Nom/Matricule:	

Examen 1

Cet examen vaut 40% de la note totale du cours. Les questions seront corrigées sur un total de 40 points. La valeur de chaque question est indiquée avec la question. Une calculatrice scientifique peut être utilisée. Cependant, aucune documentation, autre que l'annexe, n'est permise. Vous pouvez répondre aux questions directement sur ce questionnaire et/ou dans le cahier bleu mis à votre disposition.

Q1 (2 points) : Quel mot ou concept relié aux ordinateurs correspond à la définition suivante :

Définition	Mot(s)	
Programme permettant de charger en mémoire et d'exécuter		
d'autres programmes		
Programme en mémoire non-volatile exécuté au démarrage de		
l'ordinateur		
Instruction habituellement utilisée pour accéder aux		
périphériques gérés par le système d'exploitation		
Petite mémoire gérée par le BIOS contenant les informations de		
base sur les périphériques de votre ordinateur		

Q2 (**2 points**) : Effectuez les opérations mathématiques suivantes et indiquez les drapeaux qui vaudront "1" après l'opération [Zéro, Signe, Overflow (Débordement) et Carry/Borrow (Retenue/Emprunt)]. Tous les nombres sont sur 8 bits.

A	В	С	D
0x69	0x64	0x01	0x80
+ 0x92	+ 0x21	- 0xFF	- 0x01
Résultat :	Résultat :	Résultat :	Résultat :
Drapeaux:	Drapeaux:	Drapeaux:	Drapeaux:

Q3 (**4 points**): Expliquez pourquoi un programme qui ne respecte pas le principe de localité sera plus long à exécuter sur votre ordinateur qu'un programme avec des instructions et un but comparables, mais qui respecte le principe de localité.

Q4 (**2 points**) : L'unité de contrôle central de votre microprocesseur produit des mots de contrôle. Expliquez ce qu'est un mot de contrôle dans un contexte de microprocesseur.

Q5 (**4 points**): Dites combien d'accès à la mémoire (lecture ou écriture de la mémoire) au minimum sont nécessaires pour lire et exécuter les instructions suivantes :

- A) MOV AX, BX
- B) ADD [BX], AX
- C) MOV AX, [0x0102]
- D) INT 21H

Q6 (**2 points**) : Parmi les énoncés suivants reliés aux accès des périphériques, encerclez uniquement les énoncés vrais :

- Le microprocesseur interroge automatiquement certains périphériques pour vérifier s'ils ont des évènements à signaler lorsque des registres du microprocesseur l'exigent.
- Lors d'une interruption, le microprocesseur exécute une routine dans sa ROM interne afin de traiter l'interruption.
- Le microprocesseur lira ou écrira un périphérique uniquement lorsqu'une instruction provenant de la mémoire lui dira de le faire.
- Il y a un bus dédié aux échanges entre le microprocesseur et les périphériques pour accélérer les accès aux périphériques. La mémoire est reliée au microprocesseur avec un autre bus.
- Dans certains ordinateurs, un périphérique aura l'adresse 0 et un mot de mémoire aura aussi l'adresse 0. Dans ces systèmes, une instruction permettra de lire la mémoire et une autre instruction permettra de lire un périphérique.
- Dans la plupart des ordinateurs cependant, les périphériques et la mémoire partageront un espace d'adresse commun : les périphériques sont traités comme la mémoire.

Q7 (**7 points**): Le programme suivant calcule la factorielle d'un nombre avec une fonction récursive (Calcule N!: retourne 1 si $N \le 1$, sinon retourne N*(N-1)!).

```
Facto PROC
       PUSH BP
       PUSH AX
       MOV BP, SP
       MOV AX, [BP + 6]
                            ;Pour la partie b de la question, la valeur 6 est correcte!!!
       CMP AX. 1
       JG
              PlusGrandQueUn
       MOV [BP+6], 1
       POP AX
       POP BP
       RET
PlusGrandQueUn:
      DEC AX
       PUSH AX
       CALL Facto
       POP AX
       IMUL [BP + 6]
                         ;AX = AX * [BP + 6]
       MOV [BP + 6], AX
       POP AX
       POP BP
       RET
Facto ENDP
```

- a) Écrivez les instructions nécessaires pour appeler cette fonction
- b) Cette fonction fonctionne-t-elle? Si elle ne fonctionne pas, comment la corriger?
- c) À l'aide d'un dessin, illustrez l'évolution de la pile lorsqu'on calcule 3! En utilisant cette fonction.

Q8 (**5 points**): Un compilateur traduit le programme C suivant en instructions/directives assembleur 8086:

Programme en C	Instruction correspondante en assembleur 8086	
short Var1;	Var1 DW 0	
short Var2;	Var2 DW 0	
short* Var3;	Var3 DW 0	

Un peu plus loin, dans le même programme, le compilateur veut traduire une autre instruction/directive C en une ou plusieurs instructions/directives assembleur 8086. Quelles seront les instructions générées par l'assembleur et l'éditeur de liens:

Programme en C	Instruction(s) correspondante(s) en assembleur 8086
Var2 = Var1 - (*Var3) + 4;	

Considérez les éléments suivants afin de répondre:

- Short est un entier sur deux octets. La directive DW réserve deux octets de mémoire.
- Les adresses initiales de Var1, Var2 et Var3 sont 0x2000, 0x2002 et 0x2004 respectivement.
- Vous pouvez utiliser les registres que vous voulez.
- Var3 est un pointeur. *Var3 signifie ce qu'il y a à l'adresse indiquée par la valeur de Var3.
- Le 8086 ne permet pas de référer à deux adresses de mémoire différentes à l'intérieur d'une instruction.

Q9 (**4 points**): Le contrôleur d'un disque dur utilise un algorithme pour prédire quel sera le prochain bloc de données du disque dur qui sera lu : dans 90% du temps, la tête de lecture du disque est placée juste avant le bloc de donnée à lire et l'accès disque est beaucoup plus court (il suffit de lire le bloc seulement). Lorsque l'algorithme de prédiction se trompe (10% des lectures de bloc), il faut, en moyenne 7ms pour déplacer la tête de lecture sur la piste contenant le bloc de donnée à lire.

Sachant que le disque dur tourne à 6000 tours par minutes (RPM) et qu'il a 20 secteurs par surface, quel est le temps moyen pour lire un bloc de donnée sur ce disque?

Q10 (6 points): Tous les énoncés qui suivent sont faux pour au moins deux raisons. Dites pourquoi ces énoncés sont faux et dites comment les rendre vrais.

- A) Lors d'un transfert par DMA, le contrôleur de DMA prend le contrôle du bus système et désactive le microprocesseur. Ainsi, il peut transférer des données efficacement entre un périphérique et la mémoire ou entre deux mémoires.
- B) Lors de la compilation, le compilateur transforme du texte en instructions binaires. Il associe également chaque variable du programme à un registre. Ensuite, l'éditeur de lien place les instructions et les registres en mémoire
- C) Selon la norme IEEE754, les fractions sont représentées sur 32 bits ou 64 bits. Sur 32 bits, la plus petite fraction qu'il est possible de représenter est -2³¹ et un bit détermine le signe de la fraction. Sur 64 bits, il est possible de représenter deux fois plus de fractions que sur 32 bits.
- D) On évite de brancher plusieurs mémoires à un bus parce que toutes les mémoires lisent ou écrivent le bus de données : une lecture simultanée des mémoires pourrait provoquer une collision. Il faut un bus par mémoire : dans l'architecture Harvard, il y a un bus pour la mémoire d'instruction et un bus pour la mémoire de données.
- E) Une interruption survient uniquement lorsqu'un périphérique active une broche d'interruption du microprocesseur. Chaque périphérique possède sa broche d'interruption respective sur le microprocesseur.
- F) Pour savoir si un énoncé conditionnel (if) est vrai ou faux, le 8086 évalue si un registre vaut 0. Si la condition évaluée est vraie, un saut est effectué vers l'endroit désigné par des bits contenus dans l'instruction. Si la condition évaluée est fausse, un saut est effectué à l'adresse indiquée par DI, le registre de Destination.

Q11 (**2 points**): Expliquez ce qu'est une interruption vectorisée. Pourquoi parle-t-on de vecteur d'interruption?

QBonus (2 points) : Omer Saint-Amand a créé la fonction suivante qui calcule une moyenne :

Moyenne:

AdrRet

PUSH AX PUSH BX ADD SP, 4 POP AdrRet POP AX POP BX AX, BX ADD SHR AX, 1 PUSH AX PUSH AdrRet SUB SP.6 POP BXPOP AX ADD SP,2 RET DW 0

Bien que monsieur OSA soit très fier de sa fonction, cette fonction contient deux erreurs qui peuvent conduire à un échec d'exécution du programme. Quelles sont ces erreurs?

Annexe A: Liste non exhaustive des instructions du 8086

Instruction	Description
	Effectue a = a+b.
ADD a,b	
AND a,b	Effectue a = a ET b, où ET est un ET logique.
CALL proc	Appelle la procédure proc et empile l'emplacement de retour.
CLC	Met à 0 le drapeau de retenue (carry).
CMP a,b	Effectue a-b, a et b sont inchangés.
DEC a	Décrémente a.
DIV mot	Effectue AX = DXAX/mot, non signé, le résultat est tronqué (arrondi inférieur).
IDIV mot	Effectue AX = DXAX/mot, signé, le résultat est tronqué (arrondi inférieur).
IMUL mot	Effectue DXAX = AX*mot, signé.
IN dst, port	Met la valeur lue sur le port de I/O port dans dst.
INC a	Incrémente a.
INT a	Appelle la routine de service d'interruption a. Empile les drapeaux et
	l'emplacement de retour.
IRET	Retourne d'une int. en dépilant l'emplacement de retour et les drapeaux.
JC label	Saute à l'instruction désignée par label si le drapeau Carry est 1.
JMP label	Saute à label. La prochaine instruction exécutée est désignée par label.
JNC label	Saute à l'instruction désignée par label si le drapeau Carry est 0.
JNZ label	Saute à l'instruction désignée par label si le drapeau Zéro est 0.
JNS label	Saute à l'instruction désignée par label si le drapeau Signe est 0.
JZ label	Saute à l'instruction désignée par label si le drapeau Zéro est 1.
JS label	Saute à l'instruction désignée par label si le drapeau Signe est 1.
LEA dst,var	Met l'adresse de la variable var dans dst.
MOV dst,src	Met le contenu de src dans dst. Ne change pas les drapeaux.
MUL octet	Effectue $AX = AL*$ octet, non signé.
NEG a	Inverse tous les bits de a, puis ajoute 1.
NOT a	Inverse tous les bits de a.
OR a,b	Effectue a = a OU b, où OU est un OU logique.
OUT port, src	Met la valeur de src sur le port de I/O port.
POP mot	Dépile un mot. Ne change pas les drapeaux.
POPF	Dépile les drapeaux.
PUSH mot	Empile un mot. Ne change pas les drapeaux.
PUSHF	Empile les drapeaux.
RET et RETF	Retourne d'une procédure en dépilant l'emplacement de retour. RET dépile
	IP. RETF dépile IP puis CS.
RCL a,b	Fait une rotation de b bits vers la gauche. La rotation inclut le bit de Carry.
RCR a,b	Fait une rotation de b bits vers la droite. La rotation inclut le bit de Carry.
SAL a,b	Décale tous les bits de a vers la gauche d'un nombre de bits égal à b. Des
,	zéros sont mis à droite. Carry prend la valeur du bit disparu.
SAR a,b	Décale tous les bits de a vers la droite d'un nombre de bits égal à b. Le bit le
ĺ	plus significatif de a est mis à gauche. Carry prend la valeur du bit disparu.
STC	Met à 1 le drapeau de Carry
SUB a,b	Effectue a = a-b.
TEST a,b	Effectue a ET b, où ET est un ET logique.
XOR a,b	Effectue a = a XOR b, où XOR est un OU eXclusif.
11011 4,0	Literature - a riore of ou riore out an OO oriorasii.