# **Assignment 2**

## Part I

本次实验选择 pytorch 实现简单的 RNN 加法器,训练循环神经网络实际是根据输入数字序列,计算输出结果的概率。

# 简单加法器的实现:

简单的 RNN 模型由三个模块组成:输入层、输出层和隐藏层。

在所示的加法器模型中有三个基本组成 embed\_layer、rnn 和 dense。Embed\_layer 是将输入的数字转换为 0-9 的高维数字序列,应该是对于原输入在高维上将该特征放大并且分散; rnn 就是两层的简单模型,用于处理高维数字序列; dense 实际上就是一个将得到的高维输出重新映射会原来最初的低位数字,作为最终的输出。

在本阶段最主要的工作就是完成 forward 函数, 主要就是输入数据的处理以及输出结果的生成过程:

首先输入的是 10 维的 num1、num2, 经过 embed\_layer 得到两个 32 维空间上的向量, 然后将两个向量连接就得到普通 RNN 模型的 64 维输入数据。然后当前使用的普通 RNN 输入输出的维度都是 64 维, 堆叠两层, 最后将该 RNN 的输出映射回原来 10 维的数据就得到最终的答案。

同时,使用对应的 Adam 优化器进行优化同时可控制步长因子等参数,此时就得到了简单构成的加法器。

# 简单加法器测试:

虽然目前只是使用最基本的 RNN,但是对于简单的加法器模型已经能够获得趋近 100%的正确率。

随着模型学习迭代次数增加,损失函数 loss 降低并且最终趋近于 0,在>500 的状态下就可以稳定收敛在 0,而同样随着迭代次数>300,正确率就基本稳定在 100%。

#### Part II

虽然在上述实验就可以得到结果比较优秀的加法器, 但是理论上可以对其进行多个方面的优化, 使得其在性能以及效果上达到更优。

#### 考虑训练集位数的调整:

目前模型中使用的是固定且相同长度的训练集和测试集,但是在实际操作中,可能存在训练集与测试集不匹配,特别是当我们希望从特定的训练集中得到一般情况下的模型。

就当前加法器模型而言,希望能够从低位数测试集中获得适用于高位数测试集的模型,于是尝试测试对于相同长度测试集下,不同长度训练集的表现:

最终得出当训练集长度过于短(此处是 2),得到的模型在高位数加法中正确率不能保证,甚至接近于 0,但是随着训练集位数的增加,在一定的迭代次数后,总能使得正确率达到 100%,而且随着位数的增加,模型 loss 越快收敛于 0,正确率也更快达到 100%。

## 针对 RNN 模型的优化:

在本次加法器模型中,最重要的部分就是循环神经网络部分,该部分的优化可以带来最直观的变化反馈:

# 1、步长因子对于模型的影响:

步长因子的不同影响模型对于当前训练集的学习效果,尝试改变步长在 10<sup>-5</sup>~1 之间,同时保持最初的加法器模型的其他参数,进行测试。

最终可以发现学习率的影响相当明显,并且得出结论,使用过高或者过低的学习率都可能会收敛问题,过高的学习率会导致收敛过程中效果的波动,而过低的学习率则会导致模型需要过多的迭代次数才能最终收敛,大约在 0.01 附近时可以有最优的收敛效果。

#### 2、使用不同的模型代替 RNN

原模型使用的就是最基本的 RNN 模型,考虑可以使用 GRU 网络或者 LSTM 代替 RNN,比较在相同参数下三者的效果。

## 3、使用不同层数的 RNN 模型

在最初的模型中, 我们使用 RNN 模型只进行 2 层的堆叠, 考虑实际层数不同带来的影响, 在 1-4 层中修改并且观察收敛效果。