

GEL-19964 – Signaux et systèmes discrets
Examen Partiel

Vendredi le 28 octobre 2005

Durée: 8h30-10h20

Vous devez montrer vos calculs et justifier vos réponses, sans quoi une bonne réponse ne vaut aucun point.

Question 1 (28 pts)

- a) (12 pts) Est-ce que le système définit par $y[n] = x[2n]$ est linéaire ? invariant ? Démontrez.
- b) (8 pts) La réponse à l'impulsion d'un système linéaire et invariant est $h[n] = 0.5^n u[n]$. Ce système est-il stable ? Démontrez. Pourquoi la stabilité est-elle importante ?
- c) (8 pts) Soit $y[n] = \sum_{k=n_0}^{n_0+L} x[n-k]$. Ce système est-il causal ? Quand la causalité est-elle importante ?

Question 2 (17 pts)

La réponse à l'impulsion et la réponse en fréquence d'un filtre passe-bas idéal sont

$$h[n] = \begin{cases} \omega_c / \pi, & n = 0 \\ \frac{\sin(\omega_c n)}{\pi n}, & n \neq 0 \end{cases} \quad H(e^{j\omega}) = \begin{cases} 1, & 0 \leq |\omega| \leq \omega_c \\ 0, & \text{ailleurs} \end{cases}$$

Soit le filtre $g[n] = h[n-M] \times w[n]$ où $w[n] = \begin{cases} 1, & 0 \leq n \leq 2M \\ 0, & \text{ailleurs} \end{cases}$

- a) (12 pts) Tracez le module de la réponse en fréquence de $g[n]$.
- b) (5 pts) Pourquoi voudrait-on utiliser $g[n]$ au lieu de $h[n]$?

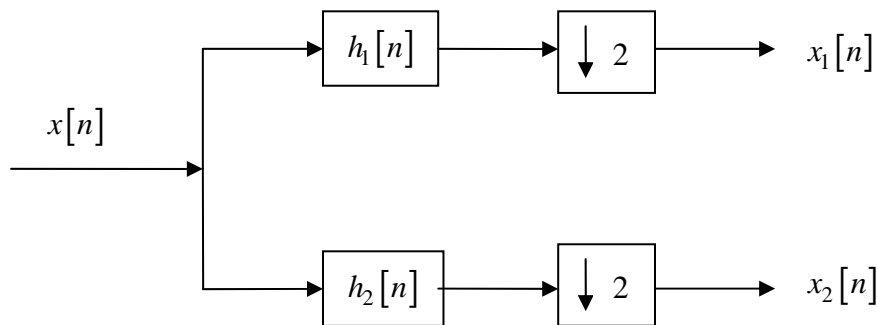
Question 3 (30 pts)

Soit $x[n] = A_1 \cos(3\pi n/8) + A_2 \cos(5\pi n/8)$.

- a) (15 pts) On filtre $x[n]$ pour éliminer la composante $A_2 \cos(5\pi n/8)$. Le filtre utilisé est $h[n] = \{h_{-1}, h_0, h_1\}$ où $h_{-1} = h_1$. Calculez h_0 et h_1 .

Quelle est la phase du filtre ?

On sépare les deux composantes de $x[n]$, tout en préservant leur amplitude, et sans augmenter le nombre total d'échantillons :



Les filtres $h_1[n]$ et $h_2[n]$ sont réels et « idéaux », i.e., le module de leur réponse en fréquence est égal à 1 dans la bande passante, et est nul dans la bande de rejet.

- b) (8 pts) Tracez le module de la réponse en fréquence de $h_1[n]$ et $h_2[n]$ pour $-2\pi \leq \omega \leq 2\pi$.
- c) (7 pts) Si on impose que $h_2[n] = h_1[n] \times (-1)^n$, est-ce que votre réponse en b) change ? Pourquoi ?

Question 4 (25 pts)

a) (13 pts) Soit $x[n] = \{4, -3, 7, 2\}$ et $h[n] = \{1, 2, 1\}$. Leur DFT, $X[k]$ et $H[k]$, sont calculées sur 4 points. Calculez $y[n]$, la DFT inverse de $X[k]H[k]$.

b) (12 pts) Soit $X[k]$, $0 \leq k \leq N-1$, la TFD de $x[n]$, et

$$H[k] = \begin{cases} 1, & k = 0, 1, 2, 3, N-3, N-2, N-1, \\ 0, & \text{autrement} \end{cases}$$

On calcule $Y[k] = X[k]H[k]$.

Pour $H[k]$ défini ci haut et tout en conservant des DFT sur N points, est-ce que $Y[k]$ peut-être la sortie d'un système linéaire et invariant ? Si oui, dans quelles conditions ? Si non, pourquoi ?

Question 5 (10 pts)

Soit $x[n] = a^n u[n] \leftrightarrow X(e^{j\omega}) = \frac{1}{1 - ae^{-j\omega}}$, où $|a| < 1$ et a est réel.

a) (5 pts) Calculez le module de $X(e^{j\omega})$ et montrez que la fonction est paire.

b) (5 pts) Calculez la partie imaginaire de $X(e^{j\omega})$ et montrez que la fonction est impaire.