

## Contrôle continu Corrigé

### Exercice 1 sur 6 points

1. Déterminer l'équation intégrale équivalente au problème  $y'(t) = \cos(t) + y^4(t)$ ,  $y(0) = 1$
2. On considère le problème autonome  $y'(t) = F(y)$  et le schéma numérique

$$y_{i+1} = y_i + ahF(y_i) + bhF(y_i + chF(y_i)) \quad (S)$$

Déterminer les coefficients  $a, b, c$  pour que le schéma (S) soit au moins d'ordre 2. Le schéma peut-il être d'ordre 3?

### Solution

#### 1. [2 points]

En intégrant entre 0 et  $t$  l'équation  $y'(t) = \cos(t) + y^4(t)$  on a

$$y(t) - y(0) = \int_0^t (\cos(s) + y^4(s)) ds$$

donc, l'équation intégrale est

$$y(t) = 1 + \sin(t) + \int_0^t y^4(s) ds$$

inversement, en dérivant l'équation précédente on obtient  $y'(t) = \cos(t) + y^4(t)$  puis en remplaçant  $t$  par 0 il vient que  $y(0) = 1$ .

#### 2. [4 points]

On pose

$$\varphi(t, y, h) = aF(y) + bF(y + chF(y))$$

Le schéma est d'ordre 2 si et seulement si

$$\begin{cases} \varphi(t, y, 0) = F(y) \\ \frac{\partial}{\partial h} \varphi(t, y, h) = \frac{1}{2} F^{[1]}(y) = \frac{1}{2} F'(y) F(y) \end{cases}$$

Le système est équivalent à

$$\begin{cases} aF(y) + bF(y) = F(y) \\ bcF(y)F'(y) = \frac{1}{2} F'(y) F(y) \end{cases}$$

Ce qui donne

$$\begin{cases} a + b = 1 \\ bc = \frac{1}{2} \end{cases}$$

Donc

$$\begin{cases} a = 1 - b \\ c = \frac{1}{2b}, \quad b \neq 0 \end{cases}$$

On obtient donc le schéma d'ordre au moins 2:

$$y_{i+1} = y_i + h \left[ (1 - b) F(y_i) + b F\left(y_i + \frac{1}{2b} h F(y_i)\right) \right] \quad i = 0, 1, 2, \dots$$

Pour que le schéma soit d'ordre au moins 3 il faut que:

$$\frac{\partial^2}{\partial h^2} \varphi(t, y, h) = \frac{1}{3} F^{[2]}(y)$$

On a

$$F^{[2]}(y) = F(y) (F'(y) F(y))' = F(y) (F'(y))^2 + (F(y))^2 F''(y)$$

et

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2}{\partial h^2} \varphi(t, y, h) &= \frac{\partial^2}{\partial h^2} \left( (1 - b) F(y) + b F\left(y + \frac{1}{2b} h F(y)\right) \right) \\ &= \frac{1}{2} F(y) F'(y + \frac{1}{2b} h F(y)) \\ &= \frac{1}{4b} F^2(y) F''(y + \frac{1}{2b} h F(y)) \end{aligned}$$

On voit bien que pour tout  $b \neq 0$

$$\frac{\partial^2}{\partial h^2} \varphi(t, y, 0) = \frac{1}{4b} F^2(y) F''(y) \neq \frac{1}{3} \left[ F(y) (F'(y))^2 + (F(y))^2 F''(y) \right] = F^{[2]}(y)$$

Le schéma ne peut pas être d'ordre 3.

**Exercice 2 sur 8 points**

On considère la famille de méthodes définies par le schéma

$$y_{n+1} = y_n + h_n ((1 - \omega) f(t_n, y_n) + \omega f(t_{n+1}, y_{n+1}))$$

avec  $0 \leq \omega \leq 1$ . Montrer qu'une telle méthode est A-stable c'est à dire que sa région de stabilité contient le demi-plan complexe  $\mathbb{C}_- = \{z \in \mathbb{C}, \operatorname{Re}(z) < 0\}$  si et seulement si  $\omega \geq \frac{1}{2}$ .

**Solution****[1 point]**

On considère le problème test

$$\begin{cases} y'(t) = \lambda y(t), t > 0 \\ y(0) = 1, \lambda \in \mathbb{C} \end{cases}$$

Appliqué au problème test le schéma engendre la suite définie par la formule de récurrence

$$y_{n+1} = \frac{1 + (1 - \omega) \lambda h_n}{1 - \omega \lambda h_n} y_n$$

**[1 point]**

On pose  $z_n = \lambda h_n$ , pour déterminer la région de l'absolue stabilité de la méthode on considère l'inéquation

$$\left| \frac{1 + (1 - \omega) z_n}{1 - \omega z_n} \right| < 1,$$

**[0.5 point]**

une élévation au carré nous ramène à la résolution dans  $\mathbb{C}$  de l'inéquation

$$|1 + (1 - \omega) z_n|^2 < |1 - \omega z_n|^2 \quad (1)$$

**[1 point]**

en posant  $z_n = x_n + iy_n$ , (1) s'écrit

$$(1 - 2\omega) x_n^2 + 2x_n + (1 - 2\omega) y_n^2 < 0 \quad (2)$$

**[1 point]**

Si  $\omega = \frac{1}{2}$  alors la condition de stabilité absolue est

$$2x_n < 0.$$

Dans ce cas la région de stabilité est  $\mathbb{C}_-$  et la méthode est A-stable.

**[0.5 point]**

Maintenant si  $\omega \neq \frac{1}{2}$  l'inéquation (2) devient

$$(1 - 2\omega) \left[ x_n^2 + \frac{2}{1 - 2\omega} x_n + y_n^2 \right] < 0. \quad (3)$$

**[1.5 points]**

Si  $\omega < \frac{1}{2}$  alors  $1 - 2\omega > 0$  et l'inéquation (3) donne

$$\left( x_n + \frac{1}{1 - 2\omega} \right)^2 + y_n^2 < \frac{1}{(1 - 2\omega)^2}$$

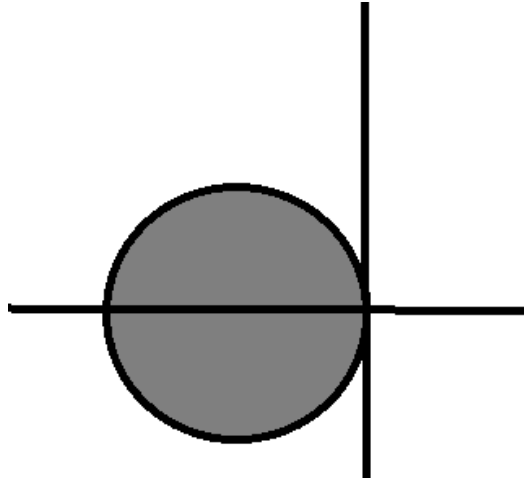


Figure 1: Région de stabilité pour  $\omega < \frac{1}{2}$ .

c'est l'intérieur du disque de centre  $\frac{1}{2\omega-1}$  et de rayon  $\frac{1}{1-2\omega}$  (voir la figure 1)  
 Dans ce cas la méthode n'est pas A-stable.

**[1.5 points]**

Si  $\omega > \frac{1}{2}$  alors  $1 - 2\omega < 0$  et l'inéquation (3) donne

$$\left(x_n + \frac{1}{1-2\omega}\right)^2 + y_n > \frac{1}{(1-2\omega)^2}$$

La région de la stabilité absolue est l'extérieur du disque de centre  $\frac{1}{2\omega-1} > 0$  et de rayon  $\frac{1}{2\omega-1}$ , elle contient le demi-plan  $\mathbb{C}_-$  (voir la figure 2).

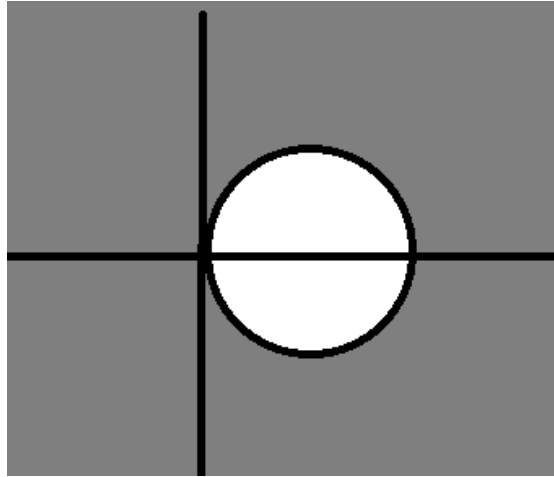


Figure 2: Région de stabilité pour  $\omega > \frac{1}{2}$ .

En conclusion, la méthode est A-stable si et seulement si  $\omega \geq \frac{1}{2}$ .

### Exercice 3 sur 6 points

0	0	0	0	0
$\frac{1}{4}$	$\frac{1}{4}$	0	0	0
$\frac{1}{2}$	0	$\frac{1}{2}$	0	0
$\frac{2}{3}$	$\frac{2}{27}$	$\frac{2}{16}$	$\frac{2}{27}$	0
1	$-\frac{1}{12}$	$\frac{1}{15}$	$-\frac{4}{3}$	$\frac{27}{20}$

1. Décrire les méthodes de quadrature utilisées à chaque étape.
2. Ecrire explicitement et en détail le schéma associé au tableau de Butcher .
3. Montrer que la méthode est au moins d'ordre 2.

#### Solution

##### 1. [2 points]

Les points intermédiaires sont

$$t_{n,1} = t_n, t_{n,2} = t_n + \frac{h}{4}, t_{n,3} = t_n + \frac{h}{2} \text{ et } t_{n,4} = t_n + \frac{2}{3}h$$

La formule de quadrature de  $f$  sur  $[0, 1]$  associée aux poids  $b_i$  est:

$$\int_0^1 f(t)dt \approx -\frac{1}{12}f(0) + \frac{16}{15}f\left(\frac{1}{4}\right) - \frac{4}{3}f\left(\frac{1}{2}\right) + \frac{27}{20}f\left(\frac{2}{3}\right)$$

Première étape, la formule de quadrature de  $f$  sur  $[0, \frac{1}{4}]$  est:

$$\int_0^{\frac{1}{4}} f(t)dt \approx \frac{1}{4}f(0)$$

Deuxième étape, la formule de quadrature de  $f$  sur  $[0, \frac{1}{2}]$  est:

$$\int_0^{\frac{1}{2}} f(t)dt \approx \frac{1}{2}f\left(\frac{1}{2}\right)$$

Troisième étape, la formule de quadrature de  $f$  sur  $[0, \frac{2}{3}]$  est:

$$\int_0^{\frac{2}{3}} f(t)dt \approx \frac{2}{27}f(0) + \frac{8}{27}f\left(\frac{1}{4}\right) + \frac{8}{27}f\left(\frac{1}{2}\right)$$

##### 2. [2 points]

$$\begin{aligned} y_{n,1} &= y_n \\ y_{n,2} &= y_n + \frac{h}{4}f(t_{n,1}, y_{n,1}) \\ y_{n,3} &= y_n + \frac{1}{2}hf(t_{n,2}, y_{n,2}) \\ y_{n,4} &= y_n + \frac{2}{27}hf(t_{n,1}, y_{n,1}) + \frac{8}{27}hf(t_{n,2}, y_{n,2}) + \frac{8}{27}hf(t_{n,3}, y_{n,3}) \\ y_{n+1} &= y_n - \frac{1}{12}hf(t_{n,1}, y_{n,1}) + \frac{16}{15}hf(t_{n,2}, y_{n,2}) - \frac{4}{3}hf(t_{n,3}, y_{n,3}) + \frac{27}{20}hf(t_{n,4}, y_{n,4}) \end{aligned}$$

La méthode proposée s'écrit:

$$\begin{aligned}k_1 &= f(t_n, y_n) \\k_2 &= f\left(t_n + \frac{h}{4}, y_n + \frac{h}{4}k_1\right) \\k_3 &= f\left(t_n + \frac{h}{2}, y_n + \frac{h}{2}k_2\right) \\k_4 &= f\left(t_n + \frac{2h}{3}, y_n + \frac{2}{27}hk_1 + \frac{8}{27}hk_2 + \frac{8}{27}hk_3\right) \\y_{n+1} &= y_n - \frac{1}{12}hk_1 + \frac{16}{15}hk_2 - \frac{4}{3}hk_3 + \frac{27}{20}hk_4\end{aligned}$$

3. [2 points]

**ordre**  $\geq 1$

$$\sum_{i=1}^4 b_i = -\frac{1}{12} + \frac{16}{15} - \frac{4}{3} + \frac{27}{20} = 1$$

**ordre**  $\geq 2$  de plus on doit avoir

$$\sum_{i=1}^4 b_i c_i = -\frac{1}{12} \times 0 + \frac{16}{15} \times \frac{1}{4} - \frac{4}{3} \times \frac{1}{2} + \frac{27}{20} \times \frac{2}{3} = \frac{1}{2}.$$