## Simulación de Multitudes

Grupo 7 Duffau, Teófilo Manuel Lynch, Ezequiel

## **Fundamentos**

#### **Fundamentos**

#### Dinámica peatonal en condiciones competitivas:

- El sistema contiene partículas egoístas que tratan de salir lo antes posible de un recinto con una sola salida.
- Las interacciones entre partículas son de repulsión y de intento de esquivar.

## Modelo Matemático

#### **Contractile Particle Model**

En este modelo las partículas tienen un radio variable en el tiempo y de este radio depende la velocidad.

Cuando contacta con otra partícula, sus radios colapsan al mínimo y su velocidad cambia a la dirección opuesta a la otra partícula y al módulo de la velocidad máxima.

Cada partícula tiene un destino al cual apunta su vector velocidad.

### Cálculo de posición, velocidad y radio

Posición: 
$$\overline{x}(t+dt) = \overline{x}(t) + \overline{v_d} * dt$$

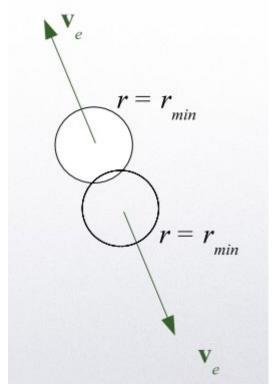
Velocidad: 
$$|\overline{v_d}| = {v_d}^{max} \big[ (r - r_{min})/(r_{max} - r_{min}) \big]^{eta}$$

Radio: 
$$r(t + d_t) = min(r(t) + r_{max}/(\tau/\Delta t), r_{max})$$

#### Contacto

Cuando 2 partículas entran en contacto aparece una velocidad de escape en sentido contrario al centro de la partícula con la que hace contacto y los radios se contraen al mínimo

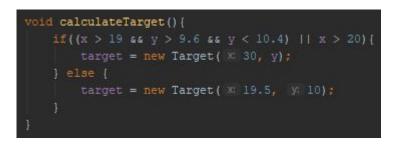
$$|\overline{v_d}| = v_{max}$$
 $\overline{v_d} = \overline{v_e}$ 
 $r = r_{min}$ 

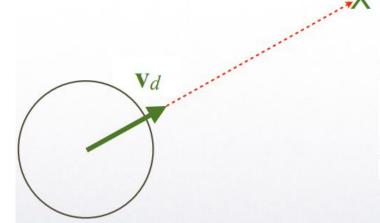


### Cálculo de dirección de velocidad y objetivo

Las partículas tienen como target la posición (19.5, 10.0) hasta que se sitúan sobre la puerta que tienen como target salir (30.0, y).

(Desired Target)





$$\overline{v_d} = v_d * \overline{e}_{target}$$

$$\overline{e}_{target} = (\overline{x}_{target} - \overline{x})/|\overline{x}_{target} - \overline{x}|$$

#### Cálculo del caudal

Para el cálculo del caudal se guardó cada tiempo de salida de las partículas que atravesaban la ranura. Con estos datos se aplicó una ventana móvil de 5 segundos a la cual luego se le calculó la media móvil con otra ventana de 20 elementos. La ecuación utilizada para calcular el caudal fue

$$Q[i] = \frac{(T[i+N] - T[i])}{N}$$

siendo T[]: un vector que contiene el flujo calculado en cada instante basado en los 5 segundos pasados.

# Implementación

#### Modelo

- MultitudeParticle: representa la partícula y tiene toda la información que la concierne.
- MultitudeGrid: es la encargada de mantener el cell index method y calcular los vecinos.
- **SimulatorMultitude:** es la simulación en sí. Con métodos para generar las partículas, calcular el siguiente paso de la simulación e imprimir a archivo cuando ella terminase.

### Algoritmo

- 1. Se generan las partículas con distribución uniforme y se agregan al MultitudeGrid.
- 2. En cada paso:
  - a. Se calculan los vecinos usando cell index method y se actualizan las velocidades y los radios si hubiera contacto
  - b. Se chequea si la partícula está en contacto con una pared.
  - c. Se recalcula el target.
  - d. Se actualizan las posiciones, las velocidades y los radios
  - e. Se cuenta cuántas partículas quedan en el recinto
- 3. Se corta el ciclo al quedar 0 partículas dentro.
- 4. Luego se guarda el archivo.

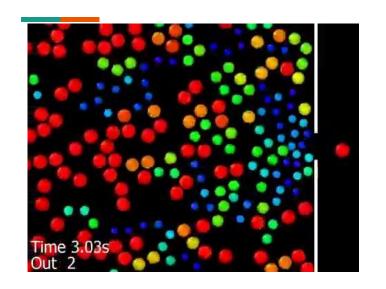
## Pseudocódigo

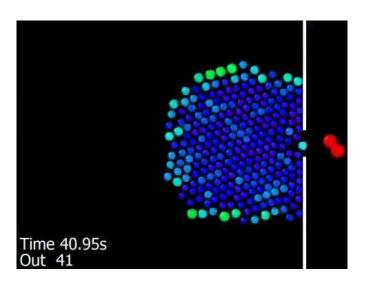
```
Main():
      Simulator.simulate(deltaTime)
Simulator.simulate(deltaTime):
      deltaTime2 = 1 / (deltaTime / 60)
                                                  //para que en tiempo real sean 60fps
      generateParticles()
                                     //genera hasta que no puede generar sin overlap en 100000 intentos
      counter = 0
      while(true):
            checkWall()
                         // chequea para cada partícula si está en contacto con alguna pared
            calculateTarget() // recalcula el target de las partículas
            updateParticles() // calcula las nuevas posiciones de las partículas y sus radios y velocidades
            recalculateNeighbours() // utilizando cell index method y si hay contacto setea velocidades y radios
            if(counter % deltaTime2):
                  saveState()
            if(countInsideParticles() == 0): // cuenta partículas y si salieron todas termina
                   printToFile()
                   return
```

# Resultados

### Parámetros y valores iniciales

- Para llevar a cabo las simulaciones se utilizó un tiempo delta de 1e-2 y para cada prueba se hicieron 5 simulaciones con tau = 0.4s, beta = 1,  $r_{min}$  = 0.15m,  $r_{max}$  = 0.32m,  $v_{max}$  variable
- Las simulaciones en su totalidad fueron corridas en un recinto de 20m de alto X 20m de ancho y con un tamaño de ranura de 1.2m y cantidad de partículas igual a 300.
- Como dt se utilizó 1e-2s.

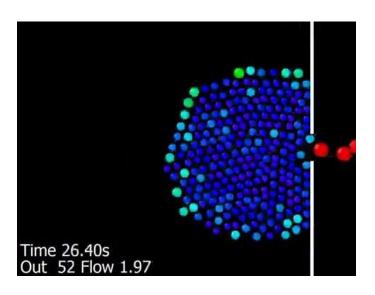




$$v_{max} = 1.55$$
m/s

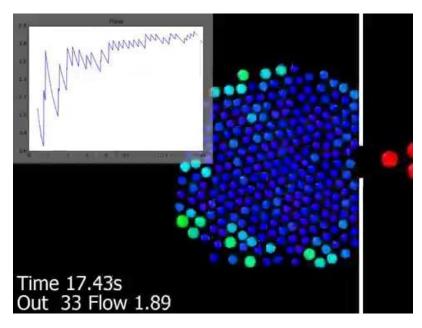






$$v_{max} = 3m/s$$

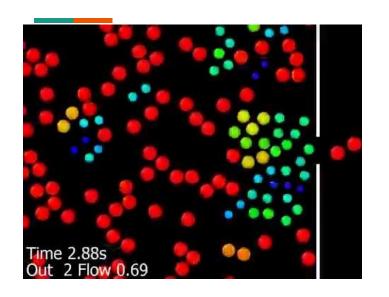
 $r_{min} = 0.15 \text{m}$   $r_{max} = 0.35 \text{m}$ 

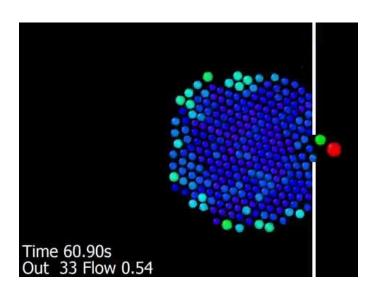


$$v_{max} = 3m/s$$

$$r_{min}$$
= 0.15m

$$r_{max} = 0.35 m$$

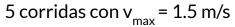


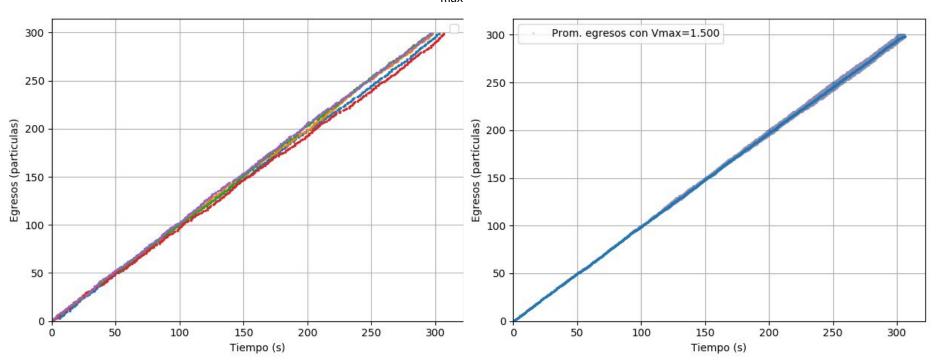


$$v_{max} = 0.75 \text{m/s}$$

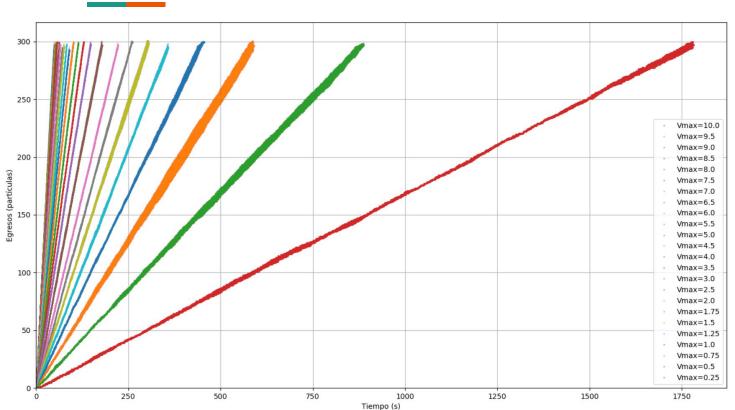


## **Egresos**



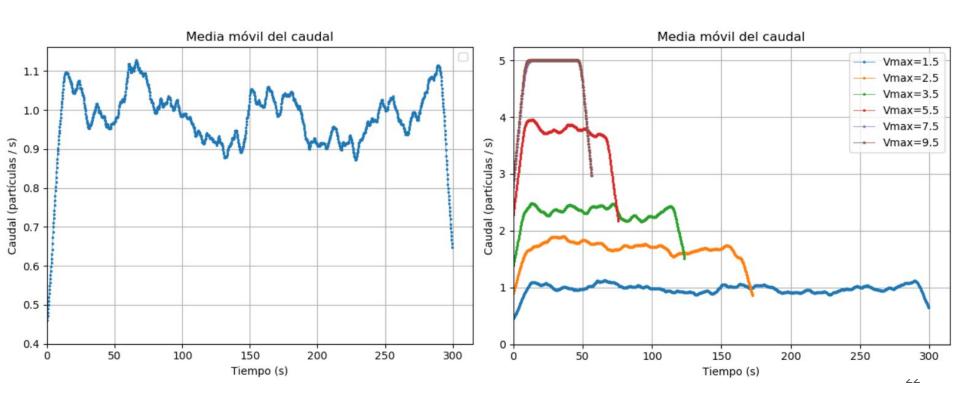


# Promedio de egresos dependiendo de v<sub>max</sub>

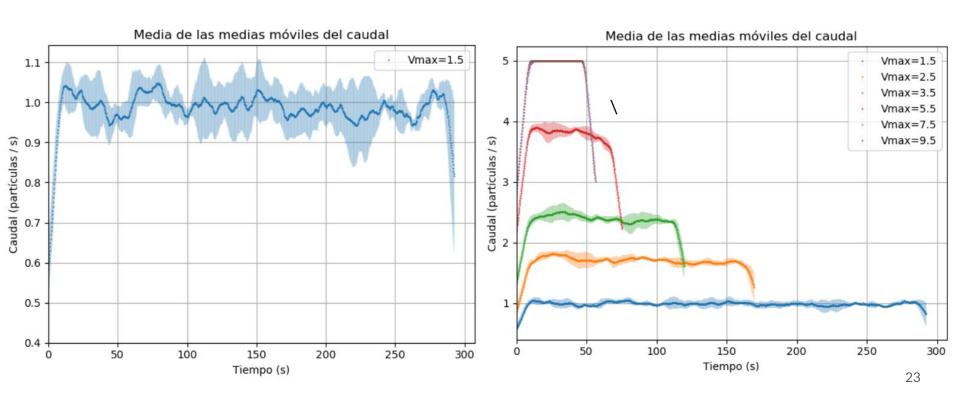


En este gráfico se presenta la media y su error de las corridas del gráfico anterior.

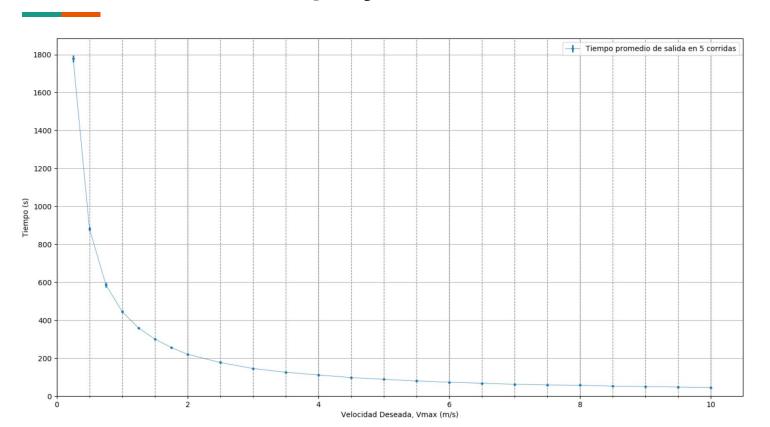
## Caudal para v<sub>max</sub> = 1.5m/s y otras



## Caudal promedio para v<sub>max</sub>= 1.5m/s y otras



### Relación entre tiempo y velocidad deseada



# Conclusiones

#### **Conclusiones**

- A medida que aumenta la velocidad máxima de las partículas, el tiempo promedio de egreso disminuye.
- El flujo de salida de las partículas es estable a lo largo del tiempo.