

# Chapitre 6 : Théorie spectrale

## I Valeurs propres, vecteurs propres, sous-espaces propres

On se donne  $E$  un  $K$ -espace vectoriel et  $u \in \text{End}(E)$  un endomorphisme de  $E$ .

**Définition :** Soit  $\lambda \in K$ . On dit que  $\lambda$  est une **valeur propre (vp)** de  $u$  s'il existe un vecteur  $x \in E \setminus \{0_E\}$  tel que  $u(x) = \lambda x$ . Un tel vecteur  $x$  est appelé un **vecteur propre ( $\vec{vp}$ )** associé à la valeur propre  $\lambda$  de  $u$ .

**Définition :** On note  $E_\lambda$  le **sous-espace propre** de  $u$  associé à la valeur propre  $\lambda$  :

$$E_\lambda = \{x \in E \mid u(x) = \lambda x\} = \text{Ker}(u - \lambda \text{Id}_E)$$

**Propriété :** (admise)

On a  $\lambda$  est une valeur propre de  $u$  si et seulement si  $E_\lambda \neq \{0_E\}$ .

Ce qui est vrai si et seulement si  $u - \lambda \text{Id}_E$  n'est pas inversible (autrement dit,  $\det(u - \lambda \text{Id}_E) = 0$ ).

**Vocabulaire :** On dit que  $u$  est **diagonalisable** s'il existe une base de  $E$  formée de  $\vec{vp}$  de  $u$ . (vecteurs propres)

**Proposition :**

$u$  est diagonalisable si et seulement si  $\text{Mat}_B(u)$  est diagonale pour une certaine base  $B$  de  $E$ . ( $E$  de dimension finie)

**Preuve :**

Soient  $(x_1, \dots, x_n)$  une base de  $E$  formée de  $\vec{vp}$  de  $u$  avec  $u(x_i) = \lambda_i x_i$ . On a donc :

$$\text{Mat}_B(u) = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \lambda_2 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & \lambda_n \end{pmatrix}$$

□

**Vocabulaire :** On dit que  $u$  est **trigonalisable** s'il existe une base de  $E$  dans laquelle la matrice de  $u$  est triangulaire supérieure. (vecteurs propres)

**Remarque :** Alors  $x$  est un  $\vec{vp}$  de  $u$ . Un endomorphisme sans  $\vec{vp}$  n'est pas diagonalisable.

**Exemple :** Si  $E = K^2$  et  $\text{Mat}_B(u) = \begin{pmatrix} 5 & -1 \\ 4 & 1 \end{pmatrix}$  ( $B$  = canonique), alors  $u$  est trigonalisable pour la base  $B' = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \end{pmatrix} \right\}$ . En effet, on a :  $u\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} 3 \\ 6 \end{pmatrix} = 3 \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$

**Exemple :** Si  $\text{Mat}_B(u) = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$ , alors  $u$  est diagonalisable.

**Exemple :** Si  $\text{Mat}_B(u) = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$ , n'est pas diagonalisable si  $K = \mathbb{R}$  (pas de  $\vec{vp}$ ), mais est diagonalisable si  $K = \mathbb{C}$  (car  $\lambda = i$  et  $\lambda = -i$  sont des vp).

## II Projections, symétries et rotations

Posons  $E = F \oplus G$  avec  $F, G$  sous-espaces vectoriels de  $E$ .

**Proposition :** (admis)

Soit  $p \in \mathcal{L}(E)$  la projection sur  $F$  parallèlement à  $G$  (i.e.  $p(x+y) = x$  pour tout  $(x, y) \in F \times G$ ).  
Alors les valeurs propres de  $p$  sont contenues dans  $\{0, 1\}$ . De plus,  $F = E_1$  et  $G = E_0$  et  $p$  est diagonalisable.

💬 **Note de rédaction :** cf. Laurent pour la démonstration

**Proposition :** (admis)

Soit  $s \in \mathcal{L}(E)$  la symétrie par rapport à  $F$  parallèlement à  $G$  (i.e.  $s(x+y) = x - y$  pour tout  $(x, y) \in F \times G$ ).  
Alors les valeurs propres de  $s$  sont contenues dans  $\{-1, 1\}$ . De plus,  $F = E_1$  et  $G = E_{-1}$  et  $s$  est diagonalisable.

Supposons  $E = \mathbb{K}^2$ ,  $K = \mathbb{R}$ .

Considérons  $u$  tel que  $Mat_B(u) = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$  dans la base canonique  $B$  de  $\mathbb{R}^2$  avec  $\theta \in \mathbb{R} \setminus \pi\mathbb{Z}$ .

**Proposition :** (admis)

$u$  n'est pas diagonalisable si  $K = \mathbb{R}$  (pas de  $\overrightarrow{vp}$ ), mais est diagonalisable si  $K = \mathbb{C}$  (car  $\lambda = \cos \theta + i \sin \theta$  et  $\lambda = \cos \theta - i \sin \theta$  sont des vp).

## III Rappels sur les polynômes

💬 **Note de rédaction :** cf. AL2

**Définition :** Un polynôme  $P$  est irréductible sur  $K$  si  $P = QR$  entraîne que  $Q$  ou  $R$  est de degré 0 (c'est-à-dire une constante).  
Cela dépend du corps  $K$ .

**Définition :**  $P$  est scindé sur  $K$  si  $P$  est produit de polynômes de degré 1 sur  $K$ .

💡 **Exemple :** Sur  $\mathbb{R}$ ,  $X^2 + 1$  est irréductible. Sur  $\mathbb{C}$ ,  $X^2 + 1 = (X - i)(X + i)$  est scindé.

💬 **Vocabulaire :**  $P$  est scindé à racines simples si  $P$  est scindé et si toutes ses racines sont de multiplicité 1, i.e.  $P = c(X - \alpha_1)(X - \alpha_2) \dots (X - \alpha_n)$  avec  $\alpha_i$  distincts.

**Théorème d'Alembert-Gauss :** (admis)

1. Si  $K = \mathbb{C}$ , tout polynôme de degré  $\geq 1$  est scindé. (i.e.  $\mathbb{C}$  est un corps algébriquement clos)
2. Si  $K = \mathbb{R}$ , tout polynôme de degré  $\geq 1$  est produit de polynômes irréductibles de degré 1 ou 2.

## IV Polynôme caractéristique d'un endomorphisme

Soit  $E$  un  $K$ -espace vectoriel de dimension finie  $n$  et  $u \in \text{End}(E)$ .

💡 **Rappel :** Soit  $\lambda \in K$ . C'est une valeur propre de  $u$  si et seulement si  $\det(u - \lambda Id_E) = 0$ .

💡 **Exemple :**  $Mat_B(u) = \begin{pmatrix} 5 & 1 \\ 2 & 4 \end{pmatrix}$ .  $E = \mathbb{R}^2$ ,  $K = \mathbb{R}$  et  $B$  la base canonique.

On a :

$$\det(u - \lambda Id_E) = \det \begin{pmatrix} 5 - \lambda & 1 \\ 2 & 4 - \lambda \end{pmatrix} = \lambda^2 - 9\lambda + 18 = (\lambda - 6)(\lambda - 3)$$

Donc les valeurs propres de  $u$  sont 3 et 6.

**Théorème :** (admis)

Posons  $P_u(\lambda) = \det(\lambda Id_E - u)$ . C'est un polynôme de  $K[\lambda]$  de degré  $n$  appelé **polynôme caractéristique** de  $u$ .

Plus précisément, on a  $P_u(\lambda) = (-1)^n \lambda^n + (-1)^{n-1} \text{tr}(u) \lambda^{n-1} + \dots + \det(u)$ .

💡 **Exemple :** Pour  $n = 2$ , on a  $P_u(\lambda) = \lambda^2 - \text{tr}(u)\lambda + \det(u)$ .

**Corollaire :** (admis)

L'endomorphisme  $u$  admet au plus  $n$  valeurs propres (distinctes).

## V Polynôme caractéristique d'une matrice

Soit  $A \in M_n(K)$  une matrice carrée, soit  $\lambda \in K$ . On dit que  $\lambda$  est une valeur propre de  $A$  s'il existe un vecteur  $X \in K^n \setminus \{0\}$  tel que  $AX = \lambda X$ . On pose  $E_\lambda(A) = \text{Ker}(A - \lambda I_n)$  le sous-espace propre de  $A$  associé à la valeur propre  $\lambda$ . Et on pose  $P_A(\lambda) = \det(\lambda I_n - A)$  le polynôme caractéristique de  $A$ .

**Proposition :** (admis)

Soit  $A, B \in M_n(K)$  tel que  $A$  et  $B$  sont semblables (i.e. il existe  $P \in GL_n(K)$  tel que  $B = P^{-1}AP$ ). Alors  $A$  et  $B$  ont même polynôme caractéristique ( $P_A = P_B$ ) et donc les mêmes valeurs propres.

**Proposition :** (admis)

Supposons  $A$  triangulable (i.e. semblable à une matrice triangulaire). Alors  $P_A$  est scindé sur  $K$ .

💡 **Remarque :** La réciproque est vraie (vu plus tard),  $P_A$  scindé  $\implies A$  trigonalisable.

✗ **Attention** ✗ Retenir que  $P_A$  non scindé  $\implies A$  non trigonalisable.

💡 **Exemple :** Si  $K = \mathbb{R}$  et  $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ . On a  $P_A(\lambda) = \lambda^2$ . Mais  $A$  n'est pas diagonalisable.

## VI Étude des sous-espaces propres (sep)

Soit  $E$  un  $K$ -espace vectoriel de dimension finie  $n$  et  $u \in \text{End}(E)$ . Soit  $F$  un sev de  $E$ .

**Définition :** On dit que  $F$  est **stable** par  $u$  si  $u(F) \subset F$ . Alors  $u|_F \in \text{End}(F)$  est la restriction de  $u$  à  $F$ .

**Proposition :** (admis)

Le polynôme caractéristique de  $u|_F$  divise celui de  $u$ . Autrement dit :  $P_{u|_F}(\lambda) | P_u(\lambda)$ .  
Autrement dit :  $\exists Q \in K[\lambda], P_u(\lambda) = P_{u|_F}(\lambda)Q(\lambda)$ .

La preuve utilise le déterminant par blocs.

**Proposition :** (admis)

Soit  $k \leq n$  et soient  $A \in M_k(K)$  et  $B \in M_{k,n-k}(K)$  et  $D \in M_{n-k}(K)$ .

On a :  $\det \begin{pmatrix} A & B \\ 0 & D \end{pmatrix} = \det(A)\det(D)$ .

**Proposition :** (admis)

Soit  $\lambda \in K$ . Alors  $E_\lambda$  est stable par  $u$ .

En effet, si  $u(x) = \lambda x$ , alors  $u(u(x)) = u(\lambda x) = \lambda u(x)$ , donc  $u(x) \in E_\lambda$ .


**Corollaire :** (admis)


Soit  $\lambda \in K$ , et soit  $X \in E_\lambda \setminus \{0_E\}$ .

On a que  $u|_{E_\lambda}$  est une homothétie de rapport  $\lambda$ .

Donc  $P_{u|_{E_\lambda}}(\lambda) = (\lambda - X)^{\dim(E_\lambda)}$


. En particulier,  $P_{u|_{E_\lambda}}$  divise  $P_u$ .

 **Vocabulaire :** On appelle la **multiplicité** de la valeur propre  $\lambda$  pour  $u$  le plus grand entier  $m$  tel que  $(\lambda - X)^m$  divise  $P_u(X)$ . On la note  $m_a(\lambda)$ .

 **Vocabulaire :** On appelle la **multiplicité géométrique** de la valeur propre  $\lambda$  pour  $u$  l'entier  $\dim(E_\lambda)$ . On la note  $m_g(\lambda)$ .

**Proposition :** (admis)

On a  $1 \leq m_g(\lambda) \leq m_a(\lambda)$  si  $\lambda$  est une valeur propre de  $u$ .

 **Exemple :** Soit  $A = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 1 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$ . On a  $P_A(\lambda) = (3 - \lambda)^3$ . Donc  $m_a(3) = 3$ .

On a  $E_3 = \text{Ker}(A - 3I_3) = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ 0 \end{pmatrix} \mid (x, y) \in K^2 \right\}$ . Donc  $\dim(E_3) = 2$ . Donc  $m_g(3) = 2$ .