gdzie postacie mogły ewoluować na różny sposób.

#### 2.1 Działanie symulacji:

- pole gry ma stałe wymiary i składa się z komórek
- każda komórka może mieć dwa rodzaje podłoża: ziemię lub trawę
- podłoże jest zmienne → trawa generuje się na zasadzie automatu komórkowego (zmodyfikowana Gra w Życie Conwaya)
- każda komórka może być pusta lub zajęta przez jakiś obiekt
- obiektami są: stworzenia (*unit*), które dzielą się na roślinożerców (*herbivore*) i mięsożerców (*carnivore*), zwłoki / padlinę (*flesh*) i drzewa (*tree*)
- automatycznie generują się drzewa na takiej samej zasadzie jak trawa, dodatkowo jeżeli pole trawiaste otoczone jest samą trawą, tam też – niezależnie od zasad automatu – powstanie drzewo; oprócz tego drzewa mogą się pojawiać w losowych miejscach (częściowo zapobiega to wymieraniu drzew, a istnieje także szansa, że powstanie nowy las)
- drzewa i zwłoki mają zaimplementowane różne funkcje kwadratowe, które wpływają na zmianę ich poziomu energii (kaloryczności); w ten sposób drzewa do pewnego momentu rosną, a zwłoki w pewnym momencie znikają (powiedzielibyśmy, że się rozkładają)
- każde stworzenie ma swój kod genetyczny, który możemy nazwać kodem DNA (w rzeczywistości nie modeluje to struktury DNA, ale możemy przyjąć tę nazwę przez analogię do naszego świata); zdecydowana większość własności kodu jest znormalizowana do wartości 0 – 100
- jedną z najważniejszych właściwości, które są zapisane w kodzie jest współczynnik mięsożerności

i roślinożerności – przyjmuje się, że stworzenie jest x-żerne, jeśli właściwość x-żerności jest większa lub równa 50

- gra podzielona jest na tury, które można utożsamiać z dniami
- stworzenia mają cechy takie jak: wiek (w turach), ilość energii (utożsamiana z poziomem glukozy → ilość pożywienia), poziom zmęczenia (redukowany snem), punkty zdrowia (znormalizowane od 0 do 100)
- w każdej turze, stworzenia poruszają się według ściśle określonej kolejności – wyliczany jest specjalny współczynnik szybkości (na podstawie kodu genetycznego i np. chwilowego zdrowia czy ilości energii – im stworzenie więcej zjadło tym jest wolniejsze) i to on decyduje o kolejności
- stworzenia mogą ze sobą współżyć, a w konsekwencji mieć potomstwo (mięsożercy z mięsożercami, a roślinożercy z roślinożercami, jednak istnieje możliwość wymieszania się gatunków \*)
- nie ma rozróżnienia na płcie, każde stworzenie może być matką, jednak stworzenia w ciąży nie mogą zapładniać innych stworzeń
- stworzenia mogą także jeść, walczyć (tylko mięsożercy; w celu zabicia, a następnie jedzenia), spać (w celu zredukowania poziomu zmęczenia)
- stworzenia mogą umrzeć ze starości, na skutek odniesionych w walce obrażeń, z powodu złego stanu zdrowia, z braku snu, z głodu albo podczas porodu
- jeżeli stworzeniu brakuje energii dla dziecka, które właśnie ma się urodzić, to stworzenie poroni, a z poronionego płodu nie powstaje padlina
- kiedy stworzenie umrze, pozostawia po sobie zwłoki
- roślinożercy jedzą drzewa, a mięsożercy padlinę – zwłoki
- mięsożerca, który jest głodny zaatakuję roślinożercę jeśli nie ma w pobliżu padliny
- w wyniku walki może zginąć zarówno roślinożerca jak i mięsożerca
- roślinożerca może uciec, tym samym uniknie walki
- wyliczana jest funkcja przystosowania (atrakcyjności), dzięki temu stworzenia chcą współżyć z jak najlepszymi osobnikami
- stworzenie w okresie połogu nie może zająć w ciąży, a sam połów trwa zawsze 1 dzień
- początkowe ustawienia można wczytywać i zapisywać w formacie XML

\* Każdy rodzaj stworzeń jest zainteresowany tylko stworzeniami podobnymi do siebie pod względem żerności. Aby jednostki się zaczęły krzyżować, w początkowych populacjach powinien być niezerowy współczynnik drugiej żerności, bo wtedy istnieje szansa, że podczas mutacji i krzyżowania, następne pokolenie będzie miało poziom drugiej żerności na tyle wysoki, że zostanie uznane w praktyce za wszystkożerne.

2.2. Nie udało nam się zaimplementować niektórych planowanych przez nas funkcjonalności:

- zatrutych drzew – niektóre drzewa mogłyby być zatrute, a inteligentne osobniki by lepiej je rozróżniały; z trucizną jedne stworzenia by sobie radziły lepiej, inne gorzej
- możliwości jedzenia trawy przez roślinożerców w sytuacji braku drzew
- innych zmysłów oprócz wzroku, zwłaszcza słuchu, który miał polegać na możliwości np. usłyszenia szumu drzewa (percepcji, że to drzewo jest gdzieś daleko), albo usłyszenia zagrożenia
- „inteligencji roju”, która miała polegać na tym, że jeżeli w zasięgu słuchu znajdował się osobnik o większym poziomie inteligencji, to można było go „zapytać” o to czy np. drzewo jest trujące, albo pomoc w walce z agresorem.

2.3. Co mogłoby zostać inaczej wykonane:

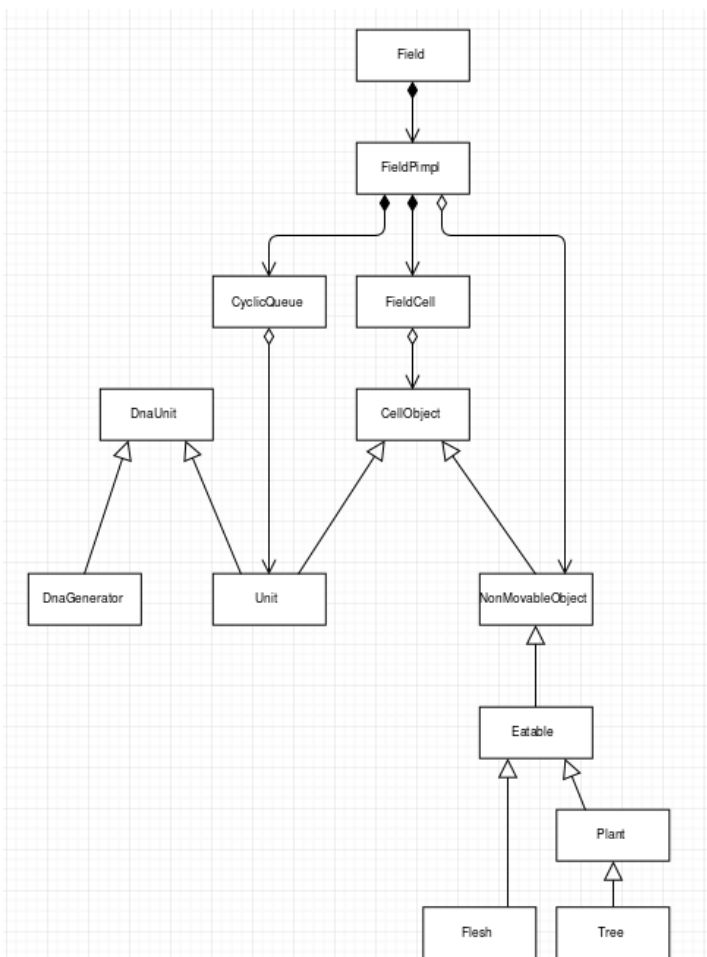
- Sposób określania typu obiektu jest niezbyt elegancki i niekonsekwentny. Używanie typu

wyliczeniowego, tablicy boolowskiej, analizy kodu genetycznego i różnych klas to raczej błąd i brak pomysłu na jednoznaczną hierarchię obiektów.

- Zmysł widzenia został zaimplementowany przy użyciu wyrażeń lambda i funktorów. Wprowadziło to niepotrzebny chaos, kod stał się niezbyt czytelny (trzeba przeskakiwać pomiędzy różnymi fragmentami kodu w czasie analizowania jednej funkcji) i trudno jest go zmodyfikować. Należałoby ten fragment przepisać i lepiej zastanowić się nad sposobem implementacji.
- Używaliśmy `boost::multi_array`, ale wydaje nam się, że w tym przypadku doskonale by się sprawdził podwójny `std::vector`.
- Styl kodowania jest miejscami niespójny. Nie stosowaliśmy z góry określonej długości linii. Kod może zostać uznany za nieładny.

## 2.4. Na jakie napotkaliśmy problemy:

- Pewnym problemem na początku było użycie sprytnych wskaźników. Napotkaliśmy na problem z zapętlaniem się `std::shared_ptr`, ale użycie `std::weak_ptr` go rozwiązało.
- Problemem projektowym było wybranie odpowiedniego silnika graficznego, który spełniłby nasze wymagania.
- Mimo użycia sprytnych wskaźników nie uniknęliśmy problemów w wyciekami pamięci i *segmentation fault*, ale udało nam się je rozwiązać.
- W początkowej wersji *CyclicQueue* implementacja została wykonana na podstawie `std::forward_list`, jednak się nie sprawdziła, ponieważ i tak należało mieć wskaźnik na poprzedni element, co sprowadzało się do użycia `std::list`. Ta implementacja była poprawna, ale niepotrzebna, ponieważ została wykonana w ten sposób, że kolejka cały czas się zapętlala, a nowy element od razu był sortowany wewnątrz kolejki. Przez to silne stworzenia cały czas mogły coś robić podczas jednej tury (nawet kilkakrotnie), a słabe wcale nie mogły. Zmieniliśmy implementację na `std::priority_queue` i dodatkową listę, która przechowuje stworzenia, które w następnej turze będą się poruszać. Rozwiązało to problem.
- Kompilacja trwała stosunkowo długo (głównie przez `boost::multi_array`). Rozwiązaniem okazało się zastosowanie idiomu *pimpl*, który jest z powodzeniem wykorzystywany w klasie *Field* i dodatkowo ukrywa część implementacji.



## 2.5. Opis klas, które występują w programie i diagram.

### Wstęp

Zanim przejdziemy do opisu klas, wyjaśniamy, że zdecydowana większość obiektów jest przechowywana jako sprytny wskaźnik `std::shared_ptr`. Ponadto wiemy, że niektóre klasy można by było ze sobą połączyć, ale nie zrobiliśmy tego, ponieważ przy takim podziale klas łatwiej by było nam zaimplementować następne klasy.

### Field

Główną klasą jest klasa *Field*, która została zaprojektowana jak singleton. Ona skupia w sobie całą symulację, jest kontenerem dla innych składników symulacji i organizuje jej pracę. Zdecydowaliśmy się na singleton, ponieważ przez analogię do naszego świata – świat jest jeden, czyli pole gry. Moglibyśmy jednak w prosty sposób zmodyfikować program, aby było możliwe istnienie kilku pól

gry jednocześnie. *Field* dodaje obiekty do mapy, pilnuje aby nie powstały kolizje, uśmierca stworzenia, wprawia w ruch drzewa i trawę (automaty komórkowe).

### **FieldPimpl**

Wewnątrz *Field* znajduje się *FieldPimpl*, który jest obiektem *private implementation*. Dzięki niemu możliwe było ukrycie części implementacji (nie było potrzeby ukrywania całej). Ponadto skrócił się czas kompilacji, ponieważ nie musieliśmy dołączać bardzo czasochłonnych – w sensie kompilacji – bibliotek, których używa klasa *Field* np. boost. W dalszej części będziemy jednak traktować *Field* i *FieldPimpl* jak jeden obiekt aby nie wprowadzać zbytniego skomplikowania.

### **FieldCell**

Pole fizycznie jest zbudowane z mapy obiektów klasy *FieldCell* (komórek pola gry), a sama mapa to *boost::multi\_array*. Każda komórka ma jeden z dwóch rodzajów podłoża (ziemia, trawa) i może być zajęta przez jakiś obiekt, albo pusta. Oprócz tego, komórka przechowuje swoje globalne współrzędne na mapie.

### **CellObject**

Główną bazową klasą dla wszystkich obiektów jest *CellObject*. Obiekt ma tym w postaci zmiennej typu wyliczeniowego, unikalny identyfikator obiektu, posiada także wskaźnik (tym razem *std::weak\_ptr* aby uniknąć zapętlenia) na komórkę, w której się znajduje.

### **DnaUnit**

Podstawową klasą bazową dla obiektów, które posiadają kod genetyczny jest *DnaUnit*. Jest tam zawarty kod genetyczny w postaci mapy klucz → wartość, gdzie kluczami są ciągi znaków, oznaczające jaką właściwość, a wartościami liczby zmiennoprzecinkowe, które w większości są znormalizowane do wartości 0 – 100.

### **DnaGenerator**

Klasa pochodną od *DnaUnit* jest *DnaGenerator*, która jest służy jako fabryka obiektów (a wł. ich kodów genetycznych). Generator ma własny kod genetyczny i może stworzyć nowy, którego wartości będą losowe, ale będą miały zadane odchylenie. Dzięki temu cała populacja stworzeń może być do siebie bardzo podobna, ale jednocześnie każdy osobnik będzie inny.

### **Unit**

Najważniejszą klasą, która reprezentuje stworzenie jest klasa *Unit*. Dziedziczy zarówno po *DnaUnit* jak i *CellObject*. Każde stworzenie ma swoje parametry, które nie zależą od kody DNA, np. ilość punktów zdrowia czy wiek. Klasa *Unit* daje metody, dzięki którym każdy osobnik może aktualizować swój stan (wiek, zmęczenie etc.) i pozwala stworzeniu myśleć. Metoda *Think()* jest tutaj kluczowa, ponieważ to ona jest procesem decyzyjnym, który determinuje co dana jednostka *chce* zrobić. Oprócz tego posiada metody odpowiedzialne za poruszanie się jednostki, atakowanie, kopulacje itd. Każde stworzenie może być albo roślinożercą, albo mięsożercą. Nie ma podziału na 2 klasy pochodne. Traktuje się to jako jakiś parametr.

### **CyclicQueue**

Wszystkie stworzenia są umieszczone w kolejce – obiekcie klasy *CyclicQueue*. To klasa, która zawiera w sobie kolejkę priorytetową i drugi kontener na obiekty, które powinny się znaleźć w tej kolejce od następnej rundy. Z kolejki wyjmowane są obiekty w kolejności malejącej względem pewnej wyliczonej szybkości poruszania się. Po wyjęciu ich i obsłużeniu (metody *Update()* i *Think()*), stworzenie trafia do drugiego kontenera. Jeżeli jakieś nowe stworzenie się pojawiło podczas którejś z tur to trafia ono do kontenera, a nie do kolejki. Kiedy nastaje nowa runda (dzieje się tak kiedy kolejka jest już pusta), to elementy trafiają z kontenera z powrotem do kolejki z wyłączeniem tych, które w poprzedniej rundzie umarły. W ten sposób kolejka priorytetowa staje się cykliczna i działa aż nie umrą wszystkie stworzenia.

### **NonMovableObject**

Obiekty, które nie są stworzeniami są typu *NonMovableObject* i w klasie *Field* są przechowywane po prostu w obiekcie *std::vector*. To tylko klasa bazowa dla innych klas, które reprezentują nie poruszające

się obiekty.

### **Eatable**

Klasa *Eatable* oznacza obiekty, które mogą być zjedzone. Wszystkie te obiekty mają podobny interfejs, tzn. metodę *Eat()* jak i parametry energii. Ponadto każdy taki obiekt wraz z funkcją kwadratową może zmieniać ilość energii jaką w sobie ma, ale tylko do pewnego progu.

### **Flesh**

Każda jednostka kiedy umrze (poza płodami) pozostawia po sobie zwłoki, które utrzymują się jakiś czas dopóki się nie rozłożą. Obiektami, które są zwłokami są obiekty klasy *Flesh* i to one są zjadane przez mięsożerców.

### **Plant**

Klasa *Plant* oznacza każdy obiekt, który jest rośliną. Roślinożercy mogą jeść tylko obiekty, które są klasą *Plant*.

### **Tree**

Klasa *Tree* to wszystkie drzewa na mapie.

## **3. Część graficzna (frontend)**

### 3.1. Działanie interfejsu graficznego:

- Użytkownik posiada możliwość wyboru czy nastąpi jedynie ruch pojedynczej postaci, czy też wykona się cała lub kilka rund.
- Użytkownik może zmienić szybkość poruszania się obiektów przez interfejs, lub też zmienić rozmiar wyświetlanych obiektów (przez plik *logic.xml*).
- Obiekty reprezentujące postacie poruszające się są animowane.

### 3.2. Popelnione błędy:

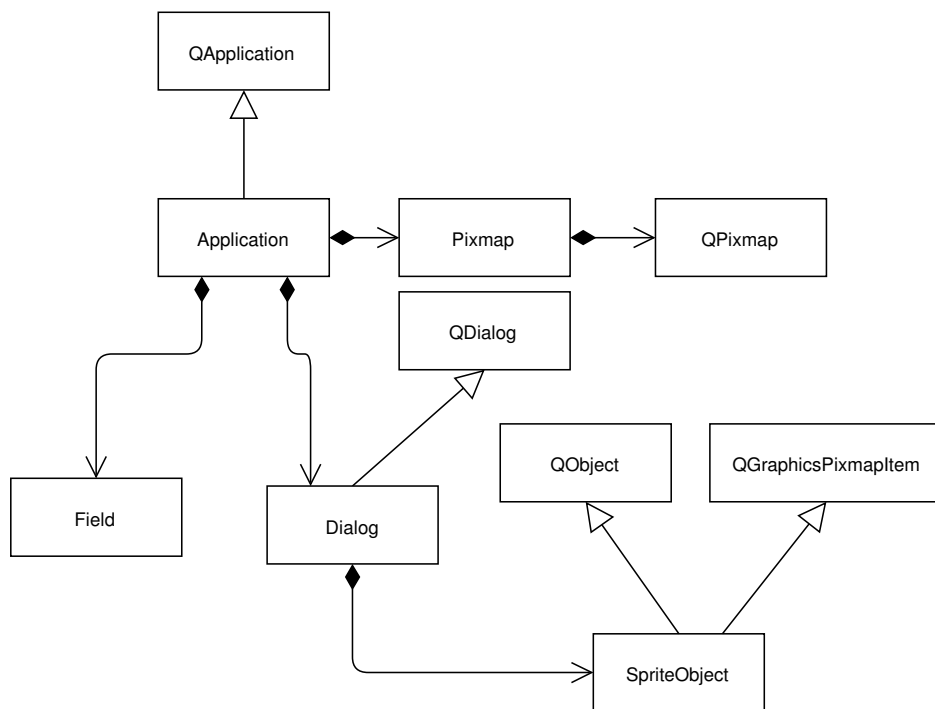
- Programowanie pod zbyt dużą presją czasu.
- Brak regulacji szybkości przełączania pomiędzy poszczególnymi klatkami animacji obiektu poruszającego się.
- Brak dostatecznej optymalizacji (metoda wyszukiwania *Dialog::SearchObject* jest niewłaściwa).
- Zbyt ubogi interfejs (brak możliwości dokonywania zmian grafiki z menu itp.).
- Brak zapisu wyniku symulacji.

### 3.3. Opis napotkanych problemów:

- Użycie sprytnych wskaźników z obiektami klas biblioteki Qt powodowało błędy w działaniu. Problem ich użycia nie został rozwiązany.
- Problem z optymalizacją. Przy jednoczesnym symulowaniu powyżej 3 rund, czas po którym uzyskuje się odpowiedź programu jest za długi. Pomimo wprowadzenia poprawek (eliminacja ciągłego wczytywania plików graficznych z dysku, eliminacja częstego alokowania i dealokowania pamięci dynamicznie) nie uzyskałem zadowalającego wyniku. Problem nie został rozwiązany, lecz stanowi ciekawe wyzwanie, które warto rozwiązać.

### 3.4. Opis klas, które występują w programie i diagram:

- Application – klasa zawierająca metody do inicjalizacji logiki programu, interfejsu graficznego. Stanowi proxy pomiędzy logiką a GUI.
- Pixmap – klasa zawierająca prototypy obrazków obiektów SpriteObject.
- Dialog – klasa reprezentująca okno interfejsu.
- SpriteObject – klasa reprezentująca obiekty graficzne wyświetlane w oknie Dialog.



## 4. Podsumowanie

Chcielibyśmy opisać w jaką stronę według nas projekt mógłby się rozwijać, a także dlaczego nie oddaliśmy projektu w terminie. Ponadto zawrzemy kilka słów podsumowania.

### 4.1. Nie oddaliśmy sprawozdania w terminie z kilku powodów:

- Na początku wydania projektu wykonaliśmy bardzo dużo pracy, potem nasze tempo zmalało. Byliśmy bardzo pewni, że projekt jest już prawie gotowy i na ostatnie dni przed oddaniem okazało się, że wiele rzeczy nie działa jak powinno i musieliśmy to naprawić. Zdobyliśmy pewne doświadczenie i teraz byśmy takie błędy i niepoprawne zachowania aplikacji znaleźli wcześniej, aby móc oddać projekt w terminie.
- Opuścił nas jeden z członków zespołu. Na początku rozplanowaliśmy pracę na 3 osoby, a potem musieliśmy zmienić założenia dotyczące poświęconego czasu.
- Stwierdziliśmy, że wolimy oddać projekt po czasie, ale taki, co do którego jesteśmy pewni niż terminowo oddać niesprawny produkt.

### 4.2. Co chcielibyśmy dodać do projektu w przyszłości i jak widzielibyśmy jego rozwój:

- Zaimplementować wszystkie rzeczy, których nie udało nam się zaimplementować w terminie, a wspominaliśmy o nich wcześniej.
- Wprowadzić więcej gatunków stworzeń.
- Rozwinąć różne własności DNA i zaimplementować to na co wpływają w symulacji.
- Zwiększyć możliwości krzyżowania się różnych stworzeń.
- Zmienić podejście wyglądu stworzeń. Przede wszystkim chodzi o możliwość generowania wyglądu stworzeń na podstawie DNA.
- Dodać do funkcji decyzyjnej jakikolwiek algorytm uczący się. Najchętniej dodalibyśmy sztuczną sieć neuronową, która modelowałaby niskopoziomowe zachowania różnych gatunków z dodatkową siecią (czy modyfikacją tej sieci), która odpowiadała by za zachowania konkretnego osobnika. Musielibyśmy wtedy poważnie przemyśleć koncepcję przekazywana „myślenia” w kodzie genetycznym.
- Dodać możliwość istnienia kilku światów jednocześnie. Chociażby dlatego, żeby można było porównać jak mogą się potoczyć losy tych samych stworzeń. jeśli będą w różnych sytuacjach.
- Rozwinąć statystyki dotyczące całego świata. Dodać rysowanie wykresów.
- Wprowadzić kod genetyczny do roślin.
- Napisać osobny algorytm, który wyszukiwałby scenariuszy gry, dla których populacje mięsożerców i roślinożerców spełniałyby równanie Lotki-Volterry.

#### 4.3. Tabela z czasem, jaki poświęciliśmy na projekt ZPR.

Autor	Filip Wróbel	Czas	Konrad Gotfryd	Czas
Zadania	Implementacja podstawowego podziału gry na klasy	10	Implementacja podstawowego podziału gry na klasy	8
	Zaprojektowanie genetyki	5	Implementacja GUI w Qt	15
	Implementacja mechanizmów świata gry	5	Wczytywanie zapisywanie plików konfiguracyjnych w XML	10
	Implementacja reguł decyzyjnych dla stworzeń	15	Testy automatyczne, jednostkowe, scenariusze testowe	1
	Testy, analiza i diagnoza problemów, szukanie rozwiązań	15	Testy, analiza i diagnoza problemów, szukanie rozwiązań	10
Łączny czas	50		41	

Jest to więcej czasu niż planowaliśmy przeznaczyć. Stało się tak, bo musieliśmy inaczej podzielić pracę, a poza tym nie mamy jeszcze doświadczenia w estymowaniu czasu, który nam zajmie praca nad pewną częścią projektu.

#### 4.4. Podsumowanie

Uważamy, że projekt, który zrobiliśmy jest udany. Udało nam się zrobić zdecydowaną większość rzeczy, jakie sobie wcześniej założyliśmy. Kod nie jest tak dobry, jak mogłby być i jaki wiemy, że moglibyśmy go zrobić. W szczególności brakuje dokumentacji kodu. Nie było dla nas obojętne, że jeden z nas zrezygnował, ale daliśmy sobie mimo wszystko radę, a to szczególna lekcja, bo nie przewidziana przez przedmiot ZPR, a mogąca się zdarzyć w prawdziwym życiu przy pracy nad jakimś projektem. Należy jednak podkreślić, że członek naszego zespołu, który nas opuścił, uczciwie nam powiedział, że nie jest w stanie zrobić swojej części, przeprosił nas i zachował się jak najbardziej w porządku w stosunku do nas. Nowością dla nas była praca zespołowa, wykorzystywaliśmy różne metody komunikacji, używaliśmy też githuba. Przy pracy nad projektem nauczyliśmy się wiele nowych rzeczy np. podstaw algorytmów

genetycznych, pracy z Qt czy kilkoma bibliotekami *boost*, których wcześniej nie znaliśmy, a także utrwaliśmy i umocniliśmy swoją wiedzę na temat sprytnych wskaźników. Poza tym temat projektu bardzo nas zainteresował, wymagał od nas kreatywności i pozwolił nam się wiele nauczyć.