

МИНИСТЕРСТВО НАУКИ И ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ

Федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования

«Дальневосточный федеральный университет» (ДВФУ)

ИНСТИТУТ МАТЕМАТИКИ И КОМПЬЮТЕРНЫХ ТЕХНОЛОГИЙ

Кафедра информатики, математического и компьютерного моделирования

> Лабораторная работа №1 «Задача о выборе транспорта»

по дисциплине «Математическое моделирование»

Направление подготовки 01.03.02 «Прикладная математика и информатика»

> Выполнил студент гр. Б9120-01.03.02 Агличеев А.О. (ΦMO) $(no\partial nucb)$ Проверил профессор

> Пермяков М.С. (nodnucb)(ФИО)

« 2 » февраля 2023 г.

Содержание

1	Введение	3
2	Создание математической модели 2.1 Модель при движении по наклонной дороге	
3	Реализация модели 3.1 Движение под углом	
4	Вывод	12

1 Введение

Данная лабораторная работа состоит из двух задач о выборе траспорта:

- 1. Выбор транспорта для передвижение в г. Владивосток с ограниченным бюджетом
- 2. Выбор автомобиля с минимальным разгоном от 0 до 100км/ч с неограниченным бюджетом



Рис. 1: Пример автомобиля

Рассмотрим первую задачу подробнее:

Город Владивосток имеет сложный рельеф: он расположен на холмах. Поэтому в модели необходимо рассматривать движение по наклонной дороге. В качестве траспорта будем рассматривать автомобиль, так как с его помощью можно добраться до любой точки города и он является самым комфортным из всех траспортных средств. Но автомобиль — это дорогое удовольствие и ввиду ограниченного бюджета будем определять минимальную

мощность (мощность – основная характеристика) автомобиля, которая позволит нам передвигаться по городу.

2 Создание математической модели

При создании математической модели будем пользоваться законом о сохранении энергии: работа двигателя преобразуется в движение автомобиля.

2.1 Модель при движении по наклонной дороге

Рассмотрим движение автомобиля по наклонной дороге: S - расстояние, пройденное автомобилем по дороге

$$S = v\Delta t \tag{3.1.1}$$

, где Δt - время, за которое автомобиль проезжает расстояние S, v - скорость движения

Высота, на которую поднимается автомобиль при движении, вычисляется по формуле

$$h = S \cdot \sin \alpha \tag{3.1.2}$$

, α - угол наклона дороги

Подставим (3.1.1) в (3.1.2):

$$h = v\Delta t \cdot \sin\alpha \tag{3.1.3}$$

Мощность найдём из закона сохранения энергии, не учитывая силу трения

$$P\Delta t = mgh \tag{3.1.4}$$

, где g - скорость свободного падения $(g \approx 9.8), m$ - масса автомобиля Выразим Δt из (3.1.3)

$$\Delta t = \frac{h}{\upsilon \sin \alpha}$$

подставим в (3.1.4) и получим

$$P = mgv\sin\alpha$$

2.2 Модель при движении по прямой дороге

Для вычисления мощности при движении по прямой дороге воспользуемся законом сохранения энергии

$$P\Delta t = \frac{mv^2}{2}$$

Выразим Р

$$P = \frac{mv^2}{2\Delta t}$$

3 Реализация модели

Программы были написаны на языке Java с использованием Python-библиотеки matplotlib для построение графиков. Код программы:

```
public class Main {
     private static final Double g = 9.8;
     private final static Double horsePowerDelimeter = 735.499;
     private static Double toHorsePower(Double power) {
      return power/horsePowerDelimeter;
     private static Double toMeterForSecond(Double v) {
      return v * 1000/3600;
     public static Double powerInHorsePowersAlpha(Double m, Double v,
Double alpha) {
      return toHorsePower(m*g*toMeterForSecond(v)*Math.sin(Math.
toRadians(alpha)));
    }
     public static void main(String[] args) throws
PythonExecutionException , IOException {
       ArrayList < Double > vs = new ArrayList < >();
       ArrayList < Double > ps1 = new ArrayList <>();
       ArrayList < Double > ps2 = new ArrayList <>();
       for(double v = 20.; v <= 60; ++v) {</pre>
         vs.add(v);
         ps1.add(powerInHorsePowersAlpha(1250., v, 15.));
         ps2.add(powerInHorsePowersAlpha(2250., v, 15.));
```

```
}
Plot plt = Plot.create();
plt.plot().add(vs, ps1).linewidth(2.);
plt.plot().add(vs, ps2).linewidth(2.);
plt.xlabel("V");
plt.ylabel("P");
plt.legend();
plt.show();
}
```

3.1 Движение под углом

1. Зависимость мощности от скорости движения под углом 15°

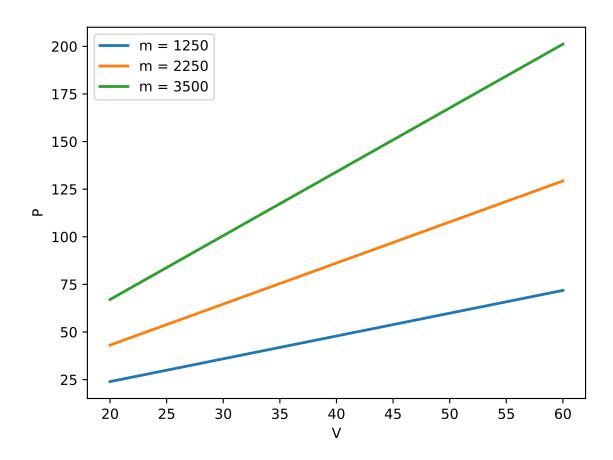


Рис. 2: График зависимости Р от υ

2. Зависимость мощности от массы автомобиля

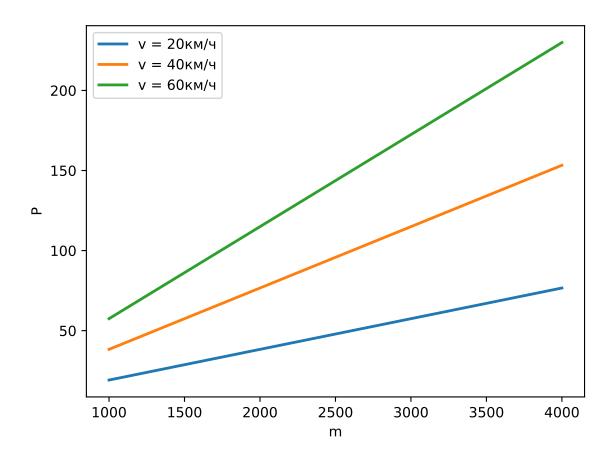


Рис. 3: График зависимости Р от m

3. Зависимость мощности от угла движения автомобиля

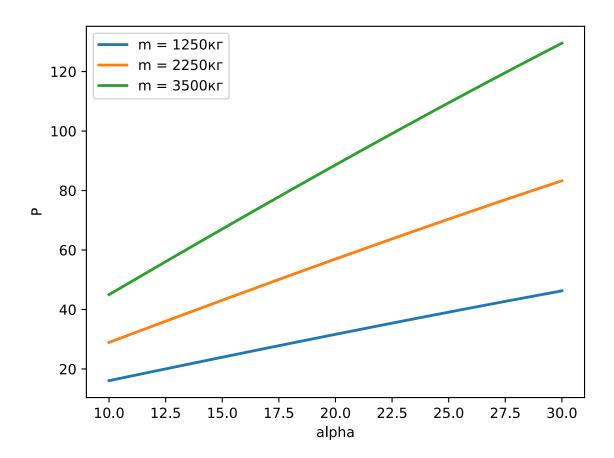


Рис. 4: График зависимости Р от alpha

3.2 Движение по прямой

Посмотрим график разгона легковой машины с m=1250кг до $100~{\rm km/ч}$ Код программы:

```
public class Main {
  private static final Double g = 9.8;
  private final static Double horsePowerDelimeter = 735.499;
  private static Double toHorsePower(Double power) {
   return power/horsePowerDelimeter;
  private static Double toMeterForSecond(Double v) {
   return v * 1000/3600;
  public static Double powerInHorsePowersStraight(Double m, Double v, Double
    return toHorsePower(m*Math.pow(toMeterForSecond(v), 2) / (2*t));
  public static void main(String[] args) throws PythonExecutionException,
   IOException {
    ArrayList < Double > vs = new ArrayList <>();
    ArrayList < Double > ps1 = new ArrayList < >();
    for(double t = 3; t <= 5; t += 0.1) {</pre>
      vs.add(t);
      ps1.add(powerInHorsePowersStraight(1250., 100., t));
    Plot plt2 = Plot.create();
    plt2.plot().add(vs, ps1).linewidth(2.);
    plt2.xlabel("t");
    plt2.ylabel("P");
    plt2.legend();
    plt2.show()
```

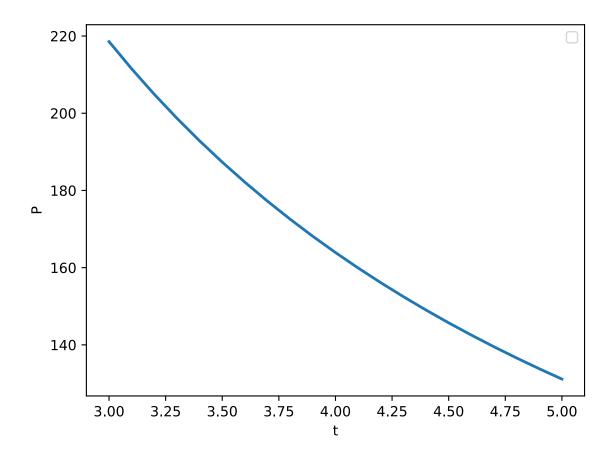


Рис. 5: График зависимости P от t при разгоне до $100~{\rm km/q}$

Для разгона автомобиля массой 1250кг за 5 секунд до 100км/ч в построенной математической модели требуется мощность P=131л.с. В реальности, например Tesla Model 3 с такими же параметрами, имеет P=280 л.с. Такая разница получается из-за того, что в модели не учитываются такие важные параметры как: сила трения и сопротивление воздуха.



Рис. 6: Tesla Model 3

4 Вывод

В данной лабораторной работе была составлена простая математическая модель автомобиля, а также с помощью модели установили зависимость мощности автомобиля от скорости и массы при движении под углом и зависимость мощности от времени, при разгоне до 100 км/ч.