

# Université de Nantes – UFR des Sciences et Techniques Département de Mathématiques

# Master 2 professionel

# Séries Temporelles F. Lavancier

## Ex 1. Indices descriptify d'ordre deux

On considère une série chronologique  $(x_1, \dots, x_n)$  de longueur n et on note  $\hat{\rho}_n^x(h)$  la suite des auto-corrélations empiriques

1) Si  $x_j = aj + b$  pour  $j \in \{1, \dots, n\}$  où a et b sont des constante et  $a \neq 0$ , montrer que la suite  $(x_j)$  n'est pas stationnaire et que :

$$\lim_{n \to \infty} \hat{\rho}_n(h) = 1$$

2) Si  $y_j = a\cos(\omega j)$  pour  $j \in \{1, \dots, n\}$  où a et  $\omega$  sont des constante avec  $a \neq 0$ ,  $\omega \neq 0$  et  $\omega \in ]-\pi, \pi[$ , montrer que la suite  $(y_j)$  n'est pas stationnaire et que :

$$\lim_{n \to \infty} \hat{\rho}_n(h) = \cos(\omega h)$$

Indication:

$$\sum_{i=1}^{n} \cos((j+l)\theta) = \cos\left(\left(\frac{n+1}{2} + l\right)\theta\right) \frac{\sin(n\theta/2)}{\sin(\theta/2)}$$

- 3) Soit  $(\epsilon_n)$  un bruit blanc centré et de variance 1. Calculer l'espérance des covariances empiriques  $\hat{\sigma}_n(h)$  pour les séries  $z_j = j + \epsilon_j$  pour  $j \in \{1, \dots, n\}$  (modèle additif) et  $w_j = j\epsilon_j$  pour  $j \in \{1, \dots, n\}$  (modèle multiplicatif).
  - 4) Commentez les résultats obtenus dans cet exercice.

## Ex 2. Stationarité

Soit  $(\epsilon_n)_{n\in\mathbb{Z}}$  un bruit blanc fort (suite iid) de variance  $\sigma^2$ . Etudier la stationarité des processus suivants :

- 1.  $X_n = a + b\epsilon_n + c\epsilon_{n-1}$  avec a, b, c des réels non nuls.
- 2.  $X_n = \epsilon_n \epsilon_{n-1}$
- 3.  $X_n = \epsilon_n \cos(\omega n) + \epsilon_{n-1} \sin(\omega n)$  avec  $\omega \neq 0$ .

#### Ex 3. Stationarité

Soit  $(\epsilon_n)_{n\in\mathbb{Z}}$  un bruit blanc fort (suite iid) de variance  $\sigma^2$ . Soit

$$X_n = an + b + \epsilon_n$$

- 1) A quelle condition le processus  $(X_n)$  est-il stationnaire?
- 2) Etudier la stationarité de  $Y_n = X_n X_{n-1}$ .

**Ex 4.** La somme de deux processus stationnaires est-elle nécessairement un processus stationnaire?

La somme de deux processus non stationnaires est-elle nécessairement un processus non stationnaire?

La somme d'un processus stationnaire et d'un processus non stationnaire est-elle nécessairement un processus non stationnaire ?

### Ex 5.

Soit  $(\epsilon_n)_{n\in\mathbb{Z}}$  un bruit blanc fort (suite iid) de variance  $\sigma^2$ . Soit

$$X_n = \epsilon_n - \theta \epsilon_{n-1}$$

où  $|\theta| \leq 1$ .

- 1) Calculer l'autocorrélogramme de  $(X_n)$ .
- 2) Soit la fonction  $\Psi : \mathbb{Z} \mapsto \mathbb{R}$  suivante :

$$\Psi(h) = \begin{cases} 1 & \text{si } h = 0\\ \rho & \text{si } h \in \{-1, 1\}\\ 0 & \text{sinon.} \end{cases}$$

- (a) Lorsque  $|\rho| \le 1/2$ , préciser un processus stationniare dont  $\Psi$  est l'autocorrélogramme.
- (b) Lorsque  $|\rho| > 1/2$ , montrer que  $\Psi$  n'est pas définie positive et donc ne peut représenter un autocorrélogramme.

# Ex 6. Etude de quelques filtres classiques

1) Montrer que le filtre

$$Hx(n) = \frac{1}{12} \left( \frac{x_{n-6}}{2} + x_{n-5} + \dots + x_{n+5} + \frac{x_{n+6}}{2} \right)$$

annule toute série de période 12, de moyenne nulle sur sa période. Montrer qu'il laisse invariant toute tendance linéaire.

- 2) Montrer (par récurrence) que le filtre  $(1 B)^d$ , où d est un entier positif, réduit à une constante toute tendance polynomiale de degré inférieur ou égal à d.
- 3) Montrer que le filtre  $(1 B^s)$ , où s est un entier positif, annule toute tendance linéaire et toute saisonalité d'ordre s.
- 4) Soit  $X_n = an + b + S_n + Y_n$  où a et b sont des constantes réelles non nulles et où  $S_n$  est une série périodique de période 12, de moyenne nulle sur sa période.  $Y_n$  est un résidu stationnaire centré. Quels filtres peut-on appliquer à  $X_n$  pour
  - Estimer la tendance
  - Estimer la saisonalité  $S_n$
  - Estimer la partie stationnaire  $Y_n$
  - Eliminer la tendance et la saisonalité pour ne garder qu'une série stationnaire? (en vue d'une prévision par exemple).
- 5) Soit les filtres A = (1 B)H et  $F = 1 B^{12}$ . Calculer le pouvoir de réduction de variance de A, i.e. le rapport  $V(A\epsilon_n)/V(\epsilon_n)$  lorsque  $(\epsilon_n)$  est un bruit blanc de variance  $\sigma^2$ . Comparer avec le pouvoir de réduction de variance de F.

#### Ex 7.

Soit les filtres moyennes mobiles suivants :

$$M_3 = \frac{1}{3}B^2(I + F + F^2)$$

$$M_4 = 2M_3 - (M_3M_3)$$

- 1) Montrer que  $M_4$  laisse invariantes les tendances linéaires.
- 2)  $M_4$  annule-t-il les séries périodiques de période 3, de moyenne nulle sur leur période?
- 3) Calculer le pouvoir de réduction de variance de  $M_4$ , i.e. le rapport  $V(M_4\epsilon_n)/V(\epsilon_n)$  lorsque  $(\epsilon_n)$  est un bruit blanc de variance  $\sigma^2$ .

# Université de Nantes – UFR des Sciences et Techniques Département de Mathématiques

## Master 2 professionel

# Séries Temporelles F. Lavancier

Processus ARMA. Processus  $L^2$ 

## Ex 8.

Soit  $(\epsilon_n)_n$  un bruit blanc de variance  $\sigma^2$ . Soit  $(X_n)$  le processus suivant la réprésentation

$$X_n = \frac{1}{2}X_{n-1} - \frac{1}{4}X_{n-2} + \epsilon_n.$$

- 1) Montrer qu'il existe  $X_n$  stationnaire et que la représentation précédente est canonique.
- 2) Montrer que les termes d'autocovariance  $\sigma(h)$  de  $X_n$  vérifient l'équation de récurrence suivante

$$\sigma(h) = \frac{1}{2}\sigma(h-1) - \frac{1}{4}\sigma(h-2).$$

- 3) Exprimer  $\sigma(1)$  et  $\sigma(2)$  en fonction de  $\sigma(0)$ .
- 4) Résoudre l'équation de récurrence et exprimer  $\sigma(h)$  en fonction de  $\sigma(0)$ .
- 5) Calculer  $\sigma(0)$  en fonction de  $\sigma^2$ .

## Ex 9.

Soit  $(\epsilon_n)_n$  une suite de i.i.d. suivant une  $\mathcal{N}(0,1)$  et soit le processus MA(1) suivant :

$$X_n = \epsilon_n - \theta \epsilon_{n-1}$$

où  $\theta \neq 0$  et  $|\theta| < 1$ .

On considère le processus  $(Y_n)$  suivant :

$$Y_n = \begin{cases} 1 & \text{si } X_n > 0 \\ 0 & \text{si } X_n \le 0. \end{cases}$$

- 1) Quelle est la loi des variables aléatoires  $Y_n$ ?
- 2) Quelle est la loi jointe du vecteur  $(X_n, X_{n-1})$ ?
- 3) Montrer que le processus  $(Y_n)$  est stationnaire et donner sa fonction de covariance. <u>Indication</u>: On admettra que

$$cov(Y_n, Y_{n-1}) = K = \frac{1}{\pi} arctan \left[ \left( \frac{1 + \theta^2 - \theta}{1 + \theta^2 + \theta} \right)^{1/2} \right] - \frac{1}{4}$$

4) On peut déduire de ce qui précède (cf cours) que  $(Y_n)$  admet une représentation du type :

$$Y_n = \mu + \eta_n - \alpha \eta_{n-1},$$

où  $\mu$  est une constante et  $(\eta_n)$  est un bruit blanc de variance  $\sigma^2$ . Préciser  $\mu$  et proposer une méthode pour calculer  $\alpha$  et  $\sigma^2$ .

5) Ayant observé  $(Y_n)$ , peut-on retrouver une estimation de  $\theta$ ?

## Ex 10.

Soit  $(\epsilon_n)_n$  une suite de i.i.d. suivant une  $\mathcal{N}(0,\sigma^2)$  et soit le processus AR(1) suivant :

$$X_n = \theta X_{n-1} + \epsilon_n,\tag{1}$$

où  $\theta \neq 0$  et  $|\theta| < 1$ .

- 1) Calculer  $E(X_n)$  et  $Var(X_n)$ .
- 2) Calculer la fonction d'autocovariance et d'autocorrélation de  $(X_n)$ .
- 3) Calculer la fonction d'autocorrélation partielle de  $(X_n)$ .
- 4) On observe  $(X_1, \ldots, X_n)$ . On suppose pour simplifier que  $X_1 = \epsilon_1$ , la relation (1) n'étant valable qu'à partir de n = 2. Estimer  $\theta$  et  $\sigma^2$  par la méthode du maximum de vraisemblance.

<u>Indication</u>: Ecrire la vraisemblance de  $(X_1, \ldots, X_n)$  à l'aide de celle de  $(\epsilon_1, \ldots, \epsilon_n)$ 

**Ex 11.** Soit  $(\epsilon_n)_n$  un bruit blanc de variance 1. Soit  $(X_n)$  le processus suivant la réprésentation

$$X_n = 4X_{n-1} - 4X_{n-2} + \epsilon_n.$$

- 1) Existe-t-il une solution stationnaire à l'équation précédente? La représentation est-elle canonique?
- 2) Déterminer la représentation canonique de  $(X_n)$  en notant  $(\eta_n)$  le bruit blanc associé. Calculer  $Var(\eta_n)$ .
- 3) Quelle est l'écriture moyenne mobile infinie du processus  $(X_n)$ ? En déduire  $E(X_n)$  et  $Var(X_n)$ .
- 4) Calculer l'autocorrélation (simple) de  $(X_n)$ . Calculer explicitement  $\rho(h)$  pour  $h \in \{0, 1, 2, 3, 4\}$ .
  - 5) Calculer l'autocorrélation partielle de  $(X_n)$ .
  - 6) Soit le processus  $(Y_n)$  suivant :

$$Y_n = \frac{3}{4}Y_{n-1} + \frac{1}{4}X_{n-1} + \xi_n,$$

où  $(\xi_n)$  est un bruit blanc de variance 1, non corrélé avec  $(\eta_n)$ . Soit le processus  $(\omega_n)$  défini par

$$\omega_n = \left(1 - \frac{3}{4}L\right)\left(1 - \frac{1}{2}L\right)^2 Y_n.$$

- (a) Calculer  $E(\omega_n)$  et  $Var(\omega_n)$ .
- (b) Calculer l'autocorrélation simple  $\rho_{\omega}$  de  $(\omega_n)$ .
- (c) En déduire que  $(\omega_n)$  est solution de l'équation

$$\omega_n = \nu_n + \theta_1 \nu_{n-1} + \theta_2 \nu_{n-2}$$

où  $(\nu_n)$  est un bruit blanc.

(d) En déduire que  $(Y_n)$  est un processus ARMA dont on précisera les ordres. <u>Indication</u>: Pour  $0 < \rho < 1$ , on a

$$\sum_{i=0}^{\infty} i\rho^i = \frac{\rho}{(1-\rho)^2}, \qquad \sum_{i=0}^{\infty} i^2 \rho^i = \frac{\rho(\rho+1)}{(1-\rho)^3}.$$

**Ex 12.** On considère le processus  $(Y_n)$  défini par  $Y_n = 2Y_{n-1} + u_n$  où  $(u_n)$  est un bruit blanc centré de variance 5/18.

On suppose que l'observation de  $Y_n$  est entachée d'une erreur et qu'on observe  $X_n = Y_n + \eta_n$  où  $(\eta_n)$  est un bruit blanc centré, de variance 1/6, non corrélé avec  $(u_n)$ .

- 1) Montrer que le processus  $\omega_n = u_n + \eta_n 2\eta_{n-1}$  est un processus moyenne mobile.
- 2) En déduire que  $(X_n)$  est un processus ARMA dont on précisera les ordres.
- 3) Donner la représentation canonique de  $(X_n)$ .
- 4) En déduire une représentation du type :

$$X_n = -\sum_{i=1}^{\infty} \pi_i X_{n-i} + \epsilon_n,$$

avec  $\sum_{i=1}^{\infty} |\pi_i| < \infty$  et  $(\epsilon_n)$  l'innovation de  $(X_n)$ . Quelle est l'utilité d'une telle représentation?

5) Donner la variance de  $(\epsilon_n)$ .

## Ex 13. Prévision

Soit  $(\epsilon_n)_n$  un bruit blanc de variance  $\sigma^2$ . Soit  $(X_n)$  le processus suivant la représentation

$$X_n = X_{n-1} + \epsilon_n - \theta \epsilon_{n-1},$$

où  $0 < \theta < 1$ .

On suppose que  $(\epsilon_n)$  est orthogonal au passé de  $(X_n)$  i.e.  $E(\epsilon_n X_j) = 0, \forall j \leq n-1$ .

- 1) Existe-t-il une solution stationnaire à la représentation précédente?
- 2) On note  $\hat{X}_{n+1}$  la prévision linéaire optimale de  $X_{n+1}$  sachant le passé  $X_n, X_{n-1}, \dots$ Montrer que  $X_{n+1} - \hat{X}_{n+1} = \epsilon_{n+1}$ 
  - 3) Montrer que  $\hat{X}_{n+1}$  correspond à un lissage simple exponentiel.
  - 4) Monter que  $\forall h \geq 1, \hat{X}_{n+h} = \hat{X}_{n+1}$ .
  - 5) Exprimer l'erreur de prévision en fonction de l'innovation et en déduire sa variance.

## Ex 14. Prévision

Soit  $(\epsilon_n)_n$  un bruit blanc de variance  $\sigma^2$ . Soit  $(X_n)$  le processus suivant la représentation

$$X_n = \epsilon_n - \theta \epsilon_{n-1}$$
.

- 1) On suppose  $|\theta| < 1$ . Donner la prévision linéaire optimale  $\hat{X}_{n+1}$  de  $X_{n+1}$  sachant le passé  $X_n, X_{n-1}, \ldots$  en fonction de  $X_n, X_{n-1}, \ldots$  et préciser la variance de l'erreur de prévision.
- 2) On suppose que  $\theta = 1$ . Donner l'expression de  $\hat{X}_{n+1}$  en fonction de  $X_n, X_{n-1}, \dots$  et préciser la variance de l'erreur de prévision.