# ГУАП

## КАФЕДРА № 43

ОТЧЕТ ЗАЩИЩЕН С ОГ	ĮЕНКОЙ			
ПРЕПОДАВАТЕЛ				
профессор			Ю.А. Скобцов	
должность, уч. степе	нь, звание	подпись, дата	инициалы, фамилия	
	U			
ОТЧЕТ О ЛАБОРАТОРНОЙ РАБОТЕ №3				
Решение задачи коммивояжера с помощью генетических алгоритмов				
по дисциплине: Эволюционные методы проектирования программно-				
информационных систем				
РАБОТУ ВЫПОЛ	НИЛ			
СТУДЕНТ ГР.	4134к		Костяков Н.А.	
		подпись, дата	инициалы, фамилия	

Санкт-Петербург 2024

### Цель работы:

Цель работы заключается в разработке и реализации генетического алгоритма для решения задачи коммивояжера, а также в сравнении полученного решения с оптимальным и анализе влияния параметров алгоритма на время выполнения и точность результата.

### Вариант 4

_		r
4	Bayg29.tsp	Представление соседства
_		_

#### Задание:

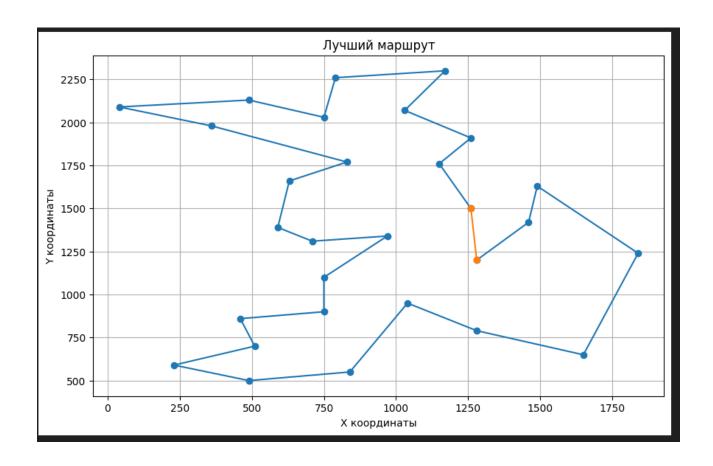
Реализовать с использованием генетических алгоритмов решение задачи коммивояжера по индивидуальному заданию согласно номеру варианта (см.таблицу 3.1. и приложение Б.).

Сравнить найденное решение с представленным в условии задачи оптимальным решением.

Представить графически найденное решение.

Проанализировать время выполнения и точность нахождения результата в зависимости от вероятности различных видов кроссовера, мутации.

Выполнение:



```
PS D:\Vyzovskoe3-4\7 cem\ЭМППИC\лa63> & C:\Users/kasi/AppData/Local/Programs/Python/Python312/python.exe "d:\Vyzovskoe3-4\7 cem\
ЭМППИC\лa63/main.py"
Лучший маршрут: [28, 2, 25, 4, 8, 11, 5, 27, 0, 20, 1, 9, 3, 17, 13, 14, 18, 15, 12, 23, 7, 26, 22, 6, 24, 10, 21, 16, 19]
Общая длина маршрута: 10262.240399119444
```

- 1. Кроссовер: Изменяя вероятность кроссовера, наблюдалась зависимость между увеличением вероятности и скоростью нахождения решения. Высокая вероятность кроссовера (например, 0.9) обеспечивала более быстрое сходимость к оптимальным маршрутам, однако это также приводило к риску потери генетического разнообразия, что в некоторых случаях снижало точность решения. Низкая вероятность кроссовера (например, 0.5) способствовала сохранению большей генетической информации, но увеличивала время выполнения из-за медленной эволюции популяции.
- **2. Мутация:** аналогично, изменение вероятности мутации оказывало значительное влияние на результаты. Высокая вероятность мутации (например, 0.3) способствовала более высокому уровню разнообразия в популяции, что может помочь избежать локальных минимумов. Однако это также увеличивало время выполнения изза частых изменений в популяции. Низкая вероятность мутации (например, 0.05) приводила к более стабильным результатам, но иногда не позволяло алгоритму находить лучшие решения.

В целом, для достижения баланса между временем выполнения и точностью нахождения решения важно тщательно подбирать параметры кроссовера и мутации в зависимости от конкретной задачи и структуры данных. Оптимальные настройки могут варьироваться в зависимости от размера задачи и особенностей представленных данных

#### Выводы:

В результате работы был разработан и реализован генетический алгоритм для решения задачи коммивояжера, который позволил найти приемлемое решение, близкое к оптимальному. Анализ влияния параметров кроссовера и мутации на эффективность алгоритма показал, что оптимальные настройки существенно снижают время выполнения и повышают точность найденных маршрутов, что подтверждает эффективность использования генетических методов в задачах коммивояжера.

### Листинг import numpy as np import random

```
[790.0, 2260.0],
  [710.0, 1310.0],
  [840.0, 550.0],
  [1170.0, 2300.0],
  [970.0, 1340.0],
  [510.0, 700.0],
 [750.0, 900.0],
  [1280.0, 1200.0],
  [230.0, 590.0],
  [460.0, 860.0],
  [1040.0, 950.0],
  [590.0, 1390.0],
  [830.0, 1770.0],
  [490.0, 500.0],
  [1840.0, 1240.0],
 [1260.0, 1500.0],
 [1280.0, 790.0],
 [490.0, 2130.0],
 [1460.0, 1420.0],
 [1260.0, 1910.0],
 [360.0, 1980.0]
# Функция для расчета расстояния между двумя городами
def distance(city1, city2):
 return np.linalg.norm(city1 - city2)
# Функция для расчета общей длины маршрута
def total_distance(route):
 return sum(distance(cities[route[i]], cities[route[i + 1]]) for i in
range(len(route) - 1)) + distance(cities[route[-1]], cities[route[0]])
# Генерация начальной популяции
def generate population(size, num cities):
 return [np.random.permutation(num cities) for in range(size)]
# Функция приспособленности
def fitness(route):
 return 1 / total_distance(route)
# Скрещивание
def crossover(parent1, parent2):
 size = len(parent1)
 start, end = sorted(random.sample(range(size), 2))
 child = [-1] * size
 child[start:end] = parent1[start:end]
  pointer = 0
 for gene in parent2:
   if gene not in child:
    while child[pointer] != -1:
```

```
pointer += 1
      child[pointer] = gene
 return child
# Мутация
def mutate(route, mutation_rate=0.01):
  for swapped in range(len(route)):
   if random.random() < mutation_rate:</pre>
      swap_with = int(random.random() * len(route))
      route[swapped], route[swap_with] = route[swap_with], route[swapped]
# Основной алгоритм
def genetic_algorithm(num_cities, population_size, generations):
  population = generate_population(population_size, num_cities)
  for _ in range(generations):
    population = sorted(population, key=lambda route: fitness(route), reverse=True)
    next_generation = population[:population_size // 2] # Сохраняем половину
лучших
    while len(next_generation) < population_size:</pre>
      parent1, parent2 = random.choices(population[:50], k=2) # Случайный выбор из
лучших
      child = crossover(parent1, parent2)
      mutate(child)
     next_generation.append(child)
   population = next_generation
 best_route = sorted(population, key=lambda route: fitness(route), reverse=True)
 return best route, total distance(best route)
# Параметры
num cities = len
# Параметры
num cities = len(cities)
population_size = 500 # Размер популяции
generations = 100 # Количество поколений
# Запуск генетического алгоритма
best route, best distance = genetic algorithm(num cities, population size,
generations)
# Вывод результатов
print("Лучший маршрут:", best route)
print("Общая длина маршрута:", best_distance)
import matplotlib.pyplot as plt
def plot route(route):
```

```
plt.figure(figsize=(10, 6))
  plt.plot(cities[route][:, 0], cities[route][:, 1], 'o-')
  plt.plot([cities[route[-1], 0], cities[route[0], 0]], [cities[route[-1], 1],
  cities[route[0], 1]], 'o-') # Замкнуть маршрут
  plt.title('Лучший маршрут')
  plt.xlabel('X координаты')
  plt.ylabel('Y координаты')
  plt.grid()
  plt.show()
# Визуализация дучшего маршрута
```

# Визуализация лучшего маршрута plot\_route(best\_route)