

Formale Spezifikation und Verifikation

Wintersemester 2024

Prof. Dr. Gidon Ernst

gidon.ernst@lmu.de

Software and Computational Systems Lab
Ludwig-Maximilians-Universität München, Germany

November 29, 2024



Verifikation von Objektorientierten Programmen

Agenda

- ▶ Spezifikation von Klassen
 - ▶ Externe *logische* Datensicht (mit Mengen, Sequenzen, ...)
 - ▶ Kontrakte für Methoden
- ▶ Verifikation von Klassen
 - ▶ Klasseninvarianten
 - ▶ Vererbungsprinzip

Verifikation von Objektorientierten Programmen

Verifikation: Klasseninvarianten, Vererbung

Beispiel: Implementierung von List (Auszug)

class LIST

model $xs = \langle \rangle$

method add(e)

ensures $xs = \text{old}(xs) \circ \langle e \rangle$

Beispiel: Implementierung von List (Auszug)

```
class LIST
```

```
  model  $xs = \langle \rangle$ 
```

```
  method add( $e$ )
```

```
    ensures  $xs = \text{old}(xs) \circ \langle e \rangle$ 
```

```
class ARRAYLIST extends LIST
```

```
  model  $xs = \langle \rangle$ 
```

```
  state size = 0
```

```
  state data: array
```

```
  method add( $e$ )
```

```
    ensures  $xs = \text{old}(xs) \circ \langle e \rangle$ 
```

```
  begin
```

```
    data[size] =  $e$ 
```

```
    size = size + 1
```

```
  end
```

Beispiel: Implementierung von List (Auszug)

class LIST

model $xs = \langle \rangle$

method add(e)

ensures $xs = \text{old}(xs) \circ \langle e \rangle$

class ARRAYLIST **extends** LIST

model $xs = \langle \rangle$

state size = 0

state data: array

method add(e)

ensures $xs = \text{old}(xs) \circ \langle e \rangle$

begin

data[size] = e

size = size + 1

end

✓ Übernahme der Spezifikation (wegen **extends**)

Beispiel: Implementierung von List (Auszug)

class LIST

model $xs = \langle \rangle$

method add(e)

ensures $xs = \text{old}(xs) \circ \langle e \rangle$

class ARRAYLIST **extends** LIST

model $xs = \langle \rangle$

state size = 0

state data: array

method add(e)

ensures $xs = \text{old}(xs) \circ \langle e \rangle$

begin

data[size] = e

size = size + 1

end

- ✓ Übernahme der Spezifikation (wegen extends)
- ✓ Hinzufügen von Attributen und Implementierung

Beispiel: Implementierung von List (Auszug)

```
class LIST
```

```
  model  $xs = \langle \rangle$ 
```

```
  method add( $e$ )
```

```
    ensures  $xs = \text{old}(xs) \circ \langle e \rangle$ 
```

```
class ARRAYLIST extends LIST
```

```
  model  $xs = \langle \rangle$ 
```

```
  state size = 0
```

```
  state data: array
```

```
  method add( $e$ )
```

```
    ensures  $xs = \text{old}(xs) \circ \langle e \rangle$ 
```

```
  begin
```

```
    data[size] =  $e$ 
```

```
    size = size + 1
```

```
  end
```

- ✓ Übernahme der Spezifikation (wegen extends)
- ✓ Hinzufügen von Attributen und Implementierung
- ▶ Zum Pausieren und Nachdenken: ist ARRAYLIST korrekt? Warum (nicht)?

Welche Bedingungen müssen für `ARRAYLIST` gelten?

Überlegungen

- ▶ Wie genau repräsentiert das externe Modell xs den internen Zustand `data`, `size` der Klasse?
- ▶ Wann ist eine Methode korrekt implementiert? (\approx Regel zur Verifikation von Prozeduren)

```
class ARRAYLIST extends LIST
  model  $xs = \langle \rangle$ 
  state size = 0
  state data: array
  method add( $e$ )
    ensures  $xs = \text{old}(xs) \circ \langle e \rangle$ 
  begin
    data[size] =  $e$ 
    size = size + 1
  end
```

Welche Bedingungen müssen für `ARRAYLIST` gelten?

Überlegungen

- ▶ Wie genau repräsentiert das externe Modell xs den internen Zustand `data`, `size` der Klasse?
- ▶ Wann ist eine Methode korrekt implementiert? (\approx Regel zur Verifikation von Prozeduren)

→ **Klasseninvarianten**

```
class ARRAYLIST extends LIST
  model  $xs = \langle \rangle$ 
  state size = 0
  state data: array
  method add( $e$ )
    ensures  $xs = \text{old}(xs) \circ \langle e \rangle$ 
  begin
    data[size] =  $e$ 
    size = size + 1
  end
```

Klasseninvarianten

Gegeben:

- ▶ Modellvariable(n) $\vec{m} = m_1, \dots, m_n$
- ▶ Klassenattribute $\vec{a} = a_1, \dots, a_n$

Eine *Klasseninvariante* $R(\vec{m}, \vec{a})$ ist eine Relation die

- ▶ den Zusammenhang zwischen der externen und internen Sicht beschreibt

Klasseninvarianten

Gegeben:

- ▶ Modellvariable(n) $\vec{m} = m_1, \dots, m_n$
- ▶ Klassenattribute $\vec{a} = a_1, \dots, a_n$

Eine *Klasseninvariante* $R(\vec{m}, \vec{a})$ ist eine Relation die

- ▶ den Zusammenhang zwischen der externen und internen Sicht beschreibt
Beispiel: $xs = \langle \text{data}[0], \dots, \text{data}[\text{size} - 1] \rangle$

Klasseninvarianten

Gegeben:

- ▶ Modellvariable(n) $\vec{m} = m_1, \dots, m_n$
- ▶ Klassenattribute $\vec{a} = a_1, \dots, a_n$

Eine *Klasseninvariante* $R(\vec{m}, \vec{a})$ ist eine Relation die

- ▶ den Zusammenhang zwischen der externen und internen Sicht beschreibt
Beispiel: $xs = \langle \text{data}[0], \dots, \text{data}[\text{size} - 1] \rangle$
- ▶ zusätzliche Konsistenzbedingungen über den internen Zustand \vec{a} aufstellt

Klasseninvarianten

Gegeben:

- ▶ Modellvariable(n) $\vec{m} = m_1, \dots, m_n$
- ▶ Klassenattribute $\vec{a} = a_1, \dots, a_n$

Eine *Klasseninvariante* $R(\vec{m}, \vec{a})$ ist eine Relation die

- ▶ den Zusammenhang zwischen der externen und internen Sicht beschreibt
Beispiel: $xs = \langle data[0], \dots, data[size - 1] \rangle$
- ▶ zusätzliche Konsistenzbedingungen über den internen Zustand \vec{a} aufstellt
Beispiel: $size \leq data.length$
Beispiel: verkettete Liste hat keine Zyklen, internes Array ist sortiert

Klasseninvarianten

Gegeben:

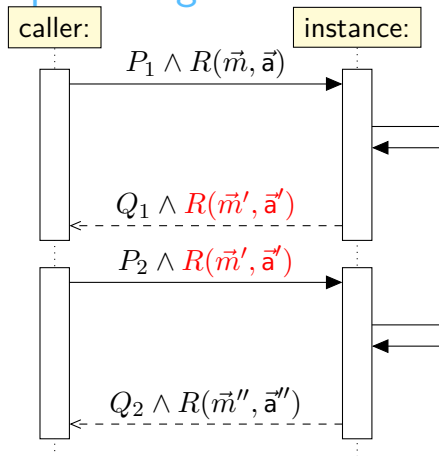
- ▶ Modellvariable(n) $\vec{m} = m_1, \dots, m_n$
- ▶ Klassenattribute $\vec{a} = a_1, \dots, a_n$

Eine *Klasseninvariante* $R(\vec{m}, \vec{a})$ ist eine Relation die

- ▶ den Zusammenhang zwischen der externen und internen Sicht beschreibt
Beispiel: $xs = \langle \text{data}[0], \dots, \text{data}[\text{size} - 1] \rangle$
- ▶ zusätzliche Konsistenzbedingungen über den internen Zustand \vec{a} aufstellt
Beispiel: $\text{size} \leq \text{data.length}$
Beispiel: verkettete Liste hat keine Zyklen, internes Array ist sortiert

Definition: Relation $R(\vec{m}, \vec{a})$ ist eine (korrekte) Klasseninvariante wenn
 $\exists \vec{m}. R(\vec{m}, \vec{a})$ in allen Zuständen möglicher Ausführungen gilt für alle Instanzen
(Objekte) der Klasse, für die nicht gerade eine Methode ausgeführt wird.

Visualisierung als Sequenzdiagramm



- ▶ Zusammenhang zwischen Objektzustand \vec{a} und logischem Modell \vec{m} werden vom Aufrufer von einem Aufruf zum nächsten **erhalten**
- ▶ Voraussetzung: kein direkter Zugriff auf \vec{a} von Außen (private Attribute)
- ▶ Zwischendurch darf die Verifikation des Aufrufers die Veränderung von \vec{m} gemäß den Nachbedingungen “beobachten”

Ansatz zur Verifikation

Theorem: $R(\vec{m}, \vec{a})$ Klasseninvariante falls

- ▶ $\exists \vec{m}. R(\vec{m}, \vec{a})$ gilt nach Ausführen des Konstruktors
- ▶ $\exists \vec{m}. R(\vec{m}, \vec{a})$ zusätzliche (implizite) Vor- und Nachbedingung für Methoden

In Dafny muss man die Veränderung für \vec{m} konkret angeben und auch die Klasseninvariante(n) explizit als Vor-/Nachbedingung hinzufügen

Ansatz zur Verifikation

Theorem: $R(\vec{m}, \vec{a})$ Klasseninvariante falls

- ▶ $\exists \vec{m}. R(\vec{m}, \vec{a})$ gilt nach Ausführen des Konstruktors
- ▶ $\exists \vec{m}. R(\vec{m}, \vec{a})$ zusätzliche (implizite) Vor- und Nachbedingung für Methoden

In Dafny muss man die Veränderung für \vec{m} konkret angeben und auch die Klasseninvariante(n) explizit als Vor-/Nachbedingung hinzufügen

Konkret: für Methode mit Parametern \vec{x} Vorbedingung P , Nachbedingung Q , Implementierung *code* müssen wir das Hoare Tripel beweisen

$\{P \wedge \vec{x}^{\text{pre}} = \vec{x} \wedge R(\vec{m}^{\text{pre}}, \vec{a})\}$

\vdots

code

\vdots

$\{\exists \vec{m}. Q[\vec{x} \mapsto \vec{x}^{\text{pre}}, \text{old}(\vec{m}) \mapsto \vec{m}^{\text{pre}}] \wedge R(\vec{m}, \vec{a})\}$

- ▶ Logische Variablen $\vec{x}^{\text{pre}}, \vec{m}^{\text{pre}}$ verweisen auf Startwerte
- ▶ Wir müssen *angeben*, was der neue Wert von \vec{m} sein soll (durch Instanziierung des \exists -Quantors in der Nachbedingung)

Beispiel: Verifikation der Klasse `ArrayList`

Gegeben:

$$R(xs, data, size) = size \leq data.length \wedge xs = \langle data[0], \dots, data[size - 1] \rangle$$

Beispiel: Verifikation der Klasse `ARRAYLIST`

Gegeben:

$$R(xs, \text{data}, \text{size}) = \text{size} \leq \text{data.length} \wedge xs = \langle \text{data}[0], \dots, \text{data}[\text{size} - 1] \rangle$$

Überprüfung der Initialisierung

- ▶ $\exists xs. R(xs, \text{data}, 0)$
 - ✓ $0 \leq \text{data.length}$
 - ✓ $\langle \dots, \text{data}[0 - 1] \rangle = \langle \rangle$ (Konvention der informellen Notation für Sequenzen)
- ▶ Daher: wähle $xs = \langle \rangle$

Beispiel: Verifikation der Klasse `ARRAYLIST`

Gegeben:

$$R(xs, data, size) = size \leq data.length \wedge xs = \langle data[0], \dots, data[size - 1] \rangle$$

Überprüfung der Methode `add(e)` mit

- ▶ Vorbedingung $\text{true} \wedge R(xs^{\text{pre}}, data, size)$
- ▶ Nachbedingung $\exists xs. xs^{\text{pre}} \circ e = xs \wedge R(xs, data, size)$

(analog zur Prozedurregel, Arrays wie in bei Schleifeninvarianten)

Beispiel: Verifikation der Klasse ARRAYLIST

Gegeben:

$$R(xs, \text{data}, \text{size}) = \text{size} \leq \text{data.length} \wedge xs = \langle \text{data}[0], \dots, \text{data}[\text{size} - 1] \rangle$$

Überprüfung der Methode `add(e)` mit

- ▶ Vorbedingung $\text{true} \wedge R(xs^{\text{pre}}, \text{data}, \text{size})$
- ▶ Nachbedingung $\exists xs. xs^{\text{pre}} \circ e = xs \wedge R(xs, \text{data}, \text{size})$

(analog zur Prozedurregel, Arrays wie in bei Schleifeninvarianten)

Beobachtungen

- ✗ Falls zufällig `size = data.length` dann `data[size]` ungültiger Index
- ✗ $\text{size} \leq \text{data.length} \not\Rightarrow \text{size} + 1 \leq \text{data.length}$

Beispiel: Verifikation der Klasse ARRAYLIST

Gegeben:

$$R(xs, \text{data}, \text{size}) = \text{size} \leq \text{data.length} \wedge xs = \langle \text{data}[0], \dots, \text{data}[\text{size} - 1] \rangle$$

Überprüfung der Methode `add(e)` mit

- ▶ Vorbedingung $\text{true} \wedge R(xs^{\text{pre}}, \text{data}, \text{size})$
- ▶ Nachbedingung $\exists xs. xs^{\text{pre}} \circ e = xs \wedge R(xs, \text{data}, \text{size})$

(analog zur Prozedurregel, Arrays wie in bei Schleifeninvarianten)

Beobachtungen

- ✗ Falls zufällig `size = data.length` dann `data[size]` ungültiger Index
- ✗ $\text{size} \leq \text{data.length} \not\Rightarrow \text{size} + 1 \leq \text{data.length}$
- ▶ Wahl von $\exists xs$ bereits durch $xs^{\text{pre}} \circ e = xs$ bestimmt
- ✓ $\text{old}(\langle \text{data}[0], \dots, \text{data}[\text{size} - 1] \rangle) \circ \langle e \rangle = \langle \text{data}[0], \dots, \text{data}[\text{size} - 1] \rangle$

Komplexes Thema!

Möglichkeiten für das Erben von Interfaces/Klassen

- ▶ Erweiterung des logischen Modells
- ▶ Hinzunahme neuer Invarianten

Prinzip für das Implementieren/Überschreiben von Methoden in Subklassen

- ▶ Vorbedingungen dürfen abgeschwächt werden
- ▶ Nachbedingungen dürfen verstärkt werden

(analog zur Konsequenzregel)

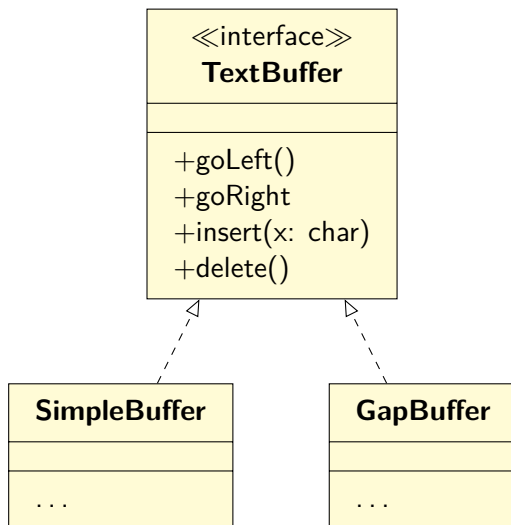
Finden korrekter Klasseninvarianten

- ▶ Analog zu Schleifeninvarianten: erfordert Kreativität!
- ▶ Automatisierung schwierig aber in manchen Fällen möglich (Gegenstand meiner aktuellen Forschung!)

Modularität & Kapselung von Klasseninvarianten

- ▶ Irrelevant für den Aufrufer! Dieser “sieht” nur die logische Sicht
- ▶ Alleinige Verantwortung der implementierenden Klasse (in deren Verifikation)

Case Study: Datenstruktur für einen Texteditor



Einfache Implementierung

```
class SimpleBuffer {
    String contents;
    int position;

    void goLeft() { if(0 < position) position--; }
    void goRight() { if(position < contents.length()) position++; }

    void insert(char x) {
        String first = contents.substring(0, position);
        String second = contents.substring(position);
        contents = first + x + second;
        position ++;
    }

    void delete() {
        // similar
    }
}
```

Visualisierung der einfachen Implementierung

Effizienter Gap Buffer

```
char[] buf;
// invariant 0 <= left <= right <= buf.length
int left, right;

void goLeft() {
    if(0 < left) {
        left -= 1;
        right -= 1;
        buf[right] = buf[left];
    }
}

void goRight() {
    if(0 < left) {
        buf[left] = buf[right];
        left += 1;
        right += 1;
    }
}

void insert(char x) {
    if(left < right) {
        buf[left] = x;
        left ++;
    }
}

void delete() {
    if(0 < left) {
        left --;
    }
}
```

Visualisierung des Gap Buffers

Spezifikation und Korrektheitsbeweis

Klasseninvarianten

- ▶ beschreiben den Zusammenhang zwischen logischer Außensicht und dem internen Zustand
- ▶ können zusätzliche Eigenschaften über die internen Datenstrukturen ausdrücken, diese werden evtl. zur Verifikation benötigt werden
- ▶ müssen vom Konstruktor etabliert werden
- ▶ müssen über alle Methoden erhalten bleiben

© These slides are licensed under the creative commons license:

<https://creativecommons.org/licenses/by-nc-nd/4.0/>

Attribution-NonCommercial-NoDerivatives 4.0 International (CC BY-NC-ND 4.0)

- ① give appropriate credit
- ⊖ distribute without modifications
- Ⓜ do not use for commercial purposes