# Processus multitâches ou multi-threads et synchronisation

October 8, 2018

### 1 Introduction

### 1.1 La base : Parallélisme de tâches

1. Solution permettant de montrer (voir à l'écran) qu'un processus peut lancer plusieurs tâches (threads) en parallèle :

```
1 #include < stdio.h>
  \#include < unistd.h > //fork(), getpid(),
3 #include < sys/types.h > //toutes
4 #include < sys / wait.h>
5 #include < stdlib.h>
6 #include <pthread.h>
  #include < stdbool.h>
9
10
11 int partage=0;
12
13 struct args_matrice{
    int** matrice;
14
15
    int rows;
16
    int res;
     bool (*method)(int);
17
18 } typedef args_matrice;
19
20 bool is Pair (int i) {
21
    return ((i \& 1) = 0);
22
23
24 bool isImpair(int i) {
25
     return ((i \& 1) = 1);
26 }
28 void* threading(void* arg) {
    args_matrice * o = (args_matrice *) arg;
30
     int res = 0;
31
     int n = o \rightarrow rows;
32
     for (int i=0; i< n; i++)
```

```
34
       if(o\rightarrow)method(i))res++;
35
36
     o\rightarrow res = res:
37
     printf("je suis le thread %lu \n", pthread_self());
38
     partage+=50;
39
     return NULL;
40 }
41
  int main(int argc, char** argv){
42
43
44
45
     int ** matrice = malloc(n * sizeof(int));
46
     for (int i=0; i< n; ++i)
47
48
       matrice[i]=malloc(n*sizeof(int));
       for (int j = 0; j < n; ++j) {
matrice[i][j] = 1;
49
50
51
52
     }
53
54
     pthread_t idpth1, idpth2;
55
     struct args_matrice* args1 = malloc(sizeof(args_matrice));
     args1->matrice = matrice;
57
     args1->rows=5;
58
     args1->method = isPair;
59
60
     struct args_matrice* args2 = malloc(sizeof(args_matrice));
61
     args2->matrice = matrice;
62
     args2->rows=5;
63
     args2->method = isImpair;
64
65
     pthread_create(&idpth1, NULL, threading, (void *) args1);
66
     pthread_create(&idpth2, NULL, threading, (void *) args2);
67
     pthread_join(idpth1, NULL);
68
     pthread_join(idpth2, NULL);
69
     printf("nombre de lignes pair : %d \t nombre de lignes impair %d
       \t partage %d \n", args1->res, args2->res, partage);
71
72
     return 0;
73 }
```

threads.c

- 2~&~3 . Lorsqu'un thread, principal ou secondaire, fait exit(), il termine le processus ! Donc tous les threads seront arrêtés.
- 4. Problèmes de synchronisation :

```
1 #include<stdio.h>
2 #include<unistd.h> //fork(), getpid(),
3 #include<sys/types.h> //toutes
4 #include<sys/wait.h>
5 #include<stdlib.h>
6 #include<pthread.h>
7 #include<stdbool.h>
```

```
8
9
   void *T1 (void * par){
10
     int * cp = (int*)(par);
11
     for (int i=0; i < 1500; i++) ++(*cp);
     pthread_exit(NULL);
12
13 }
14
15
   void *T2 (void * par){
16
     int * cp = (int*)(par);
     for (int i=0; i < 3000; i++) ++(*cp);
17
18
     pthread_exit(NULL);
19 }
20
21 int main() {
     pthread_t idT1, idT2;
22
     int counter = 0; //donn e en m moir partag e if (pthread_create(&idT1, NULL, T1, &counter) != 0)
23
24
25
         printf("erreur creation \n");
     if (pthread_create(&idT2, NULL, T2, &counter) != 0)
26
27
          printf("erreur creation \n");
28
29
     int res = pthread_join(idT1, NULL);
     res = pthread_join(idT2, NULL);
31
     printf("Total : %d \n", counter);
32
33
     return 0;
34 }
```

ressourcesPartages.c

## 2 Exercice: produit scalaire multi-threads

#### 1. Premier schema algorithmique:

```
1 #include < stdio.h>
  #include<unistd.h> //fork(), getpid(),
3 #include < sys/types.h > //toutes
4 #include < sys / wait . h>
5 | #include < stdlib.h>
6 #include <pthread.h>
7
  #include < stdbool.h>
  #include < time . h>
9
10
11
12
13
14 struct args_vecteur{
15
    int* vecteur1;
16
     int* vecteur2;
17
     int index;
18 } typedef args_vecteur;
19
20
21 void fillVector(int* T, int n){
```

```
for (int i=0; i< n; i++)
23
        T[i] = rand() \%10;
24 }
25
26 void displayVector(int* T, int n){
     printf("Vector : ");
for(int i=0;i<n;i++)</pre>
27
28
29
       printf("%d \t",T[i]);
     printf("\n");
30
31 }
32
33 int finalVecteur[10];
34
35 void* threadMult(void* arg) {
36
37
     args_vecteur* o = (args_vecteur*)arg;
     int* v1 = o->vecteur1;
38
39
     int* v2 = o->vecteur2;
40
     int ind= o->index;
      \begin{array}{ll} final Vecteur [\,ind\,] = v1 [\,ind\,] * v2 [\,ind\,] \,; \\ printf (\,"thread Num : \,\% lu \quad index : \,\% d \end{array} 
41
42
                                                     vecteur1 : %d * vecteur2
        ind]);
43
44 }
45
46 int main(int argc, char** argv){
47
48
     int sum=0;
49
     int taille=atoi(argv[1]);
     int vect1[taille], vect2[taille];
50
51
     srand(time(NULL));
52
53
     fillVector(vect1, taille);
54
     fill Vector (vect2, taille);
55
     display Vector (vect1, taille);
     display Vector (vect2, taille);
56
57
58
59
60
     pthread_t idpth[taille];
61
62
     //thread Multiplication
63
     for (int i=0; i < t \text{ aille } ; i++){
64
65
        struct args_vecteur* args = malloc(sizeof(args_vecteur));
66
     args->vecteur1 = vect1;
67
        args \rightarrow vecteur2 = vect2;
68
        args \rightarrow index = i;
69
70
        pthread_create(&idpth[i],NULL,threadMult,(void *)args);
71
72
73
74
      for (int i=0; i < t \text{ aille } ; i++)
75
          pthread_join(idpth[i],NULL);
76
```

```
77
78
78
79
80
for(int i=0;i<taille;i++){
    sum += finalVecteur[i];
82
    }
83
84
    printf("resultat : %d \n",sum);
85
66
67
}</pre>
```

produit Scalaire 1.c

2. Deuxième schéma algorithmique :