Dinámica Molecular Dirigida por Eventos: Movimiento Browniano

Grupo 7 Duffau, Teófilo Manuel Lynch, Ezequiel

Fundamentos

Fundamentos

- El movimiento browniano es el movimiento aleatorio que se observa en las partículas que se hallan en un medio fluido (líquido o gas), como resultado de choques contra las moléculas de dicho fluido.
- Las partículas observadas tienen una masa y un radio superior al de las moléculas contra las que choca.

Modelo Matemático

Event driven simulation

Para este sistema, se utilizó un modelo dirigido por eventos, esto implica calcular el evento (en este caso choque entre partículas) más cercano y avanzar el sistema hasta ese punto. Luego calcular la colisión y repetir hasta la finalización de la simulación. Para ello, se requiere calcular el tiempo que falta para la próxima colisión en el momento dado.

Ecuaciones

Para el chequeo de superposición de partículas se utiliza

$$(x_i - x_j)^2 + (y_i - y_j)^2 > (R_i + R_j)^2$$

Para el cálculo del tiempo entre colisiones se utiliza

$$t_{c} = \begin{cases} \infty & \Delta v \cdot \Delta r \geq 0, \\ \infty & d < 0, \\ -\frac{\Delta v \cdot \Delta r + \sqrt{d}}{\Delta v \cdot \Delta v} & si \ no \end{cases}$$

$$d = (\Delta v \cdot \Delta r)^{2} - (\Delta v \cdot \Delta v)(\Delta r \cdot \Delta r - \sigma^{2}),$$

$$\Delta r = (\Delta x, \Delta y),$$

$$\Delta v = (\Delta v \cdot \Delta v \cdot \Delta v)$$

$$\sigma = R_{i} + R_{j}$$

Ecuaciones

Para la evolución de las partículas se utilizan las funciones de MRU

$$x_i(t) = x_i(0) + v_x t$$

$$y_i(t) = y_i(0) + v_y t$$

Para los choques con las paredes, se invierte el signo de la velocidad en una componente dependiendo de si la pared es vertical (y) u horizontal (x)

Para los choques entre partículas se calculan las nuevas velocidades con el operador de colisiones J

$$J_x = \frac{J\Delta x}{\sigma}, J_y = \frac{J\Delta y}{\sigma}, donde \ J = \frac{2m_i m_j (\Delta v \cdot \Delta r)}{\sigma (m_i + m_j)}$$

$$vx_i^d = vx_i^a + J_x/m_i \qquad vx_j^d = vx_j^a - J_x/m_j$$

$$vy_i^d = vy_i^a + J_y/m_i \qquad vy_j^d = vy_j^a - J_y/m_j$$

Implementación

Modelo

- BrownParticle: representa la partícula y tiene toda la información que la concierne.
- **SimulatorBrown:** es la simulación en sí. Con métodos para generar las partículas, calcular el siguiente paso de la simulación e imprimir a archivo cuando ella terminase.

Implementación

La simulación cuenta con los siguientes pasos:

- 1. Generación de las partículas pequeñas uniformemente distribuidas con una velocidad en módulo menor a cierto valor definido.
- 2. Cálculo del tiempo de la próxima colisión entre partículas o entre partículas y paredes.
- 3. Evolución de las partículas por ese tiempo
- 4. Recálculo de las velocidades de la/s partícula/s que colisiona/n
- 5. Si la partícula grande colisionó con alguna pared o se simuló mayor tiempo de uno definido inicialmente se finaliza la simulación, si no se vuelve al paso 2.

Pseudocódigo

```
Main():
Simulator.simulate(n, maxVel) //n: partículas, maxVel: max velocidad inicial generateParticles() //genera las n partículas while(true):
time = calculateNextCollision() // calcula el tiempo hasta la próxima colisión updateParticles(time) // calcula las nuevas posiciones de las partículas if(collision1==bigPart && collision2==wall) //si la grande choca con una pared termina printToFile() return
makeCollision() // se calcula el operador de colisión y se lleva a cabo (si es colisión part-part) saveCollision() // se guarda la colisión, o sea el tiempo y las partes involucradas
```

Constantes

Las partículas se encuentran en una caja cerrada de 0.5m x 0.5m.

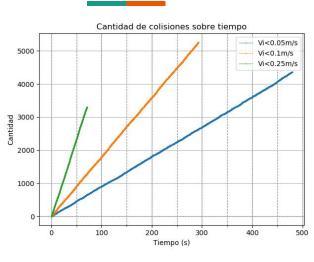
La partícula a analizar tiene un radio de 0.05m y masa de 100g y las pequeñas con las que colisiona tienen radio 0.005m y masa 0.1g.

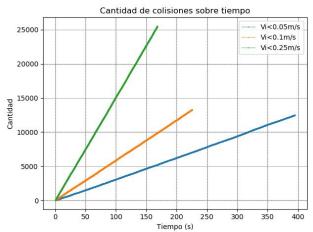
La posición inicial de la partícula grande es en el centro de la caja.

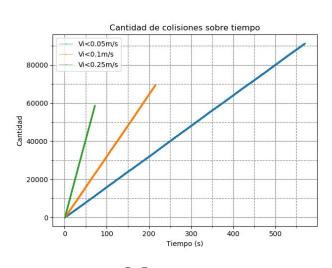
Resultados

Colisiones

Colisiones







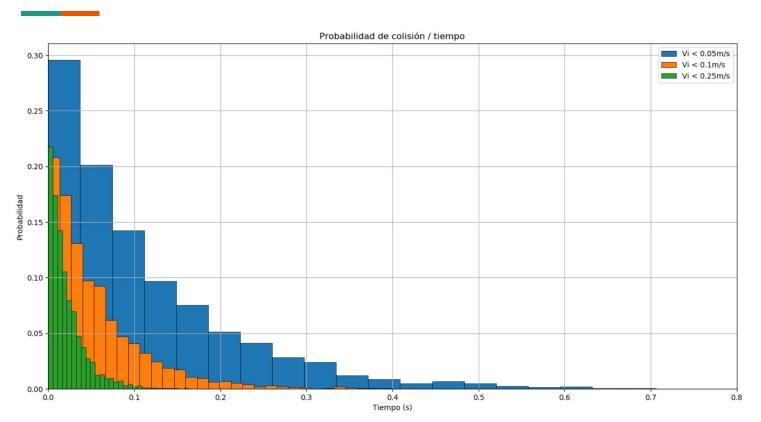
N=50

N=100

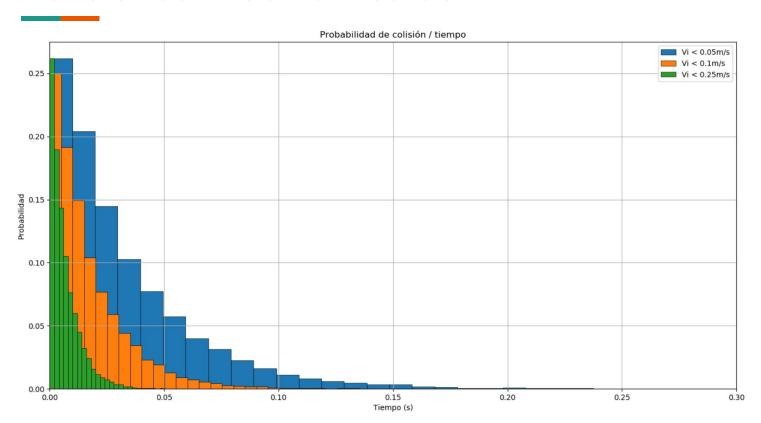
N=250

Pendiente Vi<0.05 ~ 10.2 Hz Pendiente Vi<0.1 ~ 17.1 Hz Pendiente Vi<0.25 ~ 44.4 Hz Pendiente Vi<0.05 ~ 33.2 Hz Pendiente Vi<0.1 ~ 61.2 Hz Pendiente Vi<0.25 ~ 158.4 Hz Pendiente Vi<0.05 ~ 159.2 Hz Pendiente Vi<0.1 ~ 330.6 Hz₁₅ Pendiente Vi<0.25 ~ 838.8 Hz

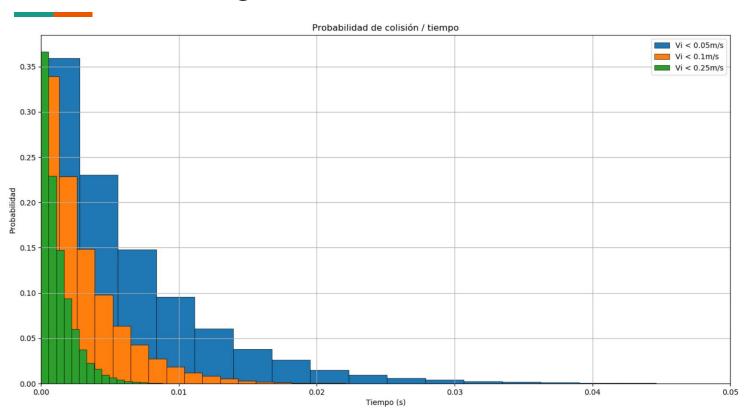
Colisiones - 50 Partículas



Colisiones - 100 Partículas

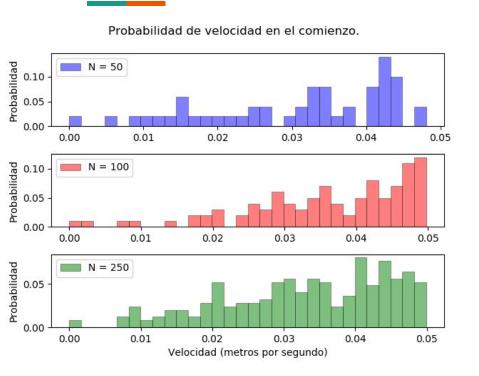


Colisiones - 250 Partículas

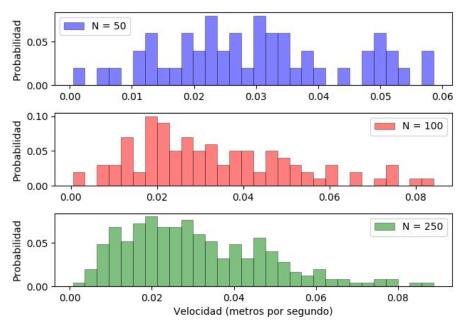


Velocidades

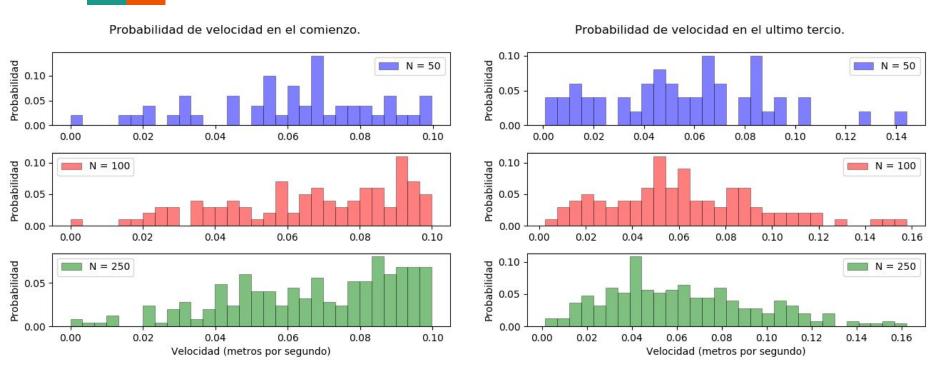
Velocidades - $|V_i|$ < 0.05 m/s



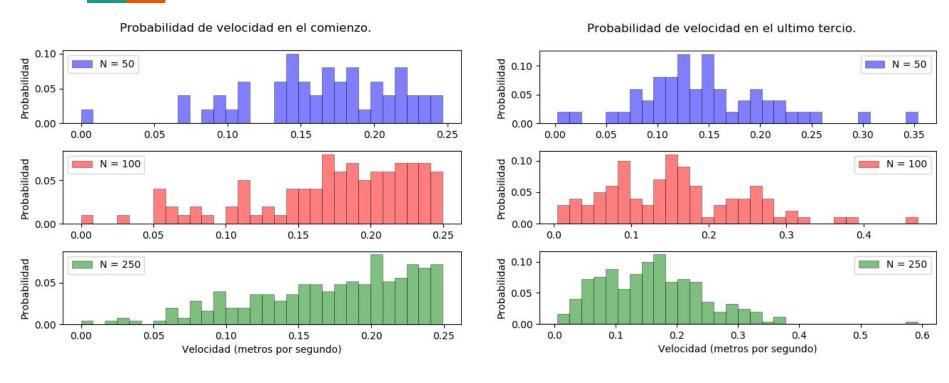
Probabilidad de velocidad en el ultimo tercio.



Velocidades - $|V_i|$ < 0.1 m/s

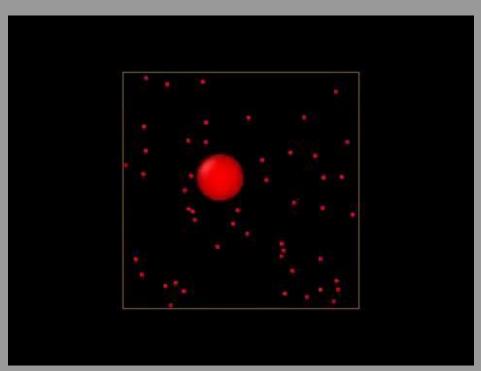


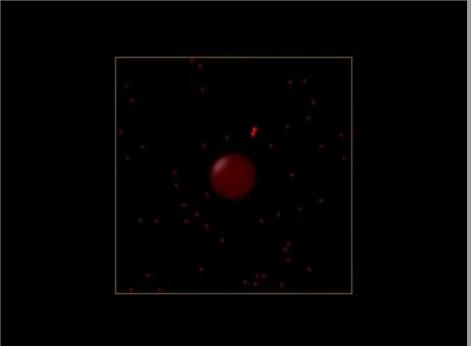
Velocidades - $|V_i|$ < 0.25 m/s



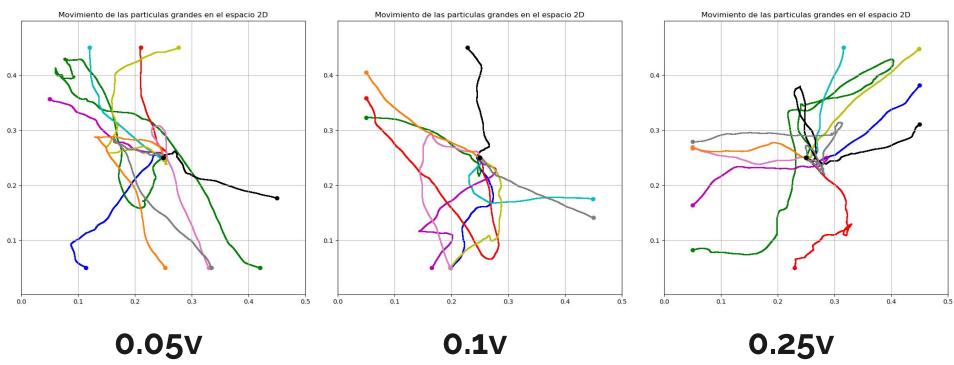
Trayectoria de partícula

Animación - 50 Partículas - |V_i| < 0.1m/s

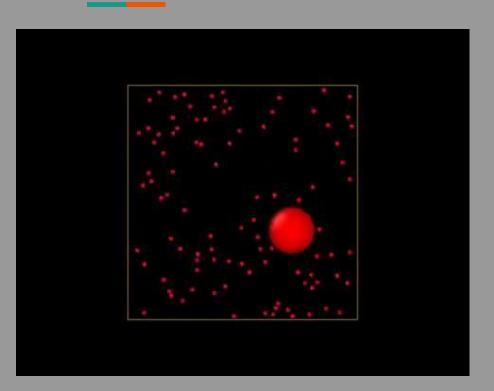




Trayectoria partícula grande - 50 Partículas

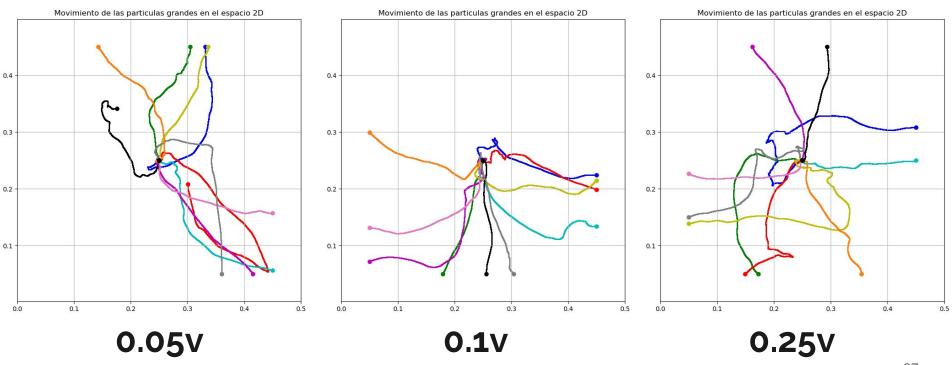


Animaciones - 100 Partículas - |V_i| < 0.1m/s

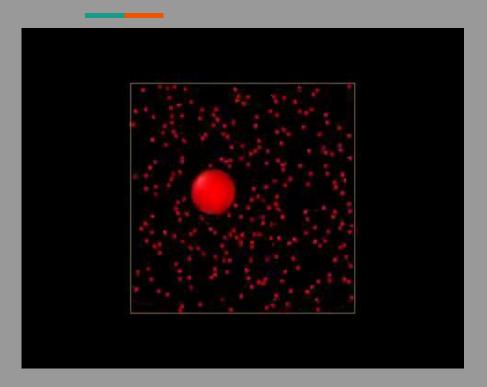


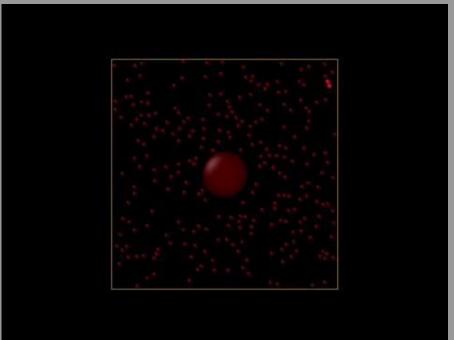


Trayectoria partícula grande - 100 Partículas

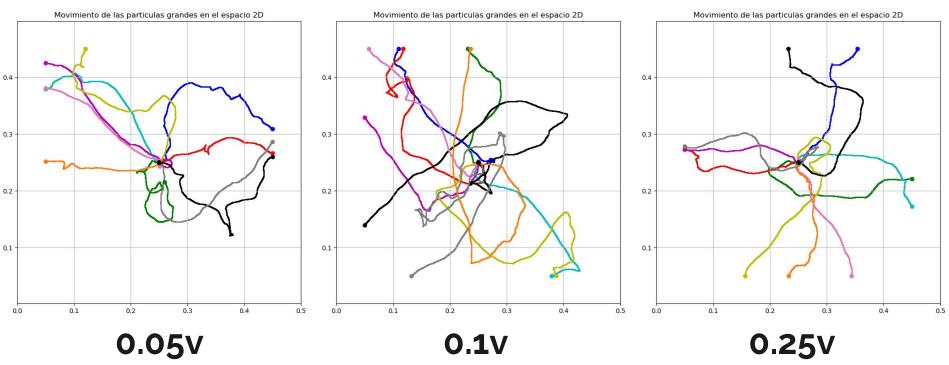


Animaciones - 250 Partículas - |V_i| < 0.1m/s





Trayectoria partícula grande - 250 Partículas



Coeficiente de Difusión

Cálculo

Para el cálculo del coeficiente de difusión se tiene que el desplazamiento cuadrático medio es

$$DCM(t) \approx Dt$$

siendo D el coeficiente a calcular, por lo tanto se calculó el DCM de la siguiente forma (si alguna simulación no tiene más puntos de datos se toma la distancia final):

$$DCM(t) = \frac{1}{N} \sum_{n=1}^{N} (d_n(t) - d_n(0))^2$$

 $d_n(t)$: distancia al centro de la simulación n al tiempo t

Cálculo

Luego se aproximó calculando el D que menor error diera

$$E(D) = \sum_{t} (DCM(t) - t * D)^{2}$$

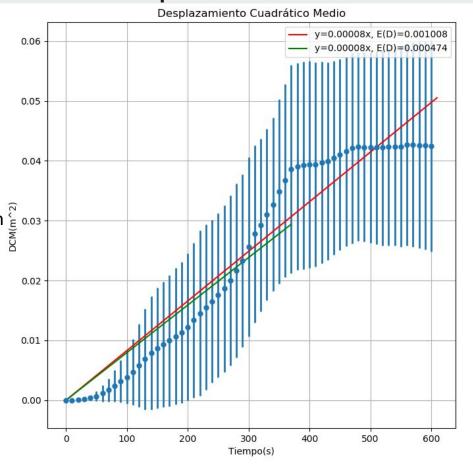
Para la partícula grande, se utilizaron 10 simulaciones para N=250, y con velocidades iniciales máximas de 0.05 m/s, 0.1 m/s y 0.25 m/s.

Para una partícula pequeña se utilizó una sola corrida y con los mismos parámetros que para la grande

Partícula grande - $|V_i|$ < 0.05m/s

La recta roja es la regresión lineal de todos los datos, con las simulaciones que terminan antes.

La recta verde es la regresión (0.03 lineal con datos hasta el segundo 370, que es alrededor de donde termina la mayoría de las simulaciones.

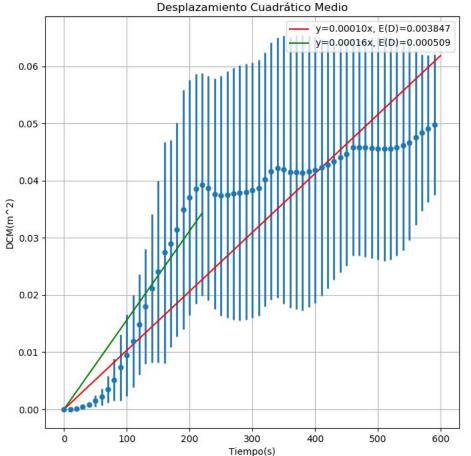


$$D_{verde} = 7.94e-5 \text{ m}^2/\text{s}$$

$$D_{rojo} = 8.29e-5 \text{ m}^2/\text{s}$$

Partícula grande - |V_i| < 0.1m/s

La recta roja es la regresión lineal de todos los datos, con las simulaciones que terminan antes.
La recta verde es la regresión lineal con datos hasta el segundo 220, que es alrededor de donde termina la mayoría de las simulaciones.

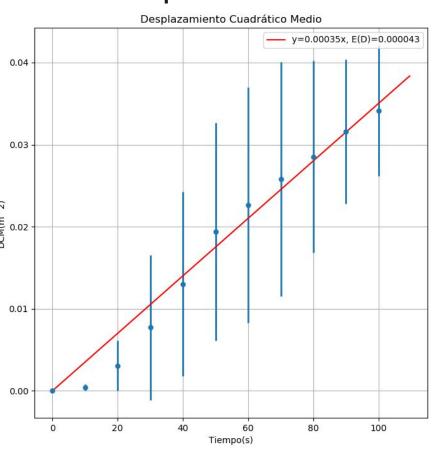


$$D_{verde} = 1.56e-4 \text{ m}^2/\text{s}$$

$$D_{rojo} = 1.03e-4 \text{ m}^2/\text{s}$$

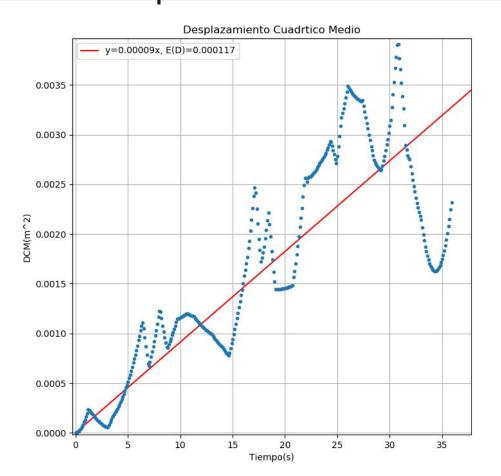
Partícula grande - |V_i| < 0.25m/s

Observación: Dada la gran cantidad de colisiones que se generaban en estas simulaciones, éstas fueron cortadas a los 100 segundos en vez de a los 600 como en las anteriores.



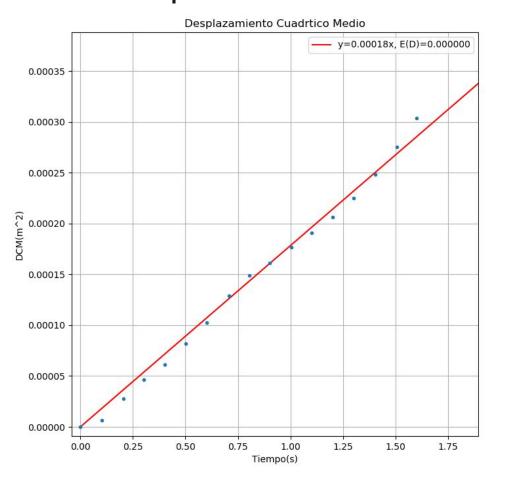
 $D = 3.50e-4 \text{ m}^2/\text{s}$

Partícula chica - $|V_i|$ < 0.05 m/s



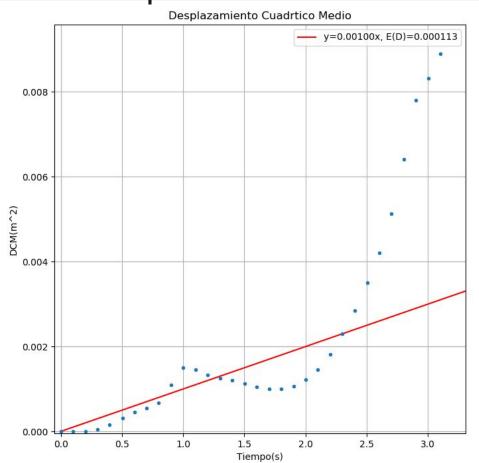
 $D=9.12e-5 \text{ m}^2/\text{s}$

Partícula chica - $|V_i|$ < 0.1 m/s



 $D=1.78e-4 \text{ m}^2/\text{s}$

Partícula chica - $|V_i|$ < 0.25 m/s



 $D=1.00e-3 \text{ m}^2/\text{s}$

Conclusiones

Conclusiones

- A mayor densidad, menor es el tiempo entre colisiones
- Las frecuencias de colisiones son homogéneas a lo largo del tiempo y aumentan junto con la cantidad de partículas y la velocidad (temperatura) de la mismas.
- A medida que avanza el tiempo, el promedio de velocidades disminuye,
 Ilegando a una distribución de Maxwell-Boltzmann
- A medida que las velocidades iniciales máximas aumentan, el coeficiente de difusión también