Nom:

Matricule:

GEL2001: Analyse des signaux

MINITEST 2 A2011

DÉPARTEMENT DE GÉNIE ÉLECTRIQUE ET DE GÉNIE INFORMATIQUE

Question 1

Vrai ou faux?

1. $\frac{1}{2\pi}G(\omega)H(\omega) = h(t) \times g(t)$

Faux. L'énoncé serait vrai s'il y avait un symbole de convolution au membre de droite.

- 2. Tri(t+1) est la réponse impulsionnelle d'un filtre causal Faux. Tri(t+1) est non-nulle pour t < 0. Elle représente donc un filtre non-causal.
- 3. Si u(t) est l'entrée d'un système défini par h(t) = u(t), alors la sortie est u(t)Faux. L'élément neutre de la convolution étant $\delta(t)$, c'est la seule entrée qui fait que la sortie d'un système soit égale à sa réponse à l'impulsion.
- $\begin{aligned} 4. & \mathrm{TF}^{-1}(\frac{2}{5j\omega-\omega^2}) = e^{-5t}u(t)*\mathrm{sgn}(t) \\ & \mathrm{Vrai.} \ \frac{2}{5j\omega-\omega^2} = \frac{2}{j\omega} \frac{1}{5+j\omega} \Longleftrightarrow \mathrm{TF}^{-1}(\frac{2}{j\omega})*\mathrm{TF}^{-1}(\frac{1}{5+j\omega}) = e^{-5t}u(t)*\mathrm{sgn}(t) \end{aligned}$

Question 2

Calculez $\frac{d}{dt}(\text{Rect}(t) * \exp(-|t|))$

La façon la plus simple d'obtenir la réponse est de choisir d'appliquer la dérivée à la fonction $\operatorname{Rect}(t)$ pour obtenir des Dirac (élément neutre de la convolution) et utiliser la propriété de décalage : $\frac{d}{dt}(\operatorname{Rect}(t)*\exp(-|t|)) = ((\delta(t+\tfrac{1}{2})-\delta(t-\tfrac{1}{2}))*\exp(-|t|)) = \exp(-|t+\tfrac{1}{2}|) - \exp(-|t-\tfrac{1}{2}|)$

Question 3

a) En utilisant la méthode du court-circuit virtuel, le potentiel au noeud de l'entrée négative est égal à celui du noeud de l'entrée positive. En posant le potentiel du noeud de l'entrée positive à zéro, on obtient l'équation suivante :

$$V(\omega) = -(Z_C||Z_R)I(\omega) = -\frac{Z_CZ_R}{Z_C + Z_R}I(\omega) = -\frac{\frac{1}{j\omega C}R}{\frac{1}{j\omega C} + R}I(\omega) = -\frac{R}{1 + j\omega RC}I(\omega)$$

$$H(\omega) = \frac{V(\omega)}{I(\omega)} = -\frac{R}{1+j\omega RC}$$

 $H(\omega)=rac{V(\omega)}{I(\omega)}=-rac{R}{1+j\omega RC}$ C'est donc un système passe bas de gain -R et de constante de temps RC. Exprimé en amplitude

et en phase, on a :
$$|H(\omega)| = \frac{R}{\sqrt{1 + (RC\omega)^2}}$$

$$\operatorname{Arg}(H(\omega)) = \pi - \operatorname{atan}(RC\omega)$$

b) Lorsque $\omega = \frac{1}{RC}$, les expressions pour la fonction de transfert, en module et en phase, se réduisent à :

$$|H(\omega)| = \frac{R}{\sqrt{2}}$$

$$Arg(H(\omega)) = \pi - atan(1) = \pi - \frac{\pi}{4}$$

$$|H(\omega)| = \frac{R}{\sqrt{2}}$$

$$Arg(H(\omega)) = \pi - atan(1) = \pi - \frac{\pi}{4}$$
La sortie du filtre est donc : $v(t) = \frac{R}{\sqrt{2}}\cos(\omega_0 t + \pi - \frac{\pi}{4}) = -\frac{R}{\sqrt{2}}\cos(\omega_0 t - \frac{\pi}{4})$