Final

MAT-2910 : Analyse Numérique pour ingénieur Hiver 2019

- L'examen est noté sur 100 points et compte pour 30.0% de la note finale.
- Donner tous les développements et calculs. Pour recevoir des points, toute réponse doit être convenablement JUSTIFIÉE.
- Seules les calculatrices avec l'auto-collant de la Faculté sont autorisées.
- Répondre aux questions sur le questionnaire. Utiliser le verso des feuilles si nécessaire.
- Un aide mémoire se retrouve à la fin du questionnaire, vous pouvez le détacher.
- N'oubliez pas d'identifier chaque page.

Je suis bien l'étudiant dont le nom et le numéro de dossier sont écrits ci-dessous.						
J'ai lu et compris les directives et je m'engage à les respecter.						
Nom:						
Prénom :						
Matricule :						
Signature :						

À remplir par le(s) correcteur(s)

Q1 (/20)	Q2 (/20)	Q3 (/15)	Q4 (/25)	Q5 (/10)	Q6 (/10)	Total

Question 1 (5+5+5+5=20 pts)

Nom, Prénom:

Pour l'approximation de $\int_0^1 f(x) dx$, on considère la formule de quadrature suivante

$$Q(f) = w_1 f(0) + w_2 f(t_2) + w_3 f(1)$$

- a) Déterminer le degré d'exactitude (aussi appelé degré de précision) de cette formule pour les valeurs suivantes des paramètres : $w_1 = w_3 = \frac{1}{4}$, $w_2 = \frac{1}{2}$ et $t_2 = \frac{1}{2}$. b) À l'aide du changement de variable $x = -\frac{\pi}{2} + \pi t$, $t \in [0, 1]$, donner une approximation de

$$\int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \cos(x) \, dx$$

avec les valeurs précédemment spécifiées des paramètres $w_1,\,w_2,\,w_3$ et $t_2.$

suite de la question 1, page suivante...

Question 1 (5+5+5+5=20 pts) Nom, Prénom :_____

On aimerait maintenant déterminer les meilleures valeurs possibles des paramètres w_1 , w_2 , w_3 et t_2 , de façon à maximiser le degré d'exactitude de la formule de quadrature.

- c) Sans faire de calculs, expliquer pourquoi le degré d'exactitude attendu est 3.
- d) Écrire ensuite le système non linéaire permettant de déterminer w_1 , w_2 , w_3 et t_2 (ne pas résoudre). Par quelle méthode numérique pourrait-on résoudre ce système non linéaire?

a) Démontrer que la formule de différence finie centrée pour f'' est bien une approximation d'ordre 2 de la dérivée seconde.

suite de la question 2, page suivante...

Question 2 (10+5+5=20 pts)

Nom, Prénom :_____

b) Appliquer cette formule à $f(x) = e^x$ pour obtenir une approximation de f''(0) avec h = 0.1, puis avec h = 0.2. Déduire de ces 2 approximations que la formule est bien d'ordre 2.

c) Déduire de ces 2 approximations une nouvelle approximation censée être meilleure.

a) Faire 2 pas de temps du schéma d'Euler (aussi appelé Euler explicite) avec h=0.1 appliqué à l'équation d'ordre 1 suivante :

$$\begin{cases} y'(t) = 2y(t) + t \\ y(0) = 1 \end{cases}$$

On considère à présent le schéma numérique suivant (dit d'Adams-Moulton, d'ordre 2) :

$$y_{n+1} = y_n + \frac{h}{2}(f(t_{n+1}, y_{n+1}) + f(t_n, y_n))$$

Comme la méthode d'*Euler implicite* vue dans le devoir 2, c'est une méthode implicite (il faut résoudre une équation d'inconnue y_{n+1} à chaque pas de temps).

b) Faire 2 pas de temps du schéma d'Adams-Moulton avec h=0.1 appliqué à l'équation différentielle d'ordre 1 de la question a).

c) Écrire le système (ne pas résoudre ce système) correspondant au premier pas de temps du schéma d'Adams-Moulton avec h=0.1, appliqué à l'équation d'ordre 2 suivante

$$\begin{cases} y''(t) = 2y'(t) + t \\ y(0) = 1 \\ y'(0) = 0 \end{cases}$$

Le tableau suivant donne la viscosité dynamique d'un fluide (μ) en fonction de la température

T (° C)	0	10	20	40
μ (Pa.s)	6.2	5.5	4.5	3.1

- a) À l'aide d'un polynôme d'interpolation de degré 2 (si vous avez le choix parmi plusieurs, prenez le meilleur!), donner une approximation de la viscosité pour une température de 30° .
- b) Donner une estimation de l'erreur d'interpolation commise (à 30°).

- c) Toujours en utilisant le polynôme d'interpolation de la question a), déterminer une approximation de la température donnant une viscosité de 4 Pa.s.
- d) Déterminer le polynôme d'interpolation de degré 1 interpolant une fonction f en a et b et en déduire la formule du trapèze

$$\int_{a}^{b} f(x) dx \approx \frac{b-a}{2} \left(f(a) + f(b) \right)$$

Soit le code MATLAB suivant

```
function x = ma function (f, J, x0, nmax, epsilon)
   x0 = x0;
3 x(1,:) = x0';
   for n=1:AAA
4
        jac=J(x0);
5
        b = (-f(x0));
6
7
        delta = jac BBB b;
        x0 \, = \, x0 \, + \, delta \, ;
8
9
        x(n+1,:) = x0';
10
        test = norm(b);
        tol = CCC(delta);
11
        tolrel = tol/(COC(x0)+eps);
12
13
        if (tolrel < epsilon && test <= epsilon),</pre>
14
            break;
15
        end
16 end
```

a) À quelle méthode vue en classe correspond cette fonction MATLAB? (il n'est pas nécessaire de justifier ici).

b) Par quoi doit-on remplacer chacune des triples lettres? Choisissez parmi les 3 options proposées en cochant votre choix.

-AAA:

- \square nmax
- \Box length(x0)
- \square epsilon

— **BBB** :

- □ ~

— **CCC**:

- \square abs
- \square norm
- \square sqrt

Question 6 (5+5=10 pts)

Nom, Prénom:_____

On considère la fonction S(x) définie par

$$S(x) = \begin{cases} S_0(x) = a + \frac{175}{16}(x-1) + \frac{b}{16}(x-1)^3, & 1 \le x \le 2 \\ S_1(x) = 9 + \frac{17}{8}(x-2) - \frac{141}{16}(x-2)^2 + 3(x-2)^3, & 2 \le x \le 4 \end{cases}$$

et on considère les trois points (1,1), (2,9) et (4,2).

- a) Existe-t'il des constantes a et b telles que cette fonction interpole les trois points (si oui, les déterminer)?
- b) Est-ce une spline cubique? Si oui, est-elle naturelle?

Aide-mémoire MAT-2910

Interpolation

— Différences divisées : $f[x_i] = f(x_i)$,

$$f[x_i, x_{i+1}] = \frac{f(x_{i+1}) - f(x_i)}{x_{i+1} - x_i}, \quad f[x_i, x_{i+1}, x_{i+2}] = \frac{f[x_{i+1}, x_{i+2}] - f[x_i, x_{i+1}]}{(x_{i+2} - x_i)}, \quad \text{etc.}$$

— Erreur d'interpolation :

$$E_n(x) = \frac{f^{(n+1)}(\xi(x))}{(n+1)!} (x - x_0)(x - x_1) \cdots (x - x_n) \text{ pour } \xi(x) \in]x_0, x_n[$$

Différentiation et intégration numériques

— Dérivées d'ordre 1 :

$$f'(x) = \frac{f(x+h) - f(x)}{h} + O(h)$$

$$Différence \ avant \ d'ordre \ 1$$

$$f'(x) = \frac{f(x) - f(x-h)}{h} + O(h)$$

$$Différence \ arrière \ d'ordre \ 1$$

$$f'(x) = \frac{-f(x+2h) + 4f(x+h) - 3f(x)}{2h} + O(h^2)$$

$$Différence \ avant \ d'ordre \ 2$$

$$f'(x) = \frac{f(x+h) - f(x-h)}{2h} + O(h^2)$$

$$Différence \ centrée \ d'ordre \ 2$$

$$f'(x) = \frac{3f(x) - 4f(x-h) + f(x-2h)}{2h} + O(h^2)$$

$$Différence \ arrière \ d'ordre \ 2$$

— Dérivées d'ordre supérieur :

$$f''(x) = \frac{f(x-2h) - 2f(x-h) + f(x)}{h^2} + O(h)$$

$$f''(x) = \frac{f(x+2h) - 2f(x+h) + f(x)}{h^2} + O(h)$$

$$f''(x) = \frac{f(x+h) - 2f(x+h) + f(x)}{h^2} + O(h^2)$$

$$f''(x) = \frac{f(x+h) - 2f(x) + f(x-h)}{h^2} + O(h^2)$$
Différence centrée d'ordre 2

— Formule des trapèzes :

$$\int_{a}^{b} f(x)dx = \frac{h}{2} \left(f(x_0) + 2 \left[f(x_1) + \dots + f(x_{n-1}) \right] + f(x_n) \right) - \frac{(b-a)}{12} f''(\xi) h^2$$

— Formule de Simpson 1/3:

$$\int_{a}^{b} f(x)dx = \frac{h}{3}(f(x_0) + 4f(x_1) + 2f(x_2) + 4f(x_3) + 2f(x_4) + \cdots + 4f(x_{2n-3}) + 2f(x_{2n-2}) + 4f(x_{2n-1}) + f(x_{2n}) - \frac{(b-a)}{180}f''''(\xi)h^4$$

— Formule de Simpson 3/8:

$$\int_{a}^{b} f(x)dx = \frac{3h}{8} (f(x_0) + 3f(x_1) + 3f(x_2) + 2f(x_3) + 3f(x_4) + \cdots + 2f(x_{3n-3}) + 3f(x_{3n-2}) + 3f(x_{3n-1}) + f(x_{3n}) - \frac{(b-a)f''''(\xi)}{80} h^4$$

— Intégration de Gauss (les w_i et t_i seront fournis si nécessaire) :

$$\int_{a}^{b} f(x)dx = \frac{(b-a)}{2} \int_{-1}^{1} f\left(\frac{(b-a)t + (a+b)}{2}\right) dt = \frac{(b-a)}{2} \int_{-1}^{1} g(t)dt \simeq \frac{(b-a)}{2} \sum_{i=1}^{n} w_{i}g(t_{i})$$

Équations différentielles : $y'(t) = f(t, y), y(t_0) = y_0$

- Taylor (ordre 2): $y_{n+1} = y_n + hf(t_n, y_n) + \frac{h^2}{2} \left(\frac{\partial f(t_n, y_n)}{\partial t} + \frac{\partial f(t_n, y_n)}{\partial y} f(t_n, y_n) \right)$
- Euler modifiée (ordre 2) : $\hat{y} = y_n + hf(t_n, y_n)$

$$y_{n+1} = y_n + \frac{h}{2} (f(t_n, y_n) + f(t_n + h, \hat{y}))$$

— Point milieu (ordre 2) : $k_1 = hf(t_n, y_n)$

$$y_{n+1} = y_n + h\left(f(t_n + \frac{h}{2}, y_n + \frac{k_1}{2})\right)$$