# GEL2001 SOLUTIONNAIRE EXAMEN 1 A2018

Département de génie électrique et de génie informatique 27 novembre 2019

## Problème 1 (11 points)

a) Le signal  $f_h(t)$  s'écrit

$$f_h(t) = 5 \operatorname{Rect}\left(\frac{2t}{T_r}\right) * \delta_{T_r}(t).$$

Sa transformée de Fourrier est donc

$$F_h(\omega) = 5\pi \operatorname{Sa}\left(\frac{\omega T_r}{4}\right) \delta_{\omega_r}(\omega)$$

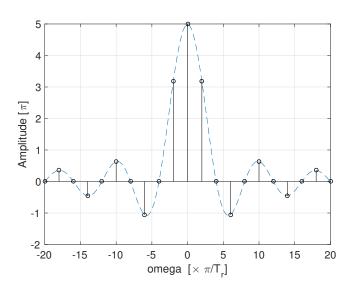


FIGURE 1: Transformée de Fourier  $F_h(\omega)$ 

- b) Puissance finie
- c) À noter qu'on considère dans ce corrigé que le filtre est Rect  $\left(\frac{\omega}{8\omega_r}\right)$ .

Le tableau ci-bas résume les fréquences auxquelles se trouvent les 8 modes de chaque sinus argument composant le signal échantilloné.

Considérant les modes dont les amplitudes sont nulles (modes 2 et 4), les modes restants sont représentés ci-dessous.

$$Y(\omega) = F_h(\omega) \operatorname{Rect}\left(\frac{\omega}{8\omega_r}\right) * \omega_r \delta_{\omega_r}(\omega)$$

mode	Sa() à -300 Hz	Sa() à -150 Hz	Sa()à 0 Hz	Sa() à 150 $Hz$	Sa() à 300 Hz
-4	-564	-414	-264	-114	36
-3	-498	-348	-198	-48	102
-2	-432	-282	-132	18	168
-1	-366	-216	-66	84	234
0	-300	-150	0	150	300
1	-234	-84	66	216	366
2	-168	-18	132	282	432
3	-102	48	198	348	498
4	-36	114	264	414	564

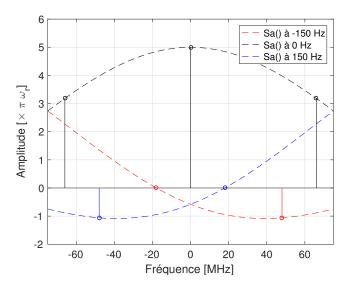


FIGURE 2: Échantillons tracés

d)

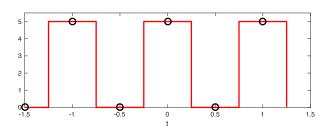


FIGURE 3: Échantillons tracés

e) Un cosinus de fréquence 66 MHz.

f) Les dents des différents sinus arguments s'alignent à la fréquence  $f_r$  pour ne laisser placer qu'à une seule paire de sinus.



#### Problème 2 (9 points)

a)

$$x(t) = \left[ \frac{10}{2\pi} \operatorname{Sa} \left( \frac{10\pi t}{T_r} \right) * \delta_{T_r}(t) \right] \cos(\omega_0 t)$$

b)

$$\frac{T_r}{2\pi} \operatorname{Rect}\left(\frac{\omega T_r}{20\pi}\right)$$

c)

$$\operatorname{Rect}\left(\frac{(\omega-\omega_0)T_r}{20\pi}\right)\delta_{\omega_r}(\omega-\omega_0) + \operatorname{Rect}\left(\frac{(\omega+\omega_0)T_r}{20\pi}\right)\delta_{\omega_r}(\omega+\omega_0)$$

d) Voir figure 6

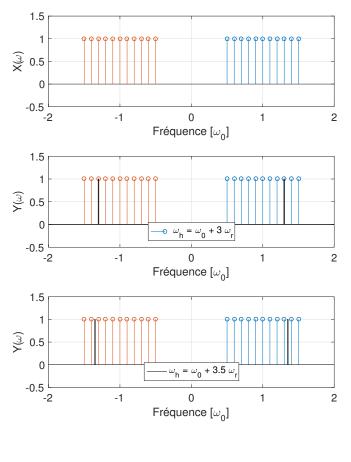


FIGURE 4: Question d), e) et f)

- e) Voir figure 6. Tous les modes à l'exception d'un sont filtrés.
- f) Voir figure 6. Rien ne passe dans le filtre.
- g) Dans le cas f), le filtre tombe entre 2 dents du peigne. Il faut densifier le peigne ou l'accorder en fréquence et réaliser plusieurs mesures.

On ne respecte pas
Nyquist dans le domaine
spectral!
Le filtre est plus étroit que le
pas d'échantillonage.

Il y aura donc du repliement
dans le temps!!!

### Problème 3 (13 points)

a)

$$h(t) = \operatorname{Rect}\left(\frac{t}{T_s}\right)$$

b)

$$H(\omega) = T_s \operatorname{Sa}\left(\frac{\omega T_s}{2}\right)$$

c) Non. Décaler.

$$h(t) = \operatorname{Rect}\left(\frac{\left(t - \frac{T_s}{2}\right)}{T_s}\right)$$
  $H(\omega) = T_s \operatorname{Sa}\left(\frac{\omega T_s}{2}\right) \exp\left(-j\omega \frac{T_s}{2}\right)$ 

d) La réponse impulsionnelle du bloqueur d'ordre zéro est plutôt

$$h(t) = \operatorname{Rect}\left(\frac{t - 1/2}{T_s}\right)$$

e)

$$h(t) = \text{Tri}\left(\frac{t}{T_s}\right)$$

f)

$$H(\omega) = T_s \operatorname{Sa}^2\left(\frac{\omega T_s}{2}\right)$$

g) Non. Décaler.

$$h(t) = \text{Tri}\left(\frac{(t - T_s)}{T_s}\right)$$
  $H(\omega) = T_s \text{Sa}^2\left(\frac{\omega T_s}{2}\right) \exp\left(-j\omega T_s\right)$ 

## Problème 4 (12 points)

a)

$$I_f(t) = \frac{A_s A_{lo}}{2} \cos((\omega_s - \omega_{lo})t)$$
$$= \frac{A_s A_{lo}}{2} \cos(10^9 t)$$

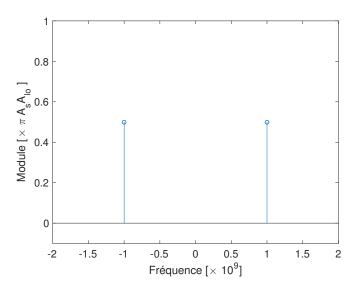


FIGURE 5:  $I_f(t)$  pour a)

b)

$$I_f(t) = \frac{A_s A_{lo}}{2} \cos((\omega_s - \omega_{lo})t)$$
$$= \frac{A_s A_{lo}}{2} \cos(10^9 t)$$

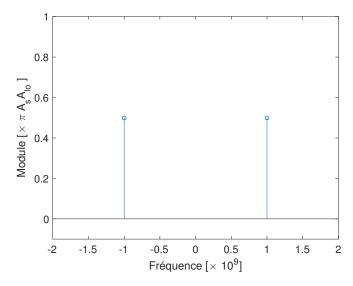


Figure 6:  $I_f(t)$  pour b)

c) Non, impossible.

d)

$$Q_f(t) = A_s \cos(\omega_s t + \phi) A_{lo} \sin(\omega_{lo} t)$$
$$Q_f(t) = \frac{A_s A_{lo}}{2} \sin(10^9 t + \phi)$$

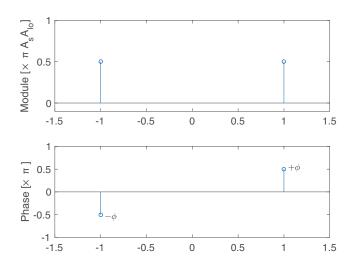


FIGURE 7:  $Q_f(t)$  pour d)

e)

$$Q_f(t) = A_s \cos(\omega_s t + \phi) A_{lo} \sin(\omega_{lo} t)$$
$$Q_f(t) = \frac{A_s A_{lo}}{2} \sin(-10^9 t + \phi)$$

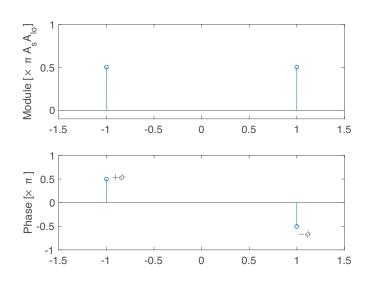


FIGURE 8:  $Q_f(t)$  pour e)

f) Oui, par la phase. Il y a un problème si  $\phi=\pi/2.$ 

g)

$$S_1(t) = \frac{A_s A_{lo}}{2} \cos(10^9 t + \phi) + j \frac{A_s A_{lo}}{2} \sin(10^9 t + \phi)$$

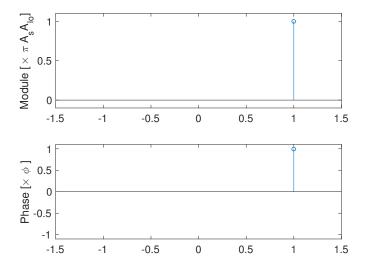


FIGURE 9:  $S(\omega)$  pour le cas 1

$$S_2(t) = \frac{A_s A_{lo}}{2} \cos(-10^9 t + \phi) + j \frac{A_s A_{lo}}{2} \sin(-10^9 t + \phi)$$

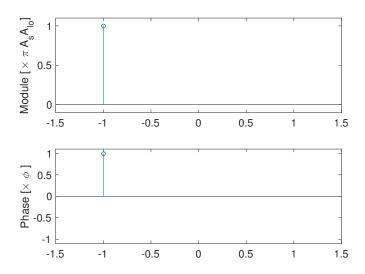


FIGURE 10:  $S(\omega)$  pour le cas 2

h) La vitesse de rotation est dictée par la fréquence.

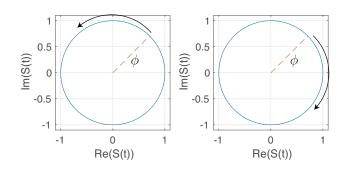


FIGURE 11: Courbe décrite par S(t) dans le plan complexe

i)

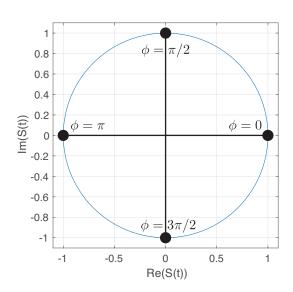


FIGURE 12: Courbe décrite par S(t) dans le plan complexe