

# Chapitre 3

## Processus VAR

### 3.1 Séries temporelles multivariées

La théorie des séries temporelles univariées peut être étendue de manière naturelle au cas multivarié. On commence par introduire le cas bivarié, ensuite on développe les modèles multivariés, ensuite on précise le cas VAR.

#### 3.1.1 Série temporelle bivariée

Soit la série de vecteurs aléatoires  $X_t = (X_{t,1}, X_{t,2})'$ , on définit le vecteur moyenne par :

$$\mu_t = E(X_t) = \begin{pmatrix} E(X_{t,1}) \\ E(X_{t,2}) \end{pmatrix} \text{ et les matrices de covariances par}$$

$$\Gamma(t+h, t) = \text{cov}(X_{t+h}, X_t) = \begin{pmatrix} \text{cov}(X_{t+h,1}, X_{t,1}) & \text{cov}(X_{t+h,1}, X_{t,2}) \\ \text{cov}(X_{t+h,2}, X_{t,1}) & \text{cov}(X_{t+h,2}, X_{t,2}) \end{pmatrix}.$$

La série  $X_t$  est faiblement stationnaire si les moments  $\mu_t$  et  $\Gamma(t+h, t)$  sont indépendants de  $t$ , dans ce cas, on aura la notation :

$$\mu = E(X_t) \text{ et } \Gamma(h) = \begin{pmatrix} \gamma_{11}(h) & \gamma_{12}(h) \\ \gamma_{21}(h) & \gamma_{22}(h) \end{pmatrix}.$$

$\gamma_{11}$  et  $\gamma_{22}$  sont les ACV des séries  $X_{t,1}$  et  $X_{t,2}$  respectivement. Les éléments hors diagonales sont les covariances entre  $X_{t+h,i}$  et  $X_{t,j}$ ,  $i \neq j$ , on note que :  $\gamma_{12}(h) = \gamma_{21}(-h)$ , (à démontrer).

La corrélation  $\rho_{ij}(h)$ , entre  $X_{t+h,i}$  et  $X_{t,j}$ , est donnée par :  $\rho_{ij}(h) = \frac{\gamma_{ij}(h)}{\sqrt{\gamma_{ii}(0)\gamma_{jj}(0)}}$ , si  $i = j$

on obtient l'AC de la série  $i$ .

### 3.1.2 Série temporelle multivariée

Soit  $m$  séries temporelles  $X_{t,i}$ ,  $i = 1, \dots, m$  avec  $E(X_{t,i}^2) < \infty, \forall i$ , on définit la série temporelle

$$\text{multivariée : } X_t = \begin{pmatrix} X_{t,1} \\ \vdots \\ X_{t,m} \end{pmatrix}.$$

La série  $m$ -variée  $X_t$  est stationnaire si :  $\mu_t$  et  $\Gamma(t+h, t)$  sont indépendant de  $t$ , d'où la notation :

$$\mu = E(X_t) = \begin{pmatrix} \mu_1 \\ \vdots \\ \mu_m \end{pmatrix}$$

et

$$\begin{aligned} \Gamma(h) &= E((X_{t+h} - \mu)(X_t - \mu)') \\ &= \begin{pmatrix} \gamma_{11}(h) & \cdots & \gamma_{1m}(h) \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \gamma_{m1}(h) & \cdots & \gamma_{mm}(h) \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

Alors  $X_{t,i}$  est stationnaire avec la FACV  $\gamma_{ii}(\cdot)$ .  $\gamma_{ij}(\cdot)$  est la cross-covariance entre  $X_{t,i}$  et  $X_{t,j}$ . La matrice de corrélation est donnée par  $R(h)$  :

$$R(h) = \begin{pmatrix} \rho_{11}(h) & \cdots & \rho_{1m}(h) \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \rho_{m1}(h) & \cdots & \rho_{mm}(h) \end{pmatrix}$$

$$\text{avec } \rho_{ij}(h) = \frac{\gamma_{ij}(h)}{\sqrt{\gamma_{ii}(0)\gamma_{jj}(0)}}.$$

**Exemple**

Soit le processus bivarié suivant :

$$\begin{cases} X_{t,1} = Z_t \\ X_{t,2} = Z_t + 0.75Z_{t-10} \end{cases}$$

avec  $Z_t \sim BB(0, 1)$ .

1) Calculer la moyenne  $\mu$ .

2) Calculer  $\Gamma(h)$  en déduire la matrice de corrélation.

**Solution :**

1)  $E(X_{t,1}) = 0, E(X_{t,2}) = 0 \implies \mu = 0$ .

2) Calcul de  $\Gamma(0)$  :

$$-\gamma_{11}(0) = \text{cov}(X_{t,1}, X_{t,1}) = V(X_{t,1}) = 1.$$

$$-\gamma_{22}(0) = \text{cov}(X_{t,2}, X_{t,2}) = V(X_{t,2}) = 1.5625.$$

$$-\gamma_{12}(0) = \text{cov}(X_{t,1}, X_{t,2}) = E(X_{t,1}X_{t,2}) = 1.$$

$$\text{D'où } \Gamma(0) = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1.5625 \end{pmatrix}.$$

\*Pour  $h = 1$ ,  $\gamma_{11}(1) = \text{cov}(X_{t+1,1}, X_{t,1}) = 0$ ,  $\gamma_{22}(1) = 0$  et  $\gamma_{12}(1) = 0$ .

\* $\forall h \neq 10, \Gamma(h) = 0$ .

\*Pour  $h = 10$  :

$$-\gamma_{12}(10) = \text{cov}(X_{t+10,1}, X_{t,2}) = E(Z_{t+10}(Z_t + 0.75Z_{t-10})) = 0.$$

$$-\gamma_{11}(10) = \text{cov}(X_{t+10,1}, X_{t,1}) = E(Z_{t+10}Z_t) = 0.$$

$$-\gamma_{21}(10) = \text{cov}(X_{t+10,2}, X_{t,1}) = E((Z_{t+10} + 0.75Z_t)Z_t) = 0.75.$$

$$-\gamma_{22}(10) = \text{cov}(X_{t+10,2}, X_{t,2}) = E((Z_{t+10} + 0.75Z_t)(Z_t + 0.75Z_{t-10})) = 0.75.$$

$$\Gamma(10) = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0.75 & 0.75 \end{pmatrix} \implies \Gamma(-10) = \begin{pmatrix} 0 & 0.75 \\ 0 & 0.75 \end{pmatrix}.$$

D'où la matrice de corrélation est donnée par

$$\begin{aligned} R(0) &= \begin{pmatrix} 1 & \frac{1}{\sqrt{1.5625}} \\ \frac{1}{\sqrt{1.5625}} & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0.8 \\ 0.8 & 1 \end{pmatrix}, \\ R(10) &= \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ \frac{0.75}{\sqrt{1.5625}} & \frac{0.75}{1.5625} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0.6 & 0.48 \end{pmatrix}, \\ R(-10) &= \begin{pmatrix} 0 & 0.6 \\ 0 & 0.48 \end{pmatrix}, \end{aligned}$$

et  $R(h) = 0$ , pour  $h \neq 0, 10, -10$ .

La fonction  $\Gamma(\cdot)$  a les propriétés suivantes :

- 1)  $\Gamma(h) = \Gamma(-h)'$ .
- 2)  $|\gamma_{ij}(h)| \leq \sqrt{\gamma_{ii}(0)\gamma_{jj}(0)}$ .
- 3)  $\gamma_{ii}(0)$  est la fonction d'autocovariance (FACV) de  $X_{t,i}$ ,  $i = 1, \dots, m$ .

La série temporelle la plus simple est le bruit blanc multivarié.

**Définition :** La série  $Z_t$   $m$ -variée est appelée bruit blanc de moyenne 0 et de matrice de covariance  $\Sigma$ , notée  $Z_t \sim BB(0, \Sigma)$ , si  $Z_t$  est stationnaire de moyenne 0 avec  $\Gamma(h) =$

$$\begin{cases} \Sigma & \text{si } h = 0 \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}.$$

Les séries temporelles multivariées sont construites à partir des BB multivariés.

**Le processus MA( $\infty$ ) :**

$X_t$  est un processus  $m$ -varié moyenne mobile infini :  $MA(\infty)$  si

$$X_t = \sum_{j=0}^{\infty} C_j Z_{t-j},$$

avec  $C_j$  des matrices absolument sommables.

**Le processus AR( $\infty$ ) :**

$X_t$  est un processus  $m$ -varié autorégressif infini :  $AR(\infty)$  si

$$X_t + \sum_{j=1}^{\infty} A_j X_{t-j} = Z_t,$$

avec  $A_j$  des matrices absolument sommables.

**Le processus ARMA**  $(p, q)$  :

$X_t$  est un processus  $m$ -varié autorégressif moyenne mobile d'ordre  $(p, q)$  :  $ARMA(p, q)$  si

$$X_t + \sum_{i=1}^p \Phi_i X_{t-i} = Z_t - \sum_{j=1}^q \Theta_j Z_{t-j},$$

avec  $Z_t \sim BB(0, \Sigma)$ , la forme compacte est  $\Phi(L) X_t = \Theta(L) Z_t$ , où les polynômes matriciels :  $\Phi(z) = I - \Phi_1 z - \dots - \Phi_p z^p$  et  $\Theta(z) = I - \Theta_1 z - \dots - \Theta_q z^q$ .

$I$  est la matrice identité  $m \times m$ .