

Exame de Tecnologia da Informática LEI - Época Recurso

2019-2020 5-02-2020 **2ª parte**

Nome: Número:	
---------------	--

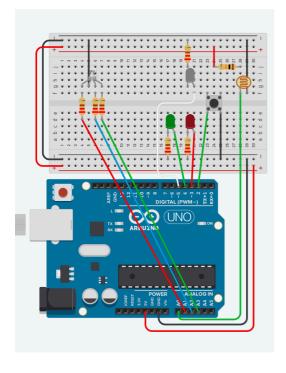
Qualquer tentativa de fraude leva a anulação da prova tanto do facilitador como do prevaricador. Não pode usar dispositivos eletrónicos, incluindo o telemóvel.

(pergunta A removida)

B2. Uma autarquia pretende implementar semáforos inteligentes para controlar o tráfego de veículos e para melhorar as condições de segurança dos peões. Os semáforos de tráfego funcionam com sensores de velocidade, atuando segundo a lógica definida na tabela abaixo. Os semáforos dos peões têm sensores de luz que acendem a iluminação das passadeiras quando o nível de luz é baixo (inferior a 512) e possuem um botão para ativar a luz verde para os peões e vermelha para o semáforo de tráfego.

Velocidade /Evento	Semáforo Tráfego	Semáforo peões
0 – 40 km/h	Verde	Vermelho
41 – 50 km/h	Amarelo	Vermelho
> 51 km/h	Vermelho	Verde
Botão peões premido	Vermelho	Verde
Botão não premido	(consoante velocidade)	(consoante velocidade)

Foi construído um protótipo recorrendo a um LDR para sensor de luz, a um led RGB para simular o semáforo, a dois LEDs para simular o semáforo dos peões (verde e vermelho) e um terceiro LED para a luz das passadeiras. O botão de pressão para além de ligar o semáforo dos peões tem associado um contador (*count_pedestrian*) para contar o número de vezes que o semáforo foi acendido a pedido dos peões (pressão do botão superior a 2s).



```
#define GREEN 0
    #define RED 1
    #define YELLOW 2
3
    byte val_sem_traffic=GREEN, val_sem_pedestrian=RED;
5
    boolean btn_ped =false, buttonStatus=false;
    unsigned long timestamp;
6
7
    int count_pedestrian=0;
8
9
    void setup()
10
      pinMode(A0, INPUT);
11
      pinMode(A1, OUTPUT);
12
13
      pinMode(A2, OUTPUT);
14
      pinMode(A3, OUTPUT);
      pinMode(2, INPUT_PULLUP);
15
16
      for (int i=3; i<6;i++)
17
          pinMode(i, OUTPUT);
18
      timestamp = millis();
19
      randomSeed(analogRead(A5));
20
    }
21
22
   void loop()
23
24
      int val_LDR=read_LDR_pedestrian();
25
      int speed=read_velocidade();
26
27
      btn_ped = !digitalRead(2);
28
      if (btn_ped && (millis()-timestamp >= 2000) ){
```

```
29
        if (!buttonStatus) count pedestrian++;
30
31
      if (btn_ped != buttonStatus){
32
        buttonStatus= btn_ped;
33
        timestamp=millis();
34
35
      //TODO:Implement logic colours
36
      semaphore_traffic(val_sem_traffic);
37
      semaphore_pedestrian(val_sem_pedestrian);
38
      Serial.println(val_LDR);
39
      lights_pedestrian(val_LDR);
40
      delay(1000);
41
```

(cont B2) Implemente a lógica para atribuir as cores aos semáforos tendo presente as regras apresentadas na tabela. Tenha presente o código já existente e que o seu código deve ser projetado para funcionar ao ser introduzido na linha 36. A lógica a implementar deve controlar a cor dos semáforos de tráfego (val_sem_traffic) e a cor dos semáforos dos peões (val_sem_pedestrian). Assuma que as funções utilizadas no código (ex: read_velocidade()) estão implementadas ou serão implementadas.



B3. Tendo presente o exercício anterior, implemente as funções *semaphore_traffic(...)* e *semaphore_pedestrian(...)* que devem acender as luzes dos respetivos semáforos consoante a lógica definida na alínea anterior.

Nome: No	inação a partir do valor lido do

B5. Como não teve acesso a um sensor de velocidade aquando do protótipo apresente o código que implementaria na função *read_velocidade(...)* de forma a simular a velocidade dos carros. Assuma como valor mínimo os 0km/h e como valor máximo 90km/h.

