

1 Notations & Unités

Mouvement	Position	Vitesse	Accélération
Translation	x, y, z (m)	v (m·s ⁻¹)	a (m·s ⁻²)
Circulaire	θ (rad)	ω (rad·s ⁻¹)	α (rad·s ⁻²)

2 Uniforme

$$\alpha = 0$$

$$\alpha(t) = 0$$

$$\omega(t) = \omega_0$$

$$\theta(t) = \omega_0 \cdot (t - t_0) + \theta_0$$

3 Uniformément varié

$$\alpha = \text{constante}$$

$$\alpha(t) = \alpha_0$$

$$\omega(t) = \alpha_0(t - t_0) + \omega_0$$

$$\theta(t) = \frac{1}{2}\alpha_0(t - t_0)^2 + \omega_0(t - t_0) + \theta_0$$

4 Rapport de réduction r

Z_i : Nombre de dents (entrée, menante)

Z_o : Nombre de dents (sortie, menée)

$$r = \frac{Z_i}{Z_o} = \frac{\omega_o}{\omega_i}$$