

Отчет по лабораторной работе №5

по дисциплине: Математическое моделирование

Ким Михаил Алексеевич

Содержание

1	Цель работы	4
2	Задание	5
3	Теоретическое введение	6
3.1	Модель «хищник-жертва» (модель Лотки-Вольтерры)	6
3.2	Стационарное состояние системы	7
3.3	Малые изменения параметров в модели «хищник-жертва»	8
4	Выполнение лабораторной работы	10
4.1	Pluto.jl	10
4.1.1	Задание №1	10
4.1.2	Задание №2	15
4.2	Julia	18
4.2.1	Задание №1	18
4.2.2	Задание №2	22
4.3	Modelica	24
4.3.1	Задание №1	24
4.3.2	Задание №2	26
5	Анализ результатов	29
6	Выводы	30
	Список литературы	31

Список иллюстраций

4.1	Импорт библиотек. Задание коэффициентов, начальных условий, периода времени	13
4.2	Задание коэффициентов, начальных условий, периода времени .	13
4.3	Запись системы уравнений в виде функции. Постановка задачи .	13
4.4	Решение задачи (dtmax отвечает за макс. шаг выбора точек) . . .	14
4.5	Формирование трех массивов, содержащих значения x , y , t	14
4.6	Отрисовка графиков	15
4.7	Добавление новых начальных условий	17
4.8	Результат в виде графиков	17
4.9	Код программы на Julia. Аналогичен коду задания для Pluto.jl . .	21
4.10	Результат в виде графиков	22
4.11	Измененная часть кода	23
4.12	Результат в виде графиков	23
4.13	Определяем коэффициенты, переменные от времени, начальные условия, систему уравнений, а также начальное/конечное время и частоту разбиения при симуляции	25
4.14	Результат в виде графика зависимости x и y от t	25
4.15	Результат в виде графика зависимости x (числа хищников) от y (числа жертв)	26
4.16	По сравнению с предыдущим случаем изменяются начальные условия на вычисленные	27
4.17	Результат в виде графика зависимости x и y от t	27
4.18	Результат в виде графика зависимости y от x	28

1 Цель работы

Продолжить знакомство с функционалом языка программирования Julia, дополнительных библиотек (DifferentialEquations, Plots), интерактивного блокнота Pluto, а также интерактивной командной строкой REPL. Продолжить ознакомление с языком моделирования Modelica и программным обеспечением OpenModelica. Используя эти средства, описать математическую модель Лотки-Вольтерры.

2 Задание

Для модели «хищник-жертва»:

$$\begin{cases} \frac{dx}{dt} = -0.16x(t) + 0.045x(t)y(t) \\ \frac{dy}{dt} = 0.36y(t) - 0.033x(t)y(t) \end{cases}$$

Построить график зависимости численности хищников от численности жертв, а также графики изменения численности хищников и численности жертв при следующих начальных условиях: $x_0 = 10$, $y_0 = 15$. Найти стационарное состояние системы.

3 Теоретическое введение

3.1 Модель «хищник-жертва» (модель Лотки-Вольтерры)

Модель «хищник-жертва» (модель Лотки-Вольтерры) — это математическая модель, описывающая динамику популяций двух видов, где один вид является хищником, а другой — жертвой.

В модели предполагается, что популяции хищников и жертв изменяются в зависимости от времени. Модель основывается на следующих предположениях:

1. Численность популяции жертв x и хищников y зависят только от времени (модель не учитывает пространственное распределение популяции на занимаемой территории).
2. В отсутствии взаимодействия численность видов изменяется по модели Мальтуса, при этом число жертв увеличивается, а число хищников падает.
3. Естественная смертность жертвы и естественная рождаемость хищника считаются несущественными.
4. Эффект насыщения численности обеих популяций не учитывается.
5. Скорость роста численности жертв уменьшается пропорционально численности хищников.

Модель Лотки-Вольтерры состоит из двух дифференциальных уравнений:

$$\begin{cases} \frac{dx}{dt} = ax(t) - bx(t)y(t) \\ \frac{dy}{dt} = -cy(t) + dx(t)y(t), \end{cases}$$

где x – число жертв, y – число хищников. Коэффициент a описывает скорость естественного прироста числа жертв в отсутствие хищников, $-b$ – естественное вымирание хищников, лишенных пищи в виде жертв. Вероятность взаимодействия жертвы и хищника считается пропорциональной как количеству жертв, так и числу самих хищников (xy). Каждый акт взаимодействия уменьшает популяцию жертв, но способствует увеличению популяции хищников (члены $-bxy$ и dxu в правой части уравнения) [1].

Модель Лотки-Вольтерры позволяет предсказать изменение численности популяций в зависимости от коэффициентов, заданных в уравнениях, и начальных условий.

Модель была разработана в 1925 году и до сих пор является одной из самых известных моделей в экологии. Она может быть применена в различных областях, таких как контроль популяции рыб, насекомых и многих других видов.

Кроме того, модель «хищник-жертва» часто используется в учебных целях для объяснения основ экологии и динамики популяций.

Важно отметить, что модель является упрощенной и не учитывает многие реальные факторы, которые влияют на динамику популяций в природе.

Однако, модель Лотки-Вольтерры имеет множество расширений и модификаций, что позволяет применять ее в более сложных ситуациях [2].

3.2 Стационарное состояние системы

Стационарное состояние системы — это состояние, при котором популяции хищников и жертв остаются почти постоянными с течением времени. В этом состоянии количество жертв и хищников остается примерно на одном уровне, так как скорости уменьшения и увеличения популяций сбалансированы. Система может достичь стационарного состояния только в определенных условиях: при наличии достаточно большого количества жертв и хищников, а также при определенных значениях коэффициентов в уравнениях модели.

Стационарное состояние системы является важным концептом в модели «хищник-жертва», так как оно позволяет предсказать устойчивость популяций в долгосрочной перспективе. Однако, в реальности популяции животных и растений часто находятся в нестационарном состоянии, поскольку в природе действуют множество факторов, которые могут влиять на их численность.

Нестационарность популяций может быть вызвана изменением климатических условий, естественными бедствиями, наличием новых хищников или болезней, действиями человека и т.д.

Поэтому в реальности модель «хищник-жертва» может быть использована только для грубой оценки тенденций изменения численности популяций в определенных условиях, в то время как реальная динамика популяций в природе может быть гораздо более сложной и нелинейной [3].

3.3 Малые изменения параметров в модели

«хищник-жертва»

Малое изменение в модели «хищник-жертва» может привести к значительным изменениям в динамике популяций. Например, если в модель добавить еще один вид, который конкурирует за ресурсы с жертвами, это может привести к сильному снижению численности хищников и жертв.

Также изменение коэффициентов в уравнениях модели может привести к изменению динамики популяций. Например, увеличение коэффициента убийства жертв хищниками может привести к быстрому снижению численности жертв и, в конечном итоге, к снижению численности хищников.

Модель Лотки-Вольтерры может быть модифицирована для учета различных факторов, таких как миграция, конкуренция за ресурсы, изменение климатических условий и т.д. Такие дополнения позволяют более точно описывать динамику популяций в различных экологических условиях [4].

Благодаря таким модификациям, модель «хищник-жертва» может быть ис-

пользована для прогнозирования динамики популяций в различных условиях, что необходимо для планирования использования биологических ресурсов и сохранения биоразнообразия.

Например, модель может быть использована для прогнозирования того, как изменения климата могут повлиять на популяции животных и растений в определенном регионе. Это может помочь при разработке стратегий адаптации объектов к измененным условиям и стратегий охраны биоразнообразия видов. Также модель «хищник-жертва» может быть использована для определения оптимального уровня охоты на животных для сохранения их популяции.

В целом, модель Лотки-Вольтерры остается важным инструментом для изучения динамики популяций в экологии. Однако, для более точного описания динамики популяций необходимо учитывать множество факторов, не входящих в изначальную систему ОДУ, которые могут влиять на популяции в реальных условиях [5].

4 Выполнение лабораторной работы

4.1 Pluto.jl

4.1.1 Задание №1

1. Пишем программу, воспроизводящую модель на языке программирования Julia с использованием интерактивного блокнота Pluto (рис. 4.1, 4.2, 4.3, 4.4, 4.5, 4.6).

```
begin
    import Pkg
    Pkg.activate()
    using DifferentialEquations
    using LaTeXStrings
    import Plots
end

begin
    const c = 0.16
    const d = 0.045
    const a = 0.36
    const b = 0.033
    const  $x_0$  = 10
    const  $y_0$  = 15
```

```

"Начальные условия: u[1] -- x, u[2] -- y"
u = [x, y]

"Период времени"
T = (0.0, 70.0)
end

"Правая часть нашей системы, p, t не используются. u[1] -- x, u[2] -- y"
function F!(du, u, p, t)
    du[1] = -c * u[1] + d * u[1] * u[2]
    du[2] = a * u[2] - b * u[1] * u[2]
end

prob = ODEProblem(F!, u, T)

sol = solve(prob, dtmax=0.05)

begin
    const xx = []
    const yy = []
    for u in sol.u
        x, y = u
        push!(xx, x)
        push!(yy, y)
    end
    time = sol.t
    time
end

begin
    fig = Plots.plot(
        layout=(1, 2),
        dpi=150,

```

```

        grid=:xy,
        gridcolor=:black,
        gridwidth=1,
        # aspect_ratio=:equal,
        size=(800, 400),
        legend=:outerbottom,
        plot_title="Модель «хищник-жертва»"
    )

Plots.plot!(
    fig[1],
    time,
    [xx, yy],
    color=[:red :blue],
    xlabel="t",
    ylabel="x(t), y(t)",
    label=["x(t) – число хищников" "y(t) – число жертв"]
)

Plots.plot!(
    fig[2],
    yy,
    xx,
    color=[:grey],
    xlabel="y(t)",
    ylabel="x(t)",
    label="Зависимость числа хищников (x) от числа жертв (y)"
)
end

```

```

• begin
•   import Pkg
•   Pkg.activate()
•   using DifferentialEquations
•   using LaTeXStrings
•   import Plots
• end

```

Activating project at `~/julia/environments/v1.8`

Рис. 4.1: Импорт библиотек. Задание коэффициентов, начальных условий, периода времени

T

Период времени

```

• begin
•   const c = 0.16
•   const d = 0.045
•   const a = 0.36
•   const b = 0.033
•   const x0 = 10
•   const y0 = 15
•
•   "Начальные условия: u0[1] -- x0, u0[2] -- y0"
•   u0 = [x0, y0]
•
•   "Период времени"
•   T = (0.0, 70.0)
• end

```

Рис. 4.2: Задание коэффициентов, начальных условий, периода времени

F!

Правая часть нашей системы, p, t не используются. u[1] – x, u[2] – y

```

• "Правая часть нашей системы, p, t не используются. u[1] -- x, u[2] -- y"
• function F!(du, u, p, t)
•   du[1] = -c * u[1] + d * u[1] * u[2]
•   du[2] = a * u[2] - b * u[1] * u[2]
• end

```

```

prob = ODEProblem{uType Vector{Int64} and tType Float64, In-place: true}
timespan: (0.0, 70.0)
u0: 2-element Vector{Int64}:
 10
 15
• prob = ODEProblem(F!, u0, T)

```

Рис. 4.3: Запись системы уравнений в виде функции. Постановка задачи

sol =

timestamp

value1

value2

1	0.0	10.0	15.0
2	0.05	10.2611	15.0193
3	0.1	10.5294	15.0321
4	0.15	10.8049	15.0381
5	0.2	11.0877	15.0372
6	0.25	11.3777	15.0291
7	0.3	11.6751	15.0139
8	0.35	11.9797	14.9911
9	0.4	12.2916	14.9609
10	0.45	12.6106	14.9229
⋮ more			

• sol = solve(prob, dtmax=0.05)

Рис. 4.4: Решение задачи (dtmax отвечает за макс. шаг выбора точек)

► [0.0, 0.05, 0.1, 0.15, 0.2, 0.25, 0.3, 0.35, 0.4, 0.45, 0.5, 0.55, 0.6, 0.65, 0.7, 0.75, 0.8]

• begin

• const xx = []

• const yy = []

• for u in sol.u

• x, y = u

• push!(xx, x)

• push!(yy, y)

• end

• time = sol.t

• time

• end

Рис. 4.5: Формирование трех массивов, содержащих значения x, y, t

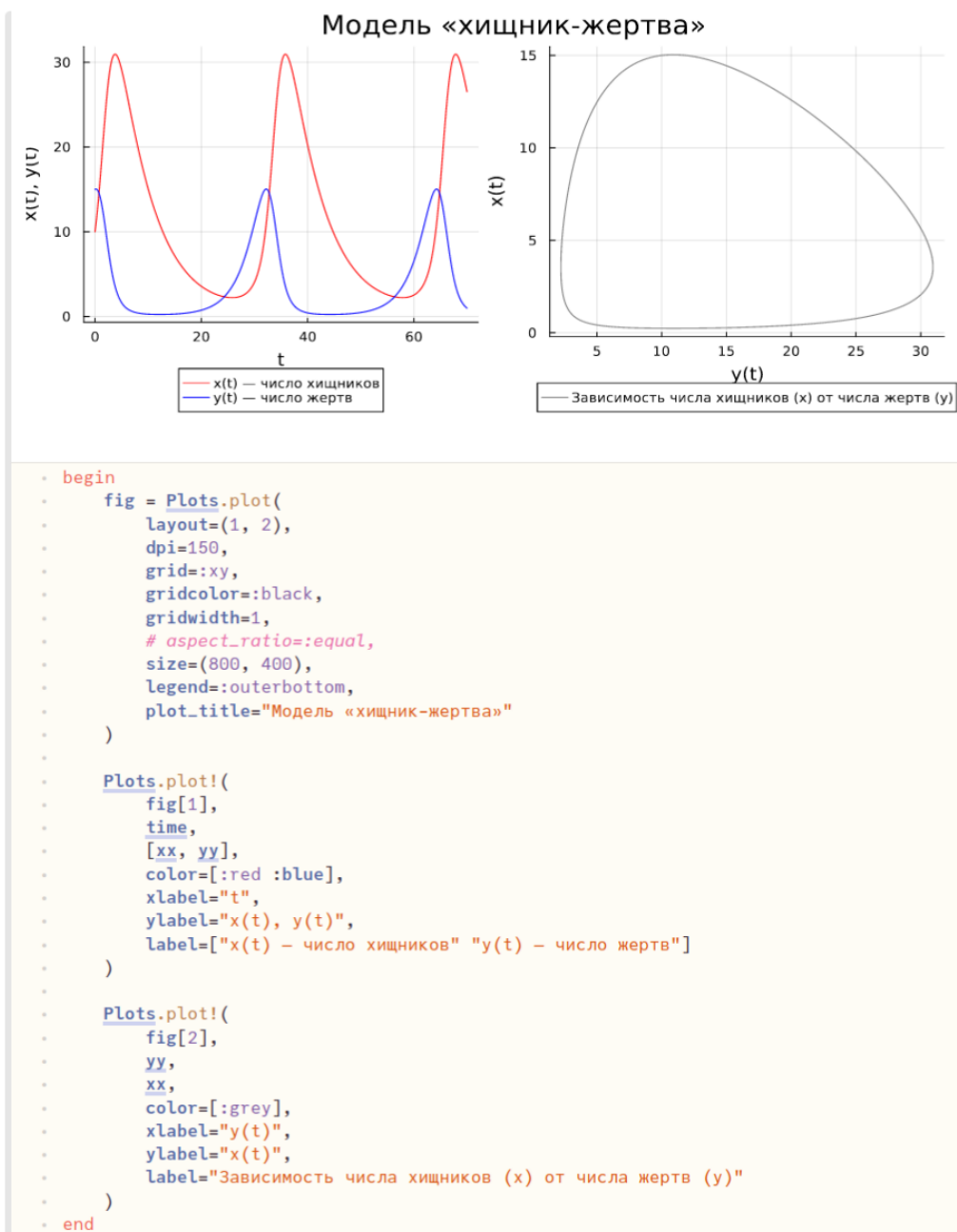


Рис. 4.6: Отрисовка графиков

4.1.2 Задание №2

1. Помимо коэффициентов a, b, c, d , определяем начальные условия для стационарной системы и выводим их в консоль. Остальные блоки кода оставляем

без изменений. Любуемся результатом (рис. 4.7, 4.8).

```
begin
  const c = 0.16
  const d = 0.045
  const a = 0.36
  const b = 0.033
  const x0 = a / b
  const y0 = c / d

  @show x0
  @show y0

  "Начальные условия: u[1] -- x0, u[2] -- y0"
  u0 = [x0, y0]

  "Период времени"
  T = (0.0, 70.0)
end
```




Рис. 4.7: Добавление новых начальных условий

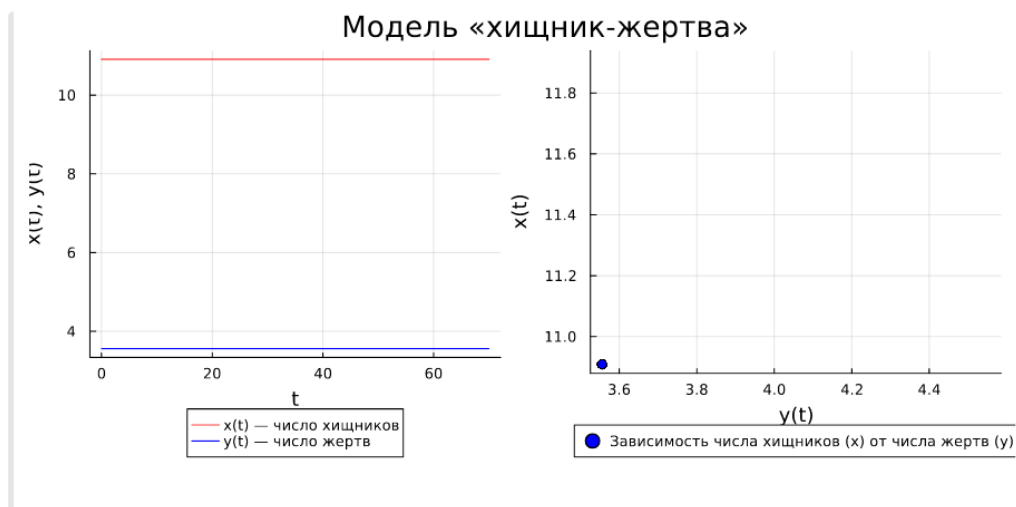


Рис. 4.8: Результат в виде графиков

4.2 Julia

4.2.1 Задание №1

1. Код на Julia в файле аналогичен тому же, написанному с использованием Pluto (рис. 4.9, 4.10). Единственные различия:

- блоки перенесены в файл в виде построчного алгоритма без повторяющихся 'begin' и 'end';
- измененный синтаксис подключения библиотек;
- выгрузка графиков в виде изображений при помощи метода в последней строке кода.

```
using DifferentialEquations
```

```
using Plots
```

```
const c = 0.16
```

```
const d = 0.045
```

```
const a = 0.36
```

```
const b = 0.033
```

```
const x0 = 10
```

```
const y0 = 15
```

```
"Начальные условия: u0[1] -- x0, u0[2] -- y0"
```

```
u0 = [x0, y0]
```

```
"Период времени"
```

```
T = (0.0, 70.0)
```

```
"Правая часть нашей системы, p, t не используются. u[1] -- x, u[2] -- y"
```

```
function F!(du, u, p, t)
```

```

    du[1] = -c * u[1] + d * u[1] * u[2]
    du[2] = a * u[2] - b * u[1] * u[2]
end

```

```

prob = ODEProblem(F!, u0, T)
sol = solve(prob, dtmax=0.05)

```

```

const xx = []
const yy = []
for u in sol.u
    x, y = u
    push!(xx, x)
    push!(yy, y)
end
time = sol.t

```

```

fig = Plots.plot(
    layout=(1, 2),
    dpi=150,
    grid=:xy,
    gridcolor=:black,
    gridwidth=1,
    # aspect_ratio=:equal,
    size=(800, 400),
    legend=:outerbottom,
    plot_title="Модель «хищник-жертва»"
)

```

```

Plots.plot!(
    fig[1],
    time,
    [xx, yy],
    color=[:red :blue],
    xlabel="t",
    ylabel="x(t), y(t)",
    label=["x(t) – число хищников" "y(t) – число жертв"]
)

```

```

Plots.plot!(
    fig[2],
    yy,
    xx,
    color=:grey,
    xlabel="y(t)",
    ylabel="x(t)",
    label="Зависимость числа хищников (x) от числа жертв (y)"
)

```

```

savefig(fig, "../lab5_1")

```

```

1  using DifferentialEquations
2  using Plots
3
4  const c = 0.16
5  const d = 0.045
6  const a = 0.36
7  const b = 0.033
8  const x0 = 10
9  const y0 = 15
10
11  "Начальные условия: u0[1] -- x0, u0[2] -- y0"
12  u0 = [x0, y0]
13
14  "Период времени"
15  T = (0.0, 70.0)
16
17  "Правая часть нашей системы, p, t не используются. u[1] -- x, u[2] -- y"
18  function F!(du, u, p, t)
19      du[1] = -c * u[1] + d * u[1] * u[2]
20      du[2] = a * u[2] - b * u[1] * u[2]
21  end
22
23
24  prob = ODEProblem(F!, u0, T)
25  sol = solve(prob, dtmax=0.05)
26
27  const xx = []
28  const yy = []
29  for u in sol.u
30      x, y = u
31      push!(xx, x)
32      push!(yy, y)
33  end
34  time = sol.t
35
36  fig = Plots.plot(
37      layout=(1, 2),
38      dpi=150,
39      grid=:xy,
40      gridcolor=:black,
41      gridwidth=1,
42      # aspect_ratio=:equal,
43      size=(800, 400),
44      legend=:outerbottom,
45      plot_title="Модель «хищник-жертва»"
46  )
47
48  Plots.plot!(
49      fig[1],
50      time,
51      [xx, yy],
52      color=[:red :blue],
53      xlabel="t",
54      ylabel="x(t), y(t)",
55      label=["x(t) — число хищников" "y(t) — число жертв"]
56  )
57
58  Plots.plot!(
59      fig[2],
60      yy,
61      xx,
62      color=:grey,
63      xlabel="y(t)",
64      ylabel="x(t)",
65      label="Зависимость числа хищников (x) от числа жертв (y)"
66  )
67  savefig(fig, "../lab5_1")

```

Рис. 4.9: Код программы на Julia. Аналогичен коду задания для Pluto.jl

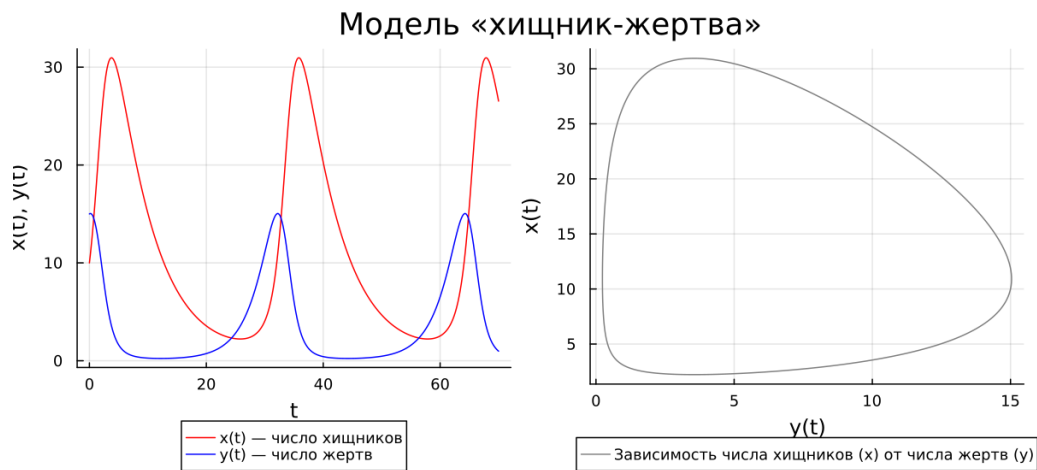


Рис. 4.10: Результат в виде графиков

4.2.2 Задание №2

1. Изменяем необходимые строчки и любуемся результатом (подробное объяснение давалось в предыдущей главе) (рис. 4.11, 4.12).

```
const c = 0.16
const d = 0.045
const a = 0.36
const b = 0.033
const x_0 = a / b
const y_0 = c / d
```

```
@show x_0
```

```
@show y_0
```

```
"Начальные условия: u_0[1] -- x_0, u_0[2] -- y_0"
```

```
u_0 = [x_0, y_0]
```

"Период времени"

$T = (0.0, 70.0)$

```
4  const c = 0.16
5  const d = 0.045
6  const a = 0.36
7  const b = 0.033
8  const x0 = a / b
9  const y0 = c / d
10
11  @show x0
12  @show y0
13
14  "Начальные условия: u0[1] -- x0, u0[2] -- y0"
15  u0 = [x0, y0]
```

Рис. 4.11: Измененная часть кода

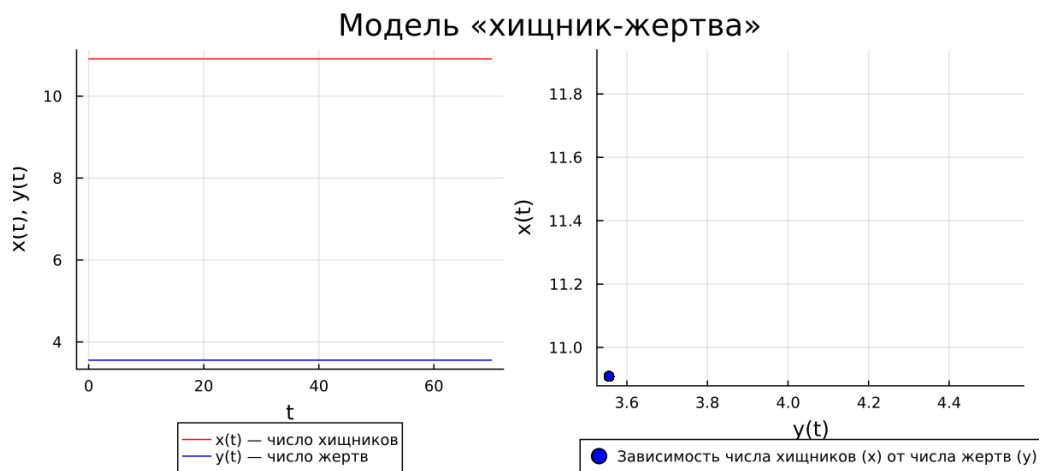


Рис. 4.12: Результат в виде графиков

4.3 Modelica

4.3.1 Задание №1

1. По аналогии с Julia пишем программу, воспроизводящую модель Лотки-Вольтерры на языке моделирования Modelica с использованием ПО OpenModelica. Любуемся результатами (рис. 4.13, 4.14, 4.15).

```
model lab5_1
  constant Real c = 0.16;
  constant Real d = 0.045;
  constant Real a = 0.36;
  constant Real b = 0.033;
  Real t = time;
  Real x(t);
  Real y(t);
initial equation
  x = 10;
  y = 15;
equation
  der(x) = -c * x + d * x * y;
  der(y) = a * y - b * x * y;
  annotation(experiment(StartTime=0, StopTime=70, Interval = 0.05));
end lab5_1;
```



```

1 model lab5_1
2   constant Real c = 0.16;
3   constant Real d = 0.045;
4   constant Real a = 0.36;
5   constant Real b = 0.033;
6   Real t = time;
7   Real x(t);
8   Real y(t);
9   initial equation
10    x = 10;
11    y = 15;
12   equation
13    der(x) = -c * x + d * x * y;
14    der(y) = a * y - b * x * y;
15    annotation(experiment(StartTime=0, StopTime=70, Interval = 0.05));
16 end lab5_1;

```

Рис. 4.13: Определяем коэффициенты, переменные от времени, начальные условия, систему уравнений, а также начальное/конечное время и частоту разбиения при симуляции

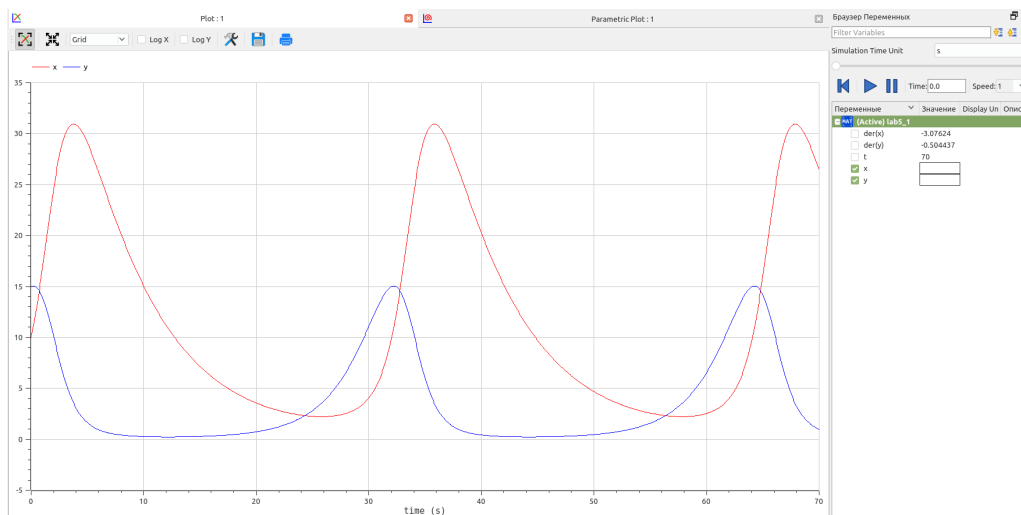


Рис. 4.14: Результат в виде графика зависимости x и y от t

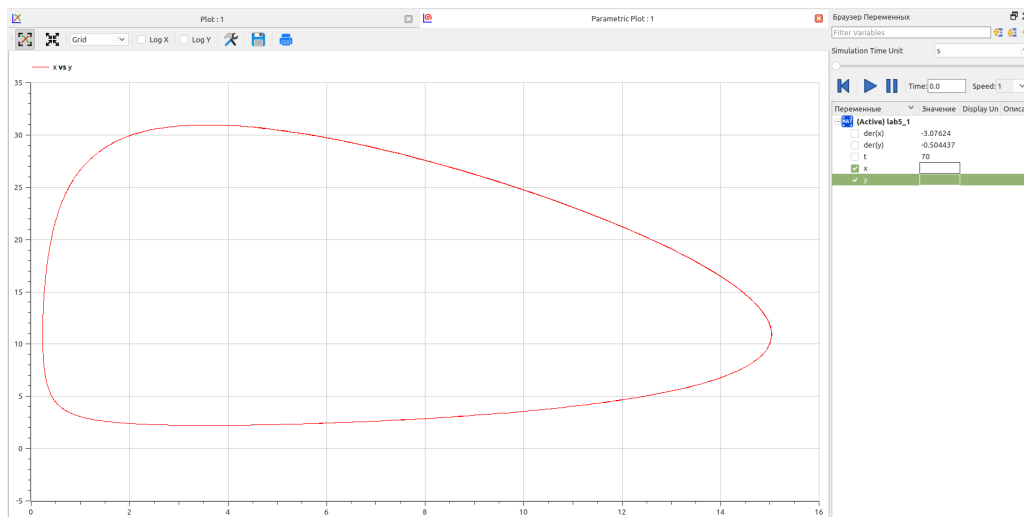


Рис. 4.15: Результат в виде графика зависимости x (числа хищников) от y (числа жертв)

4.3.2 Задание №2

1. По аналогии с Julia пишем программу для второго случая. Любуемся результатами (рис. 4.16, 4.17, 4.18).

```
model lab5_2
  constant Real c = 0.16;
  constant Real d = 0.045;
  constant Real a = 0.36;
  constant Real b = 0.033;
  Real t = time;
  Real x(t);
  Real y(t);
initial equation
  x = a / b;
  y = c / d;
equation
```

```

der(x) = -c * x + d * x * y;
der(y) = a * y - b * x * y;
annotation(experiment(StartTime=0, StopTime=70, Interval = 0.05));
end lab5_2;

```

The screenshot shows the Simulink Model Editor interface. The top toolbar includes icons for saving, undo, redo, and other standard functions. Below the toolbar, the 'Model' tab is selected, and the 'lab5_2' model is open. The code editor displays the following MATLAB/Simulink code:

```

1 model lab5_2
2   constant Real c = 0.16;
3   constant Real d = 0.045;
4   constant Real a = 0.36;
5   constant Real b = 0.033;
6   Real t = time;
7   Real x(t);
8   Real y(t);
9   initial equation
10    x = a / b;
11    y = c / d;
12   equation
13    der(x) = -c * x + d * x * y;
14    der(y) = a * y - b * x * y;
15    annotation(experiment(StartTime=0, StopTime=70, Interval = 0.05));
16 end lab5_2;

```

Рис. 4.16: По сравнению с предыдущим случаем изменяются начальные условия на вычисленные

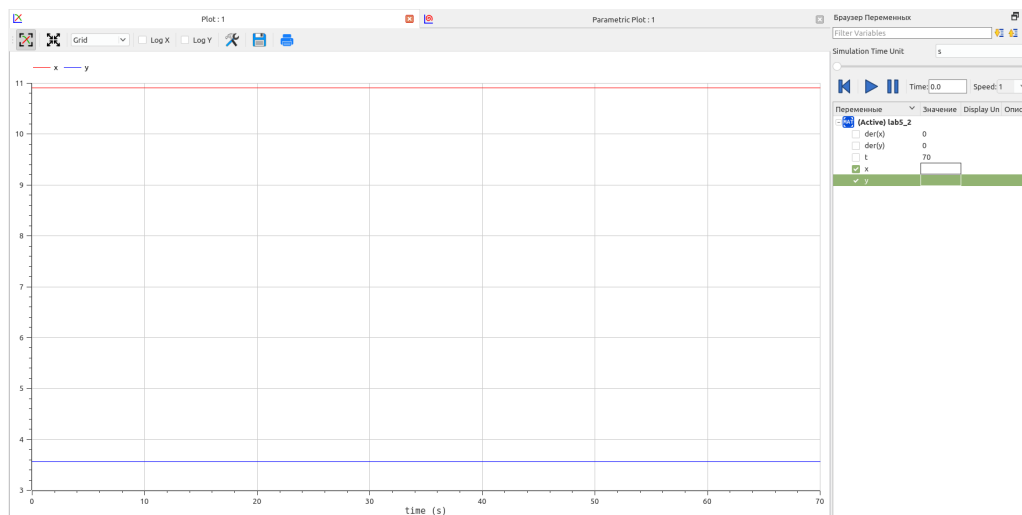


Рис. 4.17: Результат в виде графика зависимости x и y от t

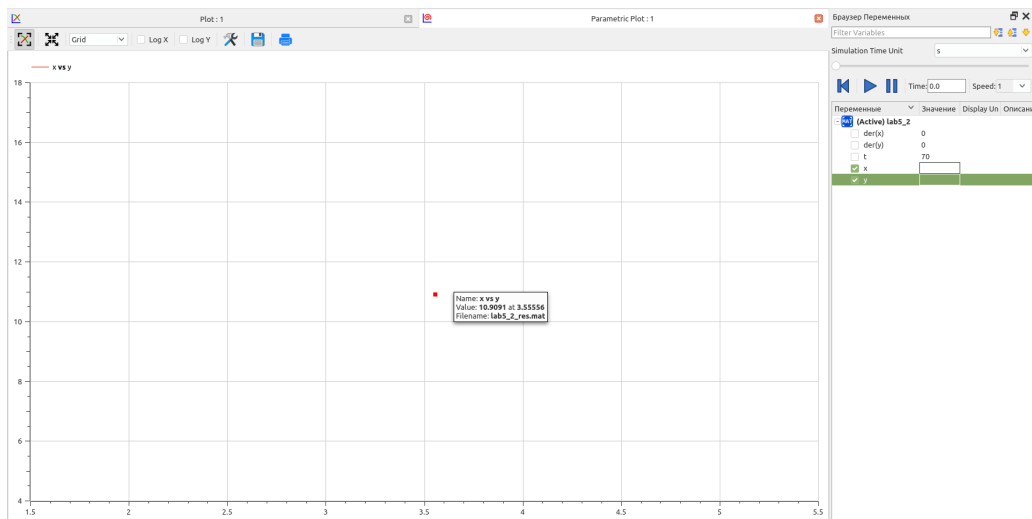


Рис. 4.18: Результат в виде графика зависимости y от x

5 Анализ результатов

На текущем примере построения математической модели гармонических колебаний мы можем продолжить сравнивать язык программирования Julia и язык моделирования Modelica. Говоря откровенно, по сравнению с анализом результатов при выполнении предыдущей лабораторной работы мало что изменилось: тенденция к сглаживанию негативных моментов при выполнении лабораторной работы на языке программирования Julia продолжается. Со временем и с новыми заданиями, решаемыми при помощи библиотеки DifferentialEquations, скорость написания программ на Julia почти сравнялась с таковой скоростью при использовании Modelica.

Однако, OpenModelica крайне неприятно удивила невозможностью быстрой настройки отрисовки данных на графиках: нет возможности при выполнении второго задания отрисовать жирную точку. Предлагаемое решение OpenModelica (точка, показывающая стационарное состояние системы) почти не видно. Возможно, в будущем я найду решение этой проблемы, однако быстрый поиск по документации пока что результатов не дал.

6 Выводы

Продолжил знакомство с функционалом языка программирования Julia, дополнительных библиотек (DifferentialEquations, Plots), интерактивного блокнота Pluto, а также интерактивной командной строкой REPL. Продолжил ознакомление с языком моделирования Modelica и программным обеспечением OpenModelica. Используя эти средства, описал математическую модель Лотки-Вольтерры.

Список литературы

1. Модель хищник-жертва [Электронный ресурс]. RUDN, 2023. URL: <https://esystem.rudn.ru/mod/resource/view.php?id=967245>.
2. Lotka–Volterra equations [Электронный ресурс]. Wikimedia Foundation, Inc., 2023. URL: https://en.wikipedia.org/wiki/Lotka%E2%80%93Volterra_equations.
3. Я догоняю, ты убегаешь [Электронный ресурс]. N + 1 Интернет-издание, 2019. URL: <https://nplus1.ru/material/2019/12/04/lotka-volterra-model>.
4. Lotka-Volterra model [Электронный ресурс]. The University of Queensland. URL: https://teaching.smp.uq.edu.au/scims/Appl_analysis/Lotka_Volterra.html.
5. Parameter Estimation of the Lotka–Volterra Model [Электронный ресурс]. Ying Hao; Mingshun Guo, 2021. URL: https://www.feynmanlectures.caltech.edu/I_21.html.