# Обработка результатов измерений

Карцев Вадим, Б01-904

6 декабря 2020 г.

#### 1 Измерения и погрешности

#### 1.1 Результат измерения

Очевидно, что когда мы измеряем некоторую величину, имеет место быть некоторая неточность измерений. Например, измеряя длину тела линейкой, мы можем столкнуться с тем, что линейка может быть неточно положена, иметь неточные деления. Даже если добиться точности расположения линейки, все равно имеет место быть округление, так как деления линейки имеют некоторую цену. У устройств без шкалы на дисплее все равно может быть отображено только конечное число цифр после запятой. Таким образом, то, что мы называем измерением - это некоторое идеализированное значение, только приближенное к реальному.

Назовем погрешностью измерения разницу между измеренным и «истинным» значениями

$$\delta x = x_{\text{\tiny MSM}} - x_{\text{\tiny MCT}}$$

Однако величину  $\delta x$  невозможно точно определить ввиду невозможности узнать истинное значения некоторой величины.

О каких-либо величинах принято говорить не как о точных значениях, а скорее как о некотором промежутке

$$x = x_{\text{\tiny MRM}} \pm \delta x$$

Кроме этого часто для наглядности используют относительную погрешность

$$\varepsilon_x = \frac{\delta x}{x_{\text{man}}}$$

#### 1.2 Многократные измерения

Если мы несколько раз измерим одну и ту же величину, вероятно мы получим расходящиеся по значению результаты.

$$\mathbf{X} = \{x_1, x_2, ..., x_n\}$$

В таком случае результат измерений является случайной величиной, которую можно будет описать некоторым веротностным законом - распределением. Вычислим среднее значение величины по набору  ${\bf X}$ 

$$\langle x \rangle = \frac{x_1 + x_2 + \dots + x_n}{n} \equiv \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i \tag{1}$$

Так же мы будем орудовать понятием отклонения. Так, отклонение каждого значения от среднего это

$$\Delta x_i = x_i - \langle x \rangle, \qquad i = 1...n$$

Разброс совокупности данных  $x_i$  относительно среднего принято характеризовать среднеквадратичным отклонением

$$s = \sqrt{\frac{\Delta x_1^2 + \Delta x_2^2 + \dots + \Delta x_n^2}{n}} \equiv \sqrt{\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \Delta x_i^2}$$
 (2)

или кратко

$$s = \sqrt{\langle \Delta x^2 \rangle} \equiv \sqrt{\langle (x - \langle x \rangle)^2 \rangle} \tag{3}$$

При устремлении n к бесконечности и достаточном качестве метода измерений почти все отлонения  $\delta x_i$  скомпенсируются и можно ожидать что среднее значение устремится к некоторому пределу

$$\overline{x} = \lim_{n \to \infty} \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} x_i$$

Тогда полученное значение  $\overline{x}$  можно считать «истиным» средним для исследуемой величины Предельную величину среднеквадратичного отклонения обозначим как

$$\sigma = \lim_{n \to \infty} \sqrt{\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \Delta x_i^2}$$

Итак, если набор значений имеет не слишком большой разброс, то можно с некоторой натяжкой считать, что  $\langle x \rangle \approx \overline{x}$ 

1.	3	Класси	bикания	пог	решнос	тей
	•	Triaccity	PIIII	1101	рошнос	

- 1.3.1 Случайные погрешности
- 1.3.2 Систематические погрешности

#### 2 Элементы теории ошибок

- 2.1 Случаная величина
- 2.2 Нормальное рапределение
- 2.3 Независимые величины
- 2.4 Погрешность среднего
- 2.5 Результирующая погрешность опыта
- 2.6 Обработка косвенных измерений
- 2.6.1 Случай одной переменной
- 2.6.2 Случай многих переменных

## 3 Рекомендации по выполнению и представлению результатов работы

- 3.1 Проведение измерений
- 3.1.1 Правила ведения лабораторного журнала
- 3.1.2 Подготовка к работе
- 3.1.3 Начало работы
- 3.1.4 Выбор количества измерений
- 3.1.5 Измерения
- 3.1.6 Рассчёты, анализ и представление результатов
- 3.2 Анализ инструментальных погрешностей
- 3.3 Отчёт о работе
- 3.3.1 Требования к содержанию разделов
- 3.3.2 Правила округления
- 3.4 Построение графиков
- 3.4.1 Рекомендации по оформлению графиков
- 3.5 Некоторые типичные ошибки обработки данных

### 4 Оценка параметров