

Méthodes
Quantitatives

Axe ⑦

Algèbre Linéaire

Les matrices

A-1 • Une matrice A de taille $n \times p$ est notée : $A = (a_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq p}} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1p} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2p} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{np} \end{pmatrix}$

A-2 • Si $n = p$, la matrice est dite carrée : $A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix}$

A-3 • Matrices colonnes : $U = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = (x_1 \ x_2 \ \cdots \ x_n)'$

A-4 • Matrices lignes : $V = (y_1 \ y_2 \ \cdots \ y_n) = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}'$

A-5 • Dans le cas d'une matrice carrée, les éléments $a_{11}, a_{22}, \dots, a_{nn}$ sont appelés les éléments diagonaux.

A-6 • Soit A une matrice de taille $n \times n$. on dit que A est triangulaire inférieure si ses

éléments au dessus de la diagonale sont nuls: si $i < j \Rightarrow a_{ij} = 0$ et $A = \begin{pmatrix} a_{11} & 0 & \cdots & 0 \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix}$

A-7 • Soit A une matrice de taille $n \times n$. On dit que A est triangulaire supérieure si ses

éléments en dessous de la diagonale sont nuls : si $i > j \Rightarrow a_{ij} = 0$ et $A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ 0 & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix}$

A-8 • Une matrice qui est triangulaire inférieure et supérieure à la fois est dite

diagonale, c.-à-d. dit $\forall i \neq j$ on a : $a_{ij} = 0$ et $A = \begin{pmatrix} a_{11} & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & a_{22} & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix} = \text{Diag}(a_{11}, a_{22}, \dots, a_{nn})$

A-9 • I_n , la matrice identité s'écrit sous la forme : $I_n = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & 0 & \ddots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 1 \end{pmatrix}$

A-10 • Matrice scalaire : $Q = \begin{pmatrix} \alpha & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \alpha & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & \alpha \end{pmatrix} = \text{Diag}(\alpha, \alpha, \dots, \alpha) = \alpha I_n$

L'addition des matrices

B-1 • Soient A et B deux matrices de taille $n \times p$.

On définit leur somme $C = A + B$, de taille $n \times p$, par: $c_{ij} = a_{ij} + b_{ij}$

B-2 • $A + B = B + A$

B-3 • $A + (B + C) = (A + B) + C$

B-4 • $A + 0_{n \times p} = A$

B-5 • le produit de la matrice A par le scalaire k est noté : $kA = (ka_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq p}}$

B-6 • $\forall (\alpha, \beta) \in \mathbb{R}^2, \forall A$ de taille $n \times p$: $(\alpha + \beta)A = \alpha A + \beta A$

B-7 • $\forall (\alpha, \beta) \in \mathbb{R}^2, \forall A$ de taille $n \times p$: $\alpha(\beta A) = (\alpha\beta)A$

B-8 • Soit A la matrice de taille $n \times p$: $A = (a_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq p}} \Rightarrow -A = (-a_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq p}}$

B-9 • $A + (-A) = 0_{n \times p}$

Le produit matriciel

C-1 • Le produit AB de deux matrices A et B est défini seulement si le nombre

de colonnes de A est égal au nombre de ligne de B . Soit A une matrice de taille $n \times p$:

$A = (a_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq p}}$ et B une matrice de taille $p \times q$: $B = (b_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq p \\ 1 \leq j \leq q}}$.

Alors le produit $C = AB$ est une matrice de taille $n \times q$ dont les éléments

sont définis par : $c_{ij} = (a_{i1} \ a_{i2} \ \dots \ a_{ip}) \begin{pmatrix} b_{1j} \\ b_{2j} \\ \vdots \\ b_{pj} \end{pmatrix} = \sum_{k=1}^p a_{ik} b_{kj}$

C-2 • $I_n A = A I_p = A$

C-3 • $A(BC) = (AB)C$

C-4 • $A(B + C) = AB + AC$

C-5 • $(B + C)A = BA + CA$

C-6 • $\alpha(AB) = (\alpha A)B = A(\alpha B)$

C-7 • $A(\lambda B + \mu C) = \lambda AB + \mu AC$

C-8 • $(\lambda A + \mu B)C = \lambda AC + \mu BC$

C-9 • $A \cdot 0 = 0 \cdot A = 0$

C-10 • Le produit des matrices n 'est pas nécessairement commutatif.On peut avoir : $AB \neq BA$ **C-11** • Il peut arriver que $AB = 0$ avec $A \neq 0$ et $B \neq 0$

C-12 • $A^r = \underbrace{AA \dots A}_{r \text{ facteurs}}$

C-13 • $A^r A^s = A^{r+s}$

C-14 • $(A^r)^s = A^{rs}$

C-15 • $(\lambda A)^r = \lambda^r A^r$; $\lambda \in \mathbb{R}$

C-16 • Soit A une matrice carrée de taille $(n \times n)$: $A^0 = I_n$ et $A^r = AA^{r-1} = A^{r-1}A$

C-17 • $I_n^r = I_n$

C-18 • Binôme de Newton: Soient A et B deux matrices carrées de tailles $(n \times n)$ et telles que A et B commutent, i.e. $AB = BA$ alors on a: $(A + B)^r = \sum_{k=0}^r C_r^k A^{r-k} B^k$

C-19 • Soit $D = \begin{pmatrix} d_{11} & 0 & \dots & 0 \\ 0 & d_{22} & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & d_{nn} \end{pmatrix}$ une matrice diagonale, alors

$$D^r = \begin{pmatrix} d_{11}^r & 0 & \dots & 0 \\ 0 & d_{22}^r & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & d_{nn}^r \end{pmatrix}$$

C-20 • M est une matrice idempotente si $\forall r \in \mathbb{N}^*, M^r = M$ **C-21** • M est une matrice nilpotente si $\exists r \in \mathbb{N}, M^r = 0$

La transposition

D-1 • Soit A la matrice de taille $n \times p$: $A = (a_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq p}} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1p} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2p} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{np} \end{pmatrix},$

On appelle matrice transposée de A , la matrice $A^T = A'$ de taille $p \times n$ définie par :

$$A' = (a_{ji})_{\substack{1 \leq j \leq p \\ 1 \leq i \leq n}} \text{ ou encore : } A' = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{21} & \cdots & a_{n1} \\ a_{12} & a_{22} & \cdots & a_{n2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{1p} & a_{2p} & \cdots & a_{np} \end{pmatrix}$$

$$\mathcal{D}-2 \bullet B = A' \Leftrightarrow \forall (i, j) \in [1, n] \times [1, p]: b_{ij} = a_{ji}$$

$$\mathcal{D}-3 \bullet \text{Une matrice } A \text{ de taille } n \times p \text{ est dite symétrique si } \forall (i, j) \in [1, n] \times [1, p]; a_{ij} = a_{ji}$$

$$\mathcal{D}-4 \bullet \text{Une matrice } A \text{ de taille } n \times p \text{ est dite antisymétrique si}$$

$$\forall (i, j) \in [1, n] \times [1, p]; a_{ij} = -a_{ji}$$

$$\mathcal{D}-5 \bullet (A + B)' = A' + B'$$

$$\mathcal{D}-6 \bullet (kA)' = kA', \text{ où } k \text{ est un scalaire}$$

$$\mathcal{D}-7 \bullet (AB)' = B'A'$$

$$\mathcal{D}-8 \bullet (ABC)' = C'B'A'$$

$$\mathcal{D}-9 \bullet (A')' = A$$

$$\mathcal{D}-10 \bullet (A')^r = (A^r)'$$

La trace

$$\mathcal{E}-1 \bullet \text{Soit } A \text{ une matrice carrée de taille } (n \times n), \text{ on appelle trace de } A,$$

$$\text{et on note } \text{trace}(A) \text{ le nombre obtenu en additionnant les éléments diagonaux de } A :$$

$$\text{tr}(A) = a_{11} + a_{22} + \cdots + a_{nn} = \sum_{i=1}^n a_{ii}$$

$$\mathcal{E}-2 \bullet \text{tr}(A + B) = \text{tr}(A) + \text{tr}(B), A \text{ et } B \text{ deux matrices carrées de taille } (n \times n)$$

$$\mathcal{E}-3 \bullet \text{tr}(\lambda A) = \lambda \text{tr}(A), \text{ pour tout } \lambda \in \mathbb{R}$$

$$\mathcal{E}-4 \bullet \text{tr}(A') = \text{tr}(A)$$

$$\mathcal{E}-5 \bullet \text{tr}(AB) = \text{tr}(BA) \text{ mais } \text{tr}(AB) \neq \text{tr}(A)\text{tr}(B)$$

$$\mathcal{E}-6 \bullet \text{tr}(ABC) = \text{tr}(BCA) = \text{tr}(CAB)$$

Exercice 1 :

Énoncé

Soit D une matrice de dimension (n, p) et $E = D'D$.

Montrer que :

- i. E est symétrique
- ii. $\text{tr}(E) = \sum_i \sum_j d_{ij}^2$

Corrigé

i. $E' = (D'D)' = D'(D')' = D'D = E \Rightarrow \boxed{E \text{ est symétrique}}$

ii. Soit $\begin{cases} \Delta = D' \\ \Delta = (\delta_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq p \\ 1 \leq j \leq n}} \Rightarrow \delta_{ij} = d_{ji} \text{ (D-2)} \end{cases}$

Or $E = D'D = \Delta D$, avec $E = (e_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq p \\ 1 \leq j \leq p}}$

Ainsi $e_{ij} = \sum_{k=1}^n \delta_{ik} d_{kj} = \sum_{k=1}^n d_{ki} d_{kj} \text{ (C-1)}$

On a : $tr(E) = \sum_{j=1}^p e_{jj} = \sum_{j=1}^p \underbrace{\sum_{k=1}^n d_{kj} d_{kj}}_{e_{jj}} = \sum_{j=1}^p \sum_{k=1}^n d_{kj}^2 \text{ (E-1)}$

$$D' \text{ où } tr(E) = \sum_{j=1}^p \sum_{i=1}^n d_{ij}^2 = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^p d_{ij}^2$$

Inverse d'une matrice carrée

F-1 • Soit A une matrice carrée de taille $(n \times n)$, on dit que la matrice A est inversible s'il existe une matrice, notée A^{-1} de même format telle que $AA^{-1} = A^{-1}A = I_n$.

On appelle A^{-1} , inverse de la matrice A

F-2 • Soit A une matrice inversible. Alors :

$$\begin{cases} \text{F-2/a} \bullet A^{-1} \text{ inversible et } (A^{-1})^{-1} = A \\ \text{F-2/b} \bullet A^r \text{ inversible et } (A^r)^{-1} = (A^{-1})^r = A^{-r} \\ \text{F-2/c} \bullet kA \text{ inversible, si } k \neq 0 \text{ et } (kA)^{-1} = \frac{1}{k} A^{-1} \\ \text{F-2/d} \bullet A' \text{ inversible et } (A')^{-1} = (A^{-1})' \end{cases}$$

F-3 • Soient A et B deux matrices carrées $(n \times n)$ inversibles. Alors AB est inversible et $(AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}$

F-4 • Soient A , B et C trois matrices carrées $(n \times n)$ inversibles.

Alors ABC est inversible et $(ABC)^{-1} = C^{-1}B^{-1}A^{-1}$

F-5 • $D = \begin{pmatrix} d_{11} & 0 & \dots & 0 \\ 0 & d_{22} & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & d_{nn} \end{pmatrix}$ une matrice diagonale inversible si et seulement si :

$\forall i \in [1, n] \ d_{ii} \neq 0$. Ainsi $D^{-1} = \begin{pmatrix} 1/d_{11} & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1/d_{22} & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 1/d_{nn} \end{pmatrix}$, en particulier $I_n^{-1} = I_n$

F-6 • Soit A une matrice carrée de taille $(n \times n)$, on dit que la matrice A est orthogonale, si $A^{-1} = A'$ ou $AA' = I_n$

Exercice 2 :

Énoncé

On considère les matrices carrées A, B, C, D, E, F, G et H où E et F sont non singulières.

Développer le produit de la matrice $X = \{[AB + (CD)'][(EF)^{-1} + GH]\}'$

Corrigé

$$\begin{aligned} X &= \{[AB + (CD)'][(EF)^{-1} + GH]\}' = [(AB + D'C')(F^{-1}E^{-1} + GH)]' \\ &= (F^{-1}E^{-1} + GH)'(AB + D'C')' = [(F^{-1}E^{-1})' + (GH)'][(AB)' + (D'C')'] \\ &= [(E')^{-1}(F')^{-1} + H'G'] [B'A' + (C')'(D')'] = [(E')^{-1}(F')^{-1} + H'G'] [B'A' + CD] \end{aligned}$$

$$D' \text{ où } \boxed{X = [(E')^{-1}(F')^{-1}B'A'] + [(E')^{-1}(F')^{-1}CD] + [H'G'B'A'] + [H'G'CD]}$$

Exercice 3 :

Énoncé

Soit I_3 la matrice identité de dimension $(3, 3)$ et $D = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$

$\forall M \in \mathcal{M}_{3,3}(\mathbb{R})$, on pose : $f(M) = DM'D$

- 1) Montrer que $f(I_3) = I_3$, $f(D) = D$ et $f \circ f(M) = M$
- 2) Montrer que $f(M_1M_2) = f(M_2)f(M_1)$
- 3) Montrer que si M est inversible, alors $f(M^{-1}) = [f(M)]^{-1}$

Corrigé

1)

$$\cdot f(I_3) = DI_3' D = DI_3 D = D \cdot D = D^2 = \begin{pmatrix} 1^2 & 0 & 0 \\ 0 & 1^2 & 0 \\ 0 & 0 & (-1)^2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = I_3$$

$$D' \text{ où } \boxed{f(I_3) = I_3}$$

$$\cdot f(D) = D \underbrace{D'}_D D = D^2 \cdot D = I_3 D = D$$

$$D' \text{ où } \boxed{f(D) = D}$$

$$\cdot f \circ f(M) = f[f(M)] = D[f(M)]' D = D[DM' D]' D = D \underbrace{D'}_D (M')' \underbrace{D'}_D D = \underbrace{D^2}_{I_3} M \underbrace{D^2}_{I_3} = I_3 M I_3 = M$$

$$D' \text{ où } \boxed{f \circ f(M) = M}$$

$$2) f(M_1 M_2) = D(M_1 M_2)' D = DM_2' M_1' D = DM_2' \underbrace{I_3}_{D^2} M_1' D = DM_2' D^2 M_1' D = \underbrace{(DM_2' D)}_{f(M_2)} \cdot \underbrace{(DM_1' D)}_{f(M_1)}$$

$$D' \text{ où } \boxed{f(M_1 M_2) = f(M_2) f(M_1)}$$

3) Si M est inversible :

$$f(M^{-1}) = D(M^{-1})' D$$

$$\text{or } D^2 = I_3 \Leftrightarrow D \cdot D = I_3 \Leftrightarrow D = D^{-1}$$

$$\text{Par la suite } f(M^{-1}) = D^{-1}(M^{-1})' D^{-1} = D^{-1}(M')^{-1} D^{-1} \quad (\mathcal{F}-2/d)$$

$$f(M^{-1}) = (DM' D)^{-1} \quad (\mathcal{F}-4)$$

$$D' \text{ où } \boxed{f(M^{-1}) = [f(M)]^{-1}}$$

Exercice 4 :**Énoncé**

Soient A et B des matrices carrées de taille n telles que $I_n - AB$ soit inversible.

Calculer $(I_n - BA)(I_n + B(I_n - AB)^{-1}A)$.

$I_n - BA$ Est - elle inversible ?

Corrigé

$$\begin{aligned} (I_n - BA)(I_n + B(I_n - AB)^{-1}A) &= I_n^2 + I_n B(I_n - AB)^{-1}A - B A I_n - B A B(I_n - AB)^{-1}A \\ &= I_n + B(I_n - AB)^{-1}A - BA - B A B(I_n - AB)^{-1}A \\ &= I_n - BA + B[(I_n - AB)^{-1}A - AB(I_n - AB)^{-1}A] \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 &= I_n - BA + B \left[(I_n - AB)^{-1} - AB(I_n - AB)^{-1} \right] A \\
 &= I_n - BA + B [I_n (I_n - AB)^{-1} - AB(I_n - AB)^{-1}] A \\
 &= I_n - BA + B \left[\underbrace{(I_n - AB)(I_n - AB)^{-1}}_{I_n} \right] A
 \end{aligned}$$

$(I_n - AB)$ étant inversible

$$(I_n - BA)(I_n + B(I_n - AB)^{-1}A) = I_n - BA + BI_nA = I_n - BA + BA = I_n$$

D'où $(I_n - BA)(I_n + B(I_n - AB)^{-1}A) = I_n$ et $I_n - BA$ est inversible

Si $I_n - AB$ est inversible alors $I_n - BA$ l'est aussi et $(I_n - BA)^{-1} = I_n + B(I_n - AB)^{-1}A$

Déterminants

G-1 • Soit A une matrice carrée de taille $(n \times n)$. Le déterminant de A ,

noté $\det(A)$ ou $|A|$, est l'élément de \mathbb{R} définit par :

$$\begin{cases}
 \bullet \text{ si } n = 1 \text{ alors } A = (a_{11}) \text{ et } \det(A) = a_{11} \\
 \bullet \text{ si } n \geq 2 \text{ alors } A = (a_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq p}} \text{ et } \det(A) = \underbrace{a_{11}\Delta_{11} - a_{21}\Delta_{21} + a_{31}\Delta_{31} - \dots + (-1)^{n+1} a_{n1}\Delta_{n1}}_{\text{Développement suivant la première colonne}}
 \end{cases}$$

où Δ_{i1} est le déterminant de la matrice carrée de taille $[(n-1) \times (n-1)]$ obtenue

en enlevant à A la ligne n^o " i " et la première colonne

G-2 • On obtient toujours même résultat en développant selon n'importe quelle ligne ou selon n'importe quelle colonne :

$$\bullet \text{ si } n \geq 2, \text{ calculons } \det(A) \text{ en développant selon } l\text{-ème colonne } \begin{pmatrix} a_{1l} \\ a_{2l} \\ a_{3l} \\ \vdots \\ a_{nl} \end{pmatrix} :$$

$$\det(A) = (-1)^{1+l} a_{1l} \Delta_{1l} + (-1)^{2+l} a_{2l} \Delta_{2l} + (-1)^{3+l} a_{3l} \Delta_{3l} + \dots + (-1)^{n+l} a_{nl} \Delta_{nl} = \sum_{i=1}^n (-1)^{i+l} a_{il} \Delta_{il}$$

où Δ_{il} est le déterminant de la matrice carrée de taille $[(n-1) \times (n-1)]$ obtenue

en enlevant à A la ligne n^o " i " et la l -ème colonne

• si $n \geq 2$,

calculons $\det(A)$ en développant selon k -ème ligne ($a_{k1} \ a_{k2} \ a_{k3} \ \dots \ a_{kn}$) :

$$\det(A) = (-1)^{k+1} a_{k1} \Delta_{k1} + (-1)^{k+2} a_{k2} \Delta_{k2} + (-1)^{k+3} a_{k3} \Delta_{k3} + \dots + (-1)^{k+n} a_{kn} \Delta_{kn}$$

$$\det(A) = \sum_{j=1}^n (-1)^{k+j} a_{kj} \Delta_{kj}$$

où Δ_{kj} est le déterminant de la matrice carrée de taille $[(n-1) \times (n-1)]$ obtenue

en enlevant à A la ligne $n^o \ "k"$ et la j -ème colonne

• si $n = 2$ alors $A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix}$ et $\det(A) = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix} = a_{11}a_{22} - a_{21}a_{12}$

G-3 • $(-1)^{i+j} a_{ij} \Delta_{ij} = (-1)^{i+j} a_{ij} \det(A_{ij})$ est appelé le cofacteur du terme a_{ij}

où A_{ij} la matrice obtenue en enlevant à A sa i -ième ligne et sa j -ième colonne.

Le terme $\Delta_{ij} = \det(A_{ij})$ est appelé mineur du terme a_{ij}

G-4 • Si $D = \begin{pmatrix} d_{11} & 0 & \dots & 0 \\ 0 & d_{22} & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & d_{nn} \end{pmatrix}$ une matrice diagonale, alors $\det(D) = \prod_{i=1}^n d_{ii}$

G-5 • Si A une matrice triangulaire inférieure, $A = \begin{pmatrix} a_{11} & 0 & \dots & 0 \\ a_{21} & a_{22} & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}$

$\left(\text{resp. triangulaire supérieure, } A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ 0 & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & a_{nn} \end{pmatrix} \right)$ alors $\det(A) = \prod_{i=1}^n a_{ii}$

G-6 • Si $Q = \begin{pmatrix} \alpha & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \alpha & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & \alpha \end{pmatrix}$ est une matrice scalaire, alors $\det(Q) = \alpha^n$

G-7 • $\det(I_n) = 1$, où I_n la matrice identité de taille $(n \times n)$

G-8 • Si $A = 0_{n \times n}$ alors $\det(A) = 0$

G-9 • Si M est une matrice idempotente, alors $\det(M) \in \{0, 1\}$

G-10 • Si M est une matrice nilpotente, alors $\det(M) = 0$

G-11 • Soit A une matrice de taille $(n \times n)$,

A est inversible si et seulement si $\det(A) \neq 0$ et $\det(A^{-1}) = 1/\det(A)$

G-12 • Soient A et B deux matrices de taille $(n \times n)$. Alors $\det(AB) = \det(A)\det(B)$

G-13 • Soit A une matrice de taille $(n \times n)$, $\det(A') = \det(A)$

G-14 • Si on multiplie l'une des lignes (resp. colonnes) par un scalaire $\lambda \in \mathbb{R}$, alors le déterminant de cette matrice est multiplié par le même élément λ de \mathbb{R}

G-15 • Le déterminant d'une matrice carrée ayant une ligne (resp. une colonne) nulle est égale à 0

G-16 • Si on échange deux lignes (resp. une colonne) d'une matrice carrée, le déterminant est multiplié par (-1)

G-17 • Le déterminant d'une matrice carrée ayant deux lignes (resp. une colonne) identiques est nul.

G-18 • Le déterminant d'une matrice carrée ayant deux lignes (resp. une colonne) proportionnelles est nul.

G-19 • Le déterminant d'une matrice carrée ayant des lignes (resp. des colonnes) linéairement indépendantes est nul.

G-20 • Si à une ligne (resp. une colonne) d'une matrice on ajoute le produit d'un scalaire de \mathbb{R} par une autre ligne (resp. une colonne), le déterminant est inchangé

G-21 • Soit A une matrice de taille $(n \times n)$, dont on note L_1, L_2, \dots, L_n les lignes.

$L_i = (a_{i1} \ a_{i2} \ a_{i3} \ \dots \ a_{in})$ et soit L une ligne (matrices lignes de taille $(1 \times n)$). Alors:

$$\bullet \det \begin{pmatrix} L_1 \\ \vdots \\ L_{i-1} \\ L_i \\ L_{i+1} \\ \vdots \\ L_n \end{pmatrix} + \det \begin{pmatrix} L_1 \\ \vdots \\ L_{i-1} \\ L \\ L_{i+1} \\ \vdots \\ L_n \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} L_1 \\ \vdots \\ L_{i-1} \\ L_i + L \\ L_{i+1} \\ \vdots \\ L_n \end{pmatrix} \quad \bullet \det \begin{pmatrix} L_1 \\ \vdots \\ L_{i-1} \\ L_i \\ L_{i+1} \\ \vdots \\ L_n \end{pmatrix} + \lambda \det \begin{pmatrix} L_1 \\ \vdots \\ L_{i-1} \\ L \\ L_{i+1} \\ \vdots \\ L_n \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} L_1 \\ \vdots \\ L_{i-1} \\ [L_i + \lambda L] \\ L_{i+1} \\ \vdots \\ L_n \end{pmatrix}; \lambda \in \mathbb{R}$$

G-22 • Soit A une matrice de taille $(n \times n)$, dont on note C_1, C_2, \dots, C_n les colonnes.

$$C_j = \begin{pmatrix} a_{1j} \\ a_{2j} \\ a_{3j} \\ \vdots \\ a_{nj} \end{pmatrix} \text{ et soit } C \text{ une colonne (matrices colonne de taille } (n \times 1) \text{). Alors:}$$

$$\bullet \det(C_1 \cdots C_{j-1} C_j C_{j+1} \cdots C_n) + \det(C_1 \cdots C_{j-1} \mathbf{C} C_{j+1} \cdots C_n) \\ = \det(C_1 \cdots C_{j-1} C_j + \mathbf{C} C_{j+1} \cdots C_n)$$

$$\bullet \det(C_1 \cdots C_{j-1} C_j C_{j+1} \cdots C_n) + \lambda \det(C_1 \cdots C_{j-1} \mathbf{C} C_{j+1} \cdots C_n) \\ = \det(C_1 \cdots C_{j-1} [C_j + \lambda \mathbf{C}] C_{j+1} \cdots C_n)$$

$$\text{G-23} \bullet \begin{vmatrix} \lambda a_{11} & \lambda a_{12} & \cdots & \lambda a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ \lambda a_{21} & \lambda a_{22} & \cdots & \lambda a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \lambda a_{n1} & \lambda a_{n2} & \cdots & \lambda a_{nn} \end{vmatrix} \\ = \begin{vmatrix} \lambda a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ \lambda a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \lambda a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a_{11} & \lambda a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & \lambda a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \lambda a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix} \\ = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & \lambda a_{1p} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & \lambda a_{2p} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & \lambda a_{np} \end{vmatrix} = \lambda \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1p} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2p} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{np} \end{vmatrix} ; \lambda \in \mathbb{R}$$

G-24 • Si A une matrice de taille $(n \times n)$ et $\lambda \in \mathbb{R}$ alors $\det(\lambda A) = \lambda^n \det(A)$

G-25 • Si A est une matrice orthogonale alors $\det(A) = \pm 1$

G-26 • (**Mineur et Cofacteur**). Soit A une matrice carrée $n \times n : A = (a_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq n}}$.

On appelle mineur de l'élément a_{ij} le déterminant de la sous-matrice obtenue en éliminant la i -ème ligne et la j -ème colonne de la matrice A . On le note Δ_{ij} .

On appelle cofacteur de a_{ij} , la quantité $C_{ij} = (-1)^{i+j} \Delta_{ij}$.

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1j} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2j} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{i1} & a_{i2} & \cdots & a_{ij} & \cdots & a_{in} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nj} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix} \Rightarrow \Delta_{ij} = \begin{vmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1,j-1} & a_{1,j+1} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{i-1,1} & \cdots & a_{i-1,j-1} & a_{i-1,j+1} & \cdots & a_{i-1,n} \\ a_{i+1,1} & \cdots & a_{i+1,j-1} & a_{i+1,j+1} & \cdots & a_{i+1,n} \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \cdots & a_{n,j-1} & a_{n,j+1} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix}$$

On définit par la suite la Comatrice (ou la matrice des cofacteurs) de A :

$$\text{Com}(A) = \begin{pmatrix} C_{11} & C_{12} & \cdots & C_{1n} \\ C_{21} & C_{22} & \cdots & C_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ C_{n1} & C_{n2} & \cdots & C_{nn} \end{pmatrix} \text{ tel que } A[\text{Com}(A)]' = [\text{Com}(A)]'A = \det(A) \times I_n$$

$$\text{Si } A \text{ inversible alors : } A^{-1} = \frac{1}{\det(A)} [\text{Com}(A)]'$$

• si $n = 2$ alors $A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix}$ et $C_{11} = (-1)^{1+1} \underbrace{\Delta_{11}}_{a_{22}} = a_{22}$, $C_{12} = (-1)^{1+2} \underbrace{\Delta_{12}}_{a_{21}} = -a_{21}$

$C_{21} = (-1)^{2+1} \underbrace{\Delta_{21}}_{a_{12}} = -a_{12}$ et $C_{22} = (-1)^{2+2} \underbrace{\Delta_{22}}_{a_{11}} = a_{11}$.

Ainsi, $\text{Com}(A) = \begin{pmatrix} C_{11} & C_{12} \\ C_{21} & C_{22} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{22} & -a_{21} \\ -a_{12} & a_{11} \end{pmatrix}$

G-27 • (Propriétés de la comatrice):

- $\text{Com}(I_n) = I_n$
- $\text{Com}(AB) = \text{Com}(A)\text{Com}(B)$, A et B deux matrices carrées de taille $n \times n$
- $\text{Com}(A') = [\text{Com}(A)]'$
- Si $n \geq 2$, $|\text{Com}(A)| = |A|^{n-1}$

G-28 •

Opérations élémentaires	Déterminant
$L_i \leftrightarrow L_j$ ($i \neq j$)	multiplié par (-1)
$C_i \leftrightarrow C_j$ ($i \neq j$)	multiplié par (-1)
$L_i \leftarrow \lambda L_i$	multiplié par λ
$C_i \leftarrow \lambda C_i$	multiplié par λ
$L_i \leftarrow \lambda L_i + \sum_{k \neq i} \lambda_k L_k$	multiplié par λ
$C_i \leftarrow \lambda C_i + \sum_{k \neq i} \lambda_k C_k$	multiplié par λ
$L_i \leftarrow L_i + \sum_{k \neq i} \lambda_k L_k$	inchangé
$C_i \leftarrow C_i + \sum_{k \neq i} \lambda_k C_k$	inchangé

Exercice 5 :

Énoncé

Calculer et factoriser les déterminants suivants :

• $\Delta_1 = \begin{vmatrix} 1 & a & a^2 & a^3 \\ 1 & b & b^2 & b^3 \\ 1 & c & c^2 & c^3 \\ 1 & d & d^2 & d^3 \end{vmatrix}$, • $\Delta_2 = \begin{vmatrix} 1+x & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1-x & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1+z & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1-z \end{vmatrix}$, • $\Delta_3 = \begin{vmatrix} (a-b-c) & 2a & 2a \\ 2b & (b-c-a) & 2b \\ 2c & 2c & (c-a-b) \end{vmatrix}$

Corrigé

• $\Delta_1 = \begin{vmatrix} 1 & a & a^2 & a^3 \\ 1 & b & b^2 & b^3 \\ 1 & c & c^2 & c^3 \\ 1 & d & d^2 & d^3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & a & a^2 & a^3 \\ 0 & b-a & b^2-a^2 & b^3-a^3 \\ 0 & c-b & c^2-b^2 & c^3-b^3 \\ 0 & d-c & d^2-c^2 & d^3-c^3 \end{vmatrix} \begin{matrix} L_2 \leftarrow L_2 - L_1 \\ L_3 \leftarrow L_3 - L_1 \\ L_4 \leftarrow L_4 - L_1 \end{matrix}$

$$\Delta_1 = \begin{vmatrix} 1 & a & a^2 & a^3 \\ 0 & (b-a) & (b-a)(b+a) & (b-a)(b^2+ba+a^2) \\ 0 & (c-b) & (c-b)(c+b) & (c-b)(c^2+cb+b^2) \\ 0 & (d-c) & (d-c)(d+c) & (d-c)(d^2+dc+c^2) \end{vmatrix}$$

$$\Delta_1 = (b-a)(c-b)(d-c) \begin{vmatrix} 1 & a & a^2 & a^3 \\ 0 & 1 & (b+a) & (b^2+ba+a^2) \\ 0 & 1 & (c+b) & (c^2+cb+b^2) \\ 0 & 1 & (d+c) & (d^2+dc+c^2) \end{vmatrix}$$

$$\Delta_1 = (b-a)(c-b)(d-c) \times (+1) \begin{vmatrix} 1 & (b+a) & (b^2+ba+a^2) \\ 1 & (c+b) & (c^2+cb+b^2) \\ 1 & (d+c) & (d^2+dc+c^2) \end{vmatrix}$$

$$\Delta_1 = (b-a)(c-b)(d-c) \begin{vmatrix} 1 & (b+a) & (b^2+ba+a^2) \\ 0 & (c+b)-(b+a) & (c^2+cb+b^2)-(b^2+ba+a^2) \\ 0 & (d+c)-(c+b) & (d^2+dc+c^2)-(c^2+cb+b^2) \end{vmatrix} \begin{matrix} L'_2 \leftarrow L'_2 - L'_1 \\ L'_3 \leftarrow L'_3 - L'_1 \end{matrix}$$

$$\Delta_1 = (b-a)(c-b)(d-c) \begin{vmatrix} 1 & (b+a) & (b^2+ba+a^2) \\ 0 & (c-a) & (c^2-a^2+cb-ba) \\ 0 & (d-b) & (d^2-b^2+dc-cb) \end{vmatrix}$$

$$\Delta_1 = (b-a)(c-b)(d-c) \begin{vmatrix} 1 & (b+a) & (b^2+ba+a^2) \\ 0 & (c-a) & [(c-a)(c+a) + (c-a)b] \\ 0 & (d-b) & [(d-b)(d+b) + (d-b)c] \end{vmatrix}$$

$$\Delta_1 = (b-a)(c-b)(d-c) \begin{vmatrix} 1 & (b+a) & (b^2+ba+a^2) \\ 0 & (c-a) & (c-a)(c+b+a) \\ 0 & (d-b) & (d-b)(d+c+b) \end{vmatrix}$$

$$\Delta_1 = (b-a)(c-b)(d-c)(c-a)(d-b) \begin{vmatrix} 1 & (b+a) & (b^2+ba+a^2) \\ 0 & 1 & (c+b+a) \\ 0 & 1 & (d+c+b) \end{vmatrix}$$

$$\Delta_1 = (b-a)(c-b)(d-c)(c-a)(d-b) \times (+1) \begin{vmatrix} 1 & (c+b+a) \\ 1 & (d+c+b) \end{vmatrix}$$

$$\Delta_1 = (b-a)(c-b)(d-c)(c-a)(d-b)[(d+c+b) - (c+b+a)]$$

$$D' \text{ où } \Delta_1 = (b-a)(c-b)(d-c)(c-a)(d-b)(d-a)$$

$$\Delta_2 = \begin{vmatrix} 1+x & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1-x & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1+z & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1-z \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} & C_2-C_1 & C_3-C_2 & C_4-C_3 \\ & \downarrow & \downarrow & \downarrow \\ 1+x & C_2 & C_3 & C_4 \\ 1 & -x & 0 & 0 \\ 1 & -x & x & 0 \\ 1 & 0 & z & -z \\ 1 & 0 & 0 & -z \end{vmatrix}$$

$$\Delta_2 = (-x)(-z) \begin{vmatrix} 1+x & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & x & 0 \\ 1 & 0 & z & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = xz \begin{vmatrix} 1+x & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & x & 0 \\ 0 & 0 & z & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} \quad L_3 \leftarrow L_3 - L_4$$

$$\Delta_2 = xz^2 \begin{vmatrix} 1+x & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & x & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = xz^2 \times (+1) \begin{vmatrix} 1+x & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{vmatrix} = xz^2 \times (+1) \begin{vmatrix} 1+x & 1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} = xz^2(1+x-1)$$

D'où $\Delta_2 = x^2 z^2$

$$\Delta_3 = \begin{vmatrix} (a-b-c) & 2a & 2a \\ 2b & (b-c-a) & 2b \\ 2c & 2c & (c-a-b) \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} (a-b-c) & \overset{C_2 - C_1}{\downarrow} 2a - (a-b-c) & \overset{C_3 - C_2}{\downarrow} 2b - (b-c-a) \\ 2b & (b-c-a) - 2b & (c-a-b) - 2c \\ 2c & 0 & 0 \end{vmatrix}$$

$$= \begin{vmatrix} (a-b-c) & (a+b+c) & 0 \\ 2b & -(a+b+c) & (a+b+c) \\ 2c & 0 & -(a+b+c) \end{vmatrix} = (a+b+c)^2 \begin{vmatrix} (a-b-c) & 1 & 0 \\ 2b & -1 & 1 \\ 2c & 0 & -1 \end{vmatrix}$$

$$= (a+b+c)^2 \begin{vmatrix} (a-b-c) & 1 & 0 \\ 2(b+c) & -1 & 0 \\ 2c & 0 & -1 \end{vmatrix} \quad L_2 \leftarrow L_2 + L_3 = (a+b+c)^2 \begin{vmatrix} (a-b-c) & 1 & 0 \\ 2(b+c) & -1 & 0 \\ 2c & 0 & -1 \end{vmatrix}$$

$$= (a+b+c)^2 \times (+(-1)) \begin{vmatrix} (a-b-c) & 1 \\ 2(b+c) & -1 \end{vmatrix} = -(a+b+c)^2 [-(a-b-c) - 2(b+c)]$$

$$= -(a+b+c)^2 (-a+b+c-2b-2c) = -(a+b+c)^2 (-(a+b+c))$$

D'où $\Delta_3 = (a+b+c)^3$

Rang d'une matrice

H-1 • Le rang d'une matrice A de taille (n, p) est: le nombre maximal de vecteurs lignes(ou colonnes) linéairement indépendants

H-2 • Soit $A = (a_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq p}} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1p} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2p} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{np} \end{pmatrix}$ une matrice A de taille (n, p) .

On peut décomposer A en colonnes : $A = (C_1 \ C_2 \ \dots \ C_p)$ ou en lignes $A = \begin{pmatrix} L_1 \\ L_2 \\ \vdots \\ L_n \end{pmatrix}$.

Soit $\mathcal{L}(A)$ le s.e.v engendré par les lignes de A et $\mathcal{C}(A)$, le s.e.v engendré par les colonnes

de A : $rg(A) = \dim(\mathcal{L}(A)) = \dim(\mathcal{C}(A))$

H-3 • Une matrice B est dite échelonnée en lignes si :

① chaque ligne non nulle de B commence avec strictement plus de 0 que la ligne précédente

② les lignes nulles (ne contenant que des 0) de B viennent en bas après les lignes non nulles.

☞ Le rang d'une matrice A est le nombre de lignes non nulles dans sa forme échelonnée en lignes. On le note $rg A$.

H-4 • $rg(A') = rg(A) = rg(A'A) = rg(AA')$

H-5 • $rg(BA) \leq \min(rg(B), rg(A))$

H-6 • $rg(A + B) \leq rg(A) + rg(B)$

H-7 • Soit une matrice A de taille (n, p) . $rg(A) \leq \min(n, p)$

H-8 • Le rang d'une matrice ne change pas :

① quand on change l'ordre des lignes (resp. colonnes)

② quand on multiplie (ou divise) une ligne (resp. colonne) par un nombre non nul

③ quand on ajoute (ou retranche) à une ligne (resp. colonne) une combinaison linéaire des autres

④ quand on ajoute (ou retranche) à la matrice une nouvelle ligne (resp. colonne) qui est combinaison linéaire des autres.

⑤ quand on ajoute (ou retranche) à la matrice une nouvelle ligne (resp. colonne)

H-9 • Soit une matrice A de taille (n, p) , B matrice carrée inversible de taille (p, p) et C matrice carrée inversible de taille (n, n) . Alors :

$rg(AB) = rg(A)$ et $rg(CA) = rg(A)$

H-10 • Soit une matrice A de taille (n, p) , on appelle opérations élémentaires sur A les opérations suivantes :

① *Permuter deux lignes de A (ou deux colonnes), notation :*

$$L_i \leftrightarrow L_j \text{ (resp. } C_i \leftrightarrow C_j \text{)}$$

② *Multiplier une ligne (ou une colonne) par un scalaire non nul, notation :*

$$L_i \leftarrow \lambda L_i \text{ (resp. } C_i \leftarrow \lambda C_i \text{)}$$

③ *Ajouter à une ligne (ou une colonne) un multiple d'une autre ligne ou une combinaison linéaire (resp. une autre colonne), notation :*

$$L_i \leftarrow L_i + \sum \lambda_j L_j \text{ (resp. } C_i \leftarrow C_i + \sum \lambda_j C_j \text{)}$$

☞ Les opérations élémentaires conservent le rang de la matrice.

☞ La suppression d'une colonne nulle ou d'une ligne nulle préserve le rang.

H-11 • Soit A matrice carrée inversible de taille (n, n) . $\det(A) \neq 0 \Leftrightarrow \text{rg}(A) = n$

H-12 • $\text{rg}(0_{n \times p}) = 0$

Exercice 6 :

Énoncé

Déterminer les rangs des matrices suivantes :

$$A = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 4 & -4 \\ 3 & 2 & -3 & 17 \\ 5 & -3 & 8 & -10 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 & 0 \\ 1 & -1 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} \text{ et } C = \begin{pmatrix} -2 & -5 & 0 \\ 4 & 7 & 1 \\ 1 & 5 & -1 \end{pmatrix}$$

Corrigé

$$\text{rg}(A) = \text{rg} \begin{pmatrix} 2 & -1 & 4 & -4 \\ 3 & 2 & -3 & 17 \\ 5 & -3 & 8 & -10 \end{pmatrix} = \text{rg} \begin{pmatrix} \overset{C_1 + 2C_2}{\downarrow} C_1 & \overset{4C_2 + C_3}{\downarrow} C_2 & \overset{C_3 + C_4}{\downarrow} C_3 & -4 \\ 0 & 0 & 0 & -4 \\ 7 & 5 & 14 & 17 \\ -1 & -4 & -2 & -10 \end{pmatrix}$$

$$rg(A) = rg \begin{pmatrix} 2C'_1 - C'_3 & 14C'_2 - 5C'_3 & & \\ \downarrow & \downarrow & & \\ C'_1 & C'_2 & & \\ 0 & 0 & 0 & -4 \\ 0 & 0 & 14 & 17 \\ 0 & -46 & -2 & 10 \end{pmatrix} = rg \begin{pmatrix} 0 & 0 & -4 \\ 0 & 14 & 17 \\ -46 & -2 & 10 \end{pmatrix} = 3$$

$$car \begin{vmatrix} 0 & 0 & -4 \\ 0 & 14 & 17 \\ -46 & -2 & 10 \end{vmatrix} \neq 0. D'où \boxed{rg(A) = 3}$$

$$rg(B) = rg \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 & 0 \\ 1 & -1 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} = rg \begin{pmatrix} C_2 - C_1 & C_3 - 2C_2 & & \\ \downarrow & \downarrow & & \\ C_2 & C_3 & & \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & -2 & 2 & -2 \\ 0 & 1 & -1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 & -1 \end{pmatrix}$$

$$rg(B) = rg \begin{pmatrix} C'_2 + C'_3 & C'_3 + C'_4 & & \\ \downarrow & \downarrow & & \\ C'_2 & C'_3 & & \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} = rg \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & -2 \\ 0 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} = 2$$

$$car \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \text{ et } \begin{pmatrix} 0 \\ -2 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \text{ sont linéairement indépendantes}$$

$$D'où \boxed{rg(B) = 2}$$

$$det(C) = \begin{vmatrix} -2 & -5 & 0 \\ 4 & 7 & 1 \\ 1 & 5 & -1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} -2 & -5 & 0 \\ 5 & 12 & 0 \\ 1 & 5 & -1 \end{vmatrix} \begin{matrix} L_2 \leftarrow L_2 + L_3 \end{matrix}$$

$$det(C) = +(-1) \begin{vmatrix} -2 & -5 \\ 5 & 12 \end{vmatrix} = -(-24 + 25) = -1$$

$$D'où \boxed{rg(C) = 3}$$

Diagonalisation

7-1 • Une matrice A semblable à une matrice diagonale Δ si A s'écrit :

$A = P\Delta P^{-1}$ ou bien $P^{-1}AP = \Delta$, avec P une matrice inversible.

J-2 • Diagonaliser A , c'est trouver une matrice inversible $P = (V_1 \cdots V_n)$

(avec V_i vecteur colonne de taille $(n \times 1)$) et une matrice diagonale $D = \begin{pmatrix} \lambda_1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & \lambda_n \end{pmatrix}$

telles que $A = PDP^{-1}$, ou bien $AP = PD$

$$PD = (V_1 \cdots V_n) \begin{pmatrix} \lambda_1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & \lambda_n \end{pmatrix} = (\lambda_1 V_1 \cdots \lambda_n V_n) \text{ et } AP = (AV_1 \cdots AV_n),$$

D'où $AV_i = \lambda_i V_i$ ou encore $(A - \lambda_i I_n)V_i = 0_{n \times 1}$

J-3 • On dit qu'un vecteur V non nul est un vecteur propre de A s'il existe $\lambda \in \mathbb{R}$

telle que: $AV = \lambda V$ ou encore $(A - \lambda I_n)V = 0_{n \times 1}$.

On dit que λ est une valeur propre de A associée à V

J-4 • (Théorème des valeurs propres) Les valeurs propres λ_i d'une matrice carrée A sont les solutions de l'équation $\det(A - \lambda I_n) = 0$

$\det(A - \lambda I_n)$ étant le polynôme caractéristique de A . On note $P_A(\lambda) = \det(A - \lambda I_n)$

J-5 • Une matrice A est diagonalisable si et seulement si elle possède une famille de vecteurs propres formant une base, alors A est diagonalisable.

(sinon, A peut être ou ne pas être diagonalisable).

J-7 • Si A est une matrice réelle et symétrique, alors toutes les valeurs propres de A sont réelles et A est diagonalisable. $A = CDC^{-1}$, où $C = (V_1 \cdots V_n)$ les vecteurs propres de A correspondantes aux valeurs propres $\lambda_1, \dots, \lambda_n$, distinctes ou confondues.

Les vecteurs propres d'une matrice symétrique sont orthogonaux,

ce qui entraîne : $\forall i \neq j, V_i' V_j = 0$

par la suite on obtient $C' C = I_n$ ou encore $C' = C^{-1}$, donc C est une matrice orthogonale

et $A = CDC' = \sum_{i=1}^n \lambda_i V_i V_i'$ cette expression est dite Décomposition spectrale de A .

On obtient aussi : $A^n = CD^n C'$ et $A^{-1} = CD^{-1} C'$ (pour A inversible)

$$\text{J-8 • } \text{tr}(A) = \sum_{i=1}^n \lambda_i \text{ et } \det(A) = \prod_{i=1}^n \lambda_i$$

J-9 • Soit A une matrice triangulaire. Alors les valeurs propres de A sont les

éléments de la diagonale de A .

J-10 • Si M est une matrice idempotente, λ_i les valeurs propres de $M \Rightarrow \lambda_i \in \{0, 1\}$

J-11 • Soit A une matrice carrée, et soit r un entier. Si λ est une valeur propre de A , et V un vecteur propre correspondant, alors λ^r est une valeur propre de A^r et V reste le vecteur propre correspondant à λ^r

J-12 • Soit $A = (a_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq n}}$ une matrice carrée de taille $n \times n$.

Si $P_A(\lambda) = \lambda^n + b_{n-1}\lambda^{n-1} + \dots + b_1\lambda + b_0$ alors
$$\begin{cases} b_0 = (-1)^n \det(A) \\ \text{et} \\ b_{n-1} = -\text{tr}(A) \end{cases}$$

J-13 • Soit λ_1 et λ_2 deux valeurs propres distinctes d'une matrice carrée symétrique réelle. Alors les sous-espaces propres E_{λ_1} et E_{λ_2} associés sont orthogonaux

J-14 • Si A est diagonalisable alors A^n l'est aussi : $A = PDP^{-1} \Rightarrow A^n = PD^nP^{-1}$

J-15 • Soit A une matrice inversible. Si A est diagonalisable alors A^{-1} l'est aussi :

$$A = PDP^{-1} \Rightarrow A^{-1} = PD^{-1}P^{-1}$$

Exercice 7 :

Énoncé

Soit la matrice $A = \begin{pmatrix} 0 & 3 & 2 \\ -2 & 7 & 4 \\ 3 & -9 & -5 \end{pmatrix}$

- 1) Montrer que le polynôme caractéristique de A est $P_A(\lambda) = -\lambda(1 - \lambda)^2$
- 2) Déterminer les valeurs propres et les sous-espaces propres de A
- 3) Montrer que A s'écrit sous la forme $A = PDP^{-1}$, D étant matrice diagonale. Calculer P^{-1}
- 4) Dédurre que $B = A' + 2I_3$ est diagonalisable
- 5) Préciser les valeurs propres et les sous-espaces propres de B

Corrigé

$$1) P_A(\lambda) = |A - \lambda I_3| = \begin{vmatrix} -\lambda & 3 & 2 \\ -2 & 7-\lambda & 4 \\ 3 & -9 & -5-\lambda \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1-\lambda & 1-\lambda & 1-\lambda \\ -2 & 7-\lambda & 4 \\ 3 & -9 & -5-\lambda \end{vmatrix} \quad \text{L}_1 \leftarrow \text{L}_1 + \text{L}_2 + \text{L}_3$$

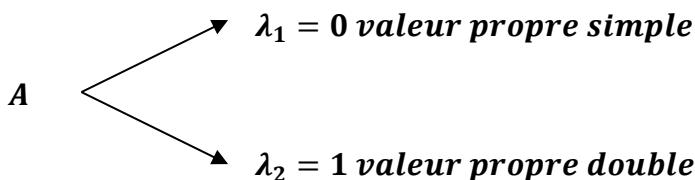
$$P_A(\lambda) = (1 - \lambda) \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -2 & 7 - \lambda & 4 \\ 3 & -9 & -5 - \lambda \end{vmatrix} = (1 - \lambda) \begin{vmatrix} C_1 + 2C_2 - 3C_3 \\ \downarrow \\ C_1 \\ 0 & 1 & 1 \\ -2\lambda & 7 - \lambda & 4 \\ 3\lambda & -9 & -5 - \lambda \end{vmatrix}$$

$$P_A(\lambda) = \lambda(1 - \lambda) \begin{vmatrix} 0 & 1 & 1 \\ -2 & 7 - \lambda & 4 \\ 3 & -9 & -5 - \lambda \end{vmatrix} = \lambda(1 - \lambda) \begin{vmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 0 & (1 - \lambda) & \frac{2}{3}(1 - \lambda) \\ 3 & -9 & -5 - \lambda \end{vmatrix} \quad L_2 \leftarrow L_2 + \frac{2}{3}L_3$$

$$P_A(\lambda) = \lambda(1 - \lambda)^2 \begin{vmatrix} 0 & 1 & \frac{1}{3} \\ 0 & 1 & \frac{2}{3} \\ 3 & -9 & -5 - \lambda \end{vmatrix} = \lambda(1 - \lambda)^2 \times (+3) \begin{vmatrix} 1 & \frac{1}{3} \\ 1 & \frac{2}{3} \\ 1 & -\frac{1}{3} \end{vmatrix}$$

$$D'où \boxed{P_A(\lambda) = -\lambda(1 - \lambda)^2}$$

2)



· Soit E_1 le s.e.v propre associé à la valeur propre simple $\lambda_1 = 0$

$$E_1 = \{V \in \mathbb{R}^3 / (A - 0 \cdot I_3)V = 0_{3 \times 1}\}$$

$$V = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in E_1 \Leftrightarrow AV = 0_{3 \times 1}$$

$$\Leftrightarrow \begin{pmatrix} 0 & 3 & 2 \\ -2 & 7 & 4 \\ 3 & -9 & -5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} 0 & 3 & 2 \\ 0 & 3 & 2 \\ 3 & -9 & -5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad L_2 \leftarrow 3L_2 + 2L_3$$

$$\Leftrightarrow \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 2 \\ 3 & -9 & -5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad L_1 \leftarrow L_1 - L'_2 \Leftrightarrow \begin{cases} y \in \mathbb{R} \\ z = -\frac{3}{2}y \\ 3x - 9y - 5z = 0 \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} y \in \mathbb{R} \\ z = -\frac{3}{2}y \\ 3x - 9y + \frac{15}{2}y = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} y \in \mathbb{R} \\ z = -\frac{3}{2}y \\ 3x = \frac{3}{2}y \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} y \in \mathbb{R} \\ z = -\frac{3}{2}y \\ x = \frac{1}{2}y \end{cases}$$

$$V \in E_1 \Leftrightarrow V = \begin{pmatrix} \frac{1}{2}y \\ y \\ 3 \\ -\frac{3}{2}y \end{pmatrix} = \frac{1}{2}y \underbrace{\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -3 \end{pmatrix}}_{V_1} \Rightarrow \{V_1\} \text{ est une famille génératrice de } E_1$$

Or $V_1 \neq 0_{3 \times 1} \Rightarrow \{V_1\}$ est une famille libre. Ainsi $\{V_1\}$ est une base de E_1

et $\dim(E_1) = 1 =$ l'ordre de multiplicité de la valeur propre simple $\lambda_1 = 0$

• Soit E_2 le s.e.v propre associé à la valeur propre double $\lambda_2 = 1$

$$E_2 = \{V \in \mathbb{R}^3 / (A - 1 \times I_3)V = 0_{3 \times 1}\}$$

$$\begin{aligned} V = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in E_2 &\Leftrightarrow (A - I_3)V = 0_{3 \times 1} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} -1 & 3 & 2 \\ -2 & 6 & 4 \\ 3 & -9 & -6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \\ &\Leftrightarrow \begin{pmatrix} -1 & 3 & 2 \\ -1 & 3 & 2 \\ -1 & 3 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \begin{matrix} L_2 \leftarrow 1/2 L_2 \\ L_2 \leftarrow -1/3 L_3 \end{matrix} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} -1 & 3 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \begin{matrix} L'_2 \leftarrow L'_2 - L'_1 \\ L'_3 \leftarrow L'_3 - L'_2 \end{matrix} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} -x + 3y + 2z = 0 \\ y \in \mathbb{R} \\ z \in \mathbb{R} \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = 3y + 2z \\ y \in \mathbb{R} \\ z \in \mathbb{R} \end{cases} \end{aligned}$$

$$V \in E_2 \Leftrightarrow V = \begin{pmatrix} 3y + 2z \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3y \\ y \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2z \\ 0 \\ z \end{pmatrix} = y \underbrace{\begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}}_{V_2} + z \underbrace{\begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}}_{V_3}$$

$\Rightarrow \{V_2, V_3\}$ est une famille génératrice de E_2

On vérifie bien que $\{V_2, V_3\}$ est une famille libre

Ainsi $\{V_2, V_3\}$ est une base de E_2

et $\dim(E_2) = 2 =$ l'ordre de multiplicité de la valeur propre double $\lambda_2 = 1$

$$\begin{array}{l} \swarrow \\ A \quad \searrow \\ \begin{array}{l} \lambda_1 = 0 \text{ valeur propre simple} \rightarrow V_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -3 \end{pmatrix} \text{ vecteur propre correspondant} \\ \lambda_2 = 1 \text{ valeur propre double} \rightarrow V_2 = \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ et } V_3 = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \text{ vecteurs propres correspondants} \end{array} \end{array}$$

$$\begin{aligned} 3) \quad &\begin{cases} \dim(E_1) = 1 = \text{l'ordre de multiplicité de la valeur propre simple } \lambda_1 = 0 \\ \dim(E_2) = 2 = \text{l'ordre de multiplicité de la valeur propre double } \lambda_2 = 1 \\ \dim(E_1) + \dim(E_2) = 3 = \text{dimension de la matrice } A \end{cases} \\ &\Rightarrow A \text{ est diagonalisable} \end{aligned}$$

D'où l'existence d'une matrice de passage P de la base canonique $\mathcal{B}^c = (e_1, e_2, e_3)$

(où $e_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$, $e_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ et $e_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$) à la base propre $B^p = (V_1, V_2, V_3)$

$$P = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 2 \\ 2 & 1 & 0 \\ -3 & 0 & 1 \end{pmatrix} \text{ inversible, et une matrice diagonale } D = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

telles que $A = PDP^{-1}$

On vérifie bien que P est inversible : $\det(P) = \begin{vmatrix} 1 & 3 & 2 \\ 2 & 1 & 0 \\ -3 & 0 & 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 7 & 3 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \\ -3 & 0 & 1 \end{vmatrix} \xrightarrow{L_1 \leftarrow L_1 - 2L_3}$

$$\det(P) = \begin{vmatrix} 7 & 3 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \\ -3 & 0 & 1 \end{vmatrix} = (+1) \begin{vmatrix} 7 & 3 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} = 1 \neq 0$$

$$\text{Com}(P) = \begin{pmatrix} + \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} & - \begin{vmatrix} 2 & 0 \\ -3 & 1 \end{vmatrix} & + \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ -3 & 0 \end{vmatrix} \\ - \begin{vmatrix} 3 & 2 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} & + \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ -3 & 1 \end{vmatrix} & - \begin{vmatrix} 1 & 3 \\ -3 & 0 \end{vmatrix} \\ + \begin{vmatrix} 3 & 2 \\ 1 & 0 \end{vmatrix} & - \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 0 \end{vmatrix} & + \begin{vmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 \\ -3 & 7 & -9 \\ -2 & 4 & -5 \end{pmatrix}$$

$$P^{-1} = \frac{1}{\det(P)} [\text{Com}(P)]' = \begin{pmatrix} 1 & -3 & -2 \\ -2 & 7 & 4 \\ 3 & -9 & -5 \end{pmatrix}$$

4) On a : $B = A' + 2I_3$, or $A = PDP^{-1} \Rightarrow A' = (PDP^{-1})' = (P^{-1})' D' P' = (P')^{-1} D P'$

Soit $Q = (P')^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 \\ -3 & 7 & -9 \\ -2 & 4 & -5 \end{pmatrix} \Rightarrow Q^{-1} = P' = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -3 \\ 3 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 1 \end{pmatrix}$

Par la suite $\begin{cases} A' = Q D Q^{-1} \\ 2I_3 = Q (2I_3) Q^{-1} \end{cases} \Rightarrow B = A' + 2I_3 = Q D Q^{-1} + Q (2I_3) Q^{-1}$

$$\Rightarrow B = Q [D Q^{-1} + (2I_3) Q^{-1}] \Rightarrow B = Q [(D + (2I_3)) Q^{-1}]$$

$$\Rightarrow B = Q \underbrace{[D + (2I_3)]}_{\Delta} Q^{-1}$$

$B = Q \Delta Q^{-1}$; Q étant inversible

et $\Delta = D + (2I_3) = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$, matrice diagonale

D'où B est diagonalisable.

Soient $U_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -3 \\ -2 \end{pmatrix}$, $U_2 = \begin{pmatrix} -2 \\ 7 \\ 4 \end{pmatrix}$ et $U_3 = \begin{pmatrix} 3 \\ -9 \\ -5 \end{pmatrix}$

$$D'autre part B = A' + 2I_3 = \begin{pmatrix} 0 & -2 & 3 \\ 3 & 7 & -9 \\ 2 & 4 & -5 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & -2 & 3 \\ 3 & 9 & -9 \\ 2 & 4 & -3 \end{pmatrix}$$

On a :

$$\bullet BU_1 = \begin{pmatrix} 2 & -2 & 3 \\ 3 & 9 & -9 \\ 2 & 4 & -3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ -3 \\ -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ -6 \\ -4 \end{pmatrix} = 2 \begin{pmatrix} 1 \\ -3 \\ -2 \end{pmatrix} \Rightarrow BU_1 = \lambda'_1 U_1, \text{ où } \lambda'_1 = 2$$

$$\bullet BU_2 = \begin{pmatrix} 2 & -2 & 3 \\ 3 & 9 & -9 \\ 2 & 4 & -3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -2 \\ 7 \\ 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -6 \\ 21 \\ 12 \end{pmatrix} = 3 \begin{pmatrix} -2 \\ 7 \\ 4 \end{pmatrix} \Rightarrow BU_2 = \lambda'_2 U_2, \text{ où } \lambda'_2 = 3$$

$$\bullet BU_3 = \begin{pmatrix} 2 & -2 & 3 \\ 3 & 9 & -9 \\ 2 & 4 & -3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 \\ -9 \\ -5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 9 \\ -27 \\ -15 \end{pmatrix} = 3 \begin{pmatrix} 3 \\ -9 \\ -5 \end{pmatrix} \Rightarrow BU_3 = \lambda'_2 U_3, \text{ où } \lambda'_2 = 3$$

B
 \swarrow $\lambda'_1 = 2$ valeur propre simple $\rightarrow U_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -3 \\ -2 \end{pmatrix}$ vecteur propre correspondant
 \searrow $\lambda'_2 = 3$ valeur propre double $\rightarrow U_2 = \begin{pmatrix} -2 \\ 7 \\ 4 \end{pmatrix}$ et $U_3 = \begin{pmatrix} 3 \\ -9 \\ -5 \end{pmatrix}$ vecteurs propres correspondants

Sommes des valeurs

J-1 • Soient $e = \begin{pmatrix} 1 \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix}$ une colonne de 1 de taille $(n \times 1)$, $U = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ et $V = \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}$. On a :

$$e'U = U'e = \sum_{i=1}^n x_i \Rightarrow \bar{x} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i = \frac{1}{n} e'U = \frac{1}{n} U'e \Rightarrow e'U = U'e = n\bar{x}$$

$$\textbf{J-2} \bullet U'U = \sum_{i=1}^n x_i^2$$

$$\textbf{J-3} \bullet U'V = V'U = \sum_{i=1}^n x_i y_i$$

$$\textbf{J-4} \bullet e\bar{x} = \bar{x}e = \frac{1}{n} ee'U = \frac{1}{n} eU'e = \begin{pmatrix} \bar{x} \\ \vdots \\ \bar{x} \end{pmatrix}$$

$$J-5 \bullet \begin{pmatrix} x_1 - \bar{x} \\ \vdots \\ x_n - \bar{x} \end{pmatrix} = U - \bar{x}e = U - e\bar{x} = U - \frac{1}{n}ee'U = I_n U - \frac{1}{n}ee'U = \underbrace{\left(I_n - \frac{1}{n}ee'\right)}_{M^0} U = M^0 U$$

$$J-6 \bullet M^0 = I_n - \frac{1}{n}ee' = \begin{pmatrix} \left(1 - \frac{1}{n}\right) & -\frac{1}{n} & \dots & -\frac{1}{n} & -\frac{1}{n} \\ -\frac{1}{n} & \left(1 - \frac{1}{n}\right) & \dots & -\frac{1}{n} & -\frac{1}{n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ -\frac{1}{n} & -\frac{1}{n} & \dots & \left(1 - \frac{1}{n}\right) & -\frac{1}{n} \\ -\frac{1}{n} & -\frac{1}{n} & \dots & -\frac{1}{n} & \left(1 - \frac{1}{n}\right) \end{pmatrix} \text{ est une matrice idempotente}$$

(i.e. $(M^0)^n = M^0 \forall n \in \mathbb{N}^*$) et symétrique (i.e. $(M^0)' = M^0$) qui transforme les observations

en écarts par rapport qui transforme les observations en écarts par rapport aux moyennes des colonnes

$$J-7 \bullet M^0 e = 0_{n \times 1} = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \text{ et } e' M^0 = 0_{1 \times n} = (0 \quad \dots \quad 0)$$

$$J-8 \bullet \sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x}) = \underbrace{e' M^0}_{0_{1 \times n}} U = 0$$

$$J-9 \bullet \sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})^2 = (U - \bar{x}e)'(U - \bar{x}e) = (M^0 U)'(M^0 U) = U' M^0 U$$

$$J-10 \bullet \sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})(y_i - \bar{y}) = (U - \bar{x}e)'(V - \bar{y}e) = (M^0 U)'(M^0 V) = U' M^0 V$$

Exercice 8 :

Énoncé

On considère :

X_1, X_2, \dots, X_n n vecteurs colonnes de \mathbb{R}^k où les $X_i = (x_{i1} \quad \dots \quad x_{ik})'$ pour $i = 1, 2, \dots, n$

• e le vecteur unitaire de \mathbb{R}^k : $e = (1 \quad \dots \quad 1)'$

• La matrice $M^0 = I_n - \frac{1}{n}ee'$

• X la matrice de dimension (n, k) dont la i ème ligne est X_i'

$$X = \begin{pmatrix} X'_1 \\ \vdots \\ X'_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_{11} & \cdots & x_{1k} \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ x_{n1} & \cdots & x_{nk} \end{pmatrix}$$

• \bar{X} vecteur colonne de \mathbb{R}^k , la moyenne des lignes (resp. colonnes) de la matrice X' (resp. X)

1) Montrer que :

a)

$$X'X = \sum_{i=1}^n X_i X'_i$$

b)

$$X'e = \sum_{i=1}^n X_i$$

c)

$$\bar{X} = \frac{X'e}{n}$$

2)

a) Vérifier que M^0 est à la fois idempotente et symétrique

b) Dédurre :

$$\sum_{i=1}^n (X_i - a)(X_i - a)' = X'M^0X + n(\bar{X} - a)(\bar{X} - a)'$$

Où a est un vecteur de \mathbb{R}^k

Corrigé

1)

a)

$$X'X = \begin{pmatrix} x_{11} & \cdots & x_{n1} \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ x_{1k} & \cdots & x_{nk} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{11} & \cdots & x_{1k} \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ x_{n1} & \cdots & x_{nk} \end{pmatrix} = (X_1 \quad \cdots \quad X_n) \begin{pmatrix} X'_1 \\ \vdots \\ X'_n \end{pmatrix} = \sum_{i=1}^n X_i X'_i$$

b)

$$X'e = (X_1 \quad \cdots \quad X_n) \begin{pmatrix} 1 \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix} = \sum_{i=1}^n X_i$$

$$c) \quad \bar{X} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i = \frac{1}{n} X'e \Rightarrow X'e = n\bar{X}$$

2)

$$a) \quad (M^0)' = \left(I_n - \frac{1}{n} ee' \right)' = I'_n - \frac{1}{n} (ee')' = I_n - \frac{1}{n} ee' = M^0 \Rightarrow M^0 \text{ est symétrique}$$

$$(M^0)^2 = \left(I_n - \frac{1}{n} ee' \right) \left(I_n - \frac{1}{n} ee' \right) = I_n^2 - \frac{1}{n} ee' - \frac{1}{n} ee' + \frac{1}{n^2} e \underbrace{(e'e)}_n e' = I_n - \frac{2}{n} ee' + \frac{n}{n^2} ee'$$

$$(M^0)^2 = I_n - \frac{2}{n} ee' + \frac{1}{n} ee' = I_n - \frac{1}{n} ee' = M^0 \Rightarrow M^0 \text{ est idempotente}$$

b)

$$\begin{aligned}
\sum_{i=1}^n (X_i - a)(X_i - a)' &= \sum_{i=1}^n (X_i - a)(X_i' - a') = \sum_{i=1}^n (X_i X_i' - X_i a' - a X_i' + a a') \\
&= \sum_{i=1}^n X_i X_i' - \sum_{i=1}^n X_i a' - \sum_{i=1}^n a X_i' + \sum_{i=1}^n a a' \\
&= \sum_{i=1}^n X_i X_i' - \left(\sum_{i=1}^n X_i \right) a' - a \left(\sum_{i=1}^n X_i' \right) + n a a' \\
&= \underbrace{\sum_{i=1}^n X_i X_i'}_{X'X} - \underbrace{\left(\sum_{i=1}^n X_i \right)}_{X'e} a' - a \underbrace{\left(\sum_{i=1}^n X_i' \right)}_{(X'e)'} + n a a' \\
&= X'X - X'e a' - a(X'e)' + n a a' = X'X - n \bar{X} a' - a(n \bar{X})' + n a a' \\
&= X'X - n \bar{X} a' - n a \bar{X}' + n a a' = X'X - \color{red}{n \bar{X} \bar{X}'} + \color{red}{n \bar{X} \bar{X}'} - n \bar{X} a' - n a \bar{X}' + n a a' \\
&= X'X - n \left(\frac{1}{n} X'e \right) \left(\frac{1}{n} X'e \right)' + n(\bar{X} \bar{X}' - \bar{X} a' - a \bar{X}' + a a') \\
&= X'X - (X'e) \left(\frac{1}{n} e' X \right) + n(\bar{X}(\bar{X}' - a') - a(\bar{X}' - a')) \\
&= X'X - \left(X' \frac{e e'}{n} X \right) + n(\bar{X}(\bar{X}' - a') - a(\bar{X}' - a')) \\
&= X' \left(I_n X - \frac{e e'}{n} X \right) + n(\bar{X} - a)(\bar{X}' - a') \\
&= X' \left(\underbrace{\left(I_n - \frac{e e'}{n} \right)}_{M^0} X \right) + n(\bar{X} - a)(\bar{X} - a)'
\end{aligned}$$

$$D' \text{ où } \boxed{\sum_{i=1}^n (X_i - a)(X_i - a)' = X' M^0 X + n(\bar{X} - a)(\bar{X} - a)'}$$

Exercice 9 :**Énoncé**

Soit la matrice $X' = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 4 & -2 & 3 & -5 \end{pmatrix}$

1) Calculer $P = X(X'X)^{-1}X'$ et $M = I_4 - P$, puis vérifier que $MP = 0_{4 \times 4}$

2) On pose $Q = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 8 \end{pmatrix}$

a) Vérifier que les matrices M et P sont idempotentes et symétriques

b) Calculer P et M fondées sur XQ au lieu de X

c) Quelles sont les racines caractéristiques de M et P

Corrigé

$$1) X'X = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 4 & -2 & 3 & -5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 4 \\ 1 & -2 \\ 1 & 3 \\ 1 & -5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 & 0 \\ 0 & 54 \end{pmatrix} \Rightarrow (X'X)^{-1} = 1/108 \begin{pmatrix} 27 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$$

$$P = X(X'X)^{-1}X' = 1/108 \begin{pmatrix} 1 & 4 \\ 1 & -2 \\ 1 & 3 \\ 1 & -5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 27 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 4 & -2 & 3 & -5 \end{pmatrix} = \frac{1}{108} \begin{pmatrix} 27 & 8 \\ 27 & -4 \\ 27 & 6 \\ 27 & -10 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 4 & -2 & 3 & -5 \end{pmatrix}$$

$$D'où \quad P = \frac{1}{108} \begin{pmatrix} 59 & 11 & 51 & -13 \\ 11 & 35 & 15 & 47 \\ 51 & 15 & 45 & -3 \\ -13 & 47 & -3 & 77 \end{pmatrix}$$

$$M = I_4 - P = \frac{1}{108} \left(\begin{pmatrix} 108 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 108 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 108 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 108 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 59 & 11 & 51 & -13 \\ 11 & 35 & 15 & 47 \\ 51 & 15 & 45 & -3 \\ -13 & 47 & -3 & 77 \end{pmatrix} \right)$$

$$D'où \quad M = \frac{1}{108} \begin{pmatrix} 49 & -11 & -51 & 13 \\ -11 & 73 & -15 & -47 \\ -51 & -15 & 63 & 3 \\ 13 & -47 & 3 & 31 \end{pmatrix}$$

$$On a \quad P^2 = [X(X'X)^{-1}X'] [X(X'X)^{-1}X'] = X \underbrace{(X'X)^{-1}X'X}_{I_2} (X'X)^{-1}X' = X(X'X)^{-1}X' = P$$

$$Par la suite \quad MP = (I_4 - P)P = P - P^2 = P - P = 0_{4 \times 4}$$

2)

a) $P^2 = P \Rightarrow P$ est idempotente

$$P' = [X(X'X)^{-1}X']' = (X')'((X'X)^{-1})'X' = X((X'X)')^{-1}X' = X(X'X)^{-1}X' \Rightarrow P \text{ est symétrique}$$

$$M' = (I_4 - P)' = I_4' - P' = I_4 - P = M \Rightarrow M \text{ est symétrique}$$

$$M^2 = (I_4 - P)(I_4 - P) = I_4^2 - P - P + P^2 = I_4 - 2P + P = I_4 - P = M \Rightarrow M \text{ est idempotente}$$

$$\begin{aligned} \text{b) On a : } (XQ)[(XQ)'(XQ)]^{-1}(XQ)' &= (XQ)[Q'(X'X)Q]^{-1}Q'X' = \\ &= \underbrace{XQ}_{I_2} Q^{-1} (X'X)^{-1} \underbrace{(Q')^{-1}Q'}_{I_2} X' = X(X'X)^{-1}X' = P \end{aligned}$$

$$\begin{cases} P = X^*(X^{*'}X^*)^{-1}X^{*'} \\ X^* = XQ \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} M = I_4 - P = I_4 - X^*(X^{*'}X^*)^{-1}X^{*'} \\ X^* = XQ \end{cases}$$

c) *M et P Deux matrices idempotentes, donc leurs valeurs propres doivent toutes*

$$\text{être 0 ou 1. Or } \text{trace}(P) = 2 = \sum_{i=1}^4 \lambda_i \text{ et } \text{trace}(M) = 2 = \sum_{i=1}^4 \lambda'_i$$

$$P \begin{cases} \rightarrow \lambda_1 = 0 \text{ valeur propre double} \\ \rightarrow \lambda_2 = 1 \text{ valeur propre double} \end{cases}$$

$$M \begin{cases} \rightarrow \lambda'_1 = 0 \text{ valeur propre double} \\ \rightarrow \lambda'_2 = 1 \text{ valeur propre double} \end{cases}$$

Lemmes sur les matrices inversibles

K-1 • Identité de Woodbury : Soient A et C deux matrices carrées inversibles de tailles respectives $(n \times n)$ et $(m \times m)$ et les matrices B et D de tailles respectives $(n \times m)$ et $(m \times n)$

$$\begin{aligned} (A + BCD)^{-1} &= A^{-1} - A^{-1}B(C^{-1} + DA^{-1}B)^{-1}DA^{-1} = A^{-1} - A^{-1}B(I_m + CDA^{-1}B)^{-1}CDA^{-1} \\ &= A^{-1} - A^{-1}BC(C + CDA^{-1}BC)^{-1}DA^{-1} \end{aligned}$$

$$\text{K-2 • Formule de Sherman-Morrison : } (A + UV')^{-1} = A^{-1} - \frac{A^{-1}UV'A^{-1}}{1 + V'A^{-1}U}$$

$$\text{K-3 • } (I + A^{-1})^{-1} = A(A + I)^{-1}$$

$$\text{K-4 • } (A + BB')^{-1}B = A^{-1}B(I + B'A^{-1}B)^{-1}$$

$$\text{K-5 • } (A^{-1} + B^{-1})^{-1} = A(A + B)^{-1}B = B(A + B)^{-1}A$$

$$\text{K-6 • } A - A(A + B)^{-1}A = B - B(A + B)^{-1}B$$

$$\text{K-7 • } A^{-1} + B^{-1} = A^{-1}(A + B)B^{-1}$$

$$\mathcal{K}-8 \bullet (I + AB)^{-1} = I - A(I + BA)^{-1}B$$

$$\mathcal{K}-9 \bullet (I + AB)^{-1}A = A(I + BA)^{-1}$$

$$\mathcal{K}-10 \bullet \text{Le déterminant d'Harville } \det(A + UV') = (1 + V'A^{-1}U)\det(A) \\ = \det(A) + V'[Com(A)]'U$$

$$\text{En particulier : } \det(I_n + UV') = 1 + V'U$$

$\mathcal{K}-11 \bullet$ Déterminant d'Harville-Généralisation :

① Soient A matrice carrée inversible de taille $(n \times n)$, B et D de tailles respectives $(n \times m)$ alors : $\det(A + BD') = \det(I_m + D'A^{-1}B)\det(A)$

② Soient A et C deux matrices carrées inversibles de taille respectives $(n \times n)$ et $(m \times m)$ et les matrices B et D de tailles respectives $(n \times m)$, alors :

$$\det(A + BCD') = \det(C^{-1} + D'A^{-1}B)\det(C)\det(A)$$

$\mathcal{K}-12 \bullet$ Théorème de Sylvester : Soient A et B deux matrices de tailles respectives $(m \times n)$ et $(n \times m)$, alors : $\det(I_m + AB) = \det(I_n + BA)$

$\mathcal{K}-13 \bullet$ Soit A une matrice carrée de taille $(n \times n)$.

$$\left\{ \begin{array}{l} \bullet \text{ Si } n = 2 : \det(I_2 + A) = 1 + \det(A) + \text{tr}(A) \\ \bullet \text{ Si } n = 3 : \det(I_3 + A) = 1 + \det(A) + \text{tr}(A) + \frac{1}{2}[\text{tr}(A)]^2 - \frac{1}{2}\text{tr}(A^2) \\ \bullet \text{ Si } n = 4 : \det(I_4 + A) = 1 + \det(A) + \text{tr}(A) + \frac{1}{2}[\text{tr}(A)]^2 - \frac{1}{2}\text{tr}(A^2) + \frac{1}{6}[\text{tr}(A)]^3 - \frac{1}{2}\text{tr}(A)\text{tr}(A^2) + \frac{1}{3}\text{tr}(A^3) \\ \bullet \forall n \geq 2, \epsilon \rightarrow 0 : \det(I_n + \epsilon A) \cong 1 + \det(A) + \epsilon \text{tr}(A) + \frac{1}{2}\epsilon^2[\text{tr}(A)]^2 - \frac{1}{2}\epsilon^2\text{tr}(A^2) \end{array} \right.$$

Matrices partitionnées

$$\mathcal{L}-1 \bullet \begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} B_{11} & B_{12} \\ B_{21} & B_{22} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A_{11} + B_{11} & A_{12} + B_{12} \\ A_{21} + B_{21} & A_{22} + B_{22} \end{pmatrix}$$

$$\mathcal{L}-2 \bullet \begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} B_{11} & B_{12} \\ B_{21} & B_{22} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} [A_{11}B_{11} + A_{12}B_{21}] & [A_{11}B_{12} + A_{12}B_{22}] \\ [A_{21}B_{11} + A_{22}B_{21}] & [A_{21}B_{12} + A_{22}B_{22}] \end{pmatrix}$$

$$\mathcal{L}-3 \bullet \begin{pmatrix} A_1 \\ A_2 \end{pmatrix}' \begin{pmatrix} A_1 \\ A_2 \end{pmatrix} = (A_1' \quad A_2') \begin{pmatrix} A_1 \\ A_2 \end{pmatrix} = [A_1'A_1 + A_2'A_2]$$

$$\mathcal{L}-4 \bullet \begin{pmatrix} A_{11} & 0 \\ 0 & A_{22} \end{pmatrix}' \begin{pmatrix} A_{11} & 0 \\ 0 & A_{22} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A_{11}'A_{11} & 0 \\ 0 & A_{22}'A_{22} \end{pmatrix}$$

$$\mathcal{L}-5 \bullet \begin{vmatrix} A_{11} & 0 \\ 0 & A_{22} \end{vmatrix} = |A_{11}| |A_{22}|$$

$$\mathcal{L}-6 \bullet \begin{vmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \end{vmatrix} = |A_{11}| \left| \underbrace{A_{22} - A_{21}A_{11}^{-1}A_{12}}_{F_2^{-1}} \right| = \frac{|A_{11}|}{|F_2|} = |A_{22}| \left| \underbrace{A_{11} - A_{12}A_{22}^{-1}A_{21}}_{F_1^{-1}} \right| = \frac{|A_{22}|}{|F_1|}$$

$$\mathcal{L}-7 \bullet \begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} A_{11}^{-1}[I + A_{12}F_2A_{21}A_{11}^{-1}] & -A_{11}^{-1}A_{12}F_2 \\ -F_2A_{21}A_{11}^{-1} & F_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} F_1 & -A_{11}^{-1}A_{12}F_2 \\ -F_2A_{21}A_{11}^{-1} & F_2 \end{pmatrix}$$

$$\text{Où } F_1 = (A_{11} - A_{12}A_{22}^{-1}A_{21})^{-1} \text{ et } F_2 = (A_{22} - A_{21}A_{11}^{-1}A_{12})^{-1}$$

Exercice 10 : (Formule de Sherman–Morrison)

Énoncé

Soit une matrice régulière écrite sous la forme $A + BCD$ où A et C sont régulières.

1) Calculer $[A + BCD][A^{-1} - A^{-1}B(C^{-1} + DA^{-1}B)^{-1}DA^{-1}]$.

Déduire l'expression de l'inverse de la matrice $A + BCD$

2) supposons maintenant que B et D sont respectivement des matrices colonne et ligne : $B = U \in \mathbb{R}^n$ et $D' = V \in \mathbb{R}^n$, et $C = \beta$ un scalaire non nul.

Démontrer que : $(A + U\beta V')^{-1} = A^{-1} - \left(\frac{\beta}{1 + \beta V' A^{-1} U} \right) A^{-1} U V' A^{-1}$

3) Considérons la matrice $M = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 \\ 2 & -1 & 2 \\ 3 & -3 & 2 \end{pmatrix}$

a) Vérifier que M admet une décomposition : $M = A + U\beta V'$

$$\text{Où } A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}, U = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}, \beta = 1 \text{ et } V = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

b) Déterminer M^{-1}

Corrigé

1)

$$[A + BCD][A^{-1} - A^{-1}B(C^{-1} + DA^{-1}B)^{-1}DA^{-1}]$$

$$= \left[\underbrace{AA^{-1}}_I \right] - \left[\underbrace{AA^{-1}B(C^{-1} + DA^{-1}B)^{-1}DA^{-1}}_I \right] + [BCDA^{-1}] - [BCDA^{-1}B(C^{-1} + DA^{-1}B)^{-1}DA^{-1}]$$

$$= I - [B(C^{-1} + DA^{-1}B)^{-1}DA^{-1}] + [BCDA^{-1}] - [BCDA^{-1}B(C^{-1} + DA^{-1}B)^{-1}DA^{-1}]$$

$$= I - B[(C^{-1} + DA^{-1}B)^{-1} - C + CDA^{-1}B(C^{-1} + DA^{-1}B)^{-1}]DA^{-1}$$

$$= I - B[(C^{-1} + DA^{-1}B)^{-1} + CDA^{-1}B(C^{-1} + DA^{-1}B)^{-1} - C]DA^{-1}$$

$$= I - B[(I + CDA^{-1}B)(C^{-1} + DA^{-1}B)^{-1} - C]DA^{-1}$$

$$= I - B \left[\left(\underbrace{CC^{-1}}_I + CDA^{-1}B \right) (C^{-1} + DA^{-1}B)^{-1} - C \right] DA^{-1}$$

$$= I - B \left[[(C^{-1} + CDA^{-1}B)(C^{-1} + DA^{-1}B)^{-1}] - C \right] DA^{-1}$$

$$= I - B \left[\left[\underbrace{C(C^{-1} + DA^{-1}B)(C^{-1} + DA^{-1}B)^{-1}}_I \right] - C \right] DA^{-1} = I - \underbrace{B[C - C]DA^{-1}}_0$$

$$D'où [A + BCD][A^{-1} - A^{-1}B(C^{-1} + DA^{-1}B)^{-1}DA^{-1}] = I$$

$$\text{et } [A + BCD]^{-1} = A^{-1} - A^{-1}B(C^{-1} + DA^{-1}B)^{-1}DA^{-1}$$

2) β est un scalaire donc $\beta^{-1} = 1/\beta$

$\{ V \in \mathbb{R}^n \text{ donc } V' \text{ est un vecteur ligne de taille } (1 \times n)$

$\{ A \text{ étant une matrice carrée inversible de taille } (n \times n), \text{ de même pour } A^{-1}$

$\Rightarrow \underbrace{V'}_{(1 \times n)} \underbrace{A^{-1}}_{(n \times n)} \text{ est un vecteur ligne de taille } (1 \times n).$

Or $U \in \mathbb{R}^n$ donc U est un vecteur colonne de taille $(n \times 1) \Rightarrow \underbrace{V'A^{-1}}_{(1 \times n)} \underbrace{U}_{(n \times 1)} \text{ est un scalaire}$

Notons $\alpha = V'A^{-1}U$, ainsi on obtient :

$$(A + U\beta V')^{-1} = A^{-1} - A^{-1}U(\beta^{-1} + V'A^{-1}U)^{-1}V'A^{-1} = A^{-1} - A^{-1}U\left(\frac{1}{\beta} + \alpha\right)^{-1}V'A^{-1}$$

$$= A^{-1} - A^{-1}U\left(\frac{1 + \beta\alpha}{\beta}\right)^{-1}V'A^{-1} = A^{-1} - A^{-1}U\left(\frac{\beta}{1 + \beta\alpha}\right)V'A^{-1}$$

$$= A^{-1} - \left(\frac{\beta}{1 + \beta\alpha}\right)A^{-1}UV'A^{-1}$$

$$D'où \boxed{(A + U\beta V')^{-1} = A^{-1} - \left(\frac{\beta}{1 + \beta V'A^{-1}U}\right)A^{-1}UV'A^{-1}}$$

3)

a)

$$\begin{aligned} A + U\beta V' &= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \times 1 \times \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}' = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 2 & -2 & 2 \\ 3 & -3 & 3 \end{pmatrix} = \underbrace{\begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 \\ 2 & -1 & 2 \\ 3 & -3 & 2 \end{pmatrix}}_M \end{aligned}$$

$$D'où \boxed{M = A + U\beta V'}$$

b)

$$M^{-1} = (A + U\beta V')^{-1} = A^{-1} - \left(\frac{\beta}{1 + \beta V' A^{-1} U} \right) A^{-1} U V' A^{-1} = A^{-1} - \left(\frac{1}{1 + V' A^{-1} U} \right) A^{-1} U V' A^{-1}$$

$$\text{Or } A^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} = A$$

$$\text{Par la suite } M^{-1} = A - \left(\frac{1}{1 + V' A^{-1} U} \right) A^{-1} U V' A^{-1}$$

On a :

$$\cdot V' A = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}' \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} = (1 \quad -1 \quad 1) \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} = (1 \quad -1 \quad -1)$$

$$\cdot V' A U = (1 \quad -1 \quad -1) \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} = 1 - 2 - 3 = -4$$

$$\cdot A U V' A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} (1 \quad -1 \quad -1) = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -3 \end{pmatrix} (1 \quad -1 \quad -1) = \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ 2 & -2 & -2 \\ -3 & 3 & 3 \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} \text{En effet, } M^{-1} &= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} - \left(\frac{1}{1 + (-4)} \right) \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ 2 & -2 & -2 \\ -3 & 3 & 3 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} + \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ 2 & -2 & -2 \\ -3 & 3 & 3 \end{pmatrix} = \frac{1}{3} \left[\begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & -3 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ 2 & -2 & -2 \\ -3 & 3 & 3 \end{pmatrix} \right] \end{aligned}$$

$$D'où \boxed{M^{-1} = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 4 & -1 & -1 \\ 2 & 1 & -2 \\ -3 & 3 & 0 \end{pmatrix}}$$

Formes quadratiques et matrices définies

M-1 • Forme quadratique : Soit A une matrice symétrique de taille $(n \times n)$ et $U = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$

un vecteur colonne $(n \times 1)$. On appelle forme quadratique de A et on note :

$$q = U'AU = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n x_i x_j a_{ij}$$

M-2 • Si $U'AU > 0$ (resp. $U'AU < 0$) pour tout $U \neq 0_{n \times 1}$, alors A est définie positive (resp. négative)

M-3 • Si $U'AU \geq 0$ (resp. $U'AU \leq 0$) pour tout $U \neq 0_{n \times 1}$, alors A est définie non négative ou semi-définie positive (resp. non positive ou semi-définie négative)

M-4 • A étant une matrice symétrique donc elle peut être décomposée comme : $A = CDC'$.

Ainsi la forme quadratique devient $U'AU = U'CDC'U$. Soit $W = U'C = \begin{pmatrix} \omega_1 \\ \vdots \\ \omega_n \end{pmatrix}$. Alors :

$$U'AU = WDW' = \sum_{i=1}^n \lambda_i \omega_i^2. \text{ On obtient : } \begin{cases} \text{Si } \forall i, \lambda_i > 0 \Rightarrow A \text{ est définie positive} \\ \text{Si } \forall i, \lambda_i < 0 \Rightarrow A \text{ est définie négative} \end{cases}$$

M-5 • **Matrices définies**: Soit A une matrice symétrique.

- ① Si toutes les valeurs propres de A sont positives, alors A est définie positive
- ② Si toutes les valeurs propres de A sont négatives, alors A est définie négative
- ③ Si certaines valeurs propres de A sont nulles, alors A est non négative ou

semi-définie positive, si les valeurs propres restantes sont positives.

④ Si certaines valeurs propres de A sont nulles, alors A est non positive ou semi-définie négative, si les valeurs propres restantes sont négatives.

⑤ Si A comporte à la fois des valeurs propres négatives et positives, alors A est indéfinie.

M-6 • Si A est définie non négative (ou semi-définie positive), alors $\det(A) \geq 0$

M-7 • Si A est définie positive, alors A^{-1} l'est aussi

M-8 • I_n est définie positive

M-9 • Si $\begin{cases} A \text{ de taille } (n \times k), \text{ avec } n > k \\ \text{rg}(A) = k \text{ (A de plein rang)} \end{cases}$, alors $\begin{cases} A'A \text{ est définie positive} \\ AA' \text{ est semi-définie positive} \end{cases}$

M-10 • Si A est définie positive et B est une matrice inversible, alors :

$B'AB$ est définie positive

M-11 • Pour que A soit définie négative, toutes les valeurs propres de A

doivent être négatives. dans ce cas : $\begin{cases} \det(A) > 0, \text{ si } n \text{ pair} \\ \det(A) < 0, \text{ si } n \text{ impair} \end{cases}$

M-12 • Toute matrice idempotente symétrique est définie positive

M-13 • Si A est symétrique et idempotente de taille $(n \times n)$ et de rang j , alors toute

forme quadratique en A peut être écrite : $U'AU = \sum_{i=1}^n \omega_i^2$

M-14 • Comparaison des matrices: Soient A et B deux matrices symétriques de même tailles. Une comparaison utile repose sur : $d = U'AU - U'BU = U'(A - B)U$.

Si d est toujours positif pour tout vecteur non nul U , alors on peut dire, selon ce critère, que A est plus grande que B .

- Si $d > 0, \forall U \neq 0_{n \times 1}$, alors $A - B$ est définie positive.
- Si $d \geq 0, \forall U \neq 0_{n \times 1}$, alors $A - B$ est semi-définie positive.

M-15 • Si $\begin{cases} A \text{ est définie positive} \\ B \text{ est semi-définie positive} \end{cases}$, alors $A + B \geq A$

M-16 • Si $A > B$ alors $B^{-1} > A^{-1}$

M-17 • Ordre des matrices définies positives: Si A et B sont deux matrices définies positives de même dimension et si toutes les valeurs propres de A sont plus grandes (resp. au moins aussi grandes) que les valeurs propres de B lorsque les deux ensembles de racines sont classés dans l'ordre décroissant, alors $A - B$ est définie positive (resp. semi-définie positive)

Dérivation matricielle-Optimisation

N-1 • Soit le vecteur colonne $U = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$, on considère une fonction scalaire du vecteur

U , c'est à dire $y = f(U) = f(x_1, x_2, \dots, x_n)$. Le vecteur des dérivées partielles, ou vecteur

$$\text{gradient, } \frac{\partial f(U)}{\partial U} = \frac{\partial y}{\partial U} = \begin{pmatrix} \partial y / \partial x_1 \\ \partial y / \partial x_2 \\ \vdots \\ \partial y / \partial x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} f_1 \\ f_2 \\ \vdots \\ f_n \end{pmatrix}$$

La matrice de dérivées secondes ou le Hessien est :

$$H = \begin{pmatrix} \partial^2 y / \partial x_1 \partial x_1 & \partial^2 y / \partial x_1 \partial x_2 & \cdots & \partial^2 y / \partial x_1 \partial x_n \\ \partial^2 y / \partial x_2 \partial x_1 & \partial^2 y / \partial x_2 \partial x_2 & \cdots & \partial^2 y / \partial x_2 \partial x_n \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \partial^2 y / \partial x_n \partial x_1 & \partial^2 y / \partial x_n \partial x_2 & \cdots & \partial^2 y / \partial x_n \partial x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} f_{11} & f_{12} & \cdots & f_{1n} \\ f_{21} & f_{22} & \cdots & f_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ f_{n1} & f_{n2} & \cdots & f_{nn} \end{pmatrix}$$

En général H est carrée et symétrique.

$$H = \begin{pmatrix} \frac{\partial(\partial y / \partial U)}{\partial x_1} & \frac{\partial(\partial y / \partial U)}{\partial x_2} & \cdots & \frac{\partial(\partial y / \partial U)}{\partial x_n} \end{pmatrix} = \frac{\partial(\partial y / \partial U)}{\partial(x_1, x_2, \dots, x_n)} = \frac{\partial(\partial y / \partial U)}{\partial U'} = \frac{\partial^2 y}{\partial U \partial U'}$$

N-2 • Une fonction linéaire peut être écrite : $Y = \beta' U = U' \beta = \sum_{i=1}^n b_i x_i$

$$\Rightarrow \frac{\partial \beta' U}{\partial U} = \frac{\partial U' \beta}{\partial U} = \beta$$

Il faut faire attention $\frac{\partial \beta' U}{\partial U} \neq \beta'$

N-3 • Pour un ensemble d'équations linéaires $Y = AU$, chaque élément y_i de Y est :

$y_i = A'_i U$, où A'_i est la i -ième ligne de A .

$$\frac{\partial y_i}{\partial U} = A_i = \text{la transposée de la } i\text{-ième ligne de } A \Rightarrow \begin{pmatrix} \partial y_1 / \partial U' \\ \partial y_2 / \partial U' \\ \vdots \\ \partial y_n / \partial U' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A'_1 \\ A'_2 \\ \vdots \\ A'_n \end{pmatrix}$$

En regroupant les termes. $\frac{\partial AU}{\partial U'} = A$ ou $\frac{\partial AU}{\partial U} = A'$

N-4 • $\frac{\partial(U'AU)}{\partial U} = (A + A')U$; en particulier si A est **symétrique**, alors : $\frac{\partial(U'AU)}{\partial U} = 2AU$

N-5 • $\frac{\partial(U'AU)}{\partial A} = \frac{\partial(U'A'U)}{\partial A} = UU'$

N-6 • $\frac{\partial(U'AW)}{\partial A} = UW'$

N-7 • $\frac{\partial(U'A'W)}{\partial A} = WU'$

N-8 • $\frac{\partial(U'A'WAV)}{\partial A} = W'AUV' + WAVU'$

$$\mathcal{N}-9 \bullet \frac{\partial[(AU+V)'W(AU+V)]}{\partial A} = (W+W')(AU+V)U'$$

$\mathcal{N}-10 \bullet$ *Optimisation :*

$$\textcircled{1} \text{ Condition de premier ordre : } \frac{\partial f(U)}{\partial U} = \mathbf{0}_{n \times 1} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} \partial y / \partial x_1 \\ \partial y / \partial x_2 \\ \vdots \\ \partial y / \partial x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\textcircled{2} \text{ Condition de second ordre : } H = \frac{\partial^2 f(U)}{\partial U \partial U'} \begin{cases} \text{Définie + pour un minimum} \\ \text{Définie - pour un maximum} \end{cases}$$

$\mathcal{N}-11 \bullet$ *Optimisation contrainte : Le problème est :*

$$\text{Maximiser}_U [f(U)] \text{ sous les contraintes } \begin{cases} c_1(U) = 0 \\ c_2(U) = 0 \\ \dots \\ c_J(U) = 0 \end{cases}$$

Cette méthode (Multiplicateurs de Lagrange) consiste à trouver des points stationnaires, pour lesquels les dérivées s'annulent, de :

$$L^*(U, \lambda) = f(U) + \sum_{j=1}^J \lambda_j c_j(U) = f(U) + \lambda' c(U)$$

Les solutions doivent vérifier les équations :

$$\begin{cases} \frac{\partial L^*(U, \lambda)}{\partial U} = \frac{\partial f(U)}{\partial U} + \frac{\partial \lambda' c(U)}{\partial U} = \frac{\partial f(U)}{\partial U} + \frac{\partial [c(U)]' \lambda}{\partial U} = \frac{\partial f(U)}{\partial U} + \left[\frac{\partial [c(U)]'}{\partial U} \right] \lambda = \frac{\partial f(U)}{\partial U} + C' \lambda = \mathbf{0}_{n \times 1} \\ \frac{\partial L^*(U, \lambda)}{\partial \lambda} = c(U) = \mathbf{0}_{J \times 1} \end{cases}$$

Où C est la matrice de dérivées des contraintes par rapport à U . La j -ième ligne de la matrice C (de taille $(J \times n)$) est le vecteur de dérivées de la j -ième contrainte, $c_j(U)$ par rapport à U'

La solution contrainte ne peut être supérieure à la solution non contrainte

car le gradient $\frac{\partial f(U)}{\partial U} \neq \mathbf{0}$, $\left(\frac{\partial f(U)}{\partial U} = -C' \lambda \right)$. La solution contrainte ne peut pas être meilleure que la solution non contrainte.

Exercice 11 :**Énoncé**

On considère une matrice X de dimension (n, k) , le vecteur $\beta = (\beta_1 \ \beta_2 \ \dots \ \beta_k)'$

et les vecteurs aléatoires $Y = (y_1 \ y_2 \ \dots \ y_n)'$ et $\varepsilon = (\varepsilon_1 \ \varepsilon_2 \ \dots \ \varepsilon_n)'$.

On suppose que les ε_i sont i. i. d de $\mathcal{N}(0, \sigma^2)$, $\varepsilon = Y - X\beta$ et que $\hat{\varepsilon} = Y - X\hat{\beta}$

- 1) Déterminer, en fonction de X et Y le vecteur $\hat{\beta}$ qui minimise $\sum_i \hat{\varepsilon}_i^2 = \hat{\varepsilon}'\hat{\varepsilon}$
- 2) Démontrer que les matrices M et P sont idempotentes et symétriques ;
 $P = X(X'X)^{-1}X'$ et $M = I_n - P$
- 3) Vérifier que $MP = 0_{n \times n}$
- 4) Déterminer en fonction de M la variance de $\hat{\varepsilon}$ avec $\hat{\varepsilon} = Y - X\hat{\beta}$

Corrigé

1)

$$\sum_{i=1}^n \varepsilon_i^2 = \varepsilon' \varepsilon = (Y - X\beta)'(Y - X\beta) = (Y' - (X\beta)')(Y - X\beta) = (Y' - \beta'X')(Y - X\beta)$$

$$\sum_{i=1}^n \varepsilon_i^2 = Y'Y - Y'X\beta - \beta'X'Y + \beta'X'X\beta$$

Or $\begin{cases} \beta \text{ de taille } (k \times 1) \Rightarrow \beta' \text{ de taille } (1 \times k) \\ X \text{ de taille } (n \times k) \Rightarrow X' \text{ de taille } (k \times n) \end{cases}$

$\Rightarrow \beta'X'$ de taille $(1 \times n)$ et comme on a Y de taille $(n \times 1)$

donc $\beta'X'Y$ est un scalaire et $(\beta'X'Y)' = \beta'X'Y \Leftrightarrow Y'X\beta = \beta'X'Y$

Par la suite $\sum_{i=1}^n \varepsilon_i^2 = Y'Y - 2Y'X\beta + \beta'X'X\beta$

$$\partial \sum_{i=1}^n \varepsilon_i^2 / \partial \beta = \partial(Y'Y) / \partial \beta - 2(\partial(Y'X\beta) / \partial \beta) + (\partial(\beta'X'X\beta) / \partial \beta)$$

$$\frac{\partial(Y'Y)}{\partial \beta} = 0; \quad \frac{\partial(Y'X\beta)}{\partial \beta} = (Y'X)' = X'Y \text{ et } \frac{\partial(\beta'X'X\beta)}{\partial \beta} = 2(X'X)\beta$$

$$\text{Ainsi, } \partial \sum_{i=1}^n \varepsilon_i^2 / \partial \beta = -2X'Y + 2(X'X)\beta$$

• Condition de premier ordre :

$$\partial \sum_{i=1}^n \varepsilon_i^2 / \partial \beta = \mathbf{0}_{k \times 1} \Leftrightarrow -2[X'Y - (X'X)\beta] = \mathbf{0}_{k \times 1} \Leftrightarrow X'Y - (X'X)\beta = \mathbf{0}_{k \times 1} \Leftrightarrow (X'X)\beta = X'Y$$

Si $X'X$ est inversible, on obtient : $\hat{\beta} = (X'X)^{-1}(X'Y)$

• Condition de second ordre : $H = \partial \left(\partial \sum_{i=1}^n \varepsilon_i^2 / \partial \beta \right) / \partial \beta'$

$$H = \frac{\partial [-2(X'Y - (X'X)\beta)]}{\partial \beta'} = -2 \left[\underbrace{\frac{\partial (X'Y)}{\partial \beta'}}_{\mathbf{0}_{k \times 1}} - \frac{\partial (X'X)\beta}{\partial \beta'} \right] = 2 \frac{\partial (X'X)\beta}{\partial \beta'}$$

Donc $H = 2(X'X)$

En effet si $\text{rg}(X) = k < n$, alors $X'X$ est définie positive $\Rightarrow H$ est définie positive

D'où $\hat{\beta} = (X'X)^{-1}(X'Y)$ minimise $\sum_{i=1}^n \varepsilon_i^2$

2) • $P^2 = [X(X'X)^{-1}X'] [X(X'X)^{-1}X'] = X \underbrace{(X'X)^{-1}X'X}_{I_n} (X'X)^{-1}X' = X(X'X)^{-1}X' = P$

$\Rightarrow P$ est idempotente

• $P' = [X(X'X)^{-1}X']' = (X')'((X'X)^{-1})'X' = X((X'X)')^{-1}X' = X(X'X)^{-1}X' \Rightarrow P$ est symétrique

• $M' = (I_n - P)' = I_n' - P' = I_n - P = M \Rightarrow M$ est symétrique

• $M^2 = (I_n - P)(I_n - P) = I_n^2 - P - P + P^2 = I_n - 2P + P = I_n - P = M \Rightarrow M$ est idempotente

3)

$MP = (I_n - P)P = P - P^2 = P - P = \mathbf{0}_{n \times k}$

4) $\hat{\varepsilon} = Y - X\hat{\beta} = Y - X[(X'X)^{-1}(X'Y)] = Y - \underbrace{[X(X'X)^{-1}X']}_P Y = Y - PY = \underbrace{(I_n - P)}_M Y = MY$

Ainsi $V(\hat{\varepsilon}) = V(MY) = MV(Y)M'$

Or $V(Y) = V(\varepsilon + X\beta) = V(\varepsilon) = \sigma^2 I_n$ car X et β sont non aléatoires

Ce qui donne : $V(\hat{\varepsilon}) = M(\sigma^2 I_n)M' = \sigma^2 (MI_n M') = \sigma^2 \left(\underbrace{M}_{\underline{M}} \underbrace{M'}_{\underline{M}} \right) = \sigma^2 \underbrace{M^2}_{\underline{M}} = \sigma^2 M$

D'où $V(\hat{\varepsilon}) = \sigma^2 M = \sigma^2 [I_n - X(X'X)^{-1}X']$

Exercice 12 :**Énoncé**

Soit la matrice $A = \begin{pmatrix} 25 & 7 \\ 7 & 13 \end{pmatrix}$

- 1) Trouver le vecteur U qui minimise $Y = U'AU + 2x_1 + 3x_2 - 10$ où $U' = (x_1 \ x_2)$
Quelle est la valeur de Y au minimum ?
- 2) Maintenant, minimiser Y sous la contrainte $x_1 + x_2 = 1$
Comparer les deux solutions.

Corrigé

1)

$$Y = U'AU + 2x_1 + 3x_2 - 10 = U'AU + W'U - 10 \text{ où } W = \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} \text{Condition de premier ordre : } \frac{\partial Y}{\partial U} &= 0 \Leftrightarrow \frac{\partial(U'AU + W'U - 10)}{\partial U} = 0 \\ &\Leftrightarrow \frac{\partial(U'AU)}{\partial U} + \frac{\partial(W'U)}{\partial U} - \underbrace{\frac{\partial(10)}{\partial U}}_0 = 0 \end{aligned}$$

$$\text{Or } \frac{\partial(U'AU)}{\partial U} = (A + A')U \text{ et comme on a } A \text{ symétrique, donc } \frac{\partial(U'AU)}{\partial U} = 2AU$$

$$\frac{\partial(W'U)}{\partial U} = (W')' = W$$

$$\text{Par la suite } \frac{\partial Y}{\partial U} = 0 \Leftrightarrow 2AU + W = 0 \Leftrightarrow 2AU = -W \Leftrightarrow \hat{U} = -\frac{1}{2}A^{-1}W$$

Calculons A^{-1} :

$$A = \begin{pmatrix} 25 & 7 \\ 7 & 13 \end{pmatrix} \Rightarrow \det(A) = \begin{vmatrix} 25 & 7 \\ 7 & 13 \end{vmatrix} = (25 \times 13) - 7^2 = 276 \text{ et } \text{Com}(A) = \begin{pmatrix} 13 & -7 \\ -7 & 25 \end{pmatrix}$$

$$A^{-1} = \frac{1}{\det(A)} [\text{Com}(A)]' = \frac{1}{276} \begin{pmatrix} 13 & -7 \\ -7 & 25 \end{pmatrix}$$

$$\hat{U} = \begin{pmatrix} \hat{x}_1 \\ \hat{x}_2 \end{pmatrix} = -\frac{1}{2}A^{-1}W = -\frac{1}{2} \times \frac{1}{276} \begin{pmatrix} 13 & -7 \\ -7 & 25 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix} = -\frac{1}{552} \begin{pmatrix} 5 \\ 61 \end{pmatrix} \Rightarrow \hat{x}_1 = -\frac{5}{552} \text{ et } \hat{x}_2 = -\frac{61}{552}$$

$$\text{Condition de second ordre : } H = \frac{\partial(\partial Y / \partial U)}{\partial U'} = \frac{\partial(2AU + W)}{\partial U'} = 2 \left[\frac{\partial(AU)}{\partial U'} \right] + \underbrace{\frac{\partial(W)}{\partial U'}}_0 = 2 \left[\frac{\partial(AU)}{\partial U'} \right]$$

Déterminons les signes des valeurs propres de A :

$$\text{Soient } \lambda_1 \text{ et } \lambda_2 \text{ des valeurs propres de } A, \text{ or } \begin{cases} \text{tr}(A) = 25 + 13 = 38 \Rightarrow \lambda_1 + \lambda_2 = 38 > 0 \\ \det(A) = 276 \Rightarrow \lambda_1 \lambda_2 = 276 > 0 \end{cases}$$

En effet λ_1 et λ_2 , les valeurs propres de A sont toutes positives, donc A est définie

positive et H est définie positive

$$D' \text{ où } \hat{U} = \begin{pmatrix} -\frac{5}{552} \\ -\frac{61}{552} \end{pmatrix} \text{ minimise } Y = U'AU + 2x_1 + 3x_2 - 10$$

2) Maintenant, on va minimiser Y sous la contrainte

$$x_1 + x_2 - 1 = 0 \Leftrightarrow c(U) - 1 = 0 \text{ où } c(U) = x_1 + x_2 = (1 \ 1) \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = e'U$$

Le problème d'optimisation sous contrainte peut être traité sous la forme d'un lagrangien :

$L^*(U, \lambda) = Y + \lambda'[c(U) - 1] = Y + \lambda[c(U) - 1]$, avec $\lambda' = \lambda$ puisque λ est un scalaire, puisqu'on a une seule contrainte.

Les solutions doivent vérifier les équations :

$$\begin{cases} \frac{\partial L^*(U, \lambda)}{\partial U} = \frac{\partial Y}{\partial U} + \lambda \left(\frac{\partial [c(U) - 1]}{\partial U} \right) = \frac{\partial Y}{\partial U} + \lambda \left(\frac{\partial c(U)}{\partial U} \right) = \frac{\partial Y}{\partial U} + \lambda \underbrace{\left(\frac{\partial (e'U)}{\partial U} \right)}_e = 0_{2 \times 1} \\ \frac{\partial L^*(U, \lambda)}{\partial \lambda} = c(U) - 1 = 0 \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} 2AU + W + \lambda e = 0_{2 \times 1} \\ e'U = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 2AU + \lambda e = -W \\ e'U = 1 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} 2A & e \\ e' & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} U \\ \lambda \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -W \\ 1 \end{pmatrix}$$

En insérant A, e, e', U et $-W$ on obtient : $\begin{pmatrix} 50 & 14 & 1 \\ 14 & 26 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \lambda \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 \\ -3 \\ 1 \end{pmatrix}$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \lambda \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 50 & 14 & 1 \\ 14 & 26 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} -2 \\ -3 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{vmatrix} 50 & 14 & 1 \\ 14 & 26 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 50 & 14 & 1 \\ -36 & 12 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \end{vmatrix} = +1 \times \begin{vmatrix} -36 & 12 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} = -48$$

$$\text{Com} \begin{pmatrix} 50 & 14 & 1 \\ 14 & 26 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} + \begin{vmatrix} 26 & 1 \\ 1 & 0 \end{vmatrix} & - \begin{vmatrix} 14 & 1 \\ 1 & 0 \end{vmatrix} & + \begin{vmatrix} 14 & 26 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} \\ - \begin{vmatrix} 14 & 1 \\ 1 & 0 \end{vmatrix} & + \begin{vmatrix} 50 & 1 \\ 1 & 0 \end{vmatrix} & - \begin{vmatrix} 50 & 14 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} \\ + \begin{vmatrix} 14 & 1 \\ 26 & 1 \end{vmatrix} & - \begin{vmatrix} 50 & 1 \\ 14 & 1 \end{vmatrix} & + \begin{vmatrix} 50 & 14 \\ 14 & 26 \end{vmatrix} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & 1 & -12 \\ 1 & -1 & -36 \\ -12 & -36 & 1104 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 50 & 14 & 1 \\ 14 & 26 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}^{-1} = \left[1 / \det \begin{pmatrix} 50 & 14 & 1 \\ 14 & 26 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \right] \left[\text{Com} \begin{pmatrix} 50 & 14 & 1 \\ 14 & 26 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \right]' = -1/48 \begin{pmatrix} -1 & 1 & -12 \\ 1 & -1 & -36 \\ -12 & -36 & 1104 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \hat{x}_1 \\ \hat{x}_2 \\ \hat{\lambda} \end{pmatrix} = -\frac{1}{48} \begin{pmatrix} -1 & 1 & -12 \\ 1 & -1 & -36 \\ -12 & -36 & 1104 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -2 \\ -3 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 13/48 \\ 35/48 \\ -25,75 \end{pmatrix}$$

$$Y_{\text{contrainte}} = U'_{\text{contrainte}} A U_{\text{contrainte}} + W' U_{\text{contrainte}} - 10$$

$$= \left(\frac{1}{48^2} (13 \quad 35) \begin{pmatrix} 25 & 7 \\ 7 & 13 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 13 \\ 35 \end{pmatrix} \right) + \left(\frac{1}{48} (2 \quad 3) \begin{pmatrix} 13 \\ 35 \end{pmatrix} \right) - 10$$

$$= \left(\frac{1}{48^2} (570 \quad 546) \begin{pmatrix} 13 \\ 35 \end{pmatrix} \right) + \frac{131}{48} - 10 = \frac{1105}{96} + \frac{262}{96} - \frac{960}{96}$$

$$Y_{\text{contrainte}} = 407/96 \cong 4,24$$

$$Y_{\text{non contrainte}} = U'_{\text{non contrainte}} A U_{\text{non contrainte}} + W' U_{\text{non contrainte}} - 10$$

$$= \left(-\frac{5}{552} \quad -\frac{61}{552} \right) \begin{pmatrix} 25 & 7 \\ 7 & 13 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -\frac{5}{552} \\ -\frac{61}{552} \end{pmatrix} + (2 \quad 3) \begin{pmatrix} -\frac{5}{552} \\ -\frac{61}{552} \end{pmatrix} - 10$$

$$= \frac{1}{552^2} (5 \quad 61) \begin{pmatrix} 25 & 7 \\ 7 & 13 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 5 \\ 61 \end{pmatrix} - \frac{1}{552} (2 \quad 3) \begin{pmatrix} 5 \\ 61 \end{pmatrix} - 10$$

$$= \frac{1}{552^2} (552 \quad 828) \begin{pmatrix} 5 \\ 61 \end{pmatrix} - \frac{193}{552} - 10 = \frac{53628}{304704} - \frac{5713}{552}$$

$$Y_{\text{non contrainte}} = -\frac{3099948}{304704} \cong -10,174$$

La valeur de la fonction à la solution contrainte est plus grande que la valeur non contrainte

Institut de Financement du Développement du Maghreb Arabe

CONCOURS DE RECRUTEMENT DE LA XXXVIème PROMOTION (BANQUE) AOÛT 2016

Exercice 13 : Partie 2 : (5 points : 1+1+1+2)

Énoncé

On considère la matrice $A = \begin{bmatrix} 1 & \alpha \\ 1 & 2 \end{bmatrix}$ où α est un paramètre inconnu.

1) Calculer la matrice $B = A^2 - 3A + (2 - \alpha)I$ où I est la matrice identité. Vérifier que B est indépendante de la valeur de α

2) Calculer A^{-1} , l'inverse de la matrice A en précisant la condition qu'il faut imposer sur α pour que A^{-1} existe.

3) Comparer A^{-1} à la matrice C définie par : $C = A - 3I$.

4) On suppose dans cette question que $\alpha = 2$. Prouver que pour tout entier n supérieur ou égal à 1 ($n \geq 1$), que $A^n = \lambda^n A$, avec λ un scalaire à déterminer.

Corrigé

1)

$$A = \begin{bmatrix} 1 & \alpha \\ 1 & 2 \end{bmatrix} \Rightarrow A^2 = \begin{bmatrix} 1 & \alpha \\ 1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & \alpha \\ 1 & 2 \end{bmatrix} \Rightarrow A^2 = \begin{bmatrix} 1 + \alpha & 3\alpha \\ 3 & 4 + \alpha \end{bmatrix}$$

$$\begin{aligned} B &= A^2 - 3A + (2 - \alpha)I = \begin{bmatrix} 1 + \alpha & 3\alpha \\ 3 & 4 + \alpha \end{bmatrix} - 3 \begin{bmatrix} 1 & \alpha \\ 1 & 2 \end{bmatrix} + (2 - \alpha) \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} 1 + \alpha & 3\alpha \\ 3 & 4 + \alpha \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 3 & 3\alpha \\ 3 & 6 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 2 - \alpha & 0 \\ 0 & 2 - \alpha \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} (1 + \alpha - 3 + 2 - \alpha) & (3\alpha - 3\alpha + 0) \\ (3 - 3 + 0) & 4 + \alpha - 6 + 2 - \alpha \end{bmatrix} \end{aligned}$$

D'où $B = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} = 0_{2,2}$, la matrice nulle de dimension 2×2 , donc évidemment indépendante de la valeur de α

2)

$$\det(A) = \begin{vmatrix} 1 & \alpha \\ 1 & 2 \end{vmatrix} = 2 - \alpha$$

A est inversible si et seulement si $\det(A) \neq 0$ donc pour $\alpha \neq 2$

$$\text{On a : } A^{-1} = \frac{1}{\det(A)} [\text{Com}(A)]'; \text{ avec } \text{Com}(A) = \begin{bmatrix} 2 & -1 \\ -\alpha & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow [\text{Com}(A)]' = \begin{bmatrix} 2 & -\alpha \\ -1 & 1 \end{bmatrix}$$

Par la suite, $\forall \alpha \neq 2, A^{-1} = \frac{1}{\det(A)} [\text{Com}(A)]' = \frac{1}{2-\alpha} \begin{bmatrix} 2 & -\alpha \\ -1 & 1 \end{bmatrix}$

$$\forall \alpha \neq 2, A^{-1} = \frac{1}{2-\alpha} \begin{bmatrix} 2 & -\alpha \\ -1 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{2}{2-\alpha} & -\frac{\alpha}{2-\alpha} \\ -\frac{1}{2-\alpha} & \frac{1}{2-\alpha} \end{bmatrix}$$

3)

On a : $A^2 - 3A + (2 - \alpha)I = 0 \Leftrightarrow A^2 - 3A = -(2 - \alpha)I \Leftrightarrow A(A - 3I) = -(2 - \alpha)I$, or $C = A - 3I$

Ainsi, on obtient : $AC = -(2 - \alpha)I$ et pour $\alpha \neq 2$ on aura $A \times \left(\left(\frac{-1}{2-\alpha} \right) C \right) = I$

Or par définition $AA^{-1} = A^{-1}A = I$ et l'inversée d'une matrice carrée s'il existe il est

unique. D'où $\forall \alpha \neq 2, A^{-1} = \left(\frac{-1}{2-\alpha} \right) C$

4)

α étant égal à 2, donc $\begin{cases} B = A^2 - 3A \\ \text{et} \\ B = 0, \forall \alpha \in \mathbb{R} \end{cases} \Rightarrow A^2 - 3A = 0 \Rightarrow A^2 = 3A$

Reformulons la question 4) : **Prouver que pour tout entier n supérieur ou égal à 1**

($n \geq 1$), $A^{n+1} = \lambda^n A$, avec λ un scalaire à déterminer.

Suggérons donc la propriété \mathcal{P}_n , pour tout $n \in \mathbb{N}^*$: $A^{n+1} = 3^n A$

Initialisation : Vérifions que \mathcal{P}_1 est vraie :

On a $A^{1+1} = A^2 = \begin{bmatrix} 1+2 & 3 \times 2 \\ 3 & 4+2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3 & 6 \\ 3 & 6 \end{bmatrix} = 3 \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} = 3^1 A$. \mathcal{P}_1 est vraie

Hérédité : Supposons que \mathcal{P}_n est vraie, puis démontrons que \mathcal{P}_{n+1} est aussi vraie :

$A^{(n+1)+1} = \underbrace{A^{n+1}}_{\text{égal à } 3^n A \text{ par hypothèse}} A = (3^n A)A = 3^n \underbrace{A^2}_{3A} = 3^{n+1} A$ et \mathcal{P}_{n+1} est aussi vraie

D'où $\forall n \in \mathbb{N}^* : A^{n+1} = 3^n A$

Institut de Financement du Développement du Maghreb Arabe
CONCOURS DE RECRUTEMENT D'UNE PROMOTION SPÉCIALE
Dédiée exclusivement au Ministère des Finances Tunisien
Mai 2023

Exercice 14 : (4 points : 1 point par question)

ÉNONCÉ

On considère la matrice $M = \begin{bmatrix} a & 1 \\ 1 & a \end{bmatrix}$ où a est un scalaire réel en module inférieur strictement à 1.

- 1- Prouver que $M^2 - 2aM = \beta I$ où I est la matrice identité et β un scalaire dépendant de a qu'il faut déterminer.
- 2- En déduire de cette égalité l'expression de l'inverse de M
- 3- On suppose dans la suite que : $a = 0$
 - i. Calculer M^n où n est un entier positif ou négatif
 - ii. Calculer les valeurs du paramètre λ tel que le déterminant de $M - \lambda I$ est nul.

Corrigé

1-

$$\bullet M^2 = \begin{bmatrix} a & 1 \\ 1 & a \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a & 1 \\ 1 & a \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a^2 + 1 & 2a \\ 2a & a^2 + 1 \end{bmatrix}$$

$$\bullet M^2 - 2aM = \begin{bmatrix} a^2 + 1 & 2a \\ 2a & a^2 + 1 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} -2a^2 & -2a \\ -2a & -2a^2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 - a^2 & 0 \\ 0 & 1 - a^2 \end{bmatrix} = (1 - a^2) \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

D'où: $\boxed{M^2 - 2aM = (1 - a^2)I_2}$

2-

On a $|a| < 1 \Rightarrow a \neq -1$ et $a \neq 1$. Par la suite :

$$\bullet M^2 - 2aM = (1 - a^2)I_2 \Leftrightarrow \frac{1}{1 - a^2} M(M - 2aI_2) = I_2 \Leftrightarrow M \left[\frac{1}{1 - a^2} (M - 2aI_2) \right] = I_2$$

D'où M est inversible et $\boxed{M^{-1} = \frac{1}{1 - a^2} (M - 2aI_2)}$

$$\bullet M^{-1} = \frac{1}{1 - a^2} (M - 2aI_2) = \frac{1}{1 - a^2} \left(\begin{bmatrix} a & 1 \\ 1 & a \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} -2a & 0 \\ 0 & -2a \end{bmatrix} \right) = \frac{1}{1 - a^2} \begin{bmatrix} -a & 1 \\ 1 & -a \end{bmatrix}$$

$$\boxed{M^{-1} = \frac{1}{1 - a^2} \begin{bmatrix} -a & 1 \\ 1 & -a \end{bmatrix}}$$

3-

i.

☑ Si $n \in \mathbb{N}$

• Pour $a = 0$: $M^2 - 2aM = (1 - a^2)I_2$ s'écrit : $M^2 = I_2 \Rightarrow M^3 = I_2M = M \Rightarrow M^4 = M^2 = I_2$

On pourra suggérer la propriété de récurrence $\left\{ \mathcal{P}_k, \forall k \in \mathbb{N} : M^k = \begin{cases} I_2, & \text{si } k = 2p \\ M, & \text{si } k = 2p + 1 \end{cases} \right\}$

☑ Si $n \in \mathbb{Z}_-$

• Pour $a = 0$: $M^{-1} = \frac{1}{1 - a^2} (M - 2aI_2)$ s'écrit : $M^{-1} = M \Rightarrow M^{-2} = M^{-1}M^{-1} = M^{-1}M = I_2$
 $\Rightarrow M^{-3} = M^{-2}M^{-1} = I_2M^{-1} = M$

On pourra suggérer la propriété de récurrence $\left\{ \mathcal{P}_k, \forall k \in \mathbb{N} : M^{-k} = \begin{cases} I_2, & \text{si } k = -2p \\ M, & \text{si } k = -2p - 1 \end{cases} \right\}$

De ce fait la propriété à démontrer par récurrence, pour n un entier positif ou

négatif sera : $\left\{ \mathcal{P}_n, \forall n \in \mathbb{Z} : M^n = \begin{cases} I_2, & \text{si } n = 2p \\ M, & \text{si } n = 2p + 1 \end{cases}, p \in \mathbb{Z} \right\}$

Initialisation : Vérifions que \mathcal{P}_0 est vraie :

On a $M^0 = I_2$, donc \mathcal{P}_0 est vraie

Hypothèse : Supposons que \mathcal{P}_n est vraie : $M^n = \begin{cases} I_2, & \text{si } n = 2p \\ M, & \text{si } n = 2p + 1 \end{cases}$

Hérédité : Démontrons que \mathcal{P}_{n+1} est aussi vraie :

$$M^{n+1} = M^n M = \begin{cases} M, & \text{si } n + 1 = 2p + 1 \\ M^2 = I_2, & \text{si } n + 1 = 2p + 2 \end{cases}$$

$$D'où \boxed{\forall n \in \mathbb{N}^* : \forall n \in \mathbb{Z} : M^n = \begin{cases} I_2, & \text{si } n = 2p \\ M, & \text{si } n = 2p + 1 \end{cases}, p \in \mathbb{Z}}$$

ii.

• $M - \lambda I_2 = \begin{bmatrix} a & 1 \\ 1 & a \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} -\lambda & 0 \\ 0 & -\lambda \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a - \lambda & 1 \\ 1 & a - \lambda \end{bmatrix}$, ainsi :

• $\det(M - \lambda I_2) = \begin{vmatrix} a - \lambda & 1 \\ 1 & a - \lambda \end{vmatrix} = (a - \lambda)^2 - 1 = (\lambda - a)^2 - 1 = (\lambda - a - 1)(\lambda - a + 1)$

• $\det(M - \lambda I_2) = 0 \Leftrightarrow \{\lambda - a - 1 = 0 \text{ ou } \lambda - a + 1 = 0\} \Leftrightarrow \lambda = a \pm 1$

$$\boxed{\det(M - \lambda I_2) = 0 \Leftrightarrow \lambda = a \pm 1}$$

Remarque:

$\det(M - \lambda I_2)$ est dit polynôme caractéristique de M qui sera noter $P_M(\lambda)$, $\lambda_1 = a - 1$ et $\lambda_2 = a + 1$ seront les valeurs propres de M .

On pourra par la suite diagonaliser facilement M et retrouver ses puissances.

Institut de Financement du Développement du Maghreb Arabe
CONCOURS DE RECRUTEMENT DE LA XXXIX^{ème} PROMOTION (BANQUE)
JUILLET 2019

Exercice 15 : Partie 2 : (5 points : 1,5+1,5+1+1)

Énoncé

On note X le vecteur colonne ayant pour composantes X_1 et X_2 deux variables normales centrées réduites indépendantes : $X = \begin{bmatrix} X_1 \\ X_2 \end{bmatrix}$. On pose $U = \begin{bmatrix} U_1 \\ U_2 \end{bmatrix}$, le vecteur défini par :

$$U = AX \text{ où } A \text{ désigne la matrice : } A = \begin{bmatrix} 1/3 & 1/2 \\ 1/2 & 1/4 \end{bmatrix}$$

- 1) Vérifier que : $A^2 = \frac{7}{12}A + \frac{1}{6}I$ où I est la matrice identité.
- 2) En déduire que l'inverse de la matrice A est égale à : $6A - \frac{7}{2}I$
- 3) Démontrer que la matrice de variances-covariances du vecteur U est égale à A^2
- 4) Déterminer les densités de probabilité de U_1 et de U_2

Corrigé

$$1) \text{ On a : } A^2 = \left(\frac{1}{12} \begin{bmatrix} 4 & 6 \\ 6 & 3 \end{bmatrix} \right) \left(\frac{1}{12} \begin{bmatrix} 4 & 6 \\ 6 & 3 \end{bmatrix} \right) = \frac{1}{12^2} \begin{bmatrix} 4 & 6 \\ 6 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 4 & 6 \\ 6 & 3 \end{bmatrix} = \frac{1}{144} \begin{bmatrix} 52 & 42 \\ 42 & 45 \end{bmatrix}$$

$$\begin{aligned} \text{Par la suite, } A^2 - \frac{7}{12}A - \frac{1}{6}I &= \frac{1}{144} \begin{bmatrix} 52 & 42 \\ 42 & 45 \end{bmatrix} - \frac{7}{12} \left(\frac{1}{12} \begin{bmatrix} 4 & 6 \\ 6 & 3 \end{bmatrix} \right) - \frac{1}{6} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \\ &= \frac{1}{144} \left[\begin{bmatrix} 52 & 42 \\ 42 & 45 \end{bmatrix} - 7 \begin{bmatrix} 4 & 6 \\ 6 & 3 \end{bmatrix} - 24 \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \right] \\ &= \frac{1}{144} \left[\begin{bmatrix} 52 & 42 \\ 42 & 45 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 28 & 42 \\ 42 & 21 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 24 & 0 \\ 0 & 24 \end{bmatrix} \right] = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

$$D'où : A^2 = \frac{7}{12}A + \frac{1}{6}I$$

$$2) A^2 - \frac{7}{12}A = \frac{1}{6}I \Leftrightarrow 6A^2 - \frac{7}{2}A = I \Leftrightarrow A \left(6A - \frac{7}{2}I \right) = I$$

$$D'où A \text{ est inversible et } \boxed{A^{-1} = 6A - \frac{7}{2}I}$$

$$3) X_1 \text{ et } X_2 \text{ 2 v. a i. i. d de la loi } \mathcal{N}(0, 1) \Rightarrow \begin{cases} E(X_1) = E(X_2) = 0 \\ V(X_1) = V(X_2) = 1 \\ \text{Cov}(X_1, X_2) = 0 \end{cases}$$

$$\text{Par la suite, } C = V(X) = \begin{bmatrix} \text{Var}(X_1) & \text{Cov}(X_1, X_2) \\ \text{Cov}(X_1, X_2) & \text{Var}(X_2) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} = I$$

$$\text{En effet } \Gamma = V(U) = V(AX) = AV(X)A' = AIA' = AA'$$

$$\text{Or } A \text{ est une matrice symétrique, puisque, } A' = A. \text{ D'où } \Gamma = V(U) = A^2 = \frac{1}{144} \begin{bmatrix} 52 & 42 \\ 42 & 45 \end{bmatrix}$$

$$4) U = \begin{bmatrix} U_1 \\ U_2 \end{bmatrix} = AX = \begin{bmatrix} 1/3 & 1/2 \\ 1/2 & 1/4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} X_1 \\ X_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{X_1}{3} + \frac{X_2}{2} \\ \frac{X_1}{2} + \frac{X_2}{4} \end{bmatrix}$$

• En calculant de deux manières, on obtient :

$$\begin{cases} E(U) = \begin{bmatrix} E(U_1) \\ E(U_2) \end{bmatrix} \\ E(U) = \begin{bmatrix} E\left(\frac{X_1}{3} + \frac{X_2}{2}\right) \\ E\left(\frac{X_1}{2} + \frac{X_2}{4}\right) \end{bmatrix} \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} E(U_1) = E\left(\frac{X_1}{3} + \frac{X_2}{2}\right) = \frac{1}{3}E(X_1) + \frac{1}{2}E(X_2) = 0 \\ E(U_2) = E\left(\frac{X_1}{2} + \frac{X_2}{4}\right) = \frac{1}{2}E(X_1) + \frac{1}{4}E(X_2) = 0 \end{cases}$$

$$\text{• D'autre part } \Gamma = V(U) = \begin{bmatrix} V(U_1) & \text{Cov}(U_1, U_2) \\ \text{Cov}(U_1, U_2) & V(U_2) \end{bmatrix} \text{ et comme on a } \Gamma = \begin{bmatrix} 13 & 7 \\ 36 & 24 \\ 7 & 5 \\ 24 & 16 \end{bmatrix}, \text{ donc}$$

$$\text{par identification, on obtient : } \begin{cases} V(U_1) = 13/36 \\ V(U_2) = 5/16 \\ \text{Cov}(U_1, U_2) = 7/24 \end{cases}$$

$$\text{Rappelons que } X_1 \text{ et } X_2 \text{ 2 v. a i. i. d de la loi } \mathcal{N}(0, 1) \Rightarrow \begin{cases} U_1 = \frac{X_1}{3} + \frac{X_2}{2} \sim \mathcal{N}(E(U_1), V(U_1)) \\ U_2 = \frac{X_1}{2} + \frac{X_2}{4} \sim \mathcal{N}(E(U_2), V(U_2)) \end{cases}$$

$$\text{D'où : } U_1 \sim \mathcal{N}\left(0, \left(\frac{\sqrt{13}}{6}\right)^2\right) \text{ et } U_2 \sim \mathcal{N}\left(0, \left(\frac{\sqrt{5}}{4}\right)^2\right)$$

$$\text{• d. d. p de la v. a } U_1 : f_{U_1}(u) = \sqrt{\frac{18}{13\pi}} e^{-\frac{18u^2}{13}}$$

$$\text{• d. d. p de la v. a } U_2 : f_{U_2}(u) = \sqrt{\frac{8}{5\pi}} e^{-\frac{8u^2}{5}}$$

Institut de Financement du Développement du Maghreb Arabe
CONCOURS DE RECRUTEMENT DE LA XXXVIII^{ème} PROMOTION (ASSURANCE)
Septembre 2020

Exercice 16 : (5 points : 2+1+1+1)

Énoncé

On considère 3 projets d'investissement dont les rendements, notés X_1, X_2 et X_3 , sont des distributions normales centrées réduites avec des covariances :

$Cov(X_i, X_j) = \rho$ pour tout $i \neq j$ où ρ est un paramètre.

1. Déterminer l'espérance mathématique et la matrice de variances-covariances Ω du vecteur constitué par les trois variables X_1, X_2 et X_3
2. Calculer le déterminant de Ω
3. Déterminer l'espérance mathématique et la variance de la somme $X_1 + X_2 + X_3$
4. Pour quelles valeurs de ρ , cette variance est-elle maximale ? minimale ? Commenter.

Corrigé

$$1. \forall i \in \{1, 2, 3\}, X_i \sim \mathcal{N}(0, 1) \Rightarrow \begin{cases} E(X_1) = E(X_2) = E(X_3) = 0 \\ V(X_1) = V(X_2) = V(X_3) = 1 \end{cases} \text{ et } \forall i \neq j, Cov(X_i, X_j) = \rho$$

Notons U le vecteur aléatoire constitué par les trois variables X_1, X_2 et $X_3 \Rightarrow U = \begin{pmatrix} X_1 \\ X_2 \\ X_3 \end{pmatrix}$

$$\bullet E(U) = \begin{pmatrix} E(X_1) \\ E(X_2) \\ E(X_3) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow E(U) = \mathbf{0}_{3 \times 1}$$

$$\bullet V(U) = E[(U - E(U))(U - E(U))'] = \Omega = \begin{pmatrix} V(X_1) & Cov(X_1, X_2) & Cov(X_1, X_3) \\ Cov(X_2, X_1) & V(X_2) & Cov(X_2, X_3) \\ Cov(X_3, X_1) & Cov(X_3, X_2) & V(X_3) \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \Omega = \begin{pmatrix} 1 & \rho & \rho \\ \rho & 1 & \rho \\ \rho & \rho & 1 \end{pmatrix}$$

2.

$$\begin{aligned}
 |\Omega| &= \begin{vmatrix} 1 & \rho & \rho \\ \rho & 1 & \rho \\ \rho & \rho & 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \begin{matrix} C_1 - C_2 & C_2 - C_3 \\ \downarrow & \downarrow \\ C_1 & C_2 \\ (1-\rho) & 0 \\ -(1-\rho) & (1-\rho) \\ 0 & -(1-\rho) \end{matrix} & \rho \\ \rho & 1 \end{vmatrix} \\
 &= (1-\rho)^2 \begin{vmatrix} 1 & 0 & \rho \\ -1 & 1 & \rho \\ 0 & -1 & 1 \end{vmatrix} \\
 &= (1-\rho)^2 \begin{vmatrix} 0 & 0 & (1+2\rho) \\ -1 & 1 & \rho \\ 0 & -1 & 1 \end{vmatrix} \quad L_1 \leftarrow L_1 + L_2 + L_3 \\
 &= (1+2\rho)(1-\rho)^2 \begin{vmatrix} 0 & 0 & 1 \\ -1 & 1 & \rho \\ 0 & -1 & 1 \end{vmatrix} = (1+2\rho)(1-\rho)^2 \underbrace{\left[(+1) \times \begin{vmatrix} -1 & 1 \\ 0 & -1 \end{vmatrix} \right]}_1
 \end{aligned}$$

$$D'où, |\Omega| = (1+2\rho)(1-\rho)^2$$

3.

$$\bullet E(X_1 + X_2 + X_3) = E(X_1) + E(X_2) + E(X_3) \Rightarrow \boxed{E(X_1 + X_2 + X_3) = 0}$$

$$\bullet V(X_1 + X_2 + X_3) = V(X_1) + V(X_2) + V(X_3) + 2Cov(X_1, X_2) + 2Cov(X_1, X_3) + 2Cov(X_2, X_3)$$

$$\Rightarrow \boxed{V(X_1 + X_2 + X_3) = 3(1+2\rho)}$$

4.

• $\forall i, j \in \{1, 2, 3\}$, le coefficient de corrélation linéaire entre X_i et X_j , sera :

$$\rho_{X_i X_j} = \frac{Cov(X_i, X_j)}{\sqrt{V(X_i)V(X_j)}} = \rho, \text{ or } \rho_{X_i X_j} \in [-1, 1]$$

$$D'autre part, V(X_1 + X_2 + X_3) \geq 0 \Rightarrow 3(1+2\rho) \geq 0 \Rightarrow \rho \geq -\frac{1}{2}$$

$$\text{ainsi } \boxed{\rho \in \left[-\frac{1}{2}, 1\right]}$$

$$\bullet -\frac{1}{2} \leq \rho \leq 1 \Leftrightarrow -1 \leq 2\rho \leq 2 \Leftrightarrow 0 \leq 1+2\rho \leq 3 \Leftrightarrow 0 \leq 3(1+2\rho) \leq 9$$

$$\boxed{0 \leq V(X_1 + X_2 + X_3) \leq 9}$$

$$\bullet \max_{\rho} (V(X_1 + X_2 + X_3)) = 9 \Leftrightarrow \rho = 1 \Rightarrow |\Omega| = 0$$

◦ Il est évident, pour une corrélation parfaite entre les rendements et qui implique une spécialisation va générer un risque maximal et cela se traduit par une corrélation parfaite entre les investissements et qui va conduire bien évidemment à une matrice des variances-covariances des rentabilités singulière (non inversible)

$$\min_{\rho} (V(X_1 + X_2 + X_3)) = 0 \Leftrightarrow \rho = -\frac{1}{2} \Rightarrow |\Omega| = 0$$

◦ C'est l'investissement sans risque ou l'effet d'une diversification, certes rationnelles permettant de compenser la baisse de certains rendements par la hausse des autres, puisque la corrélation est négative $\left(\rho = -\frac{1}{2}\right)$ mais qui conduit toujours à une matrice des variances-covariances des rentabilités singulière ($|\Omega| = 0$)

Institut de Financement du Développement du Maghreb Arabe
CONCOURS DE RECRUTEMENT DE LA XLIII^{ème} PROMOTION (BANQUE)
Août 2023

Exercice 17 : (5 points : 1point par question)

Énoncé

On considère la matrice M d'ordre $(3, 3)$ et le vecteur colonne J définis par :

$$M = \begin{bmatrix} a & 1-a & 0 \\ \frac{1}{2}(1-a) & a & \frac{1}{2}(1-a) \\ 0 & 1-a & a \end{bmatrix}, J = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Où a est un scalaire réel.

1.
 - i. Pour quelle valeur du paramètre a , la matrice M est-elle symétrique ?
 - ii. En déduire dans ce cas la valeur du déterminant de M
2. Dans cette question 2), on suppose que $a = 1/2$
 - i. La matrice M est-elle symétrique ? Est-elle inversible ? Justifier votre réponse.
 - ii. Vérifier que $MJ = J$. En déduire par récurrence que $M^n J = J$, où n est un entier positif

3. Dans la suite de l'exercice, le paramètre a est un scalaire : $0 < a < 1$.
pour quelles valeurs de a la matrice M est-elle inversible?

Corrigé

1.

i.

$$M = \begin{bmatrix} a & 1-a & 0 \\ \frac{1}{2}(1-a) & a & \frac{1}{2}(1-a) \\ 0 & 1-a & a \end{bmatrix} \Leftrightarrow M' = \begin{bmatrix} a & \frac{1}{2}(1-a) & 0 \\ 1-a & a & 1-a \\ 0 & \frac{1}{2}(1-a) & a \end{bmatrix}$$

$$\text{Or, } M \text{ est symétrique} \Leftrightarrow M' = M \Leftrightarrow \frac{1}{2}(1-a) = (1-a) \Leftrightarrow -\frac{1}{2}(1-a) = 0$$

$$D'où \boxed{M \text{ est symétrique} \Leftrightarrow a = 1}$$

ii.

$$\text{Pour, } a = 1, \text{ on obtient : } M = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = I_3 \Rightarrow \boxed{|M| = |I_3| = 1}$$

2.

i.

$$\text{Pour, } a = \frac{1}{2}, \text{ on obtient : } M = \begin{bmatrix} 1/2 & 1/2 & 0 \\ 1/4 & 1/2 & 1/4 \\ 0 & 1/2 & 1/2 \end{bmatrix}$$

$$\bullet M' = \begin{bmatrix} 1/2 & 1/4 & 0 \\ 1/2 & 1/2 & 1/2 \\ 0 & 1/4 & 1/2 \end{bmatrix} \Rightarrow M' \neq M$$

$$D'où : \boxed{\text{Pour, } a = \frac{1}{2}, M \text{ n'est pas symétrique}}$$

$$\bullet |M| = \begin{vmatrix} 1/2 & 1/2 & 0 \\ 1/4 & 1/2 & 1/4 \\ 0 & 1/2 & 1/2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \overset{C_2 - C_1}{\downarrow} C_2 & & \\ 1/2 & 0 & 0 \\ 1/4 & 1/4 & 1/4 \\ 0 & 1/2 & 1/2 \end{vmatrix} = 0$$

$$D'où : \boxed{\text{Pour, } a = \frac{1}{2}, |M| = 0 \text{ et } M \text{ n'est pas inversible}}$$

ii.

$$\bullet MJ = \begin{bmatrix} 1/2 & 1/2 & 0 \\ 1/4 & 1/2 & 1/4 \\ 0 & 1/2 & 1/2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{1}{2} + \frac{1}{2} + 0 \\ \frac{1}{4} + \frac{1}{2} + \frac{1}{4} \\ 0 + \frac{1}{2} + \frac{1}{2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$D'où : \boxed{\text{Pour } a = \frac{1}{2}, MJ = J}$$

• Démontrons par récurrence la propriété \mathcal{P}_n : " $\forall n \in \mathbb{N} : M^n J = J$ "

Initialisation : Vérifions que \mathcal{P}_0 est vraie :

On a $M^0 J = I_3 J = J$. \mathcal{P}_0 est vraie

Hypothèse : Supposons que \mathcal{P}_n est vraie jusqu'à l'ordre p : $(M^p J = J)$

Hérédité : Démontrons que \mathcal{P}_n est aussi vraie à l'ordre $p+1$:

$$M^{p+1} J = M \cdot \underbrace{(M^p J)}_{\text{égal à } J \text{ par hypothèse}} = MJ = J \text{ et } \mathcal{P}_n \text{ est vraie à l'ordre } p+1.$$

$$D'où \boxed{\forall n \in \mathbb{N} : M^n J = J}$$

3.

$$\bullet \text{ Pour } a \in]0, 1[, |M| = \begin{vmatrix} a & 1-a & 0 \\ \frac{1}{2}(1-a) & a & \frac{1}{2}(1-a) \\ 0 & 1-a & a \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \overset{C_1 + C_2 + C_3}{\downarrow} C_1 & & \\ 1 & 1-a & 0 \\ 1 & a & \frac{1}{2}(1-a) \\ 1 & 1-a & a \end{vmatrix}$$

$$|M| = \begin{vmatrix} 1 & 1-a & 0 \\ 0 & 2a-1 & \frac{1}{2}(1-a) \\ 0 & -(2a-1) & \frac{1}{2}(3a-1) \end{vmatrix} \begin{matrix} L_2 \leftarrow L_2 - L_1 \\ L_3 \leftarrow L_3 - L_2 \end{matrix} = \begin{vmatrix} 1 & 1-a & 0 \\ 0 & 2a-1 & \frac{1}{2}(1-a) \\ 0 & 0 & a \end{vmatrix} \begin{matrix} L'_3 \leftarrow L'_3 + L'_2 \end{matrix}$$

$$|M| = +a \begin{vmatrix} 1 & 1-a \\ 0 & 2a-1 \end{vmatrix} = a(2a-1)$$

• M est inversible $\Leftrightarrow |M| \neq 0$

$$D'où, \boxed{M \text{ est inversible si et seulement si } a \neq 0 \text{ et } a \neq \frac{1}{2}}$$

Institut de Financement du Développement du Maghreb Arabe
CONCOURS DE RECRUTEMENT DE LA XLI^{ème} PROMOTION (BANQUE)
Septembre 2021

Exercice 18 : (8 points : 1+2+2+1+1+1)

Énoncé

On note p_t et q_t respectivement le prix unitaire et la quantité vendue d'un produit donné observés à l'instant t pour $t = 1, 2, 3, \dots$

On admet que les évolutions temporelles de ces grandeurs sont définies par les deux

relations suivantes :

$$\begin{cases} p_t = \frac{3}{10}p_{t-1} + \frac{6}{10}q_{t-1} + 2 + \varepsilon_{1t} \\ q_t = \frac{1}{10}p_{t-1} + \frac{2}{10}q_{t-1} - 1 + \varepsilon_{2t} \end{cases} ; \text{ pour } t = 1, 2, 3, \dots$$

avec ε_{1t} et ε_{2t} sont deux termes d'erreurs indépendants entre eux centrés et réduits.

On note $Y_t = \begin{bmatrix} p_t \\ q_t \end{bmatrix}$; pour $t = 0, 1, 2, \dots$

On admet que pour $t = 0$, l'espérance mathématique et la matrice de

variance-covariance de Y_0 sont définies par : $E(Y_0) = \mathbf{0}$ et $V(Y_0) = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$

1. Prouver que : $Y_t = AY_{t-1} + B + \varepsilon_t$, où A, B et ε_t sont trois matrices à déterminer
2. Prouver que $AB = \mathbf{0}$ et que $A^t = \left(\frac{1}{2}\right)^k A$, pour $t \geq 2$, avec k une constante à déterminer
1. En déduire les expressions de p_t et de q_t en fonction de p_0 de q_0 de t et de termes d'erreurs
2. Calculer $E(Y_t)$
3. Si l'on admet que les deux termes d'erreurs ε_{1t} et ε_{2t} sont nuls pour tout t ,
 - i. Calculer la matrice variance-covariance $V(Y_t)$
 - ii. Trouver la valeur du coefficient de corrélation linéaire de p_t et de q_t . Commenter.

Corrigé

1.

$$(S) \begin{cases} p_t = \frac{3}{10} p_{t-1} + \frac{6}{10} q_{t-1} + 2 + \varepsilon_{1t} \\ q_t = \frac{1}{10} p_{t-1} + \frac{2}{10} q_{t-1} - 1 + \varepsilon_{2t} \end{cases}$$

L'écriture matricielle du système linéaire (S) sera : $\begin{bmatrix} p_t \\ q_t \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{3}{10} & \frac{6}{10} \\ \frac{1}{10} & \frac{2}{10} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} p_{t-1} \\ q_{t-1} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 2 \\ -1 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \varepsilon_{1t} \\ \varepsilon_{2t} \end{bmatrix}$

D'où : $Y_t = AY_{t-1} + B + \varepsilon_t$, avec $Y_t = \begin{bmatrix} p_t \\ q_t \end{bmatrix}$, $Y_{t-1} = \begin{bmatrix} p_{t-1} \\ q_{t-1} \end{bmatrix}$, $A = \begin{bmatrix} \frac{3}{10} & \frac{6}{10} \\ \frac{1}{10} & \frac{2}{10} \end{bmatrix}$, $B = \begin{bmatrix} 2 \\ -1 \end{bmatrix}$ et $\varepsilon_t = \begin{bmatrix} \varepsilon_{1t} \\ \varepsilon_{2t} \end{bmatrix}$

2.

$$\bullet AB = \begin{bmatrix} \frac{3}{10} & \frac{6}{10} \\ \frac{1}{10} & \frac{2}{10} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 \\ -1 \end{bmatrix} = \frac{1}{10} \begin{bmatrix} 3 & 6 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 \\ -1 \end{bmatrix} = \frac{1}{10} \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\boxed{AB = 0_{2 \times 1}}$$

• Calculons A^2 puis A^3 :

$$\bullet A^2 = \left(\frac{1}{10} \begin{bmatrix} 3 & 6 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} \right) \left(\frac{1}{10} \begin{bmatrix} 3 & 6 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} \right) = \frac{1}{10^2} \begin{bmatrix} 3 & 6 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3 & 6 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} = \frac{1}{10^2} \begin{bmatrix} 15 & 30 \\ 5 & 10 \end{bmatrix} = \frac{5}{10} \underbrace{\left(\frac{1}{10} \begin{bmatrix} 3 & 6 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} \right)}_A$$

$$A^2 = \frac{1}{2} A$$

$$\bullet A^3 = AA^2 = A \left(\frac{1}{2} A \right) = \frac{1}{2} A^2$$

$$A^3 = \left(\frac{1}{2} \right)^2 A$$

• Suggérons la propriété $\left(\mathcal{P}_t : \forall t \in \mathbb{N}^*, A^t = \left(\frac{1}{2} \right)^{t-1} A \right)$ qu'on démontrera par récurrence :

$$\bullet \text{Initialisation pour } (t=1): \left\{ \begin{array}{l} A^1 = A \\ \left(\frac{1}{2} \right)^{1-1} A = \left(\frac{1}{2} \right)^0 A = A \end{array} \right. \Rightarrow A^1 = \left(\frac{1}{2} \right)^{1-1} A. \text{ Donc } \mathcal{P}_1 \text{ est vraie}$$

• Hypothèse: Supposons que \mathcal{P}_t est vraie jusqu'à l'ordre (s), $1 \leq s \leq t$:

$$\left(\text{Pour, } 1 \leq s \leq t, A^s = \left(\frac{1}{2}\right)^{s-1} A \right)$$

• **Hérédité : Démontrons** $\left(\mathcal{P}_{s+1} : A^{s+1} = \left(\frac{1}{2}\right)^s A \right)$ **est aussi vraie :**

$$A^{s+1} = AA^s = A \left(\left(\frac{1}{2}\right)^{s-1} A \right) = \left(\frac{1}{2}\right)^{s-1} A^2 = \left(\frac{1}{2}\right)^{s-1} \left(\frac{1}{2} A\right) = \left(\frac{1}{2}\right)^s A$$

Donc \mathcal{P}_{s+1} est vraie

D'où $(\mathcal{P}_s \text{ vraie} \Rightarrow \mathcal{P}_{s+1} \text{ est vraie})$ est vraie et $\forall t \in \mathbb{N}^*, A^t = \left(\frac{1}{2}\right)^{t-1} A$

3.

• **On a:** $Y_t = AY_{t-1} + B + \varepsilon_t = A(AY_{t-2} + B + \varepsilon_{t-1}) + B + \varepsilon_t = A^2Y_{t-2} + \underbrace{AB}_{0_{2 \times 1}} + A\varepsilon_{t-1} + B + \varepsilon_t$

$$\Leftrightarrow Y_t = A^2(AY_{t-3} + B + \varepsilon_{t-2}) + A\varepsilon_{t-1} + B + \varepsilon_t = A^3Y_{t-3} + A \left(\underbrace{AB}_{0_{2 \times 1}} \right) + A^2\varepsilon_{t-2} + A\varepsilon_{t-1} + B + \varepsilon_t$$

$$\Leftrightarrow Y_t = A^3Y_{t-3} + A^2\varepsilon_{t-2} + A\varepsilon_{t-1} + B + \varepsilon_t$$

• **Suggérons la propriété :** $\mathcal{P}_t : \forall t \in \mathbb{N}^*, Y_t = A^tY_0 + \varepsilon_t + A\varepsilon_{t-1} + A^2\varepsilon_{t-2} + \dots + A^{t-1}\varepsilon_1 + B$

En d'autres termes $\left(\mathcal{P}_t : \forall t \in \mathbb{N}^*, Y_t = A^tY_0 + \sum_{i=0}^{t-1} A^i\varepsilon_{t-i} + B \right)$ **qu'on démontrera**

par récurrence :

• **Initialisation pour $(t = 1)$:** $\begin{cases} Y_1 = AY_{1-1} + \varepsilon_1 + B = AY_0 + \varepsilon_1 + B \\ A^1Y_0 + \sum_{i=0}^0 A^i\varepsilon_{1-i} + B = AY_0 + \varepsilon_1 + B \end{cases} \Rightarrow \mathcal{P}_1 \text{ est vraie}$

• **Hypothèse: Supposons que \mathcal{P}_t est vraie jusqu'à l'ordre (s) , $1 \leq s \leq t$:**

$$\left(\text{Pour, } 1 \leq s \leq t, Y_s = A^sY_0 + \sum_{i=0}^{s-1} A^i\varepsilon_{s-i} + B \right)$$

• **Hérédité : Démontrons** $\left(\mathcal{P}_{s+1} : Y_{s+1} = A^{s+1}Y_0 + \sum_{i=0}^s A^i\varepsilon_{s+1-i} + B \right)$ **est aussi vraie :**

$$\text{Or, } Y_{s+1} = AY_s + \varepsilon_{s+1} + B = A \left(A^sY_0 + \sum_{i=0}^{s-1} A^i\varepsilon_{s-i} + B \right) + \varepsilon_{s+1} + B$$

$$Y_{s+1} = A^{s+1}Y_0 + \left(\sum_{i=0}^{s-1} A^{i+1}\mathcal{E}_{s-i} \right) + \underbrace{AB}_{0_{2 \times 1}} + \mathcal{E}_{s+1} + B$$

Effectuons la réindexation suivante : $k = i + 1 \Rightarrow i = k - 1$ et $\begin{cases} i = s - 1 \Rightarrow k = s \\ i = 0 \Rightarrow k = 1 \end{cases}$

$$\text{Par la suite, } \sum_{i=0}^{s-1} A^{i+1}\mathcal{E}_{s-i} = \sum_{k=1}^s A^k \mathcal{E}_{s-(k-1)} = \sum_{k=1}^s A^k \mathcal{E}_{s+1-k} = \sum_{i=1}^s A^i \mathcal{E}_{s+1-i}$$

$$\text{Ainsi, } Y_{s+1} = A^{s+1}Y_0 + \left(\sum_{i=1}^s A^i \mathcal{E}_{s+1-i} \right) + \mathcal{E}_{s+1} + B = A^{s+1}Y_0 + \underbrace{\left[\left(\sum_{i=1}^s A^i \mathcal{E}_{s+1-i} \right) + A^0 \mathcal{E}_{s+1-0} \right]}_{\sum_{i=0}^s A^i \mathcal{E}_{s+1-i}} + B$$

$$\text{En effet, } Y_{s+1} = A^{s+1}Y_0 + \sum_{i=0}^s A^i \mathcal{E}_{s+1-i} + B$$

Donc \mathcal{P}_{s+1} est vraie

(\mathcal{P}_s vraie $\Rightarrow \mathcal{P}_{s+1}$ est vraie) est vraie. Or $A^t = \left(\frac{1}{2}\right)^{t-1} A$.

$$\text{D'où } \boxed{\forall t \in \mathbb{N}^*, Y_t = \left(\frac{1}{2}\right)^{t-1} AY_0 + \sum_{i=0}^{t-1} A^i \mathcal{E}_{t-i} + B}$$

$$\text{D'autres part : } \sum_{i=0}^{t-1} A^i \mathcal{E}_{t-i} = \sum_{i=0}^{t-1} \left[\left(\frac{1}{2}\right)^{i-1} A \mathcal{E}_{t-i} \right] = A \sum_{i=0}^{t-1} \left[\left(\frac{1}{2}\right)^{i-1} \mathcal{E}_{t-i} \right] = A \sum_{i=0}^{t-1} \left[\left(\frac{1}{2}\right)^{i-1} \begin{bmatrix} \mathcal{E}_{1,t-i} \\ \mathcal{E}_{2,t-i} \end{bmatrix} \right]$$

$$\sum_{i=0}^{t-1} A^i \mathcal{E}_{t-i} = A \sum_{i=0}^{t-1} \begin{bmatrix} \left(\frac{1}{2}\right)^{i-1} \mathcal{E}_{1,t-i} \\ \left(\frac{1}{2}\right)^{i-1} \mathcal{E}_{2,t-i} \end{bmatrix} = \frac{1}{10} \begin{bmatrix} 3 & 6 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \sum_{i=0}^{t-1} \left(\frac{1}{2}\right)^{i-1} \mathcal{E}_{1,t-i} \\ \sum_{i=0}^{t-1} \left(\frac{1}{2}\right)^{i-1} \mathcal{E}_{2,t-i} \end{bmatrix}$$

$$\sum_{i=0}^{t-1} A^i \mathcal{E}_{t-i} = \frac{1}{10} \begin{bmatrix} 3 \left(\sum_{i=0}^{t-1} \left(\frac{1}{2}\right)^{i-1} \mathcal{E}_{1,t-i} \right) + 6 \left(\sum_{i=0}^{t-1} \left(\frac{1}{2}\right)^{i-1} \mathcal{E}_{2,t-i} \right) \\ \left(\sum_{i=0}^{t-1} \left(\frac{1}{2}\right)^{i-1} \mathcal{E}_{1,t-i} \right) + 2 \left(\sum_{i=0}^{t-1} \left(\frac{1}{2}\right)^{i-1} \mathcal{E}_{2,t-i} \right) \end{bmatrix}$$

$$\sum_{i=0}^{t-1} A^i \mathcal{E}_{t-i} = \begin{bmatrix} \frac{3}{10} \left(\sum_{i=0}^{t-1} \left(\frac{1}{2}\right)^{i-1} \mathcal{E}_{1,t-i} \right) + \frac{6}{10} \left(\sum_{i=0}^{t-1} \left(\frac{1}{2}\right)^{i-1} \mathcal{E}_{2,t-i} \right) \\ \frac{1}{10} \left(\sum_{i=0}^{t-1} \left(\frac{1}{2}\right)^{i-1} \mathcal{E}_{1,t-i} \right) + \frac{2}{10} \left(\sum_{i=0}^{t-1} \left(\frac{1}{2}\right)^{i-1} \mathcal{E}_{2,t-i} \right) \end{bmatrix}$$

L'écriture matricielle $Y_t = \left(\frac{1}{2}\right)^{t-1} AY_0 + \sum_{i=0}^{t-1} A^i \varepsilon_{t-i} + B$, nous donne le système suivant :

$$\begin{bmatrix} p_t \\ q_t \end{bmatrix} = \left(\frac{1}{2}\right)^{t-1} \times \frac{1}{10} \begin{bmatrix} 3 & 6 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} p_0 \\ q_0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \frac{3}{10} \left(\sum_{i=0}^{t-1} \left(\frac{1}{2}\right)^{i-1} \varepsilon_{1,t-i} \right) + \frac{6}{10} \left(\sum_{i=0}^{t-1} \left(\frac{1}{2}\right)^{i-1} \varepsilon_{2,t-i} \right) \\ \frac{1}{10} \left(\sum_{i=0}^{t-1} \left(\frac{1}{2}\right)^{i-1} \varepsilon_{1,t-i} \right) + \frac{2}{10} \left(\sum_{i=0}^{t-1} \left(\frac{1}{2}\right)^{i-1} \varepsilon_{2,t-i} \right) \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 2 \\ -1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} p_t \\ q_t \end{bmatrix} = \left(\frac{1}{2}\right)^{t-1} \begin{bmatrix} \frac{3}{10} p_0 + \frac{6}{10} q_0 \\ \frac{1}{10} p_0 + \frac{2}{10} q_0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 2 + \frac{3}{10} \left(\sum_{i=0}^{t-1} \left(\frac{1}{2}\right)^{i-1} \varepsilon_{1,t-i} \right) + \frac{6}{10} \left(\sum_{i=0}^{t-1} \left(\frac{1}{2}\right)^{i-1} \varepsilon_{2,t-i} \right) \\ -1 + \frac{1}{10} \left(\sum_{i=0}^{t-1} \left(\frac{1}{2}\right)^{i-1} \varepsilon_{1,t-i} \right) + \frac{2}{10} \left(\sum_{i=0}^{t-1} \left(\frac{1}{2}\right)^{i-1} \varepsilon_{2,t-i} \right) \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} p_t \\ q_t \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{3 \left(\frac{1}{2}\right)^{t-1} p_0 + 6 \left(\frac{1}{2}\right)^{t-1} q_0}{10} \\ \frac{\left(\frac{1}{2}\right)^{t-1} p_0 + 2 \left(\frac{1}{2}\right)^{t-1} q_0}{10} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 2 + \frac{3}{10} \left(\sum_{i=0}^{t-1} \left(\frac{1}{2}\right)^{i-1} \varepsilon_{1,t-i} \right) + \frac{6}{10} \left(\sum_{i=0}^{t-1} \left(\frac{1}{2}\right)^{i-1} \varepsilon_{2,t-i} \right) \\ -1 + \frac{1}{10} \left(\sum_{i=0}^{t-1} \left(\frac{1}{2}\right)^{i-1} \varepsilon_{1,t-i} \right) + \frac{2}{10} \left(\sum_{i=0}^{t-1} \left(\frac{1}{2}\right)^{i-1} \varepsilon_{2,t-i} \right) \end{bmatrix}$$

D'où les expressions de p_t et de q_t en fonction de p_0 de q_0 de t et de termes d'erreurs :

$$\begin{cases} p_t = \frac{1}{10} \left[3 \left(\frac{1}{2}\right)^{t-1} p_0 + 6 \left(\frac{1}{2}\right)^{t-1} q_0 + 20 + 3 \sum_{i=0}^{t-1} \left(\frac{1}{2}\right)^{i-1} \varepsilon_{1,t-i} + 6 \sum_{i=0}^{t-1} \left(\frac{1}{2}\right)^{i-1} \varepsilon_{2,t-i} \right] \\ q_t = \frac{1}{10} \left[\left(\frac{1}{2}\right)^{t-1} p_0 + 2 \left(\frac{1}{2}\right)^{t-1} q_0 - 10 + \sum_{i=0}^{t-1} \left(\frac{1}{2}\right)^{i-1} \varepsilon_{1,t-i} + 2 \sum_{i=0}^{t-1} \left(\frac{1}{2}\right)^{i-1} \varepsilon_{2,t-i} \right] \end{cases}$$

Notons le vecteur de termes aléatoires : $\xi_t = \begin{bmatrix} \epsilon_{1t} \\ \epsilon_{2t} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3 \sum_{i=0}^{t-1} \left(\frac{1}{2}\right)^{i-1} \varepsilon_{1,t-i} + 6 \sum_{i=0}^{t-1} \left(\frac{1}{2}\right)^{i-1} \varepsilon_{2,t-i} \\ \sum_{i=0}^{t-1} \left(\frac{1}{2}\right)^{i-1} \varepsilon_{1,t-i} + 2 \sum_{i=0}^{t-1} \left(\frac{1}{2}\right)^{i-1} \varepsilon_{2,t-i} \end{bmatrix}$

On obtient finalement :

$$\begin{cases} p_t = \frac{1}{10} \left[3 \left(\frac{1}{2}\right)^{t-1} p_0 + 6 \left(\frac{1}{2}\right)^{t-1} q_0 + 20 + \epsilon_{1t} \right] \\ q_t = \frac{1}{10} \left[\left(\frac{1}{2}\right)^{t-1} p_0 + 2 \left(\frac{1}{2}\right)^{t-1} q_0 - 10 + \epsilon_{2t} \right] \end{cases}$$

4.

$$\text{On a : } Y_t = \left(\frac{1}{2}\right)^{t-1} AY_0 + \sum_{i=0}^{t-1} A^i \varepsilon_{t-i} + B \Rightarrow E(Y_t) = E \left[\left(\frac{1}{2}\right)^{t-1} AY_0 + \sum_{i=0}^{t-1} A^i \varepsilon_{t-i} + B \right]$$

$$E(Y_t) = \left(\frac{1}{2}\right)^{t-1} A \underbrace{E(Y_0)}_{0_{2 \times 1}} + E \left[\sum_{i=0}^{t-1} A^i \varepsilon_{t-i} \right] + B = \left[\sum_{i=0}^{t-1} A^i E(\varepsilon_{t-i}) \right] + B = \left[\sum_{i=0}^{t-1} A^i E \left[\begin{matrix} \varepsilon_{1,t-i} \\ \varepsilon_{2,t-i} \end{matrix} \right] \right] + B$$

$$E(Y_t) = \left[\sum_{i=0}^{t-1} A^i \underbrace{\begin{bmatrix} E(\varepsilon_{1,t-i}) \\ E(\varepsilon_{2,t-i}) \end{bmatrix}}_{0_{2 \times 1}} \right] + B$$

$$D'où, \boxed{E(Y_t) = B}$$

5.

i. On a :

$$\bullet V(Y_0) = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} = I_2$$

$$\bullet \forall t, \varepsilon_{1t} = \varepsilon_{2t} = 0 \Rightarrow \forall t, \varepsilon_t = \begin{bmatrix} \varepsilon_{1t} \\ \varepsilon_{2t} \end{bmatrix} = 0_{2 \times 1}$$

$$\bullet \begin{cases} \forall t, \varepsilon_t = \begin{bmatrix} \varepsilon_{1t} \\ \varepsilon_{2t} \end{bmatrix} = 0_{2 \times 1} \\ \forall t \in \mathbb{N}^*, Y_t = \left(\frac{1}{2}\right)^{t-1} AY_0 + \sum_{i=0}^{t-1} A^i \varepsilon_{t-i} + B \end{cases} \Rightarrow \forall t \in \mathbb{N}^*, Y_t = \left(\frac{1}{2}\right)^{t-1} AY_0 + B$$

$$\text{Par la suite, } V(Y_t) = V \left[\left(\frac{1}{2}\right)^{t-1} AY_0 + B \right] = V \left[\left(\frac{1}{2}\right)^{t-1} AY_0 \right] = \left(\left(\frac{1}{2}\right)^{t-1} \right)^2 V[AY_0] = \left(\frac{1}{2}\right)^{2t-2} V[AY_0]$$

$$V(Y_t) = \left(\frac{1}{2}\right)^{2t-2} AV[Y_0]A' = \left(\frac{1}{2}\right)^{2t-2} AI_2A' = \left(\frac{1}{2}\right)^{2t-2} AA' = \left(\frac{1}{2}\right)^{2t-2} \left(\frac{1}{10} \begin{bmatrix} 3 & 6 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} \right) \left(\frac{1}{10} \begin{bmatrix} 3 & 6 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} \right)'$$

$$V(Y_t) = \frac{1}{10^2} \left(\frac{1}{2}\right)^{2t-2} \begin{bmatrix} 3 & 6 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3 & 1 \\ 6 & 2 \end{bmatrix} = \frac{1}{100} \left(\frac{1}{2}\right)^{2t-2} \begin{bmatrix} 45 & 15 \\ 15 & 5 \end{bmatrix} = \frac{5}{25} \left(\frac{1}{2}\right)^2 \left(\frac{1}{2}\right)^{2t-2} \begin{bmatrix} 9 & 3 \\ 3 & 1 \end{bmatrix}$$

$$D'où: \boxed{V(Y_t) = \frac{1}{5} \left(\frac{1}{4}\right)^t \begin{bmatrix} 9 & 3 \\ 3 & 1 \end{bmatrix}}$$

ii.

$$\bullet V(Y_t) = \frac{1}{5} \left(\frac{1}{4}\right)^t \begin{bmatrix} 9 & 3 \\ 3 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{9}{5 \times 4^t} & \frac{3}{5 \times 4^t} \\ \frac{3}{5 \times 4^t} & \frac{1}{5 \times 4^t} \end{bmatrix}$$

$$\bullet \text{On a aussi, } V(Y_t) = V \left(\begin{bmatrix} p_t \\ q_t \end{bmatrix} \right) = \begin{bmatrix} V(p_t) & \text{Cov}(p_t, q_t) \\ \text{Cov}(p_t, q_t) & V(q_t) \end{bmatrix}$$

▪ Par identification, on obtient : $V(p_t) = \frac{9}{5 \times 4^t}$, $V(q_t) = \frac{1}{5 \times 4^t}$ et $Cov(p_t, q_t) = \frac{3}{5 \times 4^t}$

On obtient par la suite le coefficient de corrélation linéaire entre p_t et q_t :

$$\rho_{p_t, q_t} = \frac{Cov(p_t, q_t)}{\sqrt{V(p_t)V(q_t)}} = \frac{\frac{3}{5 \times 4^t}}{\sqrt{\left(\frac{9}{5 \times 4^t}\right)\left(\frac{1}{5 \times 4^t}\right)}}$$

$$\boxed{\rho_{p_t, q_t} = 1}$$

p_t et q_t sont parfaitement corrélées.

D'où l'existence d'une corrélation linéaire entre le prix unitaire, p_t et la quantité vendue d'un produit, q_t : $p_t = \alpha + \beta q_t$

On se propose de déterminer les paramètres α et β :

$$\text{On a : } E(Y_t) = B \Leftrightarrow E\left(\begin{bmatrix} p_t \\ q_t \end{bmatrix}\right) = \begin{bmatrix} 2 \\ -1 \end{bmatrix} \Leftrightarrow \begin{bmatrix} E(p_t) \\ E(q_t) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \\ -1 \end{bmatrix} \Leftrightarrow E(p_t) = 2 \text{ et } E(q_t) = -1$$

Ainsi ,

$$\bullet p_t = \alpha + \beta q_t \Rightarrow E(p_t) = E(\alpha + \beta q_t) \Rightarrow \boxed{2 = \alpha - \beta} \quad \textcircled{1}$$

$$\bullet p_t = \alpha + \beta q_t \Rightarrow V(p_t) = V(\alpha + \beta q_t) \Rightarrow V(p_t) = \beta^2 V(q_t) \Rightarrow \frac{9}{5 \times 4^t} = \frac{\beta^2}{5 \times 4^t} \Rightarrow \beta^2 = 9$$

$$\Rightarrow \beta = \pm 3, \text{ or } \rho_{p_t, q_t} = 1 > 0, \beta \text{ et } \rho_{p_t, q_t} \text{ étant de même signe, donc } \boxed{\beta = 3} \quad \textcircled{2}$$

$$\textcircled{1} + \textcircled{2} \Rightarrow \begin{cases} \beta = 3 \\ 2 = \alpha - \beta \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \beta = 3 \\ \alpha = 5 \end{cases}$$

$$\text{D'où } \boxed{p_t = 5 + 3q_t}$$

Axe ⑦ : Table des matières

<i>Les matrices</i>	464
<i>L'addition des matrices</i>	465
<i>Le produit matriciel</i>	460
<i>La transposition</i>	466
<i>La trace</i>	467
Exercice 1 :	467
<i>Inverse d'une matrice carrée</i>	469
Exercice 2 :	469
Exercice 3 :	469
Exercice 4 :	470
<i>Déterminants</i>	471
Exercice 5 :	475
<i>Rang d'une matrice</i>	477
Exercice 6 :	479
<i>Diagonalisation</i>	480
Exercice 7 :	482
<i>Sommes des valeurs</i>	486
Exercice 8 :	487
Exercice 9 :	490
<i>Lemmes sur les matrices inversibles</i>	491
<i>Matrices partitionnées</i>	492
Exercice 10 : (Formule de Sherman–Morrison)	493
<i>Formes quadratiques et matrices définies</i>	495
<i>Dérivation matricielle-Optimisation</i>	494
Exercice 11 :	500
Exercice 12 :	502
Exercice 13 : (I.FI.D XXXVI ^{ème} PROMO (BANQUE) Août 2016)	505
Exercice 14 : (I.FI.D PROMO Spéciale Dédiée Exclusivement au Ministère des Fin Tun Mai 2023)	507
Exercice 15 : (I.FI.D XXXVI ^{ème} PROMO (BANQUE) Juillet 2019)	509
Exercice 16 : (I.FI.D XXXVIII ^{ème} PROMO (ASSURANCE) Septembre 2020)	511
Exercice 17 : (I.FI.D XLIII ^{ème} PROMO (BANQUE) Août 2023)	513
Exercice 18 : (I.FI.D XLI ^{ème} PROMO (BANQUE) Septembre 2021)	516