

Università degli Studi di Bologna
Scuola di Ingegneria e Architettura
“Corso di Laurea Magistrale in Ingegneria Elettrica”

Metodologie di Progettazione delle Macchine Elettriche M

Transitori termici e Tipi di Servizio

Prof. Giovanni Serra

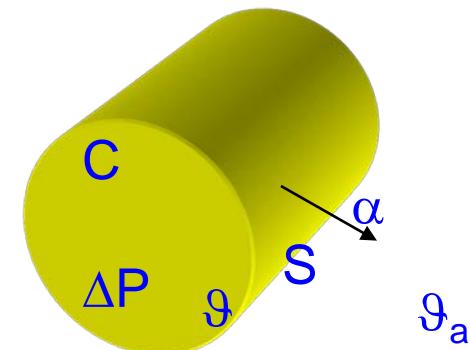
Dipartimento di
Ingegneria dell'Energia Elettrica e dell'Informazione "G. Marconi"
Università degli Studi di Bologna
Viale Risorgimento, 2
40136 Bologna
Tel. 051-2093582/ Fax 051-2093588
e-mail: giovanni.serra@mail.ing.unibo.it

Analisi dei transitori termici

Bilancio energetico

Si considera la macchina costituita da materiale omogeneo, di conducibilità infinita (temperatura uniformemente distribuita)

- ϑ temperatura della macchina
- ϑ_a temperatura ambiente
- S superficie di scambio termico
- C capacità termica della macchina
- ΔP potenza trasformata in calore nella macchina
- α coefficiente di scambio termico per convezione ed irraggiamento



$$\Delta P \, dt = C \, d\vartheta + \alpha S (\vartheta - \vartheta_a) \, dt$$

Analisi dei transitori termici

Bilancio energetico

Con semplici passaggi si ottiene

$$\Delta P = C \frac{d\vartheta}{dt} + \alpha S (\vartheta - \vartheta_a)$$

$$\frac{d(\vartheta - \vartheta_a)}{dt} + \frac{\alpha S}{C} (\vartheta - \vartheta_a) = \frac{\Delta P}{C}$$

$$\frac{d\Theta}{dt} + \frac{\alpha S}{C} \Theta = \frac{\Delta P}{C}$$

Analisi dei transitori termici

Evoluzione della sovratemperatura

Integrando l'equazione differenziale si ottiene

$$\Theta = Ae^{-\frac{t}{\tau}} + \Theta_r \quad \tau = \frac{C}{\alpha S} = \frac{\Theta_r C}{\Delta P}$$

Integrale generale integrale particolare

Inserendo le condizioni

$$t = \infty \quad \Theta = \Theta_r \quad \text{sovratemperatura di regime} \quad \Theta_r = \frac{\Delta P}{\alpha S}$$

$$t = 0 \quad \Theta = \Theta_0 \quad \text{sovratemperatura iniziale}$$

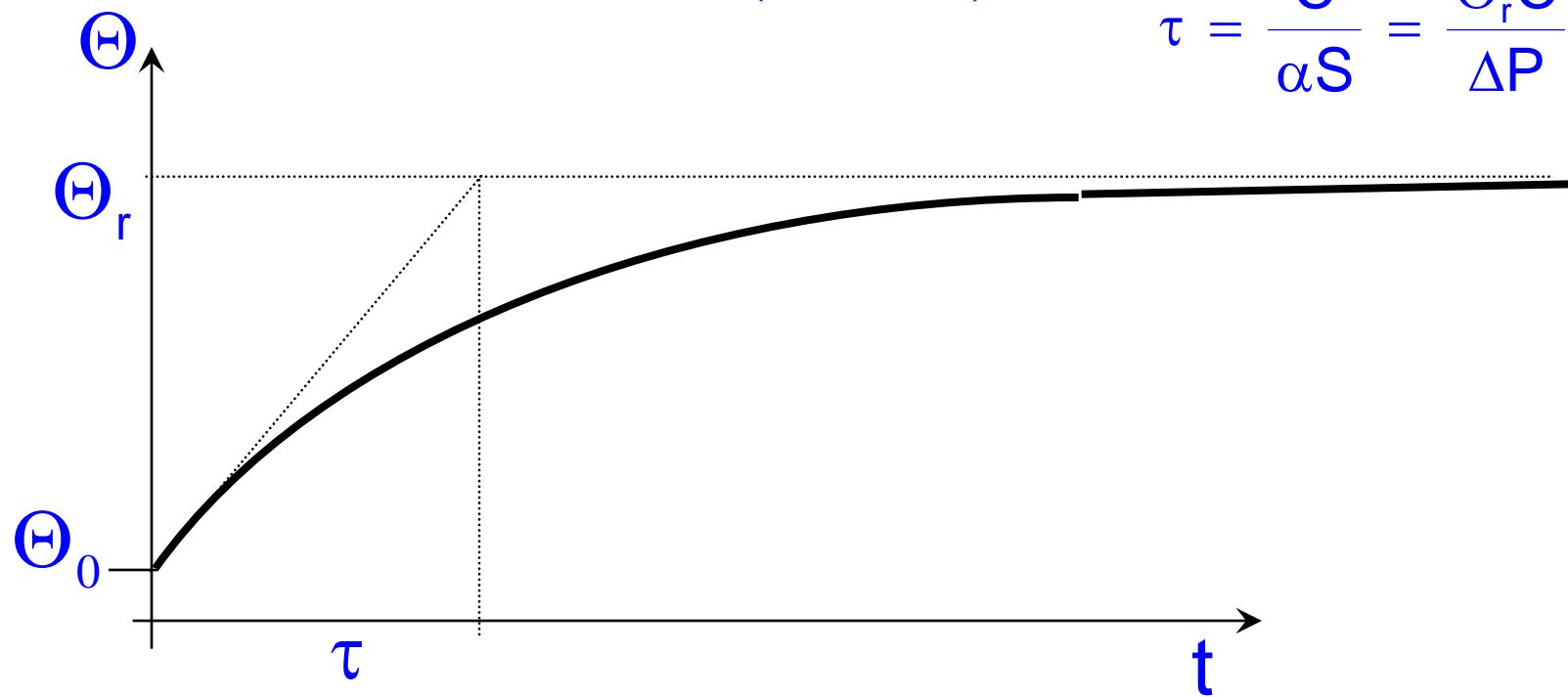
$$\Theta = \Theta_0 + (\Theta_r - \Theta_0) \left(1 - e^{-\frac{t}{\tau}} \right)$$

Evoluzione della sovratestermperatura

$$\Theta = \Theta_0 + (\Theta_r - \Theta_0) \left(1 - e^{-\frac{t}{\tau}} \right)$$

$$\Theta_r = \frac{\Delta P}{\alpha S}$$

$$\tau = \frac{C}{\alpha S} = \frac{\Theta_r C}{\Delta P}$$



Analisi dei transitori termici

Costante di tempo termica di una macchina

La costante di tempo termica della macchina può esprimersi

$$\tau = \frac{C}{\alpha S} = \frac{\Theta_r C}{\Delta P} \equiv \Theta_r$$

$$C = \sum cG$$

Calori specifici

Peso parti componenti

$$\Delta P = \sum pG$$

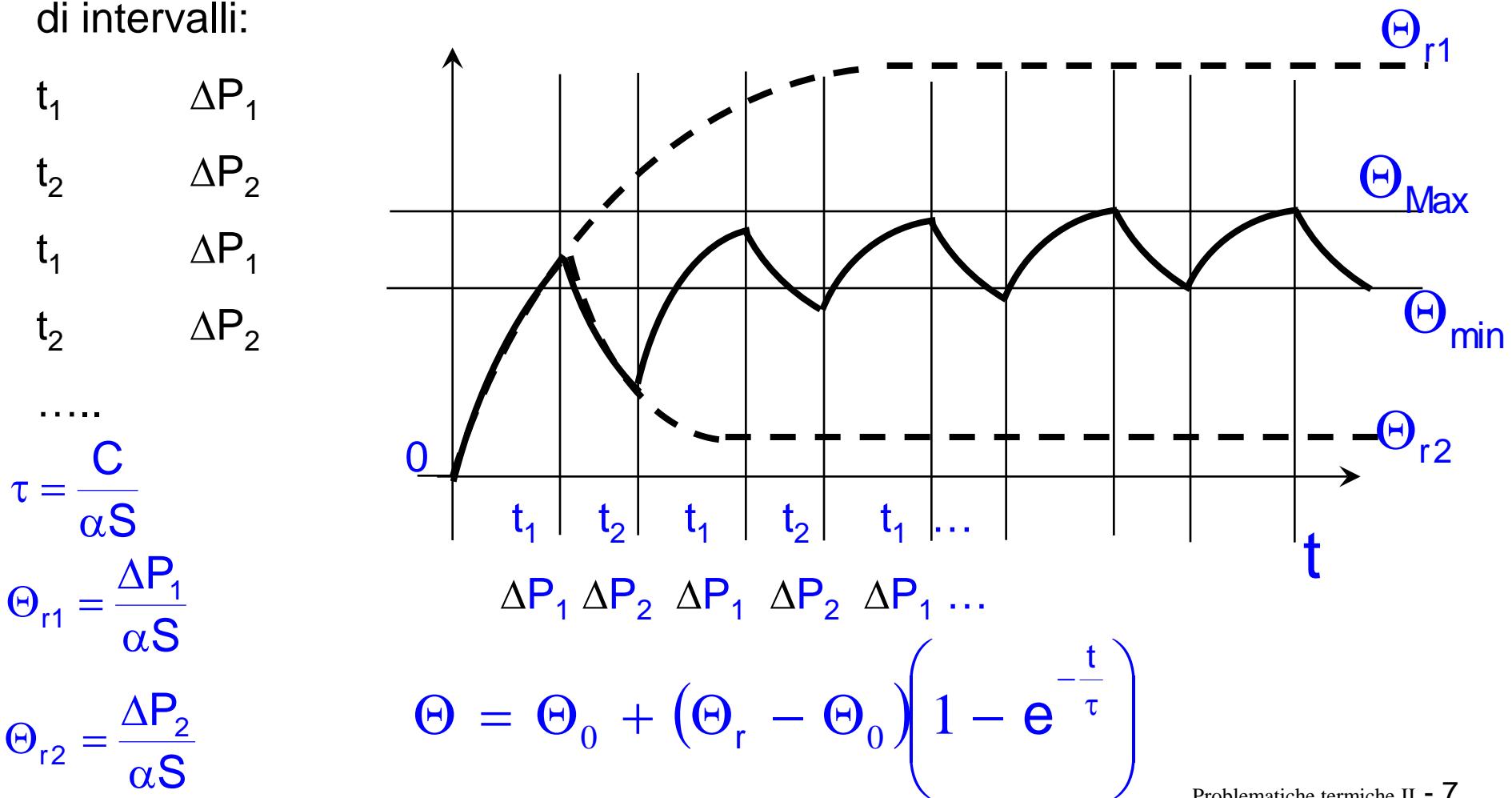
Perdite specifiche

Macchine rotanti: $\tau = 0.4 - 1.6$ ore

Analisi dei transitori termici

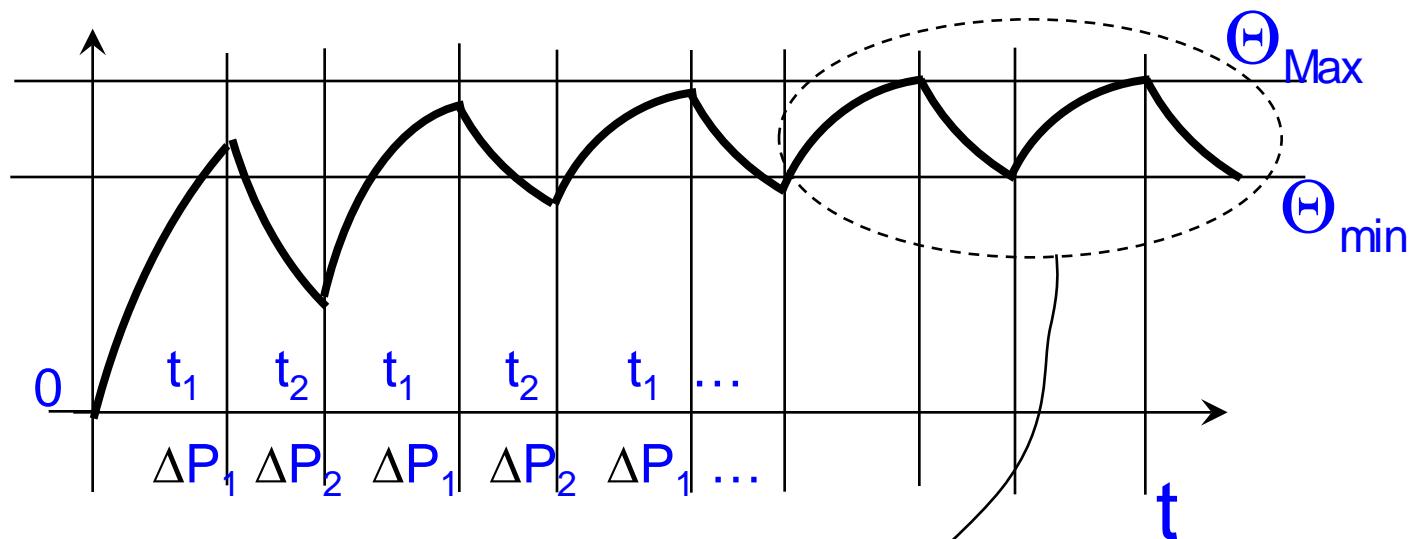
Servizio intermittente

Successione periodica
di intervalli:



Analisi dei transitori termici

Servizio intermittente



$$\left\{ \begin{array}{l} \Theta_{\text{Max}} = \Theta_{\text{min}} + (\Theta_{r1} - \Theta_{\text{min}}) \left(1 - e^{-t_1/\tau} \right) \\ \Theta_{\text{min}} = \Theta_{\text{Max}} + (\Theta_{r2} - \Theta_{\text{Max}}) \left(1 - e^{-t_2/\tau} \right) \end{array} \right.$$

Analisi dei transitori termici

Servizio intermittente

$$\begin{cases} \Theta_{\text{Max}} = \Theta_{\text{min}} + (\Theta_{r1} - \Theta_{\text{min}}) \left(1 - e^{-t_1/\tau} \right) \\ \Theta_{\text{min}} = \Theta_{\text{Max}} + (\Theta_{r2} - \Theta_{\text{Max}}) \left(1 - e^{-t_2/\tau} \right) \end{cases}$$

$$\begin{cases} \Theta_{\text{Max}} = \Theta_{\text{min}} e^{-t_1/\tau} + \Theta_{r1} \left(1 - e^{-t_1/\tau} \right) \\ \Theta_{\text{min}} = \Theta_{\text{Max}} e^{-t_2/\tau} + \Theta_{r2} \left(1 - e^{-t_2/\tau} \right) \end{cases}$$

Analisi dei transitori termici

Servizio intermittente

$$\begin{cases} \Theta_{\text{Max}} = \Theta_{\text{min}} e^{-t_1/\tau} + \Theta_{r1} \left(1 - e^{-t_1/\tau}\right) \\ \Theta_{\text{min}} = \Theta_{\text{Max}} e^{-t_2/\tau} + \Theta_{r2} \left(1 - e^{-t_2/\tau}\right) \end{cases}$$

$$\begin{cases} \Theta_{\text{Max}} = \frac{\Theta_{r1}A + \Theta_{r2}B(1-A)}{C} \\ \Theta_{\text{min}} = \frac{\Theta_{r2}B + \Theta_{r1}A(1-B)}{C} \end{cases}$$

$$\begin{aligned} A &= 1 - e^{-t_1/\tau} \\ B &= 1 - e^{-t_2/\tau} \\ C &= 1 - e^{-(t_1+t_2)/\tau} \end{aligned}$$

Potenza dissipata durante un avviamento

Avviamento inerziale

Bilancio energetico nel tempo dt

$$C_m \omega_c dt = dE_{cin} + dE_{diss}, \quad \text{ma} \quad C_m = J d\omega_m / dt$$

quindi risulta

$$J \omega_c d\omega_m = J \omega_m d\omega_m + dE_{diss}$$

$$E_{diss} = J \int_{\omega_{mi}}^{\omega_{mf}} (\omega_c - \omega_m) d\omega_m = J \left[\omega_c \omega_m - \frac{\omega_m^2}{2} \right]_{\omega_{mi}}^{\omega_{mf}} = \frac{1}{2} J \omega_c^2$$

$$\text{Se } \omega_{mi} = 0 \text{ ed } \omega_{mf} = \omega_c$$

Potenza dissipata durante un avviamento

Avviamento inerziale

$$E_{\text{diss}} = J \int_{\omega_{\text{mi}}}^{\omega_{\text{mf}}} (\omega_c - \omega_m) d\omega_m = J \left[\omega_c \omega_m - \frac{\omega_m^2}{2} \right]_{\omega_{\text{mi}}}^{\omega_{\text{mf}}} = \frac{1}{2} J \omega_c^2$$

Ovvero, durante un avviamento inerziale, **l'energia dissipata per effetto Joule nel rotore corrisponde all'energia cinetica accumulata nelle masse rotanti.**

Una simile quantità di energia viene dissipata nell'avvolgimento statorico

Tempo di avviamento

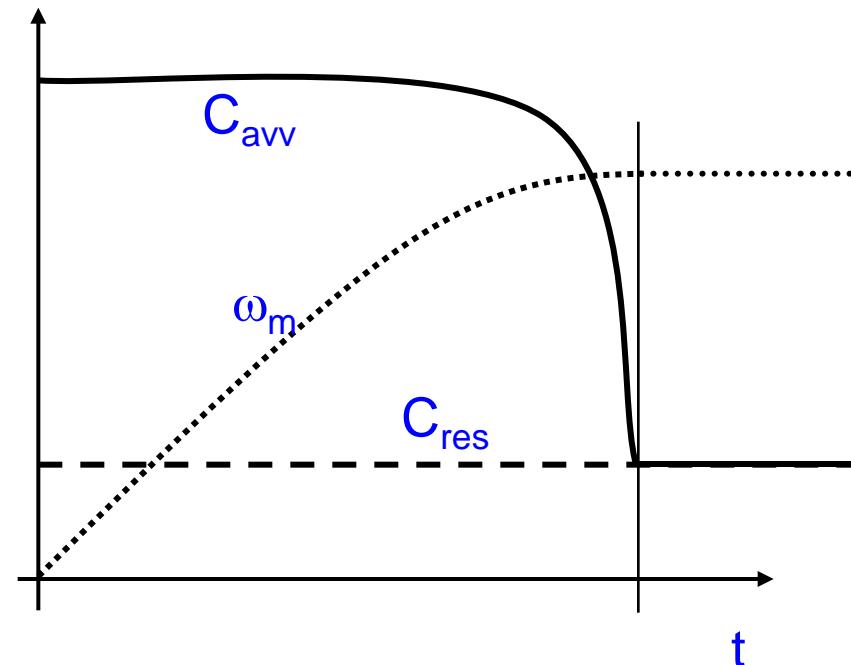
□ Tempo di avviamento

$$T_{avv} = \frac{J}{C_{motrice} - C_{resistente}} \omega_{finale}$$

Unità di misura SI

Valori medi durante l'avviamento

Momento di inerzia totale,
motore + carico



Potenza dissipata durante un avviamento

Avviamento a carico con coppia resistente C_{res}

Bilancio energetico nel tempo dt

$$C_m \omega_c dt = dL + dE_{cin} + dE_{diss},$$

essendo $(C_m - C_{res}) = J d\omega_m / dt$, e $dL = C_{res} \omega_m dt$

risulta

$$J \omega_c d\omega_m + C_{res} \omega_c dt = C_{res} \omega_m dt + J \omega_m d\omega_m + dE_{diss}$$

$$J (\omega_c - \omega_m) d\omega_m + C_{res} (\omega_c - \omega_m) dt = dE_{diss}$$

$$E_{diss} = J \int_{\omega_{mi}}^{\omega_{mf}} (\omega_c - \omega_m) d\omega_m + \int_0^{T_{avv}} C_{res} (\omega_c - \omega_m) dt =$$

Potenza dissipata durante un avviamento

Avviamento a carico con coppia resistente C_{res}

$$\begin{aligned} E_{\text{diss}} &= J \int_{\omega_{\text{mi}}}^{\omega_{\text{mf}}} (\omega_c - \omega_m) d\omega_m + \int_0^{T_{\text{avv}}} C_{\text{res}} (\omega_c - \omega_m) dt = \\ &= J \left[\omega_c \omega_m - \frac{\omega_m^2}{2} \right]_{\omega_{\text{mi}}}^{\omega_{\text{mf}}} + \int_0^{T_{\text{avv}}} C_{\text{res}} (\omega_c - \omega_m) dt = \\ &= \frac{1}{2} J \omega_c^2 + \int_0^{T_{\text{avv}}} C_{\text{res}} (\omega_c - \omega_m) dt \end{aligned}$$

Potenza dissipata durante un avviamento

Avviamento a carico con coppia resistente C_{res}

$$E_{diss} = \frac{1}{2} J \omega_c^2 + \int_0^{T_{avv}} C_{res} (\omega_c - \omega_m) dt$$

La soluzione esatta risulta dipendente dalle funzioni $C_{res}(t)$ e $\omega_m(t)$.

Ipotesi:

- $C_{res} = \text{COST}$ (= coppia nominale del motore nel servizio previsto)
- $\omega_m = \omega_c t / T_{avv}$ (variazione lineare nel tempo T_{avv} , \Rightarrow coppia di avviamento praticamente costante)

$$\frac{d\omega_m}{dt} = \frac{C_m - C_{res}}{J} = \frac{\omega_c}{T_{avv}}$$

$$E_{diss} = \frac{1}{2} J \omega_c^2 + \int_0^{T_{avv}} C_{res} \omega_c dt - \frac{C_{res} \omega_c}{T_{avv}} \int_0^{T_{avv}} t dt$$

Potenza dissipata durante un avviamento

Avviamento a carico, coppia resistente C_{res}

$$E_{\text{diss}} = \frac{1}{2} J \omega_c^2 + \int_0^{T_{\text{avv}}} C_{\text{res}} \omega_c dt - \frac{C_{\text{res}} \omega_c}{T_{\text{avv}}} \int_0^{T_{\text{avv}}} t dt$$

$$E_{\text{diss}} = \frac{1}{2} J \omega_c^2 + C_{\text{res}} \omega_c T_{\text{avv}} - \frac{C_{\text{res}} \omega_c}{2} T_{\text{avv}}$$

$$E_{\text{diss}} = \frac{1}{2} J \omega_c^2 + \frac{C_{\text{res}} \omega_c}{2} T_{\text{avv}} = \frac{1}{2} J \omega_c^2 + \frac{C_{\text{res}} \omega_c}{2} \frac{J \omega_c}{C_m - C_{\text{res}}}$$

$$E_{\text{diss}} = \frac{1}{2} J \omega_c^2 + \frac{1}{2} J \omega_c^2 \frac{C_{\text{res}}}{C_m - C_{\text{res}}} = \frac{1}{2} J \omega_c^2 \left(1 + \frac{C_{\text{res}}}{C_m - C_{\text{res}}} \right)$$

$$E_{\text{diss}} = \frac{1}{2} J \omega_c^2 \frac{C_m}{C_m - C_{\text{res}}}$$

Potenza dissipata durante un avviamento

Avviamento a carico, coppia resistente C_{res}

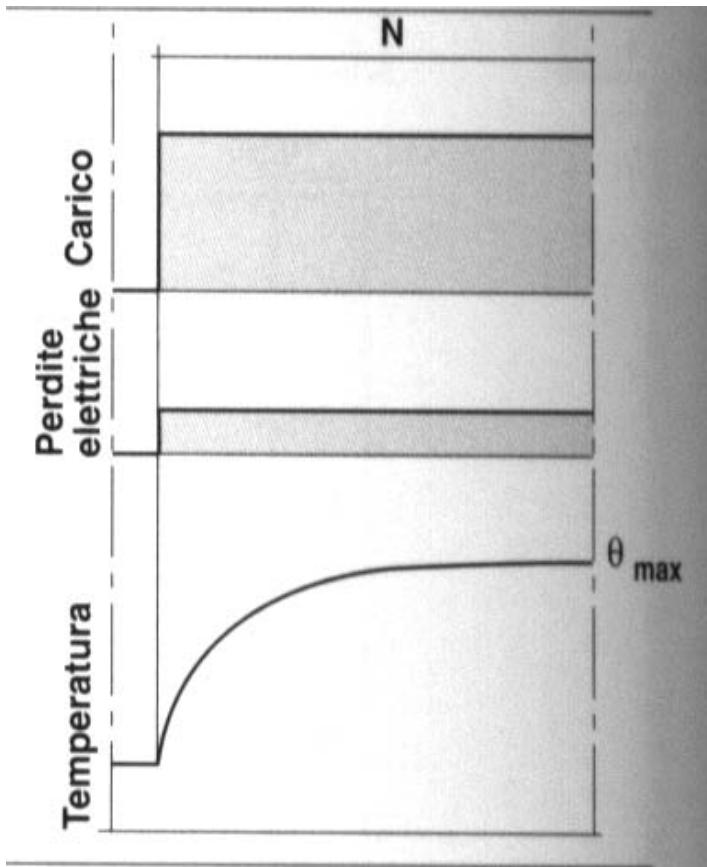
$$E_{diss} = \frac{1}{2} J \omega_c^2 \frac{C_m}{C_m - C_{res}}$$

La relazione ottenuta, pur con le ipotesi semplificative introdotte, evidenzia l'aumento dell'energia dissipata imputabile all'aumento del tempo di avviamento, conseguenza della coppia frenante applicata.

Tipi di Servizio

CEI EN60034 - 1

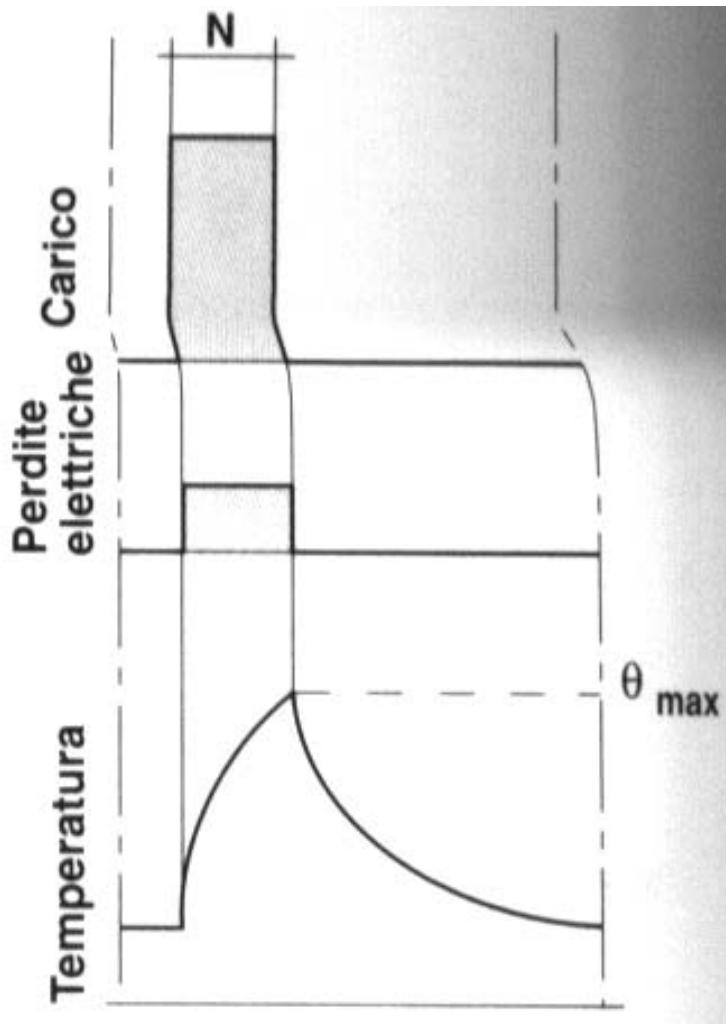
Servizio S1



Servizio continuo

Funzionamento del motore a carico costante per un periodo di tempo indefinito, comunque sufficiente a raggiungere l'equilibrio termico

Servizio S2



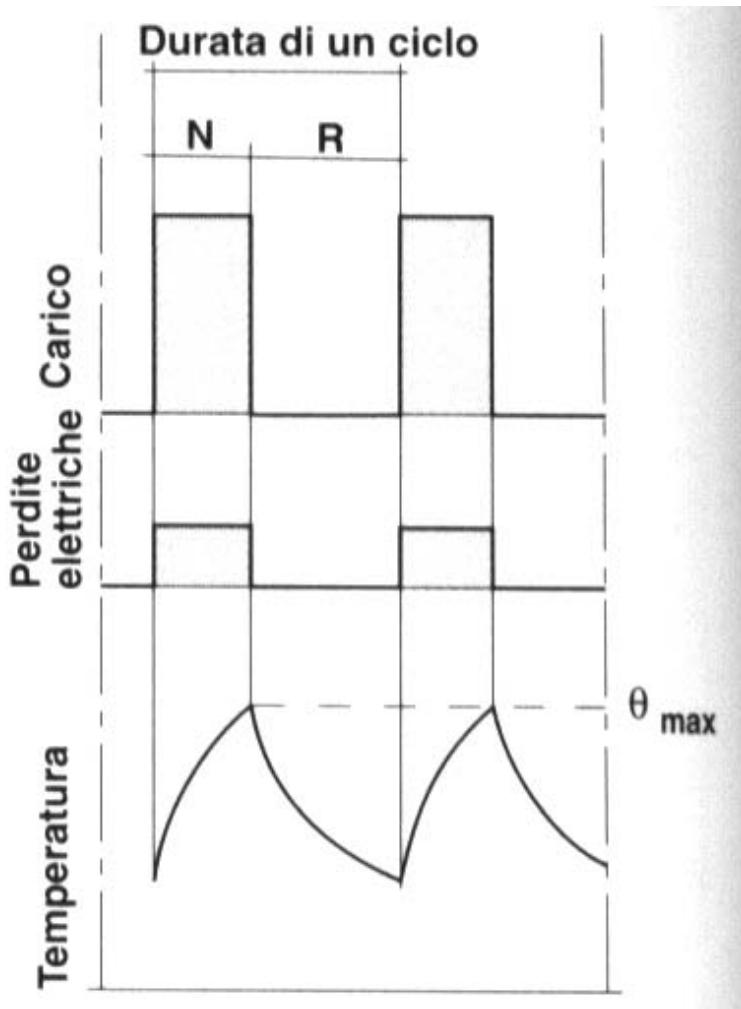
Servizio di durata limitata

Funzionamento del motore a carico costante per un periodo di tempo limitato, insufficiente a raggiungere l'equilibrio termico, seguito da un periodo di riposo sufficiente a riportare il motore a temperatura ambiente

Esempio

S2 60 minuti

□ Servizio S3



Servizio intermittente periodico

Funzionamento del motore secondo un ciclo comprendente un periodo di tempo a carico costante (N) ed un periodo di tempo di riposo (R). La corrente di avviamento non influisce sulle temperature.

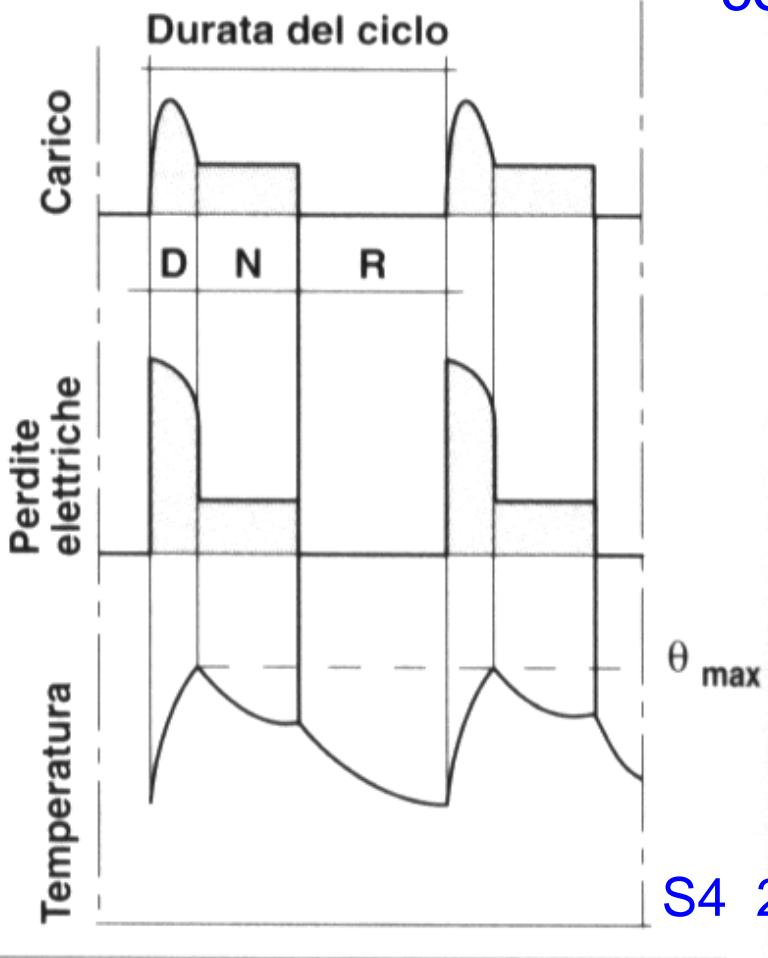
$$\frac{N}{N + R} \times 100\%$$

Rapporto di intermittenza

Esempio

S3 25%

□ Servizio S4



Servizio intermittente periodico con **avviamenti** che influenzano il riscaldamento

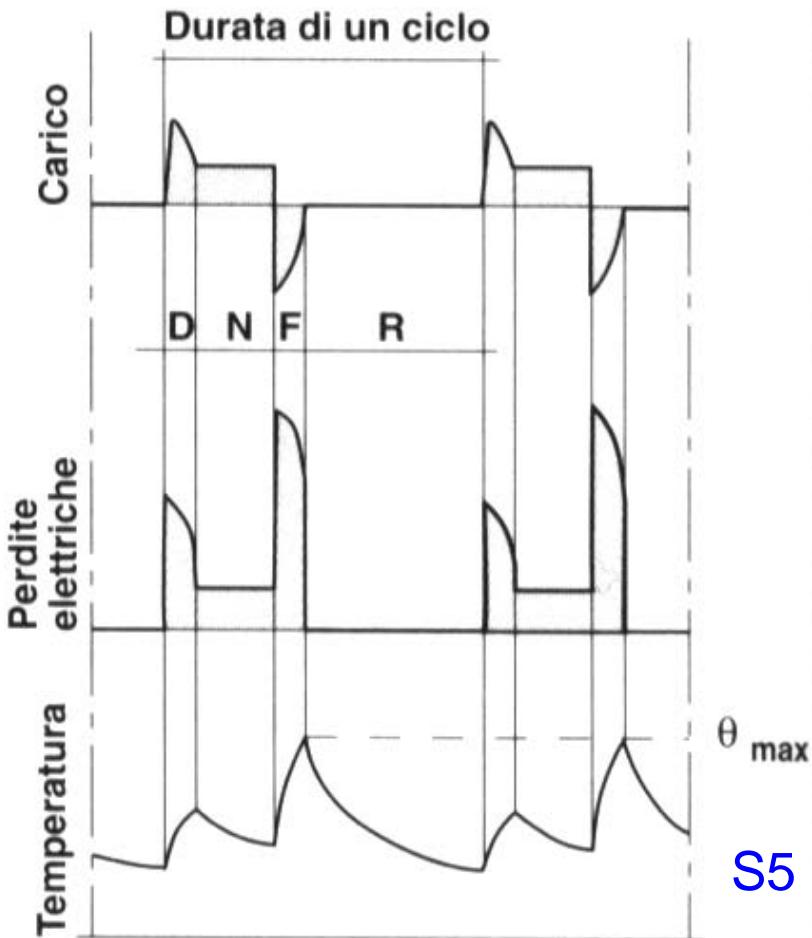
Funzionamento del motore secondo un ciclo comprendente un tempo di avviamento notevole (D), un periodo di funzionamento a carico costante (N) e un periodo di tempo di riposo (R).

$$\frac{D + N}{D + N + R} \times 100\% \quad \text{Rapporto di durata di ciclo}$$

Esempio

$$S4 \quad 25\% \quad J_M = 0.15 \text{ Kg m}^2 \quad J_{ext} = 0.7 \text{ Kg m}^2$$

□ Servizio S5



Servizio intermittente periodico con **avviamenti** e **frenature** che influenzano il riscaldamento

Funzionamento del motore come S4 ma con l'aggiunta di una frenatura elettrica

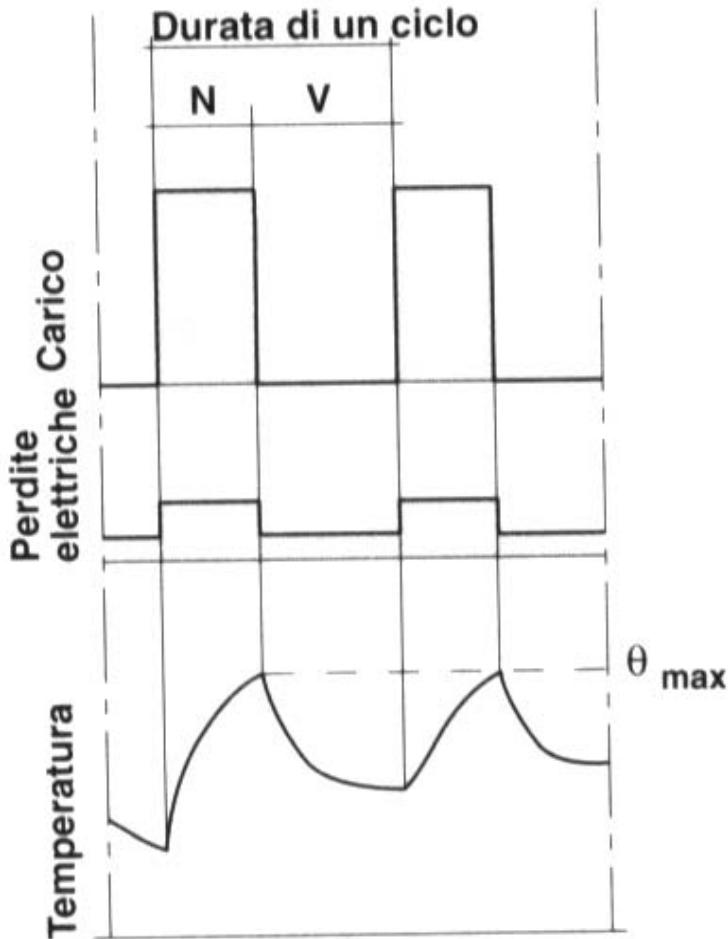
$$\frac{D + N + F}{D + N + F + R} \times 100\% \quad \text{Rapporto di durata di ciclo}$$

Esempio

$$S5 \quad 25\% \quad J_M = 0.15 \text{ Kg m}^2 \quad J_{ext} = 0.7 \text{ Kg m}^2$$

Tipi di servizio - Norme CEI EN60034-1/IEC 34-1

□ Servizio S6



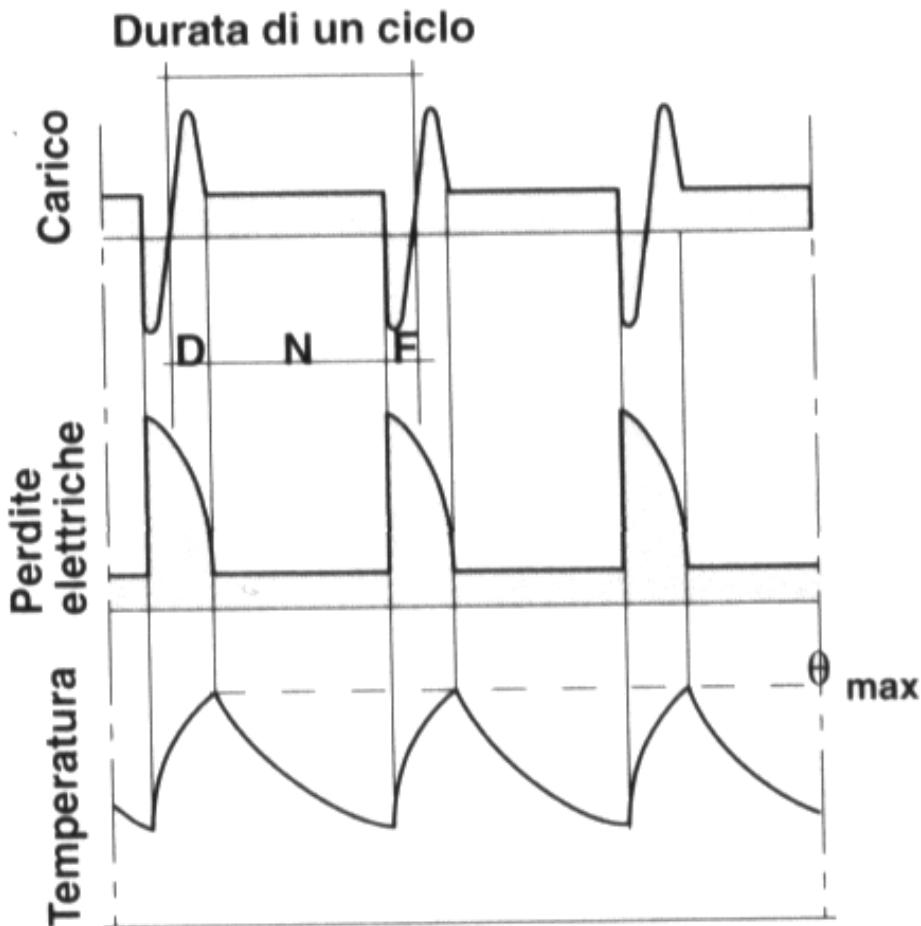
Servizio ininterrotto periodico con carico intermittente

Funzionamento del motore secondo cicli identici comprendenti un periodo di funzionamento a carico costante ed un periodo a vuoto senza alcun tempo di riposo

$$\frac{N}{N + V} \times 100\% \quad \text{Rapporto di intermittenza}$$

Esempio
S6 25%

□ Servizio S7



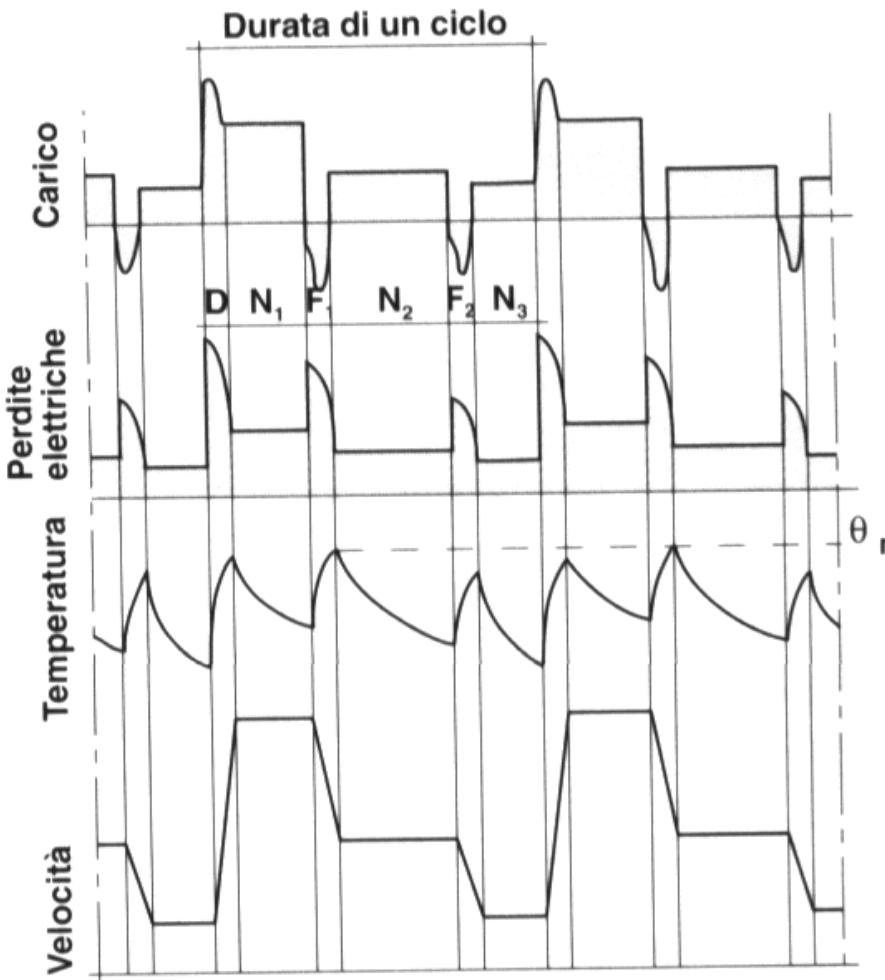
Servizio intermittente periodico con **frenatura elettrica** che influenza il riscaldamento

Funzionamento del motore come il servizio S5 ma senza periodo di riposo

Esempio

$$S7 \quad J_M = 0.4 \text{ Kg m}^2 \quad J_{ext} = 7.5 \text{ Kg m}^2$$

□ Servizio S8



Servizio ininterrotto periodico con
**variazioni periodiche della velocità
e del carico**

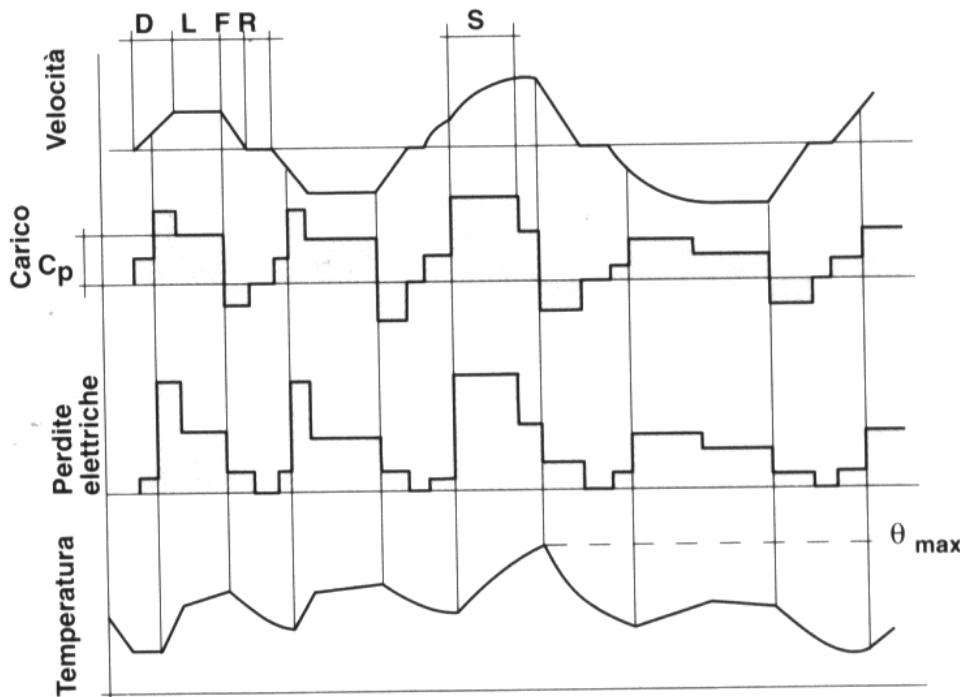
Funzionamento del motore
secondo un ciclo comprendente
un periodo di funzionamento a
carico costante seguito da un
altro con diverso carico costante
e diversa velocità, non esiste
periodo di riposo.

$$\frac{D + N_1}{D + N_1 + F_1 + N_2 + F_2 + N_3} \times 100\%$$

$$\frac{F_1 + N_2}{D + N_1 + F_1 + N_2 + F_2 + N_3} \times 100\%$$

$$\frac{F_2 + N_3}{D + N_1 + F_1 + N_2 + F_2 + N_3} \times 100\%$$

□ Servizio S9



Servizio con **variazioni non periodiche della velocità e del carico**

Servizio in cui generalmente il carico e la velocità variano in modo non periodico nel campo di funzionamento ammissibile. Questo servizio comprende sovraccarichi frequentemente applicati che possono essere largamente superiori ai valori di pieno carico

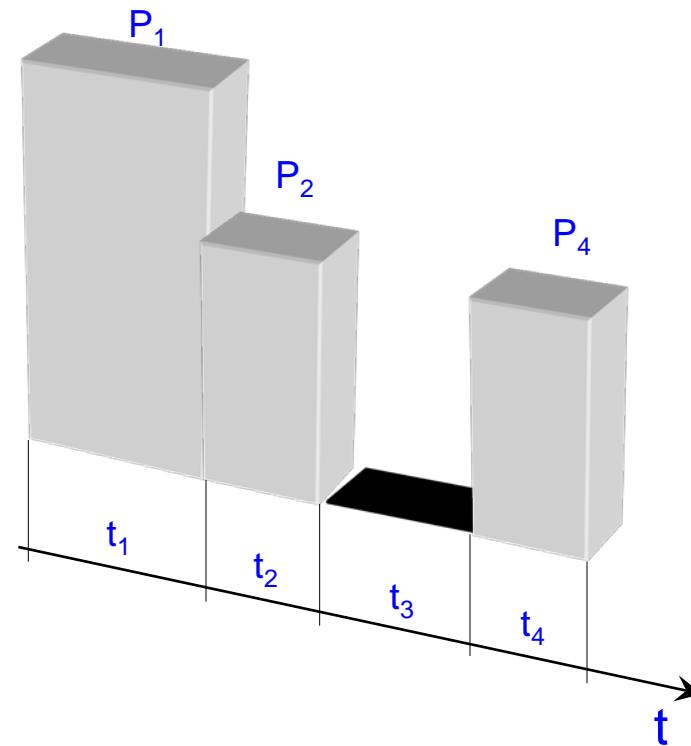
Potenza termicamente equivalente

□ Potenza termicamente equivalente

$$P_t = \sqrt{\frac{P_1^2 t_1 + P_2^2 t_2 + P_4^2 t_4}{t_1 + t_2 + t_3/4 + t_4}}$$

Espressione valida per

$$0.3 P_n \leq P_{1,2,4} \leq 1.5 P_n$$



Finne